

高校经典教材同步辅导丛书

配套高教版·谢处方 饶克谨编

九章丛书

电磁场与电磁波

(第四版)

同步辅导及习题全解

主 编 王 谋 孟 浩

- ◆ 知识点窍 ◆ 逻辑推理 ◆ 习题全解
- ◆ 全真考题 ◆ 名师执笔 ◆ 题型归类

新版



中国水利水电出版社
www.waterpub.com.cn

高校经典教材同步辅导丛书

电磁场与电磁波（第四版）

同步辅导及习题全解

主 编 王 谋 孟 浩



中国水利水电出版社

www.waterpub.com.cn

内容提要

本书是高等教育出版社出版的谢处方和饶克谨编写的《电磁场与电磁波》(第四版)教材的配套辅导书。

本书共 8 章, 具体内容包括: 矢量分析、电磁场的基本规律、静态电磁场及其边值问题的解、时变电磁场、均匀平面波在无界空间中的传播、均匀平面波的反射与透射、导行电磁波、电磁辐射。全书由基本要求、内容提要及课后习题全解等部分组成, 旨在帮助读者掌握知识要点, 学会分析问题和解决问题的方法技巧, 并且提高学习能力及应试能力。

本书可作为高等院校物理化学课程的同步辅导使用, 也可作为研究生入学考试的复习资料, 同时可供本专业教师及学生参考。

图书在版编目(CIP)数据

电磁场与电磁波(第四版)同步辅导及习题全解 / 王
谋, 孟浩主编. —北京: 中国水利水电出版社, 2009
(高校经典教材同步辅导丛书)
ISBN 978-7-5084-6677-4

I. 电… II. ①王…②孟… III. ①电磁场—高等学校—
教学参考资料②电磁波—高等学校—教学参考资料
IV. O441.4

中国版本图书馆 CIP 数据核字(2009)第 124777 号

策划编辑: 杨庆川 责任编辑: 吴萍 封面设计: 李佳

书 名	高校经典教材同步辅导丛书 电磁场与电磁波(第四版)同步辅导及习题全解
作 者	主 编 王 谋 孟 浩
出版 发行	中国水利水电出版社(北京市海淀区玉渊潭南路 1 号 D 座 100038) 网址: www.waterpub.com.cn E-mail: mchannel@263.net (万水) sales@waterpub.com.cn 电话: (010) 68367658(营销中心)、82562819(万水)
经 售	全国各地新华书店和相关出版物销售网点
排 版	北京万水电子信息有限公司
刷 印	北京市梦宇印务有限公司
规 格	170mm×227mm 16 开本 12 印张 265 千字
版 次	2009 年 7 月第 1 版 2009 年 7 月第 1 次印刷
印 数	0001—6000 册
定 价	16.00 元

凡购买我社图书, 如有缺页、倒页、脱页的, 本社营销中心负责调换
版权所有·侵权必究

编 委（排名不分先后）

程丽园	李国哲	陈有志	苏昭平
郑利伟	罗彦辉	邢艳伟	范家畅
孙立群	李云龙	刘 岩	崔永君
高泽全	于克夫	尹泉生	林国栋
黄 河	李思琦	刘 闯	侯朝阳

前言

电磁场与电磁波是高等学校工科电子信息类专业的一门技术基础课。谢处方、饶克谨教授编著,杨显清、王园、赵家升教授修订的《电磁场与电磁波》(第四版)以体系完整、结构严谨、层次清晰、深入浅出的特点成为这门课程的经典教材,被国内许多高等院校采用。为了帮助读者更好地学好这门课程,掌握更多知识,我们根据多年的教学经验编写了这本与此教材配套的《电磁场与电磁波(第四版)同步辅导及习题全解》。

电磁场与电磁波课程理论性强、概念抽象、所需的数学知识较多,给学生学习带来很大困难,尤其是课后习题,往往难于下手。本辅导书以教材内容为依据,对教材的主要内容进行了归纳,对每章的知识点提出了基本要求,并将重点、难点提炼出来,形成内容提要版块。本书结合每章知识,列举了一些典型例题,并进行了深入分析。对每章的课后习题,除了给出详细的解答,本书还有如下特点:

- ◎ 知识点窍:运用公式、定理及定义来点明知识点。
- ◎ 逻辑推理:阐述习题的解题过程。
- ◎ 解题过程:概念清晰、步骤完善、数据准确、附图齐全。

“知识点窍”和“逻辑推理”是本书的精华所在,是由多位著名教授根据学生在解题过程中存在的问题,进行分析而研究出来的一种新型的、拓展思路的解题方法。“知识点窍”提纲挈领地抓住了题目的核心知识,让学生清楚地了解出题者的意图,而“逻辑推理”则注重引导学生思维,旨在培养学生科学的思维方法,即掌握答题的思维技巧。在此基础上提供了详细的“解题过程”,使学生熟悉整个答题过程。

本书在编写过程中参考了高等教育出版社出版的赵家升等主编的《电磁场与电磁波教学指导书》(第三版),在此深表感谢。

由于编者水平有限和时间仓促,书中不妥之处在所难免,恳请广大读者批评指正。

编者

2009年6月

目 录

前言

第 1 章 矢量分析	1
1.1 基本要求	1
1.2 内容提要	1
1.3 习题全解	3
第 2 章 电磁场的基本规律	17
2.1 基本要求	17
2.2 内容提要	17
2.3 习题全解	19
第 3 章 静态电磁场及其边值问题的解	40
3.1 基本要求	40
3.2 内容提要	40
3.3 习题全解	43
第 4 章 时变电磁场	74
4.1 基本要求	74
4.2 内容提要	74
4.3 习题全解	76
第 5 章 均匀平面波在无界空间中的传播	90
5.1 基本要求	90
5.2 内容提要	90
5.3 习题全解	93

