

建筑机械工人技术学习丛书

塔式起重机

北京市建筑工程学校机械专业科



中国建筑工业出版社

本书系“建筑机械工人技术学习丛书”之一，比较详细地介绍了 QT₁-6 型和 QT₁-2 型塔式起重机的技术性能、构造原理、安装与拆卸、操作和维护保养的基本知识，以及常见的故障及其排除方法；同时还介绍了塔式起重机的电气设备的构造原理、主电路和控制电路的接法。此外，还扼要地叙述了自升式塔式起重机的技术性能、构造、自升过程。

本书可作塔式起重机驾驶工、修理工和起重工的自学读物，也可作技工培训读物。

* * *

本书在编写过程中参考了北京市建筑工程局机械施工公司编的《塔式起重机讲义》等资料。

建筑机械工人技术学习丛书
塔 式 起 重 机
北京市建筑工程学校机械专业科

中国建筑工业出版社出版（北京西郊百万庄）
新华书店北京发行所发行 各地新华书店经售
中国建筑工业出版社印刷厂印刷

开本：787×1092毫米 1/32 印张：6 5/16 插页：3 字数：138千字
1974年12月第一版 1974年12月第一次印刷
印数：1—26 750 册 定价：0.48元
统一书号：15040·3201

毛主席语录

鼓足干劲，力争上游，多快好省地
建设社会主义。

一个正确的认识，往往需要经过由
物质到精神，由精神到物质，即由实践
到认识，由认识到实践这样多次的反
复，才能够完成。

要把一个落后的农业的中国改变成
为一个先进的工业化的中国，我们面前
的工作是很艰苦的，我们的经验是很不
够的。因此，必须善于学习。

出 版 说 明

在毛主席无产阶级革命路线指引下，我国基本建设战线形势一片大好。“百年大计，质量第一”的思想深入人心。新老工人为革命钻研技术的热情更加高涨。

为了适应广大建筑职工，特别是青年工人学习技术的需要，陕西省建筑工程局和有关单位，以工人、技术人员和领导干部相结合的方式，组织编写了这套“建筑机械工人技术学习丛书”。

这套丛书计划分《发动机》、《推土、铲运机》、《挖土、起重机》、《塔式起重机》、《建筑机械修理》、《建筑结构吊装》等册，将陆续出版。

这套丛书的深浅程度，一般是按一至四级技工应知应会的内容编写的，着重介绍操作技术，辅以必要的理论知识；对于工程质量标准和安全技术，作了适当的叙述；各工种有关的新技术、新机具和新材料，也作了必要的介绍。

这套丛书可供具有初中文化程度的工人作自学读物，也可作技工培训读物。

目前，有关的规范、规程正在修订、编制过程中，本丛书如有同规范、规程不一致的地方，以规范、规程为准。

中国建筑工业出版社

1974年6月

目 录

第一章 塔式起重机的构造	1
第一节 概述.....	1
第二节 QT ₁ -6型塔式起重机的构造.....	4
第三节 QT ₁ -2型塔式起重机的构造.....	23
第四节 塔式起重机的稳定性计算.....	33
第五节 自升式塔式起重机.....	38
第二章 塔式起重机的安装与拆卸	52
第一节 QT ₁ -6型塔式起重机的安装与拆卸.....	52
第二节 QT ₁ -2型塔式起重机的折叠、运输与架设.....	73
第三章 塔式起重机的使用与保养	76
第一节 塔式起重机的操作方法与安全操作规程.....	76
第二节 塔式起重机的润滑.....	83
第三节 塔式起重机的故障与排除.....	84
第四节 塔式起重机的保养.....	93
第五节 塔式起重机的转弯.....	99
第六节 指挥信号	102
第七节 塔式起重机的检查与试验	106
第四章 塔式起重机的电气设备	110
第一节 感应电动机及控制电器.....	110
第二节 塔式起重机电气控制线路.....	154
第三节 塔式起重机拆装后的电路及检查.....	169
第四节 电气设备的故障、排除和保养	174

附录	183
一、起重机用感应电动机技术数据	183
二、线绕式感应电动机转子电路中各段电阻的计算	192
三、保险丝规格	193
四、几种电工检修常用仪表的使用	194

第一章 塔式起重机的构造

第一节 概 述

塔式起重机由于具有适用范围广、回转半径大、起升高度较高、效率高、操作简便，安装和拆卸较为方便等特点，目前在我国建筑安装工程中已得到广泛的使用，成为一种主要的施工机械，特别是对于高层工业与民用建筑来说，是一种不可缺少的重要施工机械。

