

微分几何的理论和习题

[美] Martin M. 利普舒茨 著 杨正清 李世杰 黄锦能 译

上海科学技术出版社



微分几何的理论和习题

[美] Martin M. 利普舒茨 著

杨正清 李世杰 黄锦能 译

曾如阜 麦兆娴 校

上海科学技术出版社

**SCHAUMS OUTLINE OF
THEORY AND PROBLEMS
OF
DIFFERENTIAL
GEOMETRY**
BY
MARTIN M. LIPSCHUTZ
McGRAW-HILL Book Company, 1969

微分几何的理论和习题

〔美〕Martin M. 利普舒茨 著

杨正清 李世杰 黄锦能 译

曾如阜 麦兆娜 校

上海科学技术出版社出版

(上海瑞金二路 450 号)

新华书店上海发行所发行 江苏溧水印刷厂印刷

开本 787×1092 1/16 印张 18.25 字数 432,000

1969 年 9 月第 1 版 1989 年 9 月第 1 次印刷

印数: 1—2,800

ISBN 7-5323-0554-6/O·48

定价: 7.50 元

译 序

《微分几何的理论和习题》(Theory and problems of Differential Geometry)一书是国外流行的纲要式丛书(Schaum's Outline Series)之一。深广度大致和我国大学数学系本科开设的微分几何课程相当。但写法有其特点,每章分三部分,先扼要简明介绍本章的基本内容。许多细节放在题解中。第二部分是题解,习题是作者经过反复推敲而精选出来的典型题。第三部分是补充题,供读者课外练习用。以检查对内容的理解和掌握程度。

为适应教学的需要,1980年由我系黄锦能(第1、4章),杨正清(第2、5、9、10章和附录I附录II),李世杰(第3、6、7、8、11章)老师把本书译为中文,自1980年起在我系作教材使用。在教学过程中,左再思老师曾对译文提过有益的意见。在中译本中,我们对原书中已发现的错漏,作了改正并增加节、段编号。

本书可作为综合性大学和师范院校微分几何教材或教学参考书,也可供在职人员或社会青年作自学教材。

曾如卓 麦兆娴

于1985年国庆节

原 序

本书是为大学高年级学生或一年级研究生编写、供一个学期使用的微分几何教程。它介绍三维 Euclid 空间曲线和曲面的微分几何的基本概念，并提供了许多有关的例子和题解。

第一、二章给出向量和单变量向量分析的基本理论。第三章介绍曲线的概念。第四、五章讨论 E^3 空间曲线论，其中包括一些精选的切触理论内容。切触理论是研究经典曲线论的一种很自然的方法。

本书十分注意曲面的定义，目的是使读者在处理整体问题和将来研究现代微分几何时有一个坚实的基础。为此，在第六、七章介绍 Euclid 空间点集拓扑和分析的背景材料，然后在第八章给出曲面的定义。第九、十章介绍曲面的非内蕴几何，其中有张量方法初步和精选的曲面整体微分几何论题。最后一章介绍 E^3 空间曲面内蕴几何的基本理论。

为了直观起见，本书自始至终配有大量的插图。在每一章之末配有许多深浅不一的补充题，以方便读者检验自己对内容的理解程度。

衷心感谢 M·施弗斯坦和丘济深的帮助，他们对本书提了许多有益的意见。我也感谢 D·肖姆和 N·蒙迪的得力的编辑合作以及 H·海登的印刷排版和绘图工作。最后，我还要对我的妻子沙拉仔细打印原稿表示感谢。

Martin M. Lipschutz

1969 年 3 月于康涅狄格州布里治波特

目 录

第一章 向量	I
§ 1.1 基本内容	1
1. 向量 2. 向量加法 3. 数乘向量 4. 线性相关和线性无关 5. 基和分量 6. 向量的数量积 7. 正交向量 8. 标准正交基 9. 定向基 10. 向量的向量积 11. 混合积和向量恒等式	
§ 1.2 问题及其解答	10
1. 向量加法 2. 数乘向量 3. 线性相关和线性无关 4. 基和分量 5. 数量积 6. 正交向量 7. 标准正交基 8. 定向 9. 向量积 10. 混合积	
§ 1.3 补充题	19
第二章 一个实变数的向量函数	22
§ 2.1 基本内容	22
1. 直线和平面 2. 邻域 3. 向量函数 4. 有界函数 5. 极限 6. 极限的性质 7. 连续 8. 微分 9. 微分公式 10. C^m 类函数 11. 泰勒公式 12. 解析函数	
§ 2.2 问题及其解答	33
1. 直线和平面 2. 函数 3. 极限和连续 4. 微分 5. 泰勒公式和解析函数	
§ 2.3 补充题	43
第三章 曲线概念	46
§ 3.1 基本内容	46
1. 正则表示 2. 正则曲线 3. 正射影 4. 曲线的隐式表示 5. C^m 类正则曲线 6. 弧长的定义 7. 弧长参数	
§ 3.2 问题及其解答	55
1. 正则表示 2. 正则曲线 3. 弧长	
§ 3.3 补充题	63
第四章 曲率和挠率	66
§ 4.1 基本内容	66
1. 单位切向量 2. 切线和法平面 3. 曲率 4. 单位主法向量 5. 主法线和密切平面 6. 副法线, 活动三棱形 7. 挠率 8. 球面标形	
§ 4.2 问题及其解答	76
1. 切线和法平面 2. 曲率 3. 活动三棱形 4. 挠率 5. 球面标形	
§ 4.3 补充题	84
第五章 曲线论	87
§ 5.1 基本内容	87
1. Frenet 方程 2. 自然方程 3. 存在唯一性基本定理 4. 曲线的规范表示 5. 渐伸线	