第 6 章 均匀平面波的反射与透射	115
6.1 基本要求	115
6.2 内容提要	115
6.3 习题全解	119
第 7 章 导行电磁波	148
7.1 基本要求	148
7.2 内容提要	148
7.3 习题全解	154
第 8 章 电磁辐射	172
8.1 基本要求	172
8.2 内容提要	172
8.3 习题全解	175

第 1 章

矢量分析

1.1 基本要求

1. 理解标量场与矢量场的概念.
2. 掌握矢量场的散度和旋度、标量场的梯度计算公式和方法.
3. 掌握和应用散度定理和斯托克斯定理.
4. 理解亥姆霍兹定理的重要意义.

1.2 内容提要

1. 标量场与矢量场

(1) 若所研究的物理量为—标量, 则该物理量所确定的场为标量场. 如温度场、密度场等. 用一个标量函数来表示该场为:

$$u = u(x, y, z)$$

(2) 若所研究的物理量为—矢量, 则该物理量所确定的场为矢量场. 如力场、电场等. 用一个矢量函数来表示该场为:

$$\mathbf{F} = F(x, y, z)$$

2. 矢量场的散度

矢量场的散度 $\nabla \cdot \mathbf{F}$ 是个标量, 在直角坐标系、圆柱坐标系及球坐标系中的计算式分别为:

$$\nabla \cdot \mathbf{F} = \frac{\partial F_x}{\partial x} + \frac{\partial F_y}{\partial y} + \frac{\partial F_z}{\partial z}$$

$$\nabla \cdot \mathbf{F} = \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} (\rho F_\rho) + \frac{1}{\rho} \frac{\partial F_\phi}{\partial \phi} + \frac{\partial F_z}{\partial z}$$

$$\nabla \cdot \mathbf{F} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 F_r) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \theta F_\theta) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial F_\phi}{\partial \phi}$$

3. 矢量场的旋度

矢量场的旋度 $\nabla \times \mathbf{F}$ 是个矢量, 在直角坐标系、圆柱坐标系及球坐标系中分别表示为:

$$\nabla \times \mathbf{F} = \begin{vmatrix} \mathbf{e}_x & \mathbf{e}_y & \mathbf{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix}$$

$$\nabla \times \mathbf{F} = \frac{1}{\rho} \begin{vmatrix} \mathbf{e}_\rho & \rho \mathbf{e}_\phi & \mathbf{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial \rho} & \frac{\partial}{\partial \phi} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_\rho & \rho F_\phi & F_z \end{vmatrix}$$

$$\nabla \times \mathbf{F} = \frac{1}{r^2 \sin \theta} \begin{vmatrix} \mathbf{e}_r & r \mathbf{e}_\theta & r \sin \theta \mathbf{e}_\phi \\ \frac{\partial}{\partial r} & \frac{\partial}{\partial \theta} & \frac{\partial}{\partial \phi} \\ F_r & r F_\theta & r \sin \theta F_\phi \end{vmatrix}$$

4. 标量场的方向导数与梯度

在直角坐标系中方向导数的计算公式为

$$\frac{\partial u}{\partial l} = \frac{\partial u}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial u}{\partial y} \cos \beta + \frac{\partial u}{\partial z} \cos \gamma$$

式中 $\cos \alpha$ 、 $\cos \beta$ 、 $\cos \gamma$ 是方向 l 的方向余弦。

标量场的梯度 ∇u 是一个矢量, 在直角坐标中, 梯度的表达式为

$$\nabla u = \mathbf{e}_x \frac{\partial u}{\partial x} + \mathbf{e}_y \frac{\partial u}{\partial y} + \mathbf{e}_z \frac{\partial u}{\partial z}$$

在柱坐标、球坐标中旋度表达式为:

$$\nabla u = \mathbf{e}_r \frac{\partial u}{\partial r} + \mathbf{e}_\phi \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial \phi} + \mathbf{e}_z \frac{\partial u}{\partial z}$$

$$\nabla u = \mathbf{e}_r \frac{\partial u}{\partial r} + \mathbf{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta} + \mathbf{e}_\phi \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial u}{\partial \phi}$$

梯度矢量有一个重要的性质, 即它的旋度恒等于零。

$$\text{rot}(\text{grad } u) = \nabla \times \nabla u = 0$$

5. 散度定理和斯托克斯定理

矢量分析中的一个重要定理是

$$\int_V \nabla \cdot \mathbf{F} dV = \oint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S}$$

上式称为散度定理(或高斯定理).

另一个重要定理就是斯托克斯定理,即

$$\oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{l} = \int_S \nabla \times \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S}$$

其中 S 为回路 C 所包围的面积.