塔式起重机是一种塔身竖立起重臂回转的起重机械。它的特点是：起重臂安装在塔身上部，因而起升有效高度和工作范围就比较大。这是各种不同类型塔式起重机的共同特点。

塔式起重机除有塔身和起重臂之外，还有起升机构、回转机构、变幅机构、行走机构、旋转支承装置和平衡重等结构部分，以及相应的电气控制及安全保护装置。

塔式起重机的起重臂由于安装在塔身上部，而且高出建筑物，所以这种起重机可安装在靠近建筑物的地方，因此它的有效幅度比履带式起重机、轮胎式起重机大得多，从而有利于把起吊物直接安装在所需要的位置上。

最近十几年来，我国根据建筑的特点自行设计和制造了一些不同类型的塔式起重机，以提高工业与民用建筑施工的机械化程度，适应飞速发展的社会主义建设的需要。

塔式起重机可根据以下几个方面的特点来进行分类。

一、按有无行走机构分

1. 行走式塔式起重机：这种起重机安装在地面轨道上，它的最大特点是可以靠近建筑物。目前在全国各地的施工现 场中，大多采用这种类型的塔式起重机。

2. 自升式塔式起重机：这种塔式起重机没有行走装置，它不是安装在地面轨道上，而是架设在建筑物的某一单元（如楼梯间），或安装在靠近建筑物的专门基础上，这样，塔身的结构就可以比较小。这种起重机的特点是随着建筑物的升高而自行升高，因而适用于高层建筑的施工。

二、按起重机变幅方法分

1. 起重臂可改变仰角进行变幅的起重机：这种起重机的起重臂是与塔身铰接的，需要改变幅度时，可以调整起重臂的仰角。调整仰角后，它的幅度和起升高度就改变了。变幅机构有两种：一种是电动的，即在平衡臂的中部安装一台电动绞车，通过变幅钢丝绳改变起重臂的仰角；另一种是手动变幅的，这种变幅机构是在起重臂的另一侧的塔帽上安装一台手摇绞车。后一种变幅机构劳动强度较大，但结构简单，制造成本低，目前使用的2~6吨塔式起重机多数采用这种变幅机构。

2. 用起重小车变幅的塔式起重机：这种塔式起重机的起重臂，永远处于水平状态。在它的下弦杆上，通过跑道安有起重小车，起重小车由一台安装在平衡臂上的电动绞车的钢丝绳来牵引。这种变幅机构的优点是：变幅机构构造简单便于操作，变幅迅速安全，而且可以带负荷进行变幅。

目前使用的自升式塔式起重机都采用这种变幅机构。

这种变幅机构的缺点是：工作物使起重臂受弯，因而起重臂结构比较复杂，自重大。因此在有行走机构的塔式起重

机上一般不予采用。

三、按起重机旋转方式分

1. 塔身不旋转的起重机：这种塔式起重机的塔身不旋转，而是通过支承装置安装在塔顶上的转塔（由起重臂，平衡臂和塔帽组成）旋转。它是由上部的转塔进行旋转，因此也叫上旋转式塔式起重机。

这种起重机的优点是：

- (1) 可以作 360° 的回转，而且旋转方向也不受限制。
- (2) 塔身与门架的连接结构简单，安装方便。
- (3) 塔身的整体刚性较好。

它的缺点是：

- (1) 当建筑物的高度超过塔身时，由于平衡臂的影响，限制了起重机的回转。
- (2) 整个机械重心较高，所以它的稳定性不够好，必须在塔身的下部增加配重，使重心下移。
- (3) 驾驶室的位置较低，当施工到高层时，司机操作不便。

2. 塔身和起重臂一起旋转的起重机：这种起重机的起重臂和塔身一起旋转，旋转支承装置在塔身下部，因而也叫下旋转式塔式起重机。

这种起重机的优点是：

- (1) 由于全部机构都布置在下部旋转平台上面，因而大大地降低了重心的高度，增加了稳定性。
- (2) 由于全部机构在下面，便于操作人员维护保养。
- (3) 吊物永远处于司机的正前方，而且驾驶室的位置较高，所以操作方便，视线准确而安全。

