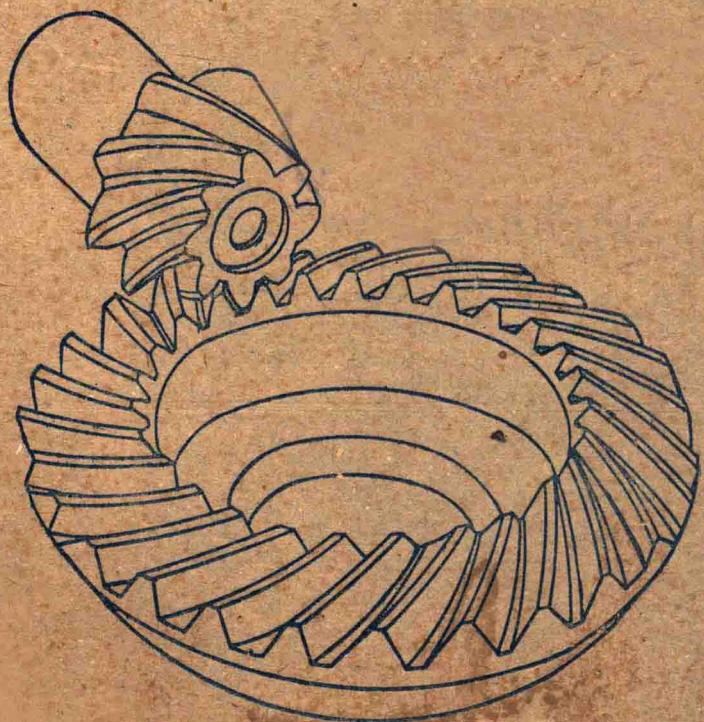


# 机械零件

下册

浙江大学机械原理及机械零件教研组编



1960

# 机械另件目录 (下册)

## 第四篇 軸与軸承

第十六章	軸	1
第十七章	滑动軸承	25
第十八章	滚动軸承	58
第十九章	联軸器	91

## 第五篇 其他另件

第二十章	制动装置	116
第二十一章	彈簧	135
第二十二章	箱形另件	154
綜論		184
附录		

## 第四篇 軸与軸承

### 第十六章 軸

本章內容：軸的分类，結構和材料。軸的强度計算方法：按扭矩的初步計算，按名义应力的初步計算；精确計算。軸在不規則載荷下的强度計算特点。軸的剛度計算。軸的振动計算。鋼絲撓性軸。

#### §16—1 概述

軸是用来支承轉动另件，傳递扭矩或运动的。

根据軸上所承的載荷不同，軸可以分为三种：心軸、轉軸和傳動軸。

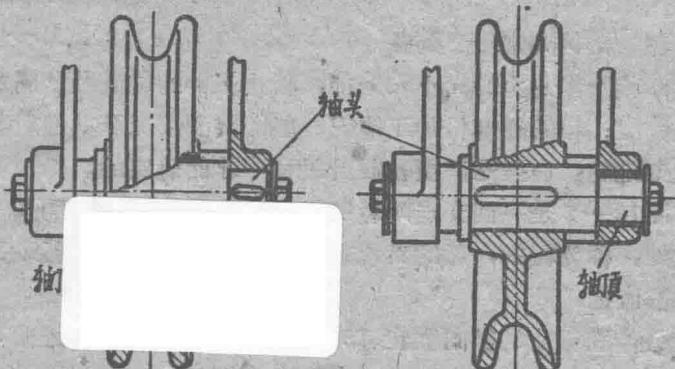
1) 心軸——只起支承轉动另件的作用，不傳递扭矩，因而只受彎矩。心軸可以是不迴轉的（图16—1(a)）和迴轉的（图16—1(b)）。不迴轉的心軸所支承的另件可在軸上自由轉动（如滑輪），因而它的彎曲应力是靜的；而迴轉的心軸是和所支承的另件一起轉动的（如車軸），因而其彎曲应力是反复变化的。

2) 轉軸——同时受彎曲与扭轉的作用，轉軸总是和轉动另件一起迴轉並傳递扭矩。

3) 傳動軸——主要是傳递扭矩。

根据軸的形状和构造，可

以将軸分为：直軸、曲軸和撓性軸，直軸即普通的軸。根据断面形状的变化又可分为：光軸、階級軸（图16—2）和錐形軸等。曲軸多用于动力机械中，它是把往复运动轉換为旋轉



(a) 图16—1 心軸 (b)

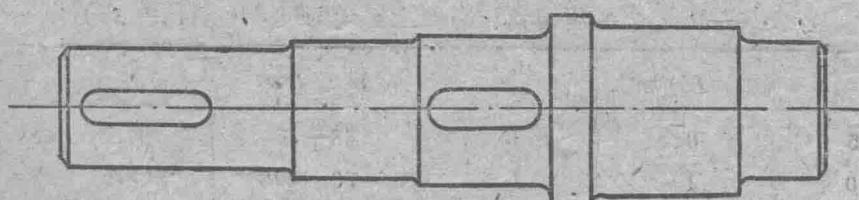


图16—2 階級軸

运动(或相反轉換)的另件(图16—3)。撓性軸可任意彎曲(图16—4)，因此它可以

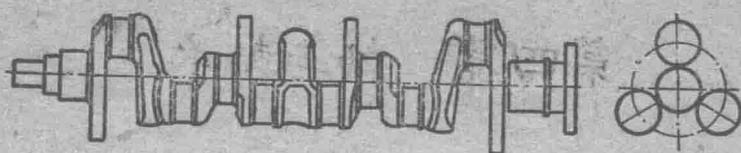


图16—3 軸曲

将迴轉運動傳至任何方向，  
使用极为靈活。

本章主要是討論直軸的  
設計和計算。

軸的設計主要考慮下列  
各方面的問題：

- 1) 軸的材料和強度；2)
- 軸的剛度；3) 軸的振動和4)
- 軸的結構。

## §16—2 軸的結構 和材料

軸的結構決定于下列各  
因素：軸上作用力的大小和分佈，軸上另件的位置及其固定方式；軸承的型式、大小和在軸  
上的位置；軸的各部份加工情況；軸的裝配情況及其他對軸的特殊要求等，這些因素有的是  
預先知道的，有些是需要在設計過程中才能確定的。

