

电子电气专业

中华人民共和国海船船员适任考试同步辅导教材

船舶机舱自动化

主编 李世臣 曾 鸿 韩学胜 姜瑞政



大连海事大学出版社

中华人民共和国海船船员适任考试同步辅导教材

船舶机舱自动化

主 编 李世臣 曾 鸿 韩学胜 姜瑞政

大连海事大学出版社

© 李世臣等 2013

图书在版编目(CIP)数据

船舶机舱自动化 / 李世臣等主编 . — 大连 : 大连海事大学出版社, 2013. 11
中华人民共和国海船船员适任考试同步辅导教材
ISBN 978-7-5632-2939-0

I. ①船… II. ①李… III. ①船舶—机舱—自动化—资格考试—教材 IV. ①U664. 82

中国版本图书馆 CIP 数据核字(2013)第 262879 号

大连海事大学出版社出版

地址: 大连市凌海路1号 邮编: 116026 电话: 0411-84728394 传真: 0411-84727996

<http://www.dmupress.com> E-mail: cbs@dmupress.com

大连美跃彩色印刷有限公司印装

大连海事大学出版社发行

2013 年 11 月第 1 版

2013 年 11 月第 1 次印刷

幅面尺寸: 185 mm × 260 mm

印张: 27.5

字数: 679 千

印数: 1 ~ 2000 册

出版人: 徐华东

责任编辑: 沈荣欣 华云鹏

责任校对: 阮琳涵 宋彩霞

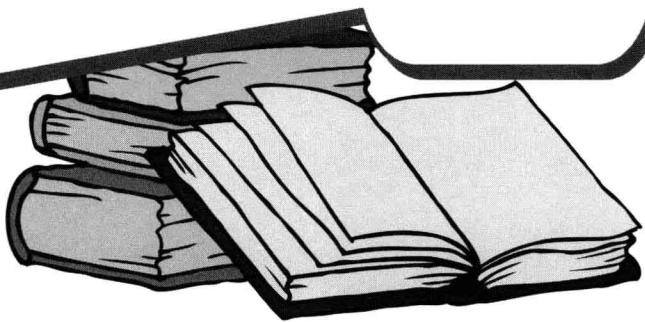
封面设计: 王 艳

版式设计: 海 大

ISBN 978-7-5632-2939-0 定价: 59.00 元

内 容 提 要

本书为《中华人民共和国海船船员适任考试培训教材》的同步辅导教材,内容和结构严格按照《中华人民共和国海船船员适任考试大纲》编写。全书共分5章,包括自动控制理论基础、微型计算机控制技术基础、传感器与监测报警、船舶主推进装置的自动控制和船舶辅机自动控制系统。本书可作为750 kW及以上船舶电子电气员适任考试培训用书,也可供相关院校船电专业师生教学参考使用。



编者的话



《船舶机舱自动化》是《中华人民共和国海船船员适任考试同步辅导教材》之一,本书是依据 STCW 公约 2010 年马尼拉修正案和中华人民共和国海事局 2012 年 7 月 1 日起实施的新《中华人民共和国海船船员适任考试大纲》(以下简称“新大纲”)编写的,适用对象为 750 kW 及以上船舶电子电气员。书中内容全部覆盖了“新大纲”中对 750 kW 及以上船舶电子电气员职务“船舶机舱自动化”考试所要求掌握的内容,深度和广度也与“新大纲”的要求相适应。本书共分 5 章,分别为自动控制理论基础、微型计算机控制技术基础、传感器与监测报警、船舶主推进装置的自动控制、船舶辅机自动控制系统,共收集和编写了习题 3800 余道,题型与统考试题完全一致,即均为四选一单选题,练习题采用各节连续编号,每节后附有习题参考答案。为便于培训和学员的学习,章节的编排完全遵照“新大纲”的顺序。

