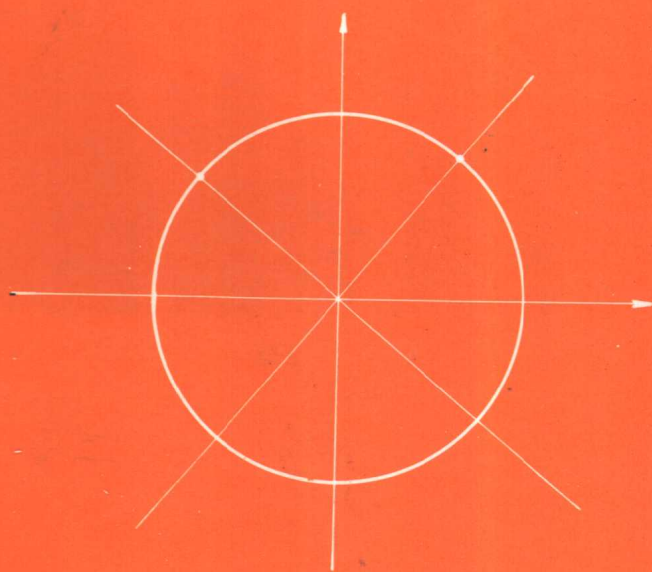


部編大學用書

非線性聯立方程式 數值方法

許世壁 編著



國立編譯館主編
中央圖書出版社發行

部編大學用書

非線性聯立方程式 數值方法

許世璧 編著

江苏工业学院图书馆
藏書章

國立編譯館主編
中央圖書出版社發行

行政院新聞局出版事業登記證，
局版台業字第〇九二〇號

非線性聯立方程式

數值方法

版權所有・翻印必究

實價新台幣貳佰壹拾元整

著作權
所有人：國立編譯館

編著者：許世璧

出版者：中央圖書出版社

台北市重慶南路一段一四一號

發行人：林在

發行所：中央圖書出版社

台北市重慶南路一段一四一號

電話：三三一五七二六

郵撥：〇〇〇九一四一六

印刷所：國順文具印刷行

板橋市中正路216巷2弄13號

中華民國七十七年六月初版

編號：3314

序

求非線聯性立方程的解在近代數學發展中扮演了一個非常重要的角色。例如Brouwer 固定點定理，Schauder 固定點定理，Banach 固定點定理。數學家的主要興趣是在於證明解的存在性甚而至於解的唯一性。近代數學分析之一大部門——非線性泛函分析中的映射度理論（Degree Theory）探討了如何證明解的存在性。

由於在應用上如何建立一個可靠的數值算則（Numerical algorithm）求非線性聯立方程之數值解，變得越來越需要。古典的牛頓法（Newton's method）及擬牛頓法（Quasi-Newton's method）一直被廣泛地應用。可是它們需要使用者對問題瞭解很清楚，即大略知道解的位置。換句話說，使用者必須給一個很好的起始值（Initial guess），然後錯了再試（Trial and error），直到解收斂為止。為了避免起始值帶來的困擾，在1960年 Davidenko 引進了所謂連續法（Continuation method），而1978年 Chow, Mallet-Paret 及 Yorke 引進了 Homotopy method, Smale 也引進了所謂的“Continuous Newton method”，使得解非線性聯立方程在數學理論上及數值分析，方法上更向前邁了一大步。

本書最主要的目的即在於介紹這些全面方法（Global method）的數學理論及數值方法。為了讓讀者能夠不需要太多的預備知識，我們在第一及第二章介紹了數值計算裏的線性聯立方程式及最小平方方法。在第三章我們亦介紹了牛頓法及擬牛頓法，它們在以後的數值計算中亦扮演了一個不可缺少的工具。第四章介紹了解非線性聯立方程式 $F(x)=0$ 之數學理論。而第五章是討論如何根據第四章的理論來建立可靠的數值算則。在第六章，我們將第四，五章的結果應用到如何

