

深度实践嵌入式 Linux系统移植

范展源 刘韬 著

Inside Explore the
Embedded Linux Systems Porting

- 嵌入式Linux领域的里程碑之作，由有多年实践经验的资深嵌入式Linux专家撰写，深度与实践性兼备
- 从源码实现和工程实践两个维度深度讲解了u-boot、Linux内核、驱动和应用程序的移植原理和方法



机械工业出版社
China Machine Press

深度实践嵌入式 Linux系统移植

Inside Explore the
Embedded Linux Systems Porting

范展源 刘韬 著



机械工业出版社
China Machine Press

图书在版编目 (CIP) 数据

深度实践嵌入式 Linux 系统移植 / 范展源, 刘韬著. —北京: 机械工业出版社, 2015.5
(Linux/Unix 技术丛书)

ISBN 978-7-111-49791-2

I. 深… II. ① 范… ② 刘… III. Linux 操作系统 IV. TP316.89

中国版本图书馆 CIP 数据核字 (2015) 第 061167 号

深度实践嵌入式 Linux 系统移植

出版发行: 机械工业出版社 (北京市西城区百万庄大街 22 号 邮政编码: 100037)

责任编辑: 姜 影

责任校对: 董纪丽

印 刷: 三河市宏图印务有限公司

版 次: 2015 年 5 月第 1 版第 1 次印刷

开 本: 186mm×240mm 1/16

印 张: 51.5

书 号: ISBN 978-7-111-49791-2

定 价: 129.00 元

凡购本书, 如有缺页、倒页、脱页, 由本社发行部调换

客服热线: (010) 88378991 88361066

投稿热线: (010) 88379604

购书热线: (010) 68326294 88379649 68995259

读者信箱: hzsj@hzbook.com

版权所有·侵权必究

封底无防伪标均为盗版

本书法律顾问: 北京大成律师事务所 韩光 / 邹晓东

Preface 前言

为什么要写这本书

近年来,以嵌入式技术为基础的物联网产业正如火如荼地发展,就业需求和薪资待遇年年看涨。许多学校和培训机构纷纷开设了嵌入式相关的课程,但这些课程的实践环节往往存在以下几个方面的问题:

- ❑ 过于偏重理论,缺乏对实践环节的指导。
- ❑ 有实践环节,但内容过于简单,流于表面。
- ❑ 有实践环节,但移植实践部分讨论的内容不完整。

由于存在上述的问题,通过这些课程培养出来的学生往往满足不了企业的真正需求。因此,相关学员也很难圆高薪就业的梦想。

本书力求为上述三个问题寻求解决方案:第一,在注重理论知识的前提下,坚持以实践环节为本书内容的主体,从实践中提炼理论知识,以源码分析作为移植实践的依据;第二,绝不做浅尝辄止的实践,绝不停留于只求在某个开发板上做出某个简单的效果,而是从对多个开发板的移植实践中提炼出更一般性的方法;第三,力求做到功能完善的系统移植。虽然嵌入式系统往往根据需求对功能进行裁剪,但为了打造一本面向广大嵌入式工程师和爱好者的书,笔者还是决定向读者介绍更多功能的移植方法,以让本书可以作为一本工具书常备、常用。

读者对象

这里可以根据软件需求来划分本书的读者:

- ❑ Linux 系统爱好者
- ❑ 嵌入式 u-boot 移植工程师
- ❑ 嵌入式 Linux 移植工程师
- ❑ Linux 驱动开发工程师
- ❑ 嵌入式应用开发工程师
- ❑ 高校相关课程的教师与学生

□ 参加嵌入式职业培训的人员

如何阅读本书

本书共 23 章，分为四篇。

第一篇为绪论篇（第 1 章）。本篇只有一章内容，从整体上简单地介绍了嵌入式系统架构，并探讨了系统移植环境的搭建方法。本章中的所有内容均以介绍和指导实践为主，读者仅需了解相关的概念，之后自会在移植实践过程中有深刻体会。

第二篇为 u-boot 移植篇（第 2～5 章）。从绪论篇中得知，嵌入式系统的移植首先需要完成的工作是启动加载程序的移植，由于本书是以实践为目的，因此选择了嵌入式系统最为常用的 u-boot 作为移植的依据。本篇首先介绍 u-boot 工程与编译系统以及 u-boot 启动流程等基础知识，并深入源码进行详细分析。读者在掌握这些基础知识后，可以参照使用 ARM9/S3C2440 芯片的开发板和使用 ARM11/S3C6410 芯片的开发板这两个实例进行系统的 u-boot 移植实战。由于力求深入与完整，移植实战涵盖了从最初的启动代码到各种常见驱动的移植，并在最后整合所有的移植功能，完成一个功能强大的启动菜单。所有的移植代码和相关资源均可在本书配套资源文件中找到。