图16—2是一兩支點轉軸的結構，在兩支點的中間及右端為裝另  
件之處，稱為軸頭，軸的支承部份稱為軸頸，軸頭和軸頸處的尺寸應  
取標準直徑。

另件在軸上的軸向固定可採用：軸肩、軸環、圓錐面、套筒、壓  
板、螺母、卡環、緊定螺絲或緊配合等方法。

軸肩由定位面和圓角組成，為保證軸上另件能靠緊定位面，軸上  
圓角應小於另件上的圓角或倒角，表16—1有軸上圓角和另件倒角的  
尺寸。

表16—1 軸肩圓角和另件上倒角的尺寸(图16—5)

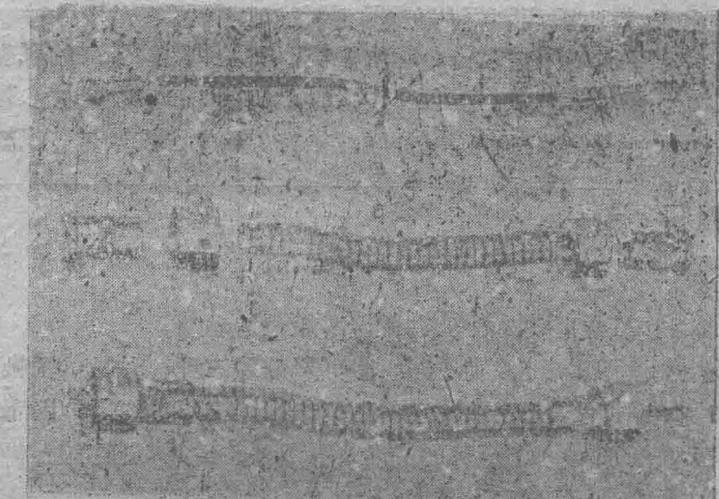


图16—4 撥性軸

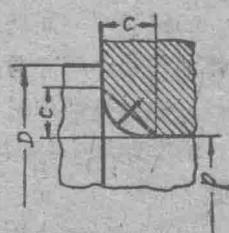


图16—5

軸頸	r	C	軸頸	r	C
10—15	0.5	1	45—70	1.5	2.5
15—30	1	1.5	70—100	2	3
20—45	1	2	100—150	2.5	4

如果按轴和轴上另件相連接的条件而得到的圆角半徑过小时，则为減小应力集中，可用卸載槽（图16—6,a）或隔离圈（图16—6,b）来增大圆角半徑。

軸环可以与轴制成一体（图16—

7）也可以热套在轴上再进行車制，軸环宽度可取  $b = 1.4a$ ，当軸环妨碍軸上另件裝拆时，也可用擋环，擋环可以是整体的（图16—8）或剖分的（图16—9），但不宜受过大的軸向力。

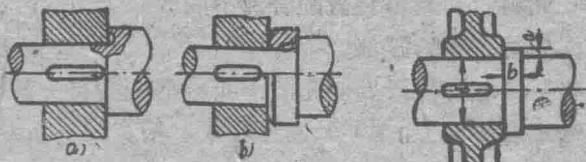


图16—6

图16—7

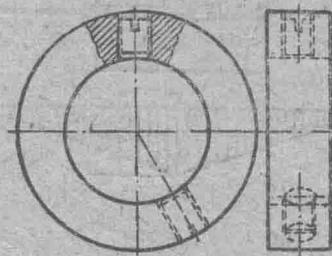


图16—8 整体擋环

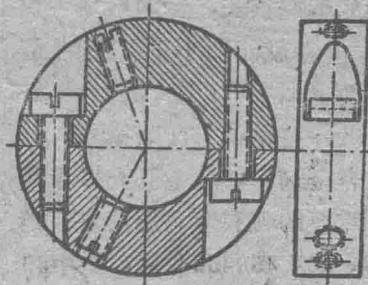


图16—9 剖分擋环



图16—10

园锥形面連接（图16—10）常用于有震动載荷或冲击載荷情况下，固定軸上的另件。  
螺母与压板（图16—11,a）常用于滚动轴承的軸向固定，用卡环固定滚动轴承（图16—12）也是常用的方法，但它不宜受軸向力。

