

冶金机械手册

第二册

П.Г.里沃夫斯基 著

李培熙 刘季鋗 謝國棟 譯

冶金工业出版社

П.Г.Львовский
СИРАВОЧНОЕ РУКОВОДСТВО МЕХАНИКА МЕТАЛЛУРГИЧЕСКОГО
ЗАВОДА
Металлургиздат (Свердловск 1953 Москва)

冶金机械手册 第二册

李培熙 刘季鋗 謝國棟 譯

編輯：黃錫橋 設計：周 广、朱駿英 校對：綜合

— * —

冶金工业出版社出版 (北京市灯市口街45号)

北京市書刊出版發賣業許可證字第0.9.3号

北京五三五工厂印刷 新华书店发行

— * —

1959年 5月第一版

1959年 5月 北京第一次印刷

印数 5,020 册

開本 850×1168·1/32·400,000 册·印張11²⁶/₃₂

— * —

統一書号 15032·1513 定价 1.50 元

本手册系根据苏联冶金出版社1953年出版的增訂第三版原書譯出。中譯本暫分五冊出版。

本手册主要闡明設備的維護和修理方面的問題。

第一冊包括序言、第一篇選擇設備零件用材料的原始数据和第二篇作为設備材料的鋼和生鐵。其中列舉了有关選擇設備零件用的鋼和生鐵以及它們热處理方面的主要資料。

第二冊是第三篇機械設備的零件和部件，它們的修理和裝配方法。本篇主要列舉有关公差配合、皮帶和齒輪传动裝置、传动件、滑動和滾動軸承、螺紋連接以及修理裝配方面的資料。

第三冊是第四篇起重機械。本篇列舉对起重機械的監督以及各種安裝設備的資料。

第四冊包括第五篇鍛造和鉚接和第六篇電焊、氣焊和切割。其中敘述鍛造和鉚接規範、各種黑色金屬和有色金屬的電焊、氣焊和切割工藝及有關資料，並敘述了焊縫的檢驗和焊工的技術鑑定。

第五冊包括第七篇管道、泵、鼓風機和墊料，第八篇金屬切削加工、磨料和鑄造裕度和公差，第九篇一般參考資料。这几篇主要包括有關管道、泵、鼓風機、墊料和隔熱材料、磨料方面的知識，並列舉了選擇它們的資料以及一般參考資料。

本手册适用于冶金工业企业中作設備維護和修理工作的工程师和技术員。

本冊的第十、十一兩章由劉季鑄翻譯，第十二至十五章由李培熙翻譯，第十六章由謝國棟翻譯；第十、十二、十三章由王國章作技术校对，第十一章由何蔭椿作技术校对；全書由白善書作俄文校对。

目 录

第三篇 机械设备的零件和部件，

它们的修理和装配方法

第十章 公差、配合及加工光洁度	1
概論.....	1
公差与配合.....	3
基本概念.....	3
公差及配合的計算.....	11
滚动轴承配合的公差.....	15
机械零件配合的用途举例.....	22
实现配合的方法.....	26
表面光洁度等級.....	28
附录 I OCT 基孔制极限偏差（微公尺）.....	32
附录 II OCT 基軸制极限偏差（微公尺）.....	38
附录 III 公差与配合基孔制 (OCT 1020)	44
附录 IV 精度等級为 B、H 和 H 的滾珠与滾柱軸承和軸的配合.....	48
第十一章 皮带传动与齒輪传动	54
皮带传动.....	54
平皮带传动.....	54
三角皮带传动.....	62
皮带的連接.....	66
齒輪传动.....	72
齒輪传动类别.....	72
嚙合的方式.....	73
术语、符号和定义.....	73
齒輪的分类.....	75
齒輪传动要素的几何計算公式.....	75
漸开线齒廓的近似画法.....	83

