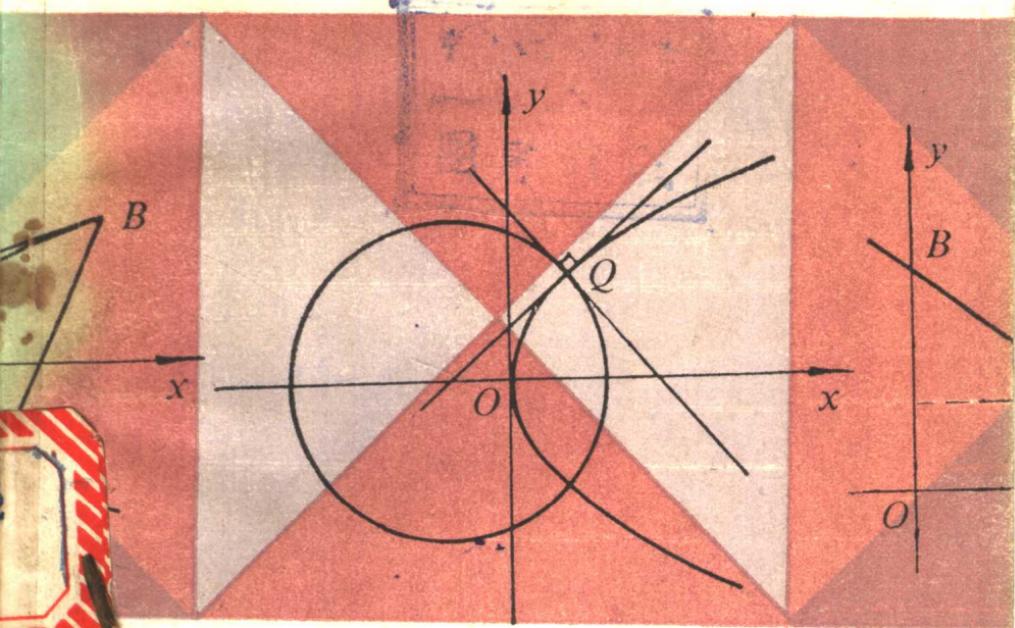


655765

平面解析几何

一题多解选



河北教育出版社

平面解析几何一题多解选

王 培 甫

河北教育出版社

平面解析几何一题多解选

王培甫

河北教育出版社出版(石家庄市北马路45号)

河北正定县印刷厂印刷 河北省新华书店发行

787×1092毫米 1/32 8,625印张 177,000字 1988年1月新1版

1988年1月第1次印刷 印数 1--22520 定价 1.45元

ISBN7-5434-0005-7/G·3

前　　言

提高学生的解题能力，是当前中学数学教学的一项重要任务。在掌握基础知识的前提下，做一定数量的习题，对学生来讲是必不可少的。在解题方法上强调基本功的训练，对一道习题能运用学过的数学知识采用多种方法解题，这无疑有利于学生解题与创造能力的培养。本书就是在上述思想指导下，以基本知识为主题，编写了十四个解题的专题，分类精选了中学《平面解析几何》六十个题目。对每一个专题首先探讨了有关的基本知识和解题规律。对于每一个具体题目，则又打破类型的约束，纵横联系，给出多种解题方法。并在每个专题的结尾，配备相应的习题（共六十个），要求读者也运用一题多解去探讨它们。对这类习题，我们也打破了一般解答的常规，而改用分题指导多种思考方法，给读者留下继续探索的余地。

我们希望本书将有助于中学生巩固所学的《平面解析几何》的基本知识，开拓思路，提高解题能力，也希望它有助于中学数学教师的教学和复习指导。

由于学识所限，错误处请大家指正。

编　　者

1985.5.

