

线性代数基本概念图示

洪晴华 费本初 谢继国 编

兰州大学出版社

线性代数基本概念图示

洪晴华 费本初 谢继国 编

兰州大学出版社

1989·兰州

线性代数基本概念图示

洪晴等 费木森 谢继国 编

兰州大学出版社出版

(兰州大学校内)

兰州大学出版社激光照排室照版

静宁县印刷厂印制 甘肃省新华书店发行

开本: 787×1092 毫米 1/32 印张: 3.5

1989年11月第1版 1989年11月第1次印刷

字数: 80千字 印数: 1—2000册

ISBN 7-311-00271-0/O·41 定价: 0.75元

前 言

线性代数是一门重要的数学基础课。其概念繁多、内容抽象、理论性强，给初学者带来了一定的困难。为便于大专院校学生系统复习，熟练掌握其基本知识和基础理论，我们曾以张禾瑞、郝炳新编《高等代数》及北京大学数力系所编《高等代数》为主要依据、查阅了国内外有关资料，编写了《线性代数基本理论知识复习表》，并在全国各大专院校进行了交流。受到同行的鼓励和帮助。我们在教学实践中，对《复习表》进行反复修改，编成了此书。

本书偏重于图和理论关系表的应用，试图给线性代数的基本理论知识以形象地说明和解释，可作为大专院校、电大、函大学生学习线性代数和高等代数的辅导材料。也可作为教师的教学参考书。为便于读者阅读，特在第一章§4中，对本书采用的记号给予了说明。

在本书编写过程中，曾得到许多同行专家的指点。根据甘肃省高校教材建设规划，书稿曾经甘肃省教材建设指导委员会评审。特别值得提到的是，王世民、刘义循、孙金铭、李慧陵等副教授给我们以具体地指导、帮助。在此深表谢意。

由于水平所限，错误和缺点在所难免，恳请读者批评指正。

编 者

1988.8

目 录

第一章 预备知识	(1)
§1 集合	(1)
§2 映射	(4)
§3 数环与数域	(7)
§4 符号说明	(8)
第二章 行列式	(9)
§1 N 级排列	(9)
§2 行列式的定义	(10)
§3 行列式基本性质	(11)
§4 行列式展开	(13)
§5 重要的特殊行列式	(14)
§6 行列式常用计算法	(16)
§7 克莱姆法则	(22)
第三章 矩阵	(23)
§1 矩阵概念	(23)
§2 矩阵的运算规律	(23)
§3 常见的特殊矩阵	(26)
§4 矩阵的秩	(31)
§5 可逆阵及其性质	(31)
§6 初等变换与初等阵	(32)
§7 矩阵的分块	(41)
§8 实矩阵关系图	(43)
第四章 线性方程组	(44)

§1 基本概念	(44)
§2 线性方程组有解判别法	(46)
§3 线性方程组的公式解	(47)
第五章 线性空间	(48)
§1 线性空间的定义	(48)
§2 简单性质	(49)
§3 线性相关性	(49)
§4 向量组的基本概念	(51)
§5 子空间	(53)
§6 基 维数 坐标	(54)
§7 同构	(57)
§8 解空间	(59)
第六章 线性变换	(61)
§1 一般概念和基本性质	(60)
§2 线性变换的矩阵表示	(65)
§3 各类特殊映射的关系	(68)
§4 特征根和特征向量	(69)
§5 矩阵可对角化的条件	(73)
§6 不变子空间	(78)
§7 若当标准形简介	(79)
第七章 欧氏空间	(81)
§1 一般概念	(81)
§2 正交基及其性质	(83)
§3 正交变换	(87)
§4 同构	(91)
第八章 内积空间及二次型	(92)

第一章 预备知识

§1 集 合

(1) 集合的概念

集合: 表示一定事物的集体。用 $A, B, C \dots \dots$ 表示。

集合元素: 组成集合的东西。用 $a, b, c \dots \dots$ 表示。

若 a 是集合 A 的一个元素, 则称 a 属于 A , 记作 $a \in A$,
(或者 $A \ni a$); 若 a 不是集合 A 的元素, 则称 a 不属于 A , 记作 $a \notin A$ (或者 $A \not\ni a$)。

