

矩陣、集合與群

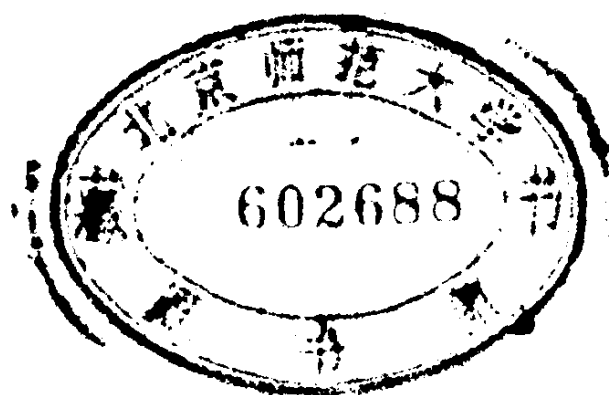
譯者：吳英格

徐氏基金會出版

矩陣、集合與群

譯者 吳英格

JY1139/12



徐氏基金會出版

內政部登記證內版台業字第 1347 號

矩陣、集合與群

中華民國五十九年三月二十日初版

**版權所有
不准翻印**

出版者 徐氏基金會出版部
台北郵政信箱 3261 號
香港郵政信箱 1284 號

發行人 林 碧 鏗
台北郵政信箱 3261 號

譯 者 吳 英 格
國立台灣大學理學院數學研究所研究生

印刷者 新高美印製有限公司
三重市長興街九十三號

定 價 新台幣 三十五元
港 幣 五元五角

總發行所 180

我們的一個目標

文明的進步，因素很多，而科學居其首。科學知識的傳播，是提高工業生產，改善生活環境的主動力，在整個社會長期發展上，乃人類對未來世代的投資。科學宗旨，固在充實人類生活的幸福也。

近三十年來，科學發展速率急增，其成就超越既往之累積，昔之認為絕難若幻想者，今多已成事實。際茲太空時代，人類一再親履月球，這偉大的綜合貢獻，出諸各種科學建樹與科學家精誠合作，誠令人有無限興奮！

時代日新又新，如何推動科學教育，有效造就人才，促進科學研究與發展，允為社會、國家的急要責任，培養人才，起自中學階段，學生對普通科學，如生物、化學、物理、數學，漸作接觸，及至大專院校，便開始專科教育，均仰賴師資與圖書的啓發指導，不斷進行訓練。科學研究與教育的學者，志在將研究成果貢獻於世與啓導後學。旨趣崇高，立德立言，也是立功，至足欽佩。

科學本是互相啓發作用，富有國際合作性質，歷經長久的交互影響與演變，遂產生可喜的意外收穫。

我國國民中學一年級，便以英語作主科之一，然欲其直接閱讀外文圖書，而能深切瞭解，並非數年之間，所可苛求者。因此，從各種文字的科學圖書中，精選最新的基本或實用科學名著，譯成中文，依類順目，及時出版，分別充作大專課本、參考書，中學補充讀物，就業青年進修工具，合之則成宏大科學文庫，悉以精美形式，低廉價格，普遍供應，實深具積極意義。

本基金會為促進科學發展，過去八年，曾資助大學理工科畢業學生，前往國外深造，贈送一部份學校科學儀器設備，同時選譯出版世界著名科學技術圖書，供給在校學生及社會大眾閱讀，今後當本初衷，繼續邁進，謹祈：

自由中國大專院校教授，研究機構專家、學者；

旅居海外從事教育與研究學人、留學生；

大專院校及研究機構退休教授、專家、學者；

主動地精選最新、最佳外文科學技術名著，從事翻譯，以便青年閱讀，或就多年研究成果，撰著成書，公之於世，助益學者。本基金會樂於運用基金，並藉優良出版系統，善任傳播科學種子之媒介。掬誠奉陳，願學人們，惠然贊助，共襄盛舉，是禱。

徐氏基金會敬啓

原序

這本書原為理工學生而寫的，提供近代代數中主要部門的基本導論——如矩陣、集合、及群。在此三項目中，矩陣對大學部學生來說最重要，因此本書講的也要比其他二項多些。儘管如此，各題材間還是互相關連着，我們希望這本書能給學生在不同的數學觀念中認識一些基本關連的地方，並能教給學生如何去運用。

