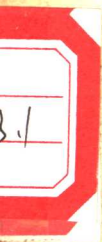


關於矢的理論和運動學

何衍璿編著

商務印書館





關於矢的理論和運動學

何衍璿編著

商務印書館



關於矢的理論和運動學

何衍璜編著

★版權所有★

商務印書館出版

上海河南中路二一一號

(上海市書刊出版業營業許可證出字第〇二五號)

新華書店總經售

上海勞動印製廠印刷

13017·78

1952年12月初版

開本850×1168 1/32

1956年9月3版

印張36/16

1957年6月上海第2次印刷

印數4,201—5,200

定價(10) 0.55

編輯大意

(一) 運動學和動靜力學等科目常引用若干度量，決定這些度量的方法，是在一點沿着一個方向，有一個數量。這樣的度量便叫做矢 (vecteur) 或向量。本書的第一篇是關於矢的理論，將分究下列三項，以爲讀者研究運動學和動靜力學的準備：

(a) 矢的運算。

(b) 由有限個矢的聯合而成的矢組 (systèmes de vecteurs)。

(c) 由無限連續的矢集合而成的矢場 (champs de vecteurs)。

(二) 在幾何學中，圖形的變位和形成都和時間沒有關係。運動學便要計及時間以研究圖形的運動，但是不問到運動的成因，像動靜力學所設的力一樣。本書的第二篇是運動學，將分究下列三項：

(a) 點的運動學 (cinématique du point)。

(b) 剛體的運動學 (cinématique du corps solide)。

(c) 運動學在幾何學的應用如平面圖形在它的面上的運動和 Frenet 三面角的運動等，都是幾何的重要結果。

(三) 本書各章末尾，附有習題，讓讀者解答，希望他們對於運動學、微分幾何、高等微積分等科目，得養成熟練運用而融會貫通的能力。

(四) 倘若沒有特別聲明，則本書所用的坐標軸都是正交坐標軸，射影也都是正射影。希望讀者留意。

(五) 學海無涯，很難得自己認爲滿足。恐怕有些說得不完善的地方，希望高明有以指正。

目 次

第一篇 關於矢的理論

第一章 矢和矢組	1
1. 矢的定義	1
2. 矢的相等	1
3. 矢的加法	3
4. 矢的減法	4
5. 矢性乘積	4
6. 數性乘積	9
7. 導矢	10
8. 和的導數	10
9. 矢性乘積的導數	11
10. 對於一點的矢矩	13
11. Varignon 定理	13
12. 矢矩的分解	13
13. 對於一軸的矢矩	15
14. 一矢的坐標	16
15. 矢組, 合矢, 合矩	17
16. 合矩在合矢上的射影, 中心軸	19
17. 矢組對於一軸的合矩, 零矩軸	22
18. 等價矢組, 矢組的簡化	23
19. 特別矢組	25
習題一	29
第二章 矢場	31
20. 定義	31

21. 元工作	32
22. 全工作	33
23. 通量	34
24. 旋度場	35
25. Ostrogradsky 和 Stokes 兩公式的解釋	36
26. 由矢函數導來的矢場	39
27. 等位曲面	42
28. 有積分因子的場	45
習題二	49

第二篇 運動學

第一章 點的運動學	53
29. 速度	53
30. 加速度	54
31. 速度的合成	58
32. 面積速度	60
33. 速度圖	62
習題三	63
第二章 剛體的運動學	66
34. 剛體的簡單運動	66
35. 有一定點的剛體的運動	68
36. 剛體的普通運動	72
37. 動曲面在定曲面上的旋轉	77
38. Frenet 三面角的運動	78
39. 平面圖形在它的平面內的運動	81
習題四	83
第三章 加速度的合成	85
40. Coriolis 定理	85

41. 平面圖形在它的平面內運動的情形	88
42. 應用	90
43. 加速度的中心和加速度的幾何中心	91
習題五	92
第四章 Savary 公式和他的作圖法	93
44. 關於一矢在平面內變位的公式	93
45. Savary 公式	94
46. 推論	95
47. Savary 作圖法	97
習題六	99

