



普通高等教育“十二五”规划教材

线性代数

崔克俭 方桂英 主编



科学出版社

普通高等教育“十二五”规划教材

线 性 代 数

崔克俭 方桂英 主编

科 学 出 版 社

北 京

内 容 简 介

本教材以线性方程组为主线,以矩阵为主要研究对象,详尽地介绍线性代数的基本理论和方法,同时通过例题将数学建模的思想融入到教材中.

本教材介绍线性代数的基本理论和方法,主要内容有:矩阵及行列式、向量与线性方程组、矩阵的特征值与特征向量、相似矩阵及矩阵的对角化问题、二次型、线性变换与线性空间和 MATLAB 软件的应用. 其中线性变换与线性空间可作为选学内容.

本书可作为高等院校非数学类专业的使用教材和教学参考书.

图书在版编目(CIP)数据

线性代数/崔克俭, 方桂英主编. —北京: 科学出版社, 2013.11
普通高等教育“十二五”规划教材
ISBN 978-7-03-039036-3

I. ①线… II. ①崔… ②方… III. ①线性代数-高等学校-教材
IV. ①O151. 2

中国版本图书馆 CIP 数据核字(2013)第 259036 号

责任编辑: 张中兴 周金权 / 责任校对: 宣 慧
责任印制: 阎 磊 / 封面设计: 迷底书装

科学出版社出版

北京东黄城根北街 16 号

邮政编码: 100717

<http://www.sciencep.com>

北京市文林印务有限公司印刷

科学出版社发行 各地新华书店经销

*

2013 年 11 月第一 版 开本: 720×1000 B5

2013 年 11 月第一次印刷 印张: 10 1/2

字数: 210 000

定价: 23.00 元

(如有印装质量问题, 我社负责调换)

编 委 会

主 编 崔克俭(山西农业大学)
方桂英(江西农业大学)
副主编 吴 坚(安徽农业大学)
侯建文(山西农业大学)
赵喜梅(山西农业大学)
曾海富(江西农业大学)
编 者 王福贵(山西农业大学)
吴春蕾(山西农业大学)
宋 彦(山西农业大学)
安丽霞(山西农业大学)
程国华(江西农业大学)
审 稿 张青娥(山西农业大学)

前　　言

线性代数是一门重要的数学基础课程,是许多的数学分支不可或缺的工具,同时在工程技术各个领域具有重要的应用. 21世纪计算机技术日新月异的发展,为线性代数的应用提供了良好的平台,同时也对线性代数的理论提出了新的要求. 编写一本理论体系完整,又能将理论和应用较好地统一的教材是我们多年的愿望.

本教材的编写紧紧围绕高等院校线性代数教学大纲,并结合作者多年的研究成果. 教材以线性方程组为主线,以矩阵为主要研究对象,详尽地介绍线性代数的基本理论和方法. 在教材的编写中我们力求做到以下三点:一是在理论构架上既注意体系的完整性、科学性,同时又注意理论在工程技术领域的应用,使理论和实际有机结合;二是在文字叙述上,力求通俗易懂、循序渐进,在每章的开头以提出问题或列举实例的方法引入概念;三是将数学建模的思想融入到教材中,培养同学们用数学知识解决实际问题的能力.

本教材每章配有习题,题型包括选择题、填空题、计算题、证明题、综合题. 书末附有习题简答.

本教材由山西农业大学、江西农业大学、安徽农业大学联合编写. 最后由崔克俭、方桂英统一定稿.

山西农业大学的张青娥教授仔细审阅了全书,并提出了宝贵的建议,在此表示感谢.

最后,对科学出版社为本书的顺利出版所付出的辛勤劳动表示衷心的感谢.