IV 序

解兩點非線性邊界值問題。第七章之內容為如何求出所有聯之複數多項式之數值解。在第八章我們解釋如何寫下：

1. 解非線性聯立方程式 $F(x)=0$
2. 解聯立複數多項式 $P(z)=0$
3. 解兩點非線性邊界值問題

之副程式 (Subroutines)，而且為了使用者方便起見我們附錄了這三個副程式。

最後，我首先感謝 Michigan state University 的李天岩教授。他於 1982 年暑假在交通大學應數系開了數值分析研討會引發了我對這些題目的興趣而且多年來蒙他不厭其煩地與我討論很多有關本書之細節。對於交通大學同事之鼓勵我亦感激，尤其鄭國順教授、王丕承教授在精神上的支援。我的學生彭成竹，詹克己及吳仲仁等三位同學一，二年來在我的指導下完成了這些副程式及其他結果。他們的功勞與苦勞是不可磨滅的。還有本書是以筆者 1983 年在交通大學應用數學研究所開的數值分析課程之講義為構架所寫成的。我要謝謝交大研究生給我的建議。最重要的是我太太唐台立一年多來的愛心與鼓勵俾使本書得以完成。我亦感謝國立編譯館的大力支持，使得本書得以出版。

許世壁

識於清華大學應數所

目 錄

第一章 線性聯立方程式

§ 1	導 論	2
§ 2	高斯消去法	4
§ 3	運算估計	11
§ 4	定位方略	14
§ 5	算則的穩定性	17
§ 6	矩陣的指標數	17
§ 7	高斯消去法的變形	20
§ 8	寇列斯基分解式	26
§ 9	迭代計算法	31
	參考資料	38
	習 題	38

第二章 線性最小平方法

§ 1	導 論	42
§ 2	最小平方法之幾何意義及最小平方法之解	46
§ 3	指標數	51
§ 4	正交矩陣與 QR 分解式	52
§ 5	郝斯侯德變換	58
§ 6	QR 分解式之數值解法	66
§ 7	穩定性	71
§ 8	平面旋轉矩陣	72

VI 目 錄

§ 9	最小平方問題之數值解法	76
§ 10	奇異值分解與廣義最小平方法	80
	參考資料	83
	習 題	83
第三章 牛頓法與擬牛頓法		
§ 1	導 論	86
§ 2	牛頓法	88
§ 3	擬牛頓法	99
§ 4	Broyden 方法的局部收斂性	108
§ 5	Broyden 方法的超線性收斂	115
	參考資料	123
	習 題	124
第四章 解 $F(x) = 0$ 之數學理論		
§ 1	導 論	128
§ 2	Kellogg-Li-Yorke 算則	128
§ 3	連續牛頓法	136
§ 4	同倫法	139
§ 5	基本微分方程式	149
	參考資料	153
	習 題	154
第五章 解 $F(x) = 0$ 之數值方法		
§ 1	導 論	158
§ 2	求同倫路徑的切線向量	159
§ 3	Li-Yorke 算則	170
§ 4	數值結果	180
	參考資料	184

第六章 兩點邊界值之數值方法

§ 1	導 論	186
§ 2	打靶法	189
§ 3	數值方法	195
	參考資料	214

第七章 聯立多項式之數值方法

§ 1	導 論	216
§ 2	同倫法與單變數的數值解法	219
§ 3	同倫法與聯立多項式 $P(z) = 0$	224
§ 4	Chow, Mallet-Paret 及 Yorke 的方法	234
	附錄：映射度理論	244
§ 5	Li 的修正方法	248
§ 6	解 $P(z) = 0$ 之數值方法	252
	參考資料	258
	習 題	259

第八章 計算機程式集

§ 1	導 論	262
§ 2	解 $F(x) = 0$ 的程式	263
§ 3	解 $P(z) = 0$ 的程式	279
§ 4	兩點邊界值問題的程式	293
§ 5	附 錄	295

第一章

線性聯立方程式

§ 1 : 導 論

本書的前面二章所要討論的是一些基本的數值線性代數 (Numerical linear algebra) , 其內容分別爲 :

1. 線性聯立方程式

$$Ax = b, A \in R^{n \times n}, x, b \in R^n$$

之數值解法。

2. 線性最小平方方法 (Linear least square method) 亦即求 :

$$\min_{x \in R^n} \|Ax - b\|_2, \text{ 在此}$$

A 爲一 $m \times n$ 之矩陣 ,

b 爲一 $m \times 1$ 之向量 , 而

x 爲一 $n \times 1$ 之向量。

爲什麼本書的目的是在解非線性聯立方程 :

$$F(x) = 0, F : R^n \longrightarrow R^n$$

而必須引進這些線性方程式的解法呢 ? 在此我們必須強調數值線性代數的重要性。除了它本身用途很廣外 , 在數值分析領域的其他學科也直接或間接地應用到數值線性代數的方法與觀念。事實上 , 數值線性代數是數值分析的靈魂。如果讀者已經熟悉第一章及第二章之內容 , 可以直接從第三章念起。

