

# 电 报 学 讲 义

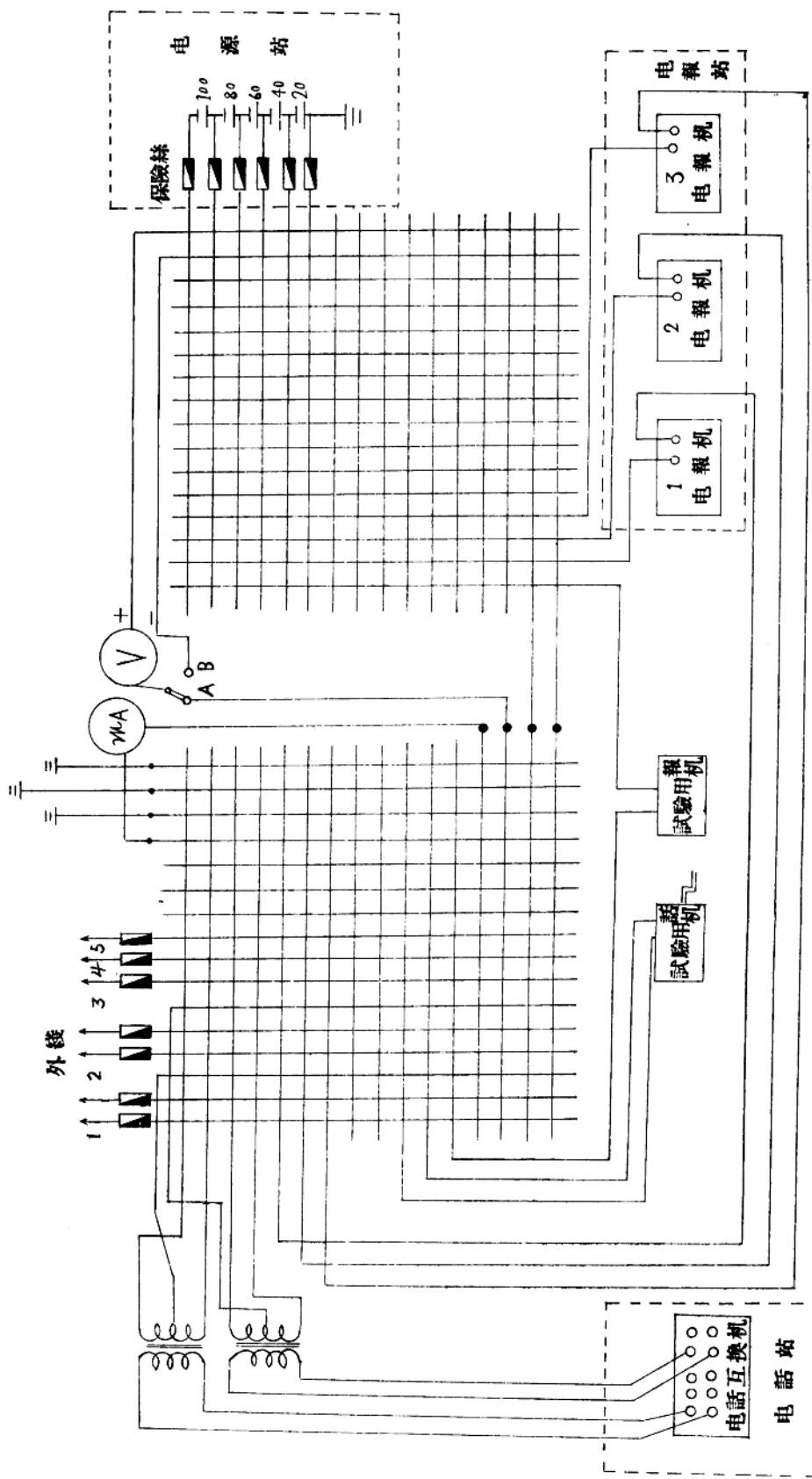
中國人民解放軍高級通信兵學校編印

1957. 12.