儘管矩陣與群常在第二學年及第三學年作為輔助性的教學課程來傳授給學生，但是，在第一學年就教授這些題材也不致於會使學生覺得難以應付。作者的觀點認為，與其花很多的時間在微積分上的細節問題，倒不如早些在大學部課程裡介紹代數結構的重要性。職此之故，本書儘量把內容所包含的預備知識介紹到，俾不假外求，僅需要一些進大學時的數學知識就足夠。因此，本書對學物理、學化學、及學工程的人，不論是什麼學位，都是合適的。

不同的例子分別在各章中介紹，讀者練習的問題列在各章之末，解答則在書末，另外在書末也列有進修的讀物，以便學生進一步去探討有關題材。

作者在此願對 I.N.Baker 博士及 D.Dunn 先生致謝意，兩位曾看過原稿並作過許多批評與建議，使本書實質上改進不少。另外，得感謝 A.N.Gordon 看過本書中的證明並作了一些評語。

目 錄

著者原序	III
------------	-----

1. 集合，映射與變換

1.1 引言.....	1
1.2 集合.....	1
1.3 范恩圖解.....	4
1.4 映射.....	5
1.5 線性變換與矩陣.....	9
1.6 矩陣之出現與應用.....	14
1.7 集合的運算.....	16
1.8 集合代數.....	21
1.9 集合論的一些初等應用.....	22
練習 1	26

2. 矩陣代數

2.1 矩陣代數的定律.....	29
2.2 矩陣的分區.....	32
2.3 矩陣的一些特型.....	35
練習 2	46

3. 反矩陣及有關的矩陣

3.1 引言.....	51
3.2 伴隨矩陣.....	53

3.3	反矩陣	55
3.4	反矩陣的一些性質	56
3.5	利用分區求反矩陣	58
3.6	正交矩陣與正交變換	61
3.7	酉矩陣	67
	練習3	69

4. 線性代數方程組

4.1	引言	75
4.2	非齊次方程式	75
4.3	齊次方程式	81
4.4	“劣”方程組	82
	練習4	83

5. 特徵值與特徵向量

5.1	引言	87
5.2	特徵值與特徵向量	88
5.3	特徵值的一些性質	93
5.4	相重特徵值	95
5.5	特徵向量的正交性質	98
5.6	實對稱矩陣	101
5.7	厄米特矩陣	104
5.8	非齊次方程式	105
	練習5	108

6. 矩陣的對角線化

6.1	引言	111
6.2	相似矩陣	115
6.3	特徵值均相異的矩陣的對角線化	117
6.4	具相重特徵值的矩陣	120

6.5	對稱矩陣的對角線化	121
6.6	厄米特矩陣的對角線化	123
6.7	雙線性型與二次型	124
6.8	二次型的 Lagrange 簡化	126
6.9	實二次型的矩陣對角線化	127
6.10	厄米特型	130
6.11	兩個二次型的並行對角線化	131
	練習 6	133

7. 矩陣函數

7.1	引言	137
7.2	卡萊－漢米爾頓定理	137
7.3	矩陣級數之乘冪	143
7.4	某矩陣級數	147
7.5	矩陣之微分與積分	154
	練習 7	158

8. 群論

8.1	引言	165
8.2	群的公理	165
8.3	群的例子	167
8.4	循環群	169
8.5	群的運算表	171
8.6	同構群	173
8.7	排列：對稱群	175
8.8	卡萊定理	176
8.9	子群與傍系	179
8.10	表現上的一些附註	181
	練習 8	182
	問題答案	185
	索引	191

第一章 集合、映射、及變換

1.1 引言

集合的觀念是數學中最基本的，集合論跟數學邏輯可以合適的說是數學最最根本的地方，本書的目的雖不在探求數學的基本結構，但是集合的概念（對應於我們直感的團體概念）却值得我們去深究，因集合的概念一方面可以自然地導致映射及變換的觀念，從中可以推得矩陣的概念，另一方面，可以導致群論，此在物理科學中已漸廣被應用。進一步來說，集合與數學邏輯是今天很多計算機電路設計以及概率論公設化討論的基本，本章我們首先將發展足夠的初等集合論以及其記號俾可瞭解映射及變換，（尤其是線性）。然後利用線性變換來引進矩陣，至於更正式討論矩陣代數及矩陣微積分便依次分布在各章裡。