6. 渐屈线 7. 切触理论 8. 密切曲线和曲面	
§ 5.2 问题及其解答	98
1. 自然方程, 基本定理 2. 渐伸线和渐屈线 3. 切触理论, 密切曲面	
§ 5.3 补充题	107
第六章 欧氏空间拓扑初步	109
§ 6.1 基本内容	109
1. 开集 2. 闭集, 极限点 3. 连通集 4. 紧致集 5. 连续映射 6. 同胚	
§ 6.2 问题及其解答	118
1. 开集, 闭集 2. 连通集, 紧致集 3. 连续映射, 同胚	
§ 6.3 补充题	126
第七章 以向量为变元的向量函数	128
§ 7.1 基本内容	128
1. 向量函数 2. 线性函数 3. 连续和极限 4. 方向导数 5. 可微函数 6. 复合函数, 链法则 7. C^m 类函数, 泰勒公式 8. 反函数定理	
§ 7.2 问题及其解答	143
1. 向量函数, 线性函数 2. 连续和极限 3. 方向导数, 可微函数 4. 复合函数, 链法则 5. C^m 类函数, 反函数定理	
§ 7.3 补充题	156
第八章 曲面概念	159
§ 8.1 基本内容	159
1. 正则参数表示 2. 坐标曲面片 3. 简单曲面的定义 4. 切面和法线 5. 简单曲面的拓扑性质	
§ 8.2 问题及其解答	170
1. 正则参数表示 2. 简单曲面 3. 切面和法线 4. 简单曲面的拓扑性质	
§ 8.3 补充题	179
第九章 第一和第二基本形式	181
§ 9.1 基本内容	181
1. 第一基本形式 2. 弧长和曲面面积 3. 第二基本形式 4. 法曲率 5. 主方向和主曲率 6. 高斯曲率与中曲率 7. 曲率线 8. 罗德里克公式 9. 渐近曲线——共轭曲线族	
§ 9.2 问题及其解答	197
1. 第一基本形式, 弧长, 曲面面积 2. 第二基本形式 3. 法曲率, 高斯曲率和中曲率 4. 曲率线 5. 渐近曲线——共轭曲线族	
§ 9.3 补充题	208
第十章 曲面论 张量分析	211
§ 10.1 基本内容	211
1. 高斯-魏因加尔吞方程 2. 方程的相容性和高斯定理 3. 曲面的基本定理 4. 曲面的某些整体定理 5. 记号 6. 流形初步 7. 张量 8. 张量代数 9. 张量在曲面论方	

程中的应用	
§ 10.2 问题及其解答	226
1. 曲面论 2. 张量 3. 张量的应用	
§ 10.3 补充题	239
第十一章 内蕴几何	242
§ 11.1 基本内容	242
1. 曲面的映射 2. 等距映射, 内蕴几何 3. 测地曲率 4. 测地线 5. 测地坐标	
6. 测地极坐标 7. 极小长弧 8. 常高斯曲率曲面 9. 高斯-邦尼特定理	
§ 11.2 问题及其解答	261
1. 曲面的映射 2. 等距映射 3. 测地线 4. 测地坐标 5. 常高斯曲率曲面 6. 高斯-邦尼特定理	
§ 11.3 补充题	270
附录 I 曲线的存在定理	278
附录 II 曲面的存在定理	279

第一章 向量

§1.1 基本内容

引言

微分几何是使用微积分方法研究几何图形的学科。这里介绍三维欧几里得空间 E^3 中曲线和曲面的理论。

曲线和曲面在一点邻近处的性质称为局部性质。研究局部性质的几何，称为局部微分几何。涉及整个几何图形的性质，称为整体性质。研究整体性质，特别是与局部性质有关的整体性质的几何就称为整体微分几何。

例 1.1 设 Q 和 R 是平面曲线 Γ 上 P 点附近的两个点， C_{QR} 是通过 P, Q 和 R 的圆，如图 1-1 所示。现在考虑当 Q 和 R 趋近 P 时， C_{QR} 的极限位置。一般来说，这极限位置是一个与 Γ 相切于 P 的圆 C 。圆 C 的半径是 Γ 在 P 的曲率半径。因为这个曲率半径仅仅由 Γ 上靠近 P 的点所决定，故它是曲线的局部性质。

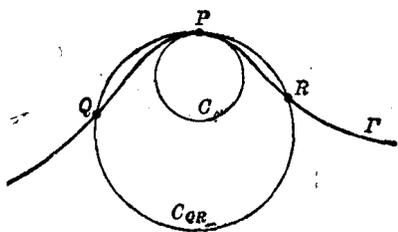


图 1-1



图 1-2

例 1.2 图 1-2 所示的麦比乌斯带是单侧曲面的一个例子。因单侧性由整个曲面的性质所决定，故它是图形的整体性质。注意，该曲面上任意点 P 周围的一小块是正则的双侧曲面，即局部地看，麦比乌斯带是双侧的。

我们首先研究曲线和曲面的局部性质，再把结果应用于整体微分几何问题。下面先复习 E^3 中的向量。

1. 向量

所谓欧几里得空间 E^3 就是有序三数组 $\mathbf{a} = (a_1, a_2, a_3)$ 的集合，其中 a_1, a_2, a_3 是实数。一个向量就是 E^3 中的一个点，记作 $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}, \mathbf{x}, \mathbf{y}, \dots$ 或 P, Q, R, \dots ，向量 \mathbf{a} 的反向量记作 $-\mathbf{a}$ ，定义为 $-\mathbf{a} = (-a_1, -a_2, -a_3)$ 。零向量是向量 $\mathbf{0} = (0, 0, 0)$ 。向量 $\mathbf{a} = (a_1, a_2, a_3)$ 的长度或大小是实数 $|\mathbf{a}| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}$ 。显然 $|\mathbf{a}| \geq 0$ ，并且当且仅当 $\mathbf{a} = \mathbf{0}$ 时， $|\mathbf{a}| = 0$ 。

2. 向量加法

设 $\mathbf{a} = (a_1, a_2, a_3)$ 和 $\mathbf{b} = (b_1, b_2, b_3)$ 是 E^3 的两个向量，它们的和 $\mathbf{a} + \mathbf{b}$ 是用下式确定

的向量,

$$\mathbf{a} + \mathbf{b} = (a_1 + b_1, a_2 + b_2, a_3 + b_3).$$

两个向量 \mathbf{a} 和 \mathbf{b} 的差是向量 $\mathbf{a} - \mathbf{b} = \mathbf{a} + (-\mathbf{b})$. 在问题 1.1 中证明向量加法满足

[A₁] $\mathbf{a} + \mathbf{b} = \mathbf{b} + \mathbf{a}$ (交换律),

[A₂] $(\mathbf{a} + \mathbf{b}) + \mathbf{c} = \mathbf{a} + (\mathbf{b} + \mathbf{c})$ (结合律),

[A₃] $\mathbf{0} + \mathbf{a} = \mathbf{a}$ (对一切 \mathbf{a}),

[A₄] $\mathbf{a} + (-\mathbf{a}) = \mathbf{0}$ (对一切 \mathbf{a}).

