

系统工程普及讲座汇编

(下)

中国科协普及部

1980年

N94
中国科学院图书馆

运筹学概论

线性规划

非线性规划

动态规划

图论方法

博弈论与决策分析

排队论

存贮论

2. 与系统工程有关的其他学科

模糊集理论及其应用

系统仿真及其在系统工程中的应用

系统工程

任何一个学科，如数学、物理、化学、生物等学科的起源，都发现在我国先秦诸子百家争鸣时期。在西方，则是在文艺复兴时代的情况。说明科学起源于人类对自然界的探索思想。我不排除这样的情况，说明科学起源于人类对自然界的探索思想。这个名称，在1970年，美国开始使用。Open Science = 1972年美国开始称为Open Science。在20世纪60年代中期，英国从事雷达的研究，后来就进行了一些研制设计工作之后，他们感到新的问题，关于使用的的问题。对于这些问题的研究内容，科学家们进行了研究，绝大多数是自然科学家，以英国第一个运作的例子来说明，其小组的成员组成如下：两位数学家，一位天体物理学家，一位测量员，三位生理学家。在美国成立的美国运筹小组，领导人也是一位物理学家，其成员中，绝大多数也是物理学家。

在七十年代初期也提出了运筹学的一些分类法。按照这个分类法,排队论孕育于本世纪初,而博弈论则创造于本世纪三十年代。在毛尔里和舍帕尔所著的“运筹学方法”一书中,曾举过一个例子,把博弈论排队论应用于港口船舶等待、拥挤的问题。但当时并没有作为解决实际运筹工作的工具,并没有把这些学科作为运筹学的一个分支,更没有指出它们之间的内在联系。

排队现象来源于截然不同的实际问题，联系于性质不同的系统。例如，瑞典电话公司的工程师厄尔兰(Erlang)探讨了电话系统排队现象。当一个呼叫到达时，也就是一个人拿起话筒，按了号码，电话立即接通。否则，打电话的人就得等待，直到有电话空闲出来排在他之后。这种现象可以归结于这样的模型：一个有限容量的排队系统。如果服务台前已有顾客，则需排队等候。例如，船舶在港口停泊码头，病人到医院等待医生诊治，顾客在商店排队结账。虽然，在这些情况中，如果占用服务台的时间是事先严格控制的，排队是可以避免的。但通常无论是商店还是医院，占用服务台的时间长短都是一个随机变量。从理论上看，排队长度，等待时间，服务台的忙闲情况，就成为排队系统的一个特征。

但是，哲学家问：这是否是由于经济问题的启发，研究了一局棋，人们都会想到掷骰子与下棋。然而这两种博奕，一种是纯粹偶然性的，而一局棋的胜负则取决于双方。也许正是这种偶然性的，正是这种依赖于策略的博奕，这种博奕的偶然性在军事战略绝不局限于下棋。例如飞机侦察潜水艇的经过。兰军的潜艇要通过运河区，红军的飞机往那里飞。这跟下棋又一样，这里也有两个局中人，飞机与潜艇，一方要沉没，一方要浮出。潜艇在何处潜入水中，在何处浮出水面，这就是它可采取的策略。同样，飞机也有它的策略。当然，最后的结局是偶然性的。

在控制论方面，早在1939年，数学家康特罗维奇研究一些问题，并出版一

再仔细地研究一下，上述三个学科所研究的对象的本質，它们都是属于同一类活动，它的特征是具有规律性，而类中所研究的是依赖于这种规律的问题。运输问题可以看作是产品的配置，下料问题是原材料的配置等等。按照某种目标取得最优化，例如要求总运输量最少，或用料最省等等。

物理学是研究物质运动 (motion) 的规律。事有常规，物有定数 (activity)，也有其规律，也必须进行研究。这种规律可以总称为“事物”的规律。运筹学研究了具有拥挤性的活动，依赖于策略的竞争性活动，以及可选择的运动。如果把“事理”看作是运筹学的研究对象，那末运筹学具有这些分析。

