

非线性 积分方程

郭大钧 孙经先 著

山东科学技术出版社

非线性积分方程

郭大钧 孙经先 著

山东科学技术出版社
一九八七年·济南

非线性积分方程

郭大钧 孙经先 著

*

山东科学技术出版社出版

(济南市玉函路)

山东省新华书店发行

山东新华印刷厂印刷

*

850×1168毫米32开本 18印张 396千字
1987年11月第1版 1987年11月第1次印刷
印数 1—1500

ISBN7—5331—0169—3/0·17

(平装)书号 13195·179 定价 5.40 元

序

非线性积分方程的研究，起源于本世纪 20~30 年代，如 П.С.Урысон [1]*，A. Hammerstein [1]。直到 50 年代中期，出现了 М.А.Красносельский [1] 和 М.М.Вайнберг [1]。这是两部分别利用拓扑方法和变分方法来系统地研究 Fredholm 型非线性积分方程的优秀著作，直到现在还常被人们所引用。70 年代初出现的 R.K. Miller [1] 和 C.Corduneanu [1]，则是系统地研究 Volterra 型非线性积分方程的专著。其后，对于非线性积分方程的研究又有许多进展。例如，大范围变分学的出现，能获得非线性积分方程具有无穷多个解的新结果（如见 A.Ambrosetti 和 P.H.Rabinowitz [1]，郭大钧 [30]）。

本书共分十章，前两章属于预备知识。第四章至第六章是利用拓扑方法研究 Fredholm 型非线性积分方程。第三章和第七章则是利用变分方法讨论 Fredholm 型非线性积分方程，其中，第三章使用的是古典变分学（极值理论），第七章使用的是大范围变分学（临界点理论）。第八章专门讨论 Volterra 型非线性积分方程，包括为 Volterra 型方程特有的最大解、最小解以及比较定理等。第九章研究 Banach 空间中的积分方程。最后，第十章给出了某些应用，主要是对常微分方程两点边值问题的

*方括号中所指文献可查阅书末参考文献。下同。

应用以及讨论了物理学、化学以及医学等学科中提出的某些非线性积分方程。书中包括了我本人以及我的学生孙经先、黄春朝、白锦东等人近年来所获得的许多结果。本书重点讨论使用拓扑方法和变分方法来研究非线性积分方程。关于利用解析方法来进行讨论，请参看 M. M. Вайнберг 和 B. A. Треногин [1]；关于使用正锥、半序来进行研究，请参看郭大钧和 V. Lakshmikantham [1]。为了帮助缺乏非线性泛函分析基础知识的读者阅读本书，我们在书尾写了一个附录，罗列了本书所要用到的一些基本概念和结论。

限于作者水平，书中不妥、错误之处在所难免，敬请读者批评指正。

郭大钧

1987年3月20日

于山东大学

目 录

第一章 线性积分方程基础	1
§1 积分方程和微分方程的关系	1
§2 逐次迭代法	12
§3 Fredholm 理论	19
§4 Hilbert-Schmidt理论.....	46
第二章 非线性积分算子	73
§1 Orlicz空间.....	73
§2 Немыцкий 算子.....	81
§3 非线性积分算子的全连续性.....	104
第三章 非线性积分方程的可解性——变分方法	129
§1 线性积分算子的分解.....	129
§2 具有正定核的Hammerstein型非线性积分 方程的可解性.....	142
§3 具有拟正定核的Hammerstein型非线性积分 方程的可解性.....	154
§4 具有一般对称核的Hammerstein型积分方程 解的存在性和唯一性.....	165
第四章 非线性积分方程的可解性——拓扑方法	177
§1 可解性和唯一性.....	177
§2 角有界算子.....	183
§3 含有线性角有界算子的非线性积分方程.....	194

