

中华人民共和国 机械工业部统编

机械工人技术培训教材

起重工艺学

(中级本)

科学普及出版社

本书是机械工业部统编的机械工人技术培训教材，它是根据《工人技术等级标准》和教学大纲编写的。主要内容有力学的基本知识，如力的性质、力的分解与合成、力矩、力偶、重心、摩擦等；地锚的各种类型、作用、设置方法及受力计算；麻绳和钢丝绳的结构、用途及负荷计算；一般起重机械的构造、使用方法及负荷计算；设备的运输、吊装方法、注意事项；起重架子的构造、架设方法与使用注意事项等。本书除可供4～6级起重技术工人的培训教材外，并可供专业技术人员学习与参考。

本书由吴洪生同志编写，陈吉陶、顾华胜、朱敦伟同志审查。

中华人民共和国机械工业部统编
机械工人技术培训教材
起重工艺学

(中级本)

责任编辑：李 宝

*

科学普及出版社出版(北京海淀区白石桥路32号)

新华书店北京发行所发行 各地新华书店经售

北京怀柔平义分印刷厂印刷

开本：787×1092毫米^{1/16}印张：17^{3/4}字数：421千字

1985年1月第1版 1985年1月第1次印刷

印数：1—44,000册 定价：2.55元

统一书号：15051·1136 本社书号：0932

对广大工人进行比较系统的技术培训教育，是智力开发方面的一件大事，是一项战略性的任务。有计划地展开这项工作，教材是关键。有了教材才能统一培训目标，统一教学内容，才能逐步建立起比较正规的工人技术教育制度。

教材既是关键，编写教材就是一件功德无量的事。在教材行将出版之际，谨向为编写这套教材付出辛勤劳动的同志们致以敬意！

机械工业部第一副部长

杨继

一九八二年五月

前　　言

为了更好地落实中共中央、国务院《关于加强职工教育工作的决定》，对工人特别是青壮年工人进行系统的技术理论培训，以适应四化建设的需要，现确定按初级、中级、高级三个培训阶段，逐步地建立工人培训体系，使工人培训走向制度化、正规化的轨道，以期进一步改善和提高机械工人队伍的素质。我们组织了四川省、江苏省、上海市机械厅（局）和第一汽车厂、太原重型机器厂、沈阳鼓风机厂、湘潭电机厂，编写了三十个通用工种的初级、中级的工人技术培训教学计划、教学大纲及其教材，作为这些工种工人技术理论培训的统一教学内容。

编写教学计划、教学大纲及其教材的依据，是原一机部颁发的《工人技术等级标准》和当前机械工人队伍的构成、文化状况及培训的重点。初级技术理论以二、三级工“应知”部分为依据，是建立在初中文化基础上的。它的任务是为在职的初级工人提供必备的基础技术知识，指导他们正确地使用设备、工夹具、量具，按图纸和工艺要求进行正常生产。中级以四、五、六级工“应知”部分为依据，并开设相应的高中文化课，在学完了初级技术理论并具有一定实践经验的工人中进行。它的任务是加强基础理论教学，使学员在设备、工夹具、量具、结构原理、工艺理论、解决实际问题和从事技术革新的能力上有所提高（高级以七、八级工“应知”部分为依据，这次未编）。编写的教材计有：车工、铣工、刨工、磨工、齿轮工、镗工、钳工、工具钳工、修理钳工、造型工、化铁工、热处理工、锻工、模锻工、木模工、内外线电工、维修电工、电机修理工、电焊工、气焊工、起重工、煤气工、工业化学分析工、热工仪表工、锅炉工、电镀工、油漆工、冲压工、天车工、铆工等工艺学教材和热加工的六门基础理论教材：数学、化学、金属材料及其加工工艺、机械制图、机械基础、电工基础。

在编写过程中，注意了工人培训的特点，坚持了“少而精”的原则。既要理论联系生产实际，学以致用，又要有关理论的高度和深度；既要少而精，又要注意知识的科学性、系统性、完整性；既要短期速成，又要循序渐进。在教学计划中对每个工种的培养目标，各门课程的授课目的，都提出了明确的要求，贯彻了以技术培训为主的原则。文化课和技术基础课的安排从专业需要出发，适当地考虑到今后发展和提高的要求，相近工种的基础课尽量统一。

这套教材的出版，得到了有关省、市机械厅（局）、企业、学校、研究单位和科学普及出版社的大力支持，在此特致以衷心的感谢。

编写在职工人培训的统一教材，是建国三十年来第一次。由于时间仓促，加上编写经验不足，教材中还难免存在不少缺点和错误，我们恳切地希望同志们在试行中提出批评和指正，以便进一步修改、完善。

机械工业部工人技术培训教材编审领导小组
一九八二年五月

目 录

第一章 起重基本知识	1
第一节 力的基本概念.....	1
第二节 平面汇交力系.....	5
第三节 平面任意力系.....	12
第四节 重心.....	25
第五节 摩擦力与惯性力.....	27
第六节 材料计算的基本概念.....	33
第二章 地锚.....	41
第一节 桩锚.....	41
第二节 炮眼锚.....	47
第三节 坑锚.....	48
第三章 麻绳、钢丝绳、吊钩、吊环	55
第一节 麻绳.....	55
第二节 钢丝绳.....	58
第三节 吊钩与吊环.....	68
第四章 一般起重机械	82
第一节 独木桅杆起重机.....	83
第二节 圆木人字桅杆起重机.....	95
第三节 金属桅杆起重机	110
第四节 三角架桅杆及龙门桅杆	120
第五节 系缆式桅杆起重机.....	121
第六节 移动式起重机	146
第七节 绳索起重机（走线滑车）	162
第五章 设备的运输和装卸	166
第一节 设备的运输	166
第二节 设备的安装和装车与卸车方法	172
第六章 设备的吊装方法	176
第一节 桥式起重机的吊装方法	176
第二节 钢筋混凝土预制构件的吊装	199
第三节 设备、机件的吊装.....	218
第七章 架子的绑结	233
第一节 绑架子的材料	233
第二节 单面架子的绑结	235
第三节 双面架子的绑结方法	238
第四节 四面架子的绑结方法	239
第五节 烟囱等圆形架子的绑结	240
第六节 贮水塔等多边形架子的绑结	241
第七节 其它架子的绑结	242
第八节 扣件式钢管脚手架	244