乙  
1112

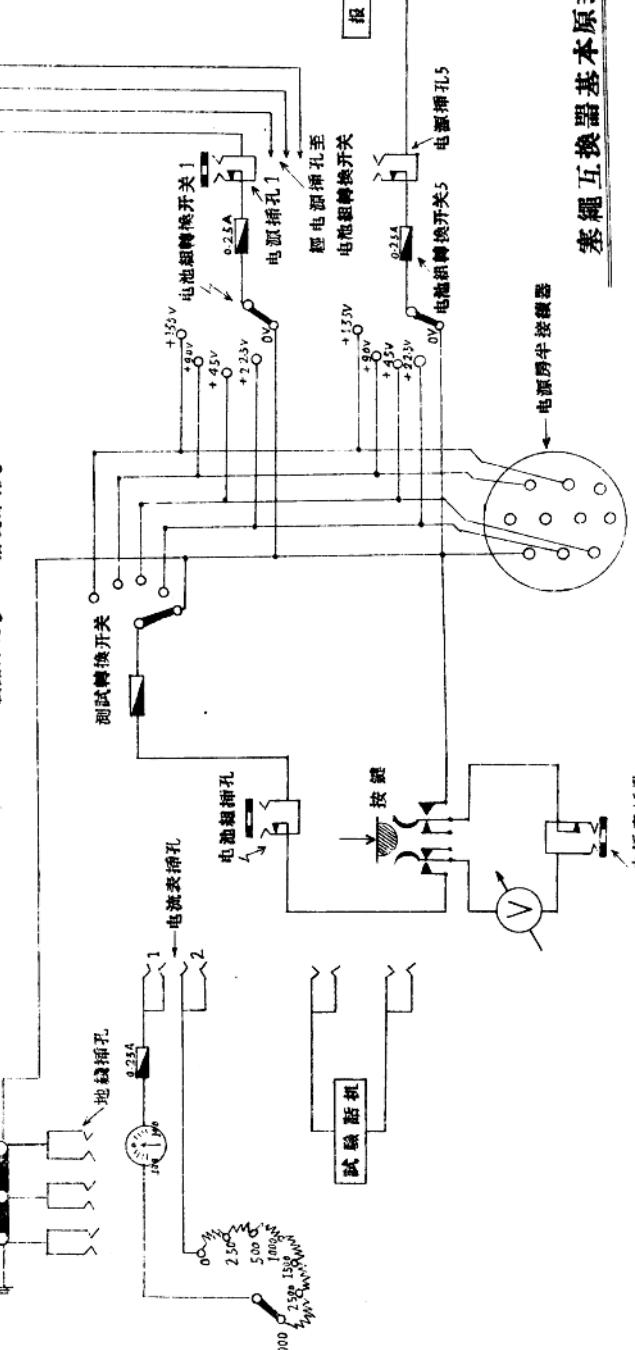
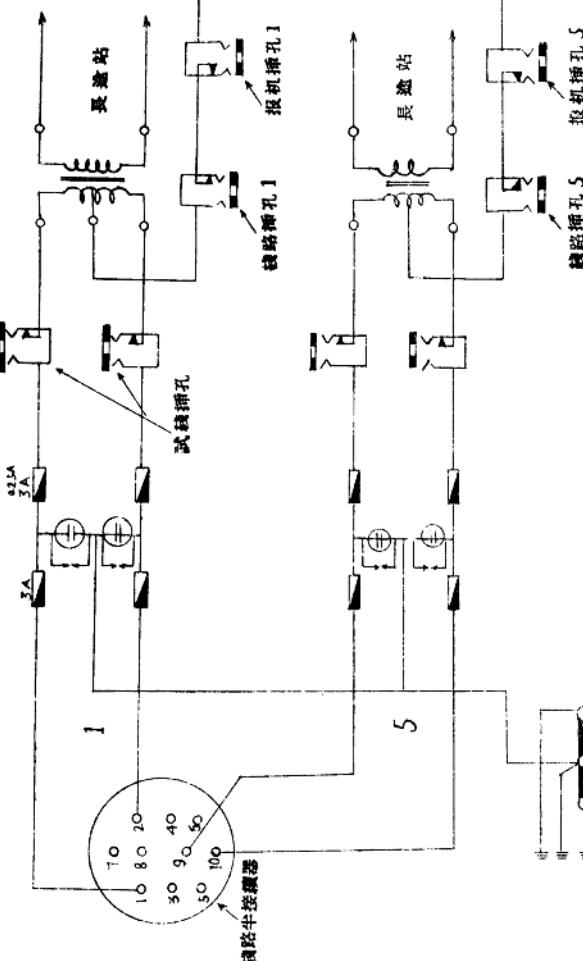
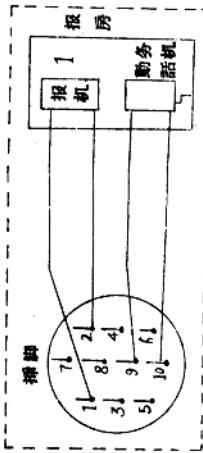
33

圖 4.3



寒繩互換器基本原理圖

寒心電纜  
寒繩



## 目 錄

第一章 电报通信的基本原理.....	1—16
第二章 国产音响电报机.....	17—20
第三章 T—51电传打字电报机.....	21—38
第四章 配線设备.....	39—50
第五章 电报站.....	51—57
第六章 电报机件的技术檢查及維护保养.....	58—60
第七章 載波电报与傳真电报的工作概念（載波电报在長途通信中進行）.....	61—65

# 第一章 电报通信的基本原理

电报是传递文件告信的一种通信方式，它是根据电码的规律控制电路内电流的有无或方向变换，使对方电磁铁产生变化的磁场，吸动衔铁，经衔铁控制的收报机构，在纸条上印出文字（如电传打字机），或输出符号（如莫尔斯电报机），或发出声音（如国产音响电报机）。人们以这些符号或音响编成字母或数字，经翻译后即成可以看懂的文件和告信。

电报通信具有很多优点：如工作稳定可靠，受天候季节的影响较小，同时电报是文字记录，可作核对，使工作增加了正确性，可靠性；其次电报通信距离远，工作速度高，如国产音响电报机在四公尺铜线上能直通800公里，电传机每分钟可收发428字母，因此电报通信在国家经济建设及保证军队指挥上都起到极大的作用，所以作为我军的基本通信工具之一，特别是在大司令部内（师以上司令部）采用电报通信更为广泛。

电报通信的发展目前已经能直接传送文字和图片，这就大大提高了通信效率和使用价值，随着机械设备的自动化和微波电路的运用，用户电报网的组织将会得到普遍的使用，电报通信将会更趋完美和简便。

## 第一节 电 码

电报通信是以电流按电码的规律来传递文字的。电码即是在电报通信中规定的通用符号（字母，数字和标点符号）。按现代电报机中最常用的有不均匀电码及均匀电码两种，前者是以不同长度，不同数量的电流脉冲的各种组合来区别各个符号，而后者长度数量虽相同，但以有电脉冲和无电脉冲的各种不同组合来区别各符号。现具体介绍莫尔斯电码及五单位电码如下：

### （一）莫尔斯电码：

莫尔斯电码属于不均匀电码的一种，它的符号由不同数量的点划组成。（短的电流脉冲称点，长的称划等於三个点的长度），任一符号的点划间的间隔为一个点的长度，字母之间用三个点的间隔分开，字与字之间用五个点的间隔分开。如图1.1为莫尔斯电码中A，E和数字1，4的电码脉冲的组合图。由图可知，用这种电码拍发各个字母和数字所耗的时间是不一样的，平均发送一个符号，约需九个基本脉冲（点的脉冲）。