它的主要缺点是旋转支承装置的结构比较复杂，对制造

加工的精度要求较高。

四、按起重能力分

1. 轻型塔式起重机：起重量在0.5~3吨，一般适用于五层以下的民用建筑的施工中，如 QT₁-2型塔式起重机。

2. 中型塔式起重机：起重量在3~15吨，适用于工业建筑的综合吊装和高层建筑施工，如 QT₁-6型塔式起重机。

3. 重型塔式起重机：起重量在20~40吨，适用于重工业厂房的施工及高炉等设备吊装。

第二节 QT₁-6型塔式起重机的构造

一、总体组成及技术性能

整个机械由金属结构部分、机械传动部分和电气系统组成。

金属结构部分包括龙门架、压重室、驾驶室、延接架、塔顶、塔帽、起重臂和平衡臂等几个部分。

机械传动部分包括起升机构、回转机构、行走机构和变幅机构等。

电气系统包括电动机、控制器、动力线、照明系统和保护装置等。

有关电气设备的元件结构、工作原理及维护保养等在本书第四章中叙述。本章主要介绍金属结构和机械传动各部分的构造及工作原理。

下面列出 QT₁-6 型塔式起重机的主要技术性能和基本参数（图1-1）。

1. 主要技术性能：

(1) 起升速度：34米/分(单股绳时)；

(2) 行走速度: 23.5米/分;

