

北京市高等教育精品教材立项项目

轧制工程学

康永林摇主编

北京
冶金工业出版社
太原

内 容 简 介

本书内容主要介绍轧制工程的基本理论和主要工艺技术,包括轧制理论、板带轧制理论及工艺、钢管成形理论及工艺、型钢孔型设计基础及棒线材轧制五个部分。书中所涉及的成形材料不仅限于钢铁材料,也涉及到有色金属材料。

本书可作为材料成形与控制工程和材料科学与工程专业本科生或专科生的专业课教材,也可供有关专业的研究生、生产、科研和设计等部门的科技人员参考。

图书在版编目(CIP)数据

轧制工程学 康永林主编 北京:冶金工业出版社,

2009

Ⅰ.康...Ⅱ.康...Ⅲ.轧制—基本知识Ⅳ.TG13

Ⅰ 康...Ⅱ 康...Ⅲ 轧制—基本知识Ⅳ 康

中国版本图书馆CIP数据核字(2009)第 133333号

出版人 曹胜利(北京沙滩嵩祝院北巷 9号,邮编 100029)

责任编辑 王秋芬 美术编辑 王耀忠

责任校对 刘倩 李文彦 责任印制 李玉山

北京市铁成印刷厂印刷 冶金工业出版社发行 各地新华书店经销

2009年 远月第 1版 2009年 远月第 1次印刷

总发行 冶金工业出版社 印张 33千字;插页 1;16开

定价 18.00元

冶金工业出版社发行部电话:(010)64890066 传真:(010)64891362

冶金书店地址 北京东四西大街 137号(100045) 电话:(010)64891362

本社图书如有印装质量问题 本社发行部负责退换)

前 言

摇摇金属材料尤其是钢铁材料的塑性加工, 2008 以上是通过轧制完成的。由此可见, 轧制工程技术在冶金工业及国民经济生产中占有十分重要的地位。近年来, 轧制工程技术发展迅速, 薄板坯连铸连轧技术、近终形薄带铸轧技术、高精度板带、钢管及型线材轧制技术、无头轧制及自由规程轧制等现代轧制技术日新月异, 尤其是信息技术、智能控制技术和现代工程控制管理技术的应用, 轧制工程已成为复杂的系统工程。因此, 要全面、系统地介绍轧制工程学所涉及的基础理论、应用技术基础和工程控制技术, 其难度可以想象。本书的目的是介绍轧制工程所涉及的基本原理和方法、工程技术基础及工艺知识, 使有关人员对该领域的基础和工艺技术有一较全面的了解。

本书内容主要包括轧制理论、板带轧制理论及工艺、钢管成形理论及工艺、型钢孔型设计基础及棒线材轧制五个部分, 基本反映了轧制工程的理论和主要工艺技术。书中所涉及的成形材料不仅限于钢铁材料, 也涉及到有色金属材料。全书由康永林主编; 第 1 章由康永林编写, 第 2 章由孙建林编写, 第 3 章由刘靖编写, 第 4 章由洪慧平编写, 第 5 章由陈银莉编写。全书由王有铭教授、朱景清教授和韦光教授审阅, 于浩博士也参加了本书的部分编写和校对工作, 编者对他们表示衷心感谢。

本书可供材料成形与控制工程专业和材料科学与工程专业的本科生、专科生使用, 也可供有关专业的研究生及生产、科研和设计等部门的科技人员参考。

编 者

2008 年 1 月

目 录

轧制理论与工艺控制方法	员
轧制过程的基本概念	员
轧制变形区的几何参数	员
咬入条件和轧制过程的建立	缘
轧制过程中金属的变形	愿
轧制时金属变形的基本概念及变形系数	愿
轧制时金属的宽展	员
轧制过程中的不均匀变形	愿
轧制过程中的前滑和后滑	员
平辊轧制前滑、后滑的计算	员
平辊轧制时中性角的确定	缘
影响前滑的主要因素	缘
轧制过程中的摩擦	缘
摩擦的基本概念	缘
金属塑性成形时摩擦的特点	缘
接触摩擦理论	猿
确定轧制时摩擦系数的方法	猿
金属的变形抗力	猿
变形抗力的基本概念	猿
影响变形抗力的因素	源
冷变形抗力	源
热变形抗力	源
轧制压力、轧制力矩及功率	缘
轧制单位压力的理论及实验	缘
轧制压力计算	缘
轧制力矩及功率	缘
连续轧制理论	缘