第九节 架子绑结、使用和拆除的注意事项	248
附录：	250
一、热轧等边角钢 (YB166-65)	250
二、热轧不等边角钢 (YB167-65)	253
三、热轧普通工字钢 (GB706-65)	256
四、普通低合金热轧轻型工字钢	257
五、热轧普通槽钢 (GB707-65)	258
六、普通低合金热轧轻型槽钢	260
七、常用材料容重表	260
八、圆钢的几何及力学特性	261
九、钢轨	263
十、钢管的几何及力学特性	264
十一、几种截面的几何及力学特性	266
十二、简单梁的支点反力、剪力、最大弯矩及挠度计算表	269
十三、木结构轴心受压构件的稳定系数 φ	271
十四、2号钢和3号钢轴心受压构件的稳定系数 φ	271
十五、16锰钢和16锰桥钢轴心受压构件的稳定系数 φ	272
十六、不对称受压构件外形修正系数 μ_2 表	272
十七、对称受压构件外形修正系数 μ_2 表	273
十八、受压构件端部固定方式修正系数 μ_1 表	273
十九、格构式构件换算长细比 λ 。计算公式表	274
二十、滑轮组的连接法及其效率 η 与拉力值	275

第一章 起重基本知识

第一节 力的基本概念

在起重、装卸和搬运工作中都离不开力学知识，力的基本概念及其简单计算是起重工应当掌握的基本知识。

一、力和力的单位

力是一个物体对另一个物体的作用，这种作用使物体的运动状态发生改变或者使物体的形状发生改变。力在作用时，需有两个物体才能相互产生作用力。

力的单位是公斤力或吨力，一吨力等于1000公斤力。

二、力的三要素

力作用在物体上，要使物体产生预想的效果，这种效果不但与力的大小有关，而且与力的方向和力的作用点有关。在力学中，把力的大小、方向和作用点称为力的三要素。力的三要素中任何一个要素改变了，力的作用效果也随之改变。

力的大小表明物体间作用力的强弱程度；力的方向表明在该力的作用下，静止的物体开始运动的方向，作用力的方向不同，物体运动的方向也不同；力的作用点是物体上直接受力作用的点。以拖运设备箱为例，见图1-1(a)。在A点先用小于摩擦力的力a来拖运，设备箱不会发生运动；用稍大于摩擦力的力b来拖运，设备箱开始作等速运动；用大于摩擦力一倍的力c来拖运，设备箱很快作加速运动。以上三个力大小不同，所产生的效果也不同。如果在A点用同样大小的力向前拉设备箱时，设备箱就前进；而向后推设备箱时，设备箱就后退，见图1-1(b)。这说明作用力的方向不同，设备箱移动的方向也随之变化。如果作用在设备箱上的力大小相等，方向相同，但力的作用点不同，如图1-1(c)中的A、B，则所起的效果也不同。力作用在A点时，拖运设备箱就比较平稳；当力作用在B点时，拖运时容易使设备箱向拖运方向倾倒。

再以绞磨为例（见图1-2），如在推杆的头部A点用大小不同的两个力a与b来推绞磨，如图1-2(a)，当用较大的力b推动时，绞磨就转得快，用较小的力a推动时，绞磨就转得慢，力更小时，绞磨就不会转动。在A点用

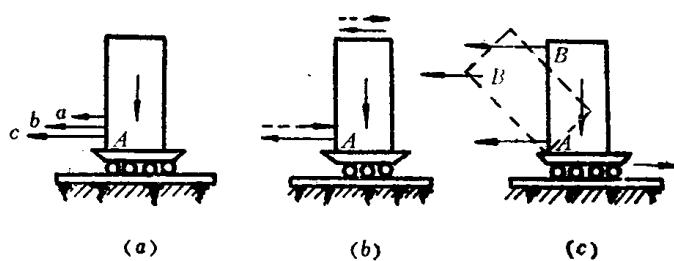


图 1-1 拖运设备箱的力示意图

一个力顺时针方向推绞磨时，绞磨就按顺时针方向转动；反之，绞磨就按逆时针方向转动，见图1-2(b)。如按图1-2(c)用大小相等、方向相同的力，分别在推杆的头部A、中部B和根部C去推绞磨，产生的效果也不相同。力作用在A点时，绞磨能很快的转动；力作用在B点时，绞磨的转动速度就较慢；力作用在C点时，绞磨的转动就更慢，甚至不会转动。

上述例子说明，在力的三要素中任何一个要素发生了变化，都会影响作用效果。

在力学中，可以用一条带箭头的线段，把力的三要素都表示出来。具体作法是：从力的作用点起，沿力的方向画一条线段，使线段的长度跟力的大小成正比例，即用一定长度的线段表示一定大小的力。最后在线段的末端画上箭头，表示力的方向。这种表示力的方法叫做力的图示。如图1-3中，线段AB长4厘米，用1厘米代表100公斤力，所以，AB线段表示400公斤力。在力学上，把只有大小的量称为标量，如时间、面积等量。兼有大小和方向的量称为矢量。力是矢量。