第三篇为 Linux 内核移植篇（第 6～18 章）。本篇是本书的核心内容，与第二篇类似，在正式开始内核移植前，首先介绍 Linux 内核工程及其编译系统、Linux 内核相关的调试技术，以及 Linux 内核的启动流程，为内核移植的讲解打下基础。然后以使用 ARM9/S3C2440 芯片的开发板和使用 ARM11/S3C6410 芯片的开发板为例，进行彻底的系统移植。

第四篇为应用程序移植篇（第 19～23 章）。在完成操作系统底层移植后，为了能在开发板上实现具体的应用，安排了本篇内容。本篇将从嵌入式图形界面移植、嵌入式多媒体移植、嵌入式数据库移植、嵌入式 Web 服务器移植和嵌入式 JVM 移植等方面介绍嵌入式应用程序的实践过程。

勘误和支持

由于作者的水平有限，编写时间仓促，书中难免会出现一些错误或者不准确的地方，恳请读者批评指正。为此，特意创建一个在线支持与应急方案的二级站点 <http://book.blendercn.org>。你可以将书中的错误发布在 Bug 勘误表页面中，同时如果你遇到任何问题，也可以访问 Q&A 页面，我将尽量在线上为你提供最满意的解答。书中的全部资源文件除可以从华章网站（www.hzbook.com）下载外，还可以从我创建的这个站点下载，我也会将相应功能的更新及时更正出来。如果你有更多的宝贵意见，也欢迎发送邮件至邮箱 lightfather@gmail.com，期待能够得到你们的真挚反馈。

致谢

首先要感谢伟大的 Linux 创始人 Linus Torvalds，是他开创了一款影响整个嵌入式行业的操作系统。

感谢成都国嵌信息技术有限公司，尤其要感谢国嵌的谢伟老师，是他建议我将自己的嵌入式移植实战经验编写成书，他不仅是一位知识渊博的老师，也是一位实战经验丰富的嵌入式工程师。在编写本书的过程中，得到了谢伟老师很多宝贵的建议。

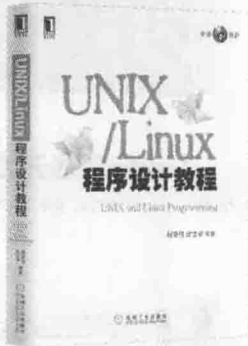
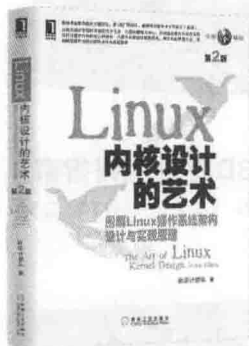
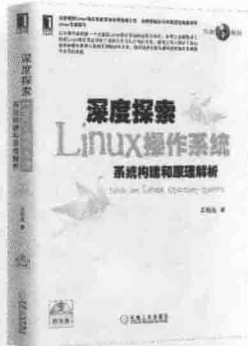
感谢全国众多的国嵌学员，我们曾经常在一起讨论本书应该以什么形式编写，正是这些源自潜在读者的宝贵建议，促成了本书以移植实践为目的的写作动机。