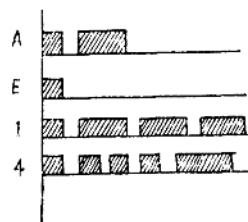


圖1.1 莫尔斯电码

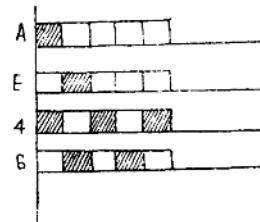


圖1.2 五單位电码

莫尔斯电码简单易懂，且能以耳收听，所以广泛地应用於人工电报及无线通信中，也作

为国际间的通信电码。

## (二) 五单位电码：

五单位电码属于均匀电码的一种，起止电报机大都按这种电码而设计，用这种电码发送任一符号，均需要有五个时间相等的基本脉冲，其中以有电脉冲和无电脉冲不同的排列代表不同的符号如图1.2为五单位电码A, E 和数字4,6的组合举例。由图可见，所有组合是用五个基本脉冲组成；因而，发送任一符号所需的时间是相等的。这种电码适用于直接印字的电报机，它的缺点是不能用简单的发报器（如电键）来发送和用耳来收听。

五单位电码中有电和无电脉冲的不同排列，只有32种组合，也就是代表32个符号，若所需符号较多，也可采用六单位电码，这就可有64个组合。但对传送中文来说仍然是远远不足的，这也就是中文电传机的困难之点。

## 第二節 电報通信基本原理

现代常用电报机的原理都是运用[电磁现象]。

电报信号是用直流或交流来传递的，直流电报通信也可用单流或双流来实现，其电路可采用单线或双线来完成，在实际运用中除载波电报外，均采用单线，即收发报站必须各设一地线，以大地作第二条导线。在通报回路中的主要机件，一般的情况有下列四部份：

- (一) 发报器——根据电码控制电路通断的机件。
- (二) 收报器——接收电流脉冲，录出相应的符号。
- (三) 电源——可用电池组或直流发电机，也有用交流发电机供给。
- (四) 线路——连接收发报站之用。

电报通信原理：(见图1.3)在发报站根据电码控制电路内电流有无的变化(也可正负方向变化)当有电流通过电磁铁线圈时，即产生磁场，在磁场的作用下，衔铁产生相应动作，而衔铁又带动收报器的印字轮在纸条上划出黑线。(纸条均匀向外输送)。当放开电键，电磁铁磁场消失，衔铁藉弹簧之力恢复原状，留出间隔。所以发报站按下电键的时间长短决定点、划，放开电键即为间隔，这样就将莫尔斯电码符号录在纸条上了。

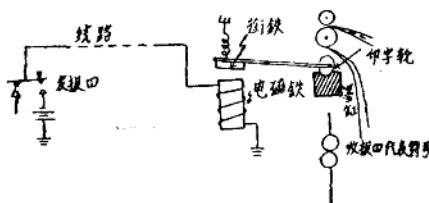


圖1.3 电报通信基本原理

## 第三節 繼电器

继电器是一种很灵敏的转换装置，它能在微弱的信号电流或电流波形不稳定的状况下，仍能保证通信正常，起一个复制信号的作用，因此在电报通信及各种机械化、自动化的电路中，继电器已成为不可缺少的元件之一。

继电器的种类很多，按其动作与电流方向的关系区分，可分[极化继电器]及[无极继电器]两种，前者是根据电流的方向而动作，而后者与电流方向无关仅根据电流的有或无而动作。又从极化继电器的灵敏度及性能区分，可分标准继电器，克利特继电器，振动继电器等。极化继电器灵敏度高，动作迅速，并能供单流或双流通报用等优点，因此在电报通信中

及其他方面廣泛地采用極化繼电器來作為接收機構。以下具體介紹國產標準繼电器及R.F.T軟舌片繼电器。

### (一) 标准繼电器的構造：

如圖1.4兩個電磁鐵上面繞有 $\alpha \rightarrow D$ 、 $\beta \rightarrow \beta$ 二對線圈，每一对其內阻為 $400\Omega$ ，根據需要，二對線圈可串聯也可並聯使用。

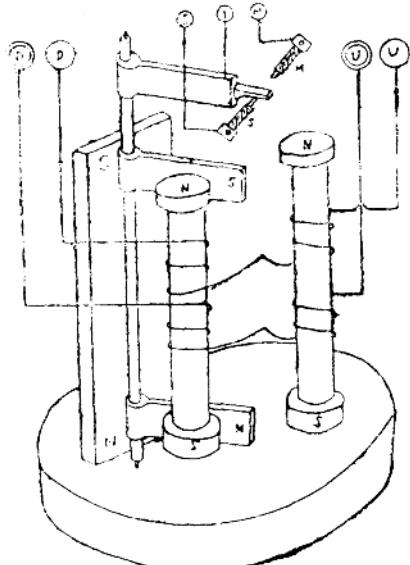


圖1.4 标准繼电器

兩電磁鐵之間有一垂直軸，垂直軸的上下兩端，各有一銜鐵，銜鐵可以在極塊間活動，垂直軸上端的舌片，可在M.S螺釘間活動。電磁鐵的後面是永久磁鐵，其上端為S極，下端為N極；平時使電磁鐵鐵芯的上下極塊也帶磁性，上端均為N極，下端為S極，其磁路見1.5圖。由於銜鐵所受

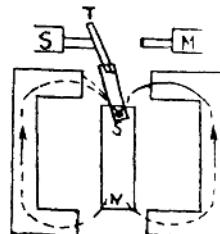


圖1.5 标准繼电器磁路

磁性並不完全相等，所以舌片總是偏向一邊，當有電流通過線圈時，方可能使其產生動作。

### (二) 繼电器的工作原理：

當有電流通過繼电器線圈時，即產生磁場，根據左、右磁場的強弱使銜鐵動作，控制另外的電路。

當電流經過線圈 $D \rightarrow \alpha$ 或 $\beta \rightarrow \beta$ 時，則左方電磁鐵上端產生N極，右方電磁鐵上端產生S極，兩鐵芯的下端也相反，結果左方電磁鐵磁性增強，右方磁性減弱，銜鐵被吸向左，使舌片和M螺釘接觸。由此可見，要使舌片偏向另一邊，則電磁鐵線圈里必須要通過不同方向的電流，即 $\alpha \rightarrow D$ 或 $\beta \rightarrow \beta$ 。

