

九章
丛书

高校经典教材同步辅导丛书

配套高教版·漆安慎、杜婵英著

教你用更多的自信面对未来!

普通物理学教程

力学 (第三版)

同步辅导及习题全解

主 编 王克彦 杨 阳

一书三用

同步辅导+考研复习+教师备课

习题超全解

名师一线经验大汇集, 解题步骤超详细, 方法技巧最实用

新版



扫码在线阅读电子书,
让你的学习更简单!



中国水利水电出版社
www.waterpub.com.cn

高校经典教材同步辅导丛书

普通物理学教程 力学（第三版） 同步辅导及习题全解

主 编 王克彦 杨 阳

常州大学图书馆
藏书章



中国水利水电出版社
www.waterpub.com.cn

·北京·

内 容 提 要

本书是与高等教育出版社出版,漆安慎、杜婵英原著,包景东修订的《普通物理学教程 力学》(第三版)一书配套的同步辅导和习题解答辅导书。

本书共有 11 章,分别介绍物理学和力学、质点运动学、动量·牛顿运动定律·动量守恒定律、动能和势能、角动量·关于对称性、万有引力定律、刚体力学、振动、波动和声、流体力学、相对论简介。本书按教材内容安排全书结构,除第一章外,其他各章均包括知识点归纳、习题解答两部分内容,并针对各章节习题给出详细解答,思路清晰、逻辑性强,循序渐进地帮助读者分析并解决问题,内容详尽、简明易懂。

本书可作为高等院校学生学习《普通物理学教程 力学》(第三版)的辅导教材,也可作为考研人员复习备考的辅导教材,同时可供教师备课命题参考。

由于时间仓促及编者水平有限,书中难免存在疏漏甚至错误之处,恳请广大读者和专家批评指正。如有疑问,请联系我们(微信:JZCS15652485156 或 QQ: 753364288)。

图书在版编目(CIP)数据

普通物理学教程. 力学(第三版)同步辅导及习题全解 / 王克彦, 杨阳主编. — 北京: 中国水利水电出版社, 2018.9

(高校经典教材同步辅导丛书)

ISBN 978-7-5170-6817-4

I. ①普… II. ①王… ②杨… III. ①力学—高等学校—题解 IV. ①04-44

中国版本图书馆CIP数据核字(2018)第206249号

策划编辑: 杨庆川 责任编辑: 高辉 加工编辑: 焦艳芳 王玉梅 封面设计: 李佳

书 名	高校经典教材同步辅导丛书 普通物理学教程 力学(第三版)同步辅导及习题全解 PUTONG WULIXUE JIAOCHENG LIXUE (DI-SAN BAN) TONGBU FUDAO JI XITI QUANJIE
作 者 出版发行	主 编 王克彦 杨 阳 中国水利水电出版社 (北京市海淀区玉渊潭南路1号D座 100038) 网址: www.waterpub.com.cn E-mail: mchannel@263.net (万水) sales@waterpub.com.cn
经 售	电话: (010) 68367658 (营销中心)、82562819 (万水) 全国各地新华书店和相关出版物销售网点
排 版	北京万水电子信息有限公司
印 刷	三河市祥宏印务有限公司
规 格	170mm×227mm 16开本 10印张 164千字
版 次	2018年9月第1版 2018年9月第1次印刷
印 数	0001—5000册
定 价	19.80元

凡购买我社图书,如有缺页、倒页、脱页的,本社营销中心负责调换

版权所有·侵权必究

前言

高等教育出版社出版,漆安慎、杜婵英原著,包景东修订的《普通物理学教程 力学》(第三版)以体系完整、结构严谨、层次清晰、深入浅出的特点成为这门课程的经典教材,被全国许多院校采用。为了帮助读者更好地学习这门课程、掌握更多的知识,我们根据多年教学经验编写了这本配套同步辅导和习题解答辅导书。本书旨在帮助读者理解基本概念、掌握基本知识、学会基本解题方法和技巧,进而提高应试能力。

