

S.M.P.

中學數學教程

第3冊

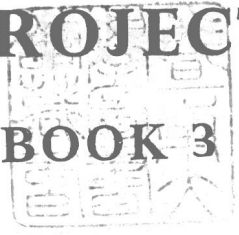
Q1166
321
3

-017016

英國 S.M.P. 中學數學教程

THE SCHOOL MATHEMATICS PROJECT

BOOK 3



石景宜先生贈書
年 月 日

已辦同 書類



S9000042

式。 夕一

以按一節 來。第 13 章統計

九章出版社 出版
製作·發行：學英文化事業有限公司

英國 S.M.P. 中學數學教程

●(中文版第三冊)●

出版者：九章出版社

製作・發行：學英文化事業有限公司

地址：羅斯福路四段52巷6號

電話：(02)3946693

印刷者：九章打字印刷行

出版日期：中華民國72年10月

定價：普及版700元整

郵政劃撥：578690 學英文化公司帳戶

第三冊 序言

第四冊仍然強調初級數學課程中各個論題之間的相關性，這是在第三冊中就開始進行了，但是這一冊還指出一些論題的應用。在問題中，也要求所得的答案要有充分及合理程度的精確性，例如在方程式、統計、函數的探究、計算等各章都一再提到。

第 1 章和第 5 章繼續進行變換幾何的研究。在第 1 章中，變換利用矩陣做代數描述，加以討論。然後以反變換引導出反矩陣的研究，並為第 2 章（在解方程式）一般的反元素觀念，與利用矩陣解聯立方程式來鋪路。第 5 章在變換的組合上，建立典型數學發展為始，然後考慮一般的類型，並非正式的將其結構視為一群結束。

另外還有 4 章也是幾何方面的教材。在第 7 章中再度研究網路，討論迴路；樹形圖；對偶性和最佳路徑。在第 9 章中以三維坐標擴展三維（甚至更高維）空間的經驗。在第 12 章中發展直線的向量方程式，並應用於幾何問題中。在簡短的第 14 章中，指出在利用資料獲得結論時，首先檢驗需要那些資料，並提醒大家一些應小心的地方。

第 4 章對數是很實用的一章。第一節考慮各種映射及其中一些映射所定義的同胚變換，然後提出對數函數的用途，並以例題說明其應用。

第 3 章是從事正切函數的研究。第 8 章和第 11 章兩章，基本上是討論有關由物理現象的觀察，求得資料的過程；然後尋求比例式或變化率或是直接的表成一個簡單的關係式。

第 6 章研究許多實際的試驗，以顯示統計的一些應用，並介紹各種統計類型。以模擬一節結束。第 13 章探討複合事件的機率。

第 15 章是獨特的一章，討論有關數學的應用；公式的形成及其用途；並考慮數據測量的方式，計算工具的使用，以決定結果的精確程度等。

在第 10 章中，將第 2 章所討論解方程式的技巧，應用於一些非數值的問題上，並發展出有解的一般條件。

如同這套書的前幾冊，習題答案附於教師手冊中。

目 錄

1 矩陣和變換	1
2 方程式與不等式的解	28
3 三角	51
4 對數	69
總 複 習	93
5 等距變換	101
6 統計上的想法	120
7 網路	143
8 函數的探討	179
9 三維空間的坐標	210
10 結構與方程式	232
11 比例式和變化率	252
總 複 習	279
12 向量幾何	287
13 機率	306
14 幾何：由已知資料到結論	328
15 計算	339
複 習 題	360

1

矩陣和變換



在第三冊中，你們已經看出如何來組合平移、鏡射和旋轉。你們也了解這些變換如何利用向量和矩陣來表示。在這一章裏，我們將繼續發展這些概念，使得我們能用代數的形式來表達一些幾何的結果。

1. 基底向量

回想在前幾冊中，一個點 P 的位置是如何利用由原點的位移 \mathbf{p} 表示。我們稱 \mathbf{p} 為此點的位置向量（*position vector*）（圖1）。

(a)(i)點 A 的坐標為 $(3, 4)$ 。 A 的位置向量 \mathbf{a} 如何用行向量來表示？

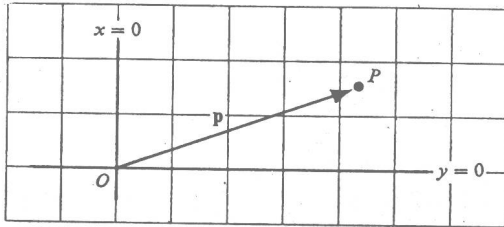


圖 1

(ii) A 經過平移 $\begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$ 後映像為 A' ， A' 的位置向量是什麼？