(3) 回转速度: 0.64转/分。

这种起重机的技术性能见表1-1所示。

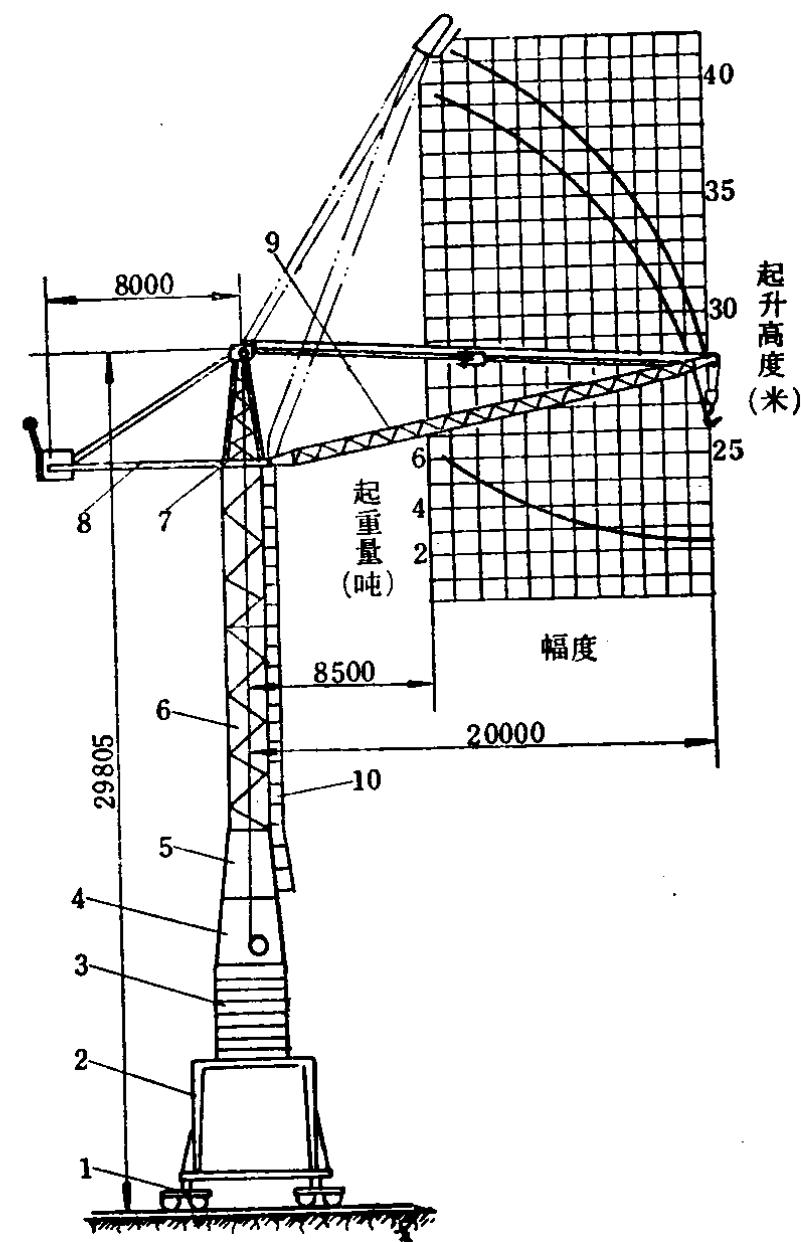


图 1-1 QT₁-6型塔式起重机

1—行走台车; 2—龙门架; 3、4—第一节架; 5—驾驶室架; 6—延接
架; 7—塔顶; 8—平衡臂; 9—起重臂; 10—爬梯

QT₁-6型塔式起重机技术性能表

表 1-1

幅 度 (米)	起重量 (吨)	起 重 绳 数	起升速度 (米/分)	吊 钩 最 高 高 度 (米)		
				无延接架	带一节 延接架	带两节 延接架
8.5	6.0	3	11.4	30.4	35.5	40.6
10	4.9	3	11.4	29.7	34.8	39.9
12.5	3.7	2	17.0	28.2	33.3	38.4
15	3.0	2	17.0	26	31.1	36.2
17.5	2.5	2	17.0	22.7	27.8	32.9
20	2.0	1	34	16.2	21.3	26.4

2. 起重机轮廓尺寸:

轨距: 3.8米

轮距: 4.664米

塔顶高: 30米

起重臂长: 19.7米

平衡臂长: 8米

3. 起重机重量:

总重43吨, 其中: 自重24吨

压重16吨

平衡重 3 吨

4. 电气设备

起升机构: 电动机型号 JZR₂51-8

功率22瓩 $n = 725$ 转/分

旋转机构: 电动机型号 JZR₂12-6

功率3.5瓩 $n = 960$ 转/分

行走机构: 电动机型号 JZR₂31-8 (两台)

功率7.5瓩 $n = 725$ 转/分

由重型拖动电缆 (YHC3×6+1×6) 来供电, 电缆的

零线要很好的接地，以确保安全。

二、金属结构部分的构造

1. 龙门架：龙门架是整个起重机的基础，所有的机构和配重都落在龙门架上，下部以行走枢轴与四个行走台车相连接，如图1-2所示。行走枢轴中心距为4.664米。龙门架的跨度（轨距）为3.8米。龙门架的总重量为7.2吨。

龙门架由活动侧架、固定侧架和一个平台用精制螺栓连接而成。

平台为一长方形构架，平台上与轨道相垂直的两边的工字梁上，分别装有竖立塔身和临时固定起重臂的铰链。

龙门架下部的四个行走台车，由8个行走轮（2个一组）组成。一侧是主动边；另一侧是从动

边。从动边台车架的枢轴三角形支架，是与龙门架的侧架铰轴连接。主动边台车架的枢轴三角形支架是与龙门架的侧架用螺栓固定连接。

龙门架两个侧架的下部，分别装有四副夹轨器，在塔式起重机停放时，扭紧螺栓3使夹钳4紧紧地夹住钢轨，以免机械滑行或倾倒。夹轨器的结构见图1-3。

2. 塔身：塔身包括配重室（第一节架）、驾驶室架、延接架和塔顶几部分，它们之间都是用精制螺栓连接在一起

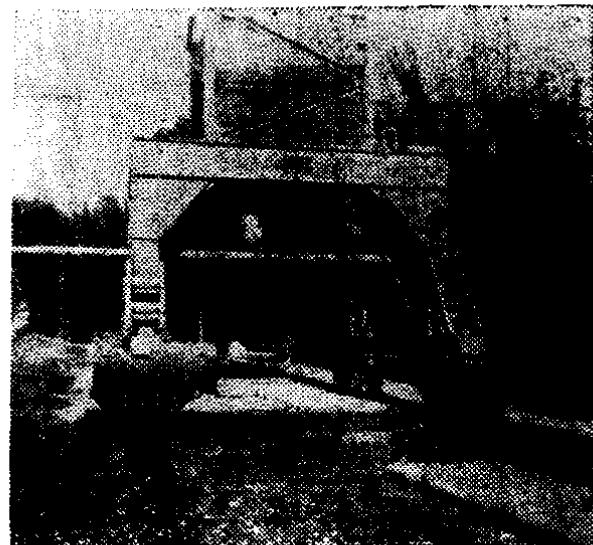


图 1-2 龙门架

的。

第一节架的外形尺寸为 $2310 \times 2310 \times 4050$ （毫米），重量为1.3吨。它的底部以四个长杆螺栓与龙门架的平台相固定（图1-4）。