如果當電流同時經過 $\alpha \rightarrow D$ 、 $\beta \rightarrow \beta$ 則舌片應如何動作呢？如圖1.6中的（三），這個問題有二個答案，若這二路的電流大小相等，則所產生的磁場強度相等而方向相反，互相抵消，舌片不動作。若二電流大小不等，則所產生之磁場不能完全抵消，舌片根據電流大的一路而動作。

圖1.6為繼电器的各種連接方法，當舌片和M螺釘接觸時，則局部回路接通，收報器收錄符號；反之，當舌片與S螺釘接觸，則收報器收到間隔。從繼电器的原理，可理解到舌片動作只需很小電流（ $5mA$ 以下）所以它是一個灵敏的開關，根據此道理，還可以用繼电器來增長通信距離。

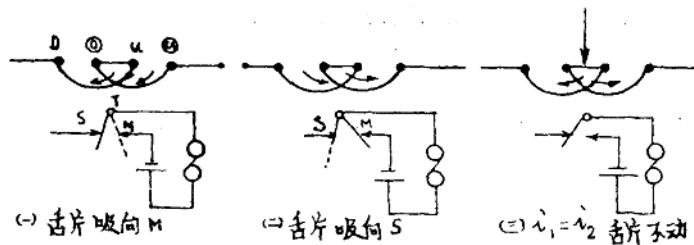


圖 1.6

### (三) 繼电器的調整:

根據工作情況，要使繼電器工作良好，必須要有良好的調整；若單流制工作（電流有無變化）則應調整為「磁偏」，如為雙流制工作（電流正負方向變化）則應調整為「中和」。其方法如下：

#### (一) 磁偏調整：

所謂磁偏就是使銜鐵位置與二極塊的距離不相等，這樣銜鐵就常為較近的一極塊吸引，偏向一邊。除非通過電流使其磁性削弱，並增強較遠一塊的吸力時，銜鐵才被吸向另一方；但一旦電流消失，銜鐵自動又偏向原位，這種磁性之偏差，就稱之「磁偏」，通常均使偏向S。調整方法是：

1. 將M, S螺釘旋開，使舌片有一較小的活動範圍。

2. 將F螺釘退至終端，然後又旋進至終端，（記住轉數），再退出 $2/3$ 即可。

3. 先用手代替電力量來確定是否符合磁偏的定義，為了更靈敏和準確，必須要通電試驗，其電路如1.8，將開關按下，電流經過@→D，舌片靠向M，然後將開關打開，如果舌片能很快回至S，則說明已調好，否則應重新調整。（注意當試驗其灵敏度時，電流不能過大。）

#### (二) 中和調整：

中和就是使銜鐵距兩極塊的距離相等，銜鐵可靠向任一邊，由一邊吸向另一邊的力量是一樣的，這種現象稱之中和。調整方法第一、二與調磁偏相同，但最後將F螺釘退出一半即可，同樣要以通電檢查其正確及靈敏度，連接方法如圖1.9，當按下電鍵時，舌片吸向M，放開電鍵時，舌片被吸向S，並要調至吸向M, S的力量相等。從這裡我們可了解到中和要比磁偏靈敏，因為只要較小的電流就能使舌片動作，所以在工作中採用雙流制比單流制優越。

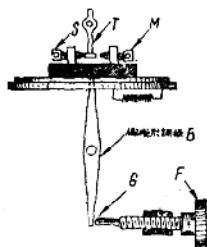


圖 1.7

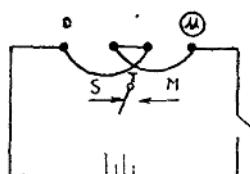


圖 1.8

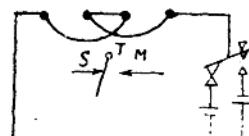


圖 1.9

在以上調整中，應特別注意M S螺釘間的距離要適當，應根據工作電流大小及磁場的強

弱来决定，否则会造成符号失真，（所谓符号失真就是信号被缩短、延长或改变形状）现将关于影响继电器灵敏度的几个因素说明如下：

继电器中电流是逐渐上升的，所以自通入信号电流起，到衔铁能开始动作时为止是需要经历一段时间的，这个时间叫「感动时间」如图1.10中  $t_0-t_1$ ，它的大小和信号幅度与继电器的调整有关，如继电器磁偏调得很大，当然克服它而使舌片开始动作所需的电流也大了。此感动时间的大小，决定着工作速度的快慢，若感动时间长则需减低拍发速度，因此要减少感动时间，其方法可增加继电器的灵敏度，使其在较小的电流下仍能正常工作，或采用双流制工作。

舌片从一个接点到另一接点所需的过渡时间称之为舌片的移动时间（如图  $t_1-t_2$ ），若移动时间过长，将会造成符号失真，（符号被缩短），以致不能工作。但该时间过小也有害处，易造成局部电路短路或因接点跳动而发生错误动作。所以在调整中必须要根据输入电流的大小来确定极块间的距离及磁偏的大小，如图1.11为调整不当而使符号延长（磁偏过小）或缩短（磁偏过大）因此必然会造成连码或漏点。

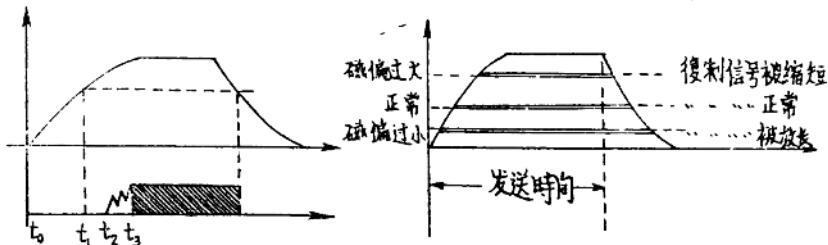


圖 1.10

圖1.11 調整不當時產生失真

舌片以一定的速度冲击接点时，必然会受到反冲力又跳离接点，这样往返数次，形成如  $t_2-t_3$  的跳动时间，这种不稳定状态同样会造成符号失真，所以在较严格的电路中，为避免这一现象，已采用软舌片继电器，保证工作更可靠。