第一篇 關於矢的理論

第一章 矢和矢組

1. 矢的定義 矢是向線 AB 的一部分，我們用 $\overline{AB}$ 或 V (圖 1) 來做標記。

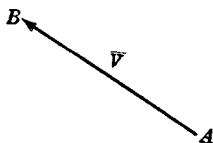


圖 1

矢 $\overline{AB}$ 的特徵有：

- (1) 原點 (origine) A ;
- (2) 方位 (direction), 即載矢的直線 AB ;
- (3) 指向 (sens), 即動點從原點 A 走到終點 B 的方向;
- (4) 度量 (grandeur), 即兩點 A 和 B 間的距離。我們用符號 AB 或 V 表示 $\overline{AB}$ 的度量。

若將度量和方向 (方位和指向) 固定，而變更原點，便得自由矢 (vecteur libre)。更將載矢的直線固定，便得滑動矢 (vecteur glissant)。若固定上述的四個原素，便得一定矢 (vecteur fixe)。

2. 矢的相等 當兩矢有相同的方向和度量，便說這兩矢相等。藉

平移 (translation) 的方法以使原點相重, 可將兩矢重疊。同在一一直線上兩矢相等的, 叫做**直接相等** (directement égaux)。當兩矢有相同的方位和度量, 而指向反對的, 便說這兩矢**反對** (opposés)。同在一一直線上兩矢的反對, 叫做**直接反對**。

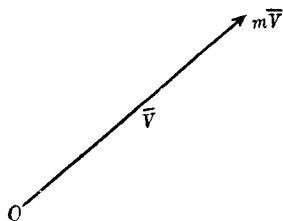


圖 2

設有一矢 $\vec{V}$ 。若以 $m\vec{V}$ 表示另一矢, 它的原點和方位都和 $\vec{V}$ 相同, 它的指向和 $\vec{V}$ 相同或相反, 便要看 m 是正數還是負數來決定。如 m 為正, 則 $m\vec{V}$ 與 $\vec{V}$ 同向 (圖2), 它的度量用 $|mV|$ 表示。

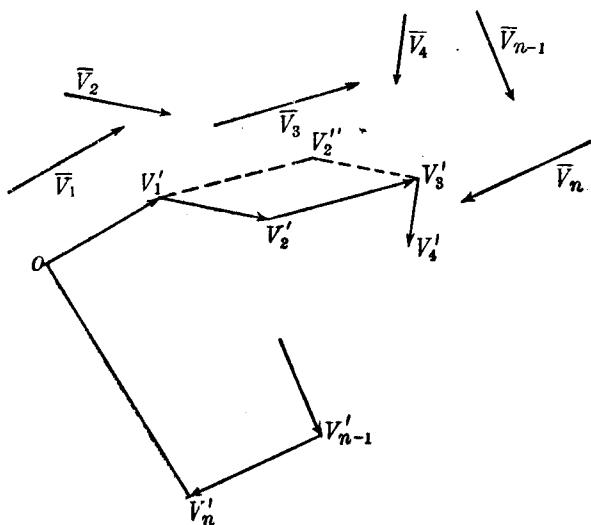


圖 3

3. 矢的加法 設有 n 個矢 $\vec{V}_1, \vec{V}_2, \dots, \vec{V}_n$ 。任取一點 O 做原點，作一個多邊形，它的邊 $\overline{OV_1}, \overline{V_1V_2}, \overline{V_2V_3}, \dots, \overline{V_{n-2}V_{n-1}}, \overline{V_{n-1}V_n}$ 依次等於 $\vec{V}_1, \vec{V}_2, \dots, \vec{V}_n$ 的矢，則自由矢 $\overline{OV_n}$ 便是各矢 $\vec{V}_1, \vec{V}_2, \dots, \vec{V}_n$ 的幾何和 (somme géométrique) (或簡稱和)，如圖 3。並且可以寫成下式：

$$\overline{OV_n} = \vec{V} = \vec{V}_1 + \vec{V}_2 + \dots + \vec{V}_n$$

定理一 當各矢的次序變更時，它們的幾何和不變。

設毗連的兩矢可以對調，取 $\vec{V}_2$ 與 $\vec{V}_3$ 為例。在求幾何和的程序中，引 $\overline{V_1V'_2}$ 平行於 $\vec{V}_3$ ，再引 $\overline{V'_2V'_3}$ 平行於 $\vec{V}_2$ ，所得的第三終點 $\vec{V}_3$ 和起初順着次序所得的一樣。依照這樣逐步變更，可將任意兩矢 $\vec{V}_i, \vec{V}_j$ 的次序對調，而各矢的幾何和不變，所以知道矢的次序可以任意變更。