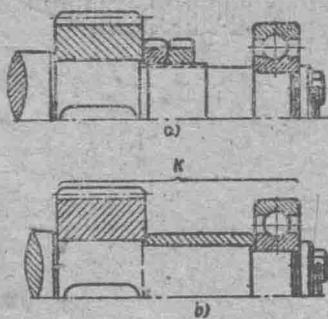


图16—11

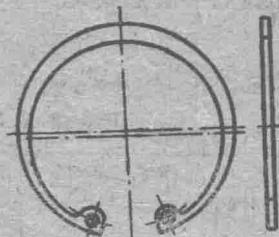


图16—12

套筒是利用位置已确定的另件来进行定位的（图16—11,b），它的結構簡單，而且可以不須在軸上开槽钻孔因而避免削弱軸的强度。

另件在軸上的周向固定，常采用键或花键联接，无键联接或紧配合联接等，由于联接方法不同，軸的形状也各異，軸的外形应使軸上另件裝拆容易，用压配联接时，更須注意。

用键联接时，键槽会使軸的强度减弱，所以键槽所在处軸的尺寸应适当放大，用一个键时增加4%，两个键时增加7~10%。

机械制造中常采用基孔制配合，当軸上需要安装几个不同配合座的另件时，为了便于另件裝拆，应将軸做成阶梯形。

在光軸上同时須裝置配合座不同的几个另件时，应采用基軸制配合，光軸上的緊配合另件只能安装在軸的端部。

当軸的相邻二段表面光度不同需磨削或有一段螺紋时，应开退刀槽或退磨輪槽，通常退磨輪槽取溝深为(0.2~0.25)毫米，槽宽为(2~3)毫米。

当軸上另件用緊配合联接时，軸的强度与軸上压緊力分布和大小有关，所以在采用緊配合时，应使軸头上的压力分佈逐渐增減。例如把輪壳減薄(图16—13,a)或在另件上开減荷槽(图16—13,b)。

此外为提高軸的强度，軸上另件如带輪或鏈輪等应尽量靠近轴承，如軸上另件的輪壳很长，如图(16—14,a)所示，改为b图所示的結構，就能減小了軸上的最大彎矩，同时輪壳孔的加工面也減小，配合也較为良好。

以上都是提高軸的强度的一些結構方面的措施。

軸的材料主要是碳鋼和合金鋼，軸的毛胚大多采用軋制或煅制，大型的軸和不重要的軸有时也用鑄鋼或鑄鐵制成，常采用的碳鋼有30、40、45和50号鋼，其中45号鋼尤为常用，載荷較小的軸也可用尤3、尤4或尤5等牌号鋼来制造，只有在要求必須減輕軸的重量、尺寸和提高軸頸耐磨性时，才采用合金鋼。在一般工作溫度下，各种碳鋼和合金鋼的彈性模數相差不多，因此鋼号和热处理方法的選擇，是根据軸的强度和耐磨性的要求，而不是决定于軸的剛度。

为了提高軸的强度和耐磨性，可以进行各种热处理和表面强化的方法。

表16—2 是一些軸的通用材料性能

图16—2 軸的通用材料性能

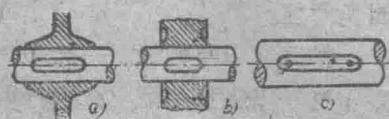


图16—13

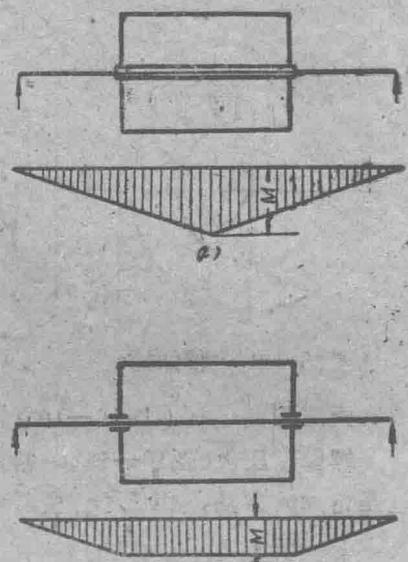


图16—14

鋼号	毛坯 直徑 毫米 到	硬度 $H_b$ 不大于	$\sigma_B$ 公斤/厘米 <sup>2</sup>	$\sigma_T$ 公斤/厘米 <sup>2</sup>	$\tau_T$ 公斤/厘米 <sup>2</sup>	$\sigma_{-1}$ 公斤/厘米 <sup>2</sup>	$\tau_{-1}$ 公斤/厘米 <sup>2</sup>	$\psi_\theta$	$\psi\tau$
尤.5	任意	190	5200	2800	1500	2240	1300	0	0
45	任意	300	5600	2800	1500	2500	1500	0	0
	120	240	8000	5500	3000	3500	2100	0.1	0
	80	270	9000	6500	3900	3800	2300	0.1	0.05
40×	任意	200	7300	5000	2800	3200	2000		
	200	240	8000	6500	3900	3600	2100	0.1	0.05
	120	270	9000	7500	4500	4100	2400		

40XH	任意	240	8200	6500	3900	3600	2100	0.1	0.05
	200	270	9200	7500	4500	4200	2500		
20	60	145	4000	2400	1200	1700	1000	0	0
20X	120	197	6500	4000	2400	3000	1600	0.050	
12XH <sub>3</sub> A	120	260	9500	7000	4900	4200	2100	0.1	0.05
12X <sub>2</sub> H <sub>4</sub> A	120	300	11000	8500	5950	5000	2500	0.15	0.1
18XGT	60	330	11500	9500	6650	5200	2800	0.15	0.1
30XET	任意	270	9500	7500	5200	4500	2600	0.1	0.05
		320	11500	9500	6650	5200	3100	0.15	0.1
		450	15000	12000	8400	6500	3300	0.2	0.1
20XGB	200	300	10000	8000	5600	4500	2700	0.1	0.05
25X <sub>2</sub> PHT	200	360	15000	12000	8400	6500	3300	0.2	0.1

### §16—3 軸的強度計算

軸的强度计算是为获得軸的必需的断面尺寸。軸上所受的力是軸上另件的荷重传递的力和力矩，以及支承上的反力，这些作用力是沿另件和支承的宽度分佈的，为简化起見，在下述计算中，都假定軸上外力作用于另件装配宽度的中点，将軸当作可动绞链支座的樑来分析的，对于长度較大的滑动轴承，则取绞链支座位置为0.5d，但不小于(0.25~0.35)B，(图16—15)，扭轉力矩也假定由輪壳中点算起，并略去另件自重与支承上的力矩，本节所述的强度计算，仅限于用塑性材料鍛成的軸。