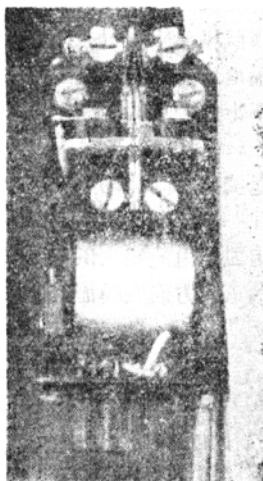


圖1.12 繼電器

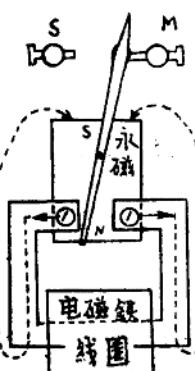


圖1.13 繼電器磁路

#### R.F.T 软舌片继电器：

软舌片继电器已被广泛地采用，国产音响电报机中全是这一类。平时也有一固定磁场，其磁路见图1.13，当有电流通过时，使一边磁性加强另一边减弱，舌片即动作，控制局部电路的通断。

R.F.T 继电器的调整方法，基本上与标准继电器相同：首先将螺钉旋开，使舌片有较小的活动范围，然后不断用手试验，使符合磁偏或中和现象，若经多次试验无效，则应将整个部位向右或向左移动使衔铁在电磁

鉄中間活動正常，初步調好後，應通電試驗，以達正確無誤。

#### 第四節 電報通信的基本電路

電報通信的基本電路主要分單工與雙工二種，而單雙工均可採用單流制或雙流制來實現，現分述如下：

##### 一、單工通報：

單工制是電報通信最普通的方式。即在一條線路上任一瞬間電報的傳遞只能是單向進行，甲站發、乙站收，或相反進行，單工電路的連接又有下面兩種：

(一) 暫流制(又稱開電路)如圖1.14這種電路只有當任一站按鍵時，收報器中才有電流通過，故稱暫流制。

(二) 常流制(又稱閉電路)如圖1.15此電路與前不同，即在雙方不發報時，收報器中也有電流通過，且各站的收、發報器、電池組均串接成一回路。當任一方要發報時，報務員應先將電鍵抬起，使電路斷開，機件恢復不工作狀態，然後發送信號，因為雙方收報器均串聯在電路內，所以同時能錄下二份電報，以作留底核對。

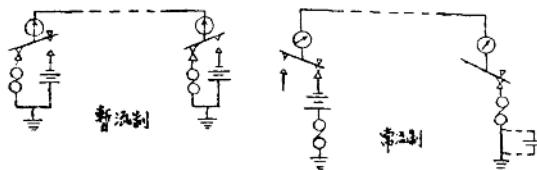


圖 1.14

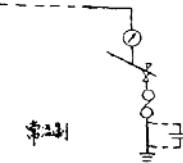


圖 1.15

(三) 暫流制與常流制比較：常流制受漏電影響較大，因為當乙站放鍵發間隔信號時，由於漏電的原因，在甲站收報器內仍有電流通過，若此電流達到工作電流範圍內，則造成壅碼而不能工作。同時距離愈遠，影響也愈大。所以適用於短距離工作，(300公里以下，一般氣候狀況)。同時常流制消耗電能較大，這是其缺點，然常流制能及時發現線路好壞，在實現啓閉制工作中必須是常流制，其他如電源可以集中供給，在軍隊中對下級電報站的電源設備可以簡化，這些都是它的優點。在實際工作中，有時為克服漏電影響，常流制也兩站均供電源，但必須串接。目前在距離不太長(300公里以下)漏電不十分嚴重的線路上常采用常流制進行。

我們不難看出暫流制、常流制均屬於單流制工作，即線路內電流是單向流動的，發送信號時電流只是有無的變化。在工作中除了單流制外還有雙流制工作，雙流制是現代雙工通報及遠距離通信常采用的一種方式，它與單流制不同，必須每站要用二組電池組來供給電源，其中一組電池正極接地，另一組電池負極接地，在通信中以電流的正負方向變換而區別符號或間隔，現將雙流制工作情況及其優點介紹如下：

##### (一) 雙流制工作原理：

如圖1.16雙方不工作時，開關均放於「1」的位置(收報位置)因此線路上無電流。

當甲站發報時，首先將開關撥於「2」的位置(發報位置)按下電鍵時，E<sub>A</sub>電池組接通，輸出電流經電鍵分成二部份，一部份經外線至對方繼電器線圈(稱之正電流)，另一部

份經本站可變電組、繼電器繞圈成回路，此時雙方繼電器舌片均吸向M，局部電路接通，收錄符號。

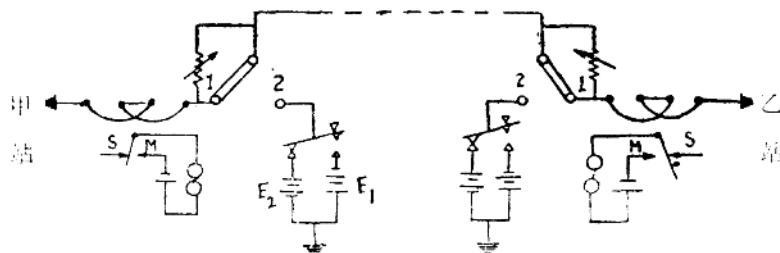


圖1.16 双流制工作原理

當甲站放鍵時， $E_1$  負電池組接通，於是電流方向改變（稱之負電流）使對方及本站繼電器均靠向S，收報器收到間隔，因此雙流的信號如圖1.17所示。

## （二）双流制工作的优点：

双流制工作虽在设备上要比单流制复杂些，且各站要用二组电池组来供电，但其工作效率要比单流制高，它能克服线路电容的影响，提高通信速度，增大通信距离。现分析如下：

### 1. 克服电容性影响，提高通信速度：

任何通信线路上存在着电阻( $R$ )，电感( $L$ )，电容( $C$ )，电漏( $G$ )四个参数，其中 $R$ 、 $G$ 影响通信距离，而 $L$ 、 $C$ 影响通信速度；尤以 $G$ 、 $C$ 影响最严重，因此在线路上之电压逐渐降低，距离愈远，影响愈大，现具体研究电容( $C$ )对电报通信的影响。

