

中央广播电视台大学电气工程
新技术继续教育用书

网络分析与综合 导论学习指导

陈天麒 黄香馥 李西平
合 编

中 国 铁 道 出 版 社

内容提要

本书是中央广播电视台大学“电气工程新技术继续教育”教材《网络分析与综合导论》的配套学习指导书，是辅导教师贯彻本课程的依据，同时又是自学者学习本课程的参考书。各章由基本要求、基本内容和例题分析与解答三部分组成，基本概念与论述立论清晰、层次分明，对培养初学者分析问题的能力是大有裨益的。

中央广播电视台大学电气工程新技术继续教育用书

网络分析与综合导论学习指导

陈天麒 黄香馥 李西平 合编

中国铁道出版社出版、发行

中国铁道出版社印刷厂印

开本：787×1092毫米^{1/16} 印张：11.75 字数：268千

1989年4月 第1版 第1次印刷

印数：0001—5000册 定价：3.00元

前　　言

本书是中央广播电视台大学“电气工程新技术继续教育”教材《网络分析与综合导论》的配套学习指导书，是辅导教师贯彻本课程的教学要求和组织辅导课的依据，同时又是自学者学习本课程的主要参考书。

本书的编排顺序与教材相符，各章由基本要求、基本内容和例题分析与解答三部份组成。基本要求是为读者提供各章应掌握的程度的标准。基本内容将各章的基本概念和论述概括归纳，力求立论清晰、层次分明。例题分析与解答着力于讲清解题步骤，引导初学者建立解题思路和掌握解题方法，这对培养初学者分析问题的能力是大有裨益的。

由于时间仓促，疏漏和欠妥之处在所难免，恳请读者指正。

编　者

1988.8

目 录

| | |
|----------------------------|------------|
| 第一章 导 论 | 1 |
| 一、基本要求 | 1 |
| 二、基本内容 | 1 |
| 三、例题分析与解答 | 9 |
| 第二章 网络图论 | 17 |
| 一、基本要求 | 17 |
| 二、基本内容 | 17 |
| 三、例题分析与解答 | 24 |
| 第三章 网络方程的建立 | 35 |
| 一、基本要求 | 35 |
| 二、基本内容 | 35 |
| 三、例题分析与解答 | 49 |
| 第四章 网络方程的解 | 78 |
| 一、基本要求 | 78 |
| 二、基本内容 | 78 |
| 三、例题分析与解答 | 85 |
| 第五章 网络定理 | 110 |
| 一、基本要求 | 110 |
| 二、基本内容 | 110 |
| 三、例题分析与解答 | 117 |
| 第六章 自然频率与网络函数 | 133 |
| 一、基本要求 | 133 |
| 二、基本内容 | 133 |
| 三、例题分析与解答 | 141 |

| | |
|------------------|-----|
| 第七章 二端口网络与不定导纳矩阵 | 153 |
| 一、基本要求 | 153 |
| 二、基本内容 | 153 |
| 三、例题分析与解答 | 161 |
| 第八章 状态方程 | 186 |
| 一、基本要求 | 186 |
| 二、基本内容 | 186 |
| 三、例题分析与解答 | 196 |
| 第九章 网络敏感度 | 219 |
| 一、基本要求 | 219 |
| 二、基本内容 | 219 |
| 三、例题分析与解答 | 230 |
| 第十章 无源网络综合 | 248 |
| 一、基本要求 | 248 |
| 二、基本内容 | 248 |
| 三、例题分析与解答 | 257 |
| 第十一章 LC二口网络综合 | 278 |
| 一、基本要求 | 278 |
| 二、基本内容 | 278 |
| 三、例题分析与解答 | 286 |
| 第十二章 逼近与滤波器综合 | 304 |
| 一、基本要求 | 304 |
| 二、基本内容 | 304 |
| 三、例题分析与解答 | 315 |
| 第十三章 有源网络与有源滤波器 | 334 |
| 一、基本要求 | 334 |
| 二、基本内容 | 335 |
| 三、例题分析与解答 | 347 |

第一章 导论

一、基本要求

电网络是由有限个相互连接的元件组成的。学习电网络理论，首先要了解电网络元件的特性和数学模型，从而了解电网络的整体性能。本章介绍网络元件和网络的基本概念和特性。要求掌握的基本内容是：