本书作为一种辅助性教材,具有较强的针对性、启发性、指导性和补充性。考虑到“普通物理学力学”这门课程的特点,我们在内容上作了以下安排:

1. **知识点归纳。**对每章知识点作了简练概括,梳理了各知识点之间的脉络联系,突出各章节主要定理及重要公式,使读者在各章节学习过程中目标明确、有的放矢。
2. **习题解答。**教材中课后习题丰富、层次多样,许多基础性问题从多个角度帮助学生理解基本概念和基本理论,促其掌握基本解题方法。我们对教材中的课后习题给出了详细解答。

编者
2018年8月

前言

第一章 物理学与力学 1

知识点归纳 1

第二章 质点运动学 2

知识点归纳 2

习题解答 5

第三章 动量·牛顿运动定律·动量守恒定律 23

知识点归纳 23

习题解答 24

第四章 动能和势能 50

知识点归纳 50

习题解答 51

第五章 角动量·关于对称性 71

知识点归纳 71

习题解答 72

第六章 万有引力定律 79

知识点归纳 79

目录

contents

习题解答 80

第七章 刚体力学 85

知识点归纳 85

习题解答 87

第八章 振动 108

知识点归纳 108

习题解答 109

第九章 波动和声 123

知识点归纳 123

习题解答 124

第十章 流体力学 135

知识点归纳 135

习题解答 138

第十一章 相对论简介 146

知识点归纳 146

习题解答 148

第一章

物理学与力学

知识点归纳

1. 近代物理学诞生于 17 世纪后半期,伽利略、牛顿和开普勒做出了杰出的贡献.
2. 物理学强调观察和思辨,将实验作为研究手段.亚里士多德强调在观察的基础上以数学为模型建立严格的逻辑体系.
3. 理想模型:根据研究需要,找出其中最本质的内容,建立“理想模型”,通过对理想模型行为的描述,揭示自然规律.

力学中的质点就是一种理想模型.质点是指有质量的点.一般来说,若所研究的点的运动不涉及物体的转动和物体各部分的相对运动,则可视为质点.

4. 时间的计量:采用铯-133 原子基态的两个超精细能级之间跃迁所对应的辐射的 9192631770 个周期的持续时间作为 1s.

5. 长度的计量:1 m 等于氪-86 原子的 $2p_{10}$ 和 $5d_5$ 能级之间跃迁所对应的辐射(橙红色)在真空中的 1650793.73 个波长的长度.

6. 参考系:为确切描述物体的位置和运动,应选择其他不变的物体作为参考系.通常选用地球为参考系.

7. 时刻:时间流逝中的“一瞬”对应于时间轴上的一点.时间间隔:指自某一记时开始时刻至记时末了时刻所经历的时间,对应时间轴上的一区间.

第二章

质点运动学

知识点归纳

1. 位置矢量:由参考点引向质点所在位置的矢量为质点的位置矢量.

$$\boldsymbol{r} = x\boldsymbol{i} + y\boldsymbol{j} + z\boldsymbol{k}$$

大小为 $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$

方向余弦为

$$\cos \alpha = \frac{x}{r}, \cos \beta = \frac{y}{r}, \cos \gamma = \frac{z}{r}, \cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1$$

2. 质点的运动学方程为

$$\boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}(t) = x(t)\boldsymbol{i} + y(t)\boldsymbol{j} + z(t)\boldsymbol{k}$$

3. 位移:自质点初位置引向 Δt 后的末位置的矢量称为时间 Δt 内的位移记为 $\Delta \boldsymbol{r}$

$$\Delta \boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}(t + \Delta t) - \boldsymbol{r}(t) = \Delta x\boldsymbol{i} + \Delta y\boldsymbol{j} + \Delta z\boldsymbol{k}$$

位移与参考点的选择有关. 位移为一个矢量, 路程则为标量. 路程永远不等于位移.