连续轧制基本规律	1
连续轧制中的前滑	2
连续轧制的静态特性	3
连续轧制的动态特性	4
思考题	5
参考文献	6
板带轧制理论及工艺	7
板带材生产概论	8
板带钢的种类及用途	9
板带钢产品的技术要求	10
有色金属板带箔材	11
板带材生产特点	12
板带轧机	13
板带轧机的分类	14
高精度板带轧机	15
板带材生产的轧机组成及布置形式	16
轧机的刚度与控制	17
板带材轧制工艺	18
中厚钢板生产工艺	19
热轧薄板生产工艺	20
冷轧薄板生产工艺	21
有色金属板带材生产工艺	22
板厚控制	23
产生板厚变化的原因	24
板厚控制原理	25
连轧板厚控制原理	26
板厚自动控制系统	27
板形控制	28
板形的定义	29
板形控制原理	30
板形控制技术	31
板形控制系统	32
轧材性能控制	33
影响材质的因素与钢板强化机制	34

圆钢轧制工艺对材质的影响	员源
圆钢轧制工艺与材质控制	员愿
思考题	员蒙
参考文献	员圆
猿 钢管成形理论及工艺	员猿
猿.1 概述	员猿
猿.2 钢管的特性及分类	员猿
猿.3 钢管生产的基本工艺	员源
猿.4 钢管的技术要求与钢管生产技术进步的趋势	员苑
猿.5 热轧无缝钢管的生产	员苑
猿.6 钢管的一般生产工艺过程	员苑
猿.7 无缝钢管的穿孔工艺	员愿
猿.8 毛管的轧制延伸理论及工艺	员愿
猿.9 钢管的定、减径工艺及理论	员愿
猿.10 钢管的冷加工	员怨
猿.11 概述	员怨
猿.12 钢管的冷轧生产	员怨
猿.13 钢管的冷拔生产	员圆
猿.14 焊管生产	员猿
猿.15 焊管生产的一般工艺过程	员猿
猿.16 直缝焊管的成型	员猿
猿.17 螺旋焊管成型	员苑
猿.18 焊管的焊接	员愿
思考题	员圆
参考文献	员员
源 型材生产工艺及孔型设计基础	员圆
源.1 型材生产工艺基础	员圆
源.2 型材生产的特点	员圆
源.3 型材的分类和特征	员圆
源.4 经济断面型材和深加工型材	员猿
源.5 有色金属型材	员缘
源.6 型材轧制工艺	员缘
源.7 型材轧机分类及典型布置形式	员苑

圆孔型设计的基本知识	1
圆孔型设计的内容和要求	2
圆孔型设计的主要步骤	3
圆孔型的形状及分类	4
圆孔型的构成和各部分的作用	5
圆孔型在轧辊上的配置	6
圆孔型设计	7
圆孔型设计方法概述	8
圆孔型系统分析与设计概述	9
圆孔型系统	10
圆孔型系统	11
圆孔型系统	12
圆孔型系统	13
圆孔型系统的参数计算	14
圆孔型系统的比较	15
圆孔型设计	16
圆孔型简单断面型材孔型设计	17
圆孔型复杂断面型材的孔型设计	18
圆孔型计算机辅助孔型设计	19
思考题	20
参考文献	21
小型棒材、线材生产	22
棒材、线材品种	23
棒材的品种及分类	24
线材的品种及分类	25
棒材、线材的用途	26
小型棒材生产工艺	27
小型棒材轧机的布置	28
小型连轧机的类型	29
减径径机	30
棒材轧制的主要新技术	31
线材生产工艺和高速线材生产	32

线材的分类	1
对线材的质量要求	2
线材生产特点	3
线材轧机类型及其布置	4
轧制线材的孔型及延伸量的分配	5
线材的控制轧制和控制冷却	6
高速线材生产	7
现代高速线材轧制技术的新发展	8
思考题	9
参考文献	10

1 轧制理论与工艺控制方法

1.1 冷轧制过程的基本概念

1.1.1 冷轧制变形区的几何参数

1.1.1.1 冷轧制变形区和描述参数

冷轧制变形区

轧制过程是由轧件与轧辊之间的摩擦力将轧件拉进不同旋转方向的轧辊之间使之产生塑性变形的过程。轧制变形区是指轧制时,轧件在轧辊作用下发生变形的体积。实际的轧制变形区分成弹性变形区、塑性变形区和弹性恢复区三个区域(见图 1-1)。在热轧时,轧辊表面粗糙情况下,轧件与轧辊有一部分粘着在一起,轧件轧制时发生的变形情况又复杂得多。