現在我們考慮下列線性聯立方程式 :

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{n-1,1}x_1 + a_{n-1,2}x_2 + \cdots + a_{n-1,n}x_n = b_{n-1} \\ a_{n,1}x_1 + a_{n,2}x_2 + \cdots + a_{n,n}x_n = b_n \end{cases} \quad (1-1)$$

如果我們用矩陣的表法，則(1-1)可以簡寫為：

$$Ax = b \quad (1-2)$$

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}, \quad x = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

用非數值，即純數學的方法來求(1-2)的解 x ，有下列二種方式：

1. x 可寫為 $x = A^{-1}b$ ，所以我必須先將 A 之反矩陣(Inverse matrix) A^{-1} 求出，然後再算 $A^{-1}b$ 。
2. 利用所謂的克拉瑪法則(Cramer's rule)，算 $x_j = \frac{\det A_j}{\det A}$ ，在此 $\det$ 代表行列式，而

$$A_j = \begin{bmatrix} a_{11} & b_1 & a_{1n} \\ a_{21} & b_2 & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & b_n & a_{nn} \end{bmatrix}$$

↑ 第j行

以後我們會瞭解這二種方法不僅浪費計算時間而且會產生所謂的數值不穩定(Numerical instability)的現象。

現在我們依 $Ax = b$ 之形式，將問題歸納成二大類：

- (1) 如果 A 為 $n \times n$ 之矩陣， $1 \leq n \leq 300$ ，我們稱 A 為一稠密矩陣(Dense matrix)。
- (2) 如果 $n \geq 300$ ，而且矩陣 A 裏大部份元素為零，則我們稱 A 為一稀疏矩陣(Sparse matrix)。

通常解 $Ax = b$ ，我們有下列二種方法：

4 非線性聯立方程式數值方法

(1)直接方法(Direct method):即高斯消去法(Gaussian elimination),用於解稠密矩陣。如果配合圖形學理論(Graphic theory),亦可用於解稀疏矩陣之問題。[8]

(2)間接方法(Indirect method):即迭代計算法(Iterative method),通常只用於解稀疏矩陣之問題。

由於計算機之容量有限,我們無法將稀疏矩陣的每一個元素存入計算機裏,所以我們必須善用稀疏矩陣裏有很多零元素之性質,設計適當的算則(Algorithm)來解問題。從1970年以後,稀疏矩陣變得越來越重要。在工、商業界碰到的問題皆為稀疏矩陣。而稠密矩陣之解法差不多已經塵埃落定。現在我們列舉一些解 $Ax=b$ 之應用:

1. 最佳化問題(Optimization problem):如線性規劃(Linear programming)及非線性規劃(Nonlinear programming)。
2. 非線性聯立方程式:如牛頓法(Newton's method),擬牛頓法(Quasi-newton's method)及同倫方法(Homotopy method)等。
3. 偏微分方程之數值解(Numerical solutions in partial differential equations):用有限差分法(Finite difference method)或有限元素法(Finite element method)來解偏微分方程時,必導出 $Ax=b$ 之問題,而且通常 A 為一稀疏矩陣。

最後,我們列舉一些解 $Ax=b$ 常用的計算機程式集(Computer package):

1. Linpack:由美國阿崗實驗中心(Argonne Nation Lab)。所發展出來的程式集(Subroutines)專門解 $Ax=b$,讀者可參考[9]。
2. IMSL:即International mathematics and statbtic library,包括各式各樣常用之程式,其信賴度及聲譽非常好。

§ 2: 高斯消去法

什麼是高斯消去法?我們舉下列例子來說明:

例一：

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 + x_3 &= 0 \cdots \cdots \cdots \textcircled{1} \\ 2x_1 + 2x_2 + 3x_3 &= 3 \cdots \cdots \cdots \textcircled{2} \\ -x_1 - 3x_2 &= 2 \cdots \cdots \cdots \textcircled{3} \end{aligned} \quad (2-1)$$

我們以矩陣之表法來代替(2-1)並且消去②及③式中之 x_1 項之係數：

$$\begin{aligned} & \left[\begin{array}{ccc|c} \textcircled{1} & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 3 & 3 \\ -1 & -3 & 0 & 2 \end{array} \right] \xrightarrow[\textcircled{3} - (-1) \times \textcircled{1}]{\textcircled{2} - 2 \times \textcircled{1}} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 & 3 \\ 0 & -1 & 1 & 2 \end{array} \right] \\ & \xrightarrow{\textcircled{3} - \frac{1}{2} \times \textcircled{2}} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{array} \right] \end{aligned} \quad (2-2)$$