五十年代末期，计算机科学与计算机技术的发展，以及计算机工业的发展起着绝大的推动作用。虽然运筹学一开始就强调量化，然而早期的计算量很小。当线性规划出现后，它能应用于许多实际问题，但不免要牵扯到大量的计算。今天线性规划所解决的大规模问题，其变量已多到几千个。当然这样大的问题，也不是今天任何计算机的容量所能允许的，它的发展是“解超论”的发展。然而无论如何，没有计算机，线性规划在很多问题上不能实现。对于运筹学说来，计算机不仅是一个计算工具，而且是一种实验设备，实验论。对于许多实际问题的建立模型提供了思路，然而对于这些模型的实际方法尚无能为力，此时在计算机上进行模拟实为一种行之有效的办法。

五十年代的另一个科技发展，就是管理问题向量化的方面迈进，他们指出任何一个企业都包含着六种要素。人当然是第一主要的因素，其他可分作“物”、“事”、“理”三要素。在“物”的要素中有，物资、设备和资金，而“事”则包含着信息与决策。在“理”的要素中有，物资、设备、资金、信息、决策。线性规划对于这些活动是有效的。而排队论的一个姊妹学科存储论为企业的库存问题提供了很好的计量方法。在要素中，决策当然是一个极为重要的因素，而博弈论的发展为决策提供了一般的讨论的基础。这样在国内，有时运筹和管理竟成为同义语。

三、运筹与系统

早期的运筹学除了解决了许多实际问题之外，也积累了一些经验，他们指出在从事一项工作之前，应该先进行系统分析。今天习惯称之为方法论。他们强调在从事一项工作之前，应该先进行系统分析。

一、什么是线性规划

大家看两个简单的例子。

例1 某造纸厂用废布、废纸、木材纸浆作原料，生产甲、乙两种纸。甲种纸每吨产值50元，乙种纸每吨产值70元，生产每一种纸1吨所需原料的数量由下表给出。

现在有废布100吨、废纸660吨、木材纸浆270吨，该厂应如何安排两种纸的生产，使产值最大？

生产1吨	废布	废纸	木材纸浆
甲种纸	4吨	18吨	3吨
乙种纸	1吨	15吨	9吨

现在用代数形式表达这一问题。设该厂将生产 x 吨甲种纸，生产 y 吨乙种纸。

生产 x 吨甲种纸所需要原料：

废布 $4x$ 吨 废纸 $18x$ 吨 木材纸浆 $3x$ 吨

生产 y 吨乙种纸所需要原料：

废布 y 吨 废纸 $15y$ 吨 木材纸浆 $9y$ 吨

生产两种纸共需要原料：

废布 $4x+y$ 吨

废纸 $18x+15y$ 吨

木材纸浆 $3x+9y$ 吨

根据这些原料数量不能超过现有的废布、废纸、木材纸浆数量，因此 x 和 y 要满足

$$4x+y \leq 100$$

$$18x+15y \leq 660$$

$$3x+9y \leq 270$$

两种纸的生产数量 x 和 y 不可能是负数，因此 x 和 y 还要满足

$$x \geq 0 \quad y \geq 0$$

x 和 y 要满足的这些不等式，统称为问题的约束条件。

生产 x 吨甲种纸和 y 吨乙种纸总产值是 $(50x+70y)$ 元，我们的目标就是使总产值最大，因此

$$50x+70y$$

这一个代数式，称为问题的目标函数。

综合起来，我们的问题是，在现有的原料限制下，使生产的两种纸总产值最大。它的代数形式是

轴要用同一种圆钢来做。这种圆钢的长度是5.5米。现在问，如果要做100台机床，最少要用多少根圆钢来制造这些轴？

轴	每台机床所需件数
甲	1
乙	2
丙	4

容易算出，用圆钢原材料截成所需的甲、乙、丙三根轴的毛坯有下表所列出的不同截法。

截法	截3.1米的根数 (甲)	截2.1米的根数 (乙)	截1.2米的根数 (丙)	剩下料头的尺寸 (米)
①	1	1	0	0.3
②	1	0	2	0
③	0	2	1	0.1
④	0	1	2	1
⑤	0	0	4	0.7