軸的强度计算可以分为初步计算和精确计算两步，因为在设计开始时，軸的尺寸和结构还未确定，不可能进行精确计算。所以通常先按正常的载荷，以降低许用应力的方法，初步求得軸的尺寸并按工艺要求初定軸的各部份结构，然后再验算危险断面的安全系数，根据验算结果，再来修正軸的尺寸和结构然后再进行验算，直到合适为止。

#### 1. 軸的初步計算：

(1) 按扭矩的初步計算，当开始设计时，往往对軸上的作用力大小和作用点还不知道，因而还不能求出弯矩大小与分佈。这时只能根据扭矩，用降低许用应力的方法来估算軸的直徑，傳动軸一般也是根据这个方法来进行計算的。

由材料力学：

$$M_k = W_p[\tau]_k = 0.2d^3[\tau]_k$$

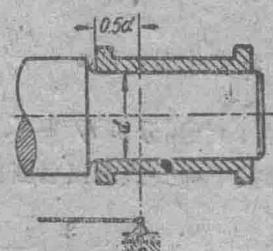


图16—15

$$故 \quad d = \sqrt[3]{\frac{M_k}{0.2[\tau]_k}} \quad (16-1)$$

式中  $M_k$ ——扭矩，公斤一厘米；

$[\tau]_k$ ——許用剪应力，公斤/厘米<sup>2</sup>，通常对35、40、45及尤5尤6号鋼取300~400公斤/厘米<sup>2</sup>。

在傳動軸計算中，常用功率N（馬力）和每分鐘轉數n来表示，即

$$d = \sqrt[3]{\frac{71620 \frac{N}{n}}{0.2[\tau]_k}} = A \sqrt[3]{\frac{N}{n}} \quad (16-1a)$$

式中A为按許用剪应力数值而定的系数，对多支点傳動軸与減速器中間軸，通常取12~14。

(2)按等效弯矩的初步計算。当軸上外力的大小方向和作用点可以初步确定，或彎曲作用較大的軸，~~相~~应根据等效彎矩来进行計算，这种初步計算方法比較准确，在驗算时修改較少。

現以裝有园柱齒輪和园錐齒輪的軸为例，說明計算步驟如下：(图16-16)

1)繪出裝置的空間簡圖，求出結構上的作用力，並求出水平面和垂直面的作用力；

2)求出水平面內的支承反力，並繪出該平面內的彎矩圖 $M_z$ ；

3)求出垂直平面內的支承反力，並繪出該平面內的彎矩圖 $M_{\perp}$ ；

4)应用公式 $M_i = \sqrt{M_z^2 + M_{\perp}^2}$ 或用图解法求出合成彎矩 $M$ ；

5)繪出扭矩 $M_k$ 的图形；

6)应用公式 $M_{np} = \sqrt{M^2 + (\alpha M_k)^2}$ 或用图解法将扭矩和合成彎矩合併成等效彎矩 $M_{np}$ ；

式中 $\alpha$ 为考慮扭矩变化性质的轉化系数，如軸的彎曲应力是按对称循环变化，而剪应力是按

脉动循环变化时，则 $\alpha = \frac{[\sigma_{-1}]_u}{[\sigma_0]_u}$ ；如剪应力为靜应力时，则可取 $\alpha = \frac{[\sigma_{-1}]_u}{[\sigma]_u}$ ，式中 $[\sigma]_u$ ，

$[\sigma_0]_u$ ,  $[\sigma_{-1}]_u$ 分别为第一、二、三類載荷时的許用彎曲应力，其值可見表16-3；

7)按下列公式求出各斷面直徑：

$$d = \sqrt[3]{\frac{M_{np}}{0.1[\sigma_{-1}]_u}} \quad (16-2)$$

当空心軸时

$$d = \sqrt[3]{\frac{M_{np}}{0.1(1-\beta^4)[\sigma_{-1}]_u}} \quad (16-2a)$$

式中  $\beta = \frac{d_o}{d_1}$ ,  $d_o$ ——空心軸內徑； $d_1$ ——空心軸外徑。

表16—3 按等效弯矩初步计算时轴的许用应力

材料	强度限 (公斤/厘米 <sup>2</sup> )	许用应力 (公斤/厘米 <sup>2</sup> )		
		第Ⅰ类载荷	第Ⅱ类载荷	第Ⅲ类载荷
碳 钢	4000	1300	700	400
	5000	1700	750	450
	6000	2000	950	550
	7000	2300	1100	650
合金钢	8000	2700	1300	750
	10000	3300	1500	900
铸 钢	4000	1000	500	300
	5000	1200	700	500
灰铸铁①	4000	6500	350	250

① 铸铁的弯曲强限度

将各断面的直径，联成曲线得理论轴形如图16—16中虚线所示的轴。

8) 考虑轴上零件的装拆、定位、固定以及轴的工艺特性等问题，确定轴的结构，如图16—17中实线所示的轴。

初步计算中所用的许用应力列于表16—3。

上述计算中，对由于轴向力而产生的正应力，未予计及。如轴向力很大不能忽略时，则应按下式计算：

$$[\sigma_{-1}]_n = \frac{Mnp}{W} + 1.4\alpha' \frac{P_a}{F} \quad (16-2b)$$

式中：

$P_a$ ——总轴向力，公斤；

$F$ ——所计算轴的断面，厘米<sup>2</sup>；

$\alpha'$ ——考虑轴向力变化性质的转化系数，取决与考虑扭矩变化性质的转化系数 $\alpha$ 相同。

系数1.4为对称循环弯曲耐久限与拉一压耐久限的比值。

按等效弯矩的强度计算，虽然已考虑了扭矩和弯矩的合併作用，但对一系列影响轴的强度的因素，如应力集中系数等都未予计及，故仍然未能离开初步计算的范畴。因此对重要的阶梯轴，还须考虑影响强度的各项因素和载荷性质来验算受力较大断面的安全系数，即进行轴的精确计算。