6. 亥姆霍兹定理

在有限区域 V 内,任一矢量场由它的散度、旋度和边界条件惟一地确定,且可表示为:

$$\mathbf{F}(\mathbf{r}) = -\nabla u(\mathbf{r}) + \nabla \times \mathbf{A}(\mathbf{r})$$

$$\text{其中, } u(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi} \int_V \frac{\nabla' \cdot \mathbf{F}(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} dV' - \frac{1}{4\pi} \oint_S \frac{\mathbf{e}'_n \cdot \mathbf{F}(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} dS'$$

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi} \int_V \frac{\nabla' \times \mathbf{F}(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} dV' - \frac{1}{4\pi} \oint_S \frac{\mathbf{e}'_n \times \mathbf{F}(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} dS'$$

7. 格林定理

$$\text{格林第一恒等式: } \int_V (\varphi \nabla^2 \psi + \nabla \varphi \cdot \nabla \psi) dV = \oint_S \varphi \frac{\partial \psi}{\partial n} dS$$

$$\text{格林第二恒等式: } \int_V (\varphi \nabla^2 \psi - \psi \nabla^2 \varphi) dV = \oint_S \left(\varphi \frac{\partial \psi}{\partial n} - \psi \frac{\partial \varphi}{\partial n} \right) dS$$

1.3 习题全解

1.1 给定3个矢量 \mathbf{A} 、 \mathbf{B} 和 \mathbf{C} 如下:

$$\mathbf{A} = \mathbf{e}_x + \mathbf{e}_y 2 - \mathbf{e}_z 3$$

$$\mathbf{B} = -\mathbf{e}_y 4 + \mathbf{e}_z$$

$$\mathbf{C} = \mathbf{e}_x 5 - \mathbf{e}_z 2$$

求:(1) e_A ; (2) $|\mathbf{A} - \mathbf{B}|$; (3) $\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}$; (4) θ_{AB} ; (5) \mathbf{A} 在 \mathbf{B} 上的分量; (6) $\mathbf{A} \times \mathbf{C}$; (7) $\mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} \times \mathbf{C})$ 和 $(\mathbf{A} \times \mathbf{B}) \cdot \mathbf{C}$; (8) $(\mathbf{A} \times \mathbf{B}) \times \mathbf{C}$ 和 $\mathbf{A} \times (\mathbf{B} \times \mathbf{C})$.

【解题过程】

$$(1) e_A = \frac{\mathbf{A}}{|\mathbf{A}|} = \frac{\mathbf{e}_x + \mathbf{e}_y 2 - \mathbf{e}_z 3}{\sqrt{1^2 + 2^2 + (-3)^2}} = \mathbf{e}_x \frac{1}{\sqrt{14}} + \mathbf{e}_y \frac{2}{\sqrt{14}} - \mathbf{e}_z \frac{3}{\sqrt{14}}$$

$$(2) |\mathbf{A} - \mathbf{B}| = |(\mathbf{e}_x + \mathbf{e}_y 2 - \mathbf{e}_z 3) - (-\mathbf{e}_y 4 + \mathbf{e}_z)| = |\mathbf{e}_x + \mathbf{e}_y 6 - \mathbf{e}_z 4| = \sqrt{53}$$

$$(3) \mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = (\mathbf{e}_x + \mathbf{e}_y 2 - \mathbf{e}_z 3) \cdot (-\mathbf{e}_y 4 + \mathbf{e}_z) = -11$$

$$(4) \text{由 } \cos \theta_{AB} = \frac{\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}}{|\mathbf{A}| |\mathbf{B}|} = \frac{-11}{\sqrt{14} \times \sqrt{17}} = -\frac{11}{\sqrt{238}}, \text{得}$$

$$\theta_{AB} = \arccos\left(-\frac{11}{\sqrt{238}}\right) = 135.5^\circ$$

(5) A 在 B 上的分量也就是矢量 A 在矢量 B 上的射影,

所以
$$A_B = |A| \cos\theta_{AB} = \frac{\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}}{|\mathbf{B}|} = -\frac{11}{\sqrt{17}}$$

$$(6) \mathbf{A} \times \mathbf{C} = \begin{vmatrix} \mathbf{e}_x & \mathbf{e}_y & \mathbf{e}_z \\ 1 & 2 & -3 \\ 5 & 0 & -2 \end{vmatrix} = -\mathbf{e}_x 4 - \mathbf{e}_y 13 - \mathbf{e}_z 10$$

(7) 由 $\mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} \times \mathbf{C}) = \mathbf{C} \cdot (\mathbf{A} \times \mathbf{B})$ 得:

$$\mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} \times \mathbf{C}) = \begin{vmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 0 & -4 & 1 \\ 5 & 0 & -2 \end{vmatrix} = -42$$

$$(\mathbf{A} \times \mathbf{B}) \cdot \mathbf{C} = -42$$

(8) 其中 $\mathbf{A} \cdot \mathbf{C} = \mathbf{C} \cdot \mathbf{A} = (5\mathbf{e}_x - 2\mathbf{e}_z) \cdot (\mathbf{e}_x + 2\mathbf{e}_y - 3\mathbf{e}_z) = 11$

$$\mathbf{C} \cdot \mathbf{B} = \mathbf{B} \cdot \mathbf{C} = (5\mathbf{e}_x - 2\mathbf{e}_z) \cdot (-4\mathbf{e}_y + \mathbf{e}_z) = -2$$

$$(\mathbf{A} \times \mathbf{B}) \times \mathbf{C} = (\mathbf{A} \cdot \mathbf{C})\mathbf{B} - (\mathbf{C} \cdot \mathbf{B})\mathbf{A} = 11(-4\mathbf{e}_y + \mathbf{e}_z) + 2(\mathbf{e}_x + 2\mathbf{e}_y - 3\mathbf{e}_z) = 2\mathbf{e}_x - 40\mathbf{e}_y + 5\mathbf{e}_z$$

$$\mathbf{A} \times (\mathbf{B} \times \mathbf{C}) = (\mathbf{A} \cdot \mathbf{C})\mathbf{B} - (\mathbf{A} \cdot \mathbf{B})\mathbf{C} = 11(-4\mathbf{e}_y + \mathbf{e}_z) + 11(5\mathbf{e}_x - 2\mathbf{e}_z) = 55\mathbf{e}_x - 44\mathbf{e}_y - 11\mathbf{e}_z$$

1.2 三角形的 3 个顶点为 $P_1(0, 1, -2)$ 、 $P_2(4, 1, -3)$ 和 $P_3(6, 2, 5)$.