定理二 若當中數矢用它們的幾何和代替，所有各矢的幾何和仍舊不變。

設毗連的兩矢 $\vec{V}_2, \vec{V}_3$ 可用它們的幾何和代替，即在求矢 $\vec{V}$ 的程序中可以對角線 $\overline{V_1V'_3}$ 代替折線 $\overline{V_1V'_2V'_3}$ 。依照前定理，我們可使任意數矢毗連，其中的最初兩矢得用它們的幾何和代替，這第一個幾何和與第三矢也得用它們的幾何和代替。仿此繼續施行，將見這幾矢可用

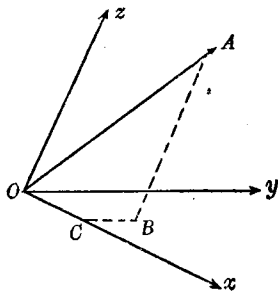


圖 4

它們的幾何和代替，不致使最終幾何和 $\bar{V}$ 的值受到什麼影響。

備考 一矢 $\bar{V}$ 投射於任意三軸 $O-xyz$ (對於一軸的投射線應平行於包含他二軸的平面)，它便等於它的射影三矢的幾何和。

如圖 4,

$$\overline{OA} = \bar{V} = \overline{OC} + \overline{CB} + \overline{BA}$$

$$\bar{V} = \bar{X} + \bar{Y} + \bar{Z}$$

X, Y, Z 依次表示在 Ox, Oy, Oz 量度 $\bar{X}, \bar{Y}, \bar{Z}$ 所得的數，可有正負之別，和以 V 表 $\bar{V}$ 的絕對值不同。這三數便是矢 $\bar{V}$ 對於 $O-xyz$ 的分解 (composantes)。

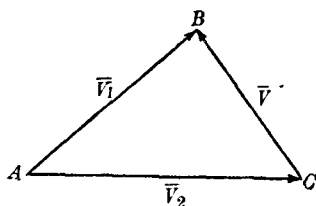


圖 5

4. 矢的減法 兩矢 $\bar{V}_1$ 與 $\bar{V}_2$ 的差 (difference) 是適合下式關係的一矢 $\bar{V}$ (圖 5)。

$$\bar{V}_2 + \bar{V} = \bar{V}_1$$

這式可寫成：

$$\bar{V} = \bar{V}_1 - \bar{V}_2$$

按照圖中表示：

$$\overline{CB} = \overline{AB} - \overline{AC}$$

這個差 $\bar{V}_1 - \bar{V}_2$ 是一矢，以 $\bar{V}_2$ 的終點為原點，以 $\bar{V}_1$ 的終點為終點。

5. 矢性乘積 (produit vectoriel) 兩矢 $\bar{V}_1$ 與 $\bar{V}_2$ 的矢性乘積是一自由矢 $\bar{V}$ (圖 6)。欲定此矢，可先設 $\bar{V}_1$ 與 $\bar{V}_2$ 有相同的原點 O 。

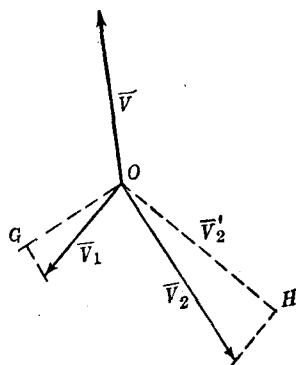


圖 6

乘積 $\bar{V}$ 的度量是以 $\bar{V}_1$ 與 $\bar{V}_2$ 作兩邊所成平行四邊形的面積。換句話說，如使 θ 表示 $\bar{V}_1$ 與 $\bar{V}_2$ 的夾角，則乘積 $\bar{V}$ 的度量等於 $V_1 V_2 \sin \theta$ 。

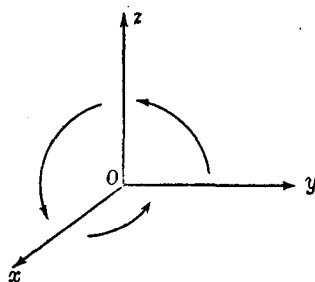


圖 7

就方位說， V 是包含兩矢的平面的法線。在這平面上，引 $\overline{OH}$ 垂直於 $\bar{V}_1$ ，使 $\overline{OH}$ 與 $\bar{V}_2$ 在載 $\bar{V}_1$ 的直線的同側。