目 录

一、关于点的坐标及两曲线的交点问题.....	(1)
二、关于两点间的距离与截线长的问题.....	(17)
三、关于线段的比例问题.....	(32)
四、关于三点共直线问题.....	(45)
五、关于三条直线共交点的问题.....	(55)
六、关于角及直线间的平行与垂直的问题.....	(66)
✓七、关于对称的问题.....	(88)
八、关于已知点到已知直线的距离问题.....	(103)
✓九、关于三角形的面积问题.....	(123)
✓十、关于曲线系知识在解题中的应用.....	(140)
✓十一、关于曲线的切线问题.....	(152)
✓十二、关于几何解题中的最大、最小值问题.....	(182)
✓十三、关于求动点的轨迹方程的问题.....	(202)
✓十四、关于极坐标系在解题中的应用.....	(229)
附录：练习题的解题思路及提示.....	(251)

一 关于点的坐标及两 曲线的交点问题

(一) 基本知识

1. 点的坐标

在平面直角坐标系中，一个点的位置由一对有序实数 (x, y) 确定，称 x, y 为这两个点的直角坐标*，因此，确定一个点的坐标，一般需要两个独立的条件，即需要两个以 x, y 为未知量的方程所组成的方程组来决定。特殊地，有时，也可直接求出 x 与 y 的表达式。

2. 曲线上的点

假如点 P 的坐标 (x, y) 是方程 $F(x, y) = 0$ 的一组解，则称 P 在以 $F(x, y) = 0$ 为方程的曲线上，简称在曲线 $F(x, y) = 0$ 上。

3. 两条曲线的交点

i) 若两条曲线的方程分别是 $C_1: F_1(x, y) = 0$, $C_2: F_2(x, y) = 0$ ，则它们的交点的坐标是方程组

$$\begin{cases} F_1(x, y) = 0, \\ F_2(x, y) = 0. \end{cases}$$

* 确定平面点的位置，除平面直角坐标系以外，尚有平面极坐标系等其它坐标系，本书以讨论直角坐标系为主，有些题也采用极坐标系，在本书的专题十四集中讨论了用极坐标系解题问题。

的一组实数解。

ii) 若曲线 C_1 的方程是 $F_1(x, y) = 0$, 曲线 C_2 的参数方程是

$$\begin{cases} x = f(t), \\ y = g(t), \end{cases} \quad (t \text{ 为参数})$$

则可先由方程组

$$\begin{cases} F_1(x, y) = 0, \\ x = f(t), \end{cases} \quad (1)$$

$$\begin{cases} x = f(t), \\ y = g(t). \end{cases} \quad (2)$$

$$\begin{cases} y = g(t). \end{cases} \quad (3)$$

消去未知量 x 及 y , 得到以 t 为未知量的一元方程

$$F_1[f(t), g(t)] = 0 \quad (4)$$

解方程(4), 即得曲线 C_1 与 C_2 的交点的对应参数值。然后, 将此参数值分别代入方程(2)与(3), 即得曲线 C_1 与 C_2 的交点的坐标 (x, y) 。

显然, 类型 i) 及类型 ii) 是可以互相转化的。

(二) 解题举例

1. 已知直线 l_1 过 $P_1(0, -1)$ 、 $P_2(2, 0)$ 两点, 直线 l_2 的方程是 $l_2: x + y - 1 = 0$, 求直线 l_1 与 l_2 的交点的坐标。

解 1 (如图 1-1) ∵ 直线 l_1 过点 $P_1(0, -1)$ 及 $P_2(2, 0)$.

∴ l_1 的方程为

$$\frac{x-0}{0-2} = \frac{y+1}{-1-0},$$

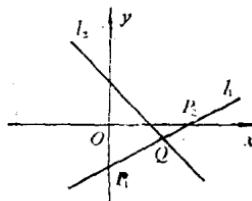


图 1-1

即 $x - 2y - 2 = 0$.

解方程组

$$\begin{cases} x - 2y - 2 = 0, \\ x + y - 1 = 0. \end{cases}$$

得 $x = \frac{4}{3}, \quad y = -\frac{1}{3}$.

\therefore 直线 l_1 与 l_2 的交点坐标为

$$\left(\frac{4}{3}, -\frac{1}{3} \right).$$

(解 2) 设直线 l_1 与 l_2 的交点为 $Q(x, y)$, Q 分 $P_1 P_2$ 之比为 λ , 由定比分点公式*.

$$x = \frac{x_1 + 2\lambda x_2}{1 + \lambda}, \quad y = \frac{-1 + 0}{1 + \lambda}.$$

$\therefore Q$ 在 l_2 上,

$$\therefore \frac{2\lambda}{1 + \lambda} + \frac{-1}{1 + \lambda} - 1 = 0.$$

$$\therefore \lambda = 2,$$

$$\therefore x = \frac{4}{1 + 2} = \frac{4}{3}, \quad y = \frac{-1}{1 + 2} = -\frac{1}{3}.$$

\therefore 直线 l_1 与 l_2 的交点 Q 的坐标为 $Q\left(\frac{4}{3}, -\frac{1}{3}\right)$.