由上述表法，我們很容易知道高斯消去法的精神是將第二及第三個方程式裏的 x_1 項之係數“殺掉”變成零。而後在新的聯立方程式中將第三個方程式裏的 x_2 項之係數變成零。簡而言之，我們將原來的 $Ax=b$ ，經過一連串的初等列運算(Elementary row operations)，變成一個結構比較簡單的聯立方程式 $Ux=g$ ，在此 U 為一上三角形矩陣(Upper triangular matrix)，

$$U = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 0 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}, \quad g = \begin{bmatrix} 0 \\ 3 \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix}.$$

然後，我們直接求 $Ux=g$ 之解。因為 U 為一上三角形矩陣，我們可以利用所謂的“倒退代換法”(Backward substitution)來解 x 。在本例裏，即

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 = 0 \\ -2x_2 + x_3 = 3 \\ \frac{1}{2}x_3 = \frac{1}{2} \end{cases}$$

所以， $x_3 = 1$ ， $x_2 = (3 - x_3) / -2 = -1$ ， $x_1 = -2x_2 - x_3 = 1$ 。在此我們順便定義一些常用的名詞。我們稱(2-2)式中的第一個矩陣裏的元素 $a_{11}^{(1)} = 1$ 及第二個矩陣裏的元素 $a_{22}^{(2)} = -2$ 為定位元素(Pivot)。定位元素必須為非零之數，否則高斯消去法無法進行。我們稱 $m_{21} = 2$ ， $m_{31} = -1$ ， $m_{32} = \frac{1}{2}$ 為乘數(multiplier)，他們在(2-2)式中代表之意義為 $m_{21} = a_{21}^{(1)} / a_{11}^{(1)} = 2/1$ ， $m_{31} = a_{31}^{(1)} / a_{11}^{(1)} = -1/1$ ， $m_{32} = a_{32}^{(2)} / a_{22}^{(2)} = -1/-2$ 。

6 非線性聯立方程式數值方法

高斯消去法最重要的含義在於“**LU 分解式**”(LU decomposition)，換句話說，如果 $Ax=b$ 能夠用高斯消去法變成 $Ux=g$ 的話，則矩陣 A 可以分解成 $A=LU$ ， L 及 U 分別為一 $n \times n$ 之下，上三角形矩陣 (Lower, upper triangular matrix)。我們在此用例一來說明這個觀念。

首先讓我們來觀察例一中消去法的第一步，

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 3 \\ -1 & 3 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\textcircled{2}-2 \times \textcircled{1}} A_1 = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & -2 & 1 \\ 1 & -3 & 0 \end{bmatrix}$$

矩陣 A 與 A_1 之間的關係 用矩陣的乘法來表示，可得到下列關係式：

$$A_1 = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & -2 & 1 \\ 1 & -3 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 3 \\ -1 & -3 & 0 \end{bmatrix} = E_{21}A,$$

在此

$$E_{21} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -m_{21} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad (2-3)$$

同理，我們觀察例一中消去法的第二步，我們有下列關係式：

$$A_2 = E_{31}A_1 \quad (2-4)$$

$$E_{31} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -(-1) & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -m_{31} & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

$$A_2 = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & -2 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}。$$

從消去法的第三步，我們得到：

$$A_3 = U = E_{32} A_2, \quad (2-5)$$

在此

$$E_{32} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -m_{32} & 1 \end{bmatrix}$$

所以由 (2-3), (2-4), (2-5) 我們得到矩陣 U 與矩陣 A 之關係式：

$$U = E_{32} E_{31} E_{21} A \quad (2-6)$$

我們稱 E_{21}, E_{31}, E_{32} 這些矩陣為基本下三角矩陣 (Elementary lower triangular matrices)。這些矩陣與單位矩陣 I 所不同的地方只在於第 (i, j) 個位置, E_{ij} 之元素為 $-m_{ij}$ 而 I 之元素為零。由於 E_{ij} 有下列非常好的性質：

$$(E_{ij})^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 1 & & \\ & & & \ddots & \\ \circ & & & & 1 \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 1 \end{bmatrix}^{-1} \leftarrow i \quad = \quad \begin{bmatrix} 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 1 & & \\ & & & \ddots & \\ \circ & & & & 1 \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 1 \end{bmatrix}$$