§4 含有非线性角有界算子的非线性积分方程	202
§5 单调算子理论的应用	209
第五章 非线性积分方程的多重解——拓扑方法	216
§1 拓扑度的计算	216
§2 线性积分算子的正特征函数	235
§3 次线性积分方程的正解	246
§4 渐近线性积分方程的正解	255
§5 超线性 Hammerstein 型积分方程的 非平凡解	262
§6 超线性 Hammerstein 型积分方程的特征值 与特征函数	277
§7 非线性积分方程的特征值与特征函数	298
§8 非线性积分方程组非平凡解的存在性	309
第六章 非线性积分方程的分歧理论	317
§1 非线性积分方程的歧点	317
§2 某些准备知识	332
§3 非线性积分方程特征元的全局结构	343
第七章 非线性积分方程的多重解——变分方法	358
§1 Mountain Pass 引理的应用	358
§2 非线性积分方程的特征函数	368
§3 非线性积分方程的歧点	379
§4 Люстерник-Шнирельман 理论的应用	400
第八章 Volterra 型非线性积分方程	411
§1 Volterra 型非线性积分方程的可解性与 解的延拓	411
§2 Tonelli 方法	424

§3 连续相依性定理.....	433
§4 最大解、最小解与比较定理.....	440
§5 卷积型方程与 Fourier 变换方法.....	444
§6 相容性与算子方法.....	458
第九章 Banach 空间中的积分方程.....	472
§1 Banach 空间中的 Fredholm 非线性积分 方程.....	472
§2 Banach 空间中的 Volterra 非线性积分 方程.....	483
第十章 非线性积分方程理论的应用.....	491
§1 非线性常微分方程两点边值问题的可解性.....	491
§2 非线性常微分方程两点边值问题的多重解.....	498
§3 非线性常微分方程两点边值问题特征值理论 的全局性定理.....	507
§4 物理和其它自然科学领域中出现的非线性 积分方程.....	522
附录 非线性泛函分析的某些基本知识.....	533
§1 基本概念.....	533
§2 拓扑度理论.....	538
§3 非线性泛函分析中的变分方法.....	542
§4 单调算子.....	545
参考文献.....	548

第一章 线性积分方程基础

§1 积分方程和微分方程的关系

在理论和应用中，常用的线性积分方程主要有下列两种类型：

$$u(x) = f(x) + \lambda \int_a^x k(x, y)u(y)dy, \quad (1.1)$$

$$u(x) = f(x) + \lambda \int_a^b k(x, y)u(y)dy, \quad (1.2)$$

其中 $u(x)$ 是未知的实函数； $k(x, y)$ 是已知的二元实函数，通常称它是方程 (1.1) (方程 (1.2)) 的核； $f(x)$ 是已知的实函数，称它是方程的自由项（有时也称为是方程的非齐次项）。方程 (1.1) 叫做是第二类 Volterra 方程，方程 (1.2) 叫做是第二类 Fredholm 方程。

积分方程和微分方程之间，有着密切的联系。以二阶线性常微分方程为例，下面证明：二阶线性常微分方程的初值问题等价于 Volterra 积分方程 (1.1)，而二阶线性常微分方程两点边值问题则等价于 Fredholm 积分方程 (1.2)。

首先考察初值问题

$$\begin{cases} u'' + A(x)u' + B(x)u = F(x), \\ u(a) = u_0, \quad u'(a) = v_0, \end{cases} \quad (1.3)$$

其中 $A(x)$, $B(x)$, $F(x)$ 是 $[a, b]$ 上的连续函数， $A(x)$ 在

$[a, b]$ 上有连续的导函数。

对 (1.3) 式从 a 到 x 积分，得

$$\begin{aligned} u'(x) - v_0 &= -A(x)u(x) - \int_a^x [B(y) - A'(y)]u(y)dy \\ &\quad + \int_a^x F(y)dy + A(a)u. \end{aligned}$$