(1) 判断 $\triangle P_1 P_2 P_3$ 是否为一直角三角形.

(2) 求三角形的面积.

【知识点窍】 直角三角形的性质, 即两直角边的矢量点乘积为 0.

【逻辑推理】 根据 3 个顶点得到三角形 3 条边的矢量描述, 然后分别运用点乘计算结果.

【解题过程】

(1) 设 R_1 为原点到点 P_1 的矢量, R_2 为原点到点 P_2 的矢量, R_3 为原点到点 P_3 的矢量, 故有

$$\mathbf{R}_1 = \mathbf{e}_y - \mathbf{e}_z \quad \mathbf{R}_2 = \mathbf{e}_x 4 + \mathbf{e}_y - \mathbf{e}_z \quad \mathbf{R}_3 = \mathbf{e}_x 6 + \mathbf{e}_y 2 + \mathbf{e}_z 5$$

$$\mathbf{R}_{12} = \mathbf{R}_2 - \mathbf{R}_1 = \mathbf{e}_x 4 - \mathbf{e}_z, \quad \mathbf{R}_{23} = \mathbf{R}_3 - \mathbf{R}_2 = \mathbf{e}_x 2 + \mathbf{e}_y + \mathbf{e}_z 8$$

$$\mathbf{R}_{13} = \mathbf{R}_3 - \mathbf{R}_1 = \mathbf{e}_x 6 + \mathbf{e}_y + \mathbf{e}_z 7$$

所以 $\mathbf{R}_{12} \cdot \mathbf{R}_{23} = 0$

即 \mathbf{R}_{12} 与 \mathbf{R}_{23} 垂直, 故 $\triangle P_1 P_2 P_3$ 为直角三角形.

$$(2) S_{\Delta P_1 P_2 P_3} = \frac{1}{2} |\mathbf{R}_{12} \times \mathbf{R}_{23}| = \frac{1}{2} |R_{12}| |R_{23}| = 17.13$$

1.3 求 $P'(-3, 1, 4)$ 点到 $P(2, -2, 3)$ 点的距离矢量 \mathbf{R} 及 \mathbf{R} 的方向.

【知识点窍】 距离矢量的定义及矢量方向的定义, 即若 \mathbf{P}, \mathbf{P}' 为两点矢量, 则 \mathbf{P}' 到 \mathbf{P} 的距离矢量为: $\mathbf{P}'\mathbf{P} = \mathbf{P} - \mathbf{P}'$

$$\text{【解题过程】} \mathbf{R}_{P'} = -e_x 3 + e_y + e_z 4, \mathbf{R}_P = e_x 2 - e_y 2 + e_z 3$$

$$\mathbf{R} = \mathbf{R}_P - \mathbf{R}_{P'} = e_x 5 - e_y 3 - e_z$$

方向余弦为

$$\cos\theta_x = \frac{R_x}{|\mathbf{R}|} = \frac{5}{\sqrt{35}} \quad \theta_x = 32.31^\circ$$

$$\cos\theta_y = \frac{R_y}{|\mathbf{R}|} = -\frac{3}{\sqrt{35}} \quad \theta_y = 120.47^\circ$$

$$\cos\theta_z = -\frac{R_z}{|\mathbf{R}|} = -\frac{1}{\sqrt{35}} \quad \theta_z = 99.73^\circ$$

1.4 给定两矢量 $\mathbf{A} = e_x 2 + e_y 3 - e_z 4$ 和 $\mathbf{B} = e_x 4 - e_y 5 + e_z 6$, 求它们间的夹角和 \mathbf{A} 在 \mathbf{B} 上的分量.

【知识点窍】 $\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = |\mathbf{A}| |\mathbf{B}| \cos\theta$, \mathbf{A} 在 \mathbf{B} 上的分量为: $\mathbf{A} \cdot \frac{\mathbf{B}}{|\mathbf{B}|} = \mathbf{A} \cdot \mathbf{a}_B$

【解题过程】 设 θ 为 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 间的夹角, 有

$$\begin{aligned} \cos\theta &= \frac{\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}}{|\mathbf{A}| |\mathbf{B}|} = \frac{2 \times 4 - 15 - 24}{\sqrt{2^2 + 3^2 + 4^2} \sqrt{16 + 5^2 + 6^2}} \\ &= \frac{-31}{\sqrt{29} \sqrt{77}} = -\frac{31}{\sqrt{2233}} \end{aligned}$$

$$\theta = 131^\circ$$

\mathbf{A} 在 \mathbf{B} 上的分量

$$A_B = |\mathbf{A}| \cos\theta = \frac{-31}{\sqrt{77}} = -3.532$$

1.5 给定两矢量 $\mathbf{A} = e_x 2 + e_y 3 - e_z 4$ 和 $\mathbf{B} = -e_x 6 - e_y 4 + e_z$, 求 $\mathbf{A} \times \mathbf{B}$ 在 $\mathbf{C} = e_x - e_y + e_z$ 上的分量.