## 2. 轴的精确计算

(1) 按轴的耐久强度验算安全系数：轴上任一断面的安全系数 $n$ 可由下式表示：

$$\eta = \frac{1}{\sqrt{\left(\frac{1}{\eta_{\sigma}}\right)^2 + \left(\frac{1}{\eta_{\tau}}\right)^2}} \quad (16-3)$$

其中：

$$\eta_{\sigma} = \frac{\sigma_{-1}}{\frac{K_{\sigma}}{s} \sigma_a + \psi_{\sigma} \sigma_m} \quad (16-4)$$

$$\eta_{\tau} = \frac{\tau_{-1}}{\frac{K_{\tau}}{s} \tau_a + \psi_{\tau} \tau_m} \quad (16-5)$$

式中： $\eta$ ——弯曲和扭矩同时作用在轴上时的安全系数；

$\eta_{\sigma}$ ——只计算弯曲作用时的安全系数；

$\eta_{\tau}$ ——只计算扭矩作用时的安全系数；

$\sigma_{-1}$ 和 $\tau_{-1}$ ——没有应力集中时材料的弯曲和扭转的耐久限；

当缺乏实验数据时，可取： $\tau_{-1} = (0.5 \sim 0.7) \sigma_{-1}$

$\sigma_a$ 和 $\tau_a$ ——轴断面中拉应力和剪应力的应力幅；

$\sigma_m$ 和 $\tau_m$ ——轴断面中拉应力和剪应力的平均应力

$s$ ——尺寸系数，考虑轴的绝对尺寸对材料耐久限的影响；

$K_{\sigma}$ 和 $K_{\tau}$ ——弯曲和扭转时的有效应力集中系数。

$\psi_{\sigma}$ 和 $\psi_{\tau}$ ——将平均应力折算为应力幅时的等效系数；

其数值可由表16—2中选取或按下式计算

$$\psi_{\sigma} = \frac{2\sigma_{-1} - \sigma_0}{\sigma_0}$$

$$\psi_{\tau} = \frac{2\tau_{-1} - \tau_0}{\tau_0}$$

式中 $\sigma_0$ 和 $\tau_0$ ——材料的脉动循环耐久限

计算 $\sigma_m$ 、 $\sigma_a$ 、 $\tau_m$ 、 $\tau_a$ 时，应用轴净断面的断面系数，其值如图16—17所示

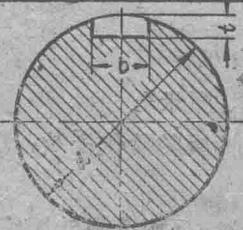
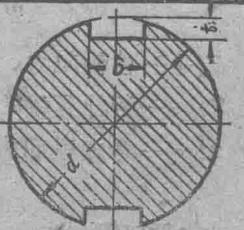
斷面 形狀特點		
凸出	$W = \frac{\pi d^3}{32} - \frac{bt(d-t)^2}{2d}$	$W = \frac{\pi d^3}{32} - \frac{bt(d-t)^2}{d}$
凹缺	$W_p = \frac{\pi d^3}{16} - \frac{bt(d-t)^2}{2d}$	$W_p = \frac{\pi d^3}{16} - \frac{bt(d-t)^2}{d}$

图16—17

用以上方法算出的危險斷面的最小安全系数，當載荷與應力能精確確定，材料的質量有充分的掌握時，可取  $n \geq 1.3$  在一般條件下，建議取  $n \geq 1.5 \sim 2.5$ 。

如果軸上載荷與應力不能精確估計（如靜不定軸或缺乏應力集中的實驗數據等），材料性能不能確切掌握，絕對尺寸很大或在腐蝕條件下工作的軸以及主要的軸，則安全系数應適當提高。

(2) 按軸的靜載強度驗算安全系数，這種計算是為保證軸在承受短時過載或衝擊作用時，不致產生過大的殘余變形。當  $\sigma_a + \sigma_m > \frac{\sigma_T}{2.5}$  或  $\tau_a + \tau_m > \frac{\tau_T}{2.5}$  時，常須用這種方法進行驗算。

安全系数可由下式求出：

$$n = t \sqrt{\frac{1}{\left(\frac{1}{n_{\sigma T}}\right)^2 + \left(\frac{1}{n_{\tau T}}\right)^2}} \quad (16-6)$$

$$n_{\sigma T} = \frac{\sigma_T}{\sigma_a + \sigma_m} \quad (16-7)$$

$$n_{\tau T} = \frac{\tau_T}{\tau_a + \tau_m} \quad (16-8)$$

式中：  $n_{\sigma T}$  —— 垂直應力的安全系数；

$n_{\tau T}$  —— 剪切應力的安全系数；

$\sigma_T, \tau_T$  —— 材料的抗拉和抗剪屈服限，當沒有實驗數據時，可取  $\tau_T = (0.5 \sim 0.7) \sigma_T$ ，低值適用於低中碳鋼，其值適用於合金鋼或低溫回火鋼。

安全系数的許用值，在一般情況下，可按下表選取。重要的軸或載荷與應力不能精確確定時，則應適當提高。

按靜載強度計算的安全系数

$\frac{\sigma_T}{\sigma_B}$	0.45~0.55	0.6~0.7	0.75~0.8
$n_T$	1.5~1.8	1.9~2.2	2.3~2.5