编　　者

2013年5月1日

目 录

前言

第 1 章 矩阵及行列式	1
1.1 矩阵及其运算	1
1.1.1 矩阵的概念	1
1.1.2 矩阵的运算及性质	3
1.2 分块矩阵及其运算	8
1.2.1 分块矩阵的概念	8
1.2.2 分块矩阵的运算	9
1.3 初等变换与初等矩阵	12
1.3.1 初等变换	12
1.3.2 初等矩阵	14
1.4 方阵的行列式	17
1.4.1 行列式的概念	17
1.4.2 行列式的性质	19
1.4.3 行列式的计算	25
1.5 克拉默法则	27
1.6 可逆矩阵	30
1.6.1 可逆矩阵及其性质	30
1.6.2 逆矩阵的计算	33
* 1.7 数学建模实例	36
习题 1	39
第 2 章 向量与线性方程组	44
2.1 向量及其运算	44
2.2 向量的线性关系	46
2.2.1 向量的线性表示	46
2.2.2 向量组的线性相关性	47
2.2.3 向量组线性相关性的几个定理	49
2.3 向量组与矩阵的秩	50

2.3.1 矩阵的秩	50
2.3.2 极大无关组和向量组的秩	52
2.4 线性方程组	54
2.4.1 线性方程组有解的判定定理	54
2.4.2 齐次线性方程组解的结构	58
2.4.3 非齐次线性方程组解的结构	62
* 2.5 数学建模实例	64
2.5.1 平板的稳态温度分布问题	64
2.5.2 平衡价格问题	65
习题 2	67
第 3 章 相似矩阵及矩阵的对角化问题	72
3.1 方阵的特征值与特征向量	72
3.1.1 特征值与特征向量的概念	72
3.1.2 特征值与特征向量的性质	75
3.2 方阵的相似对角化	77
3.2.1 相似矩阵的概念及性质	77
3.2.2 方阵的对角化	78
* 3.3 数学建模实例	83
习题 3	85
第 4 章 二次型	89
4.1 向量的内积	89
4.1.1 向量的内积与长度	89
4.1.2 两个向量的夹角与距离	90
4.2 正交向量组与正交矩阵	91
4.2.1 正交向量组	91
4.2.2 正交矩阵与正交变换	94
4.3 实对称矩阵	94
4.4 二次型的定义及性质	100
4.4.1 二次型及其矩阵表示	100
4.4.2 二次型的标准形	101
4.4.3 正定二次型	105
* 4.5 数学建模实例	107
习题 4	109

· 第 5 章 线性空间与线性变换	113
5.1 线性空间的概念与性质	113
5.1.1 线性空间的概念	113
5.1.2 线性空间的性质	114
5.2 基、维数与坐标	114
5.2.1 有限维线性空间的基与向量的坐标	114
5.2.2 基变换与坐标变换	115
5.3 线性变换	116
5.3.1 线性变换的概念与性质	117
5.3.2 线性变换的矩阵表示	118
5.4 数学建模实例——最小二乘问题	120
习题 5	122
第 6 章 MATLAB 软件的应用	124
6.1 MATLAB 软件简介	124
6.1.1 MATLAB 的命令窗口	124
6.1.2 常量与变量	129
6.1.3 矩阵的输入方法	130
6.1.4 矩阵的基本运算	133
6.1.5 矩阵的初等变换	135
6.2 MATLAB 在矩阵和线性方程组中的应用	136
6.2.1 MATLAB 在矩阵中的应用	136
6.2.2 MATLAB 在线性方程组中的应用	137
6.3 MATLAB 在特征值、特征向量、二次型中的应用	139
6.3.1 MATLAB 在特征值和特征向量中的应用	139
6.3.2 MATLAB 在二次型中的应用	140
习题 6	142
习题参考答案	144
参考文献	156

第1章 矩阵及行列式

矩阵是线性代数研究的主要对象和重要工具,矩阵的引入,不仅推动了线性代数及其他数学分支理论的发展,而且在工业、农业、经济、物理学、生物学、遗传学等领域有广泛的应用,成为解决线性问题的有力工具.

1.1 矩阵及其运算

1.1.1 矩阵的概念

定义 1.1 由 $m \times n$ 个数 a_{ij} ($i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n$) 排成 m 行 n 列的数表

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \quad (1.1)$$

称为一个 m 行 n 列矩阵,简称 $m \times n$ 矩阵,通常用大写字母 $\mathbf{A}, \mathbf{B}, \mathbf{C}, \dots$ 等表示,可记作 $\mathbf{A}_{m \times n}$, $(a_{ij})_{m \times n}$ 或简记作 $\mathbf{A}, (a_{ij})$. a_{ij} 称为这个矩阵的第 i 行第 j 列的元素,简称为该矩阵的 (i, j) 元,下标 i, j 分别称为元素 a_{ij} 的行标和列标.