当 $\Delta t \rightarrow 0$ 时, 位移大小无限接近于路程.

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} |\Delta \boldsymbol{r}| = ds$$

4. 平均速度为

$$\boldsymbol{v} = \frac{\Delta \boldsymbol{r}}{\Delta t} = \frac{\boldsymbol{r}(t + \Delta t) - \boldsymbol{r}(t)}{\Delta t}$$

平均速度方向与位移方向相同.

瞬时速度为

$$\mathbf{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \mathbf{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \mathbf{r}}{\Delta t} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} = \mathbf{r}'(t)$$

瞬时速度方向沿轨迹在质点所在处的切线并指向质点前进的方向.

$$\mathbf{a} = ax\mathbf{i} + ay\mathbf{j} + az\mathbf{k} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} = \frac{dx}{dt}\mathbf{i} + \frac{dy}{dt}\mathbf{j} + \frac{dz}{dt}\mathbf{k}$$

平均加速度 $\mathbf{a} = \frac{\Delta \mathbf{v}}{\Delta t}$ 与 $\Delta \mathbf{v}$ 的方向相同.

瞬时加速度为

$$\mathbf{a} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \mathbf{v}}{\Delta t} = \frac{d\mathbf{v}}{dt} = \frac{d^2 \mathbf{r}}{dt^2}$$

5. 质点沿直线运动的加速度为位置坐标对时间的二阶导数.

a 的正负不能说明质点做加速或减速运动. 若 a 与 v 方向相同, 则做加速运动, 反之做减速运动.

6. $\frac{dx}{dt} = v_x = \text{常量}$ 时物体做匀速直线运动.

7. 由速度求运动学方程, 得

$$x = \int v_x(t) dt = x(t) + c, c = x_0 - x(t_0), x = x_0 + \int_{t_0}^t v_x(t) dt$$

由加速度求速度和运动学方程, 得

$$v_x = \int a_x(t) dt = v_x(t) + c_1,$$

$$c_1 = v_{0x} - v_x(t_0), v_x = v_{0x} + \int_{t_0}^t a_x(t) dt$$

8. 平面直角坐标系中 $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t) = x(t)\mathbf{i} + y(t)\mathbf{j}$, 质点平面运动需由两个独立标量函数 $x(t)$ 和 $y(t)$ 决定.

(1) 若已知初始条件 $t = t_0, x = x_0$ 和 $y = y_0$, 可得

$$x = x_0 + \int_{t_0}^t v_x(t) dt, y = y_0 + \int_{t_0}^t v_y(t) dt$$

(2) 若已知 $t = t_0, v_x = v_{0x}$ 和 $v_y = v_{0y}$, 则

$$v_x = v_{0x} + \int_{t_0}^t a_x(t) dt, v_y = v_{0y} + \int_{t_0}^t a_y(t) dt$$

9. 抛体运动.

$$x = v_0 \cos \alpha t, y = v_0 \sin \alpha t - \frac{1}{2} g t^2$$

$$\mathbf{r} = v_0 \cos \alpha t \mathbf{i} + (v_0 \sin \alpha t - \frac{1}{2} g t^2) \mathbf{j}$$

$$y = t \cos \alpha x - \frac{g}{2 v_0^2 \cos^2 \alpha} x^2$$

10. 自然坐标系:沿运动轨迹建立坐标系并规定轴的正方向.

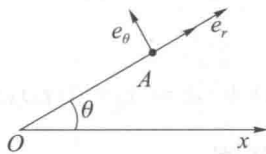
切向单位矢量:在质点处取一单位矢量,沿曲线切线且指向自然坐标 s 增加的方向,记为 \mathbf{e}_t .

法向单位矢量:另取一单位矢量沿曲线法线且指向曲线凹侧,记为 \mathbf{e}_n .

11. 切向加速度: $\mathbf{a}_t = \frac{v^2}{R} \mathbf{e}_n$. 法向加速度: $\mathbf{a}_n = \frac{dv_t}{dt} \mathbf{e}_t$, $a = \sqrt{a_t^2 + a_n^2}$.