本书可以作为海船船员适任证书全国统考培训用辅助教材,也可作为航海技术本科、高职、中职学生学习《船舶机舱自动化》的参考资料。

本书由大连海事大学李世臣、曾鸿、韩学胜和姜瑞政共同主编(主编排名不分先后),牛小兵(副主编)、滕君华(副主编)、王冬捷、王占吉、贾宝柱、冯金红、曹辉、甘辉兵、何治斌、鲁道毅、马南岐(武汉理工大学)、李精明(上海海事大学)、王心红(大连海洋学校)等同志参加了编写工作。

在本书编写过程中,得到中华人民共和国海事局、中国远洋运输(集团)总公司、中国海运(集团)总公司、大连海事大学及兄弟院校有关单位的领导和众多专家的支持和指导,同时也得到了大连海事大学轮机工程学院任光、林叶锦、聂延生、陈健、王吉喆、刘宇东等同人的帮助,在此一并表示感谢。

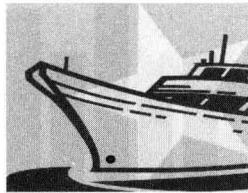
由于编者水平有限、时间仓促,书中错误和不当之处在所难免,恳请读者批评指正。

编 者
2013 年 8 月



目 录

第1章 自动控制理论基础	1
第1节 反馈控制系统的概念.....	1
第2节 比例积分微分(PID)控制规律	24
第2章 微型计算机控制技术基础	84
第1节 微型计算机基本原理及控制系统	84
第2节 单片机的结构特点	98
第3节 可编程序控制器(PLC)	103
第3章 传感器与监测报警	137
第1节 船舶常用传感器.....	137
第2节 火灾报警系统.....	157
第3节 机舱监视与报警系统.....	174
第4章 船舶主推进装置的自动控制	201
第1节 主机遥控系统的一般知识.....	201
第2节 气动操纵系统.....	207
第3节 启动换向控制原理.....	231
第4节 转速控制系统.....	264
第5节 安保系统.....	315
第6节 微机控制的主机遥控系统.....	317
第7节 网络型遥控系统.....	325
第5章 船舶辅机自动控制系统	345
第1节 燃油供油单元自动控制系统.....	345
第2节 船舶辅锅炉控制系统.....	364
第3节 分油机控制系统.....	392
第4节 伙食冷库控制系统.....	409
第5节 船舶中央空调装置控制系统.....	422
参考文献	431



第1章

自动控制理论基础

第1节 反馈控制系统的概念

1. 不可作为气动或电动控制系统标准信号的有_____。

A. 0.02 ~ 0.1 MPa	B. 0.02 ~ 0.1 Pa
C. 0 ~ 10 mA	D. 4 ~ 20 mA
2. 反馈控制系统中,为使控制对象正常运行而要加以控制的工况参数是_____。

A. 给定值	B. 被控量
C. 扰动量	D. 反馈量
3. 气动控制系统中,仪表之间的统一标准气压信号是_____。

A. 0.02 ~ 0.1 MPa	B. 0.2 ~ 1.0 MPa
C. 0.02 ~ 0.14 MPa	D. 0.2 ~ 1.4 MPa
4. 在柴油机冷却水温度控制系统中,其控制对象是_____。

A. 淡水泵	B. 柴油机
C. 淡水冷却器	D. 三通调节阀
5. 在燃油黏度控制系统中,其控制对象是_____。

A. 燃油加热器	B. 蒸汽调节阀
C. 燃油泵	D. 柴油机
6. 在反馈控制系统中,被控量是指_____。

A. 设定值	B. 调节器的输出
C. 被控对象的输入	D. 被控对象的输出
7. 在气动控制系统中,对于正常工作的调节器,其最小和最大输出分别是_____和_____。

A. 0.02 MPa/0.14 MPa	B. 0.2 MPa/1.0 MPa
C. 0.02 MPa/0.1 MPa	D. 0 MPa/0.1 MPa
8. 在反馈控制系统中, r 是给定值, y 是被控量, z 是测量值, d 是扰动量, 则偏差 e 是_____。