元素是实数的矩阵称为实矩阵,元素是复数的矩阵称为复矩阵,本书中的矩阵除特别说明外,均指实矩阵.

若矩阵 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 的行数相等,列数也相等,则称 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 为同型矩阵.

若 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 为同型矩阵且对应元素都相等,即

$$\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n}, \quad \mathbf{B} = (b_{ij})_{m \times n}, \quad \text{且}$$

$$a_{ij} = b_{ij} \quad (i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n),$$

则称 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 为相等矩阵,记作 $\mathbf{A} = \mathbf{B}$.

只有一行的矩阵

$$\mathbf{A} = (a_1 \ a_2 \ \cdots \ a_n)$$

称为行矩阵,又称为行向量.为避免元素间的混淆,行矩阵也记作

$$\mathbf{A} = (a_1, a_2, \dots, a_n)$$

只有一列的矩阵

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

称为列矩阵, 又称为列向量.

行数与列数都等于 n 的矩阵称为 n 阶矩阵或 n 阶方阵, 可记作 \mathbf{A}_n , 即

$$\mathbf{A}_n = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

\mathbf{A}_n 的左上角到右下角元素的连线称为主对角线, 左下角到右上角元素的连线称为副对角线.

下面介绍几种特殊矩阵.

1. 零矩阵

所有元素均为 0 的矩阵, 称为零矩阵, 记作 \mathbf{O} . 不同型的零矩阵不相等.

2. 对角阵

非主对角线元素全为零的 n 阶方阵

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

称为对角阵, 记作 $\mathbf{A} = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$.

3. 单位阵

主对角线上的元素都是 1 的 n 阶对角矩阵

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

称为 n 阶单位阵, 记作 \mathbf{I}_n 或 \mathbf{I} , 或记作 \mathbf{E}_n 或 \mathbf{E} .

主对角线上的元素都是 a 的 n 阶对角矩阵

$$\begin{pmatrix} a & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a \end{pmatrix}$$

称为 n 阶数量阵或纯量阵, 记作 aI_n 或 aI . 单位阵和数量阵是对角阵的特例.

4. 三角阵

主对角线一侧的所有元素都为零的方阵称为**三角阵**. 三角阵有两种

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \quad \text{或} \quad \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix},$$

分别称为上三角阵和下三角阵.

1.1.2 矩阵的运算及性质

1. 矩阵的加法

定义 1.2 设矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m \times n}$, 矩阵 A 与 B 的和矩阵记为 $A + B$, 规定为

$$A + B = (a_{ij} + b_{ij})_{m \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \cdots & a_{1n} + b_{1n} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} & \cdots & a_{2n} + b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} + b_{m1} & a_{m2} + b_{m2} & \cdots & a_{mn} + b_{mn} \end{pmatrix}.$$

只有同型矩阵才能进行加法运算.

矩阵加法满足下列运算律(设 A, B, C 都是同型矩阵):

- (1) $A + B = B + A$;
- (2) $(A + B) + C = A + (B + C)$.

设矩阵 $A = (a_{ij})$, 记

$$-A = (-a_{ij}),$$

$-A$ 称为矩阵 A 的负矩阵, 显然有

$$A + (-A) = O,$$

由此规定矩阵的减法为

$$A - B = A + (-B).$$

2. 数乘矩阵

定义 1.3 数 λ 与矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$ 的乘积记为 λA , 简称数乘矩阵, 规定为

$$\lambda A = (\lambda a_{ij})_{m \times n} = \begin{pmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \cdots & \lambda a_{1n} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \cdots & \lambda a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \lambda a_{m1} & \lambda a_{m2} & \cdots & \lambda a_{mn} \end{pmatrix}.$$

数乘矩阵满足下列运算律(设 A, B 为同型矩阵, λ, μ 为常数):

- (1) $(\lambda\mu)A = \lambda(\mu A)$;
- (2) $(\lambda + \mu)A = \lambda A + \mu A$;
- (3) $\lambda(A + B) = \lambda A + \lambda B$;
- (4) $1A = A$.