将圆半径 R 换为轨迹曲率半径 ρ , 则 $\mathbf{a} = \frac{v^2}{\rho} \mathbf{e}_n + \frac{dv_t}{dt} \mathbf{e}_t$.

12. 极坐标系:在参考系上取点 O , 引射线 Ox 为极轴即构成极坐标系. $r = OA$ 为质点矢径, θ 为质点的幅角.



$$13. \text{伽利略变换} \begin{cases} \text{时空变换} & \mathbf{r} = \mathbf{r}' + \mathbf{r}_0, t = t' \\ \text{速度变换} & \mathbf{v} = \mathbf{v}' + \mathbf{v}_0 \\ \text{加速度变换} & \mathbf{a} = \mathbf{a}' + \mathbf{a}_0 \end{cases}$$

14. 解题方法.

$$\left. \begin{array}{l} \text{① 已知运动方程, 求速度、加速度, 用微分法} \\ \mathbf{v} = \frac{d\mathbf{r}}{dt}, \mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt} \\ \text{② 已知加速度和初始条件, 求速度、位移、路程和运动方程,} \\ \text{(或已知速度和初始条件, 求位移、路程和运动方程), 用积分法} \\ \mathbf{v} - \mathbf{v}_0 = \int_0^t \mathbf{a} \cdot dt, \mathbf{r} - \mathbf{r}_0 = \int_0^t \mathbf{v} \cdot dt \end{array} \right\} \text{两大类型}$$

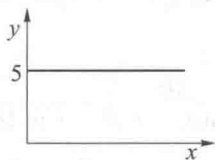
注意运用“分离变量”和“恒等变换”.

习题解答

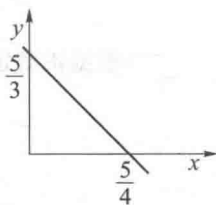
2.1.1 解题过程

(1) $x = 3 + 2t, y = 5$, 轨迹方程为 $y = 5$.

(2) $x = 2 - 3t, y = 4t - 1$, 轨迹方程为 $4x + 3y - 5 = 0$.



(a)



(b)

2.2.1 题解图

2.1.2 解题过程

由运动学方程可知 $x = e^{-2t}, y = e^{2t}, z = 2$.

由于 $xy = e^{-2t} \cdot e^{2t} = 1$ (相当于从 $x = e^{-2t}$ 和 $y = e^{2t}$ 中消去 t), 故质点轨迹方程为

$$\begin{cases} xy = 1 \\ z = 2 \end{cases}$$

质点是在 $z = 2$ 平面内第一象限的一条双曲线上运动.

质点在 $t = -1$ s 到 $t = 1$ s 的位移为

$$\begin{aligned} \Delta \mathbf{r} &= \mathbf{r}(1) - \mathbf{r}(-1) \\ &= (e^{-2}\mathbf{i} + e^2\mathbf{j} + 2\mathbf{k}) - (e^2\mathbf{i} + e^{-2}\mathbf{j} + 2\mathbf{k}) \end{aligned}$$

将 $e = 2.718$ 代入得 $\Delta \mathbf{r} = -7.25\mathbf{i} + 7.25\mathbf{j}$.

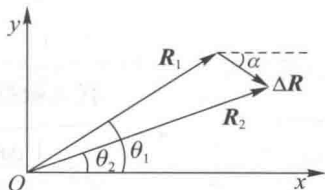
2.1.3 解题过程

由 $x = 4t^2, y = 2t + 3$ 消去参数 t 得质点轨迹方程为 $x = (y - 3)^2$

$$\Delta \mathbf{r} = \mathbf{r}(1) - \mathbf{r}(0) = 4\mathbf{i} + 5\mathbf{j} - 3\mathbf{j} = 4\mathbf{i} + 2\mathbf{j}$$

2.2.1 解题过程

以飞机为质点, 在 \mathbf{R}_1 和 \mathbf{R}_2 所在竖直平面内, 以雷达处为原点 O , 建立直角坐标系 Oxy , 如 2.2.1 题解图所示. 因 $\Delta t = 0.75$ s 较小, 可用此 0.75 s 内的平均速度作为瞬时速度的近似值.



