

# 电工学

廖来成 主编  
戚焕松

山东大学出版社

# 电 工 学

廖来成 戚焕松 主编

\*

山东大学出版社出版发行  
山东曲阜师范大学印刷厂印刷

\*

787×1092毫米 32开本 9.75印张 218千字

1990年12月第1版 1990年12月第1次印刷

印数1—3500

ISBN7—5607—0446—8/G·59

定价：4.20元

# 序

本书包括电路、电工仪表、电机及输配电四部分，内容自成系统。其特点是：

(1) 考虑了师范院校及其函授教育的特点，在尊重《电工学》传统内容的前提下，突出了基本概念、基本原理的阐述。概念清楚、取材适中、文字简练、通顺易懂，便于讲授和自学。

(2) 体现了技术基础课的特征，在简述电机、电器基本结构的基础上，结合电磁学基础知识，既介绍它们的特殊性，也指出原理的普遍性。这不仅为后续课程奠定了基础，而且能帮助学生巩固专业理论，培养理论联系实际的思想方法。

(3) 采用循序渐进的论述方法，运用数学和物理的基础知识，对课程中的重点、难点由浅入深地予以阐述，条理清楚，较好地体现了内容的科学性、系统性和完整性。

(4) 书中的思考题和习题，都能有机地结合教材内容，这对加深理解基本概念和基本理论会有良好作用。

本书是高等师范物理专业较好的教材或参考书，也是有志自学者的良师益友。

冯传海  
1990年12月

## 编者的话

本书是根据高等师范院校物理专业和中学教师进修物理专业《电工教学大纲》编写的。初稿曾经作为曲阜师范大学1984年以来物理专业函授及家电专业培训教材试用过，参照第二届（1986年）、第三届（1990年）《全国高师电工学教学研讨会》的精神和兄弟院校《电工学》教学的实际安排最后定稿付印的。

全书共分九章，全部讲授大约需要78个学时。在《电磁学》课程中已讲过单相交流电的学校，第一章可以不讲；或进行概括性复习；如果教学学时不够，最后三章只作基本常识方面的介绍，有60个学时即可。

本书除了作高师物理专业《电工学》教学及函授教材之外，还可作教育学院、电视大学以及电力部门培训在职职工，提高业务技术的教材或参考书。

本书的出版，得到曲阜师范大学各级领导和山东大学出版社的热情支持，并承蒙山东大学电子工程系冯传海教授作序，编者表示衷心感谢！

限于编者学识水平，书中定有缺点和错误，恳请读者批评指正。

编者

1990年12月

# 目 录

## 序言

## 编者的话

<b>第一章 简谐交流电路</b> .....	<b>1</b>
§1—1 简谐交流电概述及参考正方向 .....	1
§1—2 交流电路的特点 .....	14
§1—3 简谐交流电的复数解法 .....	28
§1—4 交流电路的功率和功率因数 .....	46
习 题 .....	58
<b>第二章 线性网路的分析和计算</b> .....	<b>63</b>
§2—1 支路电流法 .....	63
§2—2 回路电流法 .....	68
§2—3 节点分析法 .....	71
§2—4 电压源与电流源及其等效变换 .....	76
§2—5 有源二端网路定理 .....	79
§2—6 叠加原理 .....	85
§2—7 星形与三角形网路的等效变换 .....	87
§2—8 受控源电路的分析方法 .....	91
习 题 .....	103
<b>第三章 三相正弦交流电路</b> .....	<b>109</b>
§3—1 三相正弦交流电动势的产生 .....	110