如果设集合

$$A = \{x | \dots \dots\},$$

则说明 A 是由满足条件“ $\dots \dots$ ”的那些 x 所组成的。

点的集合称为点集。数的集合称为数集。

(2) 集合之间的关系

A 是 B 的子集, 亦称 A 包含于 B (或称 B 包含 A)。记作
 $A \subseteq B$ (或者 $B \supseteq A$)。关系图如图 1 (a) 所示。

$$A \subseteq B \iff (\text{对 } \forall x \in A, \Rightarrow x \in B.)$$

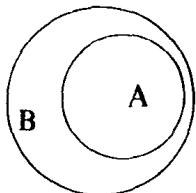
A 不是 B 的子集, 称 A 不包含于 B (或称 B 不包含 A)。
记作 $A \not\subseteq B$ (或 $B \not\supseteq A$)。关系图如图 1(b) 所示。

$$A \not\subseteq B \iff (\exists x \in A, \text{但 } x \notin B.)$$

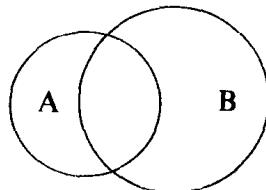
集合 A 与 B 相等: A 与 B 含有完全相同的元素。记作
 $A = B$ 。

$$A = B \iff (A \subseteq B, \text{且 } B \subseteq A.)$$

如果 $A \subseteq B$, 且 $A \neq B$, 那么称 A 是 B 的真子集(或称 B 真包含 A)。记作 $A \subset B$ 。



(a)



(b)

图 1

(3) 特殊集合

空集: 不含任何元素的集合。记作 \emptyset 。

对任意集合 A , 规定 $\emptyset \subseteq A$ 。

集合 A 的幂集: A 的所有子集所成的集合。记作 $P(A)$ 。

$$P(A) = \{X \mid X \text{ 是 } A \text{ 的子集}\}.$$

(4) 集合的特征

基数(势): 是集合论的基本概念之一。用它可对集合的大小进行一个描述。

若集合 A 、 B 间存在一一对应, 则 A 、 B 具有相同的基数。

在有限集 A 中, 集 A 的基数即为 A 所含元素的个数, 记作 $|A|$ 。易知 $|P(A)| = 2^{|A|}$ 。

(5) 集合的基本运算及性质

A 与 B 的并: 由 A 、 B 的一切元素组成的集合。记作 $A \cup B$ 。
显然,

$$\begin{aligned} A \cup B &= \{x \mid x \in A, \text{ 或 } x \in B\} \\ &= \{x \mid A, B \text{ 中至少一个含 } x\}; \end{aligned}$$