2.2.1 题解图


$$\begin{aligned}
 v &\approx \frac{\Delta \mathbf{R}}{\Delta t} = \frac{\mathbf{R}_2 - \mathbf{R}_1}{\Delta t} \\
 &= \frac{(R_2 \cos \theta_2 \mathbf{i} + R_2 \sin \theta_2 \mathbf{j}) - (R_1 \cos \theta_1 \mathbf{i} + R_1 \sin \theta_1 \mathbf{j})}{\Delta t} \\
 &= \frac{R_2 \cos \theta_2 - R_1 \cos \theta_1}{\Delta t} \mathbf{i} + \frac{R_2 \sin \theta_2 - R_1 \sin \theta_1}{\Delta t} \mathbf{j} \\
 &= v_x \mathbf{i} + v_y \mathbf{j}
 \end{aligned}$$

根据正弦定理

$$\begin{aligned}
 \frac{\Delta R}{\sin(\theta_1 - \theta_2)} &= \frac{R_2}{\sin(180^\circ - \theta_1 - \alpha)} \\
 \sin(180^\circ - \theta_1 - \alpha) &= \frac{R_2 \sin(\theta_1 - \theta_2)}{\Delta R} \\
 &= 4240 \sin 4.4^\circ / 349.58 \\
 &\approx 0.931
 \end{aligned}$$

而 $v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2}$, $\tan \alpha = \frac{-v_y}{v_x}$, 将数值代入可求出

$$v \approx 465.8 \text{ m/s}, 180^\circ - \theta_1 - \alpha \approx 111.14^\circ, \alpha \approx 34.9^\circ$$

 **提示:** 注意建立适当的坐标系, 并运用矢量的正交分解式计算。

2.2.2 解题过程

视小圆柱体为质点, 设第一次观察到质点的位置矢量为 $\mathbf{r}_1 = x_1 \mathbf{i} + y_1 \mathbf{j}$; 经 $\Delta t = 2 \text{ ms}$ 后, 其位置矢量为 $\mathbf{r}_2 = x_2 \mathbf{i} + y_2 \mathbf{j}$ (使用国际单位制单位)。

由于 Δt 很小, 所以 $\mathbf{v} \approx \mathbf{v} = \frac{\Delta \mathbf{r}}{\Delta t}$ 。

其中 $\Delta t = 2 \text{ ms}$, $\Delta \mathbf{r} = \Delta x \mathbf{i} + \Delta y \mathbf{j}$

由于 $x_1 = 0.249 \text{ m}$ 和 $x_2 = 0.234 \text{ m}$, 根据 $y = 5x^2$ 求出 $y_1 = 0.310 \text{ m}$ 和 $y_2 = 0.274 \text{ m}$, 所以

$$\mathbf{v} \approx \frac{\Delta x}{\Delta t} \mathbf{i} + \frac{\Delta y}{\Delta t} \mathbf{j} = \frac{x_2 - x_1}{\Delta t} \mathbf{i} + \frac{y_2 - y_1}{\Delta t} \mathbf{j}$$

代入数据得 $\mathbf{v} \approx (-7.5 \mathbf{i} - 18 \mathbf{j}) \text{ m/s}$ 。

$$\begin{aligned}
 v &\approx \frac{|\Delta \mathbf{r}|}{\Delta t} = \frac{\sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}}{\Delta t} \\
 &= \frac{\sqrt{(0.234 - 0.249)^2 + (0.274 - 0.310)^2}}{2}
 \end{aligned}$$

$$= 19.5 \text{ mm/ms}$$

$$\alpha = \arctan \frac{\Delta y}{\Delta x}$$

$$= \arctan \frac{0.274 - 0.310}{0.234 - 0.249}$$

$$= -112.5^\circ$$

2.2.3 解题过程 声音传播情况如 2.2.3 题解图所示.