§3—2	三相电源绕组的连接	112
§3—3	三相负载的连接	116
§3—4	三相交流电路的功率	127
习 题		133
<b>第四章 电工仪表</b>		<b>136</b>
§4—1	概述	136
§4—2	磁电系电表与电磁系电表	141
§4—3	电动系电表	147
§4—4	感应系电表	154
§4—5	兆欧表	159
习 题		163
<b>第五章 变压器</b>		<b>165</b>
§5—1	概述	165
§5—2	变压器的空载运行	167
§5—3	变压器的负载运行	175
§5—4	变压器的等效电路	181
§5—5	变压器的运行性能	182
§5—6	三相变压器	186
§5—7	特殊变压器	196
习 题		203
<b>第六章 异步电动机</b>		<b>205</b>
§6—1	异步电动机的结构和铭牌	205
§6—2	三相异步电动机的转动原理	210
§6—3	三相异步电动机的定子绕组	218
§6—4	异步电动机的电路分析	223
§6—5	异步电动机的工作特性	234

§6—6 单相异步电动机 .....	244
§6—7 异步电动机的起动及简单控制电路 .....	248
习 题 .....	256
<b>第七章 同步电机</b> .....	<b>259</b>
§7—1 同步发电机的结构及原理 .....	259
§7—2 同步发电机的运行特性 .....	264
§7—3 同步发电机的并网运行 .....	270
习 题 .....	274
<b>第八章 直流电机</b> .....	<b>277</b>
§8—1 直流电机的基本原理及构造 .....	277
§8—2 并励直流电动机 .....	281
§8—3 并励直流发电机 .....	286
习 题 .....	289
<b>第九章 输配电及安全用电</b> .....	<b>291</b>
§9—1 发电与输配电简介 .....	291
§9—2 配电线路及熔断器的选择 .....	293
§9—3 安全用电 .....	299

# 第一章 简谐交流电路

凡是方向和大小都随时间作周期性变化的电动势、电压和电流，分别称为交变电动势、交变电压和交变电流，它们统称交流电。相应的电路称作交流电路。

在不同场所应用的交流电随时间变化的波形是多种多样的。例如市电都是50赫的简谐波，电子示波器用来扫描的讯号是锯齿波，计算机采用的讯号是矩形波……电工学主要研究简谐交流电。因为这种电流在实践上或理论上都有十分重要的意义：发电厂提供的交流电都是简谐电流；按照数学分析理论，任何周期函数都可以写成许多不同频率的简谐函数之和，即使是非周期函数，也可以分解为频率连续变化的简谐分量，所以研究简谐交流电是分析其他波形电流的基础。

另外，需要说明的是，电工学所研究的交流电路都属于**似稳电路**。在这种电路中，任一瞬间电压、电流、功率等物理量间的关系都同直流电路相似，欧姆定律、基尔霍夫定律仍然是计算这种电路的基本依据。

## §1—1 简谐交流电概述及参考正方向

### 一、正弦交流电的产生

根据电磁感应定律可知：长度为 $l$ 的导线在磁场中沿垂直于 $B$ 的方向以速度 $v$ 运动时，所产生的感应电动势为

$$E = Blv$$

如果 $l$ 与 $v$ 不变，而 $B$ 按正弦规律变化，感应电动势亦将按正弦规律变化。交流发电机就是根据这一原理制成的。

图1—1—1为交流发电机横截面示意图。线圈 $AX$ 在磁场中以角速度 $\omega$ 逆时针方向旋转，如果采取某种适当形状的磁极，使气隙中的磁场 $B$ 的大小沿着圆周按正弦规律分布，即

$$B = B_m \sin \alpha$$

式中 $\alpha$ 角是线圈平面与中性面 $MM'$ 的夹角， $\vec{B}$ 的方向始终与铁芯表面垂直。当线圈匀速转动时，两个边同时切割磁力线，整个线圈中的感应电动势

$$e = 2NB_m l v \sin \alpha$$

式中 $N$ 为线圈的匝数。假如初始时刻线圈平面与中性面的夹角为 $\varphi_0$ ，线圈旋转的角速度为 $\omega$ 弧度/秒，经过 $t$ 秒后，夹角

