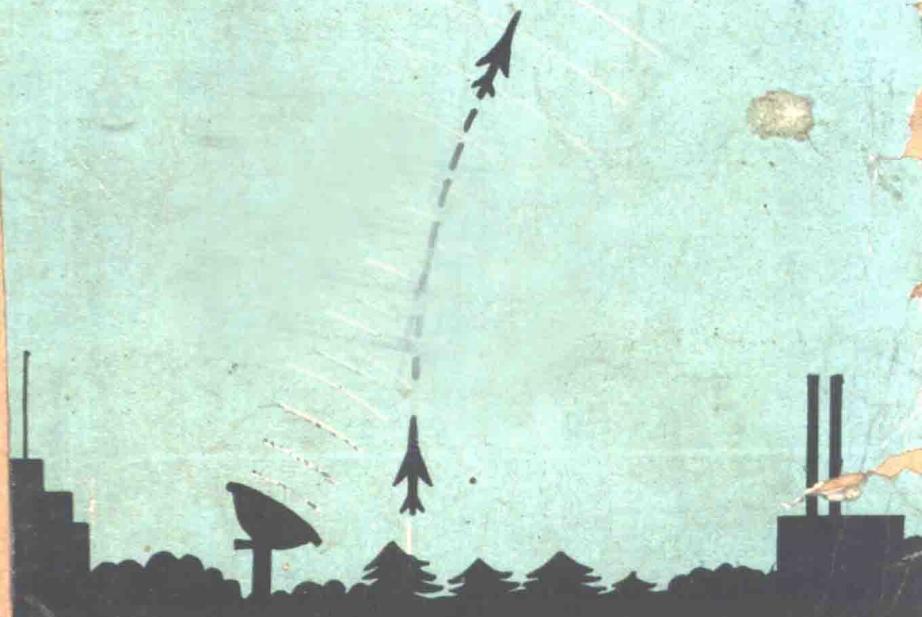


厂A格列申科著



导弹的控制

国防工业出版社

导 弹 的 控 制

[苏联] Г. Д. 格列申科著

吳永礼、燕公韜譯

周丕創校

國防工業出版社

1964



內容簡介

本书以簡單通俗易懂的形式概述了关于导弹控制系統的結構原理及其导引方法等問題。

根据国外书刊上已經發表的資料，本书对实际使用的和正在研制過程中的已知导引系統作了分类，說明了它們的作用原理、設备及其元件构造，并对各种系統的战术特性、准确度和作用距离作了一些研究。书中还列举了常見的各种导引系統，并指出这一軍事科学技术的发展远景。

本书对陸海空三軍的軍事人員，本专业的院校师生，有关工程技术人员均有一定参考价值，同时本书对于那些对本专业感到兴趣的人說来，也是一本有益讀物。

УПРАВЛЕНИЕ РЕАКТИВНЫМИ
СНАРЯДАМИ

〔苏联〕Г. Д. Крысенко

ВОЕНИЗДАТ 1960

*

导弹的控制

吳永礼、燕公韜譯 周丕創校

*

国防工业出版社 出版

北京市书刊出版业营业登记证字第 074 号

国防工业出版社印刷厂印刷 新华书店北京发行所发行

*

850×1168 1/32 印張 6 3/4 173千字

1964年6月第一版 1964年6月第一次印刷 印数：0,001—3,300册

统一书号：15034·734 定价：（科六）1.00 元

目 录

緒 言	4
第一章 导弹的主要部分	9
第二章 导弹的空气动力布局。弹体外形对可控制性的影响	21
第三章 弹上控制系统	38
第四章 导引系统和控制系统的分类	56
第五章 导弹飞行动力学，导弹导向目标的方法及其可能的弹道	69
第六章 自寻的控制系统	85
§ 1 被动式红外线自寻的系统	85
§ 2 主动式雷达自寻的系统	94
§ 3 半主动式雷达自寻的系统	105
第七章 遥控系统	112
§ 1 雷达波束导引系统	112
§ 2 指令导引系统	121
§ 3 电视指令系统	131
§ 4 无线电导航系统	139
第八章 自动控制系统	148
§ 1 磁性测量导引系统	148
§ 2 惯性导引系统	156
§ 3 天文导航导引系统	168
§ 4 无线电天文导航导引系统	175
第九章 复合导引系统	178
第十章 某些导弹的控制系统。火力配系的组织与结构	185
§ 1 地面分队装配的“奈克”型两级地空导弹	185
§ 2 地面分队用的“奥利康”型单级地空导弹	191
§ 3 装备海军用的“狼犬”型两级地空导弹	200
§ 4 “下士”，“红石”和“雷神”三类弹道导弹	203
第十一章 控制系统的发展远景	210
参考文献	216