$$\text{【解题过程】} \mathbf{A} \times \mathbf{B} = \begin{vmatrix} e_x & e_y & e_z \\ 2 & 3 & -4 \\ -6 & -4 & 1 \end{vmatrix} = -e_x 13 + e_y 22 + e_z 10$$

$$\mathbf{C} \text{ 的单位矢量为: } \mathbf{a}_C = \frac{\mathbf{C}}{|\mathbf{C}|} = \frac{e_x - e_y + e_z}{\sqrt{3}} = \frac{1}{\sqrt{3}} (e_x - e_y + e_z)$$

所以 $\mathbf{A} \times \mathbf{B}$ 在 C 上的分量为:

$$(\mathbf{A} \times \mathbf{B})_C = (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) \cdot \mathbf{a}_C = (-e_x 13 + e_y 22 + e_z 10) \cdot \frac{1}{\sqrt{3}}(e_x - e_y + e_z) = -14.43$$

1.6 证明:如果 $\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = \mathbf{A} \cdot \mathbf{C}$ 和 $\mathbf{A} \times \mathbf{B} = \mathbf{A} \times \mathbf{C}$, 则 $\mathbf{B} = \mathbf{C}$.

【知识点窍】巧用性质: $\mathbf{A} \times (\mathbf{B} \times \mathbf{C}) = (\mathbf{A} \cdot \mathbf{C})\mathbf{B} - (\mathbf{A} \cdot \mathbf{B})\mathbf{C}$

【证明】由 $\mathbf{A} \times \mathbf{B} = \mathbf{A} \times \mathbf{C}$, 则有 $\mathbf{A} \times (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) = \mathbf{A} \times (\mathbf{A} \times \mathbf{C})$, 即

$$(\mathbf{A} \cdot \mathbf{B})\mathbf{A} - (\mathbf{A} \cdot \mathbf{A})\mathbf{B} = (\mathbf{A} \cdot \mathbf{C})\mathbf{A} - (\mathbf{A} \cdot \mathbf{A})\mathbf{C}$$

由于 $\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = \mathbf{A} \cdot \mathbf{C}$, 于是得到

$$(\mathbf{A} \cdot \mathbf{A})\mathbf{B} = (\mathbf{A} \cdot \mathbf{A})\mathbf{C}$$

故

$$\mathbf{B} = \mathbf{C}$$

1.7 如果给定一未知矢量与一已知矢量的标量积和矢量积, 那么便可以确定该未知矢量. 设 \mathbf{A} 为一已知矢量, $p = \mathbf{A} \cdot \mathbf{X}$ 而 $\mathbf{P} = \mathbf{A} \times \mathbf{X}$, p 和 \mathbf{P} 已知, 试求 \mathbf{X} .

【知识点窍】 $\mathbf{A} \times (\mathbf{B} \times \mathbf{C}) = (\mathbf{A} \cdot \mathbf{C})\mathbf{B} - (\mathbf{A} \cdot \mathbf{B})\mathbf{C}$

【解题过程】由 $\mathbf{P} = \mathbf{A} \times \mathbf{X}$, 有

$$\mathbf{A} \times \mathbf{P} = \mathbf{A} \times (\mathbf{A} \times \mathbf{X}) = (\mathbf{A} \cdot \mathbf{X})\mathbf{A} - (\mathbf{A} \cdot \mathbf{A})\mathbf{X} = p\mathbf{A} - (\mathbf{A} \cdot \mathbf{A})\mathbf{X}$$

故得

$$\mathbf{X} = \frac{p\mathbf{A} - \mathbf{A} \times \mathbf{P}}{\mathbf{A} \cdot \mathbf{A}}$$

1.8 在圆柱坐标中, 一点的位置由 $(4, \frac{2\pi}{3}, 3)$ 定出, 求该点在(1)直角坐标中的坐标; (2)球坐标中的坐标.

【知识点窍】3种常见坐标系的变换.

【解题过程】

$$(1) \text{在直角坐标系中} \begin{cases} x = \rho \cos \varphi \\ y = \rho \sin \varphi \\ z = z \end{cases}$$

$$x = 4 \cos(2\pi/3) = -2, y = 4 \sin(2\pi/3) = 2\sqrt{3}, z = 3$$

故该点的直角坐标为 $(-2, 2\sqrt{3}, 3)$.

(2)在球坐标中

$$r = \sqrt{\rho^2 + z^2}, \theta = \arctan \frac{\rho}{z}, \varphi = \varphi$$

$$r = \sqrt{4^2 + 3^2} = 5, \theta = \arctan(4/3) = 53.1^\circ, \varphi = 2\pi/3 = 120^\circ$$

故该点的球坐标为 $(5, 53.1^\circ, 120^\circ)$.

1.9 用球坐标表示的场 $\mathbf{E} = e_r \frac{25}{r^2}$,

(1)求在直角坐标系中点 $(-3, 4, -5)$ 处的 $|\mathbf{E}|$ 和 E_x .

(2) 求 E 在直角坐标中点 $(-3, 4, -5)$ 处与矢量 $B = e_x 2 - e_y 2 + e_z$ 构成的夹角.