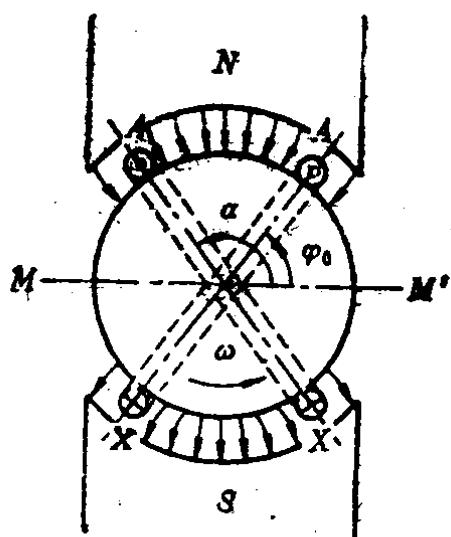


图1—1—1

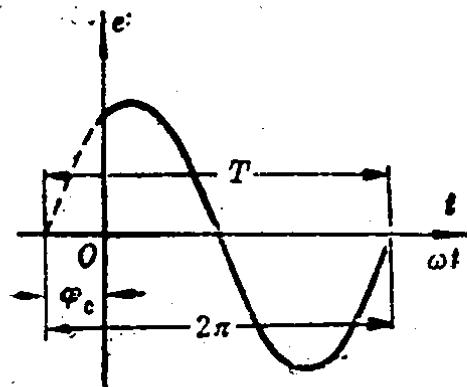


图1—1—2

变成 $\alpha = \omega t + \varphi_0$ ，于是感应电动势：

$$e = 2NB_m l v \sin(\omega t + \varphi_0)$$

令 $E_m = 2NB_m l v$ ， $E_m$ 是电动势的最大值（又叫幅值）则得

$$e = E_m \sin(\omega t + \varphi_0) \quad (1-1-1)$$

由此可见，电动势是按照正弦规律变化的，因为不同时刻电动势 $e$ 有不同的数值和方向，所以(1-1-1)式称作正弦电动势 $e$ 的瞬时表达式。交流电除了用三角函数式表示外，还可以用波形曲线来表示，如图1-1-2所示。

## 二、交流电的三要素

### 1. 周期和频率

因为线圈在磁场中旋转，电动势要作周期性变化，完成一次周期性变化所需要的时间称作交流电的周期，用 $T$ 表示，单位是秒。

交流电每一秒钟所能完成周期性变化的次数，叫做交流电的频率，用 $f$ 表示，单位是赫兹。显然周期和频率互为倒数关系：

$$T = \frac{1}{f} \quad (1-1-2)$$

它们都能描述交流电变化的快慢。我国的工业用电和民用都是50赫兹的简谐交流电。

在图1-1-1所示的发电机中，因为只有一对磁极，线圈旋转一周，电动势完成一次周期性变化。如果发电机有 $p$ 对磁极，线圈旋转一周，电动势必将完成 $p$ 次周期性变化。由于交流电变化一个周期，是指三角函数式中的电角度

$$\alpha = \omega t + \varphi_0$$

变化了 $2\pi$ 弧度，显然和线圈旋转一周所经历的空间角 $\theta$ ，具有不同的物理内容。但二者在数值上满足关系式

$$\alpha = p\theta \quad (1-1-3)$$

a、 $\theta$ 都是时间 $t$ 的函数，如果两边求导数，

$$\frac{d\alpha}{dt} = p \frac{d\theta}{dt}$$

$\frac{d\alpha}{dt}$ 表示单位时间内电角度的变化，通常称作交流电的角频率，以 $\omega$ 表示；而 $\frac{d\theta}{dt}$ 表示单位时间内线圈所转过的空间角，即线圈旋转的角速度，如果用 $\Omega$ 表示，则可得下列等式

$$\omega = p\Omega \quad (1-1-4)$$

由此可见，发电机一对磁极时，线圈旋转的角速度在数值上才和交流电的角频率相同。既然在一个周期内，交流电的电角度变化 $2\pi$ 弧度，则不难写出角频率 $\omega$ 与周期 $T$ 或频率 $f$ 的关系：