北京人听到所需时间为

$$t_1 = \frac{17}{340} = 0.05 \text{ s}$$

广州人听到所需时间为

$$t_2 = \frac{2320 \times 10^3}{3 \times 10^8} + \frac{2}{340} = 0.0136 \text{ s}$$

故广州人先听到声音.

2.2.4 解题过程 波音 747 飞机的速度约为 940 km/h.

北京北纬 40° , 东经 116° ; 巴黎北纬 48° , 东经 2° . 地球半径为 6 400 km. 因两地纬度比较接近, 可近似认为纬度相同; 经度差 $\Delta\theta = 116^\circ - 2^\circ = 114^\circ$. 北京到巴黎的距离约等于 $\Delta\theta$ 对应的弧长

$$s = R\Delta\theta$$

代入数据得 $s = 12\,727 \text{ km}$ (与两地实际最短距离 $11\,727 \text{ km}$ 相近) 飞机的飞行时间为

$$t = \frac{s}{v} = \frac{12\,727}{940} = 13.5 \text{ h}$$

2.2.5 解题过程 令 Ox 轴指向正北, Oy 轴指向正西, 建立直角坐标系 (使用国际单位制

单位), 则

$$v_1 = 25\mathbf{i} \text{ m/s}, v_2 = (19.4\cos 30^\circ\mathbf{i} + 19.4\sin 30^\circ\mathbf{j}) \text{ m/s}.$$

$$\mathbf{a} = \frac{v_2 - v_1}{\Delta t} \text{ 代入数据得 } \mathbf{a} = (-0.046\mathbf{i} + 0.054\mathbf{j}) \text{ m/s}^2$$

则 $a \approx 0.07 \text{ m/s}^2$, 与正南方向的夹角 $\alpha \approx 50^\circ$.

2.2.6 解题过程

(1) 对 $\mathbf{r} = R\cos t\mathbf{i} + R\sin t\mathbf{j} + 2t\mathbf{k}$ 求一阶和二阶导数, 则得到

$$\mathbf{v} = -R\sin t\mathbf{i} + R\cos t\mathbf{j} + 2\mathbf{k}$$

$$\mathbf{a} = -R\cos t\mathbf{i} - R\sin t\mathbf{j}$$

将 $t = 0$ 代入上式得 $t = 0$ 时速度和加速度分别为

$$\mathbf{v}(0) = R\mathbf{j} + 2\mathbf{k}, \mathbf{a}(0) = -R\mathbf{i}$$

将 $t = \frac{\pi}{2}$ 代入上式, 得 $t = \frac{\pi}{2}$ 时的速度和加速度分别为

$$\mathbf{v}\left(\frac{\pi}{2}\right) = -R\mathbf{i} + 2\mathbf{k}, \mathbf{a}\left(\frac{\pi}{2}\right) = -R\mathbf{j}$$

$$(2) \quad \mathbf{v} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} = 3\mathbf{i} - 9t\mathbf{j} + 18t^2\mathbf{k}$$

$$\mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt} = -9\mathbf{j} + 36t\mathbf{k}$$

$$\mathbf{v}\Big|_{t=0} = (3\mathbf{i}) \text{ m/s}$$

$$\mathbf{a}\Big|_{t=0} = (-9\mathbf{j}) \text{ m/s}^2$$

$$\mathbf{v}\Big|_{t=1} = (3\mathbf{i} - 9\mathbf{j} + 18\mathbf{k}) \text{ m/s}$$

$$\mathbf{a}\Big|_{t=1} = (-9\mathbf{j} + 36\mathbf{k}) \text{ m/s}^2$$

2.3.1 解题过程

如 2.3.1 题图所示.