齒輪的修正.....	85
齒輪传动的計算.....	89
制成齒輪的检查.....	98
齒輪传动的装配.....	99
齒輪的磨损与修理.....	102
蝸輪传动.....	107
總則.....	107
蝸輪传动的計算.....	108
蝸輪传动的装配.....	113
蝸輪传动的快速修理法.....	116
第十二章 轉軸、心軸、鍵、聯軸節.....	119
轉軸和心軸.....	119
總論.....	119
轉軸及心軸的精确計算.....	123
轉軸和心軸提高耐久性的結構形状.....	133
作为确定轉軸及心軸破断原因的基础的破断面的組織.....	137
实现紧配合的方法.....	138
轉軸和心軸的装配和修理.....	141
軸頸的表面光洁度.....	144
用焊接法修理轉軸及心軸.....	145
轉軸及心軸的安装.....	146
轉軸的定心.....	147
轉軸及心軸的快速修理組織.....	151
鍵連接.....	152
概論.....	152
鍵連接的驗算.....	155
鍵連接的装配.....	156
聯軸節.....	159
刚性聯軸節.....	159
補償式聯軸節.....	161
齒形聯軸節.....	161
帶銷子的彈性聯軸節.....	164
当进行快速修理时对聯軸節提出的要求.....	169

第十三章 滑动轴承	171
滑动轴承用的有色金属及其代用品.....	171
对滑动轴承材料的要求.....	171
巴氏合金.....	171
青銅.....	178
黃銅.....	192
鋁合金.....	198
鎳合金.....	199
減摩鑄鐵的特性.....	200
軸承合金的非金屬材料代用品.....	202
各种減摩材料的使用条件.....	206
摩擦零件的单位压力大約計算法.....	212
齒輪传动.....	213
蝸母传动.....	214
皮帶传动.....	215
作用在軸承上的力的确定.....	215
軸瓦和巴氏合金鑄層的厚度.....	218
分油沟及油槽.....	220
軸瓦的加工工艺.....	223
軸瓦按軸承体的調整.....	223
軸瓦按軸頸的調整.....	224
帶滑动轴承的部件的快速修理組織.....	230
滑动轴承的潤滑.....	231
摩擦与潤滑.....	231
油的性質.....	233
軸和軸瓦間的間隙及油层的厚度.....	238
潤滑油.....	239
植物油.....	240
动物脂肪和油.....	240
矿物油.....	240
潤滑脂.....	246
滑动轴承的潤滑油消耗量.....	254
附录 I 制造各种減摩合金时所采用的原材料和輔助材料.....	258

附录Ⅱ 用巴氏合金及高鉻青銅鑄造軸承	262
第十四章 滚动轴承	267
滚动轴承的优点	267
滚动轴承的基本类型	267
基本类型的滚动轴承的特性	278
滚珠和滚柱轴承的代号 (TOCT 3189—46)	292
滚动轴承的选择	297
滚动轴承的安装和拆卸	291
滚动轴承的润滑	305
附录Ⅰ 滚珠轴承和滚柱轴承的紧定轴套(TOCT 5557—56)	310
附录Ⅱ 滚珠轴承和滚柱轴承紧定轴套的螺帽和固定垫圈 (按 OCT 26002)	311
附录Ⅲ 轴承旧代号和新的标准代号的对照表	312
第十五章 螺纹连接	313
概述	313
螺纹的要素	313
螺纹的形式和用途	314
螺纹在图纸上的代号	325
螺纹的切削	325
锪螺纹孔	325
螺纹尾扣和退刀槽	325
螺纹的余留长度, 镗孔深度和螺纹公差	331
螺栓的计算	334
纵向负荷螺栓的允许应力	335
横向负荷螺栓的计算	336
螺栓连接的耐久性和疲劳强度	337
螺纹参与传动的机械零件	339
紧固设备用的零件	340
紧固用螺栓	340
双头螺栓	342
因应用快速修理法而对螺纹连接提出的要求	343
附录Ⅰ 弹簧垫圈	345
第十六章 特殊修理装配工作	346

旋轉零件及部件的平衡[30],[65],[4].....	346
緒論.....	346
产生振动的原因.....	347
不平衡的形式及大小.....	347
振动的測量及其判定.....	348
靜平衡.....	350
动平衡.....	353
高爐裝料設備的定心.....	361
布料器零件檢查装配.....	362
上料裝置檢查装配及大鐘的平衡.....	362
裝料設備安裝地點的准备.....	364
安裝好的裝料設備定心的檢查.....	366
安裝公差.....	366
第三篇 參考文獻.....	368