感谢机械工业出版社华章公司的编辑姜影老师，在这一年多的时间中始终支持我的写作，她的鼓励和帮助引导我能顺利完成全部书稿。

谨以此书献给众多热爱嵌入式 Linux 的朋友们！

范展源

推荐阅读



Linux 内核设计与实现（原书第3版）

Linux 内核开发人员 Robert Love 的力作，畅销多年的经典著作

深度探索 Linux 操作系统：系统构建和原理解析

百度核心系统部门资深专家力作，Linux 操作系统领域的里程碑作品

Linux 内核精髓：精通 Linux 内核必会的 75 个绝技

日本多位一线内核技术专家的经验与智慧结晶

Linux 内核探秘：深入解析文件系统和设备驱动的架构与设计

腾讯顶级 Linux 系统专家和存储系统专家 10 年经验结晶

Linux 内核设计的艺术：图解 Linux 操作系统架构设计与实现原理（第2版）

中国首部将版权输出到美国的计算机图书，中美两国取得骄人成绩

UNIX/Linux 程序设计教程

UNIX/Linux 权威著作，多所高校选定为教材

推荐阅读



Unity游戏开发实战

作者: Michelle Menard ISBN: 978-7-111-37719-1 定价: 69.00元



iPhone 3D游戏编程指南

作者: Jeremy Alessi ISBN: 978-7-111-34937-2 定价: 55.00元



Android游戏开发实践指南

作者: Rick Rogers ISBN: 978-7-111-39154-8 定价: 79.00元



游戏设计师修炼秘笈

作者: Brenda Braithwaite ISBN: 978-7-111-34295-3 定价: 49.00元

目 录 Contents

前言

绪论篇

第1章 嵌入式系统架构与移植

环境搭建 2

1.1 嵌入式系统硬件架构 2

1.1.1 微处理器 3

1.1.2 总线 4

1.1.3 存储器 5

1.2 嵌入式系统软件架构 6

1.3 嵌入式 Linux 移植环境搭建 7

1.3.1 Ubuntu 开发平台 7

1.3.2 搭建交叉编译环境 8

1.3.3 获取内核 9

1.3.4 获取启动加载器 9

1.3.5 配置必要服务 9

1.3.6 PuTTY 的安装和配置 12

1.4 本章小结 12

u-boot 移植篇

第2章 u-boot 工程与编译系统 14

2.1 u-boot 介绍 14

2.1.1 u-boot 工程简介 15

2.1.2 u-boot 源码结构 15

2.1.3 u-boot 的配置编译 16

2.2 u-boot 常用命令与测试 18

2.2.1 获取帮助 18

2.2.2 环境变量相关命令 19

2.2.3 网络命令 20

2.2.4 Nand Flash 操作命令 21

2.2.5 内存 / 寄存器相关命令 22

2.2.6 系统引导命令 24

2.3 u-boot 编译过程分析 25

2.3.1 主机构建环境配置过程 25

2.3.2 目标机相关配置过程 27

2.3.3 make 命令执行过程 31

2.4 本章小结 40

第3章 u-boot 启动流程分析 41

3.1 u-boot 启动第一阶段流程 41

3.1.1 设置异常向量 42

3.1.2 CPU 进入 SVC 模式 43

3.1.3 设置控制寄存器地址 43

3.1.4 关闭看门狗 43

3.1.5 屏蔽中断 43

3.1.6 设置 MPLLCON、UPLLCON 和 CLKDIVN 44

3.1.7 关闭 MMU 和 cache 45

3.1.8 初始化存储控制器	46	4.4.4 Nor Flash 的操作方法	80
3.1.9 复制 u-boot 第二阶段代码到 RAM	47	4.4.5 Nor Flash 驱动分析	83
3.1.10 设置栈	48	4.4.6 Nor Flash 驱动移植	86
3.1.11 清除 BSS 段	48	4.4.7 Nor Flash 命令测试	87
3.1.12 跳转到第二阶段代码入口	48	4.4.8 完善 u-boot 的命令行功能	88
3.2 u-boot 启动第二阶段代码分析	49	4.5 DM9000 驱动移植	89
3.2.1 gd_t 结构体	49	4.5.1 DM9000 网卡端口访问	90
3.2.2 bd_t 结构体	50	4.5.2 DM9000 网卡时序分析	90
3.2.3 init_sequence 数组	50	4.5.3 DM9000 网卡驱动分析	93
3.2.4 start_armboot() 顺序分析	51	4.5.4 DM9000 网卡驱动移植	100
3.2.5 main_loop 函数分析	52	4.5.5 网卡驱动测试	103
3.3 本章小结	56	4.5.6 通过 TFTP 下载程序到内存 运行	103
第 4 章 ARM9/S3C2440 u-boot 移植实战	57	4.6 u-boot 启动内核	105
4.1 移植准备工作	57	4.6.1 ARM 架构的 Linux 内核启动	105
4.1.1 开发环境介绍	57	4.6.2 内核标记列表	106
4.1.2 删减 u-boot 文件	58	4.6.3 u-boot 启动命令分析 1—— go 命令	109
4.1.3 建立 My2440 配置	59	4.6.4 u-boot 启动命令分析 2—— bootm 命令	110
4.1.4 配置和编译 u-boot	60	4.6.5 u-boot 启动命令的配置与移植	115
4.2 u-boot 芯片级移植	61	4.7 Nand Flash 与驱动移植	118
4.2.1 启动代码结构优化	61	4.7.1 Nand Flash 启动原理	118
4.2.2 系统时钟移植	65	4.7.2 Nand Flash 硬件特性	119
4.2.3 存储器控制器设置	68	4.7.3 Linux MTD 子系统	121
4.2.4 在 u-boot 工程中全面支持 CONFIG_S3C2440 宏配置	69	4.7.4 Nand Flash 初始化流程分析	123
4.3 u-boot 调试方法探索	70	4.7.5 Nand Flash 命令实现分析	125
4.3.1 通过 LED 指示运行状态	70	4.7.6 页读取操作详解	127
4.3.2 在第一阶段的代码中添加打印 调试方法	72	4.7.7 Nor Flash 和 Nand Flash 启动 自动判断	132
4.3.3 在内存中加载和运行 u-boot	78	4.7.8 Nand Flash 拷贝代码实现	132
4.4 Nor Flash 驱动移植	78	4.7.9 Nand Flash 板级驱动移植	136
4.4.1 Nor Flash 的工作模式	78	4.7.10 Nand Flash 命令测试	140
4.4.2 Nor Flash 的存储结构	79	4.8 YAFFS 文件系统移植	142
4.4.3 Nor Flash 的硬件连接	79	4.8.1 YAFFS 文件系统	142
		4.8.2 YAFFS 在 Nand Flash 上的	