再积分一次，得

$$\begin{aligned} u(x) - u_0 &= - \int_a^x A(y)u(y)dy - \int_a^x dt \int_a^t [B(y) \\ &\quad - A'(y)]u(y)dy + \int_a^x dt \int_a^t F(y)dy \\ &\quad + [A(a)u_0 + v_0](x-a) \\ &= - \int_a^x A(y)u(y)dy - \int_a^x (x-y)[B(y) \\ &\quad - A'(y)]u(y)dy + \int_a^x (x-y)F(y)dy \\ &\quad + [A(a)u_0 + v_0](x-a). \end{aligned}$$

所以可得

$$u(x) = f(x) + \int_a^x k(x, y)u(y)dy, \quad (1.4)$$

其中

$$\begin{aligned} k(x, y) &= -\{A(y) + (x-y)[B(y) - A'(y)]\}, \\ f(x) &= \int_a^x (x-y)F(y)dy + [A(a)u_0 + v_0] \\ &\quad (x-a) + u_0. \end{aligned}$$

反之，从 (1.4) 式微分两次，即易得 (1.3) 式。因此初值问题 (1.3) 与线性 Volterra 积分方程 (1.4) 等价。

下边着重考察边值问题。令

$$Lu \equiv (p(x)u')' + q(x)u, \quad (1.5)$$

其中 (下面令 $I = [a, b]$)

$$p(x) \in C^1(I), \quad p(x) > 0 \quad (x \in I), \\ q(x) \in C(I); \quad (1.6)$$

$u(x) \in C^2(I)$. (1.5) 式所定义的算子 L 称为是 Sturm-Liouville 算子。考察边值问题

$$-Lu = g(x) \quad (x \in I), \quad (1.7)$$

$$\begin{cases} R_1(u) \equiv \alpha_1 u(a) + \alpha_2 u'(a) = 0, \\ R_2(u) \equiv \beta_1 u(b) + \beta_2 u'(b) = 0. \end{cases} \quad (1.8)$$

偏微分方程中许多方程的求解，都可以归结为求解上述问题。象常微分方程初值问题一样，我们也试图将上述边值问题 (1.7)、(1.8) 转化成求解一个积分方程的问题。下面先对所考虑的问题给出一个直观而粗糙的描述，然后给出其严格的叙述。

为此，我们需要使用所谓的 Delta 函数 $\delta(t)$ 。它的定义如下：当 $t \neq 0$ 时， $\delta(t) = 0$ ；当 $t = 0$ 时， $\delta(0) = \infty$ ；但在含点 $t = 0$ 的任何区间 J 上有

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = \int_J \delta(t) dt = 1.$$

Delta 函数的一条重要性质是：

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(t) \delta(x-t) dt = \int_{x-\epsilon}^{x+\epsilon} f(t) \delta(x-t) dt = f(x),$$

其中 $f(t)$ 是 $(-\infty, +\infty)$ 上的任一连续函数。Delta 函数不能包含在古典的函数定义中，但现代数学已经为 Delta 函数提供了严格的数学基础（见夏道行等〔1〕）。

利用 Delta 函数，方程 (1.7) 可以改写为

$$-Lu = \int_a^b \delta(x-y) g(y) dy \quad (a < x < b).$$

如果把 \int_a^b 看作是和式，并假定

$$-Lu = \delta(x-y) \quad (1.9)$$

在边值条件 (1.8) 下的解为 $k(x, y)$ ，则根据线性微分方程迭加原理，边值问题 (1.7)、(1.8) 的解就应该是

$$u(x) = \int_a^b k(x, y) g(y) dy. \quad (1.10)$$

可见，在把边值问题 (1.7)、(1.8) 归结为 (1.10) 的过程中， $k(x, y)$ 的存在性是一个关键问题。

由于 $k(x, y)$ 是边值问题 (1.9)、(1.8) 的解，于是有

$$\left[p(x) \frac{\partial k}{\partial x} \right]' + q(x) k(x, y) = -\delta(x-y), \quad (1.11)$$

$$R_1(k) = R_2(k) = 0. \quad (1.12)$$

根据 $\delta(t)$ 的定义， $k(x, y)$ 应满足

$$\left[p(x) \frac{\partial k}{\partial x} \right]' + q(x) k(x, y) = 0, \quad (1.13)$$