$$A \cup B \supseteq A, \text{ 且 } A \cup B \supseteq B.$$

A 与 B 的交: 由 A 、 B 的所有相同元素组成的集合。记作 $A \cap B$ 。

显然,

$$A \cap B = \{x | x \in A, \text{ 且 } x \in B\};$$

$$A \cap B \subseteq A, \text{ 且 } A \cap B \subseteq B.$$

A 与 B 的差(即 B 在 A 中的补集):由属于 A 但不属于 B 的元素组成的集合。记作 $A - B$ 。

$$A - B = \{x | x \in A \text{ 但 } x \notin B\}.$$

A 的补:由属于全集 I 但不属于 A 的元素组成的集合,其中全集 I 是所考虑的全体元素的集合。记作 \bar{A} 。

$$\bar{A} = I - A.$$

A 与 B 的对称差:由属于 $A \cup B$, 但不属于 $A \cap B$ 的元素组成的集合。记作 $A \triangle B$ 。

$$A \triangle B = (A - B) \cup (B - A)$$

$$= \{x | x \in A \cup B, x \notin A \cap B\}.$$

以上各运算如图 2 所示。

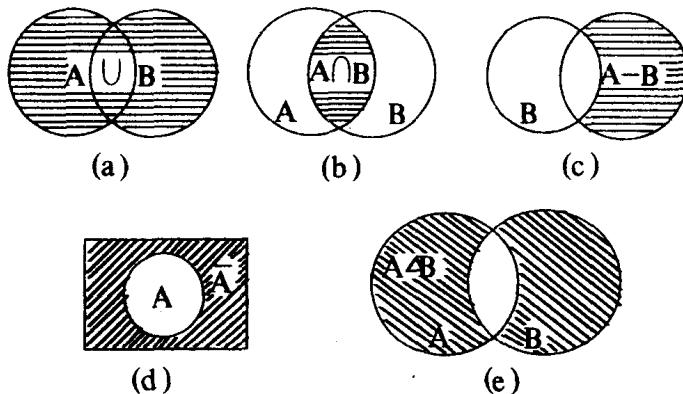


图 2

(6) 基本算律

交换律: $A \cup B = B \cup A, A \cap B = B \cap A,$

结合律: $A \cup (B \cup C) = (A \cup B) \cup C$,

$A \cap (B \cap C) = (A \cap B) \cap C$ 。

分配律: $A \cup (B \cap C) = (A \cup B) \cap (A \cup C)$,

$A \cap (B \cup C) = (A \cap B) \cup (A \cap C)$ 。

吸收律: $A \cup (A \cap C) = A$, $A \cap (A \cup C) = A$ 。

幂等律: $A \cup A = A$, $A \cap A = A$ 。

De Morgan 律: $\overline{A \cup B} = \overline{A} \cap \overline{B}$,

$\overline{A \cap B} = \overline{A} \cup \overline{B}$ 。

§2 映 射

(1) 映射的概念

映射的定义: 如果

对 $\forall x \in$ 集合 A $\xrightarrow[\text{对应}]{\exists \text{ 法则 } f}$ 唯一确定的 $y \in$ 集合 B ,

则称 f 是 A 到 B 的一个映射。记作 $f: A \rightarrow B$, 或 $f: x \mapsto y$ 。

其中 $y = f(x)$ 叫做 x 在 f 下的象, x 称为 y 在 f 下的原象。如图 3 所示。

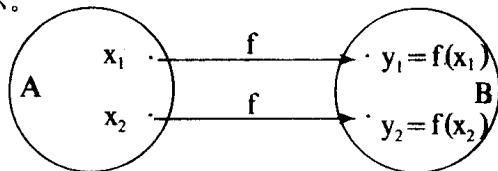


图 3

$$\left(\begin{array}{l} f \text{ 是 } A \text{ 到 } B \\ \text{的映射} \end{array} \right) \iff \left(\begin{array}{l} \text{对 } \forall x_1 = x_2 \in A \\ \Rightarrow y_1 = y_2 \in B \end{array} \right)$$

集合A在f之下的象(或称映射f的象)记作f(A),且
 $f(A) = \{f(x) \mid x \in A\} \subseteq B$ 。

映射f与g相等记作f=g且

$$f=g \iff \begin{cases} \text{对应集合相同, 即} \\ f:A \rightarrow B, g:A \rightarrow B; \\ \text{对应象都相等, 即} \\ \text{对 } \forall x \in A, \text{都有 } f(x)=g(x). \end{cases}$$

(2) 映射的分类

$$\left(\begin{array}{l} f \text{ 是 } A \text{ 到 } B \text{ 的满} \\ \text{射(到上的映射).} \end{array} \right) \triangleq \left(\begin{array}{l} f \text{ 是 } A \text{ 到 } B \text{ 的映射, 且} \\ f(A) = B \end{array} \right)$$

\Updownarrow

对 $\forall y \in B, \exists x \in A$, 使 $f(x)=y$.

$$\left(\begin{array}{l} f \text{ 是 } A \text{ 到 } B \text{ 的单} \\ \text{射(1—1映射).} \end{array} \right) \triangleq \left(\begin{array}{l} f \text{ 是 } A \text{ 到 } B \text{ 的映射, 且} \\ \text{对不同的 } x, \text{ 其象也不同。} \\ \text{即对 } \forall x_1, x_2 \in A, \text{ 只要 } x_1 \neq x_2 \\ \text{便有 } f(x_1) \neq f(x_2). \end{array} \right)$$

\Updownarrow

对 $y_1=f(x_1) \in B, y_2=f(x_2) \in B$, 只要 $y_1=y_2$, 便有 $x_1=x_2$.

$$\left(\begin{array}{l} f \text{ 是 } A \text{ 到 } B \text{ 的双射(亦} \\ \text{称到上的1—1映射、满单} \\ \text{射, 或一一对应).} \end{array} \right) \triangleq f \text{ 既是满射, 又是单射。}$$

有限集A、B间存在双射,

\Updownarrow

A、B的元素个数相同。

映射间的关系,如图4所示。

当 $A, B \subseteq R$ 时,映射 f 即为通常的实变函数;当 $A, B \subseteq C$ 时,映射 f 即为复变函数。

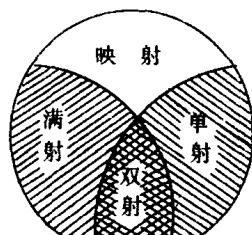


图 4

(3) 映射的运算

f 与 g 的合成(乘积) \triangleq 由映射 $f: A \rightarrow B, g: B \rightarrow C$ 决定的 A 到 C 的映射,这一映射记为 $g \circ f$ (或 gf)。

