

立体声接收与

重放技术

责任编辑 原式溶
封面设计 天 慈

立体声接收与重放技术

李执强 编著

*

山东科学技术出版社出版

山东省新华书店发行

山东新华印刷厂印刷

*

787×1092毫米32开本 24.625印张 4插页 473千字

1985年2月第1版 1985年2月第1次印刷

印数：1-20,000

书号 15195·161 定价 4.50 元

前 言

随着现代电子学、电声技术的进展，以及人民物质文化生活水平的提高，在我国，立体声技术已逐渐深入到千家万户。立体声收录机已逐渐普及，立体声电唱机开始取代单声道电唱机，将盒式录音机、立体声电唱机、立体声调谐器、高保真声频放大器和音箱组合在一起的“家庭音乐中心”开始出现，很多省市已开始了调频立体声广播，立体声技术已成为人们物质文化生活中不可缺少的一部分。学习立体声技术已不仅是广大电声工作者的需要，而且也是广大无线电爱好者和广大音乐爱好者的需要。本书就是为适应这种需要而编写的。

本书选材广泛而系统，涉及到立体声录音机、立体声电唱机、立体声调谐器、高保真声频放大器、音箱等“家庭音乐中心”的各个部件。内容上分为立体声原理、立体声调谐器、高保真放声系统三大部分。各部分可作为独立的学习单元。本书若作为培训班教材，对某些章节，可根据实际需要适当删减。自学者可根据个人爱好阅读部分章节或全书。

本书选材注意了普及性、典型性和先进性。各部分电路的分析均从分离元件基本电路入手，进而介绍较典型的电路实例以及目前出现的新型电路。在论述方法上，对基本理论、基本电路的论述力求通俗易懂、由浅入深，以讲清物理

意义和基本概念为主，便于普通读者掌握。对一些较深的理论问题（如解码电路的分离度及其补偿等），则作了较详细的数学分析，以供电声技术人员参考。本书突出了实用性，各部分电路尽量举出一些典型实例，选录了近年来有关书刊上发表的优秀电路及印刷电路板图，并用一定篇幅介绍了各部分电路的装配、调试及维修方法，便于读者理论联系实际。

本书可供广大业余无线电爱好者、音乐爱好者阅读，特别适于具有中等文化程度的读者自学，及作为培训班教材。对于电声技术人员、有关大专院校师生，也有一定的实用价值。

本书插图由安可大同志绘制，石长河同志、王端萍同志在原稿抄写等方面做了大量工作，山东广播电视厅资料室提供了有关资料，在此表示衷心感谢。

由于笔者水平所限，编写时间仓促，错误和不妥之处，敬请读者批评指正。

作 者

一九八三年九月于山东工业大学

目 录

第一章 立体声原理	1
第一节 声音	1
一、声音的产生.....	1
二、声音的计量.....	2
三、声音的传播.....	4
四、纯音、复音及声谱.....	5
五、音乐厅中立体声信息的组成.....	6
第二节 人耳的听觉特性	8
一、人耳对音强、音调、音色的分辨特性.....	8
二、听觉定位特性.....	13
第三节 双声道立体声系统	19
一、双扬声器实验.....	20
二、双声道立体声系统方框图.....	23
三、双声道立体声的检拾.....	23
四、双声道立体声重放声象的展宽.....	40
第四节 仿真立体声系统	43
一、仿真立体声的产生方法.....	43
二、中波调幅仿真立体声收音机.....	53
第五节 四声道立体声系统	59
一、四声道立体声系统的类型.....	60
二、四声道立体声的检拾.....	62

三、四声道立体声的重放	65
第六节 三维空间环绕声立体声系统	69
第七节 立体声的记录	74
一、立体声电唱机	74
二、立体声录音机	90
三、四声道立体声的记录	100
第二章 立体声广播	103
第一节 调制	103
第二节 调幅广播	105
一、调幅波波形	105
二、调幅波的数学表达式	107
三、调幅波的频谱	109
四、调幅波的能量关系	110
五、平衡调幅	112
第三节 调频广播	114
一、调频波的波形	114
二、调频波的数学表达式	115
三、调频波的频谱	116
四、调频波的带宽	119
五、预加重和去加重	121
六、调频广播的优缺点	122
第四节 立体声广播制式	123
一、调频制	123
二、调幅制	131
第五节 导频制复合立体声信号	136
一、导频制复合立体声信号的波形	136