- 1) 电阻、电容、电感、互感元件等集总元件的特性和模型；
- 2) 独立源和受控源的特性和模型；
- 3) 晶体管和运算放大器的特性和理想模型；
- 4) 奇异元件零子和不定子的特性，它们在网络分析与综合中的作用；
- 5) 网络的分类：线性与非线性，时变与非时变，有源与无源等概念的定义和数学描述。

二、基本内容

为了复习的方便，现将本章的基本内容和重要结论归纳如下：

- 1) 电阻器、电容器、电感器和理想变压器的特性和数学描述

i) 电阻器

电阻器代表网络中的损耗元件（它消耗信号功率）。它的特性可用它的电压(v)和电流(i)的关系来描述。其一般函数关系为

$$v = f(i) \quad \text{或} \quad i = g(v) \quad (1-1)$$

如果电阻器的 $v - i$ 特性是通过 $v - i$ 平面原点的一条直线，则此电阻器是线性的。式 (1-1) 可表示为

$$i = Gv \quad \text{或} \quad v = Ri \quad (1-2)$$

式中 G 和 R 是常数， G 和 R 分别是电阻器的电导和电阻。

ii) 电容器

电容器是一个储能元件，它只储存而不消耗信号功率。它的特性可用其两端电压 (v) 与其电荷 (q) 的函数来描述：

$$q = f(v) \quad \text{或} \quad v = \psi(q) \quad (1-3)$$

如果电容器的特性是通过 $v = q$ 平面原点的一条直线，则此电容器是线性的。式 (1-3) 的函数可表示为

$$q = Cv \quad (1-4)$$

式中 C 是一个常数，称为电容器的电容。

在线性电容器中，电流 i 与电荷 q 或电压 v 的关系为

$$i = \frac{dq}{dt} = C \frac{dv}{dt} \quad (1-5)$$

线性电容器中的储存的电能可用下式计算：

$$w(t) = \frac{1}{2} \frac{q^2(t)}{C} = \frac{1}{2} Cv^2(t) \quad (1-6)$$

iii) 电感器

电感器是一个储能元件，它只储存而不消耗信号能量。它的电流 i 与磁通 ϕ 的关系一般可表示为

$$\phi = f(i) \quad \text{或} \quad i = \psi(\phi) \quad (1-7)$$

如果电感器的 $i - \phi$ 特性是通过 $i - \phi$ 平面原点的一条直线，则此电感是线性的。式 (1-7) 可表示为

$$\phi = Li \quad (1-8)$$

式中 L 是一个常数，它是电感器的电感。对于一个线性电感

器来说，其两端电压 v 与磁通 ϕ 或电流 i 的关系为

$$v = \frac{d\phi(t)}{dt} = L \frac{di}{dt} \quad (1-9)$$

线性电感器中储存的磁能可用下式计算：

$$W(t) = \frac{1}{2} \frac{\phi^2(t)}{L} = \frac{1}{2} L i^2(t) \quad (1-10)$$

iv) 理想变压器

变压器是常用的四端元件，理想变压器是变压器的理想模型，它的符号表示如图 1-1 所示。

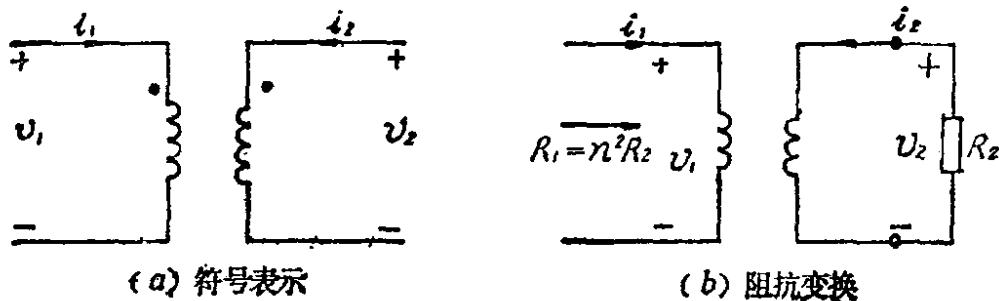


图 1-1 理想变压器

理想变压器具有下列 $v - i$ 关系：

$$\left. \begin{array}{l} v_1 = nv_2 \\ i_2 = -ni_1 \end{array} \right\} \quad (1-11)$$