问：用这五种方式各截几根才能配成100套，并使花费的原材料总根数最少？
解：设用方式①截取的根数为 x_1 ，用方式②截取的根数为 x_2 ，用方式③截取的根数为 x_3 ，用方式④截取的根数为 x_4 ，用方式⑤截取的根数为 x_5 ，从上面表中可以看出，总共要截取的甲、乙、丙各根轴的毛坯数是：

$$3.1 \text{ 米的根数} = x_1 + x_2$$

$$2.1 \text{ 米的根数} = x_1 + 2x_3 + x_4$$

$$1.2 \text{ 米的根数} = 2x_1 + x_2 + 2x_4 + 4x_5$$

为了配成100套（每一台机床一套），3.1米的根数至少要100根，2.1米的根数至少要100根，1.2米的根数至少要400根，换句话说， x_1, x_2, x_3, x_4, x_5 要满足等式

$$x_1 + x_2 = 100$$

$$x_1 + 2x_3 + x_4 = 200$$

$$2x_1 + x_2 + 2x_4 + 4x_5 = 400$$

显然，这些表示根数的未知数不能是负数，因此还要满足

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0, x_5 \geq 0$$

$$a_1 x_1 + a_2 x_2 + \cdots + a_n x_n = b$$

线性方程，相应的不等式

$$a_1 x_1 + a_2 x_2 + \cdots + a_n x_n \leq b$$

$$a_1 x_1 + a_2 x_2 + \cdots + a_n x_n \geq b$$

称为线性不等式。通常，我们将线性方程和线性不等式统称为线性约束。引入一个辅助变量后，不等式可以转化成方程。例如，右面大于左面的不等式，左边减去变量 s ，就可以转化为方程

$$a_1 x_1 + a_2 x_2 + \cdots + a_n x_n + s = b$$

同样，左面大于右面的不等式，左边减去辅助变量 s ，就可以转化成方程

$$a_1 x_1 + a_2 x_2 + \cdots + a_n x_n - s = b$$

引入的变量 s ，称为松弛变量，它也不能取负值。进行计算时，总是要把松弛变量

二、一次函数

$$c_1 x_1 + c_2 x_2 + \cdots + c_n x_n$$

称为线性函数。

我们考虑的变量总是不能取负值，因此称为非负变量。

在上面的两个例子中提出了两个不同的生产安排问题，可是转化成代数问题的形式是一样的。

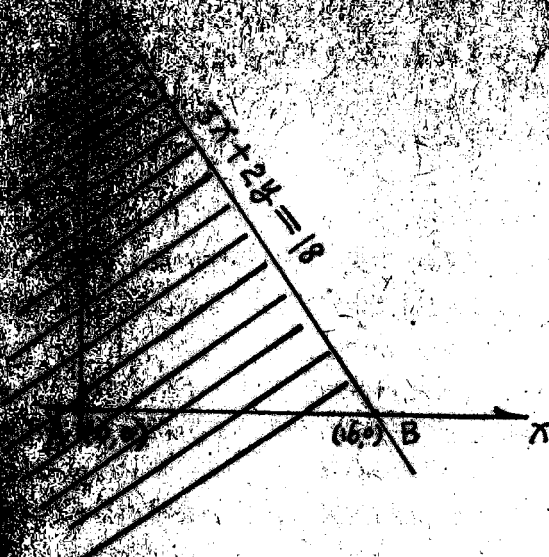
生产安排中某些变量的变量，它们要满足某些线性方程或者线性不等式，并使一个线性函数达到最大值（或最小值）。

这样的问题就称为线性规划。

二、解线性规划的方法简介

1947 年美国数学家但泽克 (Dantzig) 首先提出了解线性规划的方法——单纯形法。这是一个非常有效的计算方法，因而使线性规划的技术在交通、工业、农业、军事等方面得到了广泛的应用。国外许多科学家认为，但泽克提出线性规划的一般解法，是二十世纪后半世纪在应用数学领域中最重要的开创性工作之一。由于但泽克这一杰出贡献，他被选为美国科学院的院士。