$\uparrow$
 j

所以由 (2-6), 我們得到

$$\begin{aligned} A = E_{21}^{-1} E_{31}^{-1} E_{32}^{-1} U &= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ m_{21} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ m_{31} & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & m_{32} & 1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ m_{21} & 1 & 0 \\ m_{31} & m_{32} & 1 \end{bmatrix} U = LU \end{aligned}$$

說明 1：

如果我們將高斯消去法寫成算則的形式在計算機上解 $Ax = b$ 時, 對於那些被消去變成零的元素, 我們不必用計算機去算而自動變

爲零。由於計算機本身對每一個數字均有其有效數位，如 $1/3 = 0.3333\cdots 3$ ，如果您用計算機去算，有時反而無法得到零。因爲這些零以後我們不再用到，所以我們將乘數 m_{ij} 存放在這些零的位置，而不必要爲這些 m_{ij} 增加位置 (Storage)。

現在我們將例 1 推廣到一任意的 $n \times n$ 矩陣 A 及 $n \times 1$ 向量 b 。下面我們描述解 $Ax = b$ 之高斯消去法算則。

算則 1：

目的：將 $Ax = b$ 變成 $Ux = g$ ，然後用“倒退代換”法解 $Ux = g$ 。

演算法：令 $A^{(1)} = A = (a_{ij}^{(1)})$ ， $b^{(1)} = b = (b_1^{(1)}, \dots, b_n^{(1)})^T$ 。

步驟 1：

假設 $a_{11}^{(1)} \neq 0$ 。

定義乘數

$$m_{i1} = \frac{a_{i1}^{(1)}}{a_{11}^{(1)}}, \quad i = 2, \dots, n$$

將第 2 個到第 n 個方程式中的 x_1 項係數消去，得

$$a_{ij}^{(2)} = a_{ij}^{(1)} - m_{i1} a_{1j}^{(1)}, \quad i, j = 2, \dots, n$$

$$b_i^{(2)} = b_i^{(1)} - m_{i1} b_1^{(1)}, \quad i = 2, \dots, n$$

而 $A^{(1)}$ 及 $b^{(1)}$ 裏的第一列保持不變，所以

$$A^{(2)}x = \begin{bmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} & x_1 \\ 0 & a_{22}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} & \vdots \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & a_{n2}^{(2)} & & a_{nn}^{(2)} & x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1^{(1)} \\ b_2^{(2)} \\ b_3^{(2)} \\ \vdots \\ b_n^{(2)} \end{bmatrix} = b^{(2)}$$

步驟 2：

假設 $a_{22}^{(2)} \neq 0$ 。

應用步驟 1 之方法到下列 $(n-1) \times (n-1)$ 之矩陣 $A^{(2)}$ 及方程式：

$$\begin{bmatrix} a_{22}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n2}^{(2)} & \cdots & a_{nn}^{(2)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_2^{(2)} \\ \vdots \\ b_n^{(2)} \end{bmatrix}$$

準備消掉 x_2 項之係數。

步驟 k :

$1 \leq k \leq n-1$, 假設 $A^{(k)} x = b^{(k)}$ 即

$$\begin{bmatrix} a_{11}^{(2)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} \\ 0 & a_{22}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} \\ & \ddots & & \\ & & a_{kk}^{(k)} & \cdots & a_{kn}^{(k)} \\ & & & \ddots & \\ & & & & a_{nn}^{(k)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_k \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1^{(1)} \\ b_2^{(2)} \\ \vdots \\ b_k^{(k)} \\ \vdots \\ b_n^{(k)} \end{bmatrix}$$

假設 $a_{kk}^{(k)} \neq 0$, 令乘數

$$m_{ik} = a_{ik}^{(k)} / a_{kk}^{(k)}, \quad i = k+1, \dots, n \quad (2-7)$$

$$a_{ij}^{(k+1)} = a_{ij}^{(k)} - m_{ik} a_{kj}^{(k)}, \quad i, j = k+1, \dots, n \quad (2-8)$$

$$b_i^{(k+1)} = b_i^{(k)} - m_{ik} b_k^{(k)}, \quad i = k+1, \dots, n \quad (2-9)$$

經過 $n-1$ 個步驟後, 我們得到式子 $A^{(n)} x = b^{(n)}$, $A^{(n)} = U$,

$$Ux = \begin{bmatrix} a_{11}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} \\ 0 & a_{22}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} \\ & \ddots & & \\ & & a_{nn}^{(n)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1^{(1)} \\ b_2^{(2)} \\ \vdots \\ b_n^{(n)} \end{bmatrix} = g$$

利用“倒退代換法”來解 x , 得