此章的後半諸節裡，我們將再回頭研究集合論，對集合代數給予簡短的討論，並舉例說明許多應用到集合的典型問題，然而，這些概念並不因而研究得過多，讀者若對集合論想進一步學習，儘可在本書末所列的進修讀物中找幾本來看看。

1.2 集合

首先須辨清元素之集合是什麼，任何事物，量或運算子 (operators) 的團體均形成一集合，各個事物，量或運算子便稱為該集合的元素（或份子）。譬如，我們可以考慮學生的集合，介於0與1間的

所有實數集合，原子內電子的集合，運算子 $\partial/\partial x_1, \partial/\partial x_2, \dots, \partial/\partial x_n$ 的集合，若集合含有有限數之元素，則稱此集合為有限集合。否則，稱為無限集合（如所有正整數之集合）。

集合都以大寫字母 $A, B, C, \dots$ 表之，而集合的元素都以小寫字母 $a, b, \dots, x, y, z$ 表之，有時以數 $1, 2, 3, \dots$ 等等表之。

不含任何元素的集合稱為空集合，以 ϕ 表之，譬如，所有在 $1 < x < 1$ 內的整數 x 為空集合，蓋無整數滿足該條件。（在此附註：若集合定為必有元素存在，則 ϕ 無法稱之為集合而不發生矛盾。此在我們的觀點雖不致於發生嚴重的困難，但表明在形成如此基本的事情如集合上是需要特別小心的）。

記號 $\in$ 用以表一集合與份子間或屬於的關係：例如， $x \in A$ 讀成“元素 x 屬於集合 A ”，類似地 $x \notin A$ 讀成“ x 不屬於 A ”或“ x 不是 A 的元素”。

若表明一集合以舉例其元素時，則常以曲括號將元素圍起來，如

$$A = \{2, 4, 6, 8, 10\} \quad (1)$$

為五元素之集合——數 $2, 4, 6, 8$ 及 10 。括號內元素之次序不太要緊，我們也可記成 $A = \{4, 8, 6, 2, 10\}$ ，然而在許多情況裡，當元素的數目很大（或不有限）時，用舉例的方法便失效了，為補救這種情況，我們以給予“定性” E （令）來表明一集合，使 A 為具性質 E 的所有元素所成的集合，其中 E 為某些事物所具有的明確性質，以記號表之，則成

$$A = \{x; x \text{ 具性質 } E\} \quad (2)$$

例如，若 A 為所有奇數之集合，則可記成

$$A = \{x; x \text{ 為奇數}\}$$

此顯然為一無限集合，同樣的

$$B = \{x; x \text{ 為英文字母}\}$$

爲二十六個元素的有限集合——即，字母 $a, b, c, \dots, y, z$ 。利用這個記號，空集合可以定爲

$$\phi = \{x; x \neq x\}.$$

今談到子集合的概念，若集合 A 的每一元素亦爲集合 B 之元素，則稱 A 爲 B 之子集合，而以 $A \subseteq B$ 表之。讀成“ A 包含於 B ”同一敘述可以記成 $B \supseteq A$ ，此時讀成“ B 包含 A ”譬如，若

$$A = \{x; x \text{ 爲整數}\}$$

且

$$B = \{y; y \text{ 爲實數}\}$$

則 $A \subseteq B$ 且 $B \supseteq A$ 。若且唯若兩集合有相同的元素，則稱此兩集合相等（或同一）；常以等號表相等關係。

今證明兩基本定理

定理 1. 若 $A \subseteq B$ 且 $B \subseteq C$ ，則 $A \subseteq C$ 。

蓋假設 x 爲 A 之元素，則 $x \in A$ ，但 $x \in B$ ，蓋 $A \subseteq B$ 。因此 $x \in C$ ，蓋 $B \subseteq C$ 。可見 A 之每一元素都在 C 中，即， $A \subseteq C$ 。