单纯形方法的数学原理并不深奥，一个大学二年级的学生就完全可以弄懂。这里只



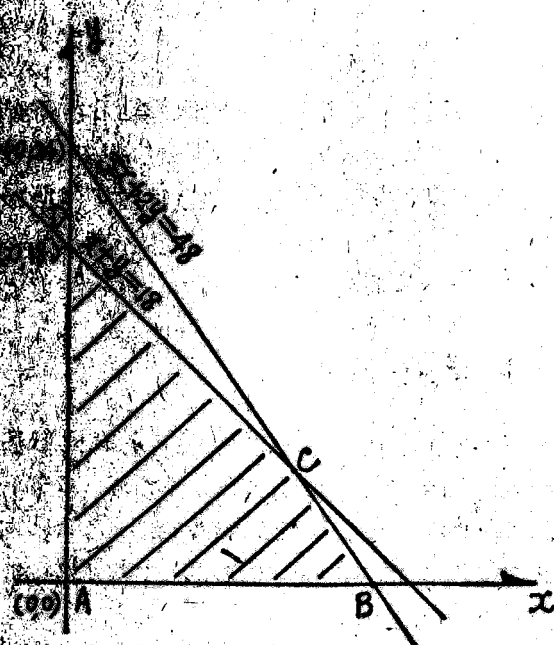
$$x + y \leq 16$$

$$x \geq 0, y \geq 0$$

$$10x + 5y = \max$$

在坐标平面上，直线 BE 上的点，满足方程 $3x + 2y = 48$ 。而满足不等式 $3x + 2y \leq 48$ 的点，是这条直线下的半平面（图上阴影线部分）上所有的点。 $x \geq 0$ 是 y 轴右面的半平面， $y \geq 0$ 是 x 轴上面的半平面。因此，满足问题约束条件的所有容许解 (x, y) ，都在坐标平面上，就是四边形 $ABCD$ 所围成区域中所有的点。显然，这个区域内有无穷多个点，由此可见，一个线性规划

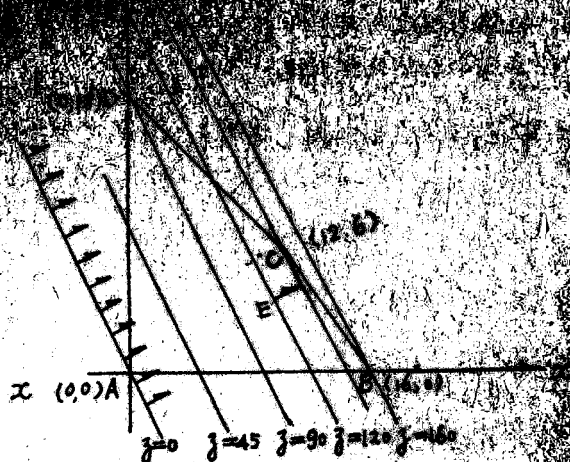
通常有无穷多个容许解。那么哪一个点是最优解呢？



我们考察一下目标函数的变化。设目标函数 $10x + 5y$ ，取值是 z 。直线 $10x + 5y = z$ 上每一点 (x, y) ，将使目标函数取值为 z 。如果让 z 取不同的值，例如， $z = 0, 45, 90, 120, 150, 180$ 等等，那末方程 $10x + 5y = z$ 就在坐标平面上产生了许多平行的直线。换一句话说，这些平行直线中，不同的直线上的点，将使目标函数取不同的值。从图上可以看出，离坐标原点 A 距离越远的直线上的点，使目标函数取值越大。因此我们将直线 $10x + 5y = 0$ ，沿着箭头所示的方向平行移动，直至它与容许解区域的接触处于临界状态（也就是直线再平行移动就要与容许解区域接触不上），这个临界点（图上是 B ），便是最优解。由此就可以断定，最优解一定是容许解区