对 $\forall x \in A$ $\xrightarrow{\text{在 } g \circ f \text{ 下}} g(f(x)) \in C$ 。

当 $A, B \subseteq R$ (或 C) 时,上述映射的概念即是实(复)变函数的复合概念。

映射的合成不满足交换律。即一般来说,

$$g \circ f \neq f \circ g$$

映射的合成满足结合律。即若 $f: A \rightarrow B, g: B \rightarrow C, h: C \rightarrow D$, 则

$$h \circ (g \circ f) = (h \circ g) \circ f$$

合成映射关系图,如图5所示。

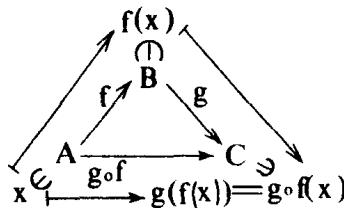


图 5

(4) 映射的性质

$$(一) \left(\begin{array}{l} f \text{ 是 } A \text{ 到 } B \text{ 的} \\ \text{可逆映射,} \end{array} \right) \xrightarrow{\Delta} \left(\begin{array}{l} f \text{ 是 } A \text{ 到 } B \text{ 的} \\ \text{双映射,} \end{array} \right)$$

$\exists B$ 到 A 的一个映射 g ,
使得 $g \circ f = j_A$, 且 $f \circ g = j_B$. 其
中 j_A, j_B 分别是 A, B 的恒等
映射.

可逆映射 f 中, 映射 g
是由 f 唯一确定的, 叫做映
射 f 的逆映射. 记作 f^{-1} .

可逆映射 f 与其逆 f^{-1} 的关系, 如图 6 所示。

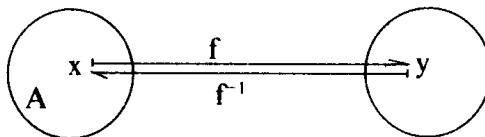


图 6

f 的逆映射 f^{-1} 的概念, 就是数学分析中单值函数的反函数
这一概念的推广。

§3 数环与数域

通常, 我们用 Z, Q, R 和 C 分别表示整数集、有理数集、
实数集和复数集。显然,

$$Z \subseteq Q \subseteq R \subseteq C.$$

(1) 数集 F 是数环 $\triangle F \subseteq C$, 且对 $\forall a, b \in F$, 都有 $a + b, a - b, ab \in F$ 。

(2) 数域的概念:

数集 F 是数域 \triangle 至少有一个非零数 $b \in F \subseteq C$, 且对 $\forall a, b$
($\neq 0$) $\in F$, 都有 $a + b, a - b, ab, \frac{a}{b} \in F$ 。

例如, Z, Q, R, C 都是数环, 且 Q, R, C 都是数域。

- (一) 有理数域 Q 是最小的数域。
 (二) 复数域 C 是最大的数域。

§4. 符号说明

为便于读者阅读, 现将本书采用的主要记号说明于下:

基本知识 ————— (1)、(2)、(3)、……

基础理论 ————— (一)、(二)、(三)、……

基本技能 ————— [1]、[2]、[3]、……

推出关系: \implies ; 充要条件: \iff ;

一一对应关系: \longleftrightarrow ; 对应关系: \longrightarrow ;

存在: \exists ; 任意: \forall ; 定义: \triangleq ;

连乘号: $\prod_{i=1}^n a_i = a_1 a_2 \cdots \cdots a_n$;

连加号: $\sum_{i=1}^n a_i = a_1 + a_2 + \cdots \cdots + a_n$;

双重连加号: $\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n a_{ij} = (a_{11} + a_{12} + \cdots + a_{1n}) + (a_{21} + a_{22} + \cdots + a_{2n}) + \cdots \cdots + (a_{m1} + a_{m2} + \cdots + a_{mn})$.