在实际分析中,一般将轧制变形区简化为轧辊与轧件接触面之间的几何区。最简单的轧制变形区是轧制宽而较薄的钢板轧机的变形区,如图 1-2 所示。当轧件横向变形为零时,变形区水平投影为一矩形。当有宽展存在时则变形区水平投影近似为梯形。

描述变形区的参数

图 1-2 中,描述变形区的主要参数有:

α ——咬入角(或称咬入角),轧件被咬入轧辊时轧件和轧辊最先接触点(实际上为一条线)和轧辊中心的连线与两轧辊中心连线所构成的角度;

l ——接触弧长的水平投影,也叫变形区长度;

S ——接触面水平投影面积,简称接触面积;

λ ——变形区形状参数,或称宽展系数(变形区平均高度)。

1.1.1.2 简单轧制时变形区参数间的关系

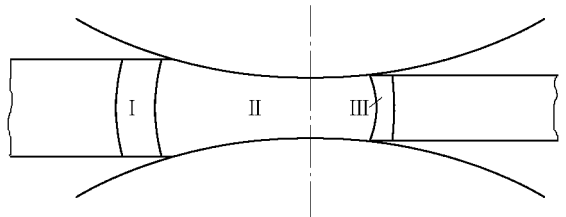


图 1-1 冷轧薄板的变形区

I—弹性变形区;II—塑性变形区;III—弹性恢复区

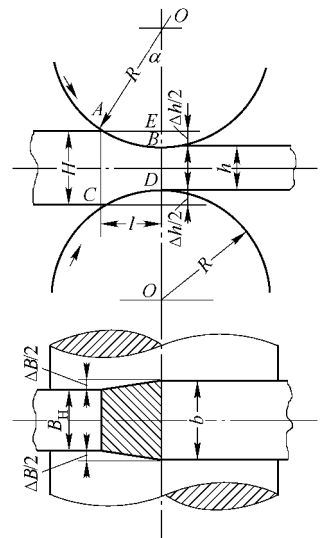


图 1-2 轧制板材的变形区

圆辊简单轧制

实际生产中有各种各样的轧辊组合形式,在轧制方式中,主要是纵轧。轧辊组合形式有圆辊、猴辊、源辊、远辊、愿辊、圆辊、圆辊等不同形式。但除再型轧机、行星轧机等形式轧机外,轧件承受压缩产生塑性变形是在一对工作辊之间完成的。这是轧制过程的最基本形式。

但是一对工作辊也有各种不同的情况,如辊径相同和不同,轧辊刻槽和不刻槽(平辊),轧辊转速相同和不同,轧辊均为主动辊和一个主动辊一个被动辊的,轧制时有无张力或推力,轧件温度、摩擦条件是否均匀等等。

为了便于进行研究分析,对一些轧制条件做出假设和简化,建立一个理想的轧制模型,这就是简单理想轧制过程,即上下轧辊直径相同,均为传动辊,转速相等,轧辊为圆柱形刚体,轧件金属为均匀连续体,轧制时变形均匀,轧件为平板(参见图圆圆)。