当 $a \leq x < y$ 或 $y < x \leq b$ 时。

此外，对任给 $\varepsilon > 0$ ，有

$$\begin{aligned} & \int_{y-\varepsilon}^{y+\varepsilon} \left[p(x) \frac{\partial k}{\partial x} \right]' dx + \int_{y-\varepsilon}^{y+\varepsilon} q(x) k(x, y) dx \\ &= - \int_{y-\varepsilon}^{y+\varepsilon} \delta(x-y) dx, \end{aligned}$$

于是

$$p(x) \frac{\partial k}{\partial x} \Big|_{y-\varepsilon}^{y+\varepsilon} + \int_{y-\varepsilon}^{y+\varepsilon} q(x) k(x, y) dx = -1.$$

令 $\varepsilon \rightarrow 0$ ，则得

$$p(y)[k'_x(y+0, y) - k'_x(y-0, y)] = -1.$$

因此， $k(x, y)$ 又满足

$$k_x(y+0, y) - k_x(y-0, y) = -\frac{1}{p(y)}. \quad (1.14)$$

下面严格证明：确实存在满足 (1.12)、(1.13)、(1.14) 三式的函数 $k(x, y)$ ，使得如果 $u(x)$ 由 (1.10) 式确定，则 $u(x)$ 必是边值问题 (1.7)、(1.8) 的解。为此，先证明下列引理。

引理 1.1 设 (1.6) 式成立，并且

$$\alpha_1^2 + \alpha_2^2 > 0, \quad \beta_1^2 + \beta_2^2 > 0. \quad (1.15)$$

又设边值问题

$$Lu = 0, \quad R_1(u) = R_2(u) = 0 \quad (1.16)$$

仅有零解。则必存在两个函数 $u(x), v(x)$ ，满足

$$(i) \quad u(x) \in C^2(I), \quad v(x) \in C^2(I);$$

$$(ii) \quad Lu(x) \equiv 0, \quad R_1(u) = 0;$$

$$(iii) \quad Lv(x) \equiv 0, \quad R_2(v) = 0;$$

(iv) $u(x)$ 与 $v(x)$ 线性无关；

$$(v) \quad p(x)(uv' - u'v) \equiv -1.$$

证 设 $u_1(x)$ 和 $u_2(x)$ 是方程 $Lu = 0$ 的一个基本解组。令

$$u = u_1(x)R_1(u_2) - u_2(x)R_1(u_1), \quad (1.17)$$

$$v = u_1(x)R_2(u_2) - u_2(x)R_2(u_1). \quad (1.18)$$

显然边值问题 (1.16) 的解为

$$u^* = c_1 u_1 + c_2 u_2,$$

其中 c_1 和 c_2 由

$$c_1 R_i(u_1) + c_2 R_i(u_2) = 0 \quad (i = 1, 2)$$

确定。因为边值问题仅有零解，故必有

$$\Delta = \begin{vmatrix} R_1(u_1) & R_1(u_2) \\ R_2(u_1) & R_2(u_2) \end{vmatrix} \neq 0. \quad (1.19)$$

所以 $R_1(u_1)$ 与 $R_1(u_2)$ 必不同时为 0。又因为 u_1 和 u_2 线性无关，所以 $u(x) \neq 0$ 。同理 $v(x) \neq 0$ 。

显然，由 (1.17) 式及 (1.18) 式定义的 $u(x)$ 及 $v(x)$ 满足引理的要求 (i)、(ii)、(iii)。下证 u 与 v 线性无关。假若不然，则存在常数 $c \neq 0$ ，使 $v = cu$ 。但因 u 满足引理的要求 (ii)，故 $R_1(v) = cR_1(u) = 0$ 。又 $R_2(v) = 0$ ，这表明 v 是边值问题 (1.16) 的解。此与该边值问题仅有零解矛盾。故 u 与 v 线性无关。