注意: 双重连加号可以交换次序, 即

$$\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n a_{ij} = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^m a_{ij}.$$

第二章 行列式

§1 N 级排列

(1) n 级排列的概念:

n 级排列: 由数码 1、2、……、n 组成的一个有序数组
 $i_1 i_2 \cdots \cdots i_n$

例如, 4312 就是一个四级排列。

逆序(反序): 在 n 级排列 $i_1 i_2 \cdots \cdots i_n$ 中, 若
 $1 \leq k < l \leq n$, 但 $i_k > i_l$,
则称 i_k, i_l 构成一个逆序。记作 (i_k, i_l) 。

例如, 排列 4312 有五个逆序 $(4,1), (4,2), (4,3), (3,1), (3,2)$ 。
简单地说, 在排列中, 一对数码的前后位置与大小顺序相反, 即前面数字比后面数字大, 则它们构成一个逆序。

逆序数: n 级排列 $i_1 i_2 \cdots \cdots i_n$ 中出现的逆序总数。记作
 $\tau(i_1 i_2 \cdots \cdots i_n)$ 。

对换: 将排列 $\cdots i \cdots j \cdots$ $\xrightarrow[\text{其余数码不动}]{\text{交换数码 } i, j}$ 排列 $\cdots j \cdots i \cdots$
的变换。

(2) n 级排列的分类:

偶排列: 逆序数为偶数的排列。例如排列 312.

奇排列: 逆序数为奇数的排列。例如排列 321.

自然排列: 逆序数为零的排列。例如排列 123.

(3) n 级排列的性质:

(一) $\forall n$ 级排列 $i_1 i_2 \cdots i_n$ $\xrightarrow[\text{对换}]{\text{经过一系列}} \text{自然排列 } 12 \cdots n.$

偶排列 $\xrightleftharpoons[\text{对换}]{\text{偶数次}} \text{自然排列} \xrightleftharpoons[\text{对换}]{\text{奇数次}} \text{奇排列}$

(二) 每一对换均改变排列的奇偶性。

(三) 所有不同的 n 级排列, 其总数为 $n!$ 个; 而且当 $n \geq 2$ 时, 奇、偶排列各为 $\frac{n!}{2}$ 个。

(4) 逆序数的计算:

① 逆序数计算方法: 计算排列中每个数码前面比它大的数码个数之和, 简称“前大”法。或者计算排列中每个数码后面比它小的数码个数之和, 简称“后小”法。

$$\begin{aligned} \text{例如, } \tau(4312) &= (\underset{\substack{\text{“前大”} \\ \text{面)}}{2 \text{前面}}) 2 \text{ 个} + (\underset{\substack{\text{“前大”} \\ \text{面)}}{1 \text{前面}}) 2 \text{ 个} + (\underset{\substack{\text{“前大”} \\ \text{面)}}{3 \text{前面}}) 1 \text{ 个} \\ &= (\underset{\substack{\text{“后小”} \\ \text{面)}}{4 \text{后面}}) 3 \text{ 个} + (\underset{\substack{\text{“后小”} \\ \text{面)}}{3 \text{后面}}) 2 \text{ 个} + (\underset{\substack{\text{“后小”} \\ \text{面)}}{1 \text{后面}}) 0 \text{ 个} \\ &= 5. \end{aligned}$$

§2 行列式的定义

n 级行列式

$$D = D_n = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

$$= \sum_{i_1 i_2 \cdots i_n} (-1)^{\epsilon(i_1 i_2 \cdots i_n)} a_{1i_1} a_{2i_2} \cdots a_{ni_n} \quad \text{其中, 横排叫}$$

做行列式 D 的行, 纵排叫做行列式 D 的列。 i_1, i_2, \dots, i_n 是数码 1, 2, ..., n 的一个排列。 $\sum_{i_1, i_2, \dots, i_n}$ 是对一切可能的列序数排列

$i_1 i_2 \cdots \cdots i_n$ 求和, 共有 $n!$ 项。

简言之, n 阶行列式 D 的值等于一切取自不同行不同列元素乘积 $a_{i_1} a_{i_2} \cdots \cdots a_{i_n}$ 的代数和。

§3 行列式基本性质

(1) 转置后, 值不变。即

$$D' = D, \text{其中}$$

$$D' = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} \text{称为 } D \text{ 的转置行列式。}$$

(2) 两行交换, 值变号, 即

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & \cdots & a_{1n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \cdots & \cdots & a_{in} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{j1} & a_{j2} & \cdots & \cdots & a_{jn} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} \xleftarrow{\text{换行}} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & \cdots & a_{1n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{j1} & a_{j2} & \cdots & \cdots & a_{jn} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \cdots & \cdots & a_{in} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = -D.$$

$$(2) \xrightarrow{\text{推论}} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & \cdots & a_{1n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \cdots & \cdots & a_{in} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \cdots & \cdots & a_{in} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = 0 \text{ (两行相同, 值为零)。}$$