A. $e = r - z$	B. $e = r - d$
C. $e = r - y$	D. $e = y - d$
9. 在燃油温度自动控制系统中,实际测量加热器出口温度比所要控制的最佳温度高 10 ℃,这



- 10 ℃是_____。
A. 被控量 B. 偏差值
C. 给定值 D. 测量值
10. 船用压力测量显示仪表的作用是_____。
A. 显示给定压力值 B. 显示偏差值
C. 显示被控量的实际值 D. 显示调节器输出的气压信号
11. 船上压力变送器的作用是_____。
A. 把电信号变为气压信号输出 B. 把压力信号变为标准的气压信号或电流信号输出
C. 将气压信号变为电信号输出 D. 将气压信号转变为空气流量输出
12. 在柴油机转速控制系统中, 其控制对象是_____。
A. 电子调速器 B. 磁脉冲传感器
C. 柴油机 D. 电/液伺服器
13. 在锅炉水位自动控制系统中, 其控制对象是_____。
A. 给水泵 B. 热水井
C. 给水调节阀 D. 锅炉
14. 在启动空气压力自动控制系统中, 其控制对象是_____。
A. 空气压缩机 B. 空气瓶
C. 空气出口阀 D. 空气进口阀
15. 在锅炉燃烧自动控制系统中, 其控制对象和被控量分别为_____。
A. 锅炉和蒸汽压力 B. 给水泵和水位
C. 燃油加热器和蒸汽压力 D. 热水井和水位
16. 电动控制系统中, 仪表之间的统一标准电流信号是_____。
A. 0 ~ 4 mA B. 0 ~ 10 mA
C. 4 ~ 20 mA D. B + C
17. 可作为气动或电动控制系统标准信号的有_____。
① 0.02 ~ 0.1 MPa; ② 0.02 ~ 0.1 Pa; ③ 0 ~ 10 mA; ④ 0.1 ~ 1 A; ⑤ 0.4 ~ 2 mA; ⑥ 4 ~ 20 mA。
A. ①②⑤ B. ①③⑥
C. ②③⑤ D. ②④⑥
18. 一个环节的输出量变化取决于_____。
A. 输入量的变化 B. 反馈量
C. 环节特性 D. A + C
19. 在定值控制系统中为确保其精度, 常采用_____。
A. 开环控制系统 B. 闭环正反馈控制系统
C. 闭环负反馈控制系统 D. 手动控制系统
20. 反馈控制系统中, 若测量单元发生故障而无信号输出, 这时被控量将_____。
A. 保持不变 B. 达到最大值



- C. 达到最小值 D. 不能自动控制
21. 在反馈控制系统中,调节单元根据_____的大小和方向,输出一个控制信号。
 A. 给定值 B. 偏差
 C. 测量值 D. 扰动量
22. 按偏差控制运行参数的控制系统是一个_____系统。
 A. 正反馈 B. 负反馈
 C. 逻辑控制 D. 随动控制
23. 在反馈控制系统中,为了达到消除静态偏差的目的,必须选用_____。
 A. 正反馈 B. 负反馈
 C. 在偏差值大时用正反馈 D. 在偏差值小时用负反馈
24. 在反馈控制系统中,执行机构的输入是_____。
 A. 被控参数的实际信号 B. 调节器的输出信号
 C. 被控参数的偏差信号 D. 被控参数的给定信号
25. 闭环系统的方框图中,输入量为偏差,输出量为控制信号,则该环节是_____。
 A. 调节单元 B. 测量单元
 C. 执行机构 D. 控制对象
26. 在以下系统中,不属于反馈控制系统的是_____。
 A. 主机遥控换向逻辑回路 B. 燃油黏度自动控制系统
 C. 主机冷却水温度自动控制系统 D. 船舶自动舵控制系统
27. 一个环节的输入量变化取决于_____。
 A. 上一环节的输出 B. 反馈量
 C. 环节特性 D. A + C
28. 在反馈控制系统中,若执行机构发生故障而卡死在某一位置,这时被控量将_____。
 A. 保持不变 B. 达到最大值
 C. 达到最小值 D. 不能自动控制
29. 在反馈控制系统中,正、负反馈分别使闭环输入效应_____。
 A. 增强、减弱 B. 增强、增强
 C. 减弱、增强 D. 减弱、减弱
30. 在反馈控制系统中,调节器的输入和输出分别是_____。
 A. 被控量和控制量 B. 偏差和控制量
 C. 设定值和测量值 D. 偏差和被控量
31. 在反馈控制系统中,被控对象的输入和输出分别是_____。
 A. 被控量和控制量 B. 偏差和控制量
 C. 设定值和测量值 D. 控制量和被控量
32. 下述关于自动化基本概念的论述中错误的是_____。
 A. 按偏差进行控制的系统必定是负反馈控制系统
 B. 各个环节输出量的变化不仅取决于输入量的变化,而且与环节特性有关
 C. 控制系统一般由控制对象、测量单元、调节单元、执行机构以及比较单元等组成