式中 n 是初级和次级线圈的匝数比，上式的矩阵形式为

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ i_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & n \\ -n & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \quad (1-12)$$

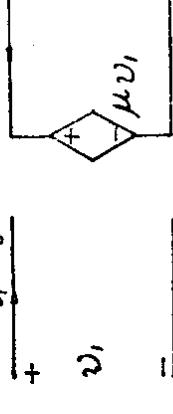
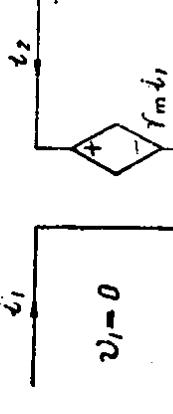
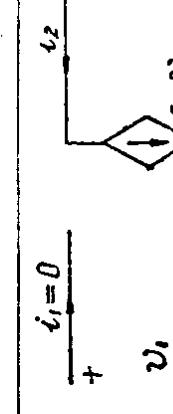
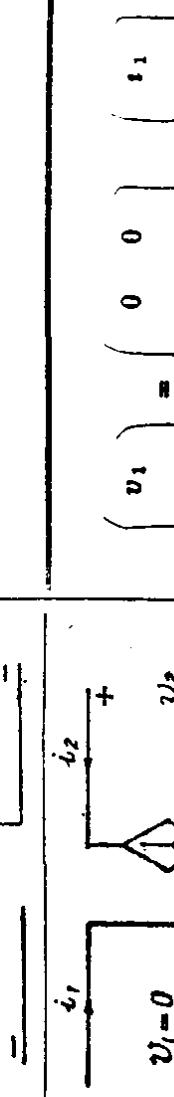
2) 受控电源

受控电源是有源网络的基本元件，它是有源器件，如晶体管和运算放大器等的理想模型。四种可能的受控源的符号和电压-电流关系如表 1-1 所示。

3) 奇异元件与晶体管及运算放大器理想模型

在网络理论中，为了分析与综合的方便，常常引入两个

表1-1 四种受控电源符号和u-i关系

| 器 件 | 符 号 | n-i关系 | |
|-------------------|--|--|---|
| | | i ₁ | i ₂ |
| 电压控制电压源 (VCVS) |  $v_i = 0$ | $\begin{pmatrix} i_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ \mu & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ i_2 \end{pmatrix}$ |  |
| 电流控制电压源 (CCVS) |  $v_i = 0$ | $\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ r_m & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i_1 \\ i_2 \end{pmatrix}$ |  |
| 电压控制电流源 (VCCS) |  $i_i = 0$ | $\begin{pmatrix} i_1 \\ i_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ g_m & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}$ |  |
| 电流控制电流源 (CCCS) |  $v_i = 0$ | $\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ α & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i_1 \\ i_2 \end{pmatrix}$ |  |

奇异(病态)二端元件，分别称为零子(nullator)和不定子(norator)，它们的符号和定义如图1—2所示。

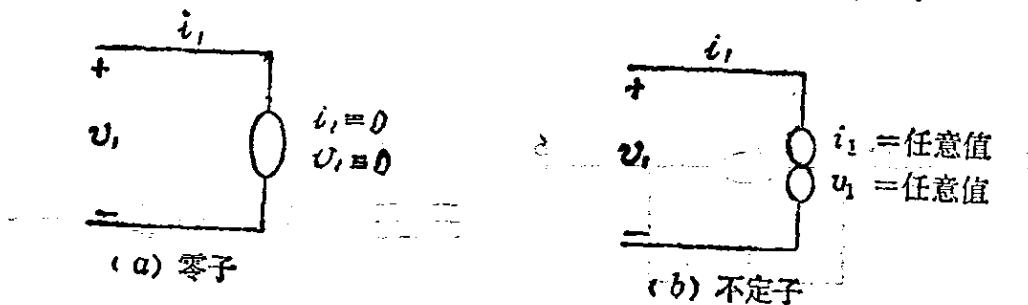


图1—2 零子和不定子的符号和定义

零子同时具有开路($i_1 \equiv 0$)和短路($v_1 \equiv 0$)特性；不定子的电流*i₁*和电压*v₁*可为任意值，即它们的端电压和通过它的电流值取决于外接电路。