矩阵加法和数乘矩阵两种运算统称为矩阵的线性运算.

3. 矩阵的乘法

定义 1.4 设矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times s}$, $B = (b_{ij})_{s \times n}$, 矩阵 A 与 B 的乘积矩阵记为 AB , 规定为 $AB = (c_{ij})_{m \times n}$, 其中

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{is}b_{sj} = \sum_{k=1}^s a_{ik}b_{kj} \quad (i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n).$$

两个矩阵相乘的前提条件是: 左矩阵的列数等于右矩阵的行数. 积矩阵的行数等于左矩阵的行数, 列数等于右矩阵的列数.

例 1.1 设矩阵 $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -1 & 4 & 3 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, 求 AB 和 BA .

解 由题意, A 是 2×3 矩阵, B 是 3×3 矩阵, A 的列数等于 B 的行数, 故 AB 为一个 2×3 矩阵, 且

$$AB = \begin{pmatrix} 2 & 6 & 1 \\ -1 & 4 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 6 & 5 \\ -1 & 4 & 1 \end{pmatrix}.$$

由于 B 的列数不等于 A 的行数, 故 BA 无意义.

例 1.2 设矩阵 $A = (a_1, a_2, \dots, a_n)$, $B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$, 求 AB 和 BA .

解 由题意, \mathbf{A} 是 $1 \times n$ 矩阵, \mathbf{B} 是 $n \times 1$ 矩阵, 故 \mathbf{AB} 为一个 1×1 矩阵(即一个数), \mathbf{BA} 为一个 $n \times n$ 矩阵, 且

$$\mathbf{AB} = (a_1, a_2, \dots, a_n) \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + \dots + a_n b_n,$$

$$\mathbf{BA} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} (a_1, a_2, \dots, a_n) = \begin{pmatrix} b_1 a_1 & b_1 a_2 & \cdots & b_1 a_n \\ b_2 a_1 & b_2 a_2 & \cdots & b_2 a_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ b_n a_1 & b_n a_2 & \cdots & b_n a_n \end{pmatrix}.$$

例 1.1 和例 1.2 表明, 当 \mathbf{AB} 有意义时, \mathbf{BA} 不一定有意义. 即使 \mathbf{AB} 与 \mathbf{BA} 都有意义, 两者也未必相等, 即一般有 $\mathbf{AB} \neq \mathbf{BA}$. 因此, 矩阵乘法不满足交换律, 故也称 \mathbf{AB} 为 \mathbf{A} 左乘 \mathbf{B} 或 \mathbf{B} 右乘 \mathbf{A} .

若两个 n 阶方阵 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 满足 $\mathbf{AB} = \mathbf{BA}$, 则称方阵 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 可交换. 数量阵(包括单位阵)与同阶的任何方阵均可交换, 即 $(\lambda I)\mathbf{A} = \mathbf{A}(\lambda I) = \lambda\mathbf{A}$, 其中 \mathbf{A}, I 均为 n 阶的. 可见, 数量阵 λI 在矩阵乘法中所起的作用如同数 λ 乘以矩阵.

例 1.3 设矩阵 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$, $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$, $\mathbf{C} = \begin{pmatrix} -2 & 6 \\ 1 & -3 \end{pmatrix}$, 求 \mathbf{AB} 和 \mathbf{AC} .

解 由题意, 有

$$\mathbf{AB} = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix},$$

$$\mathbf{AC} = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & 6 \\ 1 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

例 1.3 表明, 当 $\mathbf{AB} = \mathbf{O}$ 时, 不一定能推出 $\mathbf{A} = \mathbf{O}$ 或 $\mathbf{B} = \mathbf{O}$. 当 $\mathbf{AB} = \mathbf{AC}$ 且 $\mathbf{A} \neq \mathbf{O}$ 时, 不一定能推出 $\mathbf{B} = \mathbf{C}$.

