

測繪新技术专辑

第一輯

無線電測距法

測繪出版社

測繪新技術專輯

第一輯

無 線 電 測 距 法

測繪出版社

(1959·北京)

測繪新技術專輯
第一輯
無線電測距法

編 者 測 繪 出 版 社

出 版 者 測 繪 出 版 社

北京宣武門外永光寺西街3號

北京市圖書出版業營業許可證出字第0113号

發 行 者 新 華 書 店

印 刷 者 崇 文 印 刷 厂

北京崇文門外機械市15號

印數(京)1—2200 1959年1月北京第1版

开本31"×43" 1/25 1959年1月第1次印刷

字數: 11,4000 印張 5 $\frac{1}{25}$

定價(18)050 元

編 者 的 話 、

在这本小冊子里，我們向大家介紹了十一篇有关无线电測距方面的文章。目的是想在这偉大的文化革命与技術革命中帮助大家了解一下測繪科學中的新技術，供大家参考。

本書是我們要出版的測繪新技術專輯之一，此外，如“視差導線測量”、“綫形三角鎖測量”等亦將陸續与大家見面。編入本書的文章，系轉載“測繪通報”、“測量制圖譯報”等刊物，謹向原出版單位和作譯者致謝。

1958. 8. 26

目 录

国外无线电测距工作概述.....	5
外国大地测量中所采用的无线电定位仪测距法.....	19
雷达测量法简介.....	34
雷达三角测量.....	39
关于利用无线电导航系统的远距离测量.....	43
光速测距仪.....	65
光速测距仪.....	74
用高频率的发光讯号测量距离.....	96
光速测距仪 CBB-1 的原理及其应用.....	108
一种精密测量短程距离的无线电微波测距仪.....	116
微波测距仪.....	124

國外無線電測距工作概述

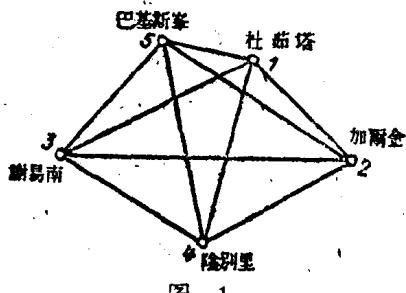
苏联И. А. 潘諾夫

大地测量中采用无线电定位法所进行的工作

采用无线电定位法精确地测量长距离，以及扩展广阔的无线电测距网，以作为航空测量的控制，其试验工作，在资本主义国家内，第二次世界大战结束以后就已经开始了。1945年夏天，英美空军在意大利进行了利用绍兰无线电定位系统测量长达618公里的“布列西亚—卡里揚諾”边的试验。推算折光差改正数和无线电波传播速度变化改正数所必需的气象资料，由无线电探空观测获得。距离测量是在不同的日子里和不同的大气条件下，以及在飞机航高由10 000到15 000呎的情况下进行的。借此来减弱气象因素对观测精度的残余系统影响。取飞机穿过所量的边22次的平均数作为最后边长。按穿过一次确定边长的中误差等于±26公尺。

1946年7月至8月，美国陆军制图局同美国海岸大地测量局共同组织了采用绍兰系统的试验工作。试验的目的，在于确定利用无线电方法测量长距离的可能性，确定此种测量成果的精度，以及研究测量的方法和在高空（约10—12公里）使用无线电定位仪器的方式。所必需的气象资料，是用飞机沿着无线电波轨道探测大气层而确定的。试验的结果，测量了三个一等三角点之间的距离，即巴基斯峯、卡斯特峯和卡查斯。