由零子和不定子的特性，我们可得出下列等效关系(图1—3)。

利用零子和不定子可将双极晶体管(BJT)，场效应管(FET)和运算放大器的理想等效模型表示出来，如图1—4所示。

4) 网络的分类

i) 线性和非线性网络

一个网络如果满足叠加原理，则它是线性的，否则它就是非线性的。在数学上，线性网络的定义如下：

设某个网络的输入*x_i*与输出*y_i*的函数为

$$F(x_i) = y_i \quad (1-13)$$

则此网络为线性网络的必要而充分的条件是：

$$\begin{aligned} F(\alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2) &= \alpha_1 F(x_1) + \alpha_2 F(x_2) \\ &= \alpha_1 y_1 + \alpha_2 y_2 \end{aligned} \quad (1-14)$$

式中 α_1 和 α_2 是任意常数，而 x_1 和 x_2 是任意的两个许可的输入。如果式(1—14)成立，则可判断网络是线性的。否则，该网络是非线性的。

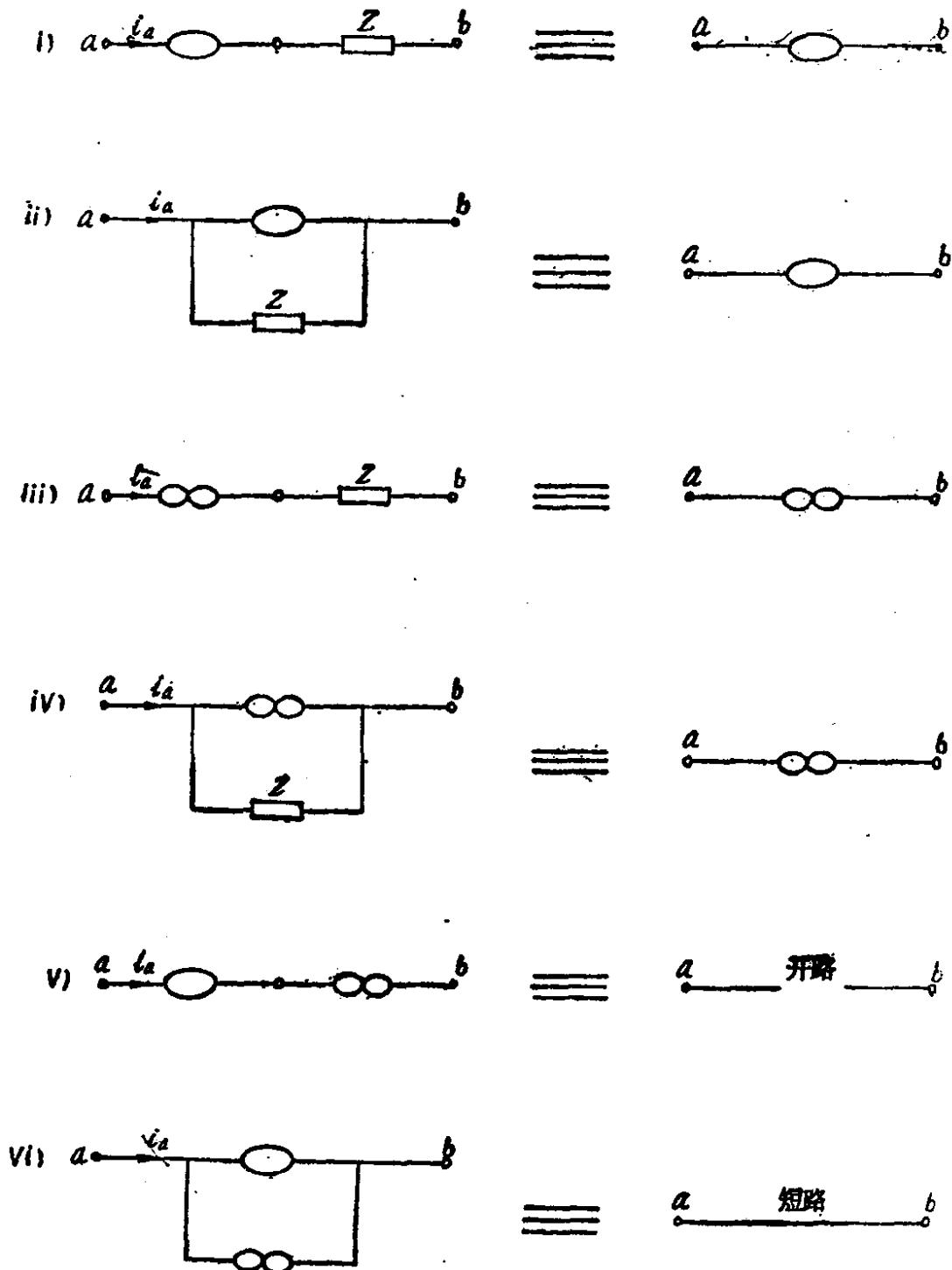


图 1-8 奇异元件的等效关系

ii) 时变和时不変

一个时不變网络可用常系数方程式来描述，而时变网络方程式的系数则是时变的。在数学上可将时不變性质表

述如下：

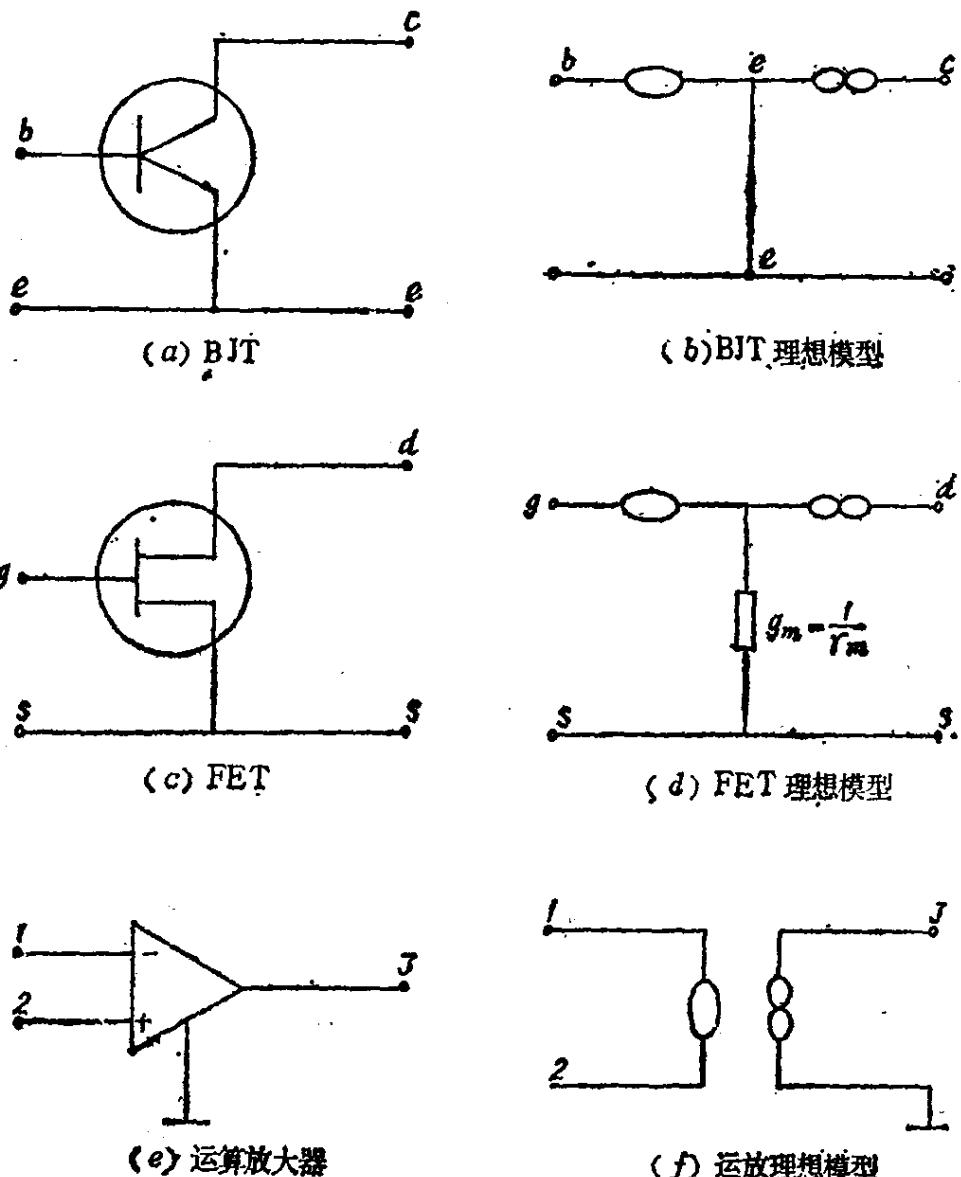


图 1-4 双极晶体管 (BJT)，场效应管 (FET) 和运放的理想等效模型

设网络的响应 $y(t)$ 与激励 $x(t)$ 的关系为

$$F[x(t)] = y(t) \quad (1-15)$$

如果对所有 $x(t)$ 和所有 $t_0 > 0$ ，都有

$$F[x(t - t_0)] = y(t - t_0) \quad (1-16)$$