例 1.3 设 $\mathbf{a} = (1, -2, 0)$ 和 $\mathbf{b} = (0, 1, 1)$, 则 $\mathbf{a} + \mathbf{b} = (1, -1, 1)$, $-\mathbf{a} = (-1, 2, 0)$, $\mathbf{b} - \mathbf{a} = (-1, 3, 1)$, $|\mathbf{a}| = \sqrt{5}$.

例 1.4 对任意的 \mathbf{a} 和 \mathbf{b} , 运用 [A₁] 至 [A₄] 得

$$\mathbf{a} + (\mathbf{b} - \mathbf{a}) = \mathbf{a} + (\mathbf{b} + (-\mathbf{a})) = \mathbf{a} + (-\mathbf{a}) + \mathbf{b} = \mathbf{0} + \mathbf{b} = \mathbf{b}.$$

于是, 向量方程 $\mathbf{a} + \mathbf{x} = \mathbf{b}$ 有一解 $\mathbf{x} = \mathbf{b} - \mathbf{a}$. 这个解也是唯一的, 因为如果 $\mathbf{a} + \mathbf{y} = \mathbf{b}$, 则

$$(-\mathbf{a}) + \mathbf{a} + \mathbf{y} = (-\mathbf{a}) + \mathbf{b} = \mathbf{b} - \mathbf{a},$$

即 $\mathbf{0} + \mathbf{y} = \mathbf{b} - \mathbf{a}$, 即 $\mathbf{y} = \mathbf{b} - \mathbf{a}$.

已知 E^3 的两点 P 和 Q (即两个向量 P 和 Q), 以记号 PQ 表示它们的差 $Q - P$, 画出 PQ , 以箭头表示从 P 到 Q , 如图 1-3. P 到 Q 的距离就是长度 $|PQ|$. 显然, $PQ = -QP$, $|PQ| = |QP|$, 当且仅当 $Q - P = Q' - P'$ 时 $PQ = P'Q'$. 并且对一切 P , 有 $PP = \mathbf{0}$.



图 1-3

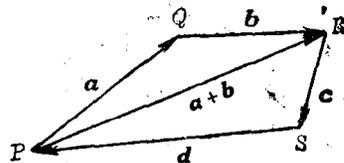


图 1-4

例 1.5 设 $\mathbf{a} = PQ$, $\mathbf{b} = QR$ 和 $\mathbf{c} = RS$, $\mathbf{d} = SP$, 如图 1-4, 则

$$\mathbf{a} + \mathbf{b} = PQ + QR = Q - P + R - Q = R - P = PR,$$

$$\mathbf{a} + \mathbf{b} + \mathbf{c} = PR + RS = R - P + S - R = S - P = PS = -\mathbf{d},$$

$$\mathbf{a} + \mathbf{b} + \mathbf{c} + \mathbf{d} = PS + SP = S - P + P - S = \mathbf{0}.$$

3. 数乘向量

若 k 是实数, $\mathbf{a} = (a_1, a_2, a_3)$ 是向量, 我们定义积 $k\mathbf{a}$ 为向量

$$k\mathbf{a} = (ka_1, ka_2, ka_3).$$

显然, 对一切 k 和 \mathbf{a} , 有 $0\mathbf{a} = k\mathbf{0} = \mathbf{0}$.

在向量的研究中, 我们通常把实数称为纯量或数量, 积 $k\mathbf{a}$ 称为数乘向量.

在问题 1.4 中, 我们证明数乘向量满足

[B₁] $k_1(k_2\mathbf{a}) = (k_1k_2)\mathbf{a} = k_1k_2\mathbf{a}$;

[B₂] $(k_1 + k_2)\mathbf{a} = k_1\mathbf{a} + k_2\mathbf{a}$, $k(\mathbf{a} + \mathbf{b}) = k\mathbf{a} + k\mathbf{b}$ (分配律);

[B₃] $1\mathbf{a} = \mathbf{a}$.

最后, 若 $\mathbf{a} = (a_1, a_2, a_3)$, 则

$$|k\mathbf{a}| = \sqrt{(ka_1)^2 + (ka_2)^2 + (ka_3)^2} = \sqrt{k^2} \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2},$$

于是对一切 k 和 \mathbf{a} , 有

$$|k\mathbf{a}| = |k| \cdot |\mathbf{a}|. \quad (1.1)$$

例 1.6 设 $\mathbf{a} = (1, \pi, 0)$, $\mathbf{b} = (0, 2, -1)$, 则 $2\mathbf{a} = (2, 2\pi, 0)$, $(-1)\mathbf{a} = (-1, -\pi, 0) = -\mathbf{a}$, 和 $\mathbf{a} - 3\mathbf{b} = (1, \pi - 6, 3)$.

例 1.7 设 $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3$ 是已知向量, 又设 $\mathbf{a} = \mathbf{u}_1 - 2\mathbf{u}_2$, $\mathbf{b} = -\mathbf{u}_2 + 2\mathbf{u}_3$ 和 $\mathbf{c} = \mathbf{u}_1 + \mathbf{u}_2 + \mathbf{u}_3$, 则

$$\begin{aligned} \mathbf{a} - 2\mathbf{b} - \mathbf{c} &= (\mathbf{u}_1 - 2\mathbf{u}_2) - 2(-\mathbf{u}_2 + 2\mathbf{u}_3) - (\mathbf{u}_1 + \mathbf{u}_2 + \mathbf{u}_3) \\ &= \mathbf{u}_1 - 2\mathbf{u}_2 + 2\mathbf{u}_2 - 4\mathbf{u}_3 - \mathbf{u}_1 - \mathbf{u}_2 - \mathbf{u}_3 = -\mathbf{u}_2 - 5\mathbf{u}_3. \end{aligned}$$

若对向量 \mathbf{a} 和非零向量 \mathbf{b} , 有 $k \geq 0$ 使 $\mathbf{a} = k\mathbf{b}$, 则称向量 \mathbf{a} 和 \mathbf{b} 同向. 若 \mathbf{a} 和 \mathbf{b} 同向, 且有相同的长度, 则由等式(1.1), $|\mathbf{a}| = |k| \cdot |\mathbf{b}| = |\mathbf{b}|$, 于是 $k=1$, 故 \mathbf{a} 等于 \mathbf{b} . 由此可知, 一个向量将由它的方向和长度唯一确定. 若 $\mathbf{a} = k\mathbf{b}$, $\mathbf{b} \neq \mathbf{0}$ 且 $k < 0$, 则称 \mathbf{a} 和 \mathbf{b} 反向. 若 $\mathbf{a} = \mathbf{0}$, $\mathbf{b} = \mathbf{0}$ 或者 \mathbf{a} 和 \mathbf{b} 同向或反向, 即有实数 k , 使 $\mathbf{a} = k\mathbf{b}$, 则称 \mathbf{a} 平行于 \mathbf{b} .