存储结构	142	4.13 本章小结	224
4.8.3 YAFFS 在内存中的组织结构	143	第 5 章 ARM11/S3C6410 u-boot 移植	
4.8.4 在 u-boot 中添加对烧写 YAFFS 镜像的支持	144	实战	225
4.8.5 YAFFS 文件系统镜像制作	150	5.1 移植准备工作	225
4.8.6 YAFFS 的烧写与测试	152	5.1.1 开发环境	225
4.9 UBIFS 文件系统移植	153	5.1.2 删减 u-boot 文件	226
4.9.1 UBI 层	153	5.1.3 建立 My6410 配置	227
4.9.2 UBIFS 介绍	155	5.1.4 配置和编译 u-boot	228
4.9.3 在 u-boot 中添加对 UBIFS 的 支持	156	5.2 u-boot 芯片级移植	229
4.9.4 制作 UBIFS 文件系统镜像	157	5.2.1 修改第一阶段启动代码 start.S	229
4.9.5 UBIFS 的烧写与测试	158	5.2.2 板级底层初始化文件 lowlevel_init.S 移植	233
4.10 SD 卡驱动移植	162	5.2.3 时钟初始化函数移植	239
4.10.1 MMC/SD/SDIO 介绍	162	5.2.4 内存初始化函数实现	243
4.10.2 SD/MMC 协议	162	5.2.5 Nand Flash 复制代码实现	246
4.10.3 S3C2440 SDI 控制器操作	166	5.2.6 SD 卡复制代码实现	250
4.10.4 SD 卡驱动分析	168	5.2.7 底层调试方法探索	254
4.10.5 SD 卡驱动移植	173	5.2.8 完善 My6410 的板级配置	258
4.11 USB 驱动移植	176	5.2.9 烧写与测试	265
4.11.1 USB 概述	176	5.3 DM9000 驱动移植	267
4.11.2 USB 系统架构	177	5.3.1 DM9000 网卡端口访问	267
4.11.3 USB 的通信方法	180	5.3.2 DM9000 网卡时序分析	268
4.11.4 USB 的描述符	184	5.3.3 DM9000 网卡驱动移植	270
4.11.5 USB 设备请求	188	5.3.4 网卡驱动测试	274
4.11.6 USB 设备枚举	191	5.4 u-boot 启动内核	274
4.11.7 S3C2440 USB 设备控制器	195	5.4.1 u-boot 启动命令的配置与 移植	275
4.11.8 u-boot USB 设备控制器驱动 分析	196	5.4.2 修改 go 命令以支持 zImage 格式 镜像的启动	277
4.11.9 USB 设备驱动移植	206	5.5 Nand Flash 驱动移植	278
4.11.10 USB 驱动移植	210	5.5.1 将 u-boot 下载到内存中运行	278
4.11.11 USB 功能测试	214	5.5.2 Nand Flash 驱动移植	279
4.12 u-boot 一键式菜单实现	215	5.5.3 Nand Flash 命令测试	289
4.12.1 一键式菜单需求分析	215	5.6 YAFFS 文件系统移植	291
4.12.2 一键式菜单测试步骤	216		
4.12.3 一键式菜单源码分析	220		

5.6.1	在 u-boot 中添加对烧写 YAFFS 镜像的支持	291
5.6.2	YAFFS 文件系统镜像制作	298
5.6.3	YAFFS 的烧写与测试	299
5.7	UBIFS 文件系统移植	300
5.7.1	在 u-boot 中添加对 UBIFS 的支持	300
5.7.2	UBIFS 文件系统镜像制作	302
5.7.3	UBIFS 的烧写与测试	303
5.8	SD 卡驱动移植	307
5.8.1	S3C6410 主机控制器操作	307
5.8.2	S3C6410 主机控制器操作序列	308
5.8.3	SD 卡驱动分析	310
5.8.4	SD 卡驱动移植	317
5.8.5	通过 SD 卡更新系统	319
5.9	USB 驱动移植	321
5.9.1	S3C6410 USB2.0 高速 OTG	321
5.9.2	u-boot USB 设备控制器驱动分析	323
5.9.3	USB 设备驱动移植	332
5.9.4	USB 功能测试	335
5.10	本章小结	336