### 3. 軸受不規則載荷時的強度計算

當軸上受不規則的載荷時，強度是按相當於已知應力種類的當量應力來計算的，當量應力可按下式計算：

$$\sigma_{np} = \sqrt[m]{\frac{N}{N_0} \sum \sigma_i^m \frac{N_i}{N}} \quad (16-9)$$

式中  $N$  — 循環總數，其值為

$$N = \sum T_i n_i 60$$

$T_i$  — 在  $i$  種載荷下的工作時間（小時）；

$n_i$ —在*i*類載荷下每分鐘受載次數；

$N_0$ —循環基數通常為 $10^7$ ；

$\sigma_i$ —在*i*類載荷下的應力；

$N_i$ —在*i*類載荷下的循環總數，其值為 $N_i = T_i n_i 60$ ；

$m$ —疲勞曲線的系數，通常可取9。

安全系數按下式計算：

$$n = \frac{\sigma - 1}{\sigma_{np}} \quad (16-10)$$

安全系數的限度亦適用精確計算中所要求的數值。

### §16-4 軸的剛度計算

軸在載荷作用下，將發生彎曲變形和扭轉變形，剛度計算的目的就是要求出軸彈性線的撓度和傾角或扭轉角，並限制這些數值在一定範圍內，以保證軸與軸上零件的正常工作。

#### 1. 軸的彎曲剛度

影響軸的彎曲變形的因素很多，如軸承箱的剛度，軸承的間隙，軸上零件的剛度，軸的局部缺陷等等，要精確計算這些數值是十分困難的，因此，通常軸的剛度計算是有條件性的，而且只有將彈性線撓度或傾角的計算值與觀察正常工作的這種機器所找出的許用值，加以比較才能判斷。

撓度與傾角的計算是按照材料力學課程中的方法進行的，可以用解析法，也可以用圖解法，對複雜形狀的軸，應用圖解法較為方便，而在實用上也已足夠精確。

在一般機械製造中，軸的最大撓度不應超過0.0002跨度，對滑動軸承最大傾角為0.001弧度，對徑向滾動軸承，內外座圈軸線的交角不應超過0.008弧度，在機床製造中齒輪軸的最大撓度一般不應超過最小模數的0.01~0.03倍，鼠籠型電動機的最大撓度不應超過0.1的平均空氣間隙。

#### 2. 軸的扭轉剛度

軸的扭角可用下式計算：

$$\varphi = \frac{M_k l}{G I_p} \quad (16-11)$$

式中： $M_k$ —作用的扭矩，公斤/厘米；

$l$ —軸的計算部份長度，厘米；

$G$ —切剪彈性模數，公斤/厘米<sup>2</sup>；

$I_p$ —極慣性矩，厘米<sup>4</sup>。

用 $M_k = 71620 \frac{N}{n}$ ， $I_p = \frac{\pi d^4}{32}$ 代入，可將(16-11)式寫成：

$$d = A_1 \sqrt[4]{\frac{N}{n}} \text{ 厘米} \quad (16-12)$$

系數 $A_1$ 決定於每米所允許的最大扭轉角與軸的材料，當每米扭角為 $0.25^\circ$ ~ $2.5^\circ$ 時，對

鋼軸，系數  $A_1=12\sim7$

对不同机器允许扭角的数值也不相同，很多机器没有扭角的限制，但有些机器却十分严格，如桥式起重机的转动机构设计中，轴的尺寸主要按扭转变形来决定，每米的扭角大概为  $0.23^\circ\sim0.35^\circ$

对于高转速的受扭矩、弯矩不大的轴，按(16-1)式估算出的直径，刚性往往是不够的，所以可用(16-12)式加以估算。

### §16-5 軸的临界轉速計算

高速迴轉的軸，應驗算彈性振動。由于製造誤差和材料不均勻，常使軸和軸上零件的几何中心与其重心不相重合，因而产生偏心，这种偏心使軸在运转时承受週期性的外力而产生振动，它在高速迴轉机械中，影响十分严重；当发生共振时，能使軸折断，因此对高速机械的轉子，除去在制造时必须进行平衡外，在設計时，还須驗算軸的临界速率，因为在实际工作中要使零件重心和迴轉軸線完全重合是十分困难的。

計算的目的是要求出轉子的临界轉速  $n_k$  即軸发生共振时的轉速，並使其与外力作用頻率相避开。

現設轉子重心與軸線不重合，而有偏心  $e$  ( $oo_1$ ) (图16-18)，当迴轉时，由于离心力的影响，轉軸将弯曲，偏心距将增大，一直到軸的彈性复原力与离心力平衡时为止。

設：(图16-19)