D. 引起被控量变化的一切因素统称为扰动,包括基本扰动和外部扰动

33. 输入量是被调量,输出量是反馈信号的是_____。

- A. 放大环节 B. 测量变送环节
C. 调节器 D. 执行机构

34. 在控制系统方框图中,各环节输入量与输出量的关系是_____。

- A. 前者影响后者 B. 后者影响前者
C. 互相影响 D. 互无影响

35. 与闭环系统相比较,开环系统主要是没有_____。

- A. 执行机构 B. 反馈环节
C. 调节单元 D. 显示单元

36. 在反馈控制系统中,其反馈环节是_____。

- A. 显示单元 B. 调节单元
C. 测量单元 D. 执行机构

37. 属于闭环控制系统的是_____。

- A. 自动锅炉点火系统 B. 分油机的自动控制系统
C. 主机遥控系统换向过程 D. 运行中的燃油黏度控制系统

38. 闭环系统的方框图中,若输入量是扰动信号,输出量为被控量,则该环节是_____。

- A. 调节单元 B. 测量单元
C. 执行机构 D. 控制对象

39. 在主机遥控系统中,_____系统属于参数闭环控制系统。

- A. 启动 B. 换向
C. 调速 D. 制动

40. 在以下系统中,属于开环系统的是_____。

- A. 主机气缸平均指示压力的自动检测系统 B. 燃油黏度自动调节系统
C. 主机冷却水温度自动调节系统 D. 船舶自动驾驶控制系统

41. 下列控制系统中,_____是开环控制系统。

- A. 主机滑油控制系统 B. 发电机可控相复励自动调压系统
C. 柴油机制动控制系统 D. 柴油机调速控制系统

42. 在反馈控制系统中,_____单元有故障,系统变成开环系统,这时被控量_____。

- A. 显示/保持不变 B. 测量/不可控制
C. 调节/达到最大值 D. 执行/达到最小值

43. 反馈控制系统是属于_____。

- A. 开环系统 B. 闭环系统
C. 逻辑控制系统 D. A + B

44. 在运行参数的自动控制系统中,为能正常地控制运行参数,该系统必须是_____。

- A. 负反馈控制系统 B. 正反馈控制系统
C. 开环控制系统 D. 逻辑控制系统

45. 在运行参数的自动控制系统中,若测量单元发生故障而无信号输出,则该控制系统是



- _____。
- 负反馈控制系统
 - 正反馈控制系统
 - 闭环控制系统
 - 开环控制系统
46. 在控制系统的结构传递方框图中, 置于反馈通道的单元是_____。
- 调节单元
 - 测量单元
 - 控制对象
 - 执行机构
47. 反馈控制系统传递方框图如图 1-1 所示, 其中 $d(t)$ 是_____。
- 给定值
 - 偏差值
 - 扰动量
 - 被控量