第三篇 机械設備的零件和部件，

它們的修理和裝配方法

第十章 公差、配合及加工光洁度

概 論

将零件組合成部件，将部件組合成机器和机械所进行的一系列操作构成的工艺过程称为装配。

装配分两种：

1) 制造新机器和新机械时零件和部件的装配；

2) 机组在使用过程中，亦即修理设备时期的零件和部件的装配。

制造新机器的装配过程和修理装配过程之間，原則上並无区别，仅仅个别种类的工作的劳动量的相互关系和組織型式上有所变更。

因此有关新机器装配过程的大多数规定同样适用于修理装配过程的工艺。

在机器制造业中，通常是先将零件装配成部件，然后将部件装配成为单独的机器。在修理工作组织中的工艺过程也应当按照这一方式进行：用部件来代替零件。

在修理作业中采用两种修理组织方法：1) 部件修理法；2) 单件修理法。

采用部件修理法时，更换的不是个别的零件，而是事先准备好的部件。所采用的作为安装一装配单元的构件（部件），要保证能在该修理安装工作中最小的装配工作量和最小的整个修理劳动量相结合的条件下更换损坏零件（或一组零件）。根据修理工作的准备和进行情况（备品的供应、是否具备安装工具和修理时间已否预备好等），安装部件中也可以包括下列部件：

- 1) 机器和机械中具有独立的传动装置而不要求和該机组其余部件进行机械連結的大而复杂的部件（例如吊車的小車）；
- 2) 結构上构成一独立的安装单元、借助于螺絲或联軸节同机组的其余部份相連接的設備中的大型和中型的复杂部件（齒輪和蜗輪減速机等）；
- 3) 其零件組合提供为基层装配单元的中等和小的装配部件（例如，在上面有用靜止連接方式装配有一切零組件——联軸节、齒輪、滚动軸承等——的机器的軸）。

当采用部件修理法时，机器零件是在机组停下来修理之前和在修理时期中在机修車間或机修工场內进行装配的。此装配工作或者完全由安装工作代替之（例如在更換吊車小車时），或者在总的工作量中占不大的比例。如上所述，部件修理法不但在时间上加快了，而且在质量上也有了保証。

采用单件修理法时，要在机组停下来修理后才将个别损坏零件用备品更换掉，即在单件修理法的过程当中要进行部件的拆卸与装配，因此使修理复杂化並延长工期。在先进的車間和企业內，单件修理法已被快速的、优质的部件修理法所代替。

在修理的装配中，如同在机器制造中的一样，装配原則可分成三类：

- 1) 完全互換式；2) 限制互換式；3) 单个調整式。

按照完全互換式的原則进行装配时，在遵守对该机器或部件所提出的技术条件的情况下，不需要調整、选择及作其他輔助工作即可将该部位的任何零件連接裝好。

按照限制互換式的原則进行装配时，利用选择成对的零件的办法，在装配过程中也不需要調整。

按照单个調整式的原則进行装配时，或在机床上（如在修理車間或工场內进行装配时）或用鉗工来調整所連接的零件（如調整不大或不可能采用机床设备时）。

在做修理准备工作时所进行的零組件装配成部件的工作，根据該设备中的該項零件造价可以按照所列举的任何装配方式进行（完全互換性、限制互換式、单个調整式）。

必須注意：当保持完全互換性的原則时，将增加机床加工費；而当采用单个調整法装配时，则鉗工修理費用将剧增。应当根据具体条件采用这种或那种或混合的装配方式。

公差与配合

基本概念

为保证机器零件能正确地协调动作，简化机器零件的设计和制作和达到零件的互换性，规定有公差及配合制度。

绝大多数的机器零件应满足互换性原则。

从一批制品中取出的任何一个制品不作任何调整就适于装配时，此种制品称为可互换的制品。此类制品应满足对其所提出的技术条件，这样的互换性称为完全互换性。在不完全（或挑选的）互换性情况下，在开始装配之前，按实地条件调整零件或预先挑选。

要求尺寸绝对正确的制品实际上不可能制造出来，因此不论制造任何零件，对于计算出来的主要尺寸，即对公称尺寸规定有允许偏差。

这些写在公称尺寸旁的偏差，称为上差及下差。例如： $75^{+0.2}_{-0.1}$ ，此处：75为公称尺寸，+0.2为上差，-0.1为下差。

公称尺寸与上差的代数和为最大极限尺寸

$$75 + (+0.2) = 75.2.$$

公称尺寸与下差的代数和为最小极限尺寸

$$75 + (-0.1) = 74.9.$$

零件的实际尺寸应不大于最大极限尺寸，不小于最小极限尺寸。

最大和最小极限尺寸的差数（或实际尺寸的变动范围）称为公差。

尺寸 $75^{+0.2}_{-0.1}$ 的公差等于 $75.2 - 74.9 = 0.3$ ；很容易看出，公差等于上差和下差的差数 $+0.2 - (-0.1) = 0.3$ 。