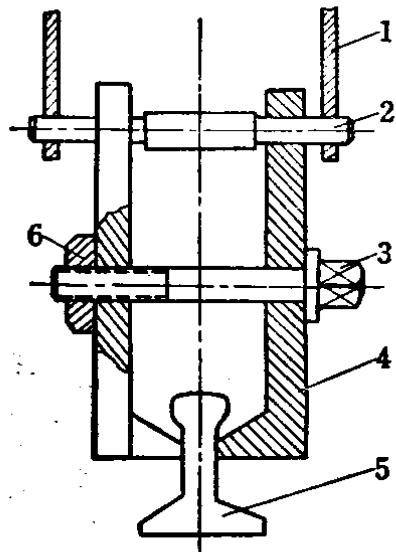


图 1-3 夹轨器

1—侧架墙梁；2—轴；
3—螺栓；4—夹钳；
5—钢轨；6—螺母

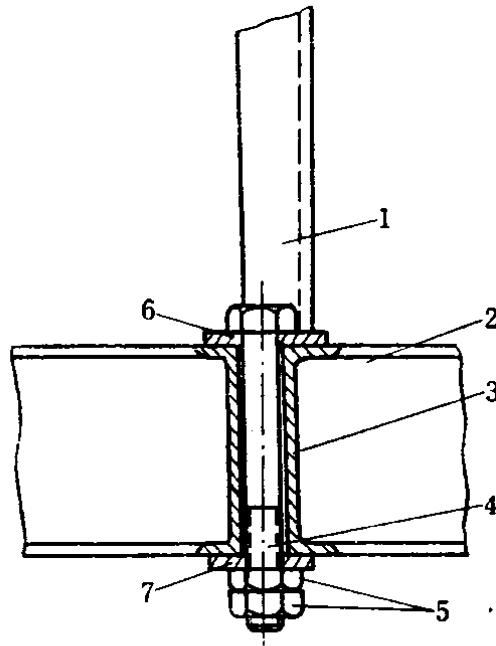


图 1-4 第一节架与龙门架的连接

1—第一节架主杆；2—平台横梁；3—平台纵梁；4—长螺栓杆；5—螺母；6—塔身连接板；7—垫板

在第一节架下部四周围以厚度为5厘米，高约1.5米的木板。在塔身竖立后，装以16吨的配重（其重量误差不得超过5%），以保证塔式起重机在安装及工作中的稳定。

第二节架（也称驾驶室架）的外形尺寸：下口 2310×2310 （毫米），上口 1200×1200 （毫米），高约6280（毫米）的正方锥体构架，全部重量为3.8吨。下部用精制螺栓与第一节架连接，上部与连接架连接。第二节架又分上下两层，下层装置卷扬机构，上层是驾驶室，内装电器控制设备。第

二节架的一侧有两个小平台，下平台用来检视卷扬机，上平台为进出驾驶室的通道。

延接架的断面为 1200×1200 （毫米），每节长为5100（毫米）。延接架共有两节，在安装时，可根据施工现场的需要接装一节或两节。

塔顶架是一个正方形棱锥体框架，顶端与塔帽旋转枢轴套相套接，下端用螺栓与延接架连接。下部主角钢弯折部分，装有8个支承滚轮，用以支持转塔，如图1-5所示。滚轮轴2是偏心的，转动它可以改变8个滚轮外接圆的直径，这样可使8个滚轮很好地与塔帽的支承圈相接触。经使用，如支承圈和滚轮磨损，可以调整偏心轴2使滚轮与支承圈仍然保持良好地接触。