一個位移，如 $\begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix}$ ，通常看成兩個位移的組合：

一為 x 方向增加 5 個單位，

一為 y 方向增加 3 個單位。

$$\begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \end{pmatrix},$$

$$\begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix} = 5 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix},$$

而 $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ 為 x 方向的單位位移

$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 為 y 方向的單位位移

圖 說明了這些關係。

(b) 將下面的向量寫成 $m \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + n \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 的形式。

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 7 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ -1 \end{pmatrix}$$

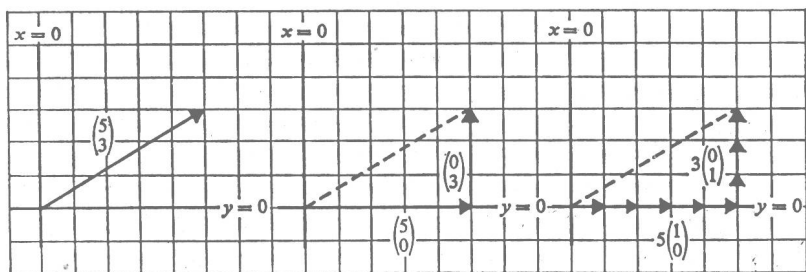


圖 2

$$\text{由於 } \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

a 和 b 不論爲什麼值，向量 $\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ 都能寫成 $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ 和 $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 的組合。這稱爲 $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ 和 $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 的線性組合 (linear combination)。並且稱這兩個向量爲基底向量 (base vectors)。(其他的向量可用這兩個向量構成。)

習題 A

習題中，點 A, B, C, \dots 的位置向量分別記爲 $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}, \dots$

1 使用方格紙標示出下面位置向量表示的點：

$$\mathbf{a} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}; \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix}; \quad \mathbf{c} = \begin{pmatrix} -6 \\ 1 \end{pmatrix}; \quad \mathbf{d} = \begin{pmatrix} -2 \\ -5 \end{pmatrix}.$$

2 $OPQR$ 爲平行四邊形， O 爲原點，

$$\mathbf{p} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix} \text{ 和 } \mathbf{q} = \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \end{pmatrix}.$$

在方格紙上畫出平行四邊形並求 \mathbf{r} 。

3 點 A, B 和 C 經過平移 $\begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix}$ 後分別映至 A', B' 和 C' 。已知 $\mathbf{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$ ，

$\mathbf{b} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ 和 $\mathbf{c} = \begin{pmatrix} -2 \\ -4 \end{pmatrix}$ ，求 \mathbf{a}' , \mathbf{b}' 和 \mathbf{c}' 。

4. (a) 將 $\begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 2 \\ -2 \end{pmatrix}$ 和 $\begin{pmatrix} -2 \\ 4 \end{pmatrix}$ 寫成

$\mathbf{p} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ 和 $\mathbf{q} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 的線性組合。

並將這些線性組合以圖形說明 (如圖 2)。

(b) 任意的 2×1 列向量能以 \mathbf{p} 和 \mathbf{q} 的線性組合表示嗎?

2. 變換

你們早已明白如何使用矩陣來表示變換。

函數 $\mathbf{S} : \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$

就是此種變換的一個例子。

如果 P 的位置向量為 $\begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ ，變換 \mathbf{S} 將 P 映至 P' ，那麼 P' 的位置向量為

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 \\ 1 \end{pmatrix}$$

以圖 3 說明，虛線為映像向量。

(a) \mathbf{S} 將基底向量 $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ 和 $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 映至什麼向量?

在定義 \mathbf{S} 的矩陣與基底向量的映像之間，你們發覺彼此之間有什麼關係嗎?

(b) 任意取一個 2×2 的矩陣，並求此矩陣在基底向量

$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ 和 $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 上的結果。

你們能得到什麼結論嗎?