公差表示该尺寸在制造时可以允许的误差。

当规定公差时，应以零件的使用条件和制造条件为出发点。根据使用条件（为了达到更高的精确度），公差最好小一些，但从工艺方面着想，为了缩短制造时间和降低造价，公差必须尽可能放大。

正确选择出来的公差应该是能保证连接零件正常工作的最大公差。

OCT 1001 规定的公差和偏差的基本概念略示于图 89 中。

用偏差数值标记公差的方法

数值较大的上差写在数值较小的下差之上。

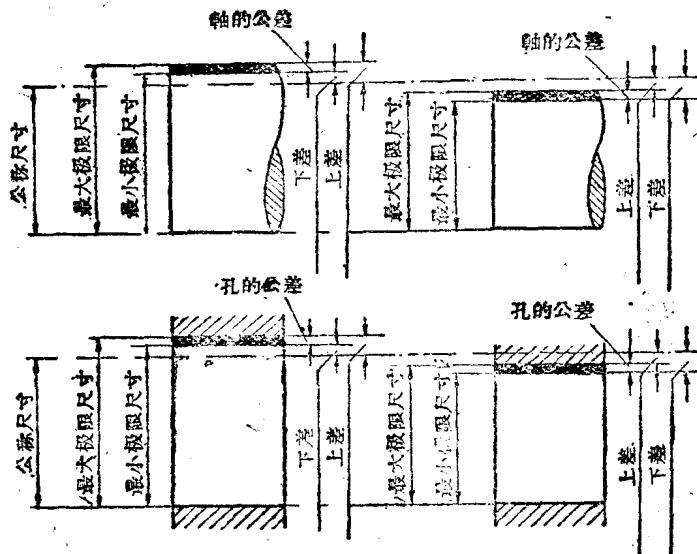
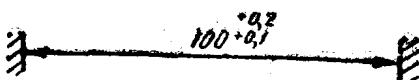


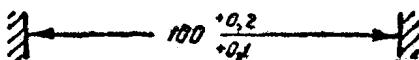
图 89 公差与偏差图解 (OCT 1001)