$\bar{V}$ 的指向的選定（圖 7），為使三面角 $O-V_1 HV$ 與參考三面角（trièdre de référence 指坐標三面角） $O-xyz$ 有相同的向 [sens 或作佈置 (disposition)]。

$\vec{V}_1$ 與 $\vec{V}_2$ 的矢性乘積用符號 $\vec{V}_1 \times \vec{V}_2$ 表示。

若 $\vec{V}_1$ 與 $\vec{V}_2$ 不同原點，則任取一點 O 為原點，作矢 $\vec{W}_1$ 等於 $\vec{V}_1$ ，作矢 $\vec{W}_2$ 等於 $\vec{V}_2$ 。依照定義 $\vec{W}_1 \times \vec{W}_2$ ，便等於 $\vec{V}_1 \times \vec{V}_2$ 。

由上所述，當兩矢中的一矢為零，或兩矢平行，則它們的矢性乘積為零。按照指向選定的規則， $\vec{V} = \vec{V}_1 \times \vec{V}_2$ 和 $\vec{V}' = \vec{V}_2 \times \vec{V}_1$ 是互相反對的兩矢，後者是將前者兩因子的次序互易所得的結果。所以普通乘法的交換律不適用於矢性乘積。如以 $\vec{V}_2$ 在 OH 方向的分矢（即在該方向分解的矢） $\vec{V}'_2$ 代替 $\vec{V}_2$ ，它們的矢性乘積仍舊不變，因為由此運算所得的結果對於 $\vec{V}$ 方向與度量仍舊不會變更的。依同理 $\vec{V} = \vec{OG} \times \vec{V}_2$ ，其中 $\vec{OG}$ 表示 $\vec{V}_1$ 在垂直於 $\vec{V}_2$ 的方向的分矢。

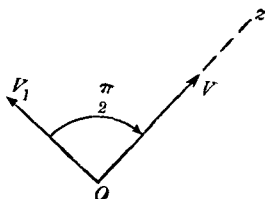


圖 8

總而言之，

$$\begin{aligned}\vec{V} &= \vec{V}_1 \times \vec{V}_2 \\ &= \vec{V}_1 \times \vec{OH} \\ &= \vec{OG} \times \vec{V}_2\end{aligned}$$

但是

$$\vec{V}_2 \times \vec{V}_1 = -\vec{V} = -\vec{V}_1 \times \vec{V}_2$$

於平面上取矢 $\vec{V}_1$ (圖 8)，又取矢 $\vec{V}'_2$ 垂直於這平面，則它們的矢性乘積 $\vec{V}$ 當然在這平面上，以 $\vec{V}_1$ 的垂直線 Oz 為載線。所以欲得 $\vec{V}_1$ 與 $\vec{V}_2$ 的矢性乘積，這兩矢的位置是互相垂直的，那末在含一矢而垂直於他矢的平面上，將第一矢轉一直角，再施以比 $\vec{V}'_2$ 的心放變換 (homo-

thétique) 便得了。

用這方法可以證明普通乘法的分配律可適用於矢性乘積。例如有三矢 $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}$, 則有

$$(\bar{b} + \bar{c}) \times \bar{a} = \bar{b} \times \bar{a} + \bar{c} \times \bar{a}$$

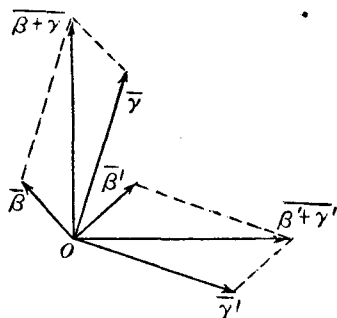


圖 9

先取矢 $\bar{a}$ 垂直於圖的平面(圖 9)。次將 $\bar{b}, \bar{c}, \bar{b} + \bar{c}$ 各以其在圖平面上的射影 $\bar{\beta}, \bar{\gamma}, \overline{\beta + \gamma}$ 代替, 並且假設矢 $\bar{a}$ 的度量為 1, 則作各矢 $\bar{\beta}, \bar{\gamma}, \overline{\beta + \gamma}$ 與 $\bar{a}$ 的矢性乘積, 是即將各矢轉一直角, 而達至 $\bar{\beta}', \bar{\gamma}', \overline{\beta' + \gamma'}$ 的位置, 全部都轉一直角, 可見

$$\overline{\beta' + \gamma'} = \bar{\beta}' + \bar{\gamma}'$$

這式便表明上一等式能夠成立。若 a 不是 1, 則於旋轉後, 可作一心放變換, 以 O 為中心, 以 a 為比, 上一等式仍舊能夠成立。因子顛倒, 又得

$$\bar{a} \times (\bar{b} + \bar{c}) = \bar{a} \times \bar{b} + \bar{a} \times \bar{c}$$