两点之間的最大距离等于 920 公里。測量边长的相对誤差等于
巴基斯峯——卡斯特峯边.....1:17 000



四

巴基斯峯——卡查斯边..... 1:239 000

卡斯特峯——卡查斯边..... 1:370 000

在对海水面的航高等于42 300呎(13公里)时，无线电定位仪器的操作十分良好；指示器螢光屏上所得的无线电脉冲急剧而清晰。

与此試驗的同时，美軍第311空軍偵察队在佛罗尼达也进行了类似的工作。其气象資料确定的方法也与上述試驗相同。共測量了一等三角网的10条边(图1)。

測量的結果載于表1中。

表 1

邊 號	近似邊長 (公里)	測量次數	邊的測量誤差 (公尺)	所測邊的相對誤差
1—5	157.9	15	+25.6	1:6 200
1—2	238.9	13	-12.8	1:18 500
3—5	259.0	10	+24.0	1:10 800
3—4	279.5	23	+33.6	1:8 200
2—4	291.9	12	+12.8	1:22 700
1—4	319.7	11	+ 6.4	1:49 700
4—5	345.0	11	+30.4	1:11 300
1—3	365.7	23	+ 9.6	1:37 900
2—5	379.0	18	+33.6	1:11 100
2—3	496.4	19	+ 3.2	1:154 200

研究表1中所載的測量結果，就可以看出存在着很大的系統誤差(約15—20公尺)。这些誤差未能消除，因为对此缺乏必需的資料。

以后重复作了試驗，但只重新測定完全四邊形1234的邊長和對角線，其結果載于表2中。

由表2可以看出：經過图形条件平差后，完全四邊形中測量距离的最大相對誤差等于1:113 000，而邊的絕對誤差則达到3.5公尺。

根据这些工作的結果，美国的測量家們得出以下的結論：为了进一步进行研究，一等三角測量的資料似乎已不能作为标准，而应扩展

表 2

邊 號	近似邊長 (公里)	邊長誤差		相對邊長誤差	
		直接測得 (公尺)	按圖形條件 平差之後 (公尺)	直接測得	按圖形條件 平差之後
1—2	238.9	- 8.6	- 1.8	1: 27 000	1:135 000
3—4	279.5	- 2.2	- 1.9	1:124 000	1:144 000
2—4	291.9	+ 0.5	- 2.6	1:604 000	1:113 000
1—4	219.7	+15.0	+ 2.4	1: 21 000	1:132 000
1—3	365.7	+ 5.0	- 2.1	1: 73 000	1:175 000
2—3	496.4	- 1.8	+ 3.5	1:280 000	1:140 000

超過一等三角精度的專門三角網。

這些結論，從我們的觀點來看，還沒有十分充足的証據，第一，由於試驗資料的數量很少；第二，因為分析觀測成果時，對測量的質量不能作出最後的結論，只取平差元素的中誤差作為基礎。在這種情況下，必須首先注意到直接觀測的誤差，這些誤差在該次試驗工作中有50%的情況大大超過1:100 000(1:73 000、1:27 000、1:21 000)。因此，美國測量家們作出急速敷設超一等三角網的結論，應該認為為時過早。

1947年在美軍K. 阿斯拉克逊上校的領導下，又進行了一次採用紹蘭系統測量長距離的試驗工作。這一次測量了佛羅尼達一等三角點之間的邊長和庫巴島與中美群島的二等三角點之間的邊長。位於中美群島的各點，為了這一目的，專門用“閃光”法（即空中閃光三角測量）測定的。共測量了長由67至367哩（108—590公里）的47條邊。氣象資料確定的方法與前述試驗工作相同。

進行試驗時，特別注意了計算儀器誤差時觀測精度的影響。判定了由於無線電信號強度變化（脈沖的量值和形狀的變化）所引起的誤差，達到150呎（46公尺），而儀器誤差的殘余影響以中誤差計約為±40—50呎（±12—15公尺）。測定距離的相對中誤差等於1:28 000。

在試驗的過程中，查明了必須改善儀器，主要是為了減小與無線

电脉冲强度和形状变化有关的誤差。同样也查明了檢驗仪器的方法亦应改进。为了求得确定大气折射系数（当作是空气溫度、压力和湿度的函数）的公式中所含常数的精确值，美国測量家們建議对标准大气条件下无线电波的传播速度进行另外的研究。