也可以找到使目标函数取最大值。根据上面分析，我们可以在 A, B, C, D 各点中去挑选。这样我们只要把各点的坐标标出来，然后算出每一点目标函数取值最大，哪一点便是最优解。具体计算如下：

点	坐标 (x, y)	目标函数取值
A	$(0, 0)$	$10 \times 0 + 5 \times 0 = 0$
B	$(16, 0)$	$10 \times 16 + 5 \times 0 = 160$
C	$(12, 6)$	$10 \times 12 + 5 \times 6 = 150$
D	$(0, 18)$	$10 \times 0 + 5 \times 24 = 190$



因此，最优解是 $x=16, y=0$ ，目标函数最大值为 160。

图解法对于多于两个变量的线性规划求解是不适用的，当变量较多时，要算出所有边界点的坐标也极其困难，但是“可以从边界点找最优解”这一论断，给多变量线性规划求解的一般方法，提供了理论依据。但泽克提出的单纯形方法可以粗略地叙述如下：

“从一个边界点开始，通过代数运算转到另一个边界点，这个点使目标函数取值上升（如果是求最小值问题，将使目标函数取值下降）。从一个边界点到另一个边界点的运算，称为迭代，通过逐次迭代，最后找出最优解。”

下面仍通过上述例题，说明“迭代”是如何进行的。为了运算的方便，要将约束条件中的不等式转化成方程，只要增加一个新变量（称为松弛变量），就能将一个不等式转化成一个等式。对不等式 $3x + 2y \leq 48$ ，引入新变量 $s (\geq 0)$ ，就可转化成方程

$$3x + 2y + s = 48$$

对不等式 $x + y \leq 18$ ，引入另一个变量 $t (\geq 0)$ ，就可以转化成方程

$$x + y + t = 18$$

如果将这两个方程中变量 s 和 t 解出，原问题改写成

$$s = 48 - 3x - 2y$$

$$t = 18 - x - y$$

$$z = 10x + 5y$$

这样一来，变量 s 和 t 以及目标函数的取值 z 都由 x 和 y 确定。如果让 $x=0, y=0$ ，就有 $s=48, t=18$ 。这是问题的一个容许解，在坐标平面上就是边界 A 。以它作为迭代开始的边界点。

下面说说如何进行迭代。从目标函数表达式看，如果能使 x 和 y 取值从零增大，

$$z = 160 - \frac{5}{3}y - \frac{10}{3}s$$

当 $y=0, s=0$, 就有 $x=16, t=2$, 就得另一容许解, 在坐标平面上就是边界点 B , 目标函数值 $z=160$ 。现在再来考察一下目标函数是否还能增加, 现在 z 是由 y 和 s 取值决定的。由表达式中, y 和 s 的系数都是负数, 如果要使 y 或者 s 从零增值, 只会使 z 减小, 因此可以断定 z 不能增值, 这说明容许解, $x=16, y=0, s=0, t=2$ 就是最优解, z 的最大值是 160。迭代过程就可以终止。

上面说的“迭代”, 就是表达式的变换。从一个表达式, 可以算容许解区域的一个边界点坐标; 表达式的变换, 就从一个边界点转到另一个边界点。从上面例子可以看出, 并不是每一个边界点都要迭代到的。我们通过目标函数表达式中变量的系数, 可以判断是否已经达到最优解, 如果不是, 也能确定应如何迭代。但泽克单纯形法方法就是这样做的, 不过它有一些程序式的步骤。

对变量较多的线性规划问题, 可能要进行许多迭代, 因此人工计算是做不到, 必须用电子计算机计算。一般的计算机, 算几百个约束条件, 上千个变量的线性规划问题是不困难的。国外最先进的计算机, 可以算上千个约束条件、上万个变量的线性规划。我国有不少单位已编制了线性规划计算程序。对生产企业部门来说, 只要把问题提清楚, 给出必须的原始数据, 提供给专门的计算部门, 一般来说, 就能很快计算出需要的结果。

三、一些应用问题

为了说明线性规划应用的广泛性, 我们再列举一些具体例子。

(B) 煤的混合问题

有甲、乙、丙三种类型的煤, 每种煤的含硫量、能产生的热量以及每吨价格如下表所示。

类 型	含硫量(%)	每公斤产生 千卡路里	每吨价格 (元)
甲	0.01	20	20
乙	0.05	24	16
丙	0.03	22	18.5

现要将三种混合使用, 混合后每公斤煤产生的热量不少于 21 千卡, 含硫量不超过 0.025%。问如何混合最省钱?