定理 2. 若 $A \subseteq B$ 且 $B \subseteq A$ ，則 $A = B$

令 $x \in A$ （ x 爲 A 之元素），則 $x \in B$ 蓋 $A \subseteq B$ ，但若 $x \in B$ 則 $x \in A$ ，蓋 $B \subseteq A$ ，可見 A 與 B 有相同的元素，因之，必爲同一集合，即 $A = B$ 。

若集合 A 爲集合 B 之子集合，且至少有一元素不在 A 中，則 A 稱爲 B 之真子集，以 $A \subset B$ 表之，譬如，若 B 爲數 $\{1, 2, 3\}$ 之集合，則集合 $\{1, 2\}$ ， $\{2, 3\}$ ， $\{3, 1\}$ ， $\{2\}$ ， $\{3\}$ 均爲 B 之真子集合。空集合亦認爲 B 之真子集，至於集合 $\{1, 2, 3\}$ 雖爲 B 之子集但非真子集。將真子集及子集算在內， B 共有八個子集，今可證 n 元素之集合有 2^n 個子集，爲此，我們只須將 n 元素中一次取 r 元素之取法

4 矩陣、集合與群

數相加起來就好了，此和等於

$$\sum_{r=0}^n {}^nC_r = {}^nC_0 + {}^nC_1 + \dots + {}^nC_n = 2^n \quad (4)$$

(利用二項定理)。此數包含空集合(即 nC_0 項)及集合本身(即 nC_n 項)。

1.3 范恩圖解

幫助瞭解集合論的簡易設計便是范恩圖解。這些圖形的充分利用則在 1.7，那時集合的運算將考慮得相當的詳細。然而，此時引入范恩圖解的主要圖形對我們即將要在下節說明的映射概念給予很大的便利。

范恩圖解的方法是藉一簡單平面區域——常以圓區域表明——代表一集合。(注意，圓區域的邊界形狀無關緊要)，集合之元素以圓內之點(或即區域)代表。例如，設 A 為 B 之真子集(即 $A \subset B$)，則可以用圖 1.1 所示之任意圖解表之。