Linux 内核移植篇

第 6 章 Linux 内核工程与编译系统

6.1	Linux 内核架构	338
6.1.1	内核体系结构	338
6.1.2	内核组件	339
6.1.3	内核目录结构	340
6.2	Linux 内核的配置与编译	341
6.2.1	配置内核	341
6.2.2	编译内核	344
6.3	Linux 内核构建系统	345
6.3.1	内核配置过程	345

6.3.2	扩展内核代码	347
6.3.3	内核中的 Makefile	348
6.3.4	内核中的 Kconfig	349
6.4	内核调试技术	352
6.4.1	调试准备	352
6.4.2	内核调试配置选项	352
6.4.3	源码级别的调试接口	353
6.4.4	使用 printf() 打印调试信息	355
6.4.5	使用 strace 跟踪系统调用	357
6.4.6	使用 OOPS 调试系统故障	358
6.5	本章小结	360

第 7 章 Linux 内核启动流程分析

7.1	内核镜像生成	361
7.2	内核启动流程 1——汇编部分	362
7.2.1	内核启动代码入口	362
7.2.2	深入源码分析	363
7.2.3	汇编启动代码分析总结	378
7.3	内核启动流程 2——C 语言部分	378
7.3.1	start_kernel() 函数	379
7.3.2	rest_init() 函数	388
7.3.3	kernel_init() 函数	390
7.3.4	init_post() 函数	391
7.4	内核启动流程 3——Busybox 的 init 进程	393
7.4.1	init 进程启动流程	393
7.4.2	添加初始化活动	394
7.4.3	执行初始化活动	395
7.5	本章小结	396

第 8 章 Linux 移植准备及最小系统构建

8.1	移植准备工作	397
8.1.1	开发环境	397
8.1.2	删减 Linux 文件	398
8.1.3	建立 My2440 配置	400

8.1.4	建立 My6410 配置	403
8.1.5	编译测试	406
8.2	最小系统搭建	409
8.2.1	嵌入式根文件系统制作	409
8.2.2	安装 initramfs 根文件系统	412
8.3	本章小结	414
第 9 章	Linux 网卡驱动移植	415
9.1	Linux 网络子系统	415
9.2	核心数据结构	416
9.2.1	net_device 结构	416
9.2.2	sk_buff 结构	419
9.3	DM9000 网卡驱动分析	421
9.3.1	board_info 结构	422
9.3.2	dm9000_probe() 函数	423
9.3.3	dm9000_open() 函数	427
9.3.4	dm9000_start_xmit() 函数	427
9.3.5	数据包接收函数	428
9.3.6	数据包发送函数	429
9.3.7	中断处理函数	431
9.4	My2440 网卡驱动移植	432
9.4.1	添加 DM9000 的平台设备	432
9.4.2	在内核配置添加对 DM9000 的支持	434
9.5	My6410 网卡驱动移植	434
9.5.1	添加 DM9000 的平台设备	434
9.5.2	在内核配置中添加对网络子系统的支持	435
9.5.3	在内核配置添加对 DM9000 的支持	436
9.6	安装 NFS 根文件系统	436
9.6.1	在内核配置添加对 NFS 的支持	436
9.6.2	挂载 NFS 根文件系统	437
9.7	制作基于共享库的根文件系统	437
9.8	本章小结	439

第 10 章	Linux 混杂设备驱动	440
10.1	My2440 RTC 驱动移植	440
10.2	My6410 RTC 驱动移植	441
10.2.1	修改 RTC 驱动 rtc-s3c.c	441
10.2.2	完善对 6410 RTC 驱动的平台支持	445
10.2.3	在机器配置文件中添加 RTC 设备	448
10.2.4	在内核中配置 RTC	448
10.3	RTC 驱动测试	449
10.4	为 My2440 添加 ADC 和按键驱动	451
10.4.1	按键驱动分析	451
10.4.2	在内核中添加 ADC 和按键驱动	454
10.5	为 My6410 添加 ADC 驱动	457
10.6	本章小结	458
第 11 章	Linux I2C 驱动移植	459
11.1	I2C 协议概述	459
11.1.1	I2C 总线物理拓扑结构	459
11.1.2	I2C 通信协议	460
11.2	Linux I2C 子系统框架	461
11.3	I2C 驱动中的数据结构和操作	462
11.3.1	i2c_adapter 结构	462
11.3.2	i2c_algorithm 结构	464
11.3.3	i2c_msg 结构	464
11.3.4	i2c_driver 结构	465
11.3.5	i2c_client 结构	467
11.4	I2C 适配器的设备接口	468
11.4.1	i2cdev_open() 函数	471
11.4.2	i2cdev_read() 函数	471
11.4.3	i2cdev_ioctl() 函数	472
11.5	S3C2440 (6410) I2C 适配器驱动的实现	473
11.5.1	S3C2440 I2C platform 总线	