我们称具有单位长度的向量 \mathbf{u} 为单位向量. 通常用 \mathbf{u}_a 表示非零向量 \mathbf{a} 的方向上的单位向量. 显然, 这单位向量可以用 $1/|\mathbf{a}|$ 乘 \mathbf{a} 得到, 即

$$\mathbf{u}_a = \mathbf{a}/|\mathbf{a}|. \quad (1.2)$$

例 1.8 设 $\mathbf{a} = (1, -1, 3)$, $\mathbf{b} = (2, -2, 6)$ 和 $\mathbf{c} = (-3, 3, -9)$, 因为 $\mathbf{a} = \frac{1}{2}\mathbf{b}$, 故向量 \mathbf{a} 和 \mathbf{b} 同向. 因为 $\mathbf{b} = -\left(\frac{2}{3}\right)\mathbf{c}$, 故向量 \mathbf{b} 和 \mathbf{c} 反向. 在 \mathbf{a} 的方向上的单位向量是向量 $\mathbf{u}_a = \mathbf{a}/|\mathbf{a}| = (1/\sqrt{11}, -1/\sqrt{11}, 3/\sqrt{11})$.

例 1.9 如图 1-5 所示, 在三角形 OAB 中, 设 $\mathbf{a} = \mathbf{OA}$, $\mathbf{b} = \mathbf{OB}$, 又设 M 是 AB 边上的中点, 则向量 \mathbf{OM} 可以用 \mathbf{a} 和 \mathbf{b} 表示如下:

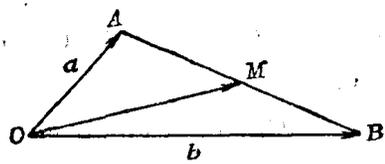


图 1-5

$$\mathbf{OM} = \mathbf{a} + \mathbf{AM} = \mathbf{a} + \frac{1}{2}\mathbf{AB} = \mathbf{a} + \frac{1}{2}(\mathbf{b} - \mathbf{a}) = \mathbf{a} + \frac{1}{2}\mathbf{b} - \frac{1}{2}\mathbf{a} = \frac{1}{2}\mathbf{a} + \frac{1}{2}\mathbf{b}.$$

4. 线性相关和线性无关

线性相关和线性无关是两个十分重要的概念. 向量 $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_n$ 称为线性相关的, 若存在不全为零的数 k_1, k_2, \dots, k_n 使

$$k_1\mathbf{u}_1 + k_2\mathbf{u}_2 + \dots + k_n\mathbf{u}_n = \mathbf{0}. \quad (1.3)$$

若向量 $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_n$ 不是线性相关的, 就称它们为线性无关的, 即若式(1.3)仅当 $k_1 = k_2 = \dots = k_n = 0$ 时成立, 则 $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_n$ 线性无关.

注意, 包含零向量的向量集合是线性相关的, 因为我们总可以写成

$$\mathbf{0} + 0\mathbf{u}_1 + \dots + 0\mathbf{u}_n = \mathbf{0}.$$

例 1.10 向量 $\mathbf{a} = (1, -1, 0)$, $\mathbf{b} = (0, 2, -1)$, $\mathbf{c} = (2, 0, -1)$ 是线性相关的, 因为 $2\mathbf{a} + \mathbf{b} - \mathbf{c} = \mathbf{0}$.

例 1.11 设 \mathbf{a} 平行于 \mathbf{b} , 则 $\mathbf{a} = \mathbf{0}$, $\mathbf{b} = \mathbf{0}$ 或 $\mathbf{a} = k\mathbf{b}$, 即 $\mathbf{a} - k\mathbf{b} = \mathbf{0}$, 于是, \mathbf{a} 和 \mathbf{b} 线性相关. 反之, 设 \mathbf{a} 和 \mathbf{b} 线性相关, 这时有 $k_1\mathbf{a} + k_2\mathbf{b} = \mathbf{0}$, 不妨设 $k_1 \neq 0$, 则 $\mathbf{a} = -(k_2/k_1)\mathbf{b}$. 这样一来, 两个向量线性相关当且仅当这两个向量平行.

在问题 1.10 中, 我们证明线性无关的向量有下面重要性质:

定理 1.1 若一个向量表为一些线性无关的向量的线性函数, 则它的表达式是唯一的. 即是说, 若 u_1, u_2, \dots, u_n 线性无关且

$$u = k_1 u_1 + k_2 u_2 + \dots + k_n u_n = k'_1 u_1 + k'_2 u_2 + \dots + k'_n u_n, \text{ 则 } k_1 = k'_1, k_2 = k'_2, \dots, k_n = k'_n.$$

5. 基 和 分 量

三个向量 $e_1 = (1, 0, 0)$, $e_2 = (0, 1, 0)$ 和 $e_3 = (0, 0, 1)$ 线性无关, 因为 $k_1 e_1 + k_2 e_2 + k_3 e_3 = (k_1, k_2, k_3)$, 若 $k_1 e_1 + k_2 e_2 + k_3 e_3 = \mathbf{0}$, 则 $k_1 = k_2 = k_3 = 0$. 任意向量 $a = (a_1, a_2, a_3)$ 可以写成 e_1, e_2, e_3 的线性组合, 即 $a = a_1 e_1 + a_2 e_2 + a_3 e_3$, 由定理 1.1 知道这个表示式是唯一的.

一般地, 一个向量的集合 B 称为 E^3 的一个基, 若 (i) E^3 的每一个向量可表成 B 中的向量的一个线性组合, (ii) B 是线性无关的向量集合.

在问题 1.11 中我们证明

定理 1.2 任意三个线性无关向量构成 E^3 的一个基. 反之, E^3 的每一基由三个线性无关的向量组成.

设 u_1, u_2, u_3 是空间的一个基, 且 $a = a_1 u_1 + a_2 u_2 + a_3 u_3$, 数 a_1, a_2, a_3 , 或简记为 $a_i, i = 1, 2, 3$, 称为 a 关于基 u_1, u_2, u_3 的分量.

由定理 1.1 知道, 一个向量对于给定的基的分量是唯一的. 但必须注意, 向量的分量依赖于基的选择, 一般地, 如果基变了, 分量也会变化. 向量 $\mathbf{0}$ 是一个例外, 它的分量永远是 $0, 0, 0$.