$$\text{直线 } a, v_x \approx -1.73 \text{ m/s}, x_0 = 20 \text{ m}, t\Big|_{x=0} = 11.5 \text{ s}.$$

$$\text{直线 } b, v_x \approx 0.58 \text{ m/s}, x_0 = 10 \text{ m}, t\Big|_{x=0} = -17.3 \text{ s}.$$

$$\text{直线 } c, v_x = 1.00 \text{ m/s}, x_0 = -25 \text{ m}, t\Big|_{x=0} = 25 \text{ s}.$$

2.3.2 解题过程

$v_x = -a\sin t, a_x = -a\cos t$, 周期为 2π , 故质点随时间按余弦规律做周

期性运动. 运动范围为 $-a \sim a$, 速度和加速度的变化范围为 $-a \sim a$.

2.3.3 解题过程

令 Ox 轴竖直向下, 则

$$\begin{aligned} v_x &= \beta \frac{1 - e^{-qt}}{1 + e^{-qt}} \\ a_x &= \frac{dv_x}{dt} = \beta \frac{d}{dt} \left(\frac{1 - e^{-qt}}{1 + e^{-qt}} \right) \\ &= \beta \frac{qe^{-qt}(1 + e^{-qt}) - (1 - e^{-qt})(-qe^{-qt})}{(1 + e^{-qt})^2} \\ &= \frac{2\beta q e^{-qt}}{(1 + e^{-qt})^2} \end{aligned}$$

因为 $v > 0, a > 0$ 所以跳伞员做加速直线运动.

但当 $t \rightarrow \infty$ 时, $e^{-qt} \rightarrow 0$, 故 $v_x \rightarrow \beta, a_x \rightarrow 0$, 说明经过足够长时间后, 跳伞员将做匀速直线运动.

2.3.4 解题过程

令 Ox 轴沿列车行驶方向(使用国际单位制单位). 由 $v_x = 50 \cos \frac{\pi x}{5000}$

可知

$$\begin{aligned} a_x &= \frac{dv_x}{dt} = \frac{d}{dt} \left(50 \cos \frac{\pi x}{5000} \right) \\ &= -50 \left(\sin \frac{\pi x}{5000} \right) \frac{\pi}{5000} \frac{dx}{dt} \\ &= -\frac{\pi}{100} \sin \frac{\pi x}{5000} v_x \end{aligned}$$

运用倍角公式对此式整理可得 $a_x = -\frac{\pi}{4} \sin \frac{\pi x}{2500}$

代入数据得此列车:

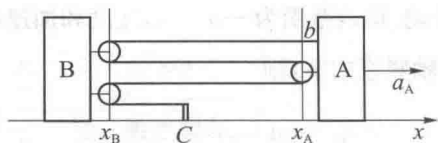
$$a_x = -\frac{\pi}{4} \sin \frac{1}{2} \frac{500\pi}{500} \text{m/s}^2 = -\frac{\pi}{4} \sin \frac{3\pi}{5} \text{m/s}^2 = -0.75 \text{m/s}^2$$

2.3.5 解题过程

如 2.3.5 题解图所示. 以 C 点为坐标原点, 沿桌面向右建立 Cx 坐标轴, 以与物体连接的滑轮的中心坐标 x_A 和 x_B 标志物体 A 和 B 的位置, 如图所示. 设绳长为 l , 滑轮半径 r , 用 b 表示从 x_A 到物体 A 间的一段绳长, 注意到 x_B 为负值, 则

$$4(-x_B) + 3x_A + 3\pi r + b = l$$

由于绳不可伸长, l 和 r, b 均为常量, 对上式求时间的二阶导数, 得到



2.3.5 题解图

$$-4 \frac{d^2 x_B}{dt^2} + 3 \frac{d^2 x_A}{dt^2} = 0, \frac{d^2 x_B}{dt^2} = \frac{3}{4} \frac{d^2 x_A}{dt^2}$$