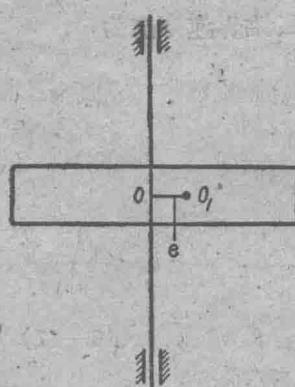


图16-18

M——迴轉体的質量，假定集中在  $o_1$  点；

G——迴轉体的重量；

$g$ ——重力加速度；

V——迴轉体重心的圆周速度；

$n$ ——迴轉体每分钟的轉数；

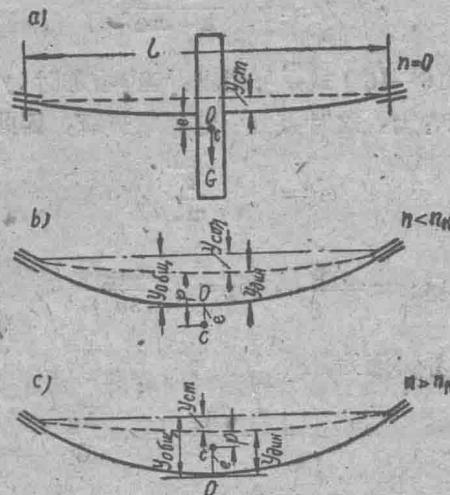


图16-19

$\omega$ ——迴轉体的角速度；

$y_{\text{轴H}}$ ——軸在轉速为n时的撓度

当軸位于水平位置时，应考慮軸的靜撓度  $y_{\text{cm}}$  (图16—19a)，因而軸在迴轉时的撓度为：

$$y_{\text{轴H}} = y_{\text{轴H}} + y_{\text{cm}} \quad (16-13)$$

由图(16—19b)，在轉速为n时，轉子重心距靜撓度的偏心距将为

$$\rho = e + y_{\text{轴H}}$$

因而离力为

$$C = m \frac{u^2}{\rho} = m \rho \omega^2$$

将 $\rho$ 值代入得

$$C = m (e + y_{\text{轴H}}) \omega^2 \quad (16-14)$$

如軸在彈性范围内变形，则按虎克定律，离心力C与 $y_{\text{轴H}}$ 成正比例，即

$$C = Ky_{\text{轴H}} \quad (16-15)$$

式中 K——使軸产生单位撓度所需之力

解(16—14)，(16—15)式，可得

$$y_{\text{轴H}} = \frac{m e \omega^2}{K - m \omega^2} \quad (16-16)$$

由(16—16)式，可看出，当 $\omega$ 增加时， $y_{\text{轴H}}$ 将增加；当分母( $K - m \omega^2$ )=0时， $y_{\text{轴H}}$ 将趋于无穷大，这时将会引起軸的折断，因此，发生共振时的临界速率应为

$$\omega_k = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

如引入： $m = \frac{G}{g}$ ， $\omega_k = \frac{\pi n_k}{30}$

則軸的临界轉速为

$$\omega_k = \frac{\pi n_k}{30} = \sqrt{\frac{kg}{G}} \quad (16-17)$$

用 $q = 981$ 厘米/秒<sup>2</sup>代入(16—17)式，得

$$n_k = \frac{30}{\pi} \sqrt{\frac{kg}{G}} \approx 300 \sqrt{\frac{k}{G}} \text{ 轉/分} \quad (16-17a)$$

K值可以根据材料力学中的公式求得。

为避免共振，軸的轉速应低于临界轉速，通常取 $n < \frac{n_k}{1.5}$

但有时軸可以在大于临界轉速下工作，通常取 $n \geq (2 \sim 3) n_k$ 。

这时(16—16)式的分母将为

$$K - m\omega^2 < 0$$

而 $\epsilon$ 变为负值(16—19c)，因此

$$y_{\text{min}} = \frac{m\epsilon\omega^2}{m\omega^2 - k} = \frac{\epsilon}{1 - \frac{k}{m\omega^2}}$$

当以 $\omega_k^2 = \frac{K}{m}$ 代入时，得

$$y_{\text{min}} = \frac{\epsilon}{1 - \frac{\omega_k^2}{\omega^2}}$$

由上式可看出，当 $\omega$ 渐趋于无穷大时，

$$y_{\text{min}} = \epsilon$$

也就是说转子质量重心和静挠度轴线相重合，这种现象称为挠性轴的自动定心。

上述现象，可用曲线来表示(图16—20)。曲线A表示 $\omega < \omega_k$ 时的挠度变化规律，曲线B表示 $\omega > \omega_k$ 时的挠度变化规律， $\omega = \omega_k$ 时， $y_{\text{min}} \rightarrow \infty$ ，即发生共振，在A区域内工作的轴称为刚性轴，在B区域内工作的轴称为挠性轴，刚性轴的刚性大，尺寸較大多用于轉速較低时，如水輪机軸，低速齒輪軸等，挠性軸則用于轉速高的地方，如汽輪机主軸，水泵主軸等，挠性軸尺寸較小，在启动时应迅速通过临界轉速，否則要影响軸的寿命。

图16—21为几种按裝簡图的临界轉速表示式，由这些公式中不难看出要調整 $n_k$ ，可以改變軸的跨度L和改變軸的尺寸(I)和轉子质量(m)。

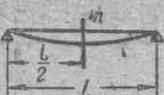
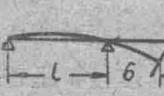
$\omega_k^2 = \frac{48EI}{mL^3}$	
$\omega_k^2 = \frac{3EI}{m(l+b)^2}$	
$\omega_k^2 = \frac{3EI}{m(a^2(l-a)^2)}$	

图16—21

軸上有多个质量时的临界速率 当軸上有多个质量时，可由下述方法近似地求出軸的临界轉速。

如图16—22所示，軸上有三个輪子重量为 $G_1, G_2, G_3$ ，其相应的静挠度为 $y_1, y_2, y_3$ ，軸在变形后的位能为

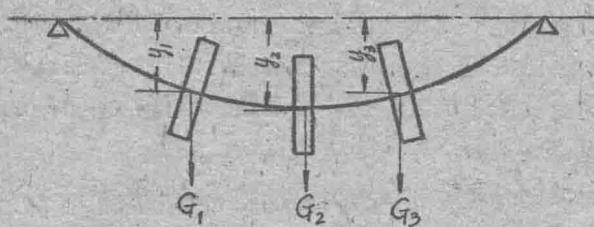


图16—22

$$II = \frac{G_1 g_1}{2} + \frac{G_2 g_2}{2} + \frac{G_3 g_3}{2} \quad (16-18)$$

计算振动时，图中静挠度曲线可近似地作为轴在振动时的挠度曲线，此时转子重心到平衡位置的垂直距离Y为

$$y_1 \cos pt; \quad y_2 \cos pt; \quad y_3 \cos pt$$

式中p——振动的圆周频率；

t——时间

轴在平衡位置时挠度最大（如图16-22中所示），此时轴的变形能如（16-18）式表示。而转子的动能则是在轴通过中间位置时为最大。此时转子的速度为

$$\left( \frac{\partial y}{\partial t} \right)_{\max} = y_1 p; \quad y_2 p; \quad y_3 p$$