设每一吨煤混合煤中, 甲种煤占 $x\%$, 乙种煤占 $y\%$, 丙种煤占 $z\%$ 。上面的问题

物资调运问题

甲、乙两地是食盐的产地，它们要供应 A、B、C、D、E 五个城市的用盐。甲地每天产盐 260 吨，乙地每天产盐 250 吨，A、B、C、D、E 各城市每天盐的需要量分别是 100 吨、80 吨、110 吨、90 吨、60 吨、140 吨。产地到各城之间的运输距离如下表。

产地 \ 城市	城市				
	A	B	C	D	E
甲	90	70	100	50	120
乙	80	65	80	65	90

问甲、乙两地如何供应各城市用盐，使运输的吨公里数最小？

我们用： x_{11} 表示甲供应城市 A 的数量； x_{12} 表示甲供应城市 B 的数量； x_{13} 表示甲供应城市 C 的数量； x_{14} 表示甲供应城市 D 的数量； x_{15} 表示甲供应城市 E 的数量。类似，用 x_{21} 、 x_{22} 、 x_{23} 、 x_{24} 、 x_{25} 分别表示乙供应城市 A、B、C、D、E 的数量。由于甲、乙两地总共产量是 $260+250=510$ (吨)，而五个城市需要量是 $80+110+90+60+140=480$ (吨)，因此甲、乙两地产量在满足这个城市需要后还多 30 吨，这些盐必须存放起来。设甲地存放量是 x_{16} ，乙地存放量是 x_{26} 。

根据供应必须满足各城市需要，可列出方程：

$$\begin{aligned} x_{11} + x_{21} &= 80 \text{ (A 需要量)} \\ x_{12} + x_{22} &= 110 \text{ (B 需要量)} \\ x_{13} + x_{23} &= 90 \text{ (C 需要量)} \\ x_{14} + x_{24} &= 60 \text{ (D 需要量)} \\ x_{15} + x_{25} &= 140 \text{ (E 需要量)} \end{aligned}$$

甲、乙两地共存放 30 吨，因此

$$x_{16} + x_{26} = 30$$

另外，从每一产地的产量还可以列出方程

$$\begin{aligned} x_{11} + x_{12} + x_{13} + x_{14} + x_{15} + x_{16} &= 260 \\ x_{21} + x_{22} + x_{23} + x_{24} + x_{25} + x_{26} &= 250 \end{aligned}$$

显然，上述方程中的变量必须是非负的数量才有实际意义。根据所设变量，从甲、乙两地调运盐的吨公里总数是

$$\begin{aligned} &90x_{11} + 70x_{12} + 100x_{13} + 50x_{14} + 120x_{15} + 80x_{21} \\ &+ 65x_{22} + 80x_{23} + 60x_{24} + 90x_{25} \end{aligned}$$

这就是问题的目标函数。在变量满足约束方程的条件下，要使目标函数达到极小值。

产地个数多时，变量个数很多，通常用表格法编制线性规划模型。

具有这个特点，变量可以排列成一张表格如下：

x_{11}	x_{12}		x_{1n}
x_{21}	x_{22}		x_{2n}
.....			
x_{m1}	x_{m2}		x_{mn}

如果有 m 个产地和 n 个需要地，这张表格有 $m \times n$ 个方格，每一方格代表一个变量。根据单纯形法的原理，对这一特殊线性规划问题，可以设计出一个较为简便的计算方法，在方格表上进行计算，因此通常称为表上作业法。