因为 $\frac{d^2 x_A}{dt^2}$ 为物体 A 的加速度, 即 $a_A = \frac{d^2 x_A}{dt^2} = 0.5g$, 可知物体 B 的加速度为

$$a_B = \frac{d^2 x_B}{dt^2} = \frac{3}{4} \frac{d^2 x_A}{dt^2} = \frac{3}{4} a_A = \frac{3}{8} g$$

2.3.6 解题过程

(1) 将原点沿 Ox 正向移动 2 m 后的坐标记为 x' , $x' = x - 2$, 运动学方程为

$$x' = 3t^2 + 10t - 2$$

因为 $v' = \frac{dx'}{dt} = 10 + 6t, v' = v$

所以初速度不变, 依然为 10 m/s.

(2) 将计时起点前移 1 s 后的时间记为 t' , $t' = t + 1$, 运动学方程为

$$x = 10(t' - 1) + 3(t' - 1)^2 = 3t'^2 + 4t' - 7, v' = \frac{dx}{dt} = 4 + 6t'$$

初始坐标由 0 m 变为 -7 m, 初速度由 10 m/s 变为 4 m/s, 加速度不变, 依然为 3 m/s².

2.4.1 解题过程

$$dv_x = a_x dt = 2t dt, \int_{v_0}^{v_x} dv_x = 2 \int_0^t t dt, v_x = v_0 + t^2$$

$$dx = v_x dt = (v_0 + t^2) dt, \int_0^x dx = v_0 \int_0^t dt + \int_0^t t^2 dt$$

$$x = v_0 t + \frac{1}{3} t^3$$

$$(1) v_0 = 0 \text{ 时}, v_x = t^2, x = \frac{1}{3} t^3; \quad x(6) = \frac{1}{3} \times 6^2 = 72 \text{ cm}$$

$$\Delta x = x(6) - x(0) = 72 \text{ cm}, s = \Delta x = 72 \text{ cm}$$

$$(2) v_0 = -9 \text{ 时}, v_x = t^2 - 9, x = \frac{1}{3} t^3 - 9t$$

$$\Delta x = x(6) - x(0) = 18 \text{ cm}$$

令 $v_x = 0$, 由速度表达式可求出对应时刻 $t = 3$, 由于前 3 s 质点正向运动, 后 3 s 反向运动, 故

$$s = |x(3) - x(0)| + |x(6) - x(3)| = x(6) - 2x(3) = 54 \text{ cm}$$

2.4.2 解题过程

$$dx = v_x dt = -3 \sin t dt$$

$$\int_{x_3}^{x_5} dx = -3 \int_3^5 \sin t dt$$

$$\Delta x = x_5 - x_3 = 3.82 \text{ m}$$

2.4.3 解题过程

由 $\frac{dv_x}{dt} = a_x = -A\omega^2 \cos \omega t$ 可得

$$dv_x = -A\omega^2 \cos \omega t dt$$

$$N_x = \int dv_x = - \int A\omega^2 \cos \omega t dt$$

$$= -A\omega \sin \omega t + C$$

代入 $t = 0, v_x = 0$, 解得 $C = 0$

$$\text{所以} \quad v_x = -A\omega \sin \omega t$$

再由 $\frac{dx}{dt} = v_x = -A\omega \sin \omega t$ 得到

$$dx = -A\omega \sin \omega t dt$$

作定积分, 依据初始条件 $t = 0$ 时, $x = A$ 确定积分下限:

$$\int_A^x dx = -A\omega \int_0^t \sin \omega t dt = -A \int_0^{\omega t} \sin \omega t d\omega t$$

$$x - A = A \cos \omega t \Big|_0^{\omega t}$$

$$x = A \cos \omega t$$

即为质点运动学方程.

2.4.4 解题过程

由已知条件知

$$\frac{dv_x}{dt} = a_x = -bv_x^2$$

对上式作分离变换处理后, 得到

$$\frac{dv_x}{v_x^2} = -b dt$$