1948年至1949年，澳大利亚国家測量局同科学生产研究委員会一起进行了用无线电測距的試驗工作。此工作是在維爾聶尔的领导下进行的。試驗前，曾进行了多次的預先实验工作，在这些工作过程中，为了研究覈測方法，曾測量了大地点之間的某些边长（長約为200—300公里）。

測量时利用了美国的紹兰系統，在其构造方面作了一些小的改变。例如，在讀数裝置上加了一个专门的仪表，借以将斜傾距离之和連續自动地以图解形式表示出来。随后直接按此图解确定傾斜距离的最小和。在以前的构造中，傾斜距离的讀数是每隔2—3秒摄影一次。

測量了完全四邊形中的六条边，此四邊形如图2所示。边长在160至310哩的范围内变化。完全四邊形的頂点是一等三角点。

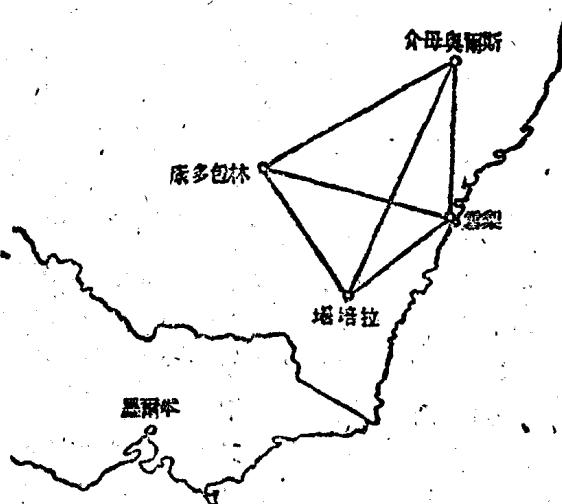


图 2

为了测量边长，曾进行若干个测回。每一测回包括飞机穿过所量的边三次。測量是在大气条件不同的若干日内进行。測量每一条边平

均消耗了五个工作日，并且一日的续航时间约3小时。

飞机穿过所量的边那一瞬间的航高，用无线电测高仪和气压表测定，其误差约为50呎（约16公尺）。地面测站的高程用地面测量的方法取得。

进行试验时的气象因素（大气压力、温度和湿度）没有专门测定。以后在计算无线电波传播速度变化改正数和折射改正数时，对整个测区采用“平均的大气”，其值每次都是从最近固定气象站的一组观测求得的。

表 3

边 名	边 长 (公里)	测 回 数	所测距离的误差 (公尺)	相对误差
雪梨——堪培拉	255.5	2	+20	1:13 000
雪梨——介母奥尔斯	310.2	6	+20	1:15 000
雪梨——康多巴林	385.7	10	+ 5	1:77 000
堪培拉——康多巴林	301.2	10	-23	1:13 000
介母奥尔斯——康多巴林	418.3	6	+34	1:12 000
堪培拉——介母奥尔斯	500.9	7	+53	1:10 000

测量距离的试验结果及其所达到的精度，载于表3中。

由表中可以看出，测定距离的相对中误差，大约等于1:14 000—1:15 000，测量精度不高，据作业的领导者维尔磊尔的判定，这是因为无线电传播速度的确定具有很大的误差，仪器系统误差以及飞机航高的确定具有较大的误差，后一种误差在化算倾斜距离时会使边长发生显著的误差。

在前两种因素的影响方面，应该完全同意维尔磊尔的结论。但在后一因素方面，这样的结论还有疑问，因为飞机航高测定的误差影响很小；不超过1.5—2.0公尺，而测量的总误差则以几十公尺计；于是，这一因素的影响不可能具有多少决定性的意义。