当只有两个产地（或者两个需要地），有一个十分简捷的解法。我们用上面例题来说明这一解法。

为了比较每一城市到甲、乙两地的距离远近，算出每一城市到甲地和到乙地的距离差，并从小到大排列如下：

	D	B	存放	A	C	E
到甲地和到乙地	50-65	70-65	0-0	90-80	100-80	120-90
的距离差	=-15	=5	=0	=10	=20	=30

这里，我们把“存放”看作一个虚设的需要地，它到两地的“距离差”是0。很明显，距离差越小这一需要地由甲供应有利；距离差越大，这一需要地由乙供应有利。因此，按照距离差从小到大的次序，优先确定甲供应的需要地。甲的产量是260吨，供应D需要量60吨、B需要量110吨、存放30吨后，还余60吨就供应A。A要需80吨，不足的20吨就由乙供应，C要需90吨和E需要140吨也由乙供应。这就是最好的调运方案。容易算出，这一方案的总吨公里数是37500。比较距离差，实质上就是贯彻“就近供应”原则。如果产地多于两个，这一原则一般是不适用的，要用表上作业法才能计算出最好的方案。

对于这一问题，我国粮食部门的同志，根据他们丰富的实践经验，还创造一个“图上作业法”。在运输交通图上，画出物资调运的流向图，在图上消灭“对流”和“迂回”这两种不合理的运输现象，求得最好的调运方案。

实际上，上述线性规划模型不光用于物资调拨，还有其他的应用。例如，车辆调度减少空驶和机床负荷安排等问题。

(3) 机床的合理使用

每天加工零件	机床	甲	乙	丙	丁
A		8	9	7	6
B		10	12	11	7

某车间有甲、乙、丙、丁四台机床，用它们加工A、B两种零件。各台机床每天能加工每种零件的件数如左表：

根据生产上需要，甲、乙两种零件要配套，每一套甲、乙零件各1件。现要生产1000套另件，最少要多少时间？

$$8x_{11} + 9x_{21} + 7x_{31} + 6x_{41} = 10x_{12} + 12x_{22} + 11x_{32} + 7x_{42}$$

$$x_{11}, x_{12}, x_{21}, x_{22}, x_{31}, x_{32}, x_{41}, x_{42} \geq 0$$

minz

对于这样的变量，有两个下标的特殊线性规划，也可以根据单纯形方法的原理，设计一种比较简便的表格算法，不过比物资调拨问题要稍复杂些。

对于只有两种另件的情况，也有一个十分简捷的方法。对每一台机床，算出每天生产不同零件数目的比值，例如对甲机床说来，这个比值是 $\frac{8}{10}$ 。这个比值表现了甲机床生产两种不同零件的效率之比。这个比值越大，说明这台机床生产零件 A 效率较高，这个比值越小，说明这台机床生产零件 B 效率较高。现将四台机床的这一比值算出，并从小到大排列。

丁	甲	乙	丙
$\frac{6}{7}$	$\frac{8}{10}$	$\frac{9}{12}$	$\frac{7}{11}$

从这一次序，说明丁机床生产另件 A 效率最高丙机床生产另件 B 效率最高。

为了用最少时间完成任务，我们应该让每一天生产出最多套数另件。因此，一天中，让丁、甲两台机床生产零件 A，让丙机床生产零件 B。丁、甲机床每天生产 A 另件 $6+8=14$ (件)，丙机床每天能生产 B 另件 11 件，14 与 11 不能配套。于是，让乙机床在一天中用一部分时间生产另件 A、一部分时间生产另件 B。设乙机床在一天内用 x (分数) 时间生产零件 A，用 $(1-x)$ 时间生产零件 B。为满足配套要求， x 应满足方程：

$$14 + 9x = 11 + 12(1-x)$$

解方程得 $x = \frac{3}{7}$ 。即乙机床一天的 $\frac{3}{7}$ 时间生产 A 另件，一天的 $\frac{4}{7}$ 时间生产 B 另件。