匹配.....	474	12.5.2 S3C2440 SPI 控制器驱动描述	
11.5.2 S3C2440 I2C 总线驱动描述		结构.....	504
结构.....	474	12.5.3 probe 方法的实现	504
11.5.3 probe 方法的实现.....	476	12.5.4 S3C2440 SPI 总线通信方法...	505
11.5.4 S3C2440 I2C 总线通信方法...	477	12.6 S3C6410 SPI 控制器驱动的实现...	507
11.6 S3C2440 (6410) I2C 适配器		12.6.1 S3C6410 SPI 控制器驱动	
驱动移植.....	480	描述结构.....	507
11.6.1 添加 I2C 平台设备.....	480	12.6.2 probe 方法的实现	507
11.6.2 在内核配置中支持 I2C		12.6.3 S3C6410 SPI 总线通信方法...	509
驱动	481	12.7 S3C2440 SPI 控制器驱动移植	510
11.6.3 编写 I2C 总线驱动测试程序...	482	12.7.1 在机器配置文件中添加对 SPI 的	
11.7 S3C2440 (6410) I2C 设备驱动		支持.....	510
的实现	484	12.7.2 扩展 Kconfig.....	512
11.7.1 At24 系列 I2C EEPROM 设备		12.7.3 在内核配置中支持 SPI 驱动...	513
驱动的实现.....	484	12.7.4 SPI 驱动测试.....	513
11.7.2 传统只读 EEPROM 设备驱动		12.8 S3C6410 SPI 控制器驱动移植	513
的实现.....	486	12.8.1 添加 6410 的 SPI 驱动.....	514
11.8 I2C EEPROM 设备驱动移植.....	489	12.8.2 添加 SPI 平台设备.....	514
11.9 本章小结.....	490	12.8.3 添加 6410 DMA 平台代码	516
第 12 章 Linux SPI 驱动移植	491	12.8.4 添加 SPI、DMA 相关的时钟	
12.1 SPI 协议概述.....	491	资源.....	518
12.1.1 SPI 总线物理拓扑结构.....	491	12.8.5 在机器配置文件中添加对 SPI	
12.1.2 时钟极性和时钟相位.....	492	的支持.....	519
12.1.3 SPI 的优缺点.....	493	12.8.6 SPI 驱动测试.....	521
12.2 Linux SPI 子系统.....	493	12.9 S3C2440 (S3C6410) SPI 协议	
12.3 SPI 驱动中的数据结构及操作	494	驱动移植.....	521
12.3.1 spi_master 结构	494	12.9.1 AT25 系列 SPI EEPROM 协议	
12.3.2 spi_driver 结构	495	驱动的实现.....	521
12.3.3 spi_device 结构	496	12.9.2 SPI EEPROM 设备驱动移植...	523
12.3.4 spi_message 结构	497	12.10 本章小结	524
12.3.5 spi_bitbang 结构.....	498	第 13 章 Nand Flash 驱动移植.....	525
12.4 SPI 控制器的设备接口	500	13.1 Linux MTD 子系统	525
12.5 S3C2440 SPI 控制器驱动的实现...	503	13.2 MTD 子系统的数据结构及	
12.5.1 S3C2440 SPI platform 总线		操作	526
匹配.....	503	13.2.1 mtd_info 结构.....	526