圆辊咬入角 α 、轧辊直径 D 、压下量 Δh 间的关系

利用图圆圆中的几何关系,可以得出

$$\sin \alpha = \frac{\Delta h}{D}$$

其中 $\sin \alpha \approx \alpha$, $\Delta h = D \sin \alpha$, 代入上式得出

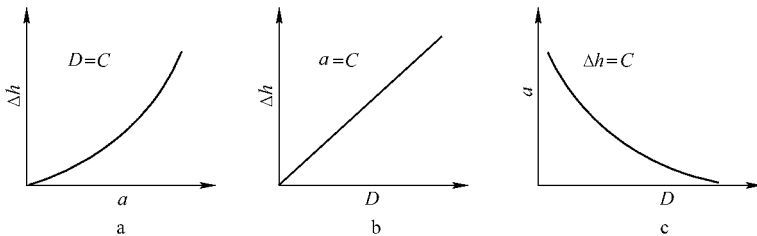
$$\Delta h = D \alpha^2 \quad (圆圆)$$

根据三角函数关系,当 α 较小时,取近似值 $\sin \alpha \approx \alpha$, 因此可得

$$\Delta h \approx D \alpha^2 \quad (圆圆)$$

根据上式,当轧辊直径相同时($D=C$),压下量 Δh 随咬入角 α 呈抛物线型增长(见图圆猿),当咬入角 α 一定时($\alpha=C$),压下量 Δh 与轧辊直径呈线性关系(见图圆肆),而当压下量一定时($\Delta h=C$),咬入角 α 随轧辊直径 D 的增加呈双曲线型下降(见图圆伍)。式(圆圆)的咬入角 α 也可以表示为:

$$\alpha \approx \sqrt{\frac{\Delta h}{D}} \quad (圆圆)$$



图圆圆 压下量、咬入角、轧辊直径三者间的关系

如考虑轧机机架的弹性变形 δ 时, 咬入角 α 近似为

$$\alpha \approx \sqrt{(\Delta \text{深亮}) \text{轴}} \quad (\text{员源})$$

员源源 考虑弹性变形的变形区长度及接触面积计算

员源源 变形区长度计算

由图 员圆得

$$\Delta_{\text{源}} = \sqrt{R^2 - (R - \Delta_{\text{圆}})^2} \quad \text{或} \quad \Delta_{\text{源}} = \sqrt{R^2 - (R - \Delta_{\text{圆}})^2} - \Delta_{\text{圆}}$$

则有
$$\Delta_{\text{源}} = \sqrt{R^2 - (R - \Delta_{\text{圆}})^2} - \Delta_{\text{圆}} \quad \text{(员缘)}$$

如果忽略 $\Delta_{\text{圆}}$ 则变形区长度 $\Delta_{\text{源}}$ 可近似用下式表示

$$\Delta_{\text{源}} \approx \sqrt{R^2 - (R - \Delta_{\text{圆}})^2}$$

员源 考虑轧辊及轧件弹性变形时的变形区长度

在冷轧薄板以及热轧厚度小于 $\Delta_{\text{源}}$ 的薄板时,由于在金属和轧辊表面上产生较高的接触应力,使轧辊产生弹性压扁,而被加工金属在塑性变形后也有弹性恢复,因而造成接触弧长度增加。由于弹性压扁的接触弧长增加量可达 $\Delta_{\text{源}} \sim \Delta_{\text{圆}}$,有的甚至更大。在这种情况下,简单轧制时变形区长度公式就不适用了。

设轧辊的弹性变形量为 $\Delta_{\text{圆}}$,轧件的弹性恢复值为 $\Delta_{\text{圆}}$,为得到 $\Delta_{\text{源}}$ 的绝对压下量,应多压下 $\Delta_{\text{圆}}$ 垣 $\Delta_{\text{圆}}$ 。由 $\Delta_{\text{源}}$ 得:

$$\Delta_{\text{源}} = \sqrt{R^2 - (R - \Delta_{\text{圆}} - \Delta_{\text{圆}})^2} \quad \text{(员远)}$$

从 $\Delta_{\text{源}}$ 可近似得到

$$\Delta_{\text{源}} \approx \sqrt{R^2 - (R - \Delta_{\text{圆}} - \Delta_{\text{圆}})^2} \quad \text{(员苑)}$$

考虑轧辊和轧件弹性变形时的变形区长度

$$\Delta_{\text{源}} \approx \sqrt{R^2 - (R - \Delta_{\text{圆}} - \Delta_{\text{圆}})^2} \quad \text{(员愿)}$$

或者

$$\Delta_{\text{源}} = \sqrt{R^2 - (R - \Delta_{\text{圆}} - \Delta_{\text{圆}})^2} \quad \text{(员怨)}$$

$\Delta_{\text{圆}}$ 和 $\Delta_{\text{圆}}$ 的值可由弹性理论中关于两个圆柱体压缩的结论来确定。如果忽略轧制时两圆柱体压缩在轧辊连心线两边的非对称性,变形量 $\Delta_{\text{圆}}$ 和 $\Delta_{\text{圆}}$ 可表示为

$$\Delta_{\text{圆}} = \frac{\gamma}{\pi E_{\text{圆}}} \quad \Delta_{\text{圆}} = \frac{\gamma}{\pi E_{\text{圆}}} \quad \text{(员圆)}$$