这样让每一机床都生产效率较高的另件，因此便使每天生产另件的套数最多。每天能生产

$$14 + 9 \times \frac{3}{7} = 17\frac{6}{7} \text{ (套)}$$

7 天最多能够生产 $17\frac{6}{7} \times 7 = 125$ (套)，生产 1000 套，就要用 $\frac{1000}{125} \times 7 = 56$ (天)，这

就是完成这批零件生产任务的最少时间。

(4) 厂址选择问题

有若干个地区需要某一产品，有若干个地点可以设置生产这一产品的工厂。在不同

问题的解法，可仿照前节的方法进行求解。

设有 n 个消费点需要某一种产品，不妨把消费点从 1 到 n 编号， $b_1, b_2, \dots, b_n$ 。再设有 m 个地区可以设置生产这一产品的工厂。设第 i 个地区为产地，第 i 地设置工厂的费用是 f_i ，产量是 a_i ，从产地 i 到消费点 j 单位距离是 C_{ij} 。我们的问题是，在满足各消费点的需求这一前提下，合理选择一些新设工厂，使总厂建设费与总运费之和最小。

对每一地区 i ($i=1, 2, \dots, m$) 是否在该地置厂，用一个变量 y_i 来描述。这个变量只能取 0 或 1， $y_i=1$ 就表示选择 i 地设置工厂， $y_i=0$ 就表示在 i 地不设置工厂。

设 x_{ij} 为工厂 i 供应 j 地消费点的数量是 x_{ij} ，因此运费是 $C_{ij}x_{ij}$ 。

又设 b_j 为 j 地消费点需要量 b_j ，也就有线性不等式

$$x_{1j} + x_{2j} + \dots + x_{mj} \geq b_j$$

每一工厂的产量是 $a_i y_i$ ，它供应给各地总量不能超过产量，因此有不等式

$$x_{i1} + x_{i2} + \dots + x_{in} \leq a_i y_i$$

工厂建设费用是

$$f_1 y_1 + f_2 y_2 + \dots + f_m y_m$$

总运费用 $\sum_{j=1}^n f_j y_j$ 表示。

总运费是

$$C_{11}x_{11} + C_{12}x_{12} + \dots + C_{1n}x_{1n} + C_{21}x_{21} + \dots + C_{2n}x_{2n} + \dots + C_{m1}x_{m1} + \dots + C_{mn}x_{mn}$$

总运费和，用记号 $\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n C_{ij} x_{ij}$ 表示

因此厂址选择问题的线性规划模型是

$$x_{11} + x_{21} + \dots + x_{m1} \geq b_1$$

$$x_{12} + x_{22} + \dots + x_{m2} \geq b_2$$

.....

$$x_{1n} + x_{2n} + \dots + x_{mn} \geq b_n$$

$$x_{i1} + x_{i2} + \dots + x_{in} \leq a_i y_i$$

$$x_{21} + x_{22} + \dots + x_{2n} \leq a_2 y_2$$

.....

$$x_{m1} + x_{m2} + \dots + x_{mn} \leq a_m y_m$$

$x_{ij} \geq 0$, $y_1, y_2, \dots, y_m$ 取值 0 或者 1

在上面的约束条件下，求目标函数

[illegible]

一个线性规划问题，如果全部或者部分变量要求取整数值，就称为整数规划。在已有的整数规划问题中，多半是变量要求取值 0 和 1，因此也称为 0—1 规划。上题问题就是一个特殊的整数规划问题。

1958年美国数学家高兹首先提出解整数规划的“割平面方法”，后来又有一些数学家提出一种“分枝定界法”。这两种方法有一个共同点：把一个整数规划的求解，转化成许多次线性规划问题求解。因此，一个线性规划与一个整数规划，如果它们的约束条件与数量数目差不多，计算起来，后者的计算量比前者要多数十倍，甚至上百倍的增加。但是，由于电子计算机技术日新月异的进步，整数规划还是在许多实际问题得到了应用。目前用先进的电子计算机，上千个约束、几千个变量的整数规划，也是可以计算的。