注意 解 2 若利用本书专题三中的“基本知识 4”, 则可直接求出交点 Q 分 $P_1 P_2$ 之比

* 参看本书的专题三。

$$\lambda = -\frac{0 + (-1) - 1}{2 + 0 - 1} = 2.$$

解 3 设直线 l_1 与 l_2 的交点是 Q ,

$\therefore Q$ 在 l_2 上

$\therefore Q$ 的坐标可设为 $Q(t, 1-t)$, 又 Q 在 l_1 上, 即 Q 、 P_1 、 P_2 共线.

$$\therefore \begin{vmatrix} t & 1-t & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 0.$$

解上列方程, 得 $t = \frac{4}{3}$.

$\therefore Q$ 点的坐标为 $Q\left(\frac{4}{3}, -\frac{1}{3}\right)$.

注意 解 2、解 3 实际上都引入了相应的参变数 (λ 及 t). 引入参数之后, 曲线上的点的坐标可分别用参数表示, 从而不必再考虑曲线方程, 故在运算时, 显得比较方便与灵活.

2. 已知椭圆的中心在原点, 焦点在 x 轴上, 离心率 $e = \frac{\sqrt{3}}{2}$, 且与 y 轴的正向相交于点 $B(0, 1)$, 若椭圆的右焦点为 F , 椭圆的中心在 BF 上的射影为点 Q , 求点 Q 的坐标.

解 1 (如图 1-2) 设此椭圆的方程为 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$,

则由

$$e = \frac{c}{a} = \frac{\sqrt{3}}{2}, \quad b = 1,$$

$c^2 = a^2 - b^2$, 可求得

$$a = 2b = 2,$$

$$c = \sqrt{a^2 - b^2} = \sqrt{3}.$$

∴ 椭圆方程为

$$\frac{x^2}{4} + y^2 = 1.$$

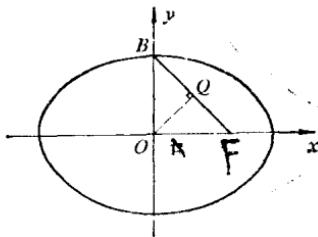


图 1-2

∴ 焦点 F 的坐标为 $F(\sqrt{3}, 0)$, 即 $(\sqrt{3}, 0)$.

∴ 直线 BF 的方程为 $\frac{x}{\sqrt{3}} + y = 1$, 即

$$x + \sqrt{3}y = \sqrt{3}. \quad (1)$$

∴ $OQ \perp BF$, ∴ 直线 OQ 的方程为

$$y = \sqrt{3}x. \quad (2)$$

解由方程(1)及(2)组成的方程组, 得

解 $x = \frac{\sqrt{3}}{4}$, $y = \frac{3}{4}.$

∴ 椭圆的中心在直线 BF 上的射影 Q 点的坐标为 $Q\left(\frac{\sqrt{3}}{4}, \frac{3}{4}\right)$.

解 2 (如图 1-2) 在 $\triangle OFB$ 中, $|OB| = b = 1$, $|FB| = a = 2$, $\angle FOB = \frac{\pi}{2}$, 故 $\angle OFB = \frac{\pi}{6}$, $\angle FOQ = \frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{6} = \frac{\pi}{3}$,

$$|OQ| = |OF| \sin \frac{\pi}{6} = \frac{\sqrt{3}}{2}.$$

∴ 根据三角函数的定义, Q 点的坐标为

$$x = |OQ| \cos \angle FOQ = \frac{\sqrt{3}}{2} \cos \frac{\pi}{3} = \frac{\sqrt{3}}{4},$$

$$y = |OQ| \sin \angle FOQ = \frac{\sqrt{3}}{2} \sin \frac{\pi}{3} = \frac{3}{4}.$$

解 3 ∵ $\triangle BOF$ 是直角三角形, OQ 是它斜边上的高.

$$\therefore \frac{FQ}{QB} = \frac{|FQ|}{|QB|} = \frac{|FQ| \cdot |FB|}{|QB| \cdot |FB|} = \frac{OF^2}{OB^2} = \frac{3}{1}.$$

即 Q 点分 FB 之比 $\lambda = 3$.