则该网络是时不变的。这就是说，对时不变网络而言，响应

$y(t)$ 只与激励 $x(t)$ 的形状有关, 而与激励加入的时间无关。例如由线性电阻器, 线性电容器和线性电感器等元件组成的网络是时不变网络。

iii) 有源与无源网络以及无耗网络

如果输入网络的能量大于或等于网络的输出能量, 则该网络是无源的, 否则网络就是有源的。无源网络不具有功率放大的能力, 它对输入功率只产生损耗, 至多是无损耗地传送输入功率。由 R , L , C 等线性元件组成的网络是无源网络的一个例子。

在数学上对 n 口网络无源性的定义如下:

令 $v_K(t)$ 和 $i_K(t)$ 代表网络端口 K 的电压和电流, 于是输送到 n 口网络的总能量为

$$W(t, t_0) = \int_{t_0}^t \sum_{K=1}^n v_K(\tau) i_K(\tau) d\tau \quad (1-17)$$

一个 n 口网络为无源网络的必要而充分的条件是, 对所有 t 和 t_0 以及对所有的 $v_K(t)$ 和 $i_K(t)$ 都有

$$W(t, t_0) + E(t_0) \geq 0 \quad (1-18)$$

式中 $E(t_0)$ 是网络在 t_0 时刻的初始能量。当 $t_0 = -\infty$ 时, $E(-\infty) = 0$, 即 $t_0 = -\infty$ 时网络不可能有储能。

式 (1-18) 就是判断网络无源性的能量准则。

为了从无源性定义导出无耗性的定义, 要求网络端口电压 $v(t)$ 和端口电流 $i(t)$ 是平方可积的, 即

$$\int_{-\infty}^{\infty} v^2(t) dt < \infty \quad (1-19)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} i^2(t) dt < \infty \quad (1-20)$$

实际上, 这意味着