转子的总动能为：

$$U = \frac{p^2}{2g} (G_1 y_1^2 + G_2 y_2^2 + G_3 y_3^2) \quad (16-19)$$

使II = U，得

$$p^2 = \frac{g(G_1 y_1 + G_2 y_2 + G_3 y_3)}{G_1 y_1^2 + G_2 y_2^2 + G_3 y_3^2}$$

$$\text{即 } p = \omega_k = \sqrt{\frac{g \sum_{i=1}^n G_i y_i}{\frac{1}{\sum_{i=1}^n G_i y_i^2}}} \quad (16-20)$$

$$\text{或 } n_k = \frac{30 \omega_k}{\pi} \approx 300 \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n G_i y_i}{\frac{1}{\sum_{i=1}^n G_i y_i^2}}} \quad (16-20a)$$

式中Y<sub>i</sub>为静挠度，应按材料力学方法求出。对于阶梯轴，应用图解法求静挠度最为简便。

### §16-6 钢丝挠性轴

钢丝挠性轴用于当两轴轴线位置在工作时需变化，或机器的相联两组成员不能刚性连接时，它能实现长距离的曲折路线的传动，并能缓冲冲击载荷，这些都是普通刚性轴所难以达到的。挠性轴的缺点是，传动效率较低，扭转刚度小，寿命较短。此外，工作时的噪音与发热也很难消除。

挠性轴可用于传递动力或控制传动，属于前者的如用于各种金属或木材、石料加工工具；混凝土震捣器，清理工具，船用泵，小汽艇主轴传动，和机箱、医疗工具及各种家用机械，属于后者的如里程计、转速计、记录仪及各种机械仪器设备的远距离控制传动，图

16—23是应用于磨头传动的例子。

挠性轴对费力工作的机械化中有很大用处，它是体力劳动机械化的有力手段。

为减小挠性轴所受扭矩，通常在传动设计中总是安置在较高的转速级。

钢丝挠性轴由四个部份组成：挠性轴本体，接头，保护壳及其附件。

挠性轴本体是由钢丝成层绕成。相邻两层的缠绕方向相反，如图16—24所示。工业上生

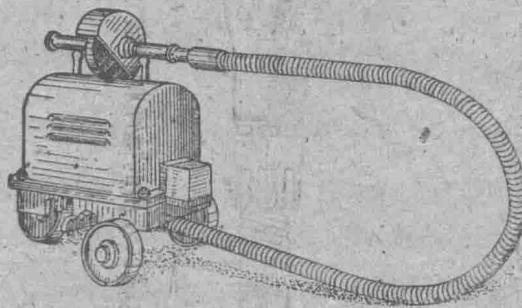


图16—23

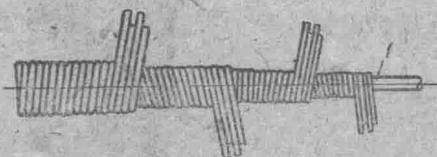


图16—24 钢丝挠性轴

产的有两种构造：1)B1型轴，为用于传递动力用的挠性轴。这种轴通常没有轴芯（绕成后被抽出），钢丝直径较大，每层钢丝较少（3~4根），以增加其挠性。直径为10~40毫米。  
2)B2型轴用于非动力传动，钢丝直径较小，每层钢丝数目较多。表16—4是几种挠性轴的尺寸。

表16—3 几种钢丝挠性轴的尺寸

轴的 型 式	轴的 直 径 (毫 米)	各 层 钢 丝 根 数 × 钢 丝 直 径 (毫 米)								轴芯 直 径 (毫 米)
		第 1 层	第 2 层	第 3 层	第 4 层	第 5 层	第 6 层	第 7 层	第 8 层	
B2	4	6×0.36	6×0.38	6×0.38	12×0.4	11×0.4	—	—	—	0.5
	5	4×0.36	4×0.38	4×0.4	8×0.4	8×0.4	8×0.4	—	—	0.5
	6.5	6×0.48	6×0.48	6×0.5	8×0.5	12×0.6	10×0.6	—	—	0.6
	8	4×0.56	4×0.56	4×0.56	8×0.5	12×0.6	12×0.6	12×0.6	—	0.5
B1	10	3×0.83	3×0.84	3×1.2	4×1.4	—	—	—	—	—
	12	3×1.03	3×1.24	3×1.2	4×1.8	—	—	—	—	—
	16	3×1.03	3×1.04	3×1.4	4×1.6	4×2.0	—	—	—	—
	20	3×1.43	3×1.64	3×1.9	4×1.8	4×2.0	—	—	—	—
	25	4×1.44	4×1.44	4×1.6	4×2.0	4×2.0	4×2.6	—	—	—
	30	4×1.44	4×1.64	4×1.6	4×1.8	4×2.0	4×2.6	4×3.0	—	—
	40	4×1.64	4×1.84	4×2.0	4×2.0	4×2.6	4×2.6	4×3.0	4×3.0	—

挠性轴的钢丝用炭钢或牌号为HB号冷拔钢丝制成，在航空工业上也有用琴丝制成的。

图16—25为传递动力用的挠性轴构造例子。图16—26为典型的控制仪表用的挠性轴。