一般用 $a_i, b_i, x_i, y_i, u_i, \dots$ 表示向量 a, b, x, y, u, \dots 关于某指定的基的分量.

例 1.12 设 u_1, u_2, u_3 是基, 且 $a = 2u_1 - u_2$, $b = u_2 - 2u_3$ 和 $c = 3u_1 + u_3$. 证明 a, b, c 线性无关, 从而也构成一个基. 因为, 假定

$$k_1 a + k_2 b + k_3 c = (2k_1 + 3k_3)u_1 + (-k_1 + k_2)u_2 + (-2k_2 + k_3)u_3 = \mathbf{0},$$

由 u_i 线性无关, 可得

$$2k_1 + 3k_3 = 0, \quad -k_1 + k_2 = 0, \quad -2k_2 + k_3 = 0,$$

这是一个关于 k_1, k_2, k_3 的齐次线性方程组. 因为系数行列式

$$\begin{vmatrix} 2 & 0 & 3 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{vmatrix} = 8 \neq 0,$$

故有唯一解 $k_1 = k_2 = k_3 = 0$. 因此, 向量 a, b, c 线性无关. 注意, a, b, c 的分量分别在上面的行列式的每一列中出现.

受上面例子启示, 一般地当有

定理 1.3 设 u_1, u_2, u_3 是基, 且设

$$V_1 = a_{11}u_1 + a_{21}u_2 + a_{31}u_3,$$

$$V_2 = a_{12}u_1 + a_{22}u_2 + a_{32}u_3,$$

$$V_3 = a_{13}u_1 + a_{23}u_2 + a_{33}u_3,$$

或简记为 $V_j = \sum_{i=1}^3 a_{ij}u_i, j=1, 2, 3$. 则 V_1, V_2, V_3 是基的充分必要条件为

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} \neq 0.$$

6. 向量的数量积

两个向量 $\mathbf{a} = (a_1, a_2, a_3)$ 和 $\mathbf{b} = (b_1, b_2, b_3)$ 的点积或数量积是实数

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3.$$

特别地, 取 $\mathbf{a} = \mathbf{b}$ 时, 我们有公式

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{a} = |\mathbf{a}|^2. \quad (1.4)$$

在问题 1.14 中, 我们证明数量积满足

[O₁] $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \mathbf{b} \cdot \mathbf{a}$ (交换律);

[O₂] $(k\mathbf{a}) \cdot \mathbf{b} = k(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b})$ ($k = \text{数}$);

[O₃] $\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} + \mathbf{c}) = \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} + \mathbf{a} \cdot \mathbf{c}$ (分配律);

[O₄] 数量积是正定的, 即

(i) 对任意 \mathbf{a} , $\mathbf{a} \cdot \mathbf{a} \geq 0$;

(ii) $\mathbf{a} \cdot \mathbf{a} = 0$ 当且仅当 $\mathbf{a} = \mathbf{0}$.

显然, 由定义, 对任意 \mathbf{a} , 有 $\mathbf{a} \cdot \mathbf{0} = 0$. 同样, 若对任意 \mathbf{a} , 有 $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 0$, 则 $\mathbf{b} \cdot \mathbf{b} = 0$, 再由 [O₄](ii), $\mathbf{b} = \mathbf{0}$.

例 1.13 设 $\mathbf{a} = (-2, 1, 0)$ 和 $\mathbf{b} = (2, 1, 1)$, 则 $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = -3$, $\mathbf{a} \cdot \mathbf{a} = 5 = |\mathbf{a}|^2$.

例 1.14 设 \mathbf{u}_1 和 \mathbf{u}_2 是已知向量, 且设 $\mathbf{a} = \mathbf{u}_1 - \mathbf{u}_2$, $\mathbf{b} = 2\mathbf{u}_1 + \mathbf{u}_2$, 则 $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = (\mathbf{u}_1 - \mathbf{u}_2) \cdot (2\mathbf{u}_1 + \mathbf{u}_2) = 2\mathbf{u}_1 \cdot \mathbf{u}_1 - 2\mathbf{u}_1 \cdot \mathbf{u}_2 + \mathbf{u}_1 \cdot \mathbf{u}_2 - \mathbf{u}_2 \cdot \mathbf{u}_2 = 2|\mathbf{u}_1|^2 - \mathbf{u}_1 \cdot \mathbf{u}_2 - |\mathbf{u}_2|^2$.

在问题 1.16 中, 我们证明柯西-许瓦尔兹不等式

$$|\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}| \leq |\mathbf{a}| |\mathbf{b}|,$$

其中等号成立的充分必要条件为 \mathbf{a} 和 \mathbf{b} 线性相关. 两个非零向量 \mathbf{a} 和 \mathbf{b} 之间的夹角, 记作 $\theta = \angle(\mathbf{a}, \mathbf{b})$ 是下式

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = |\mathbf{a}| |\mathbf{b}| \cos \theta, \quad 0 \leq \theta < \pi \quad (1.5)$$

的唯一解.

例 1.15 如图 1-6, 在三角形 ABC 中, 设 $\mathbf{a} = \overrightarrow{BC}$, $\mathbf{b} = \overrightarrow{AC}$, $\mathbf{c} = \overrightarrow{BA} = \mathbf{a} - \mathbf{b}$, 且 $\theta = \angle AOB = \angle(\mathbf{a}, \mathbf{b})$. 因为

$$\begin{aligned} |\mathbf{c}|^2 &= |\mathbf{a} - \mathbf{b}|^2 = (\mathbf{a} - \mathbf{b}) \cdot (\mathbf{a} - \mathbf{b}) \\ &= \mathbf{a} \cdot \mathbf{a} - 2\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} + \mathbf{b} \cdot \mathbf{b}, \end{aligned}$$

我们得余弦定理

$$|\mathbf{c}|^2 = |\mathbf{a}|^2 - 2|\mathbf{a}| |\mathbf{b}| \cos \theta + |\mathbf{b}|^2.$$