二、调试用标准立体声信号	138
三、标准立体声信号的应用	141
第六节 导频制双声道立体声接收机的组成	146
第三章 立体声接收机基础电路	150
第一节 LC谐振电路	150
一、串联谐振电路	150
二、并联谐振电路	155
三、双调谐电路	163
四、耦合电路的反射阻抗	167
第二节 晶体管基本放大电路	171
一、共发射极电路	171
二、共基极电路	175
三、共集电极电路	177
四、三种基本放大电路的比较	179
第三节 场效应管电路	181
一、场效应管的种类及工作原理	181
二、场效应管的主要参数	184
三、场效应管的偏置电路	186
四、场效应管基本放大电路	189
五、场效应管与晶体三极管的性能比较	189
六、场效应管使用注意事项	189
第四节 线性集成电路	190
一、偏置电路	190
二、差分放大器	196
三、双平衡模拟乘法器	204
四、集成运算放大器原理	206

五、集成运算放大器的线性应用·····	209
第四章 调频高频头 ·····	219
第一节 输入电路·····	220
一、固定式输入电路·····	220
二、调谐式输入电路·····	224
三、阻抗变换器·····	225
第二节 高频放大电路·····	228
一、高频放大电路对整机性能的影响·····	228
二、基本高频放大电路·····	230
三、高频放大电路的稳定性·····	234
第三节 本机振荡电路·····	236
一、自激振荡原理·····	236
二、LC三点振荡器·····	238
第四节 混频电路·····	243
一、差频方案的选择·····	243
二、混频原理·····	245
三、晶体管混频电路·····	245
四、场效应管混频电路·····	249
第五节 调频高频头实例分析·····	252
一、3T2型调频高频头·····	252
二、3P1型调频高频头·····	258
第六节 电调谐调频高频头·····	261
一、变容二极管及其工作原理·····	261
二、电调谐调频高频头实例分析·····	263
第七节 集成电路调频高频头·····	266
一、输入电路和高放电路·····	267

二、混频电路	268
三、本机振荡电路	270
第五章 中频放大电路	273
第一节 LC调谐中频放大器	274
一、单调谐中频放大器	274
二、双调谐中频放大器	280
三、参差调谐中频放大器	284
第二节 陶瓷滤波器中频放大器	285
一、双端陶瓷滤波器	286
二、三端陶瓷滤波器	286
三、双三端陶瓷滤波器	287
第三节 集中选择性滤波器中频放大器	290
一、集中选择性滤波器	291
二、非调谐宽频带放大器	296
第四节 限幅器	298
一、限幅的必要性及限幅器的传输特性	298
二、二极管限幅器	301
三、三极管限幅器	301
四、恒流限幅器	303
第五节 集成电路中频放大器	304
一、FY1201调频调幅中放电路	304
二、FY1018调频调幅中放电路	305
第六节 静噪电路及自动增益控制电路	310
一、静噪电路	310
二、自动增益控制电路	312
第六章 鉴频器	321

第一节	相位鉴频器	323
一、	相位鉴频器的工作原理	323
二、	相位鉴频器的鉴频特性	329
第二节	比例鉴频器	330
一、	比例鉴频器的工作原理	331
二、	比例鉴频器的限幅原理	332
三、	比例鉴频器实例分析	334
第三节	移相乘积鉴频器	335
一、	移相器	336
二、	乘法器及鉴频原理	337
第四节	脉冲计数式鉴频器	340
第五节	自动频率微调电路	343
一、	自动频率微调原理	343
二、	自动频率微调电路	346
三、	捕捉范围与保持范围	348
四、	鉴频器特性对自动频率微调性能的影响	348
第七章	立体声解码电路	350
第一节	矩阵式解码电路	350
一、	方框图及基本工作原理	350
二、	各主要电路的组成及工作原理	352
三、	矩阵式解码电路实例分析	360
四、	矩阵式解码电路的分离度	364
第二节	开关式解码电路	369
一、	开关式解码原理	369
二、	开关式解码电路的组成及工作原理	374
第三节	开关式解码电路的分离度及其补偿	380