直接验证知对任意的 $u \in C^2(I)$, $v \in C^2(I)$, 都有

$$[p(x)(u'v - v'u)]' = vLu - uLv. \quad (1.20)$$

因此，若 u , v 由 (1.17)、(1.18) 式确定，则由它们满足引理要求 (ii)、(iii) 知，必有

$$[p(x)(u'v - v'u)]' = 0.$$

从而存在常数 c ，使

$$p(x)(u'v - v'u) = c. \quad (1.21)$$

但因 $p(x) > 0$ ，并且 $u'v - v'u \neq 0$ （因为 $u'v - v'u$ 恰好是 u 和 v 的 Wronsky 行列式， u , v 都是 $Lu = 0$ 的解，并且 u 与 v 线性无关，根据常微分方程理论，必有 $u'v - v'u \neq 0$ ），故 $c \neq 0$ 。从而 $\frac{u}{c}$ 和 v 满足引理的全部要求。证完。

令 $Q = I \times I$,

$$Q_1 = \{(x, y) \in Q \mid a \leq x \leq y \leq b\},$$

$$Q_2 = \{(x, y) \in Q \mid a \leq y \leq x \leq b\}.$$

定理 1.2 设 (1.6)、(1.15) 式成立，并且边值问题 (1.16) 仅有零解。则必存在唯一的具备下列性质的函数 $k(x, y)$:

- (i) $k(x, y)$ 在 Q 上有定义，并且连续；
- (ii) $k(x, y)$ 是对称的，即 $k(x, y) = k(y, x)$ ；
- (iii) $k(x, y)$ 在 Q_1 和 Q_2 上有连续的偏导数 k'_x, k''_{xx} ；
- (iv) 对固定的 $y \in I$, $k(x, y)$ 满足
 $Lk(x, y) = 0$, 当 $x \neq y, x \in I$ 时,
 $R_1(k) = R_2(k) = 0$, 当 $y \in (a, b)$ 时；
- (v) 当 $x = y$ 时 k'_x 有第一类间断点，并且

$$k'_x(y+0, y) - k'_x(y-0, y) = -\frac{1}{p(y)}, \\ y \in (a, b). \quad (1.22)$$

证 设 $u(x)$ 和 $v(x)$ 满足引理 1.1 的全部要求。为使 $k(x, y)$ 具备性质 (iv) 中的 $Lk(x, y) = 0$ ($x \neq y$), 则它必具有下列形式：

$$k(x, y) = \begin{cases} A_1(y)u(x) + B_1(y)v(x), & \text{当 } a \leq x < y \text{ 时}, \\ A_2(y)u(x) + B_2(y)v(x), & \text{当 } y < x \leq b \text{ 时}, \end{cases} \quad (1.23)$$

其中 $A_i(y), B_i(y)$ ($i = 1, 2$) 是待定系数。为使 $k(x, y)$ 满足性质 (iv) 中的 $R_1(k) = R_2(k) = 0$ ($y \in (a, b)$), 必须有

$$R_1(k) \equiv A_1(y)R_1(u) + B_1(y)R_1(v) = 0,$$

$$R_2(k) \equiv A_2(y)R_2(u) + B_2(y)R_2(v) = 0.$$

由引理 1.1 知, $R_1(u) = 0, R_2(v) = 0$; 于是为保证边值问题 (1.16) 仅有零解, 必有 $R_1(v) \neq 0, R_2(u) \neq 0$ (参考与 (1.19) 式有关的证明), 从而 $B_1(y) = A_2(y) = 0$ 。因此, $k(x, y)$ 应具有下列形式

$$k(x, y) = \begin{cases} A_1(y)u(x), & \text{当 } a \leq x < y \text{ 时}, \\ B_2(y)v(x), & \text{当 } y < x \leq b \text{ 时}. \end{cases}$$