实际电报线路，除载波电路以外，均属单线，用地线完成其回路，因此天地线之间可看作一电容器。天线、地线为电容器的二极板，其间的空气及导线之绝缘层为电容器之介质，在线路上分布情况如图1.18，电路内电容的存在对电流的涨落有极大关系。使用人工收发报机，因速度不高，影响不大，如在高速通信中，则电流起落滞缓，会造成收报机不能正常工作，如当发报站按下电键时，收报站之电流不能很快升至稳定值，必须经过一段时间，使线路充电（称迟缓现象）。又当放键时，线路电容要放电（称延长现象），结果使收报机延长一段时间，如图1.19，根据这现象，单流制工作速度就受到限制，因必须要使线路电容之电流有

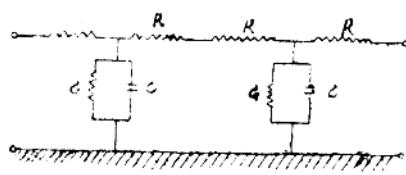


圖 1.18

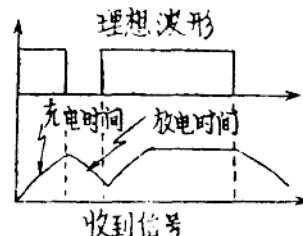


圖 1.19

充分时间放完，否则新的讯号又接上，与上次收到之信号混在一起，不能正常工作。同时单

流制工作因剩磁的作用，所以通信速度就不能提高；若采用双流制工作，这种現象就不会产生，因为当按下电键时，發出一正电流，对線路充电，放鍵时，送出反方向电流，以加速电容之放电速度，所以电流之漲落要比單流制快，則通信速度就可提高。（如圖1.20）另一方面采用双流制工作，其电流方向虽經常变化但幅度相同，線圈內就不易产生剩磁，通信速度也不受到限制。

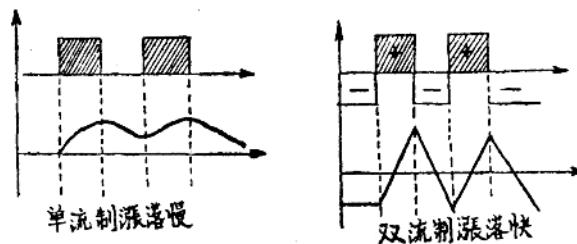


圖 1.20

### 2. 防干擾性強：

双流制工作不易受鄰線干擾电流的影响，因为繼电器舌片之动作完全由發来信号控制，要使舌片由一个接点到另一个接点，必須要有反方向电流通过，且此电流值要比繼电器穩定电流还要大，而一般情況下干擾电流不易达到此数值，所以舌片很少跳动，工作則穩定可靠。而單流制則不然，因为只要有較小的啓動电流就能使舌片动作而造成錯誤。

### 3. 繼电器动作稳定失真減少：

双流制工作电流方向虽不同，但幅度相同；此电流通过繼电器線圈时，繼电器可調整到很高的灵敏度， $3\text{ mA}$ 以上即能正常工作，同时不因輸入电流值的改变而重新調整繼电器，因为正負电流的幅度仍然相同的，这就不会产生偏崎失真。但当單流制工作时，若电流幅度有改变，则必須从新調整繼电器，否则即产生失真。

以上为双流制工作的优点，所以双流制保証了比單流制更穩定，更远距离的电报通信。

## 二、双工通报：

在一条線路上能同时进行收报和發报的通信方式，稱为「双工」；其电路有桥接和差接兩种，它們的特点为收报器不受本站發报器的影响，而只能受对方發报器的控制。現分析这种电路实现这一特点的情况：

### (一) 桥接式双工：(又稱桥絡双工) 如圖1.21

桥接双工是利用电桥平衡原理而工作的，在电桥中当有四个桥臂能滿

足  $\frac{R_1}{R_2} = \frac{R_3}{R_4}$  时，则电桥就平衡，於

是在平衡点間 A B 点就無电流通过。在此电路中， $R_3$  为天綫电阻及对方机件內阻之和， $R_4$  为平衡电阻，其数值可調整到适合电桥平衡的条件。

現分析其工作情况如下：

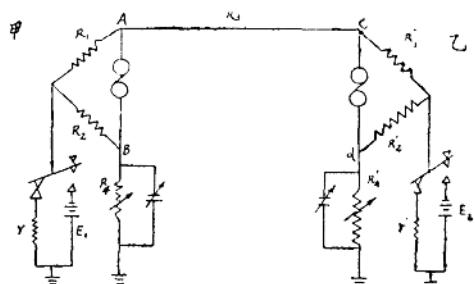


圖1.21 橋接雙工

1. 甲站按鍵時，輸出電流在  $R_1$ ,  $R_2$  分路後，一路經  $R_1$  成回路，另一路經天線至對方收報器  $R_2'$ ，然後又匯合經  $r'$  成回路。同時又有極小部分，經  $R_2'$  成回路，則乙站收到對方信號，而甲站因為平衡電阻的作用，使 A, B二點電位相等，所以自己收報機不工作，這說明了甲站發報器只能控制乙站收報機。同理，乙站發報器也只能控制甲站收報機。

2. 甲乙二站同時按鍵時：因為  $E_1 = E_2$  則 A, C二點電位相等。所以天線上無電流，而雙方電流均流過自己收報機，經平衡電阻成回路故雙方收報機都工作。在這裡要注意的是，收報機收到之電流量是自己發報電源供給，但這信號的有、無及時間長短是由對方站控制的，所以二站就可能同時在一條綫路上進行對通，例如，假設甲站先開始發，在第二瞬間乙站才開始發——見圖1.22