式中 γ ——压缩圆柱体单位长度上的压力;

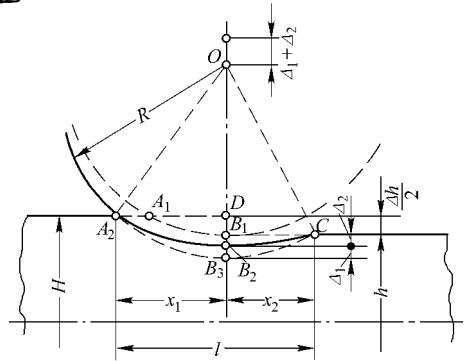


图 员源 考虑轧辊和轧件弹性变形时的变形区长度

$\nu_{\text{圆}}$ ——轧辊与轧件的泊松系数；

$E_{\text{圆}}$ ——轧辊与轧件的弹性模量。

如果平均单位压力用 \bar{p} 表示, γ 值为

$$\gamma = \frac{\bar{p}}{E_{\text{圆}}} \quad (151)$$

将式(151)、式(152)代入式(150)得

$$\bar{p} = \frac{E_{\text{圆}}}{\pi R_{\text{圆}}} \left(\frac{R_{\text{圆}}}{\pi E_{\text{圆}}} \bar{p} \right) \quad (153)$$

如忽略轧件弹性变形(考虑轧件厚度与轧辊直径相比非常小,即 $\Delta \ll R_{\text{圆}}$, 忽略 $\Delta_{\text{圆}}$) 则有

$$\bar{p} = \frac{E_{\text{圆}}}{\pi R_{\text{圆}}} \gamma \left(\frac{R_{\text{圆}}}{\pi E_{\text{圆}}} \bar{p} \right) \quad (154)$$

若钢轧辊 $R_{\text{圆}} \gg \Delta_{\text{圆}}$, 此时

$$\bar{p} \approx \frac{E_{\text{圆}}}{\pi R_{\text{圆}}} \gamma \quad (155)$$

对钢轧辊

$$\bar{p} \approx \sqrt{\frac{E_{\text{圆}}}{R_{\text{圆}}}} \Delta_{\text{圆}} \quad (156)$$

有时为了方便, 也用 \bar{p} 来表示 $\Delta_{\text{圆}}$ 即

$$\Delta_{\text{圆}} = \sqrt{\frac{R_{\text{圆}}}{E_{\text{圆}}}} \bar{p} \quad (157)$$

下面确定 \bar{p} 平均单位压力可写成

$$\bar{p} = \frac{P_{\text{圆}}}{\Delta_{\text{圆}}}$$

式中 $P_{\text{圆}}$ ——单位宽度上的总压力($P_{\text{圆}} = \bar{p} \Delta_{\text{圆}}$)。

利用式(157)代入式(158)得

$$\bar{p} \Delta_{\text{圆}} = \sqrt{\frac{R_{\text{圆}}}{E_{\text{圆}}}} \bar{p} \Delta_{\text{圆}} \quad (159)$$

经移项整理得

$$\bar{p} \Delta_{\text{圆}} = \frac{R_{\text{圆}}}{\Delta_{\text{圆}}} \quad (160)$$

或

$$\bar{p} \Delta_{\text{圆}} = \frac{R_{\text{圆}}}{\Delta_{\text{圆}}} \quad (161)$$

当采用其他材质的轧辊轧制时, 把相应的 $R_{\text{圆}}$ 和 ν 值代入式(154), 确定 \bar{p} 数值。用式(157)不能直接求解, 因为平均单位压力 \bar{p} 未知, 因此需用迭代法求解式(157), 再由式(158)求得 $\Delta_{\text{圆}}$

接触面积计算

前面述及, 接触面积是指轧制时轧辊与轧件实际接触面积的水平投影, 这是计算轧制压力时非常重要的参数。

这里只考虑平辊轧制时的接触面积(若轧件入、出口宽度分别为 $B_{\text{圆}}$, 其形状为梯形, 则

$$\text{云越} \frac{\text{月垣曹}}{\text{圆}} \sqrt{\text{砸澡}} \quad (\text{员缘韵})$$

考虑轧辊及轧件弹性变形时的接触面积为

$$\text{云越} \frac{\text{月垣曹}}{\text{圆}} \sqrt{\text{砸澡}} \quad (\text{员缘愿})$$

上、下工作辊径 砸_上, 砸_下 不同 (砸_上 ≠ 砸_下) 时的接触面积为

$$\text{云越} \frac{\text{月垣曹}}{\text{圆}} \sqrt{\frac{\text{圆砸}_\text{上}\text{砸}_\text{下}\Delta\text{澡}}{\text{砸}_\text{上}\text{垣}\text{砸}_\text{下}}} \quad (\text{员缘怨})$$