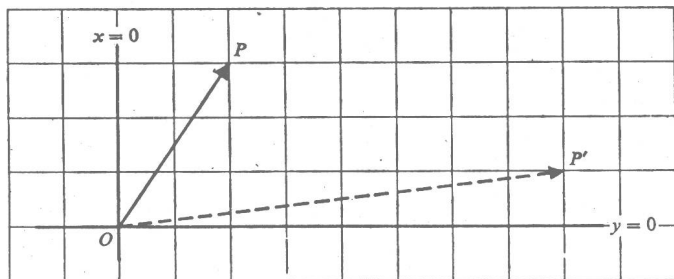


圖 3

(c) 一個變換將

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ 映至 } \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ 映至 } \begin{pmatrix} -1 \\ 4 \end{pmatrix}.$$

此變換的矩陣是什麼？

回答了上面的問題後，你們將發現到基底向量

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ 和 } \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

的映像與矩陣的行，兩者的關係非常明顯。

比方說，矩陣為 $\begin{pmatrix} 5 & 3 \\ -2 & 4 \end{pmatrix}$ ，

$$\text{則 } \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 5 \\ -2 \end{pmatrix} \text{ 且 } \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}.$$

用圖 4 來說明，向量表示位置向量。

反過來敘述也是正確的。假設我們知道有個矩陣將基底向量如上面所說的映射。

$$\text{令此矩陣為 } \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix},$$

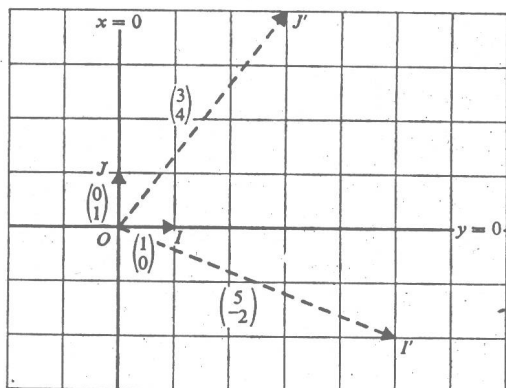


圖 4

則 $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ -2 \end{pmatrix}$ 且 $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}$

因此 $\begin{pmatrix} a \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ -2 \end{pmatrix}$ 且 $\begin{pmatrix} b \\ d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}$.

故 $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 3 \\ -2 & 4 \end{pmatrix}$.

當我們要求出表示變換的矩陣時，通常利用上面的事實來做，我們用下面的例子來說明。

例：1

有一個變換等於對 O 順時針旋轉 90° 後，跟着以 O 為中心，放大率為 3 的放大。求表示此變換的矩陣。

此變換在基底向量上的效果，利用觀察單位正方形（即頂點為 $(0, 0)$ ， $(1, 0)$ ， $(1, 1)$ 和 $(0, 1)$ 的正方形）的變化很容易了解。（圖 5）。因為

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \end{pmatrix} \quad \text{且} \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \end{pmatrix}$$

我們能夠很快的得知所需矩陣為

$$\begin{pmatrix} 0 & 3 \\ -3 & 0 \end{pmatrix}.$$

(d) 求表示對原點半轉的矩陣。

習題 B

1 下面的矩陣定義某些變換

- (a) $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$; (b) $\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$; (c) $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$;
 (d) $\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$; (e) $\begin{pmatrix} -3 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$; (f) $\begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{3}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{3}{2} \end{pmatrix}$.

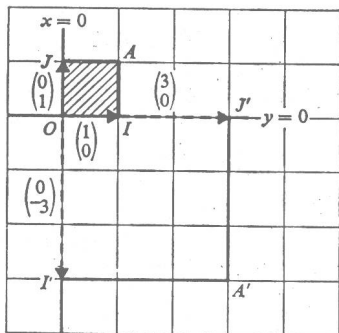


圖 5

畫圖表示基底向量 $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ 和 $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 在這些變換下的映像。

在這些變換下那些點保持不變。

2 利用基底向量 $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ 和 $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 的映像，寫出下面變換的矩陣：

- (a) 對 $y = 0$ 的鏡射；
 (b) 對原點正向旋轉 270° ；
 (c) 以原點為中心，放大率為 2 的放大；
 (d) 對 $x + y = 0$ 的鏡射；
 (e) 將 $(1, 0)$ 映至 $(1, 1)$ 且直線 $x = 0$ 保持不變的歪斜變換。