- ① 瞬間為甲發乙收。
- ② 瞬間為乙發甲收。
- ③ 瞬間為甲乙同時收發。
- ④ 瞬間為乙發甲收。

由此可見，雖信號中有的電流是本站供給，但受對方控制的，結果證明乙站收到甲站信號，而甲站收到乙站所發之信號，這就是橋接雙工的關鍵。

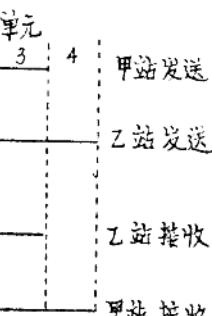


圖 1.22

### (二) 橋接式雙工：(又稱差動双工) 如圖1.23

差接式雙工所要具備的平衡條件與橋接式相似，不過它是運用繼電器的差接特點去獲得雙工通信的，現將其具體情況分析如下：

1. 甲站按鍵時：甲站按下電鍵時，在甲站繼電器線圈內同時通過  $I_{11}$ ,  $I_{12}$  兩路電流，並使  $I_{11} = I_{12}$  但由於方向相反，所以舌片不動作，(繼電器平時磁偏 S) 即自己不收報。但經天線送至對方後，通過乙站繼電器的②-①，同時有極小部分通過  $\mu\rightarrow D$  及平衡電阻成回路。這二路電流方向相同。所以舌片被吸向 M，乙站收報機收到對方信號。若甲站放鍵，由於繼電器磁偏力量，舌片回到 S，收報機收到間隔。乙站按鍵，其原理相同。

2. 甲乙兩站同時按鍵時：同時按下電鍵時，發報電源正極均接於天線，由於  $E_1 = E_2$ ，故兩站繼電器一個線圈②-①及天線上均無電流通過，雙方電流經  $\mu\rightarrow D$  及平衡電阻自成回路，則繼電器舌片均吸向 M，收報機均錄出信號，同樣這信號受着對方發報器控制。

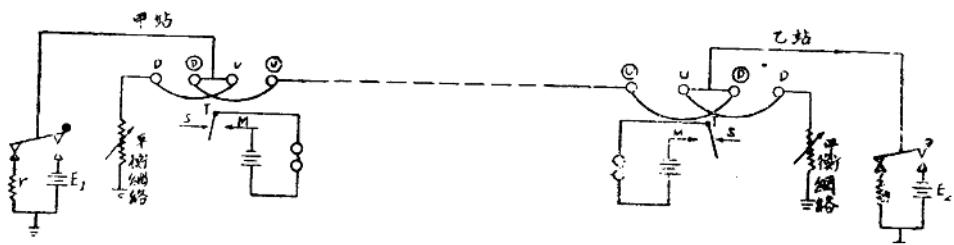


圖 1.23 單流雙工

以上討論了單流制雙工，但實際上大多採用雙流制雙工，如圖1.21。因它具有雙流制工作的全部優點。其工作情況如下：

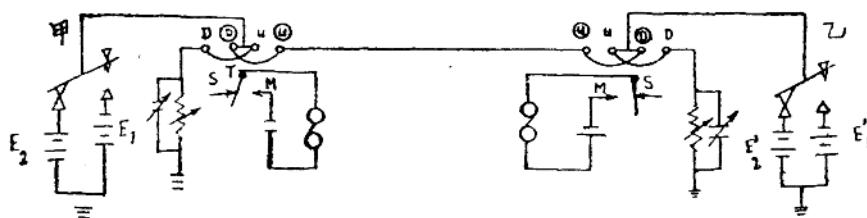


圖1.24 双流双工

1. 甲乙兩站均不按鍵時：此時外線上無電流通過， $E_2, E_2'$ 負電池組輸出電流全部經過平衡電阻D→μ自成回路。使舌片均靠向S，收報機不工作。

2. 甲乙兩站同時按鍵時：雙方同時按鍵的情況與單流雙工完全相同。外線上無電流，繼電器內只有μ→D通過電流，雙方舌片均靠向M，收報機工作。

3. 甲站按鍵時：甲站按下電鍵， $E_1$ 正電池組與乙站 $E_2'$ 負電池組串聯，在甲站繼電器中通過①→②的電流比通過μ→D的電流大一倍，所以舌片仍靠S不動，自己不收報。但在乙站繼電器中通過②→①的電流比μ→D的電流也大一倍，所以乙站繼電器舌片被吸向M收到甲站信號，這就是利用了二個線圈磁化力之差而工作的，所以稱之差接雙工。若乙站按鍵，原理相同。（電流分析見註一）

綜上所述，不論單流或雙流雙工，必須滿足以下條件：

雙方電源相等 ( $E_1 = E_2$ )

平衡電路必須與外線電路的特性，如電阻、電容等均取得平衡。在實際工作中，雙方建立雙工通信取得電路平衡的一般方法如下：

首先根據外線電阻（決定於導線的質量、線徑、長度）及對方機件內阻的總和，將平衡電阻放於此數值範圍（如已知外線電阻為 $2000\Omega$ ，對方內阻之和為 $500\Omega$ （註二），則平衡電阻放於 $2500\Omega$ 處），然後由一方連續發點信號（另一站不工作）並調整平衡電阻至本站收報機不工作為止。如有電表時，則應調至表中無電流時為止。此情況說明平衡電阻數值已與天線及對方內阻總和相等了。一方調完後，對方同樣進行調整，待雙方各自調好後，為進一步驗證雙工工作是否良好，則仍須雙方同時進行，可以一方按鍵，一方拍點，檢查信號是否能正常交換，否則仍須適當調整。

在這裡可以看出當甲方調好後，乙方再調整時，則對甲方的平衡是有影響的，這種現象在實際工作中是完全允許的。因為它並不會影響工作的進行，特別是先將平衡電阻放在較大的數值，然後減小，則影響更小，其具體證明見註（三）。

如果在遠距離通信，還必須調整電容，否則就不能得到良好的平衡，電容不平衡對通信速度是有影響的，調整的方法是：只要在連續發點信號時，使電表的指針在零左右擺動得很小，這只需改變平衡電容的數值即可達到。