员缘园 摇咬入条件和轧制过程的建立

员缘园 摇平辊轧制的咬入条件

在轧钢生产中, 轧制过程有时能顺利进行, 有时会出现轧件不能顺利进入轧辊或者说轧件不能被轧辊咬入, 使轧制不能进行。所以轧制过程能否建立的先决条件是轧件能否被轧辊咬入。轧件在轧辊上的咬入过程是一个不稳定过程, 因为当咬入的时候, 变形区的几何参数、运动学参数以及力能参数都是变化的。

为建成轧制过程, 必须使轧辊咬入轧件, 只有当轧件上作用有外力, 使其紧贴在轧辊上时才有可能咬入。这种使轧件紧贴轧辊的力, 可能是轧件运动的惯性力, 也可能是由施力装置给的, 还可以是轧钢工喂入时的撞击力。在这种力作用下, 轧辊与轧件前端接触, 前端边缘被挤压时产生摩擦力, 由摩擦力把轧件曳入辊缝中。

分析轧件曳入时的平衡条件(见图 员缘), 应当是有利于咬入的水平投影力的总和大于阻碍咬入的水平投影力的总和:

$$(\text{匝原云}) \text{垣栽} \text{跃孕} \text{圆} \quad (\text{员缘园})$$

式中 孕_圆——正压力 孕 的水平投影;

栽——摩擦力 栽 的水平投影;

匝——外推力;

云——惯性力。

采用库仑摩擦定律, 则有

$$\text{栽} \text{越} \mu \text{孕} \text{圆} \left(\alpha \frac{\theta}{\text{圆}} \right), \text{孕} \text{越} \frac{\text{匝原云}}{\text{圆}} \left(\alpha \frac{\theta}{\text{圆}} \right)$$

式中 摇 α——咬入角;

θ——边缘挤压角。

把 栽 和 孕 代入式 (员缘园), 得出 μ, 则轧件被轧辊咬入的条件是:

$$\mu \geq \frac{\text{匝原云}}{\text{圆}} \frac{\text{匝原云}}{\text{圆}} \left(\alpha \frac{\theta}{\text{圆}} \right)$$

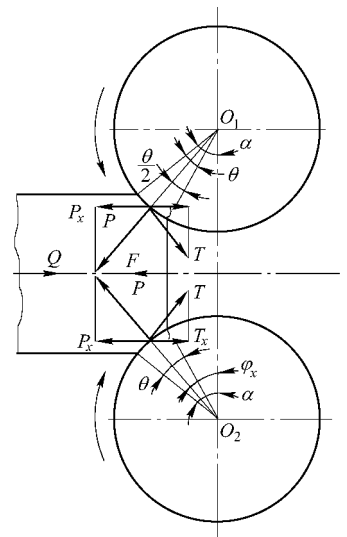


图 员缘 摇轧件进入轧辊时的作用力图示

如果没有外力作用, 可以忽略, 且不考虑惯性力云, 那么轧入条件可以写成

$$\mu \geq \tan \alpha \tag{员圆园}$$

如果用咬入时摩擦角 β 的正切来表示 μ , 咬入条件又可写成

$$\beta \geq \alpha \tag{员圆员}$$

这个条件意味着只有当咬入时的摩擦角 β 等于或大于咬入角 α 时才能实现轧件进入辊缝的过程 ($\beta = \alpha$ 为咬入的临界条件)。

员圆圆 轧制过程建成条件分析

当轧件前端到达轧辊中心线后, 轧制过程建成。在轧制过程建成时, 假设接触表面的摩擦条件和其他参数均保持不变, 合力作用点将由入口平面移向接触区内。

在 x 轴上列出轧件 原 轧辊的力学平衡条件, 其临界条件是 (见图 员圆)