一、导通角对分离度的影响及其振幅补偿	380
二、其他因素对分离度的影响及其振幅补偿	392
三、振幅补偿与重放声象的关系	404
四、振幅补偿电路实例分析	407
五、反串补偿原理	409
第四节 开关式解码电路实例分析	416
一、简易开关式解码电路	416
二、带有反串补偿的开关式解码电路	419
三、带有SCA滤波器及自动切换电路的开关式解码 电路	422
第五节 集成电路开关式立体声解码器	425
一、集成电路解码器基本电路	425
二、FY3301立体声解码器	454
三、FY3361锁相环立体声解码器	466
第六节 包络检波式解码电路	474
第八章 双声道高保真声频放大器	476
第一节 前置放大器	477
一、均衡放大电路	477
二、等响度控制电路	483
三、音调控制电路	487
四、高、低音切除电路	494
五、声道平衡控制电路	496
六、展宽控制电路	498
七、分频电路	499
八、前置放大器实例分析	499
第二节 功率放大器	503

一、OTL功率放大器	505
二、OCL功率放大器	516
三、DC、CL功率放大器	520
四、BTL功率放大器	525
五、超甲类功率放大器	529
六、集成电路功率放大器	540
第三节 保护电路、指示电路及电源电路	558
一、保护电路	558
二、功率指示电路	564
三、立体声平衡指示电路	573
四、电源电路	574
第四节 高保真声频放大器装配工艺	577
一、正确接地	578
二、避免电磁场干扰	580
第五节 高保真声频放大器的主要技术指标及其 测量	584
一、主要技术指标及其测量	584
二、方波信号在声频放大器测试中的应用	595
第六节 电子管及纵向场效应管功放电路	599
一、电子管功放电路	599
二、纵向场效应管功放电路	603
第九章 扬声器系统	608
第一节 扬声器	608
一、扬声器的电声指标	608
二、电动扬声器	613
三、其他扬声器	620

第二节	音箱	622
一、	干涉现象及声短路效应	622
二、	声障板	625
三、	敞开式音箱	627
四、	封闭式音箱	628
五、	倒相式音箱	636
六、	其他音箱	645
七、	组合式音箱	649
八、	音箱制作	655
九、	家用音箱实例	659
第三节	分频器	665
一、	功率分频器	665
二、	电压分频器	680
第四节	立体声重放系统音箱的配置	681
一、	双声道音箱的配对	681
二、	双声道音箱的放置	683
三、	放音房间的影响及其声学处理	685
四、	带有中间扬声器的放音系统	686
五、	双声道立体声效果范围的扩大	688
六、	立体声放音系统的调整	691
七、	声电反馈系统	693
第五节	立体声耳机	694
一、	立体声耳机放音的优点	694
二、	立体声耳机的种类	695
第十章	立体声接收机及重放系统的调试与维修	699
第一节	立体声调谐器实例分析	699

一、电路原理	699
二、元件选用及装配	701
第二节 立体声信号发生器	702
一、方框图	702
二、面板结构	704
三、使用操作	708
四、校准	710
第三节 立体声接收机的调试	713
一、立体声调谐器的调试	713
二、立体声调谐器的指标测试	718
三、立体声接收机输入、输出综合特性曲线	721
第四节 故障维修	725
一、基本维修方法	725
二、扬声器系统的故障及维修	729
三、声频放大器的故障及维修	733
四、立体声调谐器的故障及维修	735
第五节 音质评价	738
一、技术指标与音质评价	738
二、音质评价术语	739
三、频率响应、失真、混响、声级等与音质评价的 关系	747
附录一 动态降噪系统	752
附录二 功率、电压、电流的分贝换算关系	755
附录三 10A型、10K型调频中频变压器线圈参数	761
附录四 国内外常用音响集成电路的互换(附表4)	765
参考文献	774