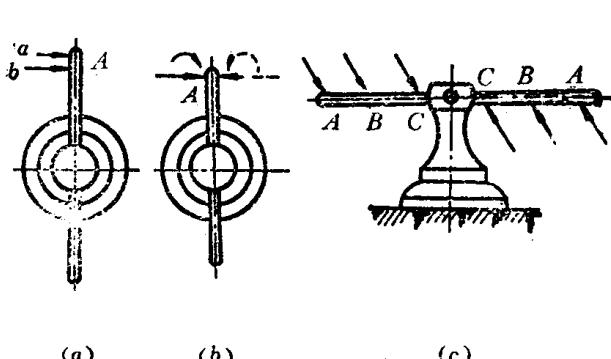


图 1-2 绞磨推力示意图

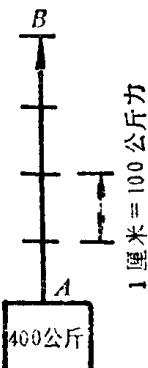


图 1-3 力的图示

三、力 的 性 质

经过长期的实践，人们逐渐认识了关于力所遵循的许多规律，其中最基本的规律可以归纳为以下几方面

(一) 二力平衡原理

要使物体在两个力的作用下保持平衡的条件的是：这两个力大小相等，方向相反，且作用在同一直线上，如图1-4所示。用矢量等式表示即

$$P_1 = -P_2$$

(二) 力的可传性

通过力的作用点沿力的方向的直线叫做力的作用线。在力的大小、方向不变的条件下，力的作用点的位置，可以在它的作用线上移动而不会影响力的作用效果，这就是力的可传性。如图1-5(a)中，力作用在A点，直线AB是力P的作用线，此时是拉车，当力P作用点移到B点时见图1-5(b)，则是推车，在此两种情况下，只要力P的大小、方向不变，其作用效果也是完全相同的。

(三) 作用力和反作用力

力是物体间的相互作用，因此它们必然是成对出现的。一物体以一力作用于另一物体

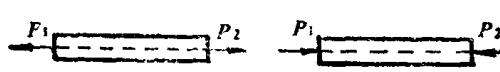


图 1-4 两力平衡

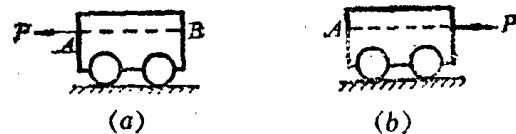


图 1-5 力的可传性

上时，另一物体必以一个大小相等、方向相反且沿同一作用线的力作用在此物体上。如图 1-6 中，一绳索的下端吊着一重锤，绳索给以重锤的作用力为 T ，重锤给绳索的反作用力为 T' 。 T 和 T' 大小相等，方向相反，且作用在一直线上。

应注意的是，作用力与反作用力是分别作用在两个物体上的，不能看成是两个平衡力而互相抵消。如图 1-7 所示，将一重球放在桌面上，重球对桌面有一个作用力 N ，桌面给重球的反作用力 N' ，力 N 作用在桌面上，力 N' 作用在重球上。根据作用力和反作用力的原理，此两力大小相等，方向相反，沿同一直线分别作用在桌面和重球上。从分析重球上的受力情况可知，球上受两个力的作用，球的重力 G 和桌面给重球的反作用力 N' ，根据两力平衡的原理，此两力大小相等、方向相反、沿同一直线，同时作用在重球上，是一个平衡力系。

(四) 力的平行四边形法则

作用在物体上的一群力称为力系。如用一个力来代替整个力系，而不改变此力系对物体的作用效果，这个力就称为该力系的合力，这个过程就是力的合成。力的平行四边形法则是相交于一点的两个力的合成方法，是力系合成的基础。

如图 1-8，作用在物体上同一点的两个力 P_1 、 P_2 ，可以合成为一个合力 R ，合力 R 也作用在该点，其大小和方向是以 P_1 、 P_2 为邻边所组成的平行四边形的对角线。图中线段 AD 表示合力 R 的大小和方向，这就是力的平行四边形法则。

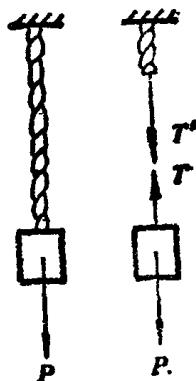


图 1-6 作用力和反作用力

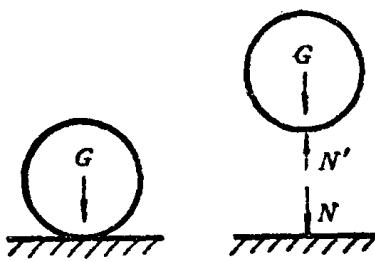


图 1-7 重球的受力分析

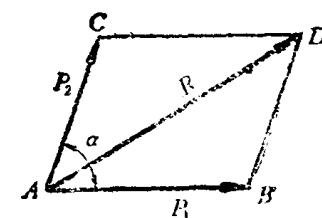


图 1-8 两力的合成

由力的平行四边形法则可知：力的合成不能用算术的办法相加，而必须按矢量的运算法几何相加。用矢量等式表示即

$$R = P_1 + P_2$$

由于平行四边形对边相等，图 1-8 中的两个三角形完全相同，因此在求合力时，不必画出整个平行四边形，只画出其中一个三角形即可。如图 1-9，先画任意一已知力 P_1 ，

AB , 再由 P_1 的矢量末端 B 为起点作 $BC = P_2$, 连接 P_1 的矢量起点 A 和 P_2 矢量末端 C 得到的矢量就是合力 R , 这样画出的三角形叫做力三角形。