緒　　言

在近十年內，由於自動學、電子學和噴氣技術的蓬勃發展，世界各國陸、海軍部隊裝備上出現了一種新的威力強大的武器——導彈。早在第二次世界大戰期間，導彈在軍事上便得到了應用。但是，從那時到現在，這一軍事技術學科已經大大地向前發展了，出現了各種類型和不同用途的導彈。在各國軍隊裝備中研製和採用的導彈，既能從地面發射站，也能從各種攜帶體（軍艦、潛水艇、飛機）上攻擊各種目標〔地面的、空中的和海面上的（包括潛入水中的）目標〕。導彈已經成為一種通用武器。

導彈的射程範圍很廣，它可以運用于幾公里（反坦克的導彈）到幾千公里（洲際導彈）的距離。導彈與其他類型武器比較，它最突出的優點是能更有效的命中運動目標。今天，當軍隊裝備中出現了攜帶原子和核子武器的高速度攻擊武器的時候，導彈的這個優點就更為重要了。

由於安裝在彈體內和彈體外大量的各種設備，使導彈得到了較準確地擊中指定目標的能力，這些設備，我們稱為導彈的控制系統。

導彈，是一種裝有噴氣發動機和特殊控制設備的無人駕駛飛行器；這些設備能夠自動地引導導彈飛向目標，或在空間沿給定的軌跡飛行。除導彈外，在很多國家軍隊裝備中，還有一種可控制的炸彈，在這種炸彈裏面沒有噴氣發動機，它不屬於導彈。

導彈可以擁有如下各種不同的用途：戰爭中應用的（用於摧毀敵方軍事目標）；試驗用的（對研製出的導彈各元件進行有目的的飛行試驗）；做可控制的靶機用的（用於進行射击訓練）；研究

用的（用于大气上层科学的研究）等等。由于导弹的用途不同，它的空气动力特性、结构和控制系统亦有所不同。在本书中只研究与军事用途有关的导弹问题。

众所周知，所有的火箭弹（包括导弹），根据发射点与目标特性可以分为四种类型：“地对地”、“地对空”、“空对地”和“空对空”，而在每一类型中还可以再具体分类。

按照发射装置安装的具体地点（地面、军舰、潜水艇和飞机上）和攻击的目标（空中的、地面的、军舰及潜水艇），导弹可以再进行分类。

在“地对地”导弹中，除“地对地”以外，又包括“地对舰”、“舰对地”、“舰对舰”、“舰对潜水艇”、“潜水艇对地”、“潜水艇对潜水艇”；在“地对空”导弹中，除“地对空”外，又包括“舰对空”；在“空对地”导弹中，除“空对地”外，又包括“空对舰”和“空对潜水艇”；在“空对空”导弹中不再分类。

有时候按照另一种分类方法把导弹分为四组：地面的（海岸的），地空的，飞机上用的和舰艇上用的。这里，“地面的”是指“地对地”导弹；“地空的”是指“地对空”导弹；“飞机上用的”是指由飞机上发射的各种导弹；而“舰艇上用的”则指由军舰上发射的所有可能类型的导弹。

上面列举的各类型导弹，按其已有的以及所使用的发动机型式和空气动力（或流体动力）的布局可区分为：飞航式导弹（带翼火箭）；弹道式导弹（不带翼火箭）；可控制炸弹和可控制喷气鱼雷。弹道式导弹的特点是它的飞行轨迹为弹道曲线。而飞航式导弹的特点是具有飞机的空气动力特性①。