设 \mathbf{b} 是非零向量. \mathbf{a} 在 \mathbf{b} 上的数量投影, 记作 $P_b(\mathbf{a})$, 是数量 $P_b(\mathbf{a}) = (\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}) / |\mathbf{b}|$. 向量 $P_b(\mathbf{a})\mathbf{u}_b$, 其中 \mathbf{u}_b 是 \mathbf{b} 的方向上的单位向量, 称为 \mathbf{a} 在 \mathbf{b} 上的向量投影, 并记作 $\mathbf{P}_b(\mathbf{a})$. 由此得出

$$\mathbf{P}_b(\mathbf{a}) = P_b(\mathbf{a})\mathbf{u}_b = [(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}) / |\mathbf{b}|] (\mathbf{b} / |\mathbf{b}|) = \frac{(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b})\mathbf{b}}{|\mathbf{b}|^2}. \quad (1.6)$$

显然, $P_b(\mathbf{0}) = 0$, $\mathbf{P}_b(\mathbf{0}) = \mathbf{0}$. 如果 $\mathbf{a} \neq \mathbf{0}$, 则由等式 (1.5), $P_b(\mathbf{a}) = |\mathbf{a}| \cos \theta$ 和 $\mathbf{P}_b(\mathbf{a})$

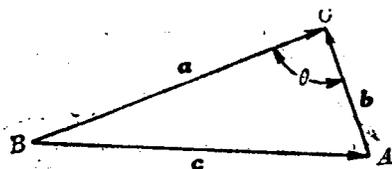


图 1-6

$= |a| \cos \theta u_b$, 其中 $\theta = \angle(a, b)$, 由此得知 $P_b(a)$ 和 $P_{-b}(a)$ 与 b 的长度无关, 而仅依赖于 b 的方向, 如图 1-7 所示. 事实上, 向量 $P_b(a)$ 也与 b 的指向无关, 即有 $P_{-b}(a) = P_b(a)$, 因为

$$P_{-b}(a) = \frac{a \cdot (-b)}{|-b|^2} (-b) = \frac{a \cdot b}{|b|^2} b = P_b(a).$$

若 b 的指向改变, 则数 $P_b(a)$ 的符号也随着改变.

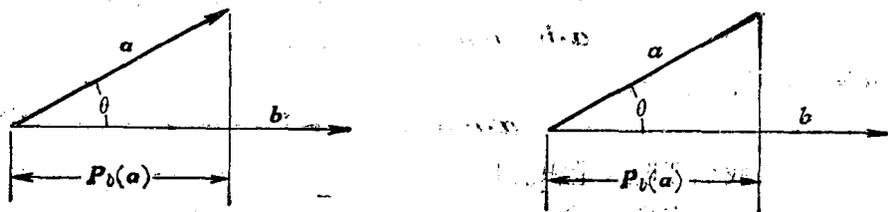


图 1-7

7. 正交向量

若 $a \cdot b = 0$, 则称两个向量 a 和 b 是正交的或垂直的, 并记作 $a \perp b$. 由等式(1.5)得, a 和 b 是正交的充分必要条件为 $a=0$ 或 $b=0$ 或 $\theta = \angle(a, b) = \frac{\pi}{2}$.

例 1.16 设 a 和 b 线性无关且 $c = a - P_b(a)$, 则 c 是和 b 正交的非零向量. 否则, 设 $c=0$, 则由等式(1.6), $0 = 1a - P_b(a) = 1a - kb$, 其中 $k = (a \cdot b) / |b|^2$, 这是不可能的, 因为 a 和 b 线性无关, 因此 $c \neq 0$. 最后, 因

$$c \cdot b = \left(a - \frac{(a \cdot b)b}{|b|^2} \right) \cdot b = a \cdot b - \frac{(a \cdot b)(b \cdot b)}{|b|^2} = (a \cdot b) - (a \cdot b) = 0,$$

故 $c \perp b$.

8. 标准正交基

设 e_1, e_2, e_3 是三个互相正交的单位向量, 如图 1-8 所示, 它们是线性无关的. 因为若

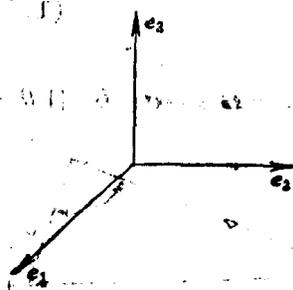


图 1-8

$k_1 e_1 + k_2 e_2 + k_3 e_3 = 0$, 则 $0 = e_i \cdot 0 = e_i \cdot (k_1 e_1 + k_2 e_2 + k_3 e_3) = e_i \cdot k_i e_i = k_i$, 即对每一个 i , $k_i = 0$, 所以它们构成一个基, 并称为标准正交基.

易见, $e_i (i = 1, 2, 3)$ 是标准正交基的充分必要条件是

$$e_1 \cdot e_1 = e_2 \cdot e_2 = e_3 \cdot e_3 = 1 \quad (\text{单位向量}),$$

$$e_1 \cdot e_2 = e_2 \cdot e_3 = e_1 \cdot e_3 = 0 \quad (\text{彼此垂直}),$$

或简记为

$$e_i \cdot e_j = \delta_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{当 } i=j, \\ 0, & \text{当 } i \neq j, \end{cases} \quad (i, j = 1, 2, 3), \quad (1.7)$$

δ_{ij} 称为克罗内克符号, 它是一个常用的符号.

在问题 1.23 中, 我们证明

定理 1.4 设 e_1, e_2, e_3 是标准正交基, 又设 $a = a_1 e_1 + a_2 e_2 + a_3 e_3$ 和 $b = b_1 e_1 + b_2 e_2 + b_3 e_3$, 则

$$(i) \quad \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3 = \sum_{i=1}^3 a_i b_i$$

$$(ii) \quad |\mathbf{a}| = \sqrt{\mathbf{a} \cdot \mathbf{a}} = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2} = \sqrt{\sum_{i=1}^3 a_i^2}$$

$$(iii) \quad a_i = \mathbf{a} \cdot \mathbf{e}_i \quad (i=1, 2, 3).$$

例 1.17. 设 $\mathbf{a} = \mathbf{e}_1 + 2\mathbf{e}_3$, $\mathbf{b} = 2\mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_2 - 2\mathbf{e}_3$, $\mathbf{c} = -2\mathbf{e}_2 + \mathbf{e}_3$, 则

$$(a) \quad \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = (1)(2) + (0)(1) + (2)(-2) = -2,$$

$$(b) \quad (\mathbf{a} \cdot \mathbf{c})\mathbf{b} = [(1)(0) + (0)(-2) + (2)(1)](2\mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_2 - 2\mathbf{e}_3) = 4\mathbf{e}_1 + 2\mathbf{e}_2 - 4\mathbf{e}_3,$$

$$(c) \quad |\mathbf{a}| = \sqrt{1^2 + 2^2} = \sqrt{5},$$

$$(d) \quad \mathbf{u}_a = \frac{\mathbf{a}}{|\mathbf{a}|} = (1/\sqrt{5})\mathbf{e}_1 + (2/\sqrt{5})\mathbf{e}_3,$$

$$(e) \quad \cos \angle(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{|\mathbf{a}| |\mathbf{b}|} = \frac{-2}{3\sqrt{5}}.$$