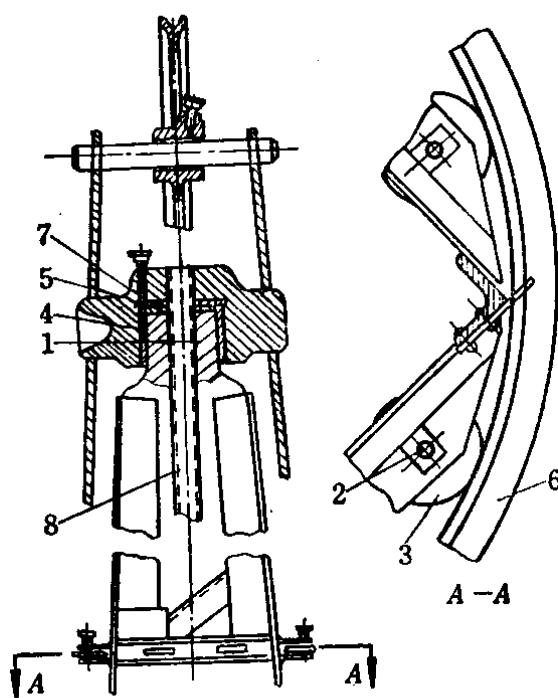


图 1-5 塔顶架

1—塔顶枢轴；2—滚轮轴；3—滚轮；4—轴套；5—衬垫；6—塔帽旋转支承环；7—枢轴加油孔；8—起升绳导管

在塔顶上端钢丝绳导管外侧，装有一个与塔帽固定在一起的套管7（图1-6）。套管下端安装有由三道集电滑环组成的滑环集电器，集电器的作用是将固定部分的电源送到旋转部分上去，以供应其旋转部分上的照明、信号、安全装置的用电。