进一步，为使 $k(x, y)$ 具备性质 (i)、(v)，则 $A_1(y)$ 和 $B_2(y)$ 应满足

$$A_1(y)u(y) - B_2(y)v(y) = 0,$$

$$A_1(y)u'(y) - B_2(y)v'(y) = \frac{1}{p(y)}.$$

因此，

$$A_1(y) = -\frac{v(y)}{(uv' - u'v)p(y)},$$

$$B_2(y) = -\frac{u(y)}{(uv' - u'v)p(y)}.$$

利用引理1.1结论 (v)，即知 $A_1(y) = v(y)$, $B_2(y) = u(y)$.

因此，

$$k(x, y) = \begin{cases} u(x)v(y), & \text{当 } a \leq x \leq y \text{ 时}, \\ v(x)u(y), & \text{当 } y \leq x \leq b \text{ 时}. \end{cases} \quad (1.24)$$

由 (1.24) 定义的 $k(x, y)$ 显然满足性质 (ii)、(iii)。由以上证明可以看出， $k(x, y)$ 是唯一确定的。证完。

定义1.3 满足定理1.2性质 (i)~(v) 的函数 $k(x, y)$ ，称为是相应于边值问题 (1.16) 的Green函数。

定理1.4 设 (1.6)、(1.15) 式成立，并且边值问题 (1.16) 仅有零解， $k(x, y)$ 是相应于边值问题 (1.16) Green 函数。设 $g(x) \in C(I)$ 。则下列结论成立：

- (i) 边值问题 (1.7)、(1.8) 存在唯一的解；
- (ii) 若函数 $v(x)$ 由

$$v(x) = \int_a^b k(x, y)g(y)dy \quad (1.25)$$

确定，则必有 $v(x) \in C^2(I)$ ，并且 $v(x)$ 是边值问题 (1.7)、(1.8) 的（唯一）解；

(iii) 若 $v(x) \in C^2(I)$ 是边值问题 (1.7)、(1.8) 的解，则 $v(x)$ 必满足 (1.25) 式。

证 显然，仅需证明结论 (i)、(ii)，(iii) 是 (i)、(ii) 的推论。先证 (i)。设方程 (1.7) 的一个特解为 u^* ，则方程 (1.7) 的一般解为

$$u = u^* + c_1 u_1 + c_2 u_2, \quad (1.26)$$

其中 u_1 和 u_2 是 $Lu = 0$ 的一基本解组。要使 (1.26) 式定义的 u 满足边界条件 (1.8)，则 c_1 和 c_2 必须且仅须满足

$$R_i(u^*) + c_1 R_i(u_1) + c_2 R_i(u_2) = 0 \quad (i=1,2) \quad (1.27)$$

而方程组 (1.27) 存在唯一解（亦即边值问题 (1.7)、(1.8) 存在唯一解）的充要条件是

$$\Delta = \begin{vmatrix} R_1(u_1) & R_1(u_2) \\ R_2(u_1) & R_2(u_2) \end{vmatrix} \neq 0. \quad (1.28)$$

同理，边值问题 (1.16) 仅有零解的充要条件也是 (1.28) 式成立。由于定理已假定边值问题 (1.16) 仅有零解，故结论 (i) 成立。

再证结论 (ii)。(1.25) 式可以写成

$$v(x) = \int_a^x k(x, y) g(y) dy + \int_x^b k(x, y) g(y) dy.$$

对上式微分一次，得

$$\begin{aligned} v'(x) &= k(x, x) g(x) + \int_a^x k'_x(x, y) g(y) dy \\ &\quad - k(x, x) g(x) + \int_x^b k'_x(x, y) g(y) dy \\ &= \int_a^b k'_x(x, y) g(y) dy. \end{aligned} \quad (1.29)$$

再对 (1.29) 式微分一次，并注意到定理 1.2 的性质 (v)，得