根据导弹的战术用途，飞行条件及作用距离，它所利用的控

① 在这里，舰的意思指水面上的军舰和水面上的潜水艇，而潜水艇的意思指在水面下的潜水艇。

② 此段原文写得太噜苏，因此按原意已作了删改——校者。

制原理也就不同。本书将对导弹的控制原理加以研究和说明。

控制系统是整个武器（包括导弹在内）最重要的部分之一，导弹导向目标的准确程度完全由它的控制系统决定。

导弹的控制系统是一个复杂的自动遥控调节系统，也就是说，是一个闭环的随动系统。既然它是一个复杂的随动系统，那么可以把它设想为由很多环节或者很多较小的随动系统（回路）组成。

控制系统的完整结构方案，包括以下相互联系的系统和环节：导引系统、弹上控制系统、弹体、导弹与目标（运动的元件）间的运动学关系以及一系列其他回路。为了说明所提出各个系统及环节的职能和用途（图1），我们列举出以下有关的定义。

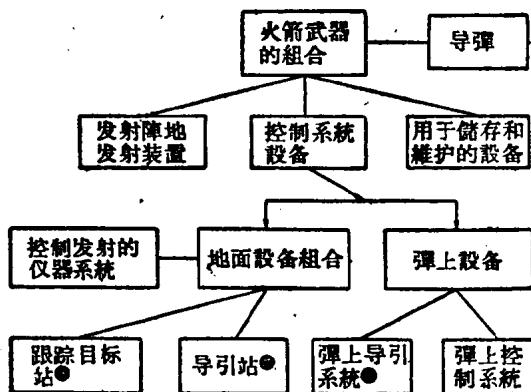


图1 火箭武器的組合方框图。

- 在导引远程导弹向地面目标时没有跟踪目标的设备。
- 在利用自动导引系统时没有地面站。
- 在自动导引系统中弹上导引系统的职能由程序装置来完成。

综合装置（或导弹系统），系指搜索和选择目标用的，发射和导引导弹用的与弹体上用的全部装置，以及用于储存导弹，装配导弹和使导弹进入发射状态用的全部设备的总和。

控制系统（图2），是导弹综合装置系统中最重要的一部分，

它控制发射装置，控制发射准备和发射过程中的导弹，以及使导弹导向目标。因而，在控制系统中包括有：确定导弹（或导弹携带器）与目标相对位置的设备，为算出导弹击中目标所必须的轨迹的计算设备，以及用于自动控制导弹飞行和直接保证其轨迹变化的设备。控制系统的各元件既可以装在导弹体内，也可以装在导弹的发射、控制设备中（如地面的、军舰的、飞机的或其他导弹上的）。包括控制系统所有元件的随动系统的回路，总称为控制系统回路。导弹本身也是控制系统的构件之一，这也就是说，它是这个回路的一个环节。

控制射击的仪器系统是导弹控制系统的一部分，用以保证导弹的发射过程（搜索目标、选择目标、给出目标指示、发射装置的瞄准和导弹的发射）。对大多数导弹来说，除了导弹的发射过程外，此系统与相应的火炮控制系统区别很小。

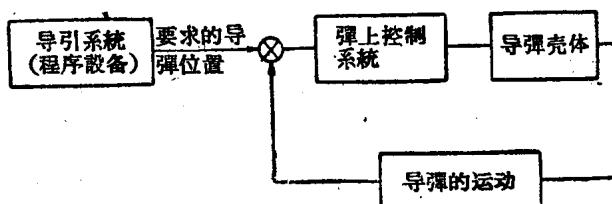


图 2 控制系统完整回路的基本环节。

导引系统是控制系统中的一部分组合设备，用于保证测定导弹在空间与目标的相对位置，并计算出导弹击中目标所必须飞行的弹道。

导引系统包括地面的（军舰上、飞机上的）导引站，弹上导引系统，计算装置（这个设备既可装于导弹内，也可以安装在导引站内）和其他的设备。在某些情况下可能没有导引站，这时导引系统则由弹上导引回路组成。

导引系统发出改变导弹弹道的指挥讯号，弹上控制系统接收此讯号后，则以此保证导弹按照所要求的弹道飞行。

彈上控制系統（或彈上控制迴路），它是控制系統中的一部分，它安装在导弹上，用于保証导弹飞行的稳定性和执行导引站发来的改变弹道的指令●。

导弹的所有控制系统，按照战术性能基本上可以分为三类：自寻的系统、遥控系统及自动控制系统。它们的许多环节彼此不同，但是它的最大区别是导引系统的作用原理及其实现的技术要求。