矩阵乘法满足下列运算规律(以下假设运算都有意义):

- (1) $(\mathbf{AB})\mathbf{C} = \mathbf{A}(\mathbf{BC})$;
- (2) $(\mathbf{A} + \mathbf{B})\mathbf{C} = \mathbf{AC} + \mathbf{BC}$, $\mathbf{C}(\mathbf{A} + \mathbf{B}) = \mathbf{CA} + \mathbf{CB}$;
- (3) $\lambda(\mathbf{AB}) = (\lambda\mathbf{A})\mathbf{B} = \mathbf{A}(\lambda\mathbf{B})$ (λ 是常数);
- (4) $\mathbf{AI} = \mathbf{IA} = \mathbf{A}$;
- (5) $\mathbf{AO} = \mathbf{OA} = \mathbf{O}$.

根据矩阵乘法的定义, 易得: 同阶对角阵相乘等于主对角线上的对应元素相乘, 即

$$\begin{pmatrix} a_1 & & & \\ & a_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & a_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 & & & \\ & b_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & b_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 b_1 & & & \\ & a_2 b_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & a_n b_n \end{pmatrix}.$$

同样地, 上三角阵的乘积仍是上三角阵, 下三角阵的乘积仍是下三角阵.

对于线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \cdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$

若令

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}, \quad \mathbf{X} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{\beta} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix},$$

则上述线性方程组可写成矩阵方程

$$\mathbf{AX} = \boldsymbol{\beta},$$

其中 \mathbf{A} 称为线性方程组的系数矩阵.

4. 方阵的幂

定义 1.5 设矩阵 \mathbf{A} 为 n 阶方阵, $k(k > 0)$ 个 \mathbf{A} 连乘称为 \mathbf{A} 的 k 次幂, 记作 \mathbf{A}^k , 即

$$\mathbf{A}^k = \underbrace{\mathbf{A} \cdot \mathbf{A} \cdot \cdots \cdot \mathbf{A}}_{k \text{ 个}}.$$

当 $k = 0$ 时, 规定 $\mathbf{A}^0 = \mathbf{I}$. 方阵的幂满足

$$(1) \mathbf{A}^k \cdot \mathbf{A}^l = \mathbf{A}^{k+l};$$

$$(2) (\mathbf{A}^k)^l = \mathbf{A}^{kl}.$$

因矩阵乘法不满足交换律, 故一般 $(\mathbf{AB})^k \neq \mathbf{A}^k \mathbf{B}^k$. 只有当 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 是 n 阶方阵且可交换时, 才有 $(\mathbf{AB})^k = \mathbf{A}^k \mathbf{B}^k$, $\mathbf{A}^2 - \mathbf{B}^2 = (\mathbf{A} + \mathbf{B})(\mathbf{A} - \mathbf{B})$, $(\mathbf{A} \pm \mathbf{B})^2 = \mathbf{A}^2 \pm 2\mathbf{AB} + \mathbf{B}^2$ 等成立.

例 1.4 设矩阵 $\mathbf{A} = \mathbf{PQ}$, $\mathbf{P} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\mathbf{Q} = (2 \quad -1 \quad 2)$, 求 \mathbf{A} 和 \mathbf{A}^{100} .

解 由题意, 有

$$\mathbf{A} = \mathbf{PQ} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} (2 \quad -1 \quad 2) = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 4 & -2 & 4 \\ 2 & -1 & 2 \end{pmatrix},$$

由于 $\mathbf{QP} = (2 \quad -1 \quad 2) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = 2$, 故

$$\begin{aligned} \mathbf{A}^{100} &= \underbrace{(\mathbf{PQ}) \cdot (\mathbf{PQ}) \cdot \cdots \cdot (\mathbf{PQ})}_{100 \text{ 个}} = \mathbf{P} \cdot \underbrace{(\mathbf{QP}) \cdot (\mathbf{QP}) \cdot \cdots \cdot (\mathbf{QP})}_{99 \text{ 个}} \cdot \mathbf{Q} \\ &= 2^{99} \cdot (\mathbf{PQ}) = 2^{99} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 4 & -2 & 4 \\ 2 & -1 & 2 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

例 1.4 表明, 在矩阵乘法和幂的运算中, 巧妙地使用矩阵乘法的结合律, 可简化计算.