1951年至1953年，美国俄亥俄州大学的地形图和航行图研究实验室进行了一次试验，其目的在于确定用各种无线电定位系统（美国的

紹兰，英国的笛卡）进行测量的精度。試驗是在西姆·拉烏利爾博士的領導下进行的。由很多边长的測量結果表明：如果无线电波在海面上通过，距离在 200 公里以内，那么利用这一或另一系統所进行的觀測，平均相对誤差約为 1:50 000。利用笛卡系統时，当无线电波通过陆地上空，測量的精度便急剧下降（下降六倍或更多）。試驗結果証明：只在将岛屿与陆地联系和进行各种水道測量工作时才宜使用笛卡系統。

近几年来，美国空軍航測制图局曾进行了采用希兰系統測量单条边长和扩展无线电測距网的試驗工作。測量是在不同的条件下和世界不同的地区进行的。例如：測量了苏格兰——挪威边（448公里），相对誤差为 1:161 000，而克里特——北非边（408 公里）測量的相对誤差为 1:77 000。利用希兰系統由多次測量所得的边长，其相对中誤差等于 1:108 000。可以肯定，利用希兰系統所得的測量結果比較精确。用此种系統扩展无线电測距网时，平均每天可以測量2—3条边。希兰系統的作业率可以这样判断，例如，在1954年的外业季节中（由三月至十一月），在小安得列群島上敷設了長約1700公里的无线电測距網，其中包括 102 条測量边。

1949年至1953年在北加拿大进行的作业是規模最大和最有意义的。此次作业的性質是进行生产試驗，其目的在于确定利用紹兰系統扩展大規模无线电測距网时所能达到的精度。作业是由加拿大国家科学院院会同測量局与空軍共同完成的。

根据所完成的作业結果，扩展了大規模的无线电測距网(图3)，其中包括73个待定点。此网依附在10条一等三角起始边上，几乎包围了加拿大的整个北部地区。

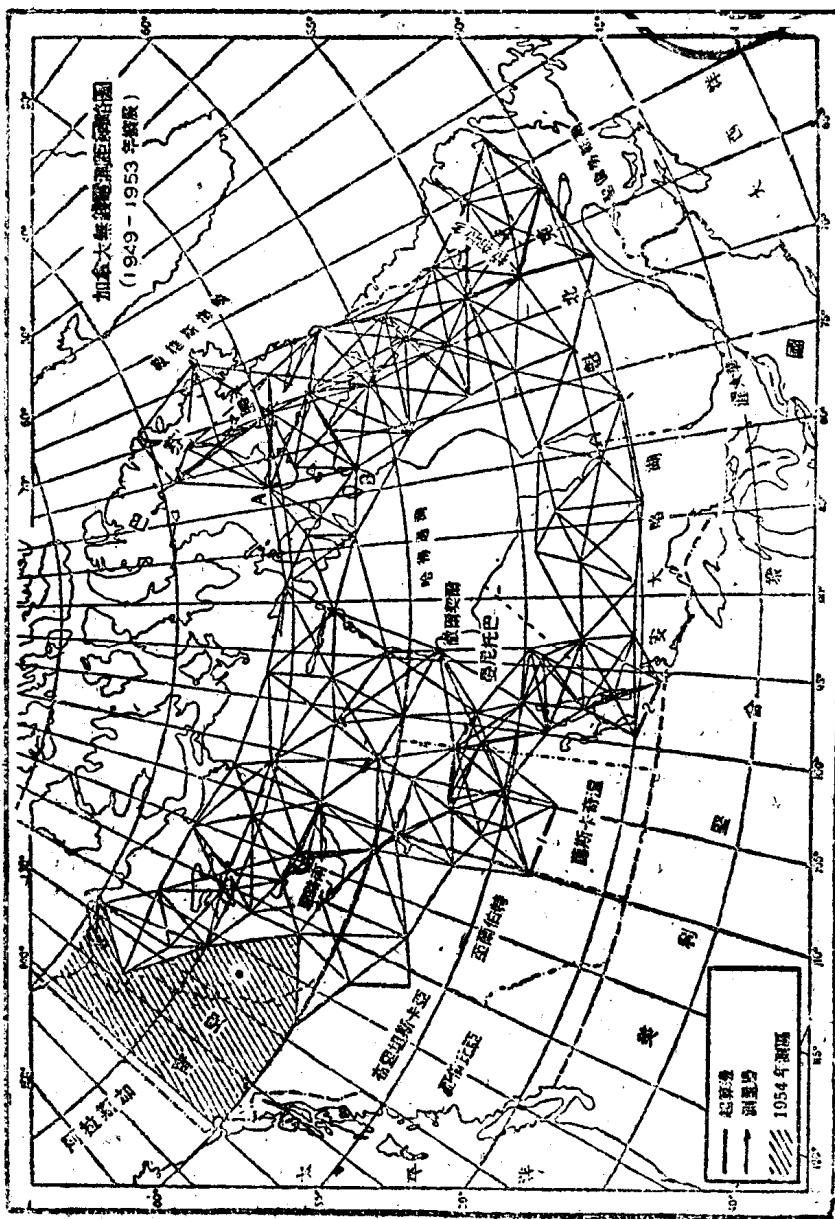
总共測量了325条边，其中：1949年測了28条，1950年測了56条，1951年測了66条，1952年測了75条，1953年測了 101 条。