本书的大部分篇幅用来叙述一些现代有名的导引系统的作用原理。但因为导引系统与整个控制迴路是不可分割的，因此，本书对其它设备的工作原理，整个控制系统的其余部分（如弹体、导弹空气动力学、弹上控制系统及对选择各类已知导弹的导引系统有影响的其它导弹元件等）的彼此关系和相互影响也作了简要的说明。

● 导引系统与弹上控制系统之间有着密切的相互关系，但是它们之中的每一个系统执行着不同的职能。有时用下面的譬如来说明这些系统之间的区别就会更明显些：如果导引系统的职能与人的大脑职能相仿，那么弹上控制系统的职能可以看作相当于人的筋肉职能，用以起到协调动作、识别方向和平衡稳定的作用。

第一章 导弹的主要部分

根据导弹在军事上的用途，它的形状，大小和结构都各有不同。尽管导弹的类型和结构有很多形式，但在它们所有这些特性中还存在很多共同结构的元件。

军事上用的一切导弹，都是由以下的主要部件组成：由空气动力布局决定的弹体（机身），拥有机械设备和推进剂箱的发动机装置，带引信的战斗部，弹上控制设备与导引设备，控制机构和稳定机构以及电源等。所有上述部分，按照其本身构造，战术技术特性而各不相同，根据每一种类型导弹的战术用途来进行选择。这些部件中的每一个部件都将影响到完成战斗任务的效果，而所有这些部件的总和又完全决定于导弹的战术技术性能。各个部件在弹体内的布置可以是各式各样的（见图3、4及5）。

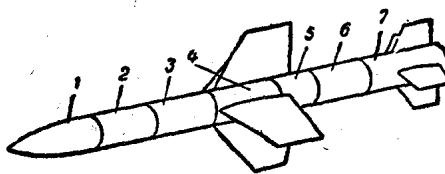


图3 “空对空”导弹各部分的示意图：

- 1—接收机；2—解算仪器；3—电源；4—自动驾驶仪；
5—引信；6—战斗部；7—发动机。

导弹的控制系统，特别是导引系统，是它的重要组织部分之一，导弹利用的效率就取决于这个系统的可靠性与准确度。这种系统的选 择，不仅与目标的特征及其可能的运动轨迹（在运动目标的情况下）有关，亦即不仅取决于导弹的战术用途，同时也与

一系列的其他因素有关，其中包括导弹本身的各个部件性质，如：战斗部、火箭喷气发动机的类型（航程发动机和起飞发动机）、导弹的形状及其空气动力布局、电源等。

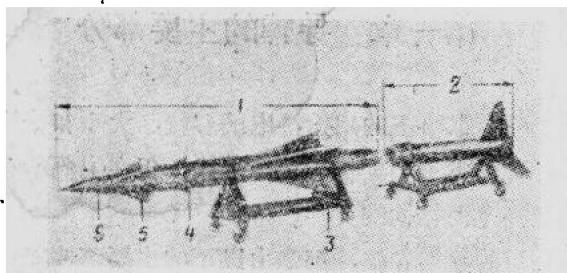


图4 “奈克”地空导弹结构的主要部件：
1—火箭；2—加速器；3—稳定器；4—天綫；5—舵；
6—战斗部。

战斗部 导弹可以携带各种用途的战斗装药：穿甲的、杀伤的、爆破的、燃烧的和锥形装药的等等。战斗装药的重量是以一个导弹击毁目标为选择根据的。由于直接命中高速运动的目标不是永远可能的，一般在这种情况下，导弹的战斗部采用非触发式引信，使导弹在目标附近飞行的瞬时引信即行爆炸。当导弹用以射击地面固定目标或移动很慢的目标时，既可用触发式引信（当与障碍物撞击时爆炸），也可用非触发式引信。

如果直接命中率为全概率，那么导弹上炸药的数量限制在足以击毁目标就足够了。但是因为直接命中的概率总是小于 100 % 的，所以为了增大击毁目标的区域，就必须增加炸药的重量。在命中率不高的情况下，则要求装更多的炸药。因而我们必须尽量提高导弹瞄准的准确度，使其误差不超过战斗装药的作用半径。当然，做到这点是很不易的，因为导弹与目标接近时速度极大，而且目标也在进行机动。