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f \quad (1-1-5)$$

## 2. 相位和初相位

由(1-1-1)式可知，电动势的瞬时值 $e$ 是由幅值 $E$ 和正弦函数 $\sin(\omega t + \varphi_0)$ 共同决定的。式中的电角度

$$\alpha = \omega t + \varphi_0 \quad (1-1-6)$$

即为交流电的相位或相位角。当 $t=0$ 时的相位角 $\alpha=\varphi_0$ ，称作交流电的初相位。相位是描述交流电在某一时刻所处的状态的物理量，它不仅决定瞬时值的大小和方向，还能反映交流电的变化趋势。例如 $t_1$ 时刻，正弦电动势的相位和瞬时值分别为

$$\alpha_1 = \omega t_1 + \varphi_0$$

$$e_1 = E_m \sin(\omega t_1 + \varphi_0)$$

经过 $\Delta t$ 时间，电动势的相位和瞬时值将变成

$$\alpha_2 = \omega(t_1 + \Delta t) + \varphi_0$$

$$e_2 = E_m \sin(\omega(t_1 + \Delta t) + \varphi_0)$$

如果 $e_1 > e_2$ ，我们则知电动势在该段时间内处于由强向弱变化状态。

根据上面的讨论可知，幅值 $E_m$ 、频率 $f$ （或角频率 $\omega$ ）是由发电机的自身结构及转速决定的，而初相位 $\varphi_0$ 则和计时起点时刻线圈的位置有关。它们共同描述了简谐交流电的强弱及变化规律，所以称之为交流电的三要素。

顺便指出，交流电的幅值习惯上是指正的最大值，初相位也是以幅值为正值的前提下定义的，例如

$$e = -40 \sin(\omega t + \varphi_0)$$

不要认为幅值是 $-40$ 、初相位是 $\varphi_0$ ，而应该把上式变成

$$e = 40 \sin(\omega t + \varphi_0 + \pi)$$

即幅值为 $40$ 、初相位为 $\varphi_0 + \pi$ 。

### 三、正弦交流电的有效值

实验证明：交流电通过电阻时会放出热量，交流电的有效值就是根据电流热效应定义的。如果电流 $i = I_m \sin(\omega t + \varphi)$ 通过电阻 $R$ ，在一个周期内放出的热量

$$Q = \int_0^T i^2 R dt$$

和稳恒电流 $I$ 通过该电阻，在相同的时间内放出的热量相同，即

$$I^2 RT = \int_0^T i^2 R dt \quad (1-1-7)$$

我们则称  $I$  为这个交流电的有效值。由上式很容易得到

$$I = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T i^2 dt} = \frac{1}{\sqrt{2}} I_m \quad (1-1-8)$$

可见，有效值等于简谐交变电流最大值的  $\sqrt{2}$  分之一。由于  $I$  等于  $i$  的平方在一个周期内的平均值再开平方根，所以有效值也叫方均根值。

交变电动势  $e$ 、交变电压  $u$  的有效值都是根据方均根值定义的。它们和最大值间的关系同交变电流一样，都相差  $\sqrt{2}$  因子，即

$$E = \frac{1}{\sqrt{2}} E_m \quad U = \frac{1}{\sqrt{2}} U_m$$

顺便说明的是，电器设备的铭牌上标示的额定电压和额定电流，以及平常说某交流电路中的电流为 2 安培、电压为 220 伏，都是指的有效值；常用的交流电压表、电流表测量时的读数也是有效值。因为有效值和最大值都能反映交变电流的强弱或电压的高低，并且在许多计算中，采用有效值往往比使用最大值更方便，所以在电工学中多应用有效值概念。例如 (1-1-1) 式正弦交流电动势通常写成如下形式

$$e = \sqrt{2} E \sin(\omega t + \varphi_0)$$

当然，在分析电器设备及元件的耐压、绝缘可靠性时，必须考虑交流电的最大值。例如并联在 220 伏交流电源上的电容器，耐压性能必须大于  $\sqrt{2} \times 220 = 311$  伏才能安全工作。