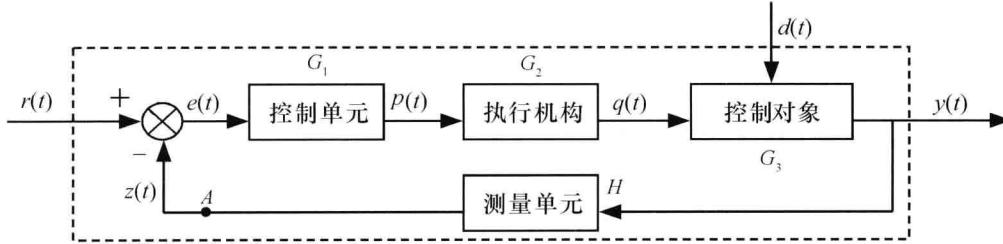


图 1-1

48. 反馈控制系统传递方框图如图 1-1 所示, 其中 $e(t)$ 是_____。
- 给定值
 - 偏差值
 - 被控量
 - 扰动量
49. 反馈控制系统传递方框图如图 1-1 所示, 其中 $z(t)$ 是_____。
- 给定值
 - 测量值
 - 被控量
 - 扰动量
50. 反馈控制系统传递方框图如图 1-1 所示, 其中 $y(t)$ 是_____。
- 给定值
 - 测量值
 - 被控量
 - 扰动量
51. 反馈控制系统传递方框图如图 1-1 所示, 其中 $r(t)$ 是_____。
- 给定值
 - 测量值
 - 被控量
 - 扰动量
52. 反馈控制系统传递方框图如图 1-1 所示, 其中 G_1 是_____。
- 测量单元
 - 控制单元
 - 执行机构
 - 控制对象
53. 反馈控制系统传递方框图如图 1-1 所示, 其中 G_2 是_____。
- 测量单元
 - 调节单元
 - 执行机构
 - 控制对象
54. 反馈控制系统传递方框图如图 1-1 所示, 其中 G_3 是_____。
- 测量单元
 - 调节单元
 - 执行机构
 - 控制对象





55. 反馈控制系统传递方框图如图 1-1 所示, 其中 H 是_____。
A. 测量单元 B. 调节单元
C. 执行机构 D. 控制对象
56. 反馈控制系统传递方框图如图 1-1 所示, 若 $e(t) > 0$, 则_____。
A. $z(t) > r(t)$, 为正偏差 B. $z(t) < r(t)$, 为正偏差
C. $z(t) > r(t)$, 为无偏差 D. $z(t) < r(t)$, 为负偏差
57. 反馈控制系统传递方框图如图 1-1 所示, 若信号线从 A 点断开, 则该系统是_____。
A. 正反馈控制系统 B. 遥测系统
C. 开环系统 D. 负反馈控制系统
58. 反馈控制系统传递方框图如图 1-1 所示, 其中基本扰动是_____。
A. 设定值 $r(t)$ B. 测量值 $z(t)$
C. 扰动量 $d(t)$ D. 偏差值 $e(t)$
59. 反馈控制系统传递方框图如图 1-1 所示, 其中外部扰动是_____。
A. $r(t)$ B. $z(t)$
C. $e(t)$ D. $d(t)$
60. 反馈控制系统传递方框图如图 1-1 所示, 若测量单元有故障, 无信号输出, 这时被控量将_____。
A. 保持不变 B. 达到最大值
C. 达到最小值 D. 不能控制
61. 在运行参数的自动控制系统中, 控制对象的输出量是_____。
A. 给定值的变化量 B. 负荷的改变
C. 被控量的变化量 D. 调节阀开度的变化量
62. 在燃油黏度自动控制系统中, 测黏计是属于_____。
A. 调节单元 B. 测量单元
C. 控制对象 D. 执行机构
63. 在燃油黏度自动控制系统中, 差压变送器是属于_____。
A. 测量单元 B. 显示单元
C. 调节单元 D. 执行机构
64. 在柴油机转速自动控制系统中, 磁脉冲传感器属于_____。
A. 显示单元 B. 调节单元
C. 测量单元 D. 执行机构
65. 在反馈控制系统中, 执行机构的输入信号是_____。
A. 被控量的实际值 B. 被控量的偏差值
C. 被控量的给定量 D. 调节的输出值
66. 在一个控制系统中, 闭环系统区别于开环系统是由于存在_____。
A. 控制单元 B. 反馈单元
C. 显示单元 D. 执行机构
67. 在反馈控制系统中, 输入信号是被控量的偏差值, 输出信号决定调节阀开度的单元是