$$v(\infty) = v(-\infty) = i(-\infty) = i(\infty) \equiv 0$$

(1-21)

上式表明网络在 $t = -\infty$ 时没有任何初始储能，在 $t = \infty$ 时也没有任何剩余能量。

在这些条件下，网络无耗性定义如下：一个 n 口网络为无耗网络的必要而充分条件是，对所有平方可积的 $v_k(t)$ 和 $i_k(t)$ ，都有

$$W(\infty) = \sum_{k=1}^n \int_{-\infty}^{\infty} v_k(t)i_k(t)dt = 0$$

(1-22)

由 L 、 C 储能元件构成的网络满足无耗性条件，它是无耗网络。

三、例题分析与解答

下面列举一些例题，以使读者较好地掌握上面介绍的基本内容。这些例题包括网络元件性质，奇异元件的运用，网络的分类判别等方面的问题。

【例 1-1】推导表 1-1 中电流控制电压源(CCVS)和电压控制电流源(VCCS)的 $v - i$ 关系。

【解】因为受控源是四端元件，它的 $v - i$ 关系由控制(输入)支路和受控(输出)支路的 $v - i$ 关系组成。分别写出这些关系，然后将它们表成矩阵形式就可求得所需的方程。

i) CCVS

CCVS 的符号表示如图 1-5 所示：

由图 1-5 可见，在控制支路中，我们有

$$v_1 = 0 = 0 \times i_1 + 0 \times i_2$$

在受控支路中，可得出

$$v_2 = r_m i_1 + 0 \times i_2$$

将上两式表成矩阵形式，就可得出CCVS的 $v - i$ 的关系为

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ r_m & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i_1 \\ i_2 \end{pmatrix}$$