对于对角阵 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix}$, 有 $\mathbf{A}^k = \begin{pmatrix} \lambda_1^k & & & \\ & \lambda_2^k & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n^k \end{pmatrix}$.

在定义了数乘矩阵和方阵的幂之后, 下面简单给出方阵的多项式的概念.

设 $f(x) = a_s x^s + a_{s-1} x^{s-1} + \cdots + a_1 x + a_0$, \mathbf{A} 为 n 阶方阵, 定义

$$f(\mathbf{A}) = a_s \mathbf{A}^s + a_{s-1} \mathbf{A}^{s-1} + \cdots + a_1 \mathbf{A} + a_0 \mathbf{I}$$

为方阵 \mathbf{A} 的多项式. 其中, \mathbf{I} 是与 \mathbf{A} 同阶的单位阵.

5. 矩阵的转置

定义 1.6 将 $m \times n$ 矩阵 \mathbf{A} 的同序数的行、列互换所得 $n \times m$ 矩阵, 称为 \mathbf{A} 的转置矩阵, 记为 \mathbf{A}^\top (或 \mathbf{A}').

例如, 行矩阵的转置是列矩阵, 矩阵 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & -1 & 1 \end{pmatrix}$ 的转置矩阵为 $\mathbf{A}^\top = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.

矩阵的转置满足如下运算律:

- (1) $(\mathbf{A}^\top)^\top = \mathbf{A}$;
- (2) $(\mathbf{A} + \mathbf{B})^\top = \mathbf{A}^\top + \mathbf{B}^\top$;
- (3) $(\lambda \mathbf{A})^\top = \lambda \mathbf{A}^\top$;
- (4) $(\mathbf{AB})^\top = \mathbf{B}^\top \mathbf{A}^\top$.

规律(4)还可推广到有限多个矩阵乘积转置的情形,即

$$(\mathbf{A}_1 \mathbf{A}_2 \cdots \mathbf{A}_s)^T = \mathbf{A}_s^T \mathbf{A}_{s-1}^T \cdots \mathbf{A}_2^T \mathbf{A}_1^T.$$

定义 1.7 设 \mathbf{A} 为 n 阶方阵且 $\mathbf{A}^T = \mathbf{A}$, 称 \mathbf{A} 为对称阵; 若 $\mathbf{A}^T = -\mathbf{A}$, 称 \mathbf{A} 为反对称阵.

例如, 矩阵 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & -2 & 5 \\ 3 & 5 & 4 \end{pmatrix}$ 是一个对称阵, 矩阵 $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 3 \\ 1 & 0 & 5 \\ -3 & -5 & 0 \end{pmatrix}$ 是一个反对称阵.

由定义 1.7, 对称阵关于主对角线对称的元素相等, 即 $a_{ij} = a_{ji}$; 反对称阵主对角线上的元素全为 0, 且关于主对角线对称的元素互为相反数, 即 $a_{ij} = -a_{ji}$ ($i, j = 1, 2, \dots, n$).

例 1.5 设列矩阵 $\mathbf{X} = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$ 满足 $\mathbf{X}^T \mathbf{X} = 1$, \mathbf{I} 为 n 阶单位阵, $\mathbf{H} = \mathbf{I} - 2 \mathbf{X} \mathbf{X}^T$, 证明 \mathbf{H} 是对称阵且 $\mathbf{H} \mathbf{H}^T = \mathbf{I}$.

证 由题意, 有

$$\mathbf{H}^T = (\mathbf{I} - 2 \mathbf{X} \mathbf{X}^T)^T = \mathbf{I}^T - 2 (\mathbf{X} \mathbf{X}^T)^T = \mathbf{I} - 2 \mathbf{X} \mathbf{X}^T = \mathbf{H},$$

所以 \mathbf{H} 是对称阵, 且

$$\begin{aligned} \mathbf{H} \mathbf{H}^T &= \mathbf{H}^2 = (\mathbf{I} - 2 \mathbf{X} \mathbf{X}^T)^2 = \mathbf{I} - 4 \mathbf{X} \mathbf{X}^T + 4 (\mathbf{X} \mathbf{X}^T) (\mathbf{X} \mathbf{X}^T) \\ &= \mathbf{I} - 4 \mathbf{X} \mathbf{X}^T + 4 \mathbf{X} (\mathbf{X}^T \mathbf{X}) \mathbf{X}^T = \mathbf{I}. \end{aligned}$$