13.2.2	mtd_notifier 结构	528	14.2	MMC 子系统中的数据结构及操作	552
13.2.3	mtd_part/mtd_partitions 结构	528	14.2.1	mmc_host 结构	552
13.3	MTD 块设备实现分析	530	14.2.2	mmc_card 结构	554
13.4	Nand Flash 驱动的实现	534	14.2.3	mmc_driver 结构	555
13.4.1	Nand Flash platform 总线匹配	534	14.2.4	mmc_request 结构	556
13.4.2	S3C2440 Nand Flash 控制器驱动描述结构	534	14.3	卡探测过程分析	558
13.4.3	probe 方法的实现	536	14.4	S3C2440 SD/MMC 主控制器驱动的实现	561
13.4.4	S3C2440 Nand Flash 读写方法分析	537	14.4.1	SD/MMC 主控制器驱动 platform 总线匹配	561
13.5	S3C2440 Nand Flash 控制器驱动移植	538	14.4.2	S3C2440 SD/MMC 主控制器驱动描述结构	561
13.5.1	在机器配置文件中添加对 Nand Flash 的支持	538	14.4.3	probe 方法的实现	563
13.5.2	完善 S3C2440 的 Nand Flash 驱动	540	14.4.4	S3C2440 SD/MMC 主控制器请求处理分析	565
13.5.3	在内核配置中支持 Nand Flash 驱动	541	14.5	S3C6410 高速 MMC 控制器驱动的实现	568
13.6	S3C6410 Nand Flash 控制器驱动移植	541	14.5.1	SDHCI 驱动框架	569
13.6.1	添加 6410 Nand Flash 驱动	541	14.5.2	SDHCI 主机卡探测过程	569
13.6.2	添加 Nand Flash 平台设备	542	14.5.3	S3C6410 HSMMC 控制器驱动	570
13.6.3	在机器配置文件中添加对 Nand Flash 的支持	544	14.5.4	S3C6410 HSMMC 控制器请求处理	572
13.6.4	其他修改	545	14.6	S3C2440 SD/MMC 主机控制器驱动移植	572
13.7	YAFFS2 文件系统移植	547	14.6.1	在机器配置文件中添加对 SD/MMC 主控制器的支持	572
13.7.1	将 YAFFS2 文件系统移植到 Linux 内核	548	14.6.2	在内核配置中添加对 SD/MMC 主控制器驱动的支持	573
13.7.2	利用 mtd-utils 烧写 YAFFS2 文件系统镜像	548	14.6.3	在内核配置中添加对中文字符集和 FAT 文件系统的支持	574
13.8	在内核中配置对 UBIFS 的支持	550	14.6.4	在文件系统中添加对热插拔事件处理的支持	574
13.9	本章小结	550	14.6.5	SD/MMC 主控制器驱动测试	575
第 14 章	SD/MMC 卡驱动移植	551	14.7	S3C6410 HSMMC 控制器驱动移植	576
14.1	Linux MMC 子系统	551			

14.7.1	添加 6410 Nand Flash 驱动	576	15.9.2	在机器配置文件中添加对帧缓冲的支持	609
14.7.2	在机器配置文件中添加对 HSMC 的支持	577	15.9.3	帧缓冲驱动测试	611
14.7.3	修改内核 SDHCI 驱动	578	15.10	本章小结	611
14.8	本章小结	579	第 16 章	触摸屏驱动移植	612
第 15 章	LCD 驱动移植	580	16.1	Linux 输入子系统	612
15.1	LCD 硬件原理	580	16.2	输入子系统中的数据结构及操作	613
15.1.1	LCD 的硬件构成	580	16.2.1	input_dev 结构	613
15.1.2	TFT 屏显示时序	581	16.2.2	input_handler 结构	616
15.2	Linux 帧缓冲子系统	582	16.2.3	input_handle 结构	617
15.3	帧缓冲子系统中的数据结构及操作	583	16.3	输入子系统核心层的实现	618
15.3.1	fb_info 结构	583	16.4	通用事件处理驱动	622
15.3.2	fb_var_screeninfo 结构和 fb_fix_screeninfo 结构	587	16.5	输入事件报告流程	626
15.3.3	fb_cmap 结构	589	16.6	S3C2440 (6410) 触摸屏驱动的分析	629
15.4	帧缓冲字符设备接口	590	16.6.1	模块初始化函数的实现	629
15.5	Linux 显示启动 Logo	594	16.6.2	中断处理与事件上报	630
15.6	S3C2440 帧缓冲驱动的实现	596	16.7	S3C2440 触摸屏驱动移植与测试	632
15.6.1	S3C2440 LCD 控制器硬件描述	596	16.7.1	S3C2440 触屏驱动移植	632
15.6.2	驱动 platform 总线匹配	597	16.7.2	S3C2440 触屏驱动测试	633
15.6.3	S3C2440 帧缓冲驱动描述结构	598	16.8	S3C6410 触摸屏驱动移植与测试	634
15.6.4	probe 方法实现	599	16.8.1	添加 6410 的触摸屏驱动	634
15.7	S3C6410 帧缓冲驱动的实现	601	16.8.2	添加触屏平台设备	635
15.8	S3C2440 帧缓冲驱动移植	601	16.8.3	在机器配置文件中添加对触屏的支持	636
15.8.1	在板级初始化文件中添加对帧缓冲的支持	601	16.9	本章小结	637
15.8.2	修改 Makefile 和 Kconfig	605	第 17 章	声卡驱动移植	638
15.8.3	在内核配置中添加对帧缓冲驱动的支持	607	17.1	ALSA 体系架构	638
15.8.4	帧缓冲驱动测试	608	17.1.1	ALSA 设备文件	639
15.9	S3C6410 帧缓冲驱动移植	608	17.1.2	驱动代码的文件结构	640
15.9.1	添加 6410 帧缓冲驱动	608	17.2	声卡描述结构 snd_card	640