#### 四、交流电的正方向

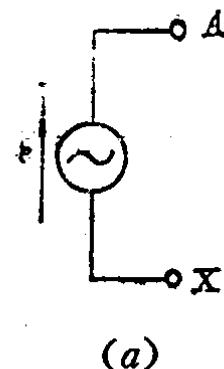
既然交流电的大小和方向都随时间作周期性变化，那么，怎样才能把交流电在某一时刻的大小和实际方向都准

确地反映出来呢？

我们常用图 1—1—3 (a) 的符号表示图 1—1—1 交流发电机模型， $A$ 、 $X$  代表发电机线圈的两个出线端， $e$  表示交流电源的电动势。为了讨论方便，我们选取初相位  $\varphi_0 = 0$ ，由 (1—1—1) 式可得

$$e = E_m \sin \omega t \quad (1-1-9)$$

其波形图如图 1—1—3 (b) 所示。



(a)

图 1—1—3

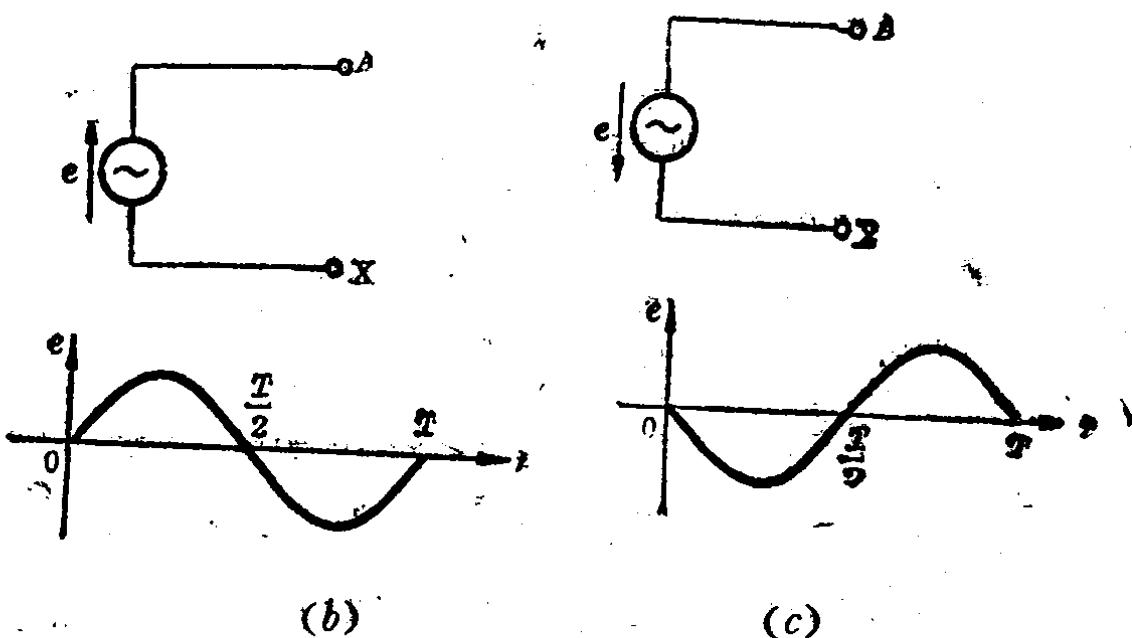


图 1—1—3

当  $t$  从 0 变化到  $\frac{T}{2}$  时， $e$  为正值；当  $t$  从  $\frac{T}{2}$  变化到  $T$  时， $e$  为负值。电动势的正、负代表什么意义呢？如果没有一个事先的规定，即参考正方向，那么，正、负就没有明确的物理意义。因此，若要用电动势的正、负值来确切反映电动势在任一瞬间的实际方向，就必须预先选定一个参考正方向。这个参考正方向要满足下面的规定：当电动势为正值时，其实标方向