根据外国刊物上的数据，不同种类的导弹的战斗部，其重量如下：

反坦克导弹.....3~5公斤
 “空对空”导弹.....10~30公斤
 “地对空”导弹.....20~100公斤
 近程“地对地”导弹.....300~700公斤
 中程和远程“地对地”导弹达到1000公斤，或更重些。

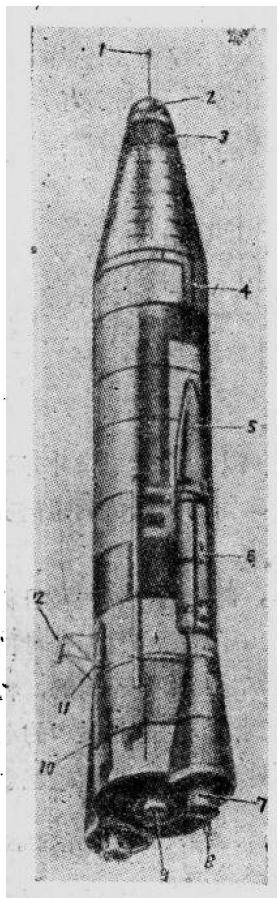


图5 美国的洲际弹道火箭
 “阿特拉斯”的主要结构元件：

1—气压接受器；2—复盖有反雷达物质层的弹头；3—为减弱电磁波反射而作成的有皱纹的蒙皮；4—强度高而熔点低的圆柱形薄壁壳体；5—在侧面整流罩下的导弹控制设备；6—具有导引设备（无线电惯性设备）的侧面整流罩的中部隔舱；7—起飞后抛掉的起飞发动机（液体火箭发动机）的旋转燃烧室；8—发动机涡轮泵附件排气管；9—具有旋转燃烧室的航程发动机；10—与起飞发动机同时抛掉的导弹尾部外壳；11—用以准确地进入轨迹和保证导弹相对于纵轴的稳定性的微动发动机侧喷管；12—突出在外部的天线。

引信 当导弹飞到距离目标的给定距离或给定高度时，非触发式引信即自动激发。对地空导弹来说，非触发式引信是它的一个不可缺少的配件。

按照引信作用所依据的物理現象，非触发式引信有：无线电的（雷达的），光学的，磁学的，声学的等等。在导彈的战斗部中，經常使用的是雷达的和光学的非触发引信。

最著名的雷达引信（又叫无线电电信管），是按照多普勒效应原理工作的引信。这种引信由下列部分（图 6）組成：具有連續振蕩的高頻振蕩器雷达收-发设备，用以輻射和接收目标反射信号的天線，作为末級的閘流管放大器，电发火管，用以爆炸基本装药的輔助雷管，此外，引信应当有自动保險器和特殊的自炸器，以便在未命中目标或在飞行中控制系统失灵时消毁导彈。

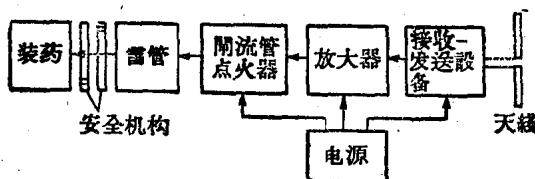


图 6 雷达引信方框图。

导弹发射后，在离开发射地点一定距离上，雷达引信才开始工作（通常是按照由导引站来的指挥訊号动作的）。引信的定向天綫的方向图应能保証导弹在靠近目标时爆炸。

当在发射机作用的空域內出現目标时，部分的輻射能被目标反射回来，并为引信的接收装置所接收。由于导弹与目标相对位置的变化，因此接收的信号频率与輻射的訊号频率是不同的，将反射回来的訊号与輻射訊号相加，結果得到具有差拍频率的电压，差拍频率等于两訊号频率之差。接近速度愈大，拍频也就愈

- 在一般情况下多普勒效应是，当振动源移动时，或者观察者根据它們相互的移动速度和方向，观察者所接收的振荡频率的变化。

在雷达中的多普勒效应不同于：接收由某种运动目标反射回来的电磁振蕩的接收机与照射目标的振蕩发射机彼此邻近。在这种情况下，用比較发射和接收频率的方法所决定的频率变化数值，它取决于雷达和运动目标相互之間移动速度的徑向分量，而频率变化的符号取决于这个速度矢量的方向（当接近时频率增加，当离开时频率减小）。

高。用差拍电压的检波输出，送到控制电路去控制爆炸。在拍频开始减少与讯号幅度开始增加相重合的瞬时，就是导弹爆炸的最佳瞬时。控制讯号加到封闭状态下的闸流管栅极上，使闸流管导电，闸流管屏极电流使电发火管发火，这样就保证了导弹的爆炸。

此外，还有按其他原理工作的无线电引信，其中包括：接收从运动目标反射回来的讯号时，引信天线的输入阻抗变化（如图7）。在电路中，由于高频振荡器负载变化所形成的脉动频率取决于导弹与目标的相对速度；利用这种现象工作的引信，当其信号幅度的增长与脉动频率开始减少相重合的一瞬时，即为导弹爆炸的最佳时机。

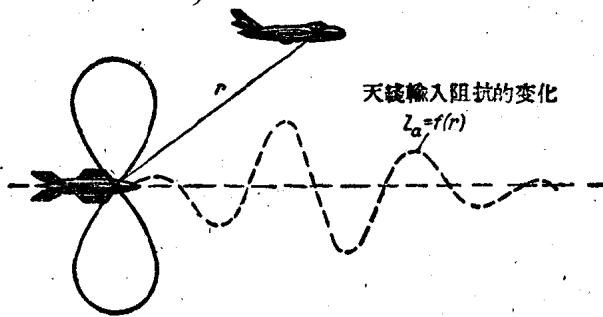


图7 雷达引信的天线方向图及其输入阻抗的变化特点。

当带有无线电引信的导弹或炸弹用于攻击地面目标时，引信的工作原理是一样的，只不过在这种情况下，反射波不是来自空中目标，而是来自地表面，这时必须调整无线电引信的电路，使其在一定高度上爆炸，这样能产生最大的杀伤率。

按上述原理工作的引信仍不太理想，因此出现了按照其他原理构成的引信。

根据形成控制讯号所必须的无线电波辐射能源安装地点的不同，雷达引信可分作主动式的和半主动式的。

光学引信的作用原理，是基于利用目标的热辐射或红外线辐

射。这样的光学引信由能透过红外线的透镜、安置于透镜焦点上的光电元件、放大线路及传爆管组成（见图8）。如果射到光电元件上的射线是来自同类性质的空域（如云彩），则在光电元件电路中电流变化很小，不足以使引信激发。但当导弹接近目标时，目标落到引信视仪区域内，则射到光电元件上的辐射线强度急剧变化，并在放大器电路中形成光电流脉冲，此电流触发传爆管，使导弹爆炸。

为了预防导弹过早的爆炸，在放大器电源的电池中，电解液是没有充满的，只是导弹发射出去以后，才利用加速作用使电解液通过多孔的挡板注满电池。

光学引信可用于导引系统不同的各种导弹内。

喷气发动机 为了实现可控制飞行器的飞行，必须提供一种推力；通常导弹的推力是由喷气发动机供给的。必须指出，不是在所有情况下都要求导弹拥有很大的速度和很远的射程，例如，带喷气发动机的反坦克导弹，其飞行速度和射程都不大。此外，也不是任何可控制飞行器都一定装有发动机，例如，可控制滑翔炸弹就没有发动机。

导弹上用的发动机，基本上可分作两大类：与介质无关的（火箭式的）及与介质有关的（空气喷气式的）。它们的区别是：空气喷气式发动机推进剂燃烧所需的氧，是从周围的空气中获得的，因此它不能有效的在大气上层工作，而火箭发动机的推进剂中本身就包含有必须的氧化剂，因此它与飞行高度无关。

火箭发动机又可分作两种类型：

1) 固体燃料发动机：它的燃料与氧化剂是混合在一起的，

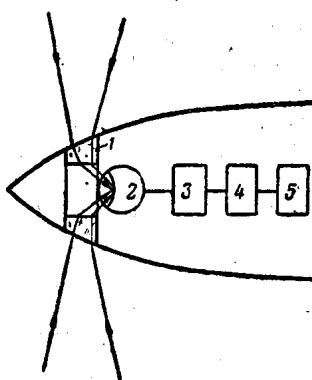


图8 光学引信的方框图：
1—环视透镜；2—光电元件；
3—放大器；4—限流管；5—
电发火管。

它属于火药火箭发动机 (ПРД);

2) 液体燃料发动机 (ЖРД): 在这种发动机中, 燃料与氧化剂是分开的, 它们装在不同的箱里, 而按一定比例喷入燃烧室。

固体燃料火箭发动机的特点, 是能在很短时间内形成强大的推力。现代固体火箭发动机的推力可以达到几十吨, 至于它们工作的持续时间, 由发动机的不同用途而决定。

固体燃料火箭发动机具有一系列的优点: 使用安全, 保存时间长及使用方便等。目前已经研制出相应的用来装填固体燃料的金属壳体和耐热材料, 这样就能在导弹中部舱内(在固定弹翼的地方)装填燃料, 而燃烧的气体通过由耐热材料制成的排气管进入发动机喷出管。

固体燃料发动机有效地被用作起飞发动机和助推器●。但不是所有的导弹都一定要有助推器。如果导弹飞行时间很长, 因而有足够的时问, 使导弹达到正常飞行速度(当初速度不很大时, 一般在 $2 \sim 3 g$ ● 的范围内), 这样助推器就没有必要了。不带起飞发动机的导弹, 通常(但并不是在所有的情况下)是垂直发射的, 这样, 在控制面还没有发生作用时, 可以简化导弹飞行的稳定问题和控制问题。在此期间, 可以利用火箭发动机气流的倾斜方法控制导弹。

对于大多数防空导弹, 弹道式导弹和飞航式导弹, 为了尽量缩短起飞时间和发射导轨的长度, 采用起飞发动机, 以保证在有较大初速的条件下(例如 $30 \sim 50 g$ 时), 以最短时间(从几秒到几十秒), 使导弹的速度增加到正常的最高速度, 或者至少达到足够的速度, 在短时间内火箭发动机或喷气发动机速度增加到正

● 起飞发动机和助推器的构造一般差别很小, 但有不同的用途: 在导轨长度很小时, 起飞发动机必须提供正常起飞条件(足够飞起来的速度); 助推器(基本上用于高射导弹和飞航式导弹)用以迅速获得大的加速度。

● 加速度(下同)。

常值后，就能保证独立而正确的完成战斗任务。

目前已经应用的有两种结构形式不同的起飞发动机：尾翼式助推器（并翼式助推器）及“束”式助推器，后者直接与弹体并列。第一种型式的起飞发动机在美国用得广泛。而第二种则在英国应用较多。

尾翼式助推器（图9）的主要优点是不会使导弹的飞行特性变得太坏。但它本身也有很多缺点，如导弹长度显著加大，助推器的稳定面尺寸加大，这样使导弹的储存和发射都困难，发射装置也很笨重，导弹在加速期内不易控制，以至于有时候要求在起飞发动机体内安装单独的控制系统。

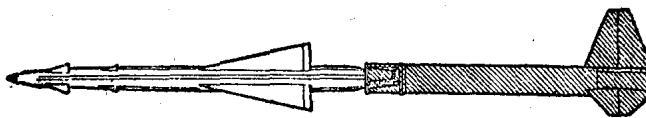


图9 带有尾翼加速器（尾翼式加速器）美国的高射导弹“奈克-宙斯”。

“束”式助推器（图10），是由几个单独的固体燃料发动机组成，它们安装在弹体四周的弹翼之间。这种结构的优点是比较紧凑，弹体长度没有增加，起飞发动机不必应用过多的稳定尾翼，带起飞发动机的导弹重心位置和不带起飞发动机的导弹的重心位置没有显著的偏差，在加速阶段和起飞发动机抛掉以后，可用同一个控制系统和稳定系统。这种结构的缺点是，在导弹加速期间阻力显著增大，在抛掉起飞发动机时有可能损伤弹体；为了使助推器与主体分离，可以直接利用空气动力的阻力，也可以用爆炸的方法。

液体火箭发动机用于地空的，空空的火箭以及中程，特别是远程的地面上的火箭。重量不大的液体火箭发动机可以产生很大的推力，例如在远程火箭中，可以达到上100吨的推力。

空气喷气式发动机（B P D）。此种发动机的推力是由于在飞