3 圖 6 表示單位正方形 $OIAJ$ 上的一些變換，分別寫出每一種情形下，表示此變換的矩陣。

4 變換 T 可看成放大後，跟着做逆時針旋轉，兩者的中心都是原點。如果 T 將

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ 映至 } \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix},$$

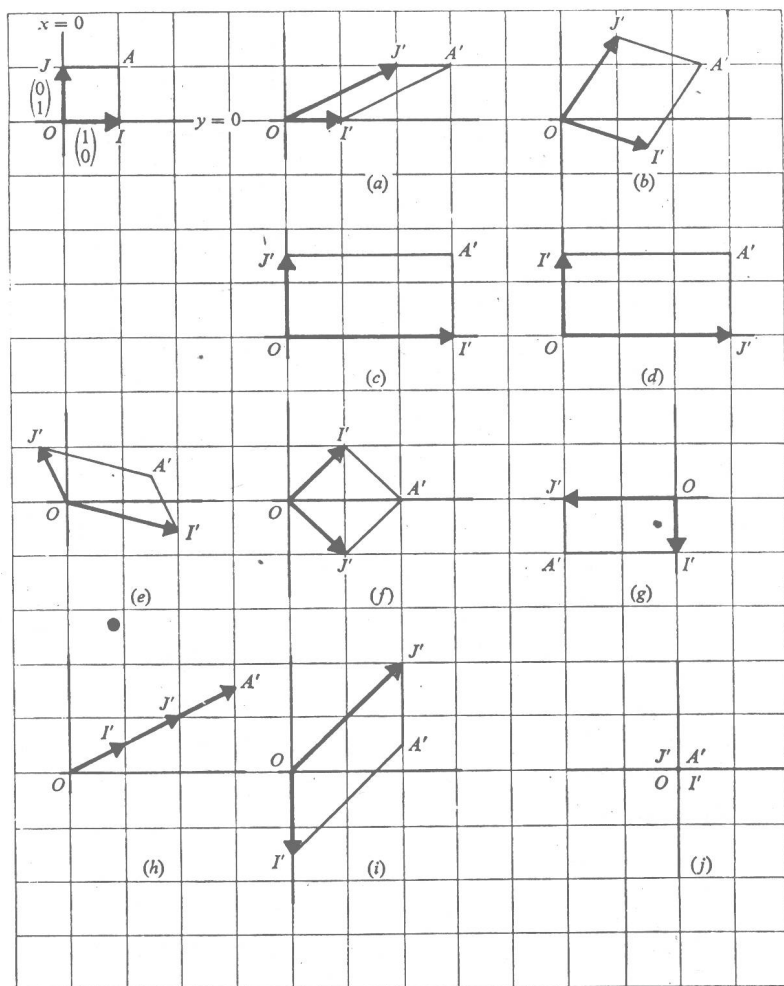


圖 6

回答下面的問題：

(a) $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 的映像；

- (b)題中放大的放大率；
 (c)旋轉的旋轉角度；
 (d)表示 T 的矩陣？

5. (a) 設矩陣 $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$

表示某一變換，描述此矩陣在單位正方形上的幾何功用。

(b) 此變換的面積放大率為多少？寫出類似的變換，其面積放大率也相同的矩陣。

摘要

當一個變換藉矩陣用下面的形式來描述時，

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix},$$

基底向量 $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ 和 $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

分別映至向量 $\begin{pmatrix} a \\ c \end{pmatrix}$ 和 $\begin{pmatrix} b \\ d \end{pmatrix}$ 。