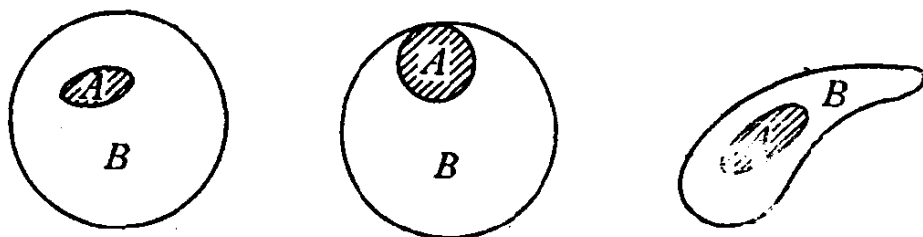


圖 1.1

若 A 與 B 為無共同元素之集合——即 A 無一元素在 B 中， B 無一元素在 A 中——則稱此兩集合相離(disjoint)。例如，若

$$A = \{x; x \text{ 爲一馬}\}$$

$$B = \{y; y \text{ 爲一牛}\}$$

則 A 與 B 爲相離集合。范恩圖解對於這種情況可用無共同點的兩有界區域表示 (見圖 1.2)。

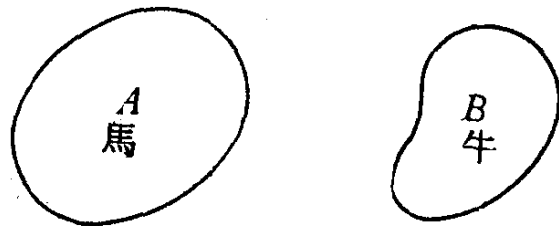


圖 1.2

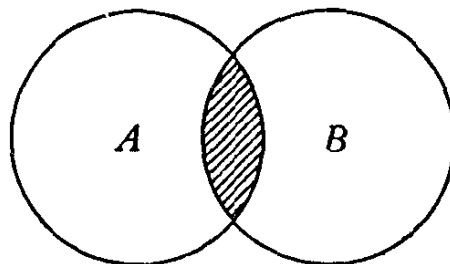


圖 1.3

兩集合也可以有某些元素共有。這可以用圖 1.3 所成之范恩圖形表明，其中陰影區域便是兩集合的共同部分。其他的情況請看 1.7。

1.4 映射

數學裡基本概念之一爲映射的概念。從集合 A 映成集合 B 之映射定爲一規則或運算使 A 之每一元素對應於 B 之固定元素 (A, B 不必爲

相異的集合，理由見後），有時候映射也稱為變換或函數，從 A 映成 B 的映射表之以

$$f: A \rightarrow B, \quad \text{或} \quad A \rightarrow B. \quad (5)$$

若 x 為集合 A 的元素，則 x 在映射 f 所對應在 B 的元素以 $f(x)$ 表示，稱之為 x 的像，此可以利用圖解來表明（見圖 1.4）。

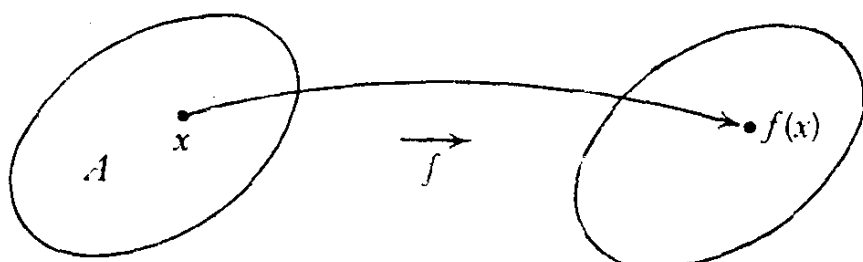


圖 1.4

特別映射為恆等映射。此可以用 $f: A \rightarrow A$ 表之，而將 A 之每一元素送至其本身。換言之， $f(x) = x$ （即 x 為其本身之像）。一般更特別都以 I 表恆等映射。

今給兩簡單映射之例如下：

(a) 若 A 為實數 x 之集合，且 f 為將每數指予其指數，則 $f(x) = e^x$ 為 B 之元素，而 B 為正實數集合。

(b) 令 A 為英文字母 26 個所成之集合。若 f 表一映射，將首字母指予數 1， b 指予 2，等等類推至 z 指予 26，則可記成

$$f \equiv \left\{ \begin{array}{l} a \rightarrow 1 \\ b \rightarrow 2 \\ c \rightarrow 3 \\ \cdot \quad \cdot \\ \cdot \quad \cdot \\ \cdot \quad \cdot \\ z \rightarrow 26 \end{array} \right\}.$$

B 之元素為整數 $1, 2, 3, \dots, 26$ 。此兩種映射 (變換、函數) 稱為一對一, 意為 B 之每一元素 y 都有 A 之元素 x 使 $f(x) = y$, 且若 x 與 x' 為 A 之相異元素, 則此兩元素在 B 中有相異的像 (即 $f(x) \neq f(x')$), 已予一對一映射 f 則反映射 f^{-1} 恆可求得, 把 f 之工作抵掉。蓋 f 送 x 至 y 使 $y = f(x)$, 而 f^{-1} 送 y 至 x 使 $x = f^{-1}(y)$, 那麼

$$y = f[f^{-1}(y)] = ff^{-1}(y) \quad (6)$$

且

$$x = f^{-1}[f(x)] = f^{-1}f(x) \quad (7)$$

可見

$$ff^{-1} = f^{-1}f = I \quad (8)$$

其中 I 為恆等映射, 將每一元素映成本身, 例(a)中反映射 f^{-1} 顯然為將每一元素指予其對數 (底為 e) 的映射, 蓋

$$\log_e e^x = x \quad \text{且} \quad e^{\log_e x} = x.$$

兩種或更多的映射或變換之積的反映射可以容易求得。蓋設 f 送 x 至 y 且 g 送 y 至 z 使

$$y = f(x) \quad \text{且} \quad z = g(y) \quad (9)$$

那麼

$$z = g[f(x)] \quad (10)$$

由定義, 此意為首施 f 於 x ; 然後施 g 於 $f(x)$ 。因此

$$x = (gf)^{-1}(z) \quad (11)$$

但由(9)可得

$$x = f^{-1}(y) \quad \text{且} \quad y = g^{-1}(z) \quad (12)$$

因此

$$x = f^{-1}[g^{-1}(z)] = (f^{-1}g^{-1})(z). \quad (13)$$

比較(11)與(13)可得

$$(gf)^{-1} = f^{-1}g^{-1}. \quad (14)$$

由此可見，兩一對一變換之積的反變換可由依次反序施行反變換而得。

一對一映射常用來建立電碼。譬如，英文字母映成其本身惟向左移動四位置的映射可表明如下。

$$\begin{array}{cccccccccccccccccccc} a & b & c & d & e & \dots & s & t & u & v & w & x & y & z \\ \downarrow & \downarrow & \downarrow & \downarrow & \downarrow & & & & & & & & & & \\ e & f & g & h & i & \dots & w & x & y & z & a & b & c & d \end{array}$$