【解题过程】

(1) 在直角坐标中点 $(-3, 4, -5)$ 处, $r^2 = (-3)^2 + 4^2 + (-5)^2 = 50$, 故

$$|E| = \left| e_r \frac{25}{r^2} \right| = \frac{1}{2}, \cos\theta_{rx} = \frac{x}{r} = \frac{-3}{\sqrt{50}} = \frac{-3}{5\sqrt{2}}$$

$$E_x = e_x \cdot E = |E| \cos\theta_{rx} = \frac{1}{2} \times \frac{-3}{5\sqrt{2}} = -\frac{3\sqrt{2}}{20}$$

(2) 在直角坐标中点 $(-3, 4, -5)$ 处, $r = -e_x 3 + e_y 4 - e_z 5$,

$$\text{又 } e_r = \frac{r}{r}, \text{ 所以 } E = e_r \frac{25}{r^2} = \frac{25r}{r^3} = \frac{-e_x 3 + e_y 4 - e_z 5}{10\sqrt{2}}$$

故 E 与 B 构成的夹角为

$$\theta_{EB} = \arccos\left(\frac{E \cdot B}{|E| \cdot |B|}\right) = \arccos\left[-\frac{19/(10\sqrt{2})}{3/2}\right] = 153.6^\circ$$

1.10 球坐标中两个点 $(r_1, \theta_1, \varphi_1)$ 和 $(r_2, \theta_2, \varphi_2)$ 定出两个位置矢量 R_1 和 R_2 . 证明 R_1 和 R_2 间夹角的余弦为

$$\cos\gamma = \cos\theta_1 \cos\theta_2 + \sin\theta_1 \sin\theta_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2)$$

提示: $\cos\gamma = \frac{R_1 \cdot R_2}{R_1 R_2}$, 在直角坐标中计算 $R_1 \cdot R_2$.

【解题过程】在直角坐标系中

$$R_1 = e_x r_1 \sin\theta_1 \cos\varphi_1 + e_y r_1 \sin\theta_1 \sin\varphi_1 + e_z r_1 \cos\theta_1$$

$$R_2 = e_x r_2 \sin\theta_2 \cos\varphi_2 + e_y r_2 \sin\theta_2 \sin\varphi_2 + e_z r_2 \cos\theta_2$$

得到

$$\begin{aligned} \cos\gamma &= \frac{R_1 \cdot R_2}{|R_1| |R_2|} = \sin\theta_1 \cos\varphi_1 \sin\theta_2 \cos\varphi_2 + \sin\theta_1 \sin\varphi_1 \sin\theta_2 \sin\varphi_2 + \cos\theta_1 \cos\theta_2 \\ &= \sin\theta_1 \sin\theta_2 (\cos\varphi_1 \cos\varphi_2 + \sin\varphi_1 \sin\varphi_2) + \cos\theta_1 \cos\theta_2 \\ &= \sin\theta_1 \sin\theta_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2) + \cos\theta_1 \cos\theta_2 \end{aligned}$$

1.11 已知标量函数 $u = x^2 yz$ 的梯度及 μ 在点 $(2, 3, 1)$ 处沿指定方向 $e_l = e_x \frac{3}{\sqrt{50}} + e_y \frac{4}{\sqrt{50}} + e_z \frac{5}{\sqrt{50}}$ 的方向导数值.

$$\begin{aligned} \text{【解题过程】 } \nabla u &= e_x \frac{\partial}{\partial x}(x^2 yz) + e_y \frac{\partial}{\partial y}(x^2 yz) + e_z \frac{\partial}{\partial z}(x^2 yz) \\ &= e_x 2xyz + e_y x^2 z + e_z x^2 y \end{aligned}$$

由方向导数的定义可知 u 在方向 $e_l = e_x \frac{3}{\sqrt{50}} + e_y \frac{4}{\sqrt{50}} + e_z \frac{5}{\sqrt{50}}$ 的方向导数为

$$\frac{\partial u}{\partial l} = \nabla u \cdot \mathbf{e}_l = \frac{6xyz}{\sqrt{50}} + \frac{4x^2z}{\sqrt{50}} + \frac{5x^2y}{\sqrt{50}}$$

点(2,3,1)处沿 \mathbf{e}_l 的方向导数值为

$$\frac{\partial u}{\partial l} = \frac{36}{\sqrt{50}} + \frac{16}{\sqrt{50}} + \frac{60}{\sqrt{50}} = \frac{112}{\sqrt{50}}$$

1.12 已知标量函数 $u = x^2 + 2y^2 + 3z^2 + 3x - 2y - 6z$. (1) 求 ∇u ; (2) 在哪些点上 ∇u 等于 0?

【解题过程】

$$(1) \nabla u = (2x+3)\mathbf{e}_x + (4y-2)\mathbf{e}_y + (6z-6)\mathbf{e}_z$$

$$(2) \text{要使 } \nabla u = 0, \text{ 则 } x = -\frac{3}{2}, y = \frac{1}{2}, z = 1, \text{ 即在点 } \left(-\frac{3}{2}, \frac{1}{2}, 1\right) \text{ 上 } \nabla u = 0.$$

1.13 方程 $u = \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2}$ 给出一椭球族. 求椭球表面上任意点的单位法向矢量.