1.2 分块矩阵及其运算

1.2.1 分块矩阵的概念

对于行数和列数较大或一些结构特殊的矩阵 \mathbf{A} , 运算时常采用分块法, 使大矩阵的运算化成小矩阵的运算, 将矩阵 \mathbf{A} 用若干条纵线和横线分成许多个小矩阵, 每一个小矩阵称为 \mathbf{A} 的子块, 以子块为元素的形式上的矩阵称为分块矩阵.

例如, 将 3×4 矩阵

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}$$

分成子块的分法很多, 下面举出一种分块形式

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & | & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & | & a_{23} & a_{24} \\ \hline a_{31} & a_{32} & | & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}, \quad \text{记作 } \mathbf{A} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} \end{pmatrix},$$

其中 $\mathbf{A}_{11} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$, $\mathbf{A}_{12} = \begin{pmatrix} a_{13} & a_{14} \\ a_{23} & a_{24} \end{pmatrix}$, $\mathbf{A}_{21} = (a_{31} \ a_{32})$, $\mathbf{A}_{22} = (a_{33} \ a_{34})$, 即

矩阵 $\mathbf{A}_{11}, \mathbf{A}_{12}, \mathbf{A}_{21}, \mathbf{A}_{22}$ 为 \mathbf{A} 的子块, \mathbf{A} 是以这些子块为元素的分块矩阵.

设 \mathbf{A} 为 n 阶方阵, 若 \mathbf{A} 的分块矩阵在非主对角线上皆为零子块, 即

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_1 & \mathbf{O} & \cdots & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{A}_2 & \cdots & \mathbf{O} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{O} & \mathbf{O} & \cdots & \mathbf{A}_s \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_1 & & & \\ & \mathbf{A}_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \mathbf{A}_s \end{pmatrix},$$

其中 $\mathbf{A}_i (i = 1, 2, \dots, s)$ 是方阵, 称 \mathbf{A} 为 **分块对角阵或准对角阵**. 对角阵为准对角阵的特例.

例如, 矩阵 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_1 & \mathbf{O} & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{A}_2 & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{O} & \mathbf{A}_3 \end{pmatrix}$ 为一个分块对角阵, 其

中, $\mathbf{A}_1 = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$, $\mathbf{A}_2 = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$, $\mathbf{A}_3 = (5)$.

1.2.2 分块矩阵的运算

分块矩阵的运算与普通矩阵的运算类似.

1. 加法

设矩阵 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 均为同型矩阵, 采用相同的分块方法, 有

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} & \cdots & \mathbf{A}_{1s} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} & \cdots & \mathbf{A}_{2s} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{r1} & \mathbf{A}_{r2} & \cdots & \mathbf{A}_{rs} \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} \mathbf{B}_{11} & \mathbf{B}_{12} & \cdots & \mathbf{B}_{1s} \\ \mathbf{B}_{21} & \mathbf{B}_{22} & \cdots & \mathbf{B}_{2s} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{B}_{r1} & \mathbf{B}_{r2} & \cdots & \mathbf{B}_{rs} \end{pmatrix},$$

其中 \mathbf{A}_{ij} 与 \mathbf{B}_{ij} 也均为同型矩阵, 则分块矩阵的加法定义为

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} + \mathbf{B}_{11} & \mathbf{A}_{12} + \mathbf{B}_{12} & \cdots & \mathbf{A}_{1s} + \mathbf{B}_{1s} \\ \mathbf{A}_{21} + \mathbf{B}_{21} & \mathbf{A}_{22} + \mathbf{B}_{22} & \cdots & \mathbf{A}_{2s} + \mathbf{B}_{2s} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{r1} + \mathbf{B}_{r1} & \mathbf{A}_{r2} + \mathbf{B}_{r2} & \cdots & \mathbf{A}_{rs} + \mathbf{B}_{rs} \end{pmatrix}.$$