平均边长等于 368 公里，最长的边等于 590 公里。

在网的四个点上，沿着长由26到77公里的边觀測了拉伯拉斯方位角。

为了减少气象因素对无线电波传播速度的系統影响，每条边都在

三



不同的日子和不同的天气条件下测量两个测回。每一测回包括两个半测回，而每一半测回又包括四次接續穿过所测的边。

将不同测回所得到的成果互相比較，不符值（不考虑任何的改正数）达到80呎（25公尺）。

表 4 列出各测回中边长不符值的分布情况。

表 4

各测回中边长不符值 (以呎为單位)	0—10	10—20	20—30	30—40	40—50	50—60	60—70	70—80
边数	54	45	42	26	25	13	5	4
对总边数的百分比	25	21	20	12	12	6	2	2

如果由于某种原因，个别测回的成果质量太低，则须重新进行测量。例如，1950年中，56条边中重新测量了7条（约12%）。

在每一地面测站上安置仪器和将其导至作业状态，费时1—2日。天线杆安置在点的中央，而所有其他的设备则安置在帆布棚内，帆布棚离天线杆的距离在20呎（6公尺）以内。

在测量时，指挥站、地面站和飞机之间要利用专门的收发报机保持经常的无线电联络。

在测区上，同时进行工作的达11个地面测站，因此，在最后的时期内，每一飞机站上每天可以对网的不同边测量4—5个测回。

由于测区离高程控制网点很远，所以大多数地面测站的高程都由气压计观测来确定，在每一点上，每隔3小时进行一次气压计观测，共进行10—14天。每一套地面站设备包括3个空盒气压计。

由气压计观测所得的高程与由大地测量所得的大湖水面的高程比较，结果证明地面站高程确定的误差不超过25呎（8公尺）。

观测时飞机的高度也用气压计确定，气压计的读数在测量距离的过程中每隔三秒摄取一次。飞机高度的测定误差，当飞行中的高程（对于海平面）在2000呎（6000公尺）以下时，确定飞机高度的误差不超过130呎（40公尺），而平均大约等于23公尺。

判断大气折射系数垂直分布情况所必需的气象资料，用飞机在所

测的边中点之上方按螺旋线升降的方法观测而得。与此同时，也在地面测站上每隔半小时进行一次气象观测。这种估計的方法与沿着整个无线电波徑测定气象資料的方法作了比較。比較是在平均大气条件下进行的。傾斜距离长度改正数之差，不超过万分之几哩（若干公寸）因而所采用的方法，对于在平均大气条件下（即沒有显著的大气溫度逆增和鋒面的时候）进行观测来講，可以認為是合乎要求的。