這兩個向量分別與定義矩陣的行相同。原點在這類變換下永遠保持不變。

3. 合成變換

在第三冊第二章中，你看到了如何將兩個變換組合以產生第三個變換。

比方說：

A 是“對 $y = x$ ”鏡射的變換，

B 是“對 $y = 0$ ”鏡射的變換，

那麼經過 A 後跟着做 B 的效果，等於單一的變換 C “對原點順時針旋轉 90° ”。

圖 7 中利用 A 和 BA 在三角形 T 上的效果加以說明。

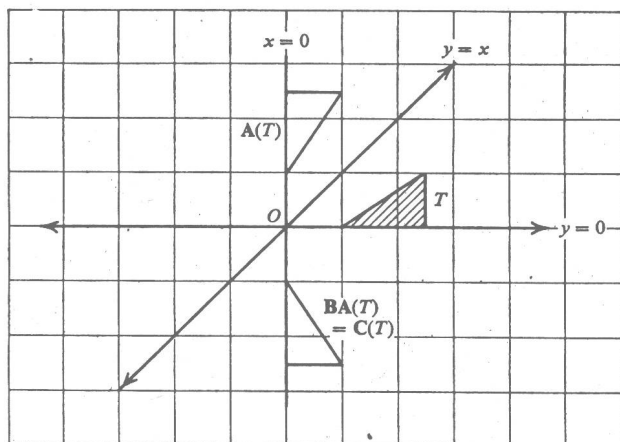


圖 7

注意在圖中 $BA(T)$ 表示三角形先經 A 後再做 B 的映像。回想一下，寫着緊靠着作用物旁的變換（即例中的 A ）應該先作用。

(a) 分別寫出表示變換 A ， B 和 C 的矩陣並求 BA ，你們注意到什麼嗎？（此處我們以同樣的文字表示矩陣和變換。）

(b) 矩陣 AB 表示那一個單一變換？

(c) 設 $P = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ 和 $Q = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ 分別定義兩個變換。

頂點為 $U(1, 0)$ ， $V(0, 2)$ ， $W(0, 0)$ 的三角形，先經 P 再經 Q 做變換的結果與以 QP 變換的結果相同嗎？以圖形證明。

例：2

在圖 8 中，正方形 $PQRS$ 映至 $P'Q'R'S'$ ，以一系列的變換描述此變化，並由此求出表此變化的單一變換 T 的矩陣。

能將 $PQRS$ 映至 $P'Q'R'S'$ 的一系列變換為首先

L : 以原點為中心，放大率為3的放大；其次
 M : 對直線 $y = x$ 的鏡射；最後
 N : 平移 $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ 。

(注意平移一定會將原點移動。)

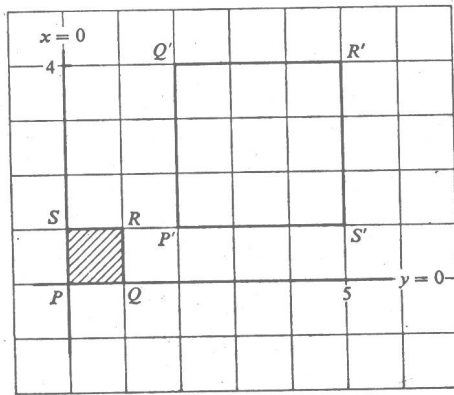


圖 8

圖 9 說明 $PQRS$ 映至 $P'Q'R'S'$ 過程中的每一個變換。

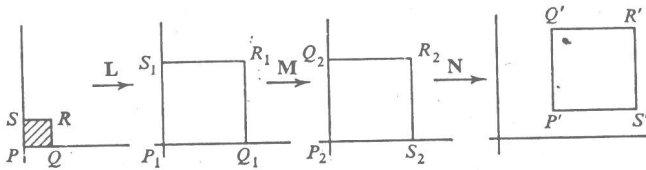


圖 9

這些變換能以函數分別描述如下：

$$L: \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix},$$

$$M: \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix},$$

$$N: \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

當用變換的矩陣表示法組合時，我們得到

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} &\xrightarrow{L} \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \\ &\xrightarrow{M} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \\ &\xrightarrow{N} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

因此所要求的變換 T 為

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ 3 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

進一步簡化可得

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 3y+2 \\ 3x+1 \end{pmatrix}.$$

(d) 將頂點 P, Q, R 和 S 的坐標代入此函數，驗算所得的結果。

摘要

一般而言，我們發現只要變換 C 是先經變換 A 後，跟着做變換 B 組合而成時，那麼定義 C 的矩陣等於定義 A 和 B 的矩陣相乘積 BA 。

習題 C

1 求一個單一變換等於對 $x = y$ 鏡射後，跟着對 $x = 0$ 鏡射。

(a) 利用在簡單的幾何圖形上的變化；

(b) 利用相對應矩陣的相乘。

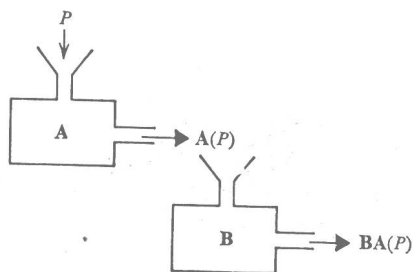


圖 10