∴ F 及 B 点的坐标分别为 $F(\sqrt{3}, 0)$ 、 $B(0, 1)$,

∴ Q 点的坐标为

$$x = \frac{\sqrt{3} + 0}{1+3} = \frac{\sqrt{3}}{4}, \quad y = \frac{0 + 3 \cdot 1}{1+3} = \frac{3}{4}.$$

解 4 以 x 轴、 y 轴分别为实轴、虚轴 (原点属于实轴), 把直角坐标系改为复平面,

则根据解 1 可得 $\overrightarrow{OF} = \sqrt{3}$, \overrightarrow{OF} 绕 O 旋转 $\frac{\pi}{3}$, 且模

数缩小到原来的一半, 即得 \overrightarrow{OQ} ,

$$\begin{aligned}\therefore \overrightarrow{OQ} &= \sqrt{3} \cdot \frac{1}{2} \left(\cos \frac{\pi}{3} + i \sin \frac{\pi}{3} \right) \\ &= \frac{\sqrt{3}}{4} + \frac{1}{4}i.\end{aligned}$$

∴ Q 点的坐标为 $Q\left(\frac{\sqrt{3}}{4}, \frac{1}{4}\right)$.

注意 由于复数运算具有明确的几何意义 (参看专题六), 因此,

• 6 •

运用复数知识解几何问题，往往比较简捷，本书今后常常采用这种方法，如本题的解4。

3. 已知一点 Q 与点 $P_1(0, 1)$, $P_2(7, 2)$ 及 x 轴等距，求点 Q 的坐标。

解1 设 Q 点的坐标为 $Q(x, y)$ ，则

$$x^2 + (y - 1)^2 = (x - 7)^2 + (y - 2)^2 = y^2, \text{ 即}$$

$$\begin{cases} x^2 + (y - 1)^2 = (x - 7)^2 + (y - 2)^2, \\ x^2 + (y - 1)^2 = y^2. \end{cases}$$

即

$$\begin{cases} 7x + y - 26 = 0, \\ x^2 - 2y + 1 = 0. \end{cases}$$

解此方程组，得

$$\begin{cases} x_1 = 3, \\ y_1 = 5. \end{cases} \quad \begin{cases} x_2 = -17, \\ y_2 = 145. \end{cases}$$

$\therefore Q$ 点的坐标为 $(3, 5)$ 或 $(-17, 145)$ 。

解2 设动点 Q 的坐标是 $Q(x, y)$ 。

\because 点 Q 与点 P_1 及 P_2 等距，

$\therefore Q$ 在 $P_1 P_2$ 的垂直平分线上，

\therefore 其坐标适合方程

$$y - \frac{1+2}{2} = -\frac{0-7}{1-2} \left(x - \frac{0+7}{2} \right),$$

即

$$7x + y - 26 = 0. \quad (1)$$

又 点 Q 与 P_1 及 x 轴等距，

故 Q 又在以 P_1 为焦点，以 x 轴为准线的抛物线上，
故其坐标适合方程

$$x^2 = 2\left(y - \frac{1}{2}\right) \quad (2)$$

∴ 点 Q 为直线(1)及抛物线(2)的交点。

解由方程(1)及(2)组成的方程组，得交点 Q 的坐标为 $(3, 5)$ 、 $(-17, 145)$ 。

解 3 设点 Q 的坐标为 $Q(a, b)$ 。则 Q 可看作一个过 P_1 、 P_2 两点且与 x 轴相切的圆的圆心。

设此圆的方程为

$$x^2 + y^2 + Dx + Ey + F = 0. \quad (3)$$

∵ 圆过 $P_1(0, 1)$ 、 $P_2(7, 2)$ 两点，故有

$$1 + E + F = 0. \quad (4)$$

$$49 + 4 + 7D + 2E + F = 0. \quad (5)$$

又 此圆与 x 轴相切，则在方程(3)中令 $y = 0$ ，得方程 $x^2 + Dx + F = 0$ ，此方程必有重根，故其判别式为 0，即

$$D^2 - 4F = 0. \quad (6)$$

方程(4)、(5)、(6)消去 F ，解出 D 、 E ，得

$$\begin{cases} D = -6, \\ E = -10, \end{cases} \quad \text{或} \quad \begin{cases} D = 34, \\ E = -290. \end{cases}$$