例如：



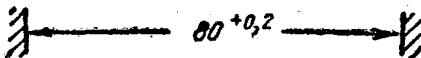
假如尺寸写在尺寸线之间断处，则上差写在尺寸线上，下差写在尺寸线下。

例如：



等于零的偏差在图上不写出来。

例如：

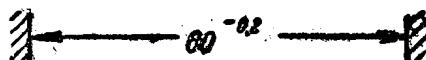


此处第二个偏差为零。因为 $0 < +0.2$ ，故 0 为下差。在此例中最大极限尺寸等于 $80 + 0.2 = 80.2$ 。

最小极限尺寸等于 $80 + 0 = 80$ 。

公差等于 $+0.2 - 0 = 0.2$ 。

例如：



此处之第二个偏差为0。因为 $0 > -0.2$ 故0为上差，而 -0.2 为下差。

最大极限尺寸等于 $80 + 0 = 80$ ①。

公差等于 $0 - (-0.2) = 0.2$ 。

当上下差之绝对值相等时，则用带符号(±)的绝对值表示之。

例如：



此处上差为 $(+0.2)$ ，下差为 (-0.2) 。

最大极限尺寸等于 $100 + 0.2 = 100.2$ 。

最小极限尺寸等于 $100 - 0.2 = 99.8$ 。

公差等于 $+0.2 - (-0.2) = 0.4$ 。

公 差 范 围

偏差本身的数值和公称尺寸比较常常是很微小的。因此在用图解表示时，不必完全照公称尺寸比例画出，应仅将偏差的一端放大表示，比较清楚。

通过公称尺寸线的末端画一水平直线名为零线。以零线为基画出偏差，正偏差画在零线上，负偏差画在零线下。和零线相重合的偏差则等于零。

在上述表示方法中，经过与上下差相应的两点所引的两条水平直线形成一个区域，实际尺寸的上端应位于此区域内。此区域名为公差范围。

间隙，过盈，间隙公差和过盈公差

互相接触的表面的两个尺寸中，一个称为「包容尺寸」，而另一个为「被包容尺寸」。按照OCT 1002的规定，被包容面称为轴，而包容面称为孔。

①最大极限尺寸应等于公称尺寸(80)加上上差(0)，故应为 $80 + 0 = 80$ ，原书为79.8系有误——译者注。

軸与孔的連接尺寸应具有若干差数，但两者的公称尺寸則完全一样。由于軸与孔有各种不同的偏差，得出連接尺寸的差数。

孔与軸的尺寸差叫做間隙 (S)。如果在装配前，軸大于孔（装配后两者之尺寸相等），則两者之尺寸差称为过盈 (i)。过盈可以看成为負間隙。

$$i = -S$$

OCT 1002 规定过盈是装配前孔径与軸径的負差数，在装配后构成靜配合。

間隙或过盈的数值，根据实际的尺寸在一定的界限内变动。

最大間隙 (S_{max}) 相当于孔的最大极限尺寸与軸的最小极限尺寸之差数（或孔的上差与軸的下差之差数）。

最小間隙 (S_{min}) 相当于孔的最小极限尺寸与 軸的最大极限尺寸之差数（或孔的下差和軸的上差之差数）。

最大和最小間隙的差数称为間隙公差 (δ_s)。

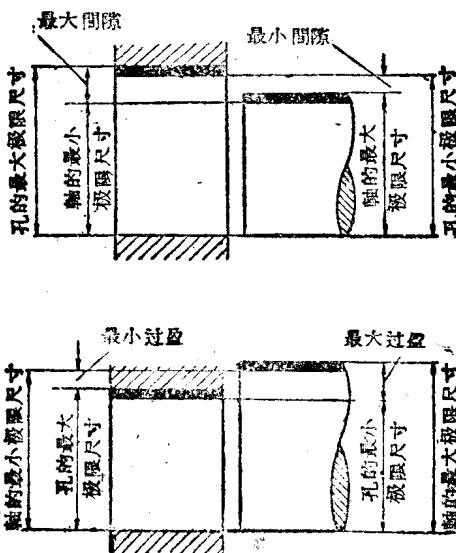


圖 90 最大和最小間隙和过盈 (OCT 1002)

間隙公差可以看作是孔与軸的公差和

$$\delta_s = \delta_A + \delta_B,$$

式中 δ_A ——孔的公差，

δ_B ——軸的公差。

用同样方法可以算出最大过盈 (i_{max}) 与最小过盈 (i_{min})。

过盈公差 (δ_i) 也等于孔与轴的公差和。

$$\delta_i = \delta_A + \delta_B.$$

图 90 以图解法示其大意。

各种连接的公差和过盈见附录Ⅲ。

精度等級

为了使公差与加工方法相协调及划一公差起见，在 OCT 中对于公差的选择，已由标准表中规定的数值加以限制（参看附录 I、II 及 III）。

对于每一公称尺寸（公称尺寸常常按照 OCT 6270 标准直径行列化成整数），在这些表中都根据精度等级规定了若干公差。在图解表示法中，精度等级确定公差范围的大小。

精度等级共有十种：1、2、 $2a$ 、3、 $3a$ 、4、5、7、8、9（公差依次递增）。修理冶金设备时主要是采用 3 级和 4 级精度，而在某些主要地方也采用 2 级精度。下面将叙述各种精度的一般用途。

1 级精度 (OCT 1011 和 1021)。应用较少，在零件的配合中要求高度的均一性和完全互换性的情况下使用。

2 级精度 (OCT 1012 和 1022)。用于机构中的重要连接，此处在均一性方面对配合提出高度的要求，而在零件的互换性方面对零件也提出高度的要求。精装配。

3 级精度 (OCT 1013 和 1023)。用于对配合均一性所提出的要求不如 2 级精度的高，但也要求每种配合必须保持一切特性。

2a 级精度 (OCT 1016 和 1026) 和 **3a 级精度** (OCT 1017 和 1027) 是分别介于 2 级和 3 级以及 3 级和 4 级之间的精度。在许多场合下，用 2a 级精度和 3a 级精度的配合实际上 是成功的。从降低零件加工费的观点来看是适当的。

4 级精度 (OCT 1014 和 1024) 和 **5 级精度** (OCT 1015 和 1025) 用于要求较大间隙（过盈）并允许在其数值中有较大变动的连接。粗装配。