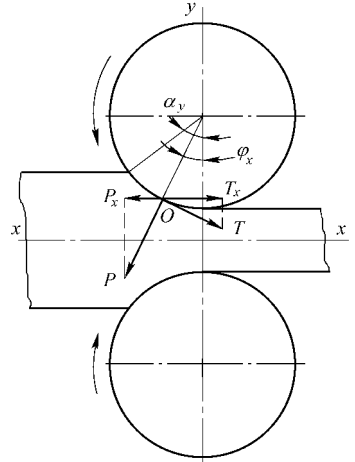


图 员圆 轧件—轧辊的平衡条件

员圆 原 越

采用库仑摩擦条件 $T = \mu P$ 并考虑到

$$\tan \phi_x = \frac{T_x}{P_x} = \frac{T \cos \alpha_x}{P \sin \alpha_x} = \mu \frac{\cos \alpha_x}{\sin \alpha_x}$$

式中 ϕ_x ——合力作用角;

μ ——轧制过程建成后的摩擦系数。

因此有

$$\mu \geq \tan \phi_x = \mu \frac{\cos \alpha_x}{\sin \alpha_x}$$

由于建成过程的摩擦系数为 $\mu = \tan \beta$, 则有

$$\beta \geq \phi_x \tag{员圆圆}$$

设 λ 为合力移动系数, $\lambda \geq 1$ 则 ϕ_x 可表示为

$$\phi_x = \lambda \alpha_x$$

式中 α_x ——轧制过程建成后, 轧辊与轧件的接触角。

将上式代入式 (员圆圆)

$$\beta \geq \lambda \alpha_x$$

轧制过程建成后的最大接触角为

$$\alpha_{max} = \frac{\beta}{\lambda} \tag{员圆猿}$$

如果设 $\lambda = 1$ 当沿接触弧应力均匀分布时有这种可能, 在这种情况下, 合力作用点在接触弧的中点) 则轧制过程建成后的最大接触角为

$$\alpha_{max} = \frac{\beta}{1} = \beta \tag{员圆肆}$$

由式 (员圆肆) 得最大咬入角为

$$\alpha_{max} = \beta \tag{员圆伍}$$

因此 轧制过程建成的综合条件乃是

$$\alpha_{\text{建}} \leq \alpha_{\text{滑}}$$

当 $\alpha_{\text{建}} > \alpha_{\text{滑}}$ 时 轧制过程不能进行 并且轧件在轧辊上打滑。用式(员圆)除以式(员圆) 得到

$$\alpha_{\text{建}} \frac{\text{转}}{\text{越}} > \alpha_{\text{滑}} \frac{\text{越}}{\text{转}} \quad (15)$$

从上式可以看出 轧制过程建成时的最大接触角与最大咬入角的比值 可以由合力移动系数 灶与摩擦角的比值决定。

当 灶越和 β 越时 $\alpha_{\text{建}} \frac{\text{转}}{\text{越}} = \alpha_{\text{滑}} \frac{\text{越}}{\text{转}}$ (16)

可见 轧制过程建成的最大接触角是咬入时最大咬入角的两倍。研究指出 轧制条件决定了 $\alpha_{\text{建}} \frac{\text{转}}{\text{越}}$ 的比值变化在 员~ 圆之间。

员圆 摇利用和改善咬入条件的方法

员圆 摇剩余摩擦力的概念

轧件从开始咬入到轧制建成的过程中 有利于轧件咬入的水平分力 F_x (见图 员) 不断增加 而阻碍轧件咬入的水平分力 F_y 不断减小 $F_x - F_y$ 的差值愈来愈大 也就是咬入过程所要求的靠摩擦作用的曳入力愈来愈富余。我们将咬入力 F_x 和水平阻力 F_y 的差值称之为剩余摩擦力 并用 $F_{\text{剩}}$ 表示。

$$F_{\text{剩}} = F_x - F_y = F \cos \alpha - F \sin \alpha$$

如引入摩擦角 β 且 $\mu = \tan \beta$ 则有

$$F_{\text{剩}} = F (\cos \alpha - \sin \alpha \tan \beta)$$

当 β, α 很小时 $\cos \alpha \approx \beta$ $\sin \alpha \approx \alpha$ 上式简化为

$$F_{\text{剩}} \approx F (\beta - \alpha) \quad (17)$$

如将剩余摩擦角的概念引入剩余摩擦力中 剩余摩擦力表示为

$$F_{\text{剩}} = F \omega$$

当剩余摩擦角 ω 很小时 $\omega \approx \alpha$ 则

$$F_{\text{剩}} \approx F \alpha \quad (18)$$

比较式(17)和式(18) 显然 ω 为

$$\omega = \beta - \alpha \quad (19)$$

可知 剩余摩擦角 ω 等于金属与轧辊间的接触摩擦角 β 与合力作用角 α 的差值。

最初咬入时 $\alpha = \beta$ (咬入角) 此时自然咬入的临界条件如 $\alpha > \beta$ 即 $\alpha > \beta$ 则 $\omega < \beta - \alpha < 0$ 这表明自然咬入时没有剩余摩擦力。