17.3	PCM 功能子层.....	644
17.3.1	PCM 的概念.....	644
17.3.2	PCM 设备描述结构 snd_pcm.....	645
17.3.3	PCM 流与 PCM 子流.....	646
17.3.4	PCM 功能子层逻辑关系小结.....	651
17.3.5	PCM 设备文件的建立.....	652
17.3.6	PCM 设备文件的访问.....	654
17.4	声卡控制项.....	655
17.4.1	控制项创建.....	655
17.4.2	控制项回调函数.....	657
17.4.3	Control 设备建立.....	658
17.5	ASoC 声卡驱动架构.....	659
17.6	ASoC 架构中的 Machine 驱动.....	662
17.6.1	创建 ASoC 声卡平台设备.....	662
17.6.2	ASoC 声卡的平台驱动.....	665
17.7	ASoC 架构中的 Codec 驱动.....	666
17.7.1	Codec 的 DAI 和 PCM 的配置.....	666
17.7.2	Codec 的控制 IO.....	669
17.7.3	混音器和其他音频控制项.....	671
17.7.4	Codec 设备与 ASoC 声卡注册.....	673
17.8	ASoC 架构中的 Platform 驱动.....	676
17.8.1	CPU DAI 驱动.....	676
17.8.2	音频 DMA 驱动.....	677
17.8.3	创建音频 DMA 缓冲区.....	678
17.8.4	音频 DMA 的 PCM 操作.....	681
17.9	S3C2440+UDA1341 声卡驱动 配置与测试.....	683
17.9.1	在机器配置文件中添加对声卡 的支持.....	683
17.9.2	在内核配置中支持声卡驱动.....	684
17.9.3	应用层 alsa-lib 移植.....	685
17.9.4	编写 ALSA 应用程序.....	686
17.9.5	播放和录音测试.....	690
17.10	S3C6410+WM9714 声卡驱动 移植.....	691
17.10.1	添加 6410 声卡驱动.....	691
17.10.2	在内核配置中支持声卡 驱动.....	692
17.10.3	alsa-utils 工具集移植.....	692
17.11	本章小结.....	693
第 18 章	USB 驱动移植.....	694
18.1	USB 子系统架构.....	695
18.2	USB 驱动中的描述符结构.....	695
18.3	USB 主机驱动.....	695
18.3.1	主机控制器驱动.....	695
18.3.2	OHCI 主机控制器驱动.....	698
18.4	S3C2440/S3C6410 USB 主机驱动 的实现.....	700
18.5	USB 设备驱动.....	701
18.5.1	USB 设备驱动描述结构.....	702
18.5.2	USB 请求块 URB.....	703
18.5.3	URB 的处理流程.....	705
18.5.4	usb_bulk_msg() 和 usb_control_msg().....	708
18.5.5	探测和断开函数.....	709
18.6	USB 骨架程序.....	710
18.7	USB 设备驱动实例.....	718
18.7.1	DNW 驱动的实现.....	718
18.7.2	USB 键盘驱动的实现.....	720
18.8	本章小结.....	728
应用程序移植篇		
第 19 章	嵌入式 Qt 移植.....	730
19.1	Qt 开发环境搭建与使用.....	730
19.1.1	Qt SDK 的下载与安装.....	730
19.1.2	第一个 Qt 程序.....	732
19.1.3	利用 Qt Creator 建立一个工程.....	733
19.2	Qt 的功能模块与裁剪.....	735
19.2.1	Qt 模块的构成.....	735

应用程序移植篇

第 19 章 嵌入式 Qt 移植	730
19.1 Qt 开发环境搭建与使用	730
19.1.1 Qt SDK 的下载与安装	730
19.1.2 第一个 Qt 程序	732
19.1.3 利用 Qt Creator 建立一个工程	733
19.2 Qt 的功能模块与裁剪	735
19.2.1 Qt 模块的构成	735