∴ 交点 Q 的坐标为 $(3, 5)$ 或 $(-17, 145)^*$ 。

注意 根据解 3 的构思，若运用曲线系知识**还可如解 4 这样做：

* 方程为 $x^2 + y^2 + Dx + Ey + F = 0$ 的圆的圆心为 $(-\frac{D}{2}, -\frac{E}{2})$ ，半径为 $\frac{1}{2}\sqrt{D^2 + E^2 - 4F}$ 。

** 参看本书的专题十。

解 4 过 $P_1(0, 1)$ 、 $P_2(7, 2)$ 的直线方程为

$$x - 7y + 7 = 0,$$

以 $P_1 P_2$ 为直径的圆方程为

$$(x - 0)(x - 7) + (y - 1)(y - 2) = 0.$$

即 $x^2 + y^2 - 7x - 3y + 2 = 0.$

过 P_1 、 P_2 的圆系方程为

$$x^2 + y^2 - 7x - 3y + 2 + \lambda(x - 7y + 7) = 0,$$

即 $x^2 + y^2 + (\lambda - 7)x - (7\lambda + 3)y + 7\lambda + 2 = 0 \quad (7)$

若此圆与 x 轴相切，则令方程(7)中的 $y = 0$ ，得方程

$$x^2 + (\lambda - 7)x + 7\lambda + 2 = 0,$$

必有重根，故其判别式为 0。即

$$(\lambda - 7)^2 - 4(7\lambda + 2) = 0,$$

∴ $\lambda = 1$ 或 $\lambda = 41.$

令 $\lambda = 1$ ，从方程(7)可得圆心 Q 的坐标为 $Q(3, 5).$

令 $\lambda = 41$ ，从方程(7)可得圆心 Q 的坐标为 $Q(-17, 145).$

注意 也可先写出与 x 轴相切的圆方程 $(x - a)^2 + (y - b)^2 = b^2$ ，然后由另外两个条件，决定 a 及 b ，从而求得 $Q(a, b)$ 的坐标，总之充分运用已学过的几何定理及性质，往往可以使问题简化。

4. 已知直线 l 与抛物线 $y^2 = 8x$ 相交于 Q_1, Q_2 两点，而这两点的连线的中点为点 $M(2, 2)$ ，求此直线的方程。

解 1 (如图 1-3) 直线 l 必过点 $M(2, 2)$ ，故其方程可设为

$$y - 2 = k(x - 2).$$

即 $y = kx - 2(k - 1).$

由方程组

$$\begin{cases} y^2 = 8x, \\ y = kx - 2(k-1), \end{cases} \quad (1) \quad (2)$$

消去 x , 得

$$ky^2 - 8y - 16(k-1) = 0. \quad (3)$$

设交点 Q_1, Q_2 的坐标分别是 $Q_1(x_1, y_1)$ 及 $Q_2(x_2, y_2)$, 则 y_1 及 y_2 必为方程(3)的两个实根, 根据一元二次方程根与系数的韦达定理, 有

$$y_1 + y_2 = \frac{8}{k}.$$

$\therefore Q_1 Q_2$ 的中点是 $M(2, 2)$,

$$\therefore \frac{y_1 + y_2}{2} = \frac{4}{k} = 2, \quad \text{即 } k = 2.$$

\therefore 所求的直线 l 的方程为

$$y = 2x - 2. \quad (4)$$

注意 i) 尽管本题的目的不在于求交点, 但“求交点”的思考过程仍是本解法的主要过程, 因此, 在思考方法上我们可以把它纳入求交点问题的类型。

ii) 本题我们没有求出 Q_1 及 Q_2 的坐标, 而是运用韦达定理直接写出 $Q_1 Q_2$ 的中点坐标, 这种方法在今后解题中, 常常应用。

iii) 一般地说, 在求出 k 值之后, 并不能说明所求直线一定存在。因为所得的直线(4)与抛物线(1)可能是相离的(即有虚交点), 因此尚须验证方程(3)的判别式是否为非负的,(在做习题3时, 请读者注意这一点) 由于本题已明确声明交点 Q_1 与 Q_2 的存在, 所以可把这一步省去。