根据余弦定理及正弦定理, 合力 R 的大小和方向可用下式计算

$$R = \sqrt{P_1^2 + P_2^2 + 2P_1P_2 \cos\alpha} \quad (1-1)$$

$$\frac{R}{\sin\alpha} = \frac{P_1}{\sin\alpha_2} = \frac{P_2}{\sin\alpha_1} \quad (1-2)$$

运用平行四边形法则, 同样可以将一个力分解为两个力。由于同一对角线可以画出任意多个平行四边形, 因而一个力可以分解成任意多组的两个分力。在起重作业中, 常将一个力分解成两个互相垂直的分力。例如, 利用斜道装卸重物时, 为了合理设计斜道的倾角 α (见图1-10) 需要将重物的重量 G 沿斜面和垂直斜面的方向分解, 已知分力的方向便可作力的平行四边形。如图所示, 沿斜面方向的分力为 W , 垂直于斜面的分力为 N , 其计算式为:

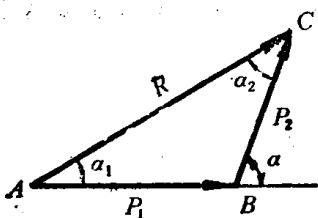


图 1-9 力三角形

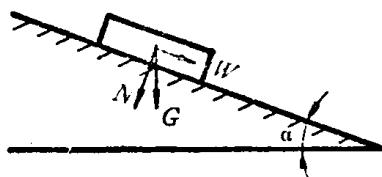


图 1-10 斜道滑移重物

$$\left. \begin{array}{l} W = G \sin \alpha \\ N = G \cos \alpha \end{array} \right\} \quad (1-3)$$

在起重、运输作业中, 为了便于选用合理的工具, 有时需要将一个力分解为互相垂直的两个力, 或将两个力合成一个力。此时便可用力的平行四边形法则进行。

四、示力图

为了清楚地表示出物体的受力情况, 常将被分析的物体从周围的物体中分离出来, 即单独画出所分析的物体的简单轮廓图, 并表示出它所受到的全部的力, 这种图形称为示力图。

一般画示力图有下面三个步骤:

1. 确定分析对象 把被分析的物体从周围物体中分离出来, 并画出它的简单的轮廓图。

2. 进行受力分析 分析物体上的作用力。

3. 画出作用在被分析物体上的全部力。

【例 1】图1-11所示为天车吊起砂箱, 试分别画出砂箱和吊钩的受力图。

【解】画砂箱的受力图, 如图1-11(b), 以砂箱为分析对象进行分析。

(1) 画出砂箱简单的轮廓。

(2) 进行受力分析, 作用在砂箱上的力有砂箱的重力 G , 作用在砂箱的重心, 钢丝绳

对砂箱的作用力 T_1 、 T_2 为沿着绳索方向的拉力。

(3)画出作用在砂箱上的全部力。

画吊钩的受力图, 如图1-11(c)。吊钩的自重忽略不计, 作用在吊钩上的力为 T 、 T_1' 、 T_2' 。

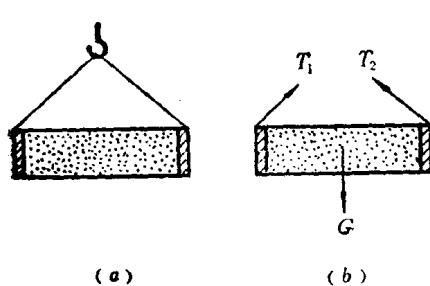


图 1-11 砂箱及吊钩的受力图

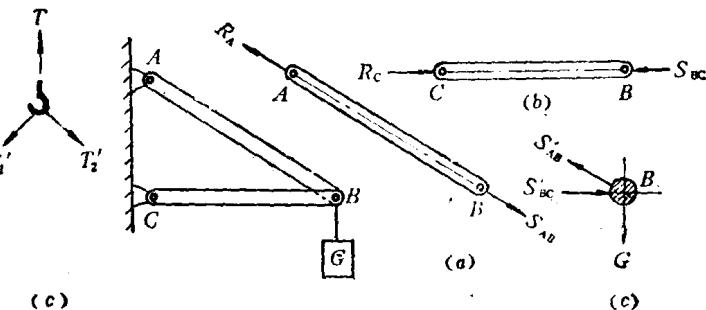


图 1-12 三角架示力图

比较图1-11(b)及图1-11(c), 可以看出, T_1 和 T_1' 是一对作用力和反作用力, 其大小相等, 方向相反, 沿同一条直线, 分别作用在砂箱和吊钩上。同样, T_2 和 T_2' 也是一对作用力和反作用力。

【例 2】 一三角架如图1-12所示, 在三角架的销轴B上挂一重量为G的重物, 如不计三角架本身的重量, 试画出杆AB、BC及销轴B的示力图。

【解】 (1)取AB杆为分析对象。当杆的自重不计时, AB是只受两个力作用的平衡体。由力的平衡条件可知力 R_A 和力 S_{AB} 沿AB杆的中心轴AB, 其示力图如图1-12(a)所示。

(2)取BC杆为分析对象, 杆自重不计时, BC杆与AB杆一样, 是两力作用的平衡物体, 其作用力 R_c 及 S_{Bc} 等值、反向、共线。

(3)取销轴B作为分析对象, 销轴B在力 G 、 S'_{Bc} 、 S'_{AB} 的作用下平衡, 力 S'_{Bc} 为力 S_{Bc} 的反作用力, 力 S'_{AB} 为力 S_{AB} 的反作用力, 如图1-12(c)所示。