【知识点窍】法向矢量即该点在各个坐标上的变化趋势, 也即曲线的梯度, 单位法向矢量即 $\frac{\nabla u}{|\nabla u|}$.

$$\text{【解题过程】 } \nabla u = \mathbf{e}_x \frac{2x}{a^2} + \mathbf{e}_y \frac{2y}{b^2} + \mathbf{e}_z \frac{2z}{c^2} = 2 \left(\mathbf{e}_x \frac{x}{a^2} + \mathbf{e}_y \frac{y}{b^2} + \mathbf{e}_z \frac{z}{c^2} \right)$$

$$|\nabla u| = 2\sqrt{\frac{x^2}{a^4} + \frac{y^2}{b^4} + \frac{z^2}{c^4}}$$

因为梯度方向沿函数等值面的法向, 故椭球表面上任意点的单位法向矢量为

$$\begin{aligned} n_0 &= \frac{\nabla u}{|\nabla u|} \\ &= \mathbf{e}_x \frac{x}{a^2 \sqrt{\frac{x^2}{a^4} + \frac{y^2}{b^4} + \frac{z^2}{c^4}}} + \mathbf{e}_y \frac{y}{b^2 \sqrt{\frac{x^2}{a^4} + \frac{y^2}{b^4} + \frac{z^2}{c^4}}} + \mathbf{e}_z \frac{z}{c^2 \sqrt{\frac{x^2}{a^4} + \frac{y^2}{b^4} + \frac{z^2}{c^4}}} \\ &= \left(\mathbf{e}_x \frac{x}{a^2} + \mathbf{e}_y \frac{y}{b^2} + \mathbf{e}_z \frac{z}{c^2} \right) \left(\frac{x^2}{a^4} + \frac{y^2}{b^4} + \frac{z^2}{c^4} \right)^{-\frac{1}{2}} \end{aligned}$$

1.14 利用直角坐标, 证明:

$$\nabla(uv) = u\nabla v + v\nabla u$$

$$\text{【解题过程】 } u\nabla v = u \frac{\partial v}{\partial x} \mathbf{e}_x + u \frac{\partial v}{\partial y} \mathbf{e}_y + u \frac{\partial v}{\partial z} \mathbf{e}_z$$

$$v\nabla u = v \frac{\partial u}{\partial x} \mathbf{e}_x + v \frac{\partial u}{\partial y} \mathbf{e}_y + v \frac{\partial u}{\partial z} \mathbf{e}_z$$

$$\therefore u\nabla v + v\nabla u = \left(u \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial x} v \right) \mathbf{e}_x + \left(u \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial y} v \right) \mathbf{e}_y + \left(u \frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial u}{\partial z} v \right) \mathbf{e}_z = \nabla(uv)$$

$$\therefore \nabla(uv) = u\nabla v + v\nabla u$$

1.15 一球面 S 的半径为 5, 球心在原点上, 计算: $\oint_S (\mathbf{e}_r, 3\sin\theta) \cdot d\mathbf{S}$ 的值.

【知识点窍】球坐标系中的面元矢量.

【解题过程】 $dS_r = r^2 \sin\theta d\theta d\varphi$ $dS_\theta = r \sin\theta dr d\varphi$ $dS_\varphi = r dr d\theta$
 $d\mathbf{S} = \mathbf{e}_r dS_r + \mathbf{e}_\theta dS_\theta + \mathbf{e}_\varphi dS_\varphi$

所以 $\oint_S \mathbf{e}_r, 3\sin\theta \cdot d\mathbf{S} = \int 3\sin\theta dS_r = \int 3r^2 \sin^2\theta d\theta d\varphi = 3 \times 5^2 \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \sin^2\theta d\theta d\varphi = 75\pi^2$

1.16 已知矢量 $\mathbf{E} = \mathbf{e}_x(x^2 + axz) + \mathbf{e}_y(xy^2 + by) + \mathbf{e}_z(z - z^2 + czx - 2xyz)$, 试确定常数 a, b, c 使 \mathbf{E} 为无源场.

【解题过程】若 \mathbf{E} 为无源场, 则 $\nabla \cdot \mathbf{E} = 0$

$$\nabla \cdot \mathbf{E} = 2x + az + 2xy + b + 1 - 2z + cx - 2xy = 0$$

则 $a = 2, b = -1, c = -2.$

1.17 在由 $\rho = 5, z = 0$ 和 $z = 4$ 围成的圆柱形区域, 对矢量 $\mathbf{A} = \mathbf{e}_\rho \rho^2 + \mathbf{e}_z 2z$ 验证散度定理.

【解题过程】在圆柱坐标中 因为 $\mathbf{A} = \mathbf{e}_\rho \rho^2 + \mathbf{e}_z 2z$

所以 $\nabla \cdot \mathbf{A} = \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho}(\rho \rho^2) + \frac{\partial}{\partial z}(2z) = 3\rho + 2$

所以 $\int_V \nabla \cdot \mathbf{A} dV = \int_0^4 dz \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^5 (3\rho + 2)\rho d\rho = 1200\pi$

又 $\oint_S \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S} = \oint_S (\mathbf{e}_\rho \rho^2 + \mathbf{e}_z 2z) \cdot (\mathbf{e}_\rho \rho d\varphi dz + \mathbf{e}_\varphi \rho dz + \mathbf{e}_z \rho d\rho d\varphi)$
 $\int_0^4 \int_0^{2\pi} 5^2 \times 5 d\varphi dz + \int_0^5 \int_0^{2\pi} 2 \times 4 \rho d\rho d\varphi = 1200\pi$

故有 $\int_V \nabla \cdot \mathbf{A} dV = 1200\pi = \oint_S \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S}$

因此散度定理成立.

1.18 求(1)矢量 $\mathbf{A} = \mathbf{e}_x x^2 + \mathbf{e}_y (xy)^2 + \mathbf{e}_z 24x^2 y^2 z^3$ 的散度;(2)求 $\nabla \cdot \mathbf{A}$ 对中心在原点的一个单位立方体的积分;(3)求 \mathbf{A} 对此立方体表面的积分, 验证散度定理.