设非零向量 $\mathbf{a} = a_1 \mathbf{e}_1 + a_2 \mathbf{e}_2 + a_3 \mathbf{e}_3$, 且设 $\theta_i = \angle(\mathbf{a}, \mathbf{e}_i)$, $i=1, 2, 3$, 如图 1-9 所示. 数 $\cos \theta_1, \cos \theta_2, \cos \theta_3$ 称为 \mathbf{a} 的方向余弦, 因为 $\mathbf{a} \cdot \mathbf{e}_i = |\mathbf{a}| \cos \theta_i$

$= a_i$, 故

$$\cos \theta_i = a_i / |\mathbf{a}|, \quad i=1, 2, 3.$$

注意,

$$\begin{aligned} \mathbf{u}_a &= \frac{\mathbf{a}}{|\mathbf{a}|} = \frac{a_1}{|\mathbf{a}|} \mathbf{e}_1 + \frac{a_2}{|\mathbf{a}|} \mathbf{e}_2 + \frac{a_3}{|\mathbf{a}|} \mathbf{e}_3 \\ &= (\cos \theta_1) \mathbf{e}_1 + (\cos \theta_2) \mathbf{e}_2 + (\cos \theta_3) \mathbf{e}_3, \end{aligned}$$

即 \mathbf{a} 的方向余弦是 \mathbf{a} 的方向上的单位向量的分量.

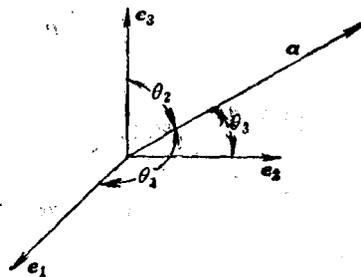
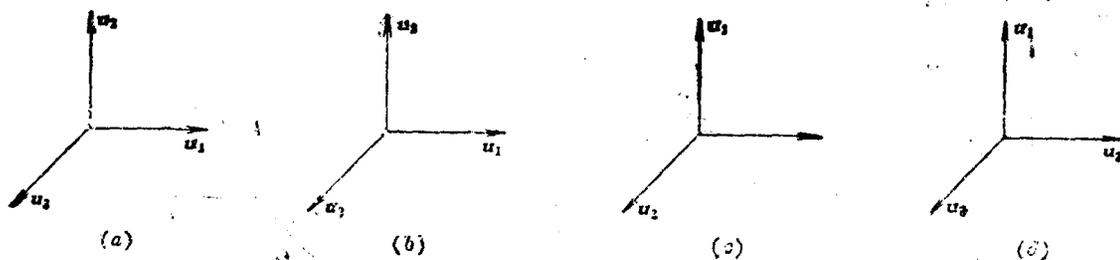


图 1-9

9. 定向基

设 $(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3)$ 和 $(\mathbf{g}_1, \mathbf{g}_2, \mathbf{g}_3)$ 都是有序的标准正交基, 设想将三向量组 $(\mathbf{g}_1, \mathbf{g}_2, \mathbf{g}_3)$ 作旋转, 使 \mathbf{g}_1 和 \mathbf{g}_2 分别地与 \mathbf{e}_1 和 \mathbf{e}_2 重合, 这时 \mathbf{g}_3 或者和 \mathbf{e}_3 同向, 或者和 \mathbf{e}_3 反向, 对前者我们称 $(\mathbf{g}_1, \mathbf{g}_2, \mathbf{g}_3)$ 和 $(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3)$ 有相同的定向, 对后者则称这两个基有相反的定向. 下面用精确的方式, 对任意的基(而不仅限于标准正交基)阐述定向概念:

设 $(\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3)$ 和 $(\mathbf{V}_1, \mathbf{V}_2, \mathbf{V}_3)$ 是有序的基, 且 $\mathbf{V}_j = \sum_{i=1}^3 a_{ij} \mathbf{u}_i$. 若系数行列式 $|\mathbf{a}_{ij}| > 0$, 则 $(\mathbf{V}_1, \mathbf{V}_2, \mathbf{V}_3)$ 和 $(\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3)$ 有相同的定向. 在问题 1.27 中, 我们证明定向是 E^3 中所有有序基的集合上的一个等价关系. 这个关系把基划分为两个等价类. 同一类中的有序基有相同的定向, 而不同类中的基有相反的定向.



为了直观地识别有序基的一个定向, 若基中的向量 u_1, u_2, u_3 在空间中依次和右手的姆指, 食指与中指取相同的方向, 则称 (u_1, u_2, u_3) 为右手系基, 否则就称为左手系基.

例 1.18 图 1-10(a) 和 (c) 中的三向量组 (u_1, u_2, u_3) 是右手系基, 在图 1-10(b) 和 (d) 中, 它们是左手系基.

注意: 除非另有说明, 往后所说的基将是指右手系标准正交基.

10. 向量的向量积

设 (e_1, e_2, e_3) 是右手标准正交基, 且设 $a = a_1e_1 + a_2e_2 + a_3e_3$ 和 $b = b_1e_1 + b_2e_2 + b_3e_3$, a 和 b 的叉积或向量积是向量, 记作 $a \times b$, 定义为

$$a \times b = (a_2b_3 - a_3b_2)e_1 + (a_3b_1 - a_1b_3)e_2 + (a_1b_2 - a_2b_1)e_3,$$

它可视为下面的行列式的展开式:

$$\begin{aligned} a \times b &= \begin{vmatrix} e_1 & a_1 & b_1 \\ e_2 & a_2 & b_2 \\ e_3 & a_3 & b_3 \end{vmatrix} = e_1 \begin{vmatrix} a_2 & b_2 \\ a_3 & b_3 \end{vmatrix} - e_2 \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_3 & b_3 \end{vmatrix} + e_3 \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} \\ &= (a_2b_3 - a_3b_2)e_1 + (a_3b_1 - a_1b_3)e_2 + (a_1b_2 - a_2b_1)e_3. \end{aligned}$$

例 1.19 设 $a = e_1 - e_2, b = e_2 + 2e_3, c = -2e_1 - e_3$, 则

$$a \times b = \begin{vmatrix} e_1 & 1 & 0 \\ e_2 & -1 & 1 \\ e_3 & 0 & 2 \end{vmatrix} = -2e_1 - 2e_2 + e_3.$$

在问题 1.32 中, 我们证明向量积实际上并不依赖于右手系标准正交基的选择. 在问题 1.31 中, 我们还证明

定理 1.5 (i) $|a \times b| = |a||b|\sin\theta$, 其中 $\theta = \angle(a, b)$;

(ii) a. $(a \times b) \perp a$ 且 $(a \times b) \perp b$;

b. 若 $a \times b \neq 0$, 则 $(a, b, a \times b)$ 是右手系的线性无关的三向量组.