- _____。
- A. 显示单元 B. 调节单元
C. 执行机构 D. 测量单元
68. 在反馈控制系统中,调节阀开度的变化是直接由_____决定的。
A. 被控量的变化量 B. 给定值的变化量
C. 负荷的变化量 D. 偏差的大小
69. 不属于组成反馈控制系统基本单元的设备是_____。
A. 控制对象 B. 显示单元
C. 测量单元 D. 执行机构
70. 主机遥控系统的自动回避临界转速的回路是属于_____。
A. 负反馈控制系统 B. 正反馈控制系统
C. 开环控制系统 D. 闭环控制系统
71. 在燃油黏度自动控制系统中,其测量单元是_____。
A. 燃油加热器和测黏计 B. 测黏计和差压变送器
C. 差压变送器和显示单元 D. 显示单元和调节器
72. 在柴油机气缸冷却水温度自动控制系统中,淡水冷却器的输入量和输出量分别是_____。
A. 冷却水温度的给定值、测量值 B. 水温的偏差值、测量值
C. 三通调节阀的开度、柴油机进口水温 D. 柴油机出口水温、三通调节阀的开度
73. 在反馈控制系统稳定运行期间,其调节阀的开度为_____。
A. 全开 B. 全关
C. 全开的一半 D. 不定
74. 反馈控制系统在额定负荷下稳定运行期间,其调节阀开度为_____。
A. 全开 B. 全关
C. 全开的一半 D. 不定
75. 在自动控制系统中,负反馈是用来_____。
A. 提高系统的稳定性 B. 提高系统的灵敏度
C. 降低系统的振荡频率 D. 减少系统的反应时间
76. 在运行参数自动控制系统中,故障与否不影响对被控量控制的环节是_____。
A. 气源装置 B. 执行机构
C. 显示单元 D. 变送器
77. 控制器只按给定值变化的系统是_____。
A. 定值控制系统 B. 随动控制系统
C. 开环系统 D. 程序控制系统
78. 在自动化仪表中,为实现某种作用规律,常采用较复杂的_____。
A. 正反馈回路 B. 负反馈回路
C. 正、负反馈回路 D. A 或 B
79. 在锅炉水位自动控制系统中,色带指示仪是_____。
A. 显示单元 B. 测量单元





- C. 调节单元 D. 执行机构

80. 锅炉水位遥测系统是一个_____。
A. 程控系统 B. 随动系统
C. 闭环系统 D. 开环系统

81. 在反馈控制系统中,为了达到消除静态偏差的目的,必须选用_____。
A. 正反馈 B. 负反馈
C. 在偏差值大时用正反馈 D. 在偏差值小时用负反馈

82. 在反馈控制系统中,构成反馈通道的单元是_____。
A. 调节器 B. 控制对象
C. 测量仪表 D. 执行机构

83. 调节器的输入量与输出量分别为_____。
A. 给定值、测量值 B. 给定值、显示值
C. 测量值、调节阀开度 D. 偏差值、调节阀开度

84. 在燃油黏度控制系统中,其控制对象和执行机构分别为_____。
A. 燃油加热器、蒸汽调节阀 B. 柴油机主机、燃油泵
C. 燃油加热器、燃油泵 D. 柴油机主机、蒸汽调节阀