在作业的过程中，也要研究大气溫度逆增和鋒面对測量精度的影响問題。为此，在具有这种条件的无线电波路徑中重新测量了某些边。这些测量的結果内部符合很好，而与在平均大气条件下所进行的測量結果不同，其差值約为35—80呎（10—24公尺）。

所测倾斜距离的无线电波传播速度变化改正和电磁波路徑曲率改正，是沿着厚为2000呎（600公尺）的大气层用数值积分法确定的。

为了减小所测距离由于信号强度变化而产生的誤差，观测是在这样的高度上进行的，这里从地面站接收来的信号最强，形状变化較小，这样的高度是用預先选择的方法确定的。

在每一季度开始外业工作之前和結束之后，要检验和比較紹兰仪器。

飞机的设备是在实验室內检验的，其方法是将基本振盪頻率（1哩分划）在不同的溫度下与标准頻率进行比較。由于检验的結果，得到实际振盪頻率与仪器刻度时采用的規定頻率不一致的改正数（所测的距离之一单位的改正）。

为了确定每一地面站迟滞差的数值，地面站的检定系在长为几哩的專門基線上进行的。

为了保証工作的稳定性，地面站和飞机站的仪器应在开始工作之前开动，使其至少加热一小时后才正式工作。

整理材料，按傾斜距离計算的最終邊長，推算必須的改正数，以及計算閉合图形的閉合差等等，都在飞行之后立即由計算組进行，此計算組包括8—10人。这样便可就地判断观测的質量，和及时查明个别質量不好的測量結果。

1950年末，曾进行了敷設在沙斯卡切万和馬尼托巴省两条基線

1和2(見圖3)之間的無線電測距鎖的平差，此鎖長約1700公里。这时发现：所有测量的边都有約为1:60 000—1:70 000的系統誤差，并且边长都比应有的值大。假設这种誤差是由于仪器刻度时采用的无线电传播速度不精确而引起的，在所有的边中加入了相应的概略改正数。由于平差的結果，鎖的相对誤差等于1:59 000，而边的平均改正数等于5.4公尺。有两条边得出了最大的改正数，其中一条边的长度为440公里、 $v = -17.3$ 公尺，相对誤差等于1:25 000，而另一条长为280公里， $v = +17.2$ 公尺，相对誤差等于1:16 000。

1953年，把直到AB边为止的网的整个西北部分都加入了此鎖。这时所有的边都事先加入了由上面平差获得的无线电波传播速度的改正数。

1954年2月，結束了溫塔里奧、魁北克和巴芬地省內網的东部的平差工作。AB边的坐标和方位角以及基綫1—2之間的鎖，是平差此网的起算数据。得出A点的綫長閉合差(由平差网的西部和东部得到)約等于1:21 000，而AB边方位角值之差 $\Delta A = -2''.1$ ，考慮到网的規模，这应当認為是完全滿意的。

這一試驗性的作业，无论是在觀測組織、仪器检验方法和資料處理方法方面，或是在所得数据的丰富方面，都是有充分价值的。这里已考慮到在此以前所积累下来的經驗。作业的結果証实，建立大規模无线电測距网，以作为以后航空摄影測量的控制，这是有可能的。

采用无线电定位法进行航空摄影測量的作業

在航空摄影測量中，采用无线电定位法有两个基本方向：第一，用于进行航摄时的領航，第二，用于确定摄影瞬间飞机的位置。在后一种情况下，利用无线电定位仪器确定航摄象片底点的坐标，并利用此坐标作为起始的測量基础，以供随后进行象片的摄影測量处理和編制地图。

国外将无线电定位法用于航空摄影測量的初步試驗，也是在第二次世界大战之末就进行了。英國軍事測繪局于1943年至1945年編制东

南亚地区战术地图时，在航空摄影测量工作中采用了无线电定位法，所采用的是吉依（GEE）无线电导航系统。

地面站的坐标是用一般的三角测量方法确定的。吉依系统的仪器与航摄仪同步动作。因而，由航摄飞机到地面站的距离（倾斜距离）是在摄影瞬间测量的。敷设摄影航线时，用吉依系统领航。