等式兩邊的符號同時改變, 等式仍舊是等式。

數矢和與數矢和的乘積, 或者數矢的乘積, 都可依照上述方法逐步推出, 不過要注意因子的先後次序。

兩矢乘積的分解 設有兩矢 $\bar{V}$ 與 $\bar{V}'$, 它們在坐標軸 $O-xyz$ 的分解, 用下列等式表示:

$$\vec{V} = \vec{X} + \vec{Y} + \vec{Z} \quad \vec{V}' = \vec{X}' + \vec{Y}' + \vec{Z}'$$

則

$$\begin{aligned} \vec{V} \times \vec{V}' &= (\vec{X} + \vec{Y} + \vec{Z}) \times (\vec{X}' + \vec{Y}' + \vec{Z}') \\ &= \vec{X} \times \vec{X}' + \vec{Y} \times \vec{Y}' + \vec{Z} \times \vec{Z}' \\ &\quad + \vec{Y} \times \vec{Z}' + \vec{Z} \times \vec{Y}' \\ &\quad + \vec{Z} \times \vec{X}' + \vec{X} \times \vec{Z}' \\ &\quad + \vec{X} \times \vec{Y}' + \vec{Y} \times \vec{X}' \end{aligned}$$

矢 $\vec{X}$ 與 $\vec{X}'$ 平行, 所以

$$\vec{X} \times \vec{X}' = 0$$

同理得

$$\vec{Y} \times \vec{Y}' = 0$$

$$\vec{Z} \times \vec{Z}' = 0$$

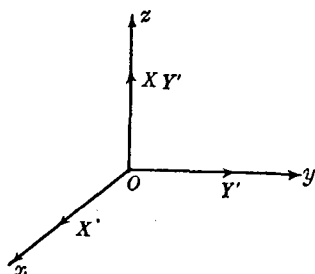


圖 10

依照兩矢的矢性乘積的定義, 便可以知道矢 $\vec{X} \times \vec{Y}'$ 在 Oz 上 (圖 10), 它的代數量是 $\vec{X}\vec{Y}'$ 。矢 $\vec{Y} \times \vec{X}'$ 也在 Oz 上, 它的代數量是 $-\vec{Y}\vec{X}'$ 。矢 $\vec{Y} \times \vec{Z}'$ 和 $\vec{Z} \times \vec{Y}'$ 都在 Ox 上, 它們的代數量是 YZ' 和 $-ZY'$ 。矢 $\vec{Z} \times \vec{X}'$ 和 $\vec{X} \times \vec{Z}'$ 都在 Oy 上, 它們的代數量是 ZX' 和 $-XZ'$ 。所以乘積 $\vec{V} \times \vec{V}'$ 在 $O-xyz$ 的分解是

$$L = YZ' - ZY'$$

$$M = ZX' - XZ'$$

$$N = XY' - YX'$$

6. 數性乘積 (produit scalaire) 兩矢 $\vec{V}$ 與 $\vec{V}'$ 的數性乘積, 用一句話說, 便是一個數 $VV' \cos \theta$, 式中 θ 表這兩矢的夾角。當其中一矢為零, 或兩矢垂直, 則這乘積為零。我們用 $\vec{V} \cdot \vec{V}'$ 或 $V' \vec{V}$ 表數性乘積, 而有

$$VV' \cos \theta = V \cdot \text{proj}_{\vec{V}} \vec{V}' = \vec{V}' \cdot \text{proj}_{\vec{V}} \vec{V},$$

其中 $\text{proj}_{\vec{V}} \vec{V}'$ 表示 $\vec{V}'$ 在 $\vec{V}$ 的載線上的射影。

所以

$$\begin{aligned} (\vec{b} + \vec{c}) \cdot \vec{a} &= \vec{a} \cdot \text{proj}_{\vec{a}} (\vec{b} + \vec{c}) \\ &= \vec{a} \cdot \text{proj}_{\vec{a}} \vec{b} + \text{proj}_{\vec{a}} \vec{c} \\ &= \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \vec{c} \end{aligned}$$