85. 在柴油机气缸冷却水温度控制系统中,其执行机构是_____。
A. 淡水泵 B. 海水泵
C. 淡水冷却器 D. 三通调节阀

86. 控制器输出只按给定值变化的系统是_____。
A. 随动控制系统 B. 定值控制系统
C. 开环系统 D. 闭环系统

87. 对定值控制系统来说,其主要扰动是_____。
A. 电源或气源的波动 B. 给定值的变动
C. 控制对象的负荷变化 D. 调节器参数整定不合适

88. 船舶柴油机燃油黏度控制系统是_____。
A. 定值控制系统 B. 随动控制系统
C. 程序控制系统 D. 开环控制系统

89. 在反馈控制系统中,给定值如果按照某一函数规律变化,则称为_____。
A. 定值控制 B. 程序控制
C. 随动控制 D. 函数控制

90. 在反馈控制系统中,给定值如果是随机变化的,则称为_____。
A. 定值控制 B. 程序控制
C. 随动控制 D. 函数控制

91. 在反馈控制系统中,给定值如果是固定不变的,则称为_____。
A. 定值控制 B. 程序控制
C. 随动控制 D. 函数控制

92. 在船舶柴油主机的转速控制系统中,其高负荷区的慢加速过程属于_____。



- A. 定值控制 B. 程序控制
C. 随动控制 D. 函数控制
93. 在船舶柴油主机的转速控制系统中,其30%~70%转速区的快加速过程属于_____。
A. 定值控制 B. 程序控制
C. 随动控制 D. 函数控制
94. 船舶柴油主机的滑油温度控制系统属于_____。
A. 定值控制 B. 程序控制
C. 随动控制 D. 函数控制
95. 船舶辅锅炉的水位控制系统属于_____。
A. 定值控制 B. 程序控制
C. 随动控制 D. 函数控制
96. 在定值控制系统中,其控制作用是_____。
A. 给定值随工况变化,被控量也跟着变化
B. 给定值不变,被控量也始终不变
C. 被控量能尽快地恢复到给定值附近
D. 给定值在一定范围变动,被控量在较小范围内变化
97. 柴油机换向、启动自动控制属于_____。
A. 自动调节 B. 逻辑程序控制
C. 时序程序控制 D. 操作程序控制
98. 船舶自动舵控制系统是_____。
A. 定值控制系统 B. 随动控制系统
C. 程序控制系统 D. 开环控制系统
99. 对随动控制系统来说,其主要扰动是_____。
A. 电源或气源的波动 B. 给定值的变动
C. 控制对象负荷的变化 D. 调节器参数整定不合格
100. 对反馈控制而言,程序控制、定值控制和随动控制的主要区别是_____。
A. 给定值不变 B. 给定值有规律变化
C. 给定值无规律变化 D. 被控量不变
101. 温度或压力继电器实现双位作用规律控制的系统属于_____。
A. 程序控制 B. 随动控制
C. 定值控制 D. 开环控制
102. 在机舱的常用控制系统中,不属于定值控制系统的是_____控制系统。
A. 锅炉水位 B. 自动操舵
C. 柴油机转速 D. 燃油黏度
103. 在机舱的常用控制系统中,属于定值控制系统的是_____控制系统。
A. 锅炉点火 B. 分油机排渣
C. 燃油黏度 D. 自动操舵
104. 锅炉点火自动控制属于_____。