此映射變換“set theory”成“wix xlisrc”。

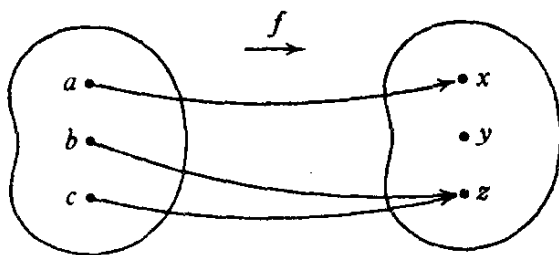


圖 1.5

並非所有映射為一對一。譬如，映射 f 以圖 1.5 定義之，其中 x 為 a 之像， z 同為 b 與 c 之像；此映射沒有反映射，儘管各個元素的反元素存在；這些是： $f^{-1}(x) = a$ ， $f^{-1}(z) = \{b, c\}$ ，（即包有二元素 b 與 c 的集合， $f^{-1}(y) = \phi$ （空集合）蓋 a ， b 與 c 均不映至 y 。顯然若 f ， g 與 h 為任意三映射，則

$$f\{g[h(x)]\} = (fg)[h(x)] = fgh(x) = f(gh)(x) \quad (15)$$

一即，結合律成立之意。然而，兩映射必可交換則不成立一即積與映射實施之先後次序有關。蓋設

$$f = \left\{ \begin{array}{l} a \rightarrow b \\ b \rightarrow c \\ c \rightarrow a \end{array} \right\} \quad \text{且} \quad g = \left\{ \begin{array}{l} a \rightarrow b \\ b \rightarrow b \\ c \rightarrow a \end{array} \right\} \quad (16)$$

若首先施行映射 g 再施行 f 則可得

$$fg = \left\{ \begin{array}{l} a \rightarrow c \\ b \rightarrow c \\ c \rightarrow b \end{array} \right\} \quad (17)$$

反之，先施行 f 再施行 g 則可得

$$gf = \left\{ \begin{array}{l} a \rightarrow b \\ b \rightarrow a \\ c \rightarrow b \end{array} \right\} \quad (18)$$

顯然 $fg \neq gf$ 。此示明 f 與 g 不可交換。也許讀者會產生懷疑只不過在此特殊情況內才發生不可交換，蓋其中 f 為一對一映射，而 g 却不是。然而，就是兩一對一映射也未必可交換。然而，常可交換的兩映射為一對一映射 f 及其反映射 f^{-1} (見(8))。

1.5 線性變換及矩陣

今考慮直角卡氏軸 $x_1, 0, x_2$ 經角 θ 至 $y_1, 0, y_2$ 之旋轉在二維上的問題 (見圖 1.6)。

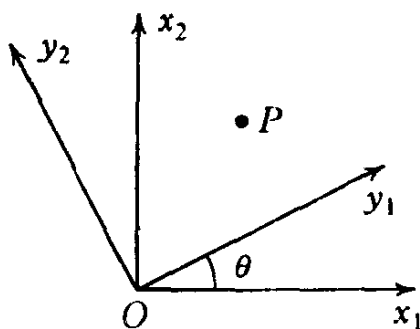


圖 1.6

若 P 為軸平面上的一標準點，則其關於 $y_1, 0, y_2$ 系的坐標 (y_1, y_2) 容易求得跟其對於 $x_1, 0, x_2$ 系的坐標 (x_1, x_2) 有關，為

$$\left. \begin{array}{l} y_1 = x_1 \cos \theta + x_2 \sin \theta \\ y_2 = -x_1 \sin \theta + x_2 \cos \theta \end{array} \right\} \quad (19)$$