因为 $|a||b|\sin\theta = 0$ 当且仅当 $|a| = 0$ 或 $|b| = 0$ 或 $\theta = 0$ 或 $\theta = \pi$. 从上面 (i) 和许瓦兹不等式的严格形式 (即 $|a \cdot b| = |a||b|$ 的充分必要条件为 a 和 b 线性相关) 有

定理 1.6 $a \times b = 0$ 当且仅当 a 和 b 线性相关.

若 a 和 b 不是线性相关, 即若 $a \times b \neq 0$, 则定理 1.5 (ii) 表明 $a \times b$ 垂直于 a 和 b , 并且 $(a, b, a \times b)$ 是右手系的三向量组, 如图 1-11(a) 所示.

注意, 向量积一般不是可交换的. 虽然 $b \times a$ 和 $a \times b$ 有相同的长度 (定理 1.5 (i)) 且平行于 $a \times b$ (定理 1.5 (ii) a.), 但 $b \times a$ 和 $a \times b$ 的方向是相反的 (定理 1.5 (ii) b.), 所以 $b \times a = -(a \times b)$, 如图 1-11(b) 所示.

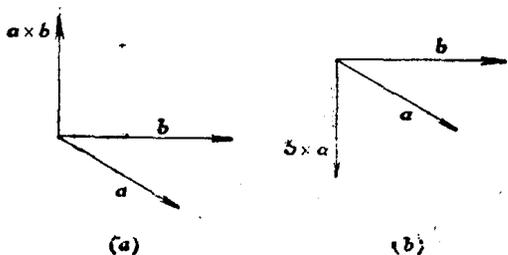


图 1-11



图 1-12

例 1.20 对于标准正交基 (g_1, g_2, g_3) , 如图 1-12 所示, 由定理 1.5 可得

$$\begin{aligned} g_1 \times g_1 &= \mathbf{0}, & g_2 \times g_1 &= -g_3, & g_3 \times g_1 &= g_2, \\ g_1 \times g_2 &= g_3, & g_2 \times g_2 &= \mathbf{0}, & g_3 \times g_2 &= -g_1, \\ g_1 \times g_3 &= -g_2, & g_2 \times g_3 &= g_1, & g_3 \times g_3 &= \mathbf{0}. \end{aligned}$$

在问题 1.29 中, 我们证明向量积满足

$$[E_1] \quad a \times b = -(b \times a) \quad (\text{反交换律});$$

$$[E_2] \quad a \times (b + c) = a \times b + a \times c \quad (\text{分配律});$$

$$[E_3] \quad (ka) \times b = k(a \times b) \quad (k = \text{数量});$$

$$[E_4] \quad a \times a = \mathbf{0}.$$

注意: 向量积不仅不可交换, 而且也不能结合, 即一般来说 $a \times (b \times c) \neq (a \times b) \times c$. 由例 1.20, $g_1 \times (g_1 \times g_2) = g_1 \times g_3 = -g_2$, 而 $(g_1 \times g_1) \times g_2 = \mathbf{0} \times g_2 = \mathbf{0}$.

例 1.21 如图 1-13, 在三角形 ABC 中, 设 $a = BC$, $b = AC$, $c = AB = b - a$, $\alpha = \angle(b, c)$, $\beta = \angle(c, a)$, $\gamma = \angle(a, b)$. 现在,

$$\mathbf{0} = c \times c = c \times (b - a) = c \times b - c \times a,$$

即

$$c \times b = c \times a.$$

类似地,

$$c \times b = (b - a) \times b = b \times b - a \times b = b \times a,$$

因此

$$c \times b = c \times a = b \times a,$$

则

$$|c \times b| = |c \times a| = |b \times a|,$$

即

$$|c| |b| \sin \alpha = |c| |a| \sin \beta = |b| |a| \sin \gamma.$$

这就给出了正弦定理

$$\frac{\sin \alpha}{|a|} = \frac{\sin \beta}{|b|} = \frac{\sin \gamma}{|c|}.$$

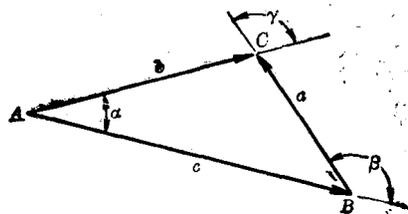


图 1-13

11. 混合积和向量恒等式

积 $a \cdot b \times c$ 称为混合积或三重数量积, 注意并不需要加括号, 因为该式只能意味着 $a \cdot (b \times c)$, 即向量 a 和向量 $b \times c$ 的数量积, 这个积也可以利用行列式表示出来. 设 $a = a_1 e_1 + a_2 e_2 + a_3 e_3$, $b = b_1 e_1 + b_2 e_2 + b_3 e_3$, $c = c_1 e_1 + c_2 e_2 + c_3 e_3$, 则

$$\begin{aligned} a \cdot b \times c &= (a_1 e_1 + a_2 e_2 + a_3 e_3) \cdot \begin{vmatrix} e_1 & b_1 & c_1 \\ e_2 & b_2 & c_2 \\ e_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix} \\ &= a_1(b_2 c_3 - b_3 c_2) - a_2(c_3 b_1 - c_1 b_3) + a_3(b_1 c_2 - b_2 c_1) \\ &= \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix}. \end{aligned} \quad (1.8)$$

由行列式的性质得

$$a \cdot b \times c = c \cdot a \times b = b \cdot c \times a = -(b \cdot a \times c) = -(c \cdot b \times a) = -(a \cdot c \times b) \quad (1.9)$$

特别地, 可得 $a \cdot b \times c = a \times b \cdot c$. 这样一来, 我们可以丢掉混合积记号中的点和叉, 使用如下记号代替它: