

电力负荷控制

职业技能鉴定培训教材

丁毓山 刘力男 主编



中国水利水电出版社
www.waterpub.com.cn

电力负荷控制

防止振荡 保持稳定

王明 王明 王明



中国电力出版社

电力负荷控制

职业技能鉴定培训教材

丁毓山 刘力男 主编



中国水利水电出版社
www.waterpub.com.cn

内 容 提 要

本书根据《中华人民共和国职业技能鉴定规范·电力负荷控制员》编写，是电力负荷控制职业技能鉴定的培训教材。全书共分六篇：电路与电磁基础知识、电子技术基础知识、计算机基础知识、电气设备基础知识、负荷控制、负荷控制实践知识。在附录中还给出了鉴定要求、鉴定内容、双向细目表以及初级和高级电力负荷控制员鉴定试题，供参考。

本书可供电力负荷控制员阅读，也可供相关专业技术人员及管理人员参考。

图书在版编目 (CIP) 数据

电力负荷控制职业技能鉴定培训教材/丁毓山, 刘力男主编. - 北京: 中国水利水电出版社, 2003

ISBN 7-5084-1394-6

I. 电… II. ①丁…②刘… III. 电力系统-负荷(电)-控制-职业技能鉴定-教材 IV. TM714

中国版本图书馆 CIP 数据核字 (2003) 第 005544 号

书 名	电力负荷控制职业技能鉴定培训教材
作 者	丁毓山 刘力男 主编
出版、发行	中国水利水电出版社 (北京市三里河路 6 号 100044) 网址: www.waterpub.com.cn E-mail: sale@waterpub.com.cn 电话: (010) 63202266 (总机)、68331835 (发行部)
经 售	全国各地新华书店
排 版	中国水利水电出版社微机排版中心
印 刷	北京市兴怀印刷厂
规 格	787×1092 毫米 16 开本 24.75 印张 587 千字
版 次	2003 年 4 月第一版 2003 年 4 月第一次印刷
印 数	0001—5120 册
定 价	39.00 元

凡购买我社图书, 如有缺页、倒页、脱页的, 本社发行部负责调换

版权所有·侵权必究

前 言

根据《中华人民共和国职业技能鉴定规范·电力负荷控制员》的要求，考虑到电力负荷控制人员的工作特点，本书共分六篇：第一篇是电路与电磁基础知识，第二篇是电子技术基础知识，第三篇是计算机基础知识，第四篇是电气设备基础知识，第五篇是负荷控制系统，第六篇是负荷控制实践知识。在附录中只给出了初级和高级电力负荷控制员的理论鉴定试题，以供参考。

参与本书编的人员有盖州市农电局刘力男同志，本溪电业局姜新民同志，铁岭电业局的朱显富同志，丹东电业局的徐义斌、张福华、邢焱、唐燕同志，灯塔农电局高宏同志，辽宁电力公司刘佳同志，大庆油田管理局殷丽萍同志，沈阳农业大学丁毓山同志。

尽管在编写过程中，经过集体讨论，调查研究，但限于时间短促，书中定有不足之处，深望使用本书的广大教师和读者多提宝贵意见。

作者

2003年1月于沈阳

目 录

前言

第一篇 电路与电磁基础知识

第一章 直流电路	1
第一节 电流、电位、电压和电动势	1
第二节 欧姆定律	10
第三节 电路的计算	18
复习思考题	28
第二章 电磁和磁路	33
第一节 磁的性质和电流的磁场	33
第二节 感应电动势和载流导体受力	36
第三节 铁磁物质的性质	43
复习思考题	47
第三章 单相正弦交流电路	50
第一节 正弦交流电动势的产生和表示法	50
第二节 单一参数的交流电路	61
第三节 串、并联电路的计算	70
复习思考题	81
第四章 三相交流电路	91
第一节 三相电动势的产生和三相电路的连接	91
第二节 不对称三相电路的概念和三相电路的功率	96
复习思考题	100

第二篇 电子电路基础知识

第一章 电子技术基础	108
第一节 常用半导体器件	108
第二节 基本放大电路	120
第三节 运算放大器	127
第四节 振荡器及其在电力企业中的应用	130
第五节 整流电路与稳压电路	134
复习思考题	140
第二章 基本逻辑运算和基本逻辑电路	147

第一节 逻辑运算法则	147
第二节 触发器	150
复习思考题	154

第三篇 计算机基础知识

第一章 计算机构成原理	156
第一节 计算机的分类和其在电力系统中的应用	156
第二节 计算机的组成	157
复习思考题	163
第二章 Windows 98 操作系统	165
第一节 操作系统的基本知识	165
第二节 中文 Windows 98 基础	166
第三节 利用资源管理器管理文件	169
复习思考题	171
第三章 计算机局域网	174
第一节 计算机网络的优点和分类	174
第二节 局域网拓扑结构	175
复习思考题	178

第四篇 电气设备基础知识

第一章 变压器	180
第一节 变压器的工作原理	180
第二节 变压器的额定技术数据	181
第三节 变压器的构造	185
第四节 变压器分接开关	189
第五节 温度计	190
复习思考题	191
第二章 仪用互感器	195
第一节 电压互感器工作原理和参数	195
第二节 电流互感器	203
复习思考题	205
第三章 高压开关电器	210
第一节 高压断路器的种类、结构组成和参数	210
第二节 油断路器的灭弧原理	216
第三节 操动机构	220
第四节 SN10—10 型油断路器	221
第五节 六氟化硫 (SF ₆) 断路器	224
第六节 真空断路器	228

第七节 隔离开关的类型和基本结构	233
复习思考题	237
第四章 重合器和分段器	243
第一节 重合器的一般知识	243
第二节 真空重合器的结构原理	246
第三节 重合器的使用	249
第四节 线路分段器	252
第五节 分段器的使用	253
第六节 自动配电开关	256
复习思考题	259
第五章 防雷与接地	262
第一节 大气过电压	262
第二节 防雷保护设备	263
第三节 接地	268
第四节 接地方式	273
复习思考题	275

第五篇 负 荷 控 制

第一章 负荷控制的一般知识	278
第一节 负荷控制的发展及其对电力营销管理的意义	278
第二节 负荷控制系统的有关术语	285
第三节 电力负荷控制系统的规划	290
第四节 电力法和供电营业规则的有关规定	298
复习思考题	303
第二章 负荷控制系统的负荷特性和设备	306
第一节 负荷曲线及负荷特性	306
第二节 负荷控制系统的主控站设备	308
第三节 负荷控制系统的收、发信机	311
第四节 负荷控制系统的终端	314
复习思考题	318
第三章 负荷控制的管理	323
第一节 电力负荷控制的管理方法	323
第二节 电力负荷管理系统	329
复习思考题	332

第六篇 负荷控制实践知识

第一章 电能表和继电保护知识	334
第一节 计量及配电装置的安装要求	334

第二节	继电保护和二次回路	338
第二章	负荷控制装置的设备安装和生产技术管理	347
第一节	设备安装	347
第二节	负荷控制系统的运行、维护、管理技能	350
第三章	复杂电路分析	362
第一节	MC3359 中放解调集成电路分析	362
第二节	调制解调板原理	363
第三节	接口电路	366

附 录

附录一	鉴定要求	368
附录二	鉴定内容	371
附录三	双向细目表	377
附录四	初级电力负荷控制员鉴定试题	379
附录五	高级电力负荷控制员鉴定试题	383

第一篇 电路与电磁基础知识

第一章 直流电路

第一节 电流、电位、电压和电动势

一、电流的定义和单位

1. 电流的定义

从中学物理学中得知：所有原子都是由原子核和电子构成的，每个电子都带有 $1.6 \times 10^{-19} \text{C}$ (库 [仑]) 的电量，带有电量的电子称为电荷。电荷在导体中作定向运动称为电流，电流的符号用 I 表示。

要想电子在导体中作定向运动，必须有定向的外力来推动它。

在没有外力作用时，导体 AB 中电子的运动是杂乱无章的，如图 1-1-1 (a) 所示。在这种情况下，电子向哪个方向运动的都有，而且向各个方向运动的机会是均等的，流动的作用互相抵消，显现不出电流来。

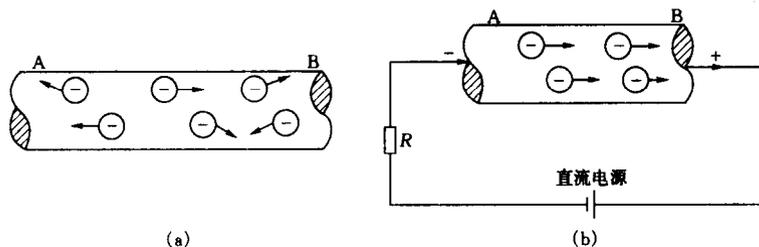


图 1-1-1 电子在导体中流动

(a) 没有外力作用；(b) 有外力作用

如果将导体 AB 两侧与直流电源相接，如图 1-1-1 (b) 所示，则导体 AB 中的电子受到电源力的作用，促使导体中的电子群向右运动，形成电流。

2. 电流的方向

在导体中电子运动的方向是电流的实际方向，可是在电子理论确立之前，工程实际中就已经沿用了正电荷的运动方向为电流方向，如图 1-1-2 所示。然而，在导体中正电荷是不动的，电子向右运动，相当于正电荷向左运动，这就是说，工程实际中采用的电流方向与实际电流方向是相反的。由于这种规定并不影响电路的计算，所以至今仍被沿用下来。

3. 电流的单位

在工程中度量电流的大小采用下述方法：即以单位时间内通过导体截面电量的多少来度量的，如图 1-1-3 所示。

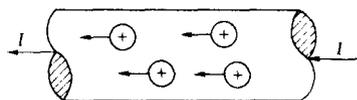


图 1-1-2 电流的方向示意图

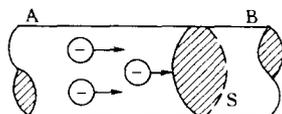


图 1-1-3 电子穿过导体截面 S 示意图

如果在 1s 内，穿过导体的电量为 1C，则称导体中通过的电流为 1A，即

$$I_1 = \frac{1\text{C}}{1\text{s}} = 1\text{A}$$

式中：C 为库 [仑] 的符号；s 为秒的符号。

如果在 1s 内，穿过导体的电量为 2C，则通过导体的电流为

$$I_2 = \frac{2\text{C}}{1\text{s}} = 2\text{A}$$

如果在时间 t 内，穿过导体的电量为 Q ，则通过导体的电流为

$$I = \frac{Q}{t} \quad (1-1-1)$$

公式 (1-1-1) 可用来计算时间 t 内电流的平均值，即认为每秒钟内通过导体截面 S 的电量方向不变、数量相等。这种大小和方向都不随时间变化的电流称为直流。

电流的单位除了采用 A 之外，对于大的电流，则采用 kA 为单位，电力系统短路电流计算中常使用这个单位。在有些情况下，嫌安培这个单位太大，例如在农电通信中和晶体管继电保护中，常以 mA 和 μA 为单位。这些单位之间有如下的关系为

$$1\text{kA} = 1000\text{A}$$

$$1\text{A} = 1000\text{mA}$$

$$1\text{mA} = 1000\mu\text{A}$$

4. 瞬时电流的表达式

为了说明瞬时电流的计算方法，在表 1-1-1 中给出了通过导体（图 1-1-3）的起始和终了的电量，以及起始和终了的时间。例如起始时间为 1s，这时通过截面 S 的电量为 10C；终了时间为 1.1s，这时通过导体的电量为 12C。在 1s~1.1s 时间内，通过导体的电流为

表 1-1-1 通过截面 S 的起始和终了电量

起始时间 t_1 (s)	起始电量 Q_1 (C)	终了时间 t_2 (s)	终了电量 Q_2 (C)	起始时间 t_1 (s)	起始电量 Q_1 (C)	终了时间 t_2 (s)	终了电量 Q_2 (C)
1	10	1.1	12	1	10	1.001	9.9
1	10	1.01	10	1	10	1.0001	10.01

$$i_1 = \frac{Q_2 - Q_1}{t_2 - t_1} = \frac{\Delta Q}{\Delta t} = \frac{12 - 10}{1.1 - 1} = 20 \text{ (A)}$$

仿此，可以计算 $1 \sim 1.01\text{s}$ 、 $1 \sim 1.001\text{s}$ 、 $1 \sim 1.0001\text{s}$ 通过导体的平均电流

$$i_2 = \frac{Q_2 - Q_1}{t_2 - t_1} = \frac{\Delta Q}{\Delta t} = \frac{10 - 10}{1.01 - 1} = 0 \text{ (A)}$$

$$i_3 = \frac{\Delta Q}{\Delta t} = \frac{9.9 - 10}{1.001 - 1} = -100 \text{ (A)}$$

$$i_4 = \frac{\Delta Q}{\Delta t} = \frac{10.01 - 10}{1.0001 - 1} = 100 \text{ (A)}$$

$i_1 \sim i_4$ 尽管都是电流的平均值，但是时间间隔取的越短，计算出来的电流值越接近某个特定时间的瞬时值。从计算的数据可以看出：电流不但有大小的变化，而且还有正负方向的变化，这种既有大小又有正负方向变化的电流称为交流，其计算公式为

$$i = \frac{\Delta Q}{\Delta t} \quad (1-1-2)$$

二、电位

1. 电场对试验电荷的做功情况

图 1-1-4 给出了带有负电的带电体 M 所产生的电场和带有正电的试验电荷 A 受力的情况。因为 M 和 A 的电荷性质相异，根据库仑定律，M 对 A 有吸引作用，图中 M 四周的电力线皆指向 M，则表示这种吸引作用。吸引力可一直从离 M 很远处将 A 吸引到 M 的边界处，M 对 A 的吸引力为电场力，以 F_1 表示。M 在吸引 A 的过程中，M 对 A 要做功。

今如果要把 A 从 M 的边界处拉开，必须有外力 F 的作用。把 A 拉得离 M 越远， F 做的功越大，这个功变成了试验电荷 A 的位能。这就是说，A 离 M 越远，所具有的位能越大，在 M 边界处，A 的位能等于 0。

这完全类似于重力场中将重物提高一样，用外力来提高重物时，提升得越高，外力做功越大，这个功变成重物的位能。重物离地平面越高，所具有的位能越大。

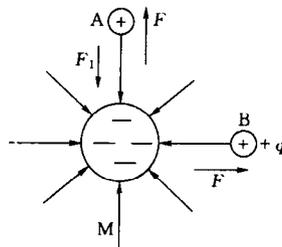


图 1-1-4 负电荷产生的电场

2. 物理学中电位的定义

在物理学中，将带有负电的带电体 M 的周界取为参考点，如果外力 F 移动单位正电荷至图 1-1-4 电场中的 B 处，则单位试验电荷 $+q$ 在 B 处必然具有位能，这个位能或者外力 F 所做的功称为 B 点的电位。电位的符号为 φ ，电位的单位为 V、kV、mV 等。

如果移动的不是单位试验电荷，而是 Q 个单位正电荷，这时外力所做的功为 W ，则 B 点电位可以写成

$$\varphi = \frac{W}{Q} \quad (1-1-3)$$

因此，电位的概念是一个能量的概念，这一点是值得注意的。

3. 在电力工程中电位参考点的选取

在电力工程中选取电位的参考点从下述两方面来考虑：第一是方便，第二是安全。在电路计算中主要着眼于第一点，即怎样选取参考点对解题方便，就取哪一点为参考

点，即设该点电位为零。

在电力系统中，通常选取大地为参考点，在仪器设备中，取壳体的电位为参考点，因为运行人员、操作人员总是与大地和壳体接触的。

4. 电路中的电位计算

在电路中电位的计算不像物理学中对电位定义那么难以理解，它是非常具体和易于接受的。因此，在学习电路中电位的计算之后，再回过头来体会物理学中对电位的定义，才会进一步深化这个概念。

在计算电路中各点的电位时，应注意掌握下述要点：

(1) 选取电位的参考点，电路中各点电位的高低都是相对参考点而言的。

(2) 在确定每个电阻元件两端电位高低时，应观察电阻中电流的方向，电流总是从高位一端流向低位一端。

(3) 在求电路中各点电位时，应该先求出电位低的一点的电位大小，然后逐次求出电位高的各点电位，这种方法称为“爬高法”。

(4) 电路中如果含有电池元件，电池的正极的电位总是比电池的负极的电位高出该电池的电动势。

为了印证上述各点，现举出下述算例。

【例 1-1-1】 在图 1-1-5 (a) 中有三个电阻， $R_1 = 10\Omega$ ， $R_2 = 15\Omega$ ， $R_3 = 20\Omega$ 。这三个电阻串联连接， R_1 的一端接地。流过三个电阻 R_1 、 R_2 、 R_3 中的电流 I 为 5A。试求电路中 A、B、C 三点的电位。

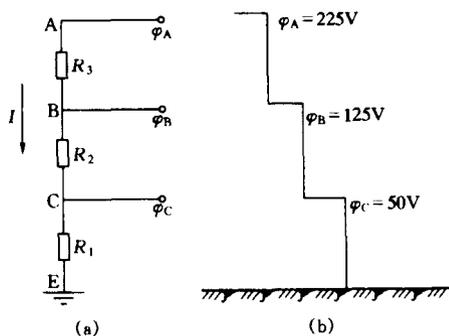


图 1-1-5 【例 1-1】

求 A、B、C 三点电位的图形

(a) 电路图；(b) 电位阶梯图

解 取大地 E 为参考点，即设 $\varphi_E = 0$ 。

因为在电阻 R_1 中，电流自上而下流动，所以 C 点电位比大地 E 高，所高的数值为电阻 R_1 的压降，即

$$\varphi_C = \varphi_E + IR_1 = 0 + 5 \times 10 = 50 \text{ (V)}$$

同理，在电阻 R_2 、 R_3 中电流都是自上而下的流动，因此，B 点电位比 C 点高，所高数值为 R_2 上的压降；A 点电位比 B 点高，所高数值为 R_3 上的压降，故 A、B 两点电位分别为

$$\varphi_B = \varphi_C + IR_2 = 50 + 5 \times 15 = 125 \text{ (V)}$$

$$\varphi_A = \varphi_B + IR_3 = 125 + 5 \times 20 = 225 \text{ (V)}$$

点 A、B、C 的电位阶梯图示于图 1-1-5 (b) 中。

【例 1-1-2】 在图 1-1-6 (a) 中，有两个电阻， $R_1 = 80\Omega$ ， $R_2 = 100\Omega$ 。 R_1 中电流为 5A，其方向从 A 点流向大地 E； R_2 中的电流为 3A，其方向从大地 E 流向 B 点。试求 A、B 两点电位。

解 取大地 E 为参考点，即令 $\varphi_E = 0$ 。观察电流方向可知 A 点电位比大地高，B 点电位比大地低，故 A、B 两点的电位分别为

$$\varphi_A = \varphi_E + I_1 R_1 = 0 + 5 \times 80 = 400 \text{ (V)}$$

$$\varphi_B = \varphi_E - I_2 R_2 = 0 - 3 \times 100 = -300 \text{ (V)}$$

点 A、E、B 的电位阶梯图示于图 1-1-6 (b) 中。

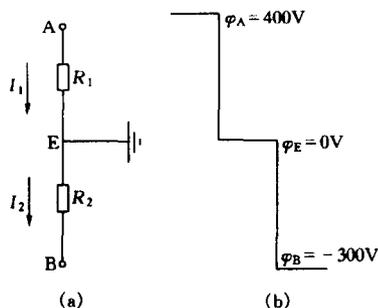


图 1-1-6 [例 1-1-2]

求 A、B 两点的电位

(a) 电路图; (b) 电位阶梯图

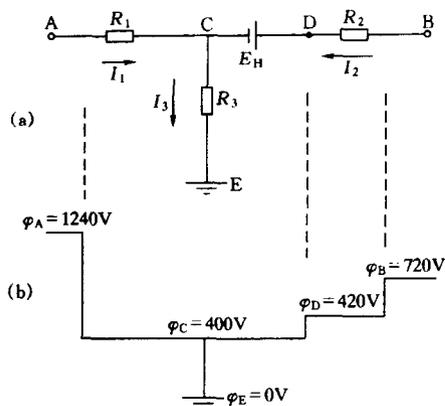


图 1-1-7 [例 1-1-3]

求 A、B、C、D 各点的电位

(a) 电路图; (b) 电位阶梯图

[例 1-1-3] 在图 1-1-7 电路中, $R_1 = 60\Omega$, $R_2 = 50\Omega$, $R_3 = 20\Omega$, $I_1 = 14\text{A}$, $I_2 = 6\text{A}$, $I_3 = 20\text{A}$, 电动势 $E_H = 20\text{V}$ 。求电路中 A、B、C、D 各点电位。各电流的方向如图中所示。

解 取大地 E 电位 $\varphi_E = 0$, 则

$$\varphi_C = \varphi_E + I_3 R_3 = 0 + 20 \times 20 = 400 \text{ (V)}$$

$$\varphi_A = \varphi_C + I_1 R_1 = 400 + 14 \times 60 = 1240 \text{ (V)}$$

$$\varphi_D = \varphi_C + E_H = 400 + 20 = 420 \text{ (V)}$$

$$\varphi_B = \varphi_D + I_2 R_2 = 420 + 6 \times 50 = 720 \text{ (V)}$$

三、电压

1. 电场中不同点的电位差

在图 1-1-8 中给出了带负电荷的带电体 M 所形成的电场, 在电场中给出了 A、B 两点。如果没有外力 F 的支持, 处在 A 点的正电荷必然被带电体 M 吸引至 B 点, 最后达 M 的周界处。可见 φ_A 必然大于 φ_B , A、B 两点之间的电位之差称为 A、B 两点之间的电压, 以字母 U_{AB} 表示, 其单位为 V、kV、mV 等, 即

$$\varphi_A - \varphi_B = U_{AB} \quad (1-1-4)$$

公式 (1-1-4) 为计算电场中两点之间电压的基本公式。

从图 1-1-8 可见, 若以球体 M 的球心做许多球面, 则这些球面便是一些等电位面, 称为等位面。等位面上任何一点的电位都相等, 它类似于重力场中的等高线, 将同一物体放在等高线上任何一点, 其位能都相等。

另外需要强调一点就是电压的实际方向是由高电位

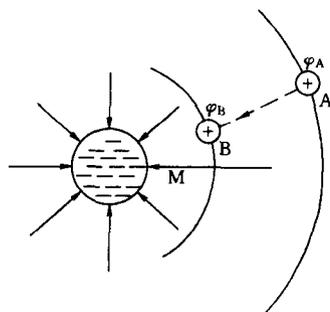


图 1-1-8 计算电位差的图

指向低电位，在图 1-1-8 中是由 A 点指向 B 点，若 $U_{AB} = \varphi_A - \varphi_B$ ，则 $U_{BA} = \varphi_B - \varphi_A$ ，且

$$U_{AB} = -U_{BA} \quad (1-1-5)$$

2. 电路元件两端电压怎样表示

图 1-1-9 给出了电源 E 供给电阻 R 电能的电路，电源的正端接于 A，负端接于 B。为计算 A、B 两点之间的电位差，可取 $\varphi_B = 0$ ，即将点 B 接地，这时

$$\varphi_A = \varphi_B + E = 0 + 20 = 20 \text{ (V)}$$

$$U_{AB} = \varphi_A - \varphi_B = 20 - 0 = 20 \text{ (V)}$$

在标注电压 U_{AB} 时，应由 A 指向 B，正如图 1-1-9 所示。这种标注法应该成为一种习惯，它表示 A 端电位高于 B 端，在外电阻 R 中电流应由 A 流向 B。

3. 电路中各点之间的电压与参考点的选取无关

为了便于说明起见，现举一例。

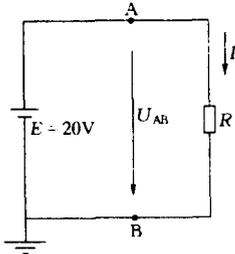


图 1-1-9 电源 E 供给电阻 R 电能的电路

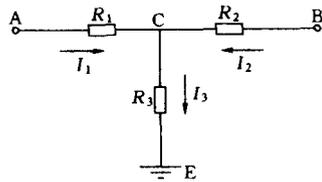


图 1-1-10 [例 1-1-4] 确定 A、B 两点电压的电路图

【例 1-1-4】 在图 1-1-10 中， $R_1 = 20\Omega$ ， $R_2 = 30\Omega$ ， $R_3 = 60\Omega$ ， $I_1 = 10A$ ， $I_2 = 5A$ ， $I_3 = 15A$ ，方向如图中所示。试确定 A、B 两点之间的电压。

解 取大地 E 为参考点时， $\varphi_E = 0V$

C 点电位 $\varphi_C = \varphi_E + I_3 R_3 = 0 + 15 \times 60 = 900 \text{ (V)}$

B 点电位 $\varphi_B = \varphi_C + I_2 R_2 = 900 + 5 \times 30 = 1050 \text{ (V)}$

A 点电位 $\varphi_A = \varphi_C + I_1 R_1 = 900 + 10 \times 20 = 1100 \text{ (V)}$

AB 两点之间的电压

$$U_{AB} = \varphi_A - \varphi_B = 1100 - 1050 = 50 \text{ (V)}$$

今取 C 点为参考点，即设 $\varphi_C = 0$

B 点电位 $\varphi_B = \varphi_C + I_2 R_2 = 0 + 5 \times 30 = 150 \text{ (V)}$

A 点电位 $\varphi_A = \varphi_C + I_1 R_1 = 0 + 10 \times 20 = 200 \text{ (V)}$

AB 两点之间的电压

$$U_{AB} = \varphi_A - \varphi_B = 200 - 150 = 50 \text{ (V)}$$

从计算结果可以清楚地看出：电压 U_{AB} 的数值与参考点选取在 E 点或者 C 点无关。掌握这一点对简化电路两点之间电压的计算很有用处。从算例可知，第二种算法比第一种简单。

4. 关于电位概念的举例

【例 1-1-5】 图 1-1-11 中示出了直流 220V 电源供给灯泡 R_L 电能的电路, R_L 中的电流 $I = 10A$, $R_L = 20\Omega$, 两根导线的电阻 R 各为 1Ω 。试求: (1) S 接通时, 电路中各点的电位和电压 U_{AC} 、 U_{CD} 、 U_{DG} 、 U_{GB} ; (2) S 开断时, 电路中各点的电位和电压 U_{AC} 、 U_{CD} 、 U_{DG} 、 U_{GB} 。

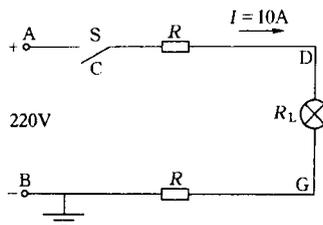


图 1-1-11 [例 1-1-5] 电路图

解 设 $\varphi_B = 0$, S 接通, 电路中有电流流过, 而且电流方向从 A 点到 B 点。逆着电流方向前进可求出各点的电位值

$$\varphi_G = \varphi_B + IR = 0 + 10 \times 1 = 10 \text{ (V)}$$

$$U_{GB} = \varphi_G - \varphi_B = 10 - 0 = 10 \text{ (V)}$$

D 点电位
$$\varphi_D = \varphi_G + IR_L = 10 + 10 \times 20 = 210 \text{ (V)}$$

D、G 两点之间的电压

$$U_{DG} = \varphi_D - \varphi_G = 210 - 10 = 200 \text{ (V)}$$

C 点电位
$$\varphi_C = \varphi_D + IR = 210 + 10 \times 1 = 220 \text{ (V)}$$

C、D 两点之间的电压

$$U_{CD} = \varphi_C - \varphi_D = 220 - 210 = 10 \text{ (V)}$$

因为开关 S 闭合, 故 $\varphi_A = \varphi_C = 220V$, 所以 A、C 两点之间的电压

$$U_{AC} = \varphi_A - \varphi_C = 220 - 220 = 0 \text{ (V)}$$

当 S 开断时, 电路中没有电流流过, 导体是等电位的, 因此

$$\varphi_B = \varphi_G = \varphi_D = \varphi_C = 0$$

而 A 点的电位 $\varphi_A = 220V$, 所以开关 S 的 A、C 两端的电位差

$$U_{AC} = \varphi_A - \varphi_C = 220 - 0 = 220 \text{ (V)}$$

可见, 当开关 S 断开时, 电源电压全部加在 S 的两端。

这就说明, 不论 S 开断或是闭合, S 左端始终处于高电位, 是一个危险的所在, 在使用中应十分注意。

【例 1-1-6】 图 1-1-12 中有 A、B 二人, A 站在地面 E 上, 手触摸 220V 导线 a; B 站在干燥的木架 b 上, 手触摸 220V 导线 a。试回答 (1) A、B 二人手、脚的电位是多少? (2) A、B 二人所受电压是多少? (3) 木架所受电压是多少?

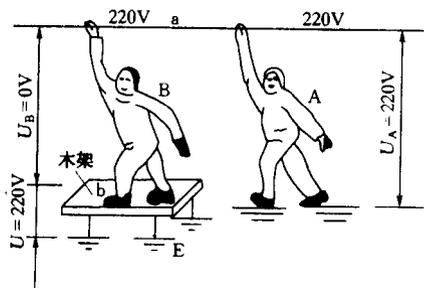


图 1-1-12 [例 1-6] 示意图

解 对 A 来说, $\varphi_a = 220V$, $\varphi_E = 0V$, 所以 A 所受的电压为

$$U_A = \varphi_a - \varphi_E = 220 - 0 = 220 \text{ (V)}$$

故 A 必然触电。

对 B 来说, $\varphi_a = 220V$ 。而 B 站在干燥木架上, 与地绝缘, 故可认为人体中无电流流过。由于人是导体, 无电流流过时, 全身电位相等, 所以 B 的脚的电位也是 220V, 即 $\varphi_E = 220V$, B 所受的电压

$$U_B = \varphi_a - \varphi_E = 220 - 220 = 0 \text{ (V)}$$

所以 B 不会触电。因为触电不触电要看人体是否受电压的作用，B 全身尽管电位升高，但没受电压作用，因此不会触电。

对木架来说，其顶端电位与 B 的身体电位相同，即 $\varphi_a = 220\text{V}$ ；底端放在地上，故其底端电位 $\varphi_E = 0\text{V}$ 。于是木架所受电压为

$$U_b = \varphi_a - \varphi_E = 220 - 0 = 220 \text{ (V)}$$

5. 我国采用的电压等级

高电压以 kV 为单位，而对于电子电路，由于电压很低，所以常以 mV、 μV 为单位，它们之间的关系是

$$\begin{aligned} 1\text{kV} &= 1000\text{V} \\ 1\text{V} &= 1000\text{mV} \\ 1\text{mV} &= 1000\mu\text{V} \end{aligned}$$

我国输、配电系统采用的标准电压等级有 500、330、220、110、63、35、10kV。低压电力网采用 380、220V。常用的安全电压以及电子线路采用电压有 36、24、15、12、9、6、3、1.5V 等。

四、电动势

1. 用带电体的荷电量供给灯泡的电流能维持长久吗

图 1-1-13 中给出了带正电的带电体 P 和带负电的带电体 M 供电给灯泡 R_L 的电路。

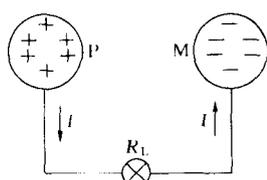


图 1-1-13 带电体供电给灯泡电能的电路

P 的正电荷将通过灯泡 R_L 流向 M，并与 M 中的负电荷中和。但是，不论多么大的带电体，其所带的电量都是有限的，当 P 中的正电完全与 M 中的负电中和后，电流便停止流动。因此，靠带电体存储的电量来维持灯泡的长期点燃是不可能的。

2. 电动势的本质是什么

既然带电体 P、M 不能维持电流的长久流动，则必须有一种外力能够把正电荷不断地从带电体 M 搬到带电体 P，以维持带电体 P、M 的电位差，或者称为电极 P、M 之间的电压，如图 1-1-14 所示，图中 F 便是搬运电荷的外力。

如果原来 M 极是中性的，今将其中一个正电荷搬至 P 极，则 M 极必然出现一个负电荷，这个负电荷对搬走的正电荷有吸引作用，它将阻碍外力 F 对正电荷的搬运，因此，外力 F 必须克服这种电场的吸力而做功。

外力 F 将单位正电荷从负极 M 移到正极 P 所做的功，称为这个电源的电动势。可见，电动势是在电源正、负极间维持电位差，保证电流长期流动的一种势力。电动势的符号为 E ，电动势的单位与电压的单位相同。

3. 外力从何而来

为了将正电荷由负极 M 搬向正极 P 必须有外力。目前看来，产生这种外力的方法有以下两种。

(1) 化学力：化学力是靠正、负极板和电解液进行化学反应产生的。正极板 P 由二氧化铅制成，负极板由纯铅制成，槽中放有硫酸电解液（图 1-1-15），则电解液中分子分解成正负离子。正离子不断搬到正极板 P，负离子不断搬到负极板 M，以维持电流在