【解题过程】

(1) $\nabla \cdot \mathbf{A} = (\mathbf{e}_x \frac{\partial}{\partial x} + \mathbf{e}_y \frac{\partial}{\partial y} + \mathbf{e}_z \frac{\partial}{\partial z}) \cdot [\mathbf{e}_x x^2 + \mathbf{e}_y (xy)^2 + \mathbf{e}_z 24x^2 y^2 z^3]$
 $= 2x + x^2 2y + 72x^2 y^2 z^2$

(2) $\nabla \cdot \mathbf{A}$ 对中心在原点的一个单位立方体的积分为

$$\int_V \nabla \cdot \mathbf{A} dV = \int_{-1/2}^{1/2} \int_{-1/2}^{1/2} \int_{-1/2}^{1/2} (2x + 2x^2 y + 72x^2 y^2 z^2) dx dy dz = \frac{1}{24}$$

(3) \mathbf{A} 对此立方体表面的积分: 由积分公式有 $d\mathbf{S} = \mathbf{e}_z dy dz + \mathbf{e}_y dx dz + \mathbf{e}_x dx dy$, 得

$$\oint_S \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S} = \int_{-1/2}^{1/2} \int_{-1/2}^{1/2} \left(\frac{1}{2}\right)^2 dy dz - \int_{-1/2}^{1/2} \int_{-1/2}^{1/2} \left(-\frac{1}{2}\right)^2 dy dz +$$

$$\int_{-1/2}^{1/2} \int_{-1/2}^{1/2} x^2 \left(\frac{1}{2}\right)^2 dx dz - \int_{-1/2}^{1/2} \int_{-1/2}^{1/2} x^2 \left(-\frac{1}{2}\right)^2 dx dz + \int_{-1/2}^{1/2} \int_{-1/2}^{1/2} 24x^2 y^2 \left(\frac{1}{2}\right)^3 dx dy - \int_{-1/2}^{1/2} \int_{-1/2}^{1/2} 24x^2 y^2 \left(-\frac{1}{2}\right)^3 dx dy = \frac{1}{24}$$

故有 $\int_V \nabla \cdot \mathbf{A} dV = \frac{1}{24} = \oint_S \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S}$

1.19 计算矢量 \mathbf{r} 对一个球心在原点半径为 a 的球表面的积分, 并求 $\nabla \cdot \mathbf{r}$ 对球体积的积分.

【解题过程】 $\oint_S \mathbf{r} \cdot d\mathbf{S} = \oint_S \mathbf{r} \cdot \mathbf{e}_r dS = \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^\pi aa^2 \sin\theta d\theta = 4\pi a^3$

又在球坐标中, $\nabla \cdot \mathbf{r} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r}(r^2 r) = 3$, 所以

$$\int_V \nabla \cdot \mathbf{r} dV = \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \int_0^a 3r^2 \sin\theta dr d\theta d\varphi = 4\pi a^3$$

1.20 在球坐标系中, 已知矢量 $\mathbf{A} = e_r a + e_\theta b + e_\varphi c$, 其中 a, b 和 c 均为常数. (1) 问矢量 \mathbf{A} 是否为常矢量; (2) 求 $\nabla \cdot \mathbf{A}$ 和 $\nabla \times \mathbf{A}$.

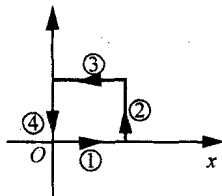
【解题过程】

(1) \mathbf{A} 不是常矢量, 因 e_r, e_θ, e_φ 都是随空间坐标变化的.

(2) $\nabla \cdot \mathbf{A} = \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial}{\partial r} r^2 A_r \right) + \frac{1}{r \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin\theta A_\theta) + \frac{1}{r \sin\theta} \frac{\partial A_\varphi}{\partial \varphi} = \frac{2a}{r} + \frac{b}{r} \text{ctg}\theta$

(3) $\nabla \times \mathbf{A} = \frac{1}{r^2 \sin\theta} \begin{vmatrix} e_r & r e_\theta & e_\varphi r \sin\theta \\ \frac{\partial}{\partial r} & \frac{\partial}{\partial \theta} & \frac{\partial}{\partial \varphi} \\ A_r & r A_\theta & r \sin\theta A_\varphi \end{vmatrix} = e_r \frac{c}{r} \text{ctg}\theta - e_\theta \frac{c}{r} - e_\varphi \frac{b}{r}$

1.21 求矢量 $\mathbf{A} = e_x x + e_y x^2 + e_z y^2 z$ 沿 xy 平面上的一个边长为 2 的正方形回路的线积分, 此正方形的两边分别与 x 轴和 y 轴相重合. 再求 $\nabla \times \mathbf{A}$ 对此回路所包围的表面积分, 验证斯托克斯定理.



题 1.21 图

【解题过程】由题 1.21 图所示把曲线分成 ①②③④ 四部分, 则有

$$d\mathbf{l} = e_x dx + e_y dy + e_z dz$$

$$\begin{aligned} \text{所以 } \oint \mathbf{A} \cdot d\mathbf{l} &= \oint (e_x x + e_y x^2 + e_z y^2 z) \cdot (e_x dx + e_y dy + e_z dz) \\ &= \int_{\text{①}} x dx + \int_{\text{②}} 2^2 dy + \int_{\text{③}} (-x) dx + \int_{\text{④}} 0 dy \\ &= \int_0^2 x dx - \int_0^2 x dx + \int_0^2 2^2 dy - \int_0^2 0 dy = 8 \end{aligned}$$