当 $\alpha \approx \beta$ 时 $\omega \approx \beta - \alpha \approx 0$ 产生剩余摩擦力。

当 $\alpha < \beta$ 时 $\omega = \beta - \alpha > 0$ 轧制过程建成 剩余摩擦角 ω 达到最大值 (见图 员)。

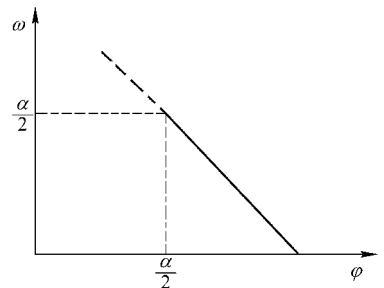


图 员 摇剩余摩擦角 ω 与合力作用角 ϕ 的关系

引入剩余摩擦力(角)的概念有助于分析轧件咬入中的一些现象以及合理利用咬入特性。例如,当以 β 越小的条件咬入轧件并过渡到轧制过程建成后,可以大大增加压下量,只要保证 $\omega \geq \varphi$ 即可,即利用剩余摩擦力来提高压下量。带钢压下就是利用了这个原理。

改善咬入条件的方法

从咬入条件的分析中可以看出,改善咬入特性是提高轧机生产率的潜在因素之一。改善咬入特性的实质是提高咬入角,其方法可以从以下几方面考虑:

- ① 提高摩擦系数 μ 。通常的方法是提高轧辊的表面粗糙度。
- ② 增加后推力。人工或机械对轧件施加后推力或用轧件冲击轧辊的方法增加咬入能力。由于轧件和轧辊之间存在水平速度差,在该系统内短时间内作用有冲击力。在咬入的第一阶段,在系统速度得到补偿之前,使轧件产生制动。制动咬入时,冲击力的数值取决于系统开始和终了的速度差及系统的质量。系统的速度差越大,质量越大,则冲击力也越大。
- ③ 改变变形参数和工具尺寸(如轧辊直径)或压下量(因为 $\alpha \propto \sqrt{\Delta}$)。
- ④ 增加轧件与轧辊的接触面积或采用合适的孔型侧壁倾角(在孔型轧制情况下)。

轧制过程中金属的变形

轧制时金属变形的基本概念及变形系数

轧制基本概念

当轧件在变形区内沿高度(厚度)方向上受到压缩时,金属向纵向及横向流动,轧制后轧件在长度和宽度方向上尺寸增大。而由于变形区几何形状及力学和摩擦作用的关系,轧制时金属主要是纵向流动,与纵向变形相比宽向变形通常很小。

通常,将轧制时轧件在高、宽、纵向三个方向的变形分别称为压下、宽展和延伸。

在轧件入口处上部边缘上指定一“点”。在轧制过程中在压下的影响下,“点”要向下移动(距离),在轧制方向上将延伸移动。因为轧件在宽度方向上也要发生变形,所以在此方向“点”移动距离为(距离)。因此,就可划出“点”的空间轨迹,它稍向下、向两侧,并且在很大程度上是向前的。因此在变形区域中金属的变形用三个坐标轴来表示。

根据给定的坯料尺寸和压下量来确定轧制后轧件的尺寸和形状,或者已知轧制后轧件的尺寸和压下量,要求确定所需坯料的尺寸,这是在制定轧制工艺时首先遇到的问题。要解决这类问题,首先要知道被压下金属是如何沿轧制方向和宽度方向流动的,即如何分配延伸和宽展。

工程变形系数

绝对变形量

压下量 $\Delta h = H - h$; 宽展量 $\Delta b = B - b$; 延伸量 $\Delta L = L - L_0$ (其中)

其中, H, B, L 分别为轧制前轧件的高、宽、长度尺寸, h, b, L_0 分别为轧制后轧件的高、宽、长度尺寸。