和参考正方向一致；当电动势为负值时，其实际方向和参考正方向相反。这样一来，电动势的正、负值就能清楚地告诉人们某一瞬间电动势的实际方向了。

假如简谐交变电动势 $e$ 的实际方向如下：从 $0$ 至 $\frac{T}{2}$ 期间， $A$ 端是正极， $X$ 端是负极，电动势 $e$ 的实际方向为 $X$ 端经电源指向 $A$ 端；而在 $\frac{T}{2}$ 到 $T$ 期间， $e$ 的实际方向变成 $A$ 端经电源指向 $X$ 端，怎样才能描述发电机的这一客观事实呢？我们可以采用两种方法：

利用三角函数式 $e = E \sin \omega t$ 和图1—1—3 (b)中的参考正方向相结合，或者利用三角函数式

$$e = -E \sin \omega t = E \sin(\omega t + \pi) \quad (1-1-10)$$

和图1—1—3 (c) 中的参考正方向相结合，它们都可以确切反映电动势的大小和实际方向。

因为 $0$ 至 $\frac{T}{2}$ 内， $e = E \sin \omega t > 0$ ，说明电动势的实际方向和图 (b) 的参考正方向一致，即 $A$ 端是正极， $X$ 端是负极。在 $\frac{T}{2}$ 至 $T$ 期间， $e = E \sin \omega t < 0$ 说明电动势的实际方向和 (b) 图的参考正方向相反，即 $A$ 端是负极， $X$ 端是正极。由此可见，采用三角函数式 $e = E \sin \omega t$ 和图 (b) 的正方向相结合，是可以描述电动势 $e$ 的大小和实际方向的。

同样的讨论也可以知道：利用三角函数式

$$e = E \sin(\omega t + \pi)$$

和图 (c) 的参考正方向相结合，照样能够描述电动势 $e$ 的大小和实际方向。

综上所述，要完整地确切地反映简谐交流电某一时刻的大小和实际方向，必须给出三角函数式的同时，还要选定一个参考正方向，二者不可缺一。如果改变参考正方向，相应的三角函数式也随之变化，其初相位增加了一个 $\pi$ 。