- A. 定值控制
- B. 程序控制
- C. 随动控制
- D. 闭环控制

105. 船舶柴油机冷却水温度控制系统是_____。

- A. 定值控制系统
- B. 随动控制系统
- C. 程序控制系统
- D. 开环控制系统

106. 给定值按人们事先安排好的规律进行变化的控制系统是_____。

- A. 定值控制系统
- B. 程序控制系统
- C. 随动控制系统
- D. 开环控制系统

107. 给定值是变化的,且变化规律不是先由人们规定好的控制系统是_____。

- A. 定值控制系统
- B. 随动控制系统
- C. 开环系统
- D. 程序控制系统

108. 发电机的原动机(柴油机)的速度控制系统是_____。

- A. 定值控制系统
- B. 随动控制系统
- C. 程序控制系统
- D. 开环控制系统

109. 采用时序控制的系统有_____控制系统。

- A. 冷却水温度
- B. 主机转速
- C. 分油机排渣
- D. 船舶操舵

110. 在主机遥控系统的转速控制回路中,程序负荷是属于_____。

- A. 定值控制系统
- B. 程序控制系统
- C. 随动控制系统
- D. 开环控制系统

111. 在主机遥控系统的转速控制回路中,加速速率限制是属于_____。

- A. 定值控制系统
- B. 程序控制系统
- C. 顺序控制系统
- D. 随动控制系统

112. 在大型油船辅锅炉燃烧自动控制系统中,当锅炉负荷变化时,风门控制系统是属于_____。

- A. 开环控制系统
- B. 定值控制系统
- C. 程序控制系统
- D. 随动控制系统

113. 在反馈控制系统中,能克服外部扰动的控制系统是属于_____。

- A. 定值控制系统
- B. 程序控制系统
- C. 随动控制系统
- D. 开环控制系统

114. 主机从港内全速向海上加速的过程中,其转速控制属于_____。

- A. 定值控制系统
- B. 程序控制系统
- C. 随动控制系统
- D. 逻辑控制系统

115. 在采用可变螺距桨的主机遥控系统中,其转速控制系统一般属于_____。

- A. 定值控制系统
- B. 程序控制系统
- C. 随动控制系统
- D. 开环控制系统

116. 给定值是时间函数的自动控制系统属于_____。

- A. 定值系统
- B. 函数系统



- C. 随动系统 D. 程序系统
117. 在主机驾驶台遥控装置中,柴油机增减负荷的转速控制系统是_____。
 A. 定值控制系统 B. 随动控制系统
 C. 程序控制系统 D. 开环控制系统
118. 有一反馈控制系统的给定值是变化的,其变化规律是确定的,那么此控制系统为_____。
 A. 定值控制系统 B. 程序控制系统
 C. 随动控制系统 D. 断续控制系统
119. 在反馈控制系统中,能克服外部扰动的控制系统是属于_____。
 A. 定值控制系统 B. 程序控制系统
 C. 随动控制系统 D. 开环控制系统
120. 采用时序控制的系统有_____。
 ①冷却水温度;②主机转速;③分油机排渣;④锅炉点火;⑤主机遥控负荷程序;⑥船舶自动操舵。
 A. ①③⑤ B. ②④⑥
 C. ③④⑤ D. ④⑤⑥
121. 在柴油机货船机舱的常用控制系统中,属于定值控制的有_____。
 ①辅锅炉水位;②辅锅炉蒸汽压力;③燃油黏度;④气缸冷却水温度;⑤主机稳定运行的转速;⑥分油机自动排渣。
 A. ①②⑥ B. ①②③
 C. ③④⑤ D. ③④⑥
122. 在机舱的常用控制系统中,属于定值控制的是_____。
 ①锅炉水位;②锅炉点火;③分油机排渣;④柴油机转速;⑤燃油黏度;⑥自动操舵仪。
 A. ①④⑤ B. ①④⑥
 C. ②③⑤ D. ②⑤⑥
123. 在机舱中,属于程序控制系统的有_____。
 ①主机的换向与制动;②主机从港内全速向海上全速加速;③大型油船辅锅炉风压;④在燃油黏度控制系统中油温的升高过程;⑤辅锅炉的自动点火;⑥滑油滤器的自动清洗。
 A. ②③④ B. ①④⑤
 C. ②④⑤ D. ①③⑥
124. 反馈控制系统包括_____。
 ①遥测系统;②定值控制系统;③程序控制系统;④逻辑控制系统;⑤随动控制系统;⑥自动切换和报警系统。
 A. ②④⑥ B. ①③⑤
 C. ①④⑤ D. ②③⑤
125. 反馈控制系统的特点是_____。
 ①反馈控制系统具有负反馈;②反馈控制系统是一个控制偏差的系统;③信号在各个单元之间的传递是单向性的;④各单元的输出信号影响输入信号;⑤调节器输出的信号是由偏差信号决定的;⑥信号的传递在系统中形成一个闭合回路。