航线须预先根据1:500 000比例尺地图或有坐标网的空白图标出，这时要考虑到象片旁向重叠的必要性。然后在航线上标出摄影点，并应注意到所必需的航向重叠。然后概略地计算与所标出的航摄象片的位置相应的指示器分划尺上的读数。航线是以一地面站为中心的圆弧。

敷设每一条这样的航线时，由飞机到一个地面站的距离是固定的，这样就可使沿航线的领航工作大大简化。

由航摄工作的经验证明，摄影比例尺为1:52 000时，对于所拟定的旁向重叠的最大差不大于4%。

为了计算摄影点的投影（象片上底点）的坐标，将所量测的倾斜距离算到椭圆体上。以后底点坐标的计算，就是根据测量的边长确定三角形顶点的位置。

象片的摄影测量处理，主要是用多倍投影测图仪进行。作业成果的精度估计表明：在最良好的条件下，当所求点离地面站的距离最远达到200—250哩（320—400公里）时，确定航摄象片上底点坐标的中误差，在平面位置为±20公尺，在高程为±10公尺。

与采用吉依系统的同时，英国人在进行航摄作业时还采用笛卡系统。但是，经验证明，采用后一种系统时，所得航摄象片底点坐标的测定精度要低得多。这时测定底点的中误差在距离将近100哩（160公里）时约为±80公尺。

在1945至1946年間，美国陆军制图局在佛罗尼达进行了与此相类似的试验工作，目的是为了研究航摄测图的方法。这时采用了绍兰系统。此系统的仪器与航摄仪同步动作，到地面站的距离是在摄影的一瞬间测量的。

在离开绍兰系统各地面站约130哩（200公里）的测区上，扩展了必要密度的大地控制网。此网的精度对于用普通的摄影测量方法编

制地图是够用的。

在进行航摄的过程中，查明了在摄影航綫长达70哩（110公里）时，各张象片对于規定航綫方向的偏离不超过250公尺。

为了估計用无线电測量方法所得到的航摄象片底点坐标测定的精度，在多倍投影测图仪上用普通方法建立辐射三角网，然后测定底点的坐标。比較用这种方法求得的和用紹兰系統确定的坐标，推算出中誤差等于±43公尺。

随后在維爾格尼又重复了类似的試驗，系用航摄仪 $T-5$ ($f=152$ 公厘) 在高約6公里处进行测量的。

航摄象片的摄影測量处理，也是用多倍投影测图仪进行的，并試用了同时处理三、七和十五个立体象对的方法。在处理七个立体象对时获得了最好的成果。

用紹兰系統测定的和用普通摄影測量方法测定的各点的坐标同样也进行了比較。証明在用紹兰系統测定各点位置时，所产生的系統誤差約为12公尺。消除此系統誤差以后，所得底点坐标测定的中誤差等于±17—18公尺。試驗的結果認為是滿意的，可以保証編制1:100 000—1:50 000比例尺的地图。

近几年中，美国又进行了一些試驗工作，目的在于确定用希兰系統测定象片底点坐标的精度。航摄是从約为6公里的高度用費尔卡尔德 $T-11$ ($f=152$ 公厘) 航摄仪进行的。

在每一张航摄象片上，都有在地面上用大地測量方法测定的、并且辨認良好的8—16个点。根据这些点計算底点的坐标。这些坐标也用无线电定位仪器来测定。将这些值（17张象片上）进行比較，便得到底点坐标测定的中誤差大約等于10公尺。

1948年在澳大利亚，为了在敷設摄影航綫时領航和测定摄影点的坐标，曾采用无线电定位法进行試驗。利用了紹兰系統和輔助仪器（航向繪算仪），这种仪器可以引导飞机沿直綫形航綫飞行。由試驗証明：飞机对于直綫形航綫（長約100公里）的平均偏差約32公尺，而最大偏差达到100公尺。

根据无线电測距的数据确定象片底点的坐标，与用大地測量方法