第二节 平面汇交力系

在力系中, 如果所有力的作用线都在同一平面内, 则这个力系叫做平面力系。在平面力系中, 如果各力的作用线都汇交于一点, 这样的力系叫做平面汇交力系。平面汇交力系在起重作业中是经常遇到的, 如分析桅杆的受力情况时就会遇到平面汇交力系。

一、平面汇交力系合成的几何法

(一) 两个共点力的合成

作用在物体上的任意两个不平行的力 P_1 和 P_2 见图1-13(a), 根据力的可传性, 将两力分别沿它们的作用线移到汇交点, 即成为作用在物体同一点上的两个力。它们的合力可根据力的平行四边形法则来确定, 如图1-13(b), 同时也可以用力的三角形法则确定其合力,

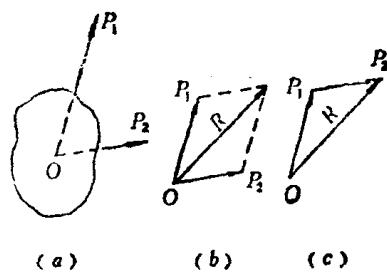


图 1-13 两个共点力的合成

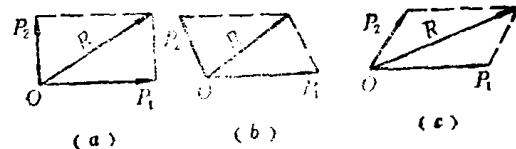


图 1-14 两分力间的夹角对合力的影响

如图1-13(c)所示，合力 R 的作用线通过汇交点。用矢量等式表示为

$$R = P_1 + P_2$$

合力的大小和方向不仅与分力的大小有关，而且还与两分力间的夹角有关，如图1-14所示。

当两个分力的夹角减小时，合力增大，反之合力减小。当夹角为零度时，即两分力的方向相同，此时合力最大，其值为两分力之和，合力的方向与两分力同。当夹角为 180° 时，即两分力方向相反，此时合力为最小，其值为两分力的差值，方向与较大的分力相同，如图1-15所示。

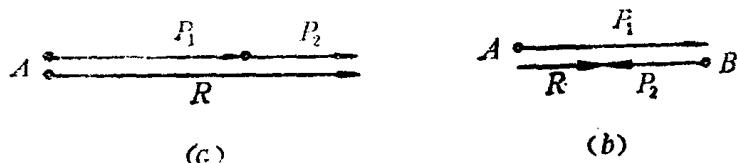


图 1-15 同一直线上的两个力的合成

(二)作用于一点，互成角度的多个力的合成

如图1-16所示，求平面汇交力系 P_1 、 P_2 、 P_3 、 P_4 的合力 R 。

多个力的合成可连续应用力的三角形法则，首先画出多个力在 A 点互交的方向，见图1-16(a)，先求出力 P_1 与 P_2 的合力 R_1 ，再求出 R_1 与 P_3 的合力 R_2 ，最后将力 R_2 与 P_4 合成得合力 R 。从以上的作图结果可以看出，合力 R_1 、 R_2 并不影响合力 R 的大小及方向，因此可以不必画出，只需将已知分力按其大小及方向依次首尾相接，最后便可得到合力 R ，

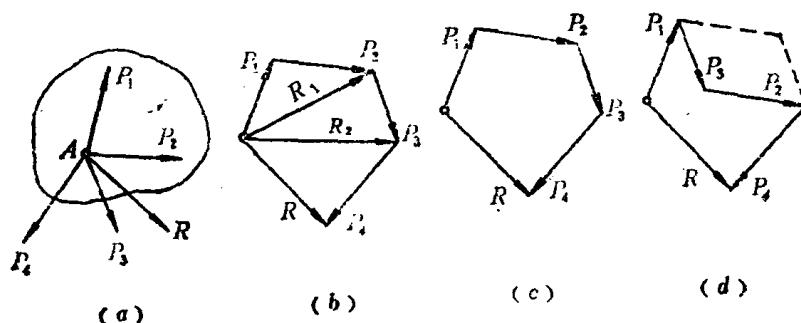


图 1-16 求多个汇交力系的合成

此种求合力的方法称为力多边形法则，用矢量等式表示为

$$R = P_1 + P_2 + P_3 + P_4$$

画力多边形时，可以改变各分力相加的次序，但最后求得的合力不变，如图1-16(d)所示。

【例1】 如图1-17所示，有两夹角为70°的分力，已知分力AC为2000公斤力，AB为4000公斤力，用图解法求合力AD是多少？

【解】 (1)以平行四边形法计算，取比例线段1厘米代表1000公斤力，并顺着力的方向将AB和AC两力按比例画出，取AB长4厘米，代表4000公斤力，取AC长2厘米，代表2000公斤力，经B及C点分别作AC与AB的平行线段交于D点，连接AD，量得AD长5厘米，表示合力AD为5000公斤力。

(2)以数学计算法计算为

$$\begin{aligned} P &= \sqrt{P_1^2 + P_2^2 + 2P_1P_2 \cos\alpha} \\ &= \sqrt{4000^2 + 2000^2 + 2 \times 4000 \times 2000 \cos 70^\circ} \\ &= \sqrt{16000000 + 4000000 + 16000000 \times 0.3420} \\ &\approx 5047 \text{ 公斤力} \end{aligned}$$

由图1-17可知，AB和AC的合力AD的大小是随着AB与AC两力的夹角的大小而变化的。两力的夹角越大，则合力越小；反之，两力的夹角越小，则合力越大。当夹角为零时，AB与AC两力就完全重合，此时两力即在一条直线上，并且方向相同，合力AD最大，其数值为

$$\begin{aligned} AD &= AB + AC \\ &= 4000 + 2000 = 6000 \text{ 公斤力} \end{aligned}$$