由此可以知道普通乘法的分配律和交換律都適用於矢的數性乘積。

取坐標軸 $O-xyz$, 設 X, Y, Z 是 $\vec{V}$ 的分解, X', Y', Z' 是 $\vec{V}'$ 的分解

$$\vec{V} = \vec{X} + \vec{Y} + \vec{Z} \quad \vec{V}' = \vec{X}' + \vec{Y}' + \vec{Z}'$$

則有

$$\begin{aligned} \vec{V} \cdot \vec{V}' &= (\vec{X} + \vec{Y} + \vec{Z}) \cdot (\vec{X}' + \vec{Y}' + \vec{Z}') \\ &= \vec{X} \cdot \vec{X}' + \vec{Y} \cdot \vec{Y}' + \vec{Z} \cdot \vec{Z}' \\ &\quad + \vec{Y} \cdot \vec{Z}' + \vec{Z} \cdot \vec{Y}' + \vec{Z} \cdot \vec{X}' + \vec{X} \cdot \vec{Z}' + \vec{X} \cdot \vec{Y}' + \vec{Y} \cdot \vec{X}' \end{aligned}$$

式中最後六個數性乘積都等於零, 因為它們相乘的因子都是垂直的兩矢。又 $\vec{X} \cdot \vec{X}' = X \cdot X'$, 使 $|X|$ 與 $|X'|$ 表 X 與 X' 的絕對值, 則當 X 與 X' 同號, $\theta = 0$, $\vec{X} \cdot \vec{X}' = |X| \cdot |X'| = XX'$ 。當 X 與 X' 異號, $\theta = \pi$, $\vec{X} \cdot \vec{X}' = |X| \cdot |X'|(-1) = -|X| \cdot |X'| = -XX'$ 。所以

$$\vec{V} \cdot \vec{V}' = XX' + YY' + ZZ'$$

當

$$XX' + YY' + ZZ' = 0$$

則 $\vec{V}$ 與 $\vec{V}'$ 成直角。

備考 因為

$$L = M = N = 0$$

則

$$LX + MY + NZ = 0$$

$$LX' + MY' + NZ' = 0$$

便是說兩矢的矢性乘積和兩矢都成直角, 這和矢性乘積的定義相符。

7. 導矢 (vecteur dérivé) 設有一矢 $\vec{V}(t)$ 是隨着參變數 t 而變動, 它對於任意坐標軸 $Oxyz$ 的分解是

$$X(t) \quad Y(t) \quad Z(t)$$

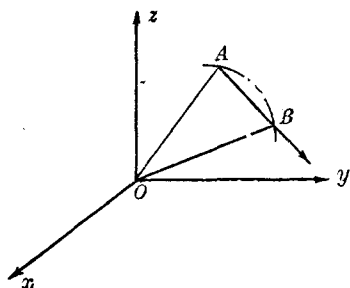


圖 11

由原點 O 作一矢 $\overline{OA}$ 等於 $\vec{V}$ (圖 11)。當 t 變更, 則點 A 畫曲線:

$$X=X(t) \quad Y=Y(t) \quad Z=Z(t)$$

若 t 增加 Δt , 則矢 $\overline{OA}$ 抵 $\overline{OB}$, 使得 $\overline{OB} = \overline{OA} + \Delta \vec{V}$ 。兩矢 $\overline{OB}$ 與 $\overline{OA}$ 的差是 $\overline{AB} = \Delta \vec{V}$ 。當 Δt 趨近於零, 則矢 $\frac{\Delta \vec{V}}{\Delta t}$ 的極限矢叫做 $\vec{V}$ 的導矢。 $\vec{V}$ 的導矢便在曲線的切線上。若 t 代表時間, 這極限矢叫做 A 的速度矢 (vecteur vitesse), 它的分解便是:

$$\frac{dX}{dt} \quad \frac{dY}{dt} \quad \frac{dZ}{dt}$$

導矢用符號 $\frac{d\vec{V}}{dt}$ 表示。若一矢為常矢, 則它的導矢等於零。反過來說, 若某矢有常為零的導矢, 則這矢是一常矢, 因為它的分解 X, Y, Z 都是常數。

8. 和的導數 仿倣關於計算函數和的導數的方法, 假設

$$\vec{V} = \vec{V}_1 + \vec{V}_2 + \vec{V}_3$$