7、8 和 9 级精度 (OCT 1019 和 OCT 2689--44) 的特点是公差的值较大。用于不被配件的尺寸所约束并且没有提出均一性要求的零件。

配 合

根据 OCT 1002，一个零件装入另一零件中的两零件間的連接称为配合。此种連接借助于其实际尺寸的差数，在某种程度內保証了它們的相互間的移动自由或其靜連接强度。

配合分两种：动配合和靜配合。动配合的特点是具有間隙，而靜配合是具有过盈，在个别場合下过盈可以过渡到間隙。

仅有过盈的配合一般名为压配合。

在压配合时，軸与孔的表面經常处于受压状态下。

既具有过盈，同时又具有間隙的配合称为过渡配合（介于压配合和动配合之間）。

压配合有：2級精度的热压配合、压配合和輕压配合和3級精度的第一級压配合、第二級压配合和第三級压配合。

过渡配合有：重迫配合、迫合配合、輕迫配合和推配合。

仔細研究孔及軸的公差范围图解法能知道，精度等級确定公差范围的大小，而孔及軸的公差范围相互的布置确定配合。

公 差 制 度

为了实现各种不同的配合，可仅仅适当地变动一种公差范围——軸的公差范围或孔的公差范围，而相配的零件的公差范围——孔的或軸的則保持不变。

不变的公差范围属于基本零件，而变动的公差范围则属于非基本零件。

非基本零件公差范围变动大小，根据必要的配合来加以确定，由此规定了两种公差制度。

以孔为基准的公差制度称为基孔制，而以軸为基准的称为基軸制（图 91）。

OCT 1003对于公差制度給予如下定义：

基孔制的特点是：在这种制度中，属于同一公称直径同一精度等級的一切配合，其孔径的极限尺寸保持不变；而实现各种不同的配合，是由适当地改变軸径的极限尺寸而达到的。在基孔制中，公称尺寸是孔的最小极限尺寸。

基軸制的特点是：在这种制度中，属于同一公称直径同一精度等級的一切配合，其軸径的极限尺寸保持不变，而实现各种不同的配合，是由适当地

改变孔径的极限尺寸而达到的。在基孔制中，公称尺寸是轴的最大极限尺寸。

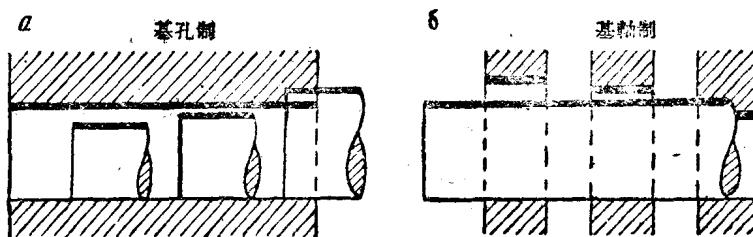


图 91 基孔制与基轴制图解

通常制造准确的孔較制造准确的軸更为复杂；制造孔时需要特殊的切削工具——鑽头、荒銳刀、精銳刀再加上它们的检查样圈，需要更复杂的量具，需要用来加工孔的刀杆等等。軸的加工可以不使用任何特殊设备。因此最好使孔的尺寸保量不变，以便可用同一的切削工具来加工並用同一量具来測定〔3〕。

从經濟的观点来看，在大多数场合中以使用基孔制为最合理。只有在所要求的配合可以較方便地由变更孔的极限尺寸而达到的情况下（例如：軸承外套往軸承座上配合，在同一軸上有几个不同的零件相配合等），才使用基軸制。

图上的配合种类和精度等级的符号

根据 OCT 1003 和 2650，在公称尺寸后用字母标明配合种类，用指數形式的数字加在字母之后以表精度等级。

为了节省数字，2 级精度的数字略去不写。因此具有配合的符号而未指出精度等级的公称尺寸属于 2 级精度。

配合的名称及符号如下（依过盈遞減，间隙遞增的顺序）：

静配合：

热压配合 Γ_p

压配合 Π_p

輕压配合 Π_{L}

重迫配合 Γ

迫合配合 T

輕迫配合 H

推配合 Π

动配合：

滑配合 C

紧轉配合 Δ

轉配合 X

輕轉配合 Δ

松轉配合 III