当夹角为180°时，AB与AC两力也在一直线上，但方向相反，此时合力AD最小，其数值为

$$\begin{aligned} AD &= AB - AC \\ &= 4000 - 2000 = 2000 \text{ 公斤力} \end{aligned}$$

【例2】 如图1-18所示，使用滑车组拖运设备箱，已知拉力P为4000公斤力，滑车组钢丝绳引出端的拉力为2120公斤力，钢丝绳的引出端的方向与滑车组受力方向互成90°夹角，用图解法求A点滑车的合力是多少？

【解】 选取比例线段1厘米代表1000公斤力，根据滑车受力方向和滑车组钢丝绳引

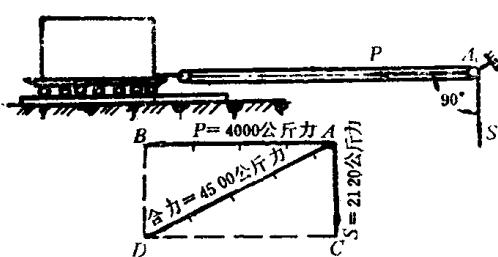


图 1-18 设备拖运滑车合力的图解法

出端拉力方向按比例画出线段AB和AC，且互相垂直；以B、C两点作AC、AB的平行线段并相交于D点，连接AD，其线段即为所求的合力，按比例尺量得AD长为4.5厘米，即合力AD = 4500公斤力。求取A点合力的作用，主要是供合理地选取A点所使用的滑车和绑扎钢丝绳。

【例3】 如图1-19所示，起吊一根预制梁。已知预制梁重 $Q = 10000$ 公斤力；用两根9米长的千斤绳起吊，千斤绳的两头分别系结在预制梁的吊耳上，两吊耳间的距离 $BC = 8$ 米，求 AB 与 AC 两根千斤绳的分力是多少？

【解】 (1)以图解法计算，选取比例线段1厘米代表1000公斤力。按比例画出从吊钩 A 点到 D 点的垂直线 $AD = 10$ 厘米，代表预制梁重 $Q = 10000$ 公斤力；在 A 点画出平行于千斤绳受力方向的两条直线 AB 与 AC ；通过 D 点画出分别平行于 AC 和 AB 的平行线 DB 和 DC ，并与两直线交于 C 、 B 两点，构成平行四边形 $ABDC$ ，则 AB 与 AC 即为 AD 的两个分力。量得 AB 与 AC 的长度各为5.5厘米，即表明每根千斤绳受力为5500公斤力。

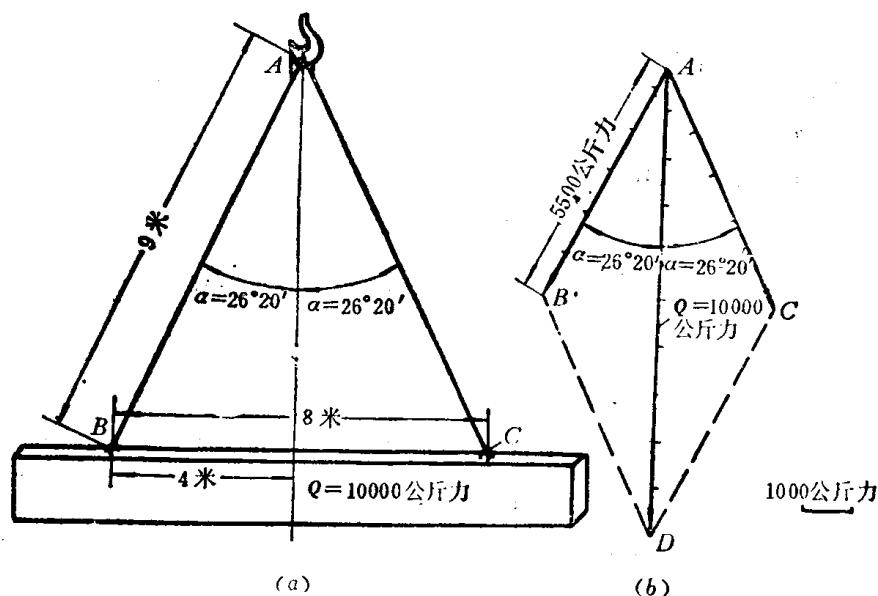


图 1-19 千斤绳受力图解法
(a)示意图; (b)矢量图

(2)以数学方法计算，每根千斤绳所受的力可根据三角形的余弦关系求得，即

$$S = \frac{Q}{n \cos \alpha} \quad (1-4)$$

式中 n ——使用千斤绳的根数；

α ——千斤绳与吊重垂线间的夹角。

$$\begin{aligned} S &= \frac{10000}{2 \cos 26^\circ 20'} \\ &= \frac{10000}{2 \times 0.8962} \\ &\approx 5570 \text{ 公斤力} \end{aligned}$$

从以上两种方法求得的结果看，计算法的精确程度较图解法为高，但图解法比较简单，是工程上常用的一种方法。

如果在公式1-4中，用 K_1 代替式中 $\frac{1}{\cos \alpha}$ ，则公式1-4可改写成

$$S = K_1 \frac{Q}{n} \quad (1-5)$$

式中 K_1 ——随 α 角变化的系数，见表1-1。

随 α 角变化的 K_1 值表

表 1-1

α	0°	15°	20°	25°	30°	35°	40°	45°	50°	55°	60°
K_1	1	1.035	1.06	1.10	1.15	1.22	1.31	1.41	1.56	1.75	2