第一章 立体声原理

当我们细耳聆听周围的声音时，不但能感觉出声音的强度、音调和音色，而且还能感觉出声源的方向和距离。例如，在音乐厅中欣赏交响乐队的演奏时，不但从音色中能区别出各种乐器的类别，而且还能判断出各种乐器的位置，即所谓有现场感或临场感。这说明，人们的听觉除了对声音的强度、音调、音色有所感觉外，还有一种空间印象感，即立体感。也就是说，人耳具有“声学透视”的特性。因此，听到的声音不仅有强弱、高低、丰歉之分，而且还有方向、深度之别。

既然人们的听觉具有立体感，在声音的记录、传输或重发过程中，欲保持原发声的真实性，就必须保持原发声的“立体特性”。我们所熟悉的单声道系统的重发声，虽然在一定程度上可以使聆听者有声音的深度感，但却没有方向感。因此，单声道系统不能满足立体声传输的要求。

为了解决立体声的重发问题，人们进行了大量的研究，并先后研制成功了双声道、四声道等各种立体声系统。本章对声音的有关概念、人耳的听觉特性、各种立体声系统的基本原理，以及立体声的检拾、记录等问题，进行简单的论述。

第一节 声音

一、声音的产生

声音是由机械振动产生的。当一物体振动时，会激励它周围的空气介质发生振动。由于空气具有压缩性，在介质的相互作用下，周围的空气就产生了交替的压缩和膨胀，并且逐渐向外传播。这一传播过程称为声波。声波作用于人耳时，若频率为20~20000赫，并且具有一定的强度，人耳就会听到。频率为20~20000赫的声波称为声频波；低于20赫的声波称为次声波；高于20000赫的声波称为超声波。次声波和超声波是人们听不到的，但有些动物，如蝙蝠、狗、海豚等，可以听到某些范围内的超声波。通常所说的声音，指的是频率为20~20000赫的声频波。

二、声音的计量

声音有强弱之分，声能量有大小之别。通常用“声压”、“声强”及“声强级”等物理量来计量声能量的大小。

1. 声压

在静止的空气中存在着均匀的大气压强。当声波在空气中传播时，空气各部分会产生周期性的压缩和膨胀，各处的压强也会随之呈现周期性的增大和减小。这部分附加的交变压强是由声波引起的，称为声压，用 P 表示。

平面波的声压和质点运动速度 v 成正比，即：

$$P = \rho c v \quad (1-1)$$

式中： ρ 为介质密度； c 为声波传播速度。 ρc 又称为声阻率。

通常用仪器测得的声压是均方根值，即有效声压，因而习惯上把有效声压简称为声压。声压的单位是帕。过去也常用微巴作声压单位：

$$1 \text{ 帕} = 1 \text{ 牛顿/米}^2$$

$$1 \text{ 微巴} = 1 \text{ 达因/厘米}^2$$

$$1 \text{ 帕} = 10 \text{ 微巴}$$

1 个大气压力约等于 10^5 帕。

2. 声强

单位时间内通过介质单位面积的声能量称为声强，用 I 来表示。声强与声压的平方成正比，与声阻率成反比，即

$$I = \frac{P^2}{\rho c} \quad (1-2)$$

声强也可表示为声压 P 与质点运动速度的乘积，即

$$I = Pv \quad (1-3)$$

或表示为质点运动速度的平方乘上声阻率，即

$$I = \rho c v^2 \quad (1-4)$$

声强的单位为瓦/米²，空气的声阻率为420公斤/米²·秒。

3. 声强级

声音强度的变化范围是很大的。在空气中，人们刚刚能听到的声音的声强为 10^{-12} 瓦/米²（有效声压为 2×10^{-5} 帕），在声学中称为“听阈”。听阈是能引起人耳听觉的最弱声音的极限，该极限值是健康人听阈的平均值。人耳能够忍受的最大声强约为 10^2 瓦/米²左右，超过这个极限，人耳会有痛感，因此声学中称其为“痛阈”。由此可知，痛阈声强约为听阈声强的 10^{14} 倍，因此声音强弱的变化范围是非常大的。为描述和书写方便，一般不直接用声强来描述声能量的大小，而用声强级来描述（声强级一般用 L 表示）。某一声音的声强级由声强相对于听阈声强的对数来确定，即

$$L = 10 \lg \frac{I}{I_0} \quad (1-5)$$