注意，对于CCVS，因为受控电源为 $r_m i_1$ ，所以只能选择 i_1, i_2 作独立变量。

ii) VCCS

VCCS的符号表示如图 1—6 所示：

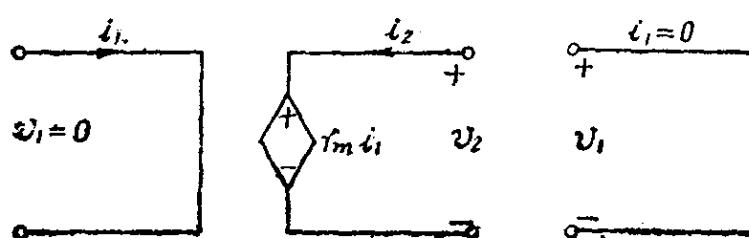


图 1—5 CCVS 电路

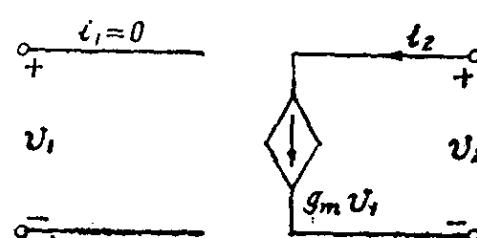


图 1—6 VCCS 电路

同样我们写出两支路的 $v - i$ 方程如下：

$$i_1 = 0 = 0 \times v_1 + 0 \times v_2 \quad (\text{控制支路})$$

$$i_2 = g_m v_1 + 0 \times v_2 \quad (\text{受控支路})$$

将上两式写成矩阵形式，可得

$$\begin{pmatrix} i_1 \\ i_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ g_m & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}$$

对于VCCS，受控电流源为 $g_m v_1$ ，我们只能选 v_1, v_2 作独立变量。

【例 1—2】 证明图 1—7 中零子和不定子支路的等效关系。

【解】 在支路 I) 中，零子与不定子串联。由零子和不定子的定义可知，支路 ab 中的电流 $I_a = 0$ ，而 $V_{ab} \neq 0$ ，因此支路 ab 相当于开路。

在支路Ⅱ) 中, 零子与不定子并联。由定义可知, 零子两端电压 $V_{ab} = 0$, 而流过不定子的电流为任意值, 即 I_a 可为任意值, 因此支路 ab 相当于短路。

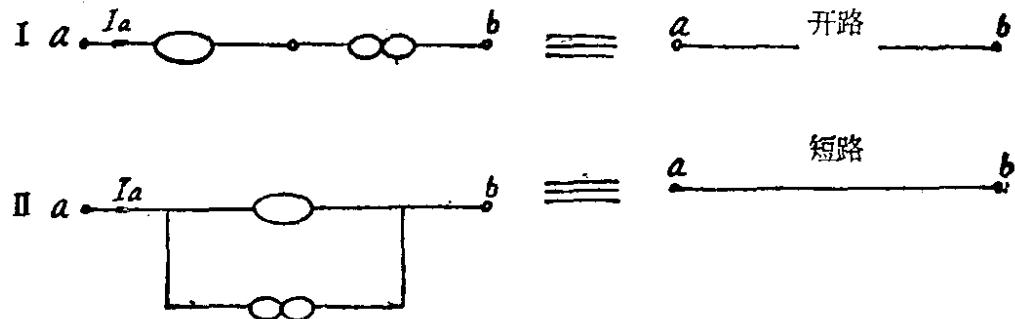


图 1-7 零子不定子支路的等效关系

【例1-3】 图 1-8 代表达林顿晶体管对、试绘出它的零子和不定子等效电路图, 并求出 R_1 和 R_2 的电流和它们的端电压。

【解】 根据图 1-4 中晶体管 (BJT) 的零子和不定子等效电路可绘出图 1-8 的等效电路如下:

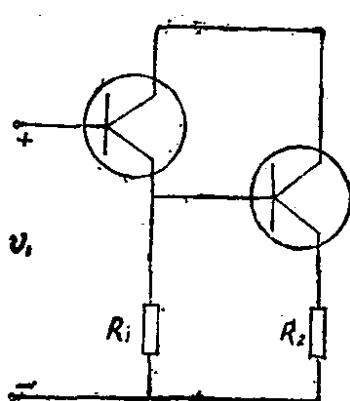


图 1-8 达林顿晶体管对

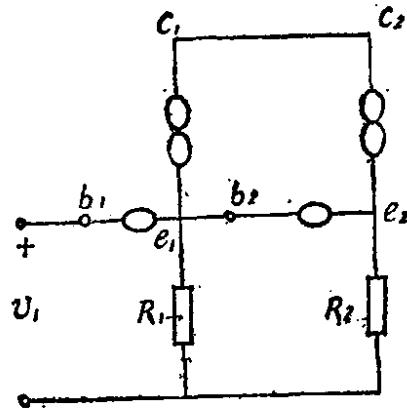


图 1-9 达林顿晶体管对的零子和不定子等效电路

由零子定义知, b_1 和 e_1 之间电压为零, e_1 和 e_2 之间电压为零。因此 R_1 和 R_2 上的端电压均等于输入电压 v_1 。由此可求出通过 R_1 的电流为 $I_{R_1} = v_1/R_1$, 通过 R_2 的电流

$$I_R = v_1 / R_{2e}$$

【例 1—4】一个系统的输出 $y(t)$ 与输入 $x(t)$ 的关系为 $y(t) = [x(t)]^3$, 此系统是线性的吗? 是时不变的吗? 为什么?

【解】因为 $y(t) = [x(t)]^3$ 是非线性函数, 不服从式 (1—14) 的叠加原理, 即

$$\begin{aligned} & [\alpha_1 x_1(t) + \alpha_2 x_2(t)]^3 = \alpha_1^3 x_1^3(t) \\ & + \alpha_2^3 x_2^3(t) + 3\alpha_1^2 \alpha_2 x_1^2(t) x_2(t) \\ & + 3\alpha_1 \alpha_2^2 x_1(t) x_2^2(t) \\ & \neq \alpha_1 y_1(t) + \alpha_2 y_2(t) = \alpha_1 x_1^3(t) \\ & + \alpha_2 x_2^3(t) \end{aligned}$$

因此, 此系统是非线性的。

另一方面, 由于 $y(t) = [x(t)]^3$ 是常系数方程式, 对于所有 $x(t)$ 和 t_0 , 它满足 $y(t - t_0) = [x(t - t_0)]^3$, 因此此系统是时不变的。

【例 1—5】检验图 1—10 所示的单口网络是否为线性网络?

【解】首先列出图 1—10 端口电压 $v(t)$ 与端口电流 $i(t)$ 的方程式, 容易求得

$$v(t) = (R_1 + \frac{R_2 R_3}{R_2 + R_3}) i(t) + \frac{E R_3}{R_2 + R_3}$$

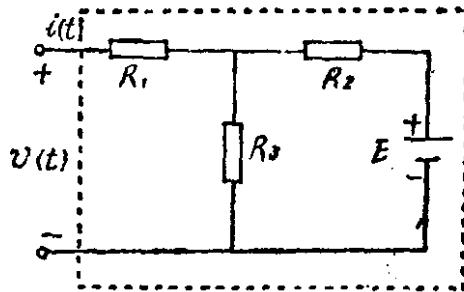


图 1—10 含独立电源的单口网络

其次, 我们用叠加原理检验此网络是否为线性。为此设两个激励电流 $i(t) = 1A$, $i_2(t) = 1A$, 同时为了简单起见, 又设 $\alpha_1 = \alpha_2 = 1$, 于是与激励 $i(t)$ 和 $i_2(t)$ 相对应的响应 $v_1(t)$ 和 $v_2(t)$ 可由上式求得为