【例 4】图1-20为一独脚桅杆，已知：吊重 $Q = 3000$ 公斤力，桅杆长 $L = 8$ 米，起重滑车组与桅杆之间的夹角为 15° ，缆风绳与地面之间的夹角为 30° ，拖拉绳与地面之间的夹角为 20° ，滑车组钢丝绳引出端的拉力 $S = 1200$ 公斤力，用图解法分析独脚桅杆的受力情况。

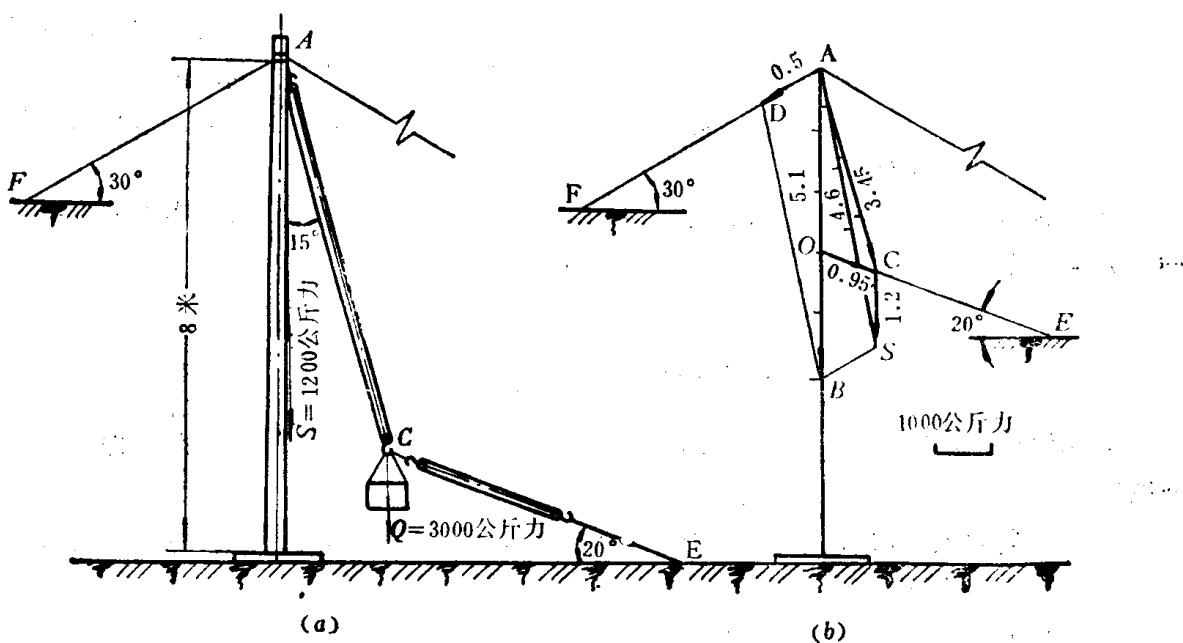


图 1-20 独脚桅杆各点受力图解法
(a)示意图；(b)矢量图

【解】(1)按比例画出整个桅杆的布置图，选取比例线段，以1厘米代表1000公斤力。

(2)从A点画AO线段，使 $AO = 3$ 厘米，即代表吊重 $Q = 3000$ 公斤力；然后过A点画出滑车组受力方向线AC，与过O点作拖拉绳受力方向线OE相交于C点；由C点作平行于桅杆AB的线段CS，长度为1.2厘米，表示滑车组钢丝绳引出端拉力 $S = 1200$ 公斤力，作SB平行于AD，连接AS，并作BD平行于AS。此图形就是独脚桅杆各点受力的矢量多边形。

(3)测量各线段的长度即可求得各点的受力大小：

$AC = 3.45$ 厘米，表示起重滑车组受力为3450公斤力；

$AD = 1.05$ 厘米，表示缆风绳受力为1050公斤力；

$OC = 0.95$ 厘米，表示拖拉绳受力为950公斤力；

$AB = 5.1$ 厘米，表示独脚桅杆受轴向压力为5100公斤力；

$AS = 4.6$ 厘米，表示作用于滑车组定滑车上的合力为4600公斤力。

二、平面汇交力系平衡的几何条件

在起重、运输作业中都离不开力的平衡，并通过力的平衡去解决每个作用点的受力问题。力的平衡是指物体在两个或两个以上的力的作用下，物体处于静止或等速直线运动状态，此时作用于该物体上的合力等于零。研究力的平衡的目的，是利用力的平衡原理，由已知的力去求解作用在物体上全部未知力。

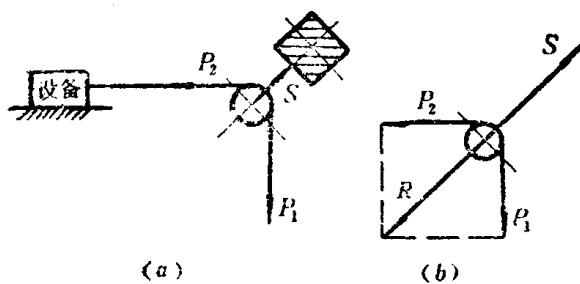


图 1-21 导向滑车力的平衡
(a) 示意图, (b) 矢量图

图1-21所示为拖运设备箱时，绑扎在柱子上的导向滑车。当系结导向滑车的千斤绳拉紧后，滑车就不再移动。此时导向滑车上有三个力(P_1 、 P_2 和 S)在同时作用，系结导向滑车的千斤绳所受的力与拖拉钢丝绳的合力大小相等，方向相反，并作用在同一条直线上，见图1-21(b)，这样导向滑车便处于平衡状态。