例如图1—1—4 (a) 是简谐交流发电机横截面示意图，

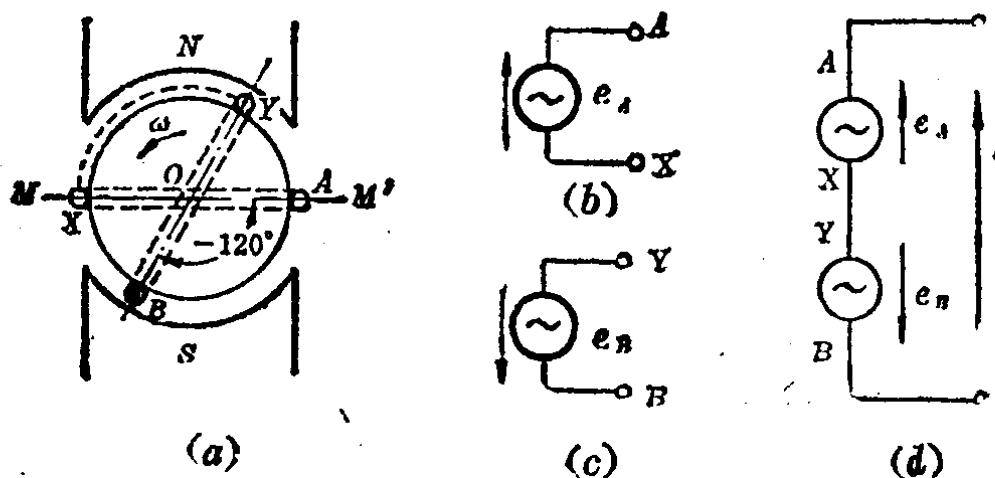


图1—1—4

$AX$ 、 $BY$ 是两只结构相同的线圈，它们的初始位置如图所示，二者均以 $\omega$ 角速度逆时针旋转，如果每只线圈中的感应电动势的最大值用 $E_m$ 表示，那么，电动势 $e_A$ 、 $e_B$ 的大小和实际方向应该怎样描述？如果 $X$ 、 $Y$ 端连在一起， $A$ 、 $B$ 间总电动势 $e$ 的大小和方向又该怎样描述？

首先根据法拉第电磁感应定律判断 $AX$ 线圈中感应电动势 $e_A$ 的实际方向：在 $0$ 至 $\frac{T}{2}$ 内， $e_A$ 的实际方向为 $X \rightarrow A$ ；在 $\frac{T}{2}$ 至 $T$ 期间， $e_A$ 的实际方向为 $A \rightarrow X$ 。根据前面的讨论可知，如果采用三角函数式

$$e_A = E_m \sin \omega t \quad (1-1-11)$$

和图1—1—4 (b) 所示的参考正方向相结合，则可反映 $e_A$ 的

大小和实际方向。

$e_B$ 的大小和实际方向，除了应用电磁感应定律进行判断外，还可以根据两只线圈的相对位置来确定：如果选择 $e_B$ 的参考正方向如图1—1—4 (c) 所示，因为 $BY$ 线圈比 $AX$ 线圈落后 $120^\circ$ ，所以 $BY$ 线圈中的感应电动势

$$e_B = E_m \sin(\omega t - 120^\circ) \quad (1-1-12)$$

因为 $A$ 、 $B$ 间总电动势 $e$ 的大小和实际方向是由 $e_A$ 、 $e_B$ 决定的，所以利用 $e_A$ 、 $e_B$ 的三角函数式及参考正方向，即可确定 $e$ 的大小和方向：如果 $e$ 的正方向如图1—1—4 (d) 所示，从 $B \rightarrow A$ ，由图可知

$$e = e_A - e_B$$

利用三角知识读者很容易求出

$$e = \sqrt{3} E_m \sin(\omega t + 30^\circ) \quad (1-1-13)$$

需要再一次强调的是：只要参考正方向选定以后（例如 $B \rightarrow A$ ）与之对应的三角函数式也就确定了。读者可以自行验证一下，如果 $e_A$ 、 $e_B$ 的正方向都改变（当然它们的三角函数式中相应增加一个 $\pi$ ），只要 $e$ 的参考正方向保持不变， $e$ 的三角函数式就是(1—1—13)式。

## 五、参考正方向的习惯选择

参考正方向不仅影响交流电的初相位，还会影响电路方程的形式。例如图1—1—5所示的纯电阻电路中，已知某一时刻 $A$ 点电位高， $B$ 点电位低。因为电压的实际方向是从高电位指向低电位的，

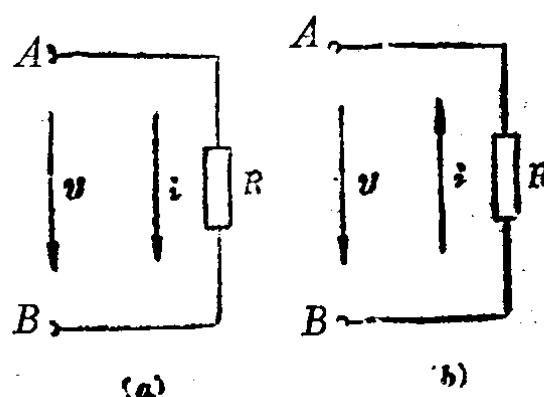


图1—1—5