3. 转塔：转塔由塔帽、平衡臂和起重

臂三部分组成，如图 1-7 所示。

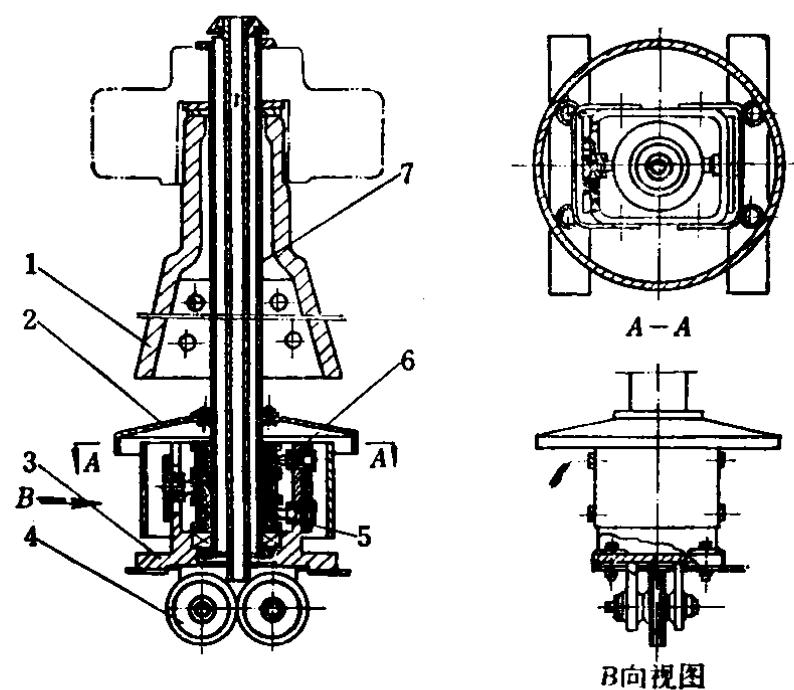


图 1-6 塔顶滑环集电器

1—塔顶枢轴；2—帽盖；3—滑环箱；4—导向滑轮；5—铜环；6—电刷；7—套管

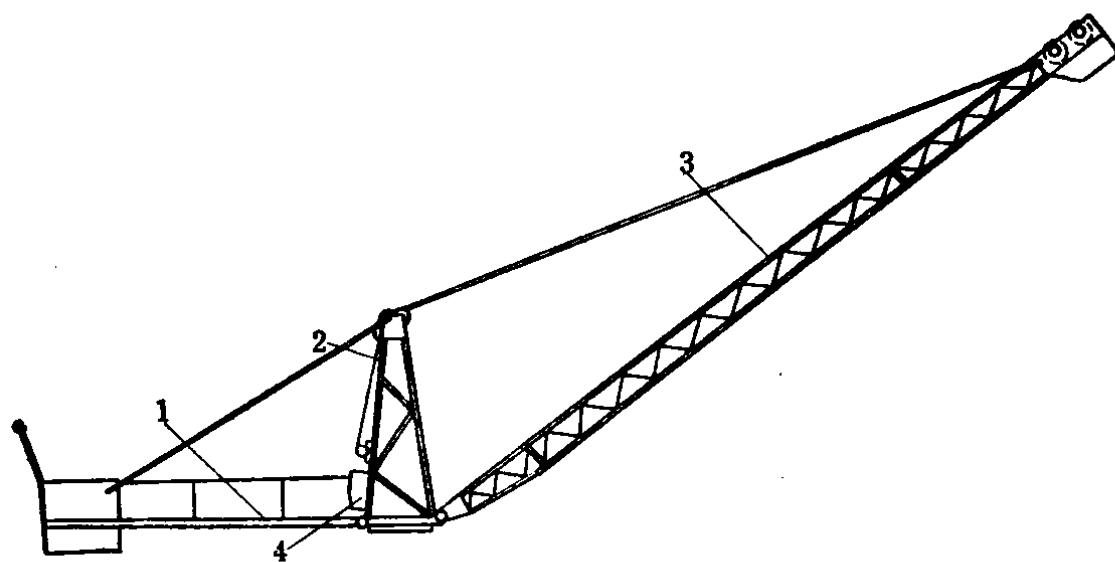


图 1-7 转塔

1—平衡臂；2—塔帽；3—起重臂；4—变幅绞车

塔帽是一个锥体形框架，它套在塔顶外面，下部支承滚圈 1，支承在塔顶下部的 8 个滚轮上。塔帽的上部由塔顶上

的枢轴支承，塔帽下部前面有铰接起重臂的轴孔 2 后部有铰接平衡臂的轴孔 3（图1-8）。

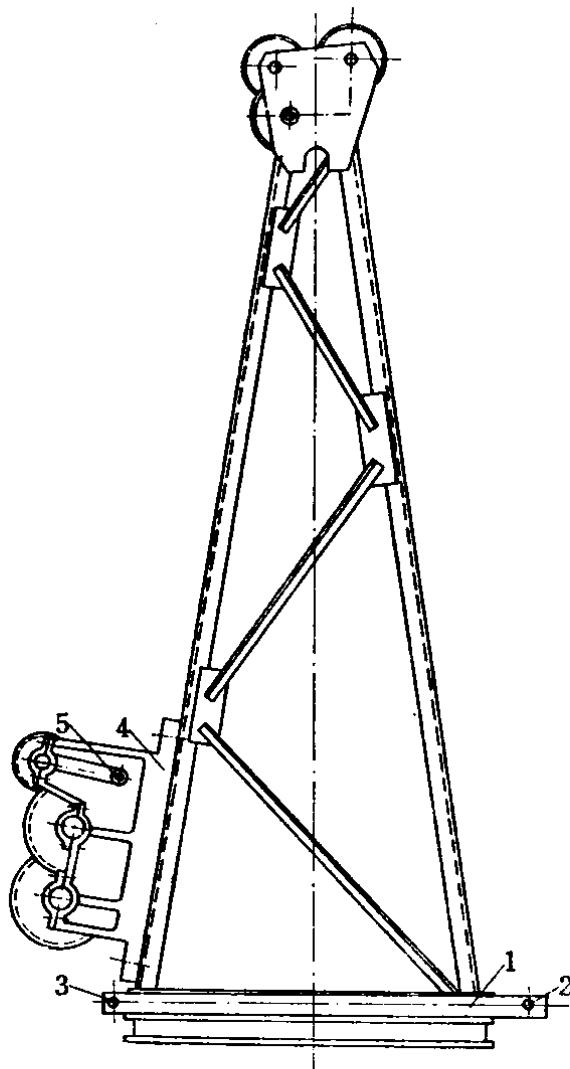


图 1-8 塔帽

1—支承滚圈；2—起重臂安装轴孔；3—平衡臂安装轴孔；4—手动绞车；5—手柄

平衡臂铰接在塔帽后侧的下部，尾端用拉杆与塔帽顶部伸出的轴头固定（图1-10）。

起重臂是三角形腹杆的格架式结构，分三段组成（图1-11），每段之间用精制螺栓连接，全长19.7米。根据施工需要中间一段（长5米）可以不装。第三段顶端有两个滑轮和固

塔帽上部的结构
如图1-9所示。在塔顶枢轴和塔帽孔中有一个起升绳的导管。起升钢丝绳由驾驶室内的导管引出后，向上经导向滑轮4（图1-6）进入塔顶导管，再经塔帽上部的起升绳导向滑轮4（图1-9）通向起重臂头部滑轮和吊钩。滑轮2是在拆装时，作起升绳的导向，以使起升绳向后绕过，吊装平衡臂及平衡重。枢轴座两侧，安装有变幅绳导向滑轮3和固定变幅绳的环1（图1-9，B-B）。