任何物体，在两个力同时作用下处于平衡状态时，只要知道其中一个力的大小和方向，则另一个力就可以根据力的平衡原理求出。

三、平面汇交力系合成的解析法

用几何法解题时，有直观、明瞭、简捷的优点，但有一定的误差。在工程上还有另一种解题方法，此方法就是解析法。

平面汇交力系的解析法，是通过力在直角坐标轴的投影（分力），将矢量运算化为代数量运算的一种方法。

(一) 力在直角坐标上的投影

设有一力 P ，用线段 AB 表示，在力所在平面内，取直角坐标系 OX 、 OY （见图1-22）。

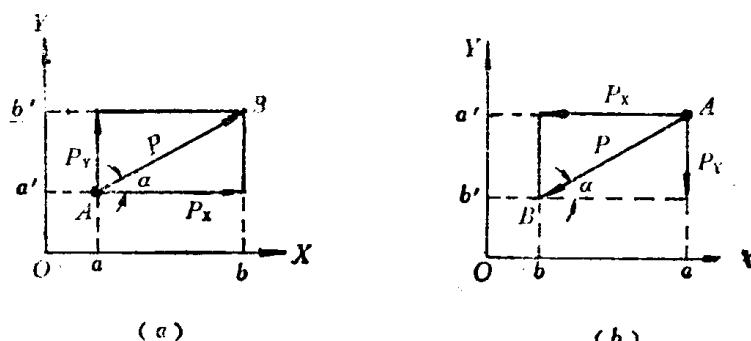


图 1-22 力在坐标轴上的投影

从线段 AB 的两端分别作 X 轴和 Y 轴的垂线，得垂足 a 、 b 和 a' 、 b' 。则线段 ab 和 $a'b'$ 分别为力 P 在 X 轴和 Y 轴上的投影（分力）。投影为代数量，其符号规定为：当力沿坐标轴的分力指向与坐标轴方向一致时，则力在该坐标轴上投影为正值，反之，为负值。如图

1-22(a)中, 力 P 在 X 轴、 Y 轴上的投影 ab 、 $a'b'$ 为正值, 在图1-22(b)中, 力 P 在 X 轴、 Y 轴上的投影 ab 、 $a'b'$ 为负值。因为投影 ab 和 $a'b'$ 的数值与分力 P_x 、 P_y 的数值相等, 所以通常用 P_x 、 P_y 代表力 P 在 X 轴、 Y 轴上的投影。如已知力 P 的大小和它与 X 轴的夹角 α , 则投影 P_x 、 P_y 的值可按下式计算

$$\left. \begin{array}{l} P_x = \pm P \cos \alpha \\ P_y = \pm P \sin \alpha \end{array} \right\} \quad (1-6)$$

如果已知力 P 在直角坐标轴上的两个投影 P_x 、 P_y , 则力 P 的大小和它与坐标轴 X 的夹角 α 可按下式进行计算

$$\left. \begin{array}{l} P = \sqrt{P_x^2 + P_y^2} \\ \tan \alpha = \frac{P_y}{P_x} \end{array} \right\} \quad (1-7)$$

(二) 合力投影定理

如图1-23所示的吊环上作用一平面力系, 用力的多边形法则可以求出该力系的合力 R , 如图1-23(b)。现任选一直角坐标 OX 、 OY , 将力系中的各力 P_1 、 P_2 、 P_3 、 P_4 及其合力都投影到 X 轴上, 得

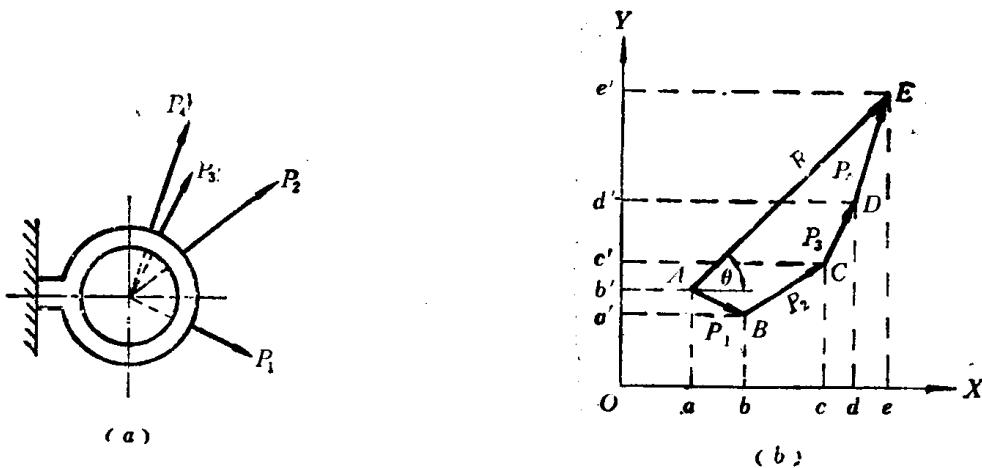


图 1-23 吊环受力

$$P_{1x} = ab, \quad P_{2x} = bc, \quad P_{3x} = cd, \quad P_{4x} = de, \quad R_x = ae$$

从图中可以看出

$$ae = ab + bc + cd + de$$

即

$$R_x = P_{1x} + P_{2x} + P_{3x} + P_{4x}$$

按上述方法, 同样可以得

$$R_y = P_{1y} + P_{2y} + P_{3y} + P_{4y}$$

上面的结果同样符合任意多个力的情况, 即

$$\left. \begin{array}{l} R_x = P_{1x} + P_{2x} + \dots + P_{nx} = \sum P_x \\ R_y = P_{1y} + P_{2y} + \dots + P_{ny} = \sum P_y \end{array} \right\} \quad (1-8)$$

由此可得出结论: 合力在任一轴上的投影等于它的各分力在同一轴上投影的代数和。