解2 设直线 l 过点 $M(2, 2)$, 则它的参数方程可设为

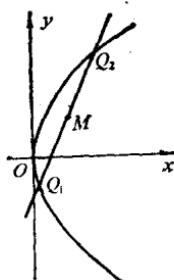


图 1-3

$$\begin{cases} x = 2 + t \cos \alpha, \\ y = 2 + t \sin \alpha. \end{cases}$$

(其中 t 为参数, α 为直线的倾角), *

则由方程组

$$\begin{cases} y^2 = 8x, \\ x = 2 + t \cos \alpha, \\ y = 2 + t \sin \alpha. \end{cases}$$

消去变量 x 及 y , 得

$$(2 + t \sin \alpha)^2 = 8(2 + t \cos \alpha),$$

$$\text{即 } t^2 \sin^2 \alpha + 4(\sin \alpha - 2 \cos \alpha)t - 12 = 0. \quad (5)$$

设交点 Q_1 、 Q_2 的对应参数为 t_1 及 t_2 , 则 t_1 及 t_2 是方程 (5) 的两个根。

$$\therefore t_1 + t_2 = -\frac{4(\sin \alpha - 2 \cos \alpha)}{\sin^2 \alpha}$$

$\because M$ 点的对应参数 $t_M = 0$

$$\therefore t_M = \frac{t_1 + t_2}{2} = -\frac{2(\sin \alpha - 2 \cos \alpha)}{\sin^2 \alpha} = 0^{**}$$

- 若一条直线 l 过定点 $Q(a, b)$,
则此直线的参数方程可写为
 $x = a + t \cos \alpha$, $y = b + t \sin \alpha$, (t 为参数,
 α 为由 x 轴的正向至直线 l 的正向
所成的角). 若 P 是 l 上的一点它的对
应参数为 t , 则 t 的几何意义是 i) 当 QP
的方向与直线 l 的正向一致时,
 $t = |QP|$, ii) 当 QP 的方向与直线 l
的正向相反时, $t = -|QP|$, iii) 当 P
与 Q 重合时, $t = 0$. (图 1-4).

• • 参看本书的专题三.

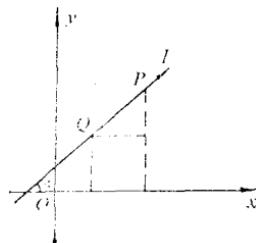


图 1-4

$$\therefore \sin \alpha - 2 \cos \alpha = 0.$$

即直线 l 的斜率 $k = \tan \alpha = 2^*$

\therefore 直线 l 的方程为

$$y - 2 = 2(x - 2).$$

解 3 \because 点 Q_1 、 Q_2 在抛物线 $y^2 = 8x$ 上，

\therefore 它们的坐标可设为 $Q_1(8t_1^2, 8t_1)$ 、 $Q_2(8t_2^2, 8t_2)$

$\therefore M(2, 2)$ 是 Q_1Q_2 的中点，

$$\therefore \frac{8t_1^2 + 8t_2^2}{2} = 2, \quad \frac{8t_1 + 8t_2}{2} = 2,$$

$$\therefore \text{直线 } Q_1Q_2 \text{ 的斜率 } k_{Q_1Q_2} = \frac{8t_1 - 8t_2}{8t_1^2 - 8t_2^2}$$

$$= \frac{1}{t_1 + t_2} = 2.$$

故所求直线 l 的方程为

$$y - 2 = 2(x - 2).$$

解 4 设抛物线的弦 l 的方程为

$$y = kx + b,$$

由方程组

$$\begin{cases} y^2 = 8x, \\ y = kx + b. \end{cases}$$

消去变量 x ，得 $ky^2 - 8y - 8b = 0$ ，(6)

* 为了方便起见，今后常用字母 k 表示一条直线的斜率，用 $k_{Q_1Q_2}$ 表示两点 $Q_1(x_1, y_1)$ 、 $Q_2(x_2, y_2)$ 所在的直线的斜率，即 $k_{Q_1Q_2} = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1}$ 。