註一：雙流雙工中，單方按鍵時電流的分析；任一方按鍵時的等效電路如圖1.25所示。即一方電池的正極向上，另一方負極向上，為簡便起見只作粗略的計算，目的只證明繼電器一個線圈中的電流為另一個的兩倍。

$$I_1 = I_2 \cdot \frac{80}{2497 + 400 + 100} = 26.69mA$$

$$I_1 = \frac{80}{2000 + 400 + 400 + 100 + 100} = 83.3\text{mA}$$

即  $I_1 + 2I_2 = 2I_1$



圖 1.25

註二：差接双工机件內阻計算示例：

設平衡电阻为2600Ω 繼电器每一線圈为10Ω 則輸入电阻为： $400 + \frac{100 \times 3000}{100 + 3000} = 497\Omega$

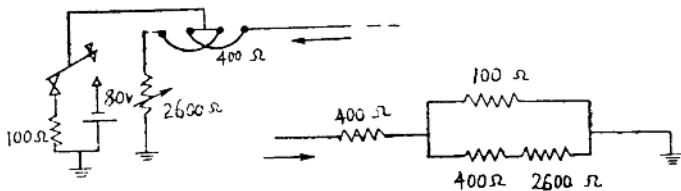


圖 1.26

註三：平衡电阻数值的变化对輸入电阻的影响：

設將上例中平衡电阻变为1600，即变化1000Ω 此时輸入电阻为：

$$100 + \frac{100 \times 2000}{100 + 2000} = 495\Omega$$

即較前只变化了2Ω 这說明平衡电阻数值的变化对机件总內阻的影响是很小的。

### 三、單工邦电电路：

任何兩部电报机如不加中繼设备所能通报的最大距离是有限的，它决定於所采用电报机的程式，改正能力，及通报的方式（如單流或双流等）还有綫路的質量特性（如R, L, C, G的参数）及通报时受干擾电流的大小等。这些都会使信号电流逐漸減小及变形失真，当輸入电流小到一定数值时，收报机或繼电器就無法工作，或要引起信号脉冲長度的失真，失真的程度随着綫路的增長而激增，当失真量超过电报机的改正能力时就不能工作。所以說直接通信距离是有限制的，一般不超过80公里。

要克服这些因素的影响，依靠增大發报电流来解决，这是不可能的，因为綫路电池电压有一定約定額，一般不能超过160V，在特殊情况下，可增加到200V，若繼續增加，就会造成对鄰綫的干擾电流增加，同时也会影响对机器和人員的安全，所以再增加綫路电压是不允许的。以下我們研究利用邦电来解决这个問題，所謂邦电即把一方的微弱信号，复制成新生的信号电流轉發到另一方，以保証收方电报机正常工作。其工作情况如下：

#### (一) 單流制單工邦电：

如圖1.27当甲站按下电鍵时，电流經外綫L<sub>1</sub>至邦电站繼电器。使R<sub>1</sub>繼电器舌片靠向

**M**, 接通邦电站之电池組，新的电流又經  $L_1$  遷至乙站收報機，使乙站錄出符號。當放鍵時，藉繼電器磁偏之力， $R_2$  繼電器舌片回至  $S$ ，乙站收到間隔，即完成了遠距離通信。我們也不難理解，乙站收錄之信號完全受甲站控制。同理乙站發報時，通過  $R_1$  繼電器的邦電作用，使甲站錄出相應的符號。

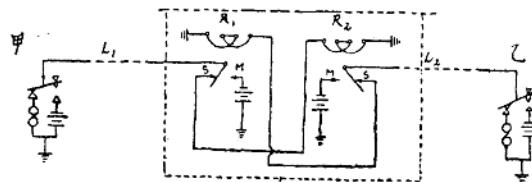


圖1.27 單流制單工邦電

### (二) 双流制单工邦电：

如圖1.28，甲方要發報時，首先將開關撥於發報位置，當按下電鍵時， $E_1$  电池組輸出電流的一部份經邦電站  $R_1$  繼電器，另一部份經本站繼電器，此時  $R_1$  繼電器舌片被吸向  $M$ ，發出正電流。一路經  $R_1$  繼電器一個線圈及平衡電路，另一路至  $L_1$  外綫至乙站接收繼電器。則乙站收報機工作，此時因  $R_2$  繼電器線圈內同時通過大小相等，但方向不同的二路電流，所以舌片仍在  $S$  不動作。同時甲站還能留底，以作核對。當甲站放鍵時，其原理相同，僅電流方向相反，使乙站收報機不工作。同理如乙站發報則甲站收報。除此還有雙流制雙工邦電。見註四。

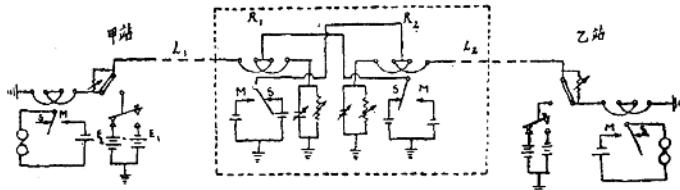


圖1.28 双流制單工邦電

註四

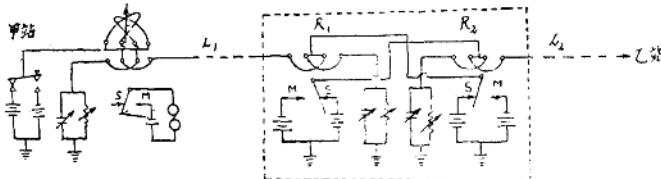


圖1.29 双流制双工邦電

以上原理說明了利用邦電站可以增加通信距離，但仍然不能無限制的增加，因為普通邦電僅複製信號的大小而不能改變信號長度的失真，如圖1.30（上）一般在800公里設一邦電站，如果我們要更遠距離的通信，那只有依靠再生邦電。再生邦電不但能複製信號的大小，且能把失真的信號改良成沒有失真的信號，轉發到下一站如圖1.30（下），我們從理論上分析，如在通信中用普通邦電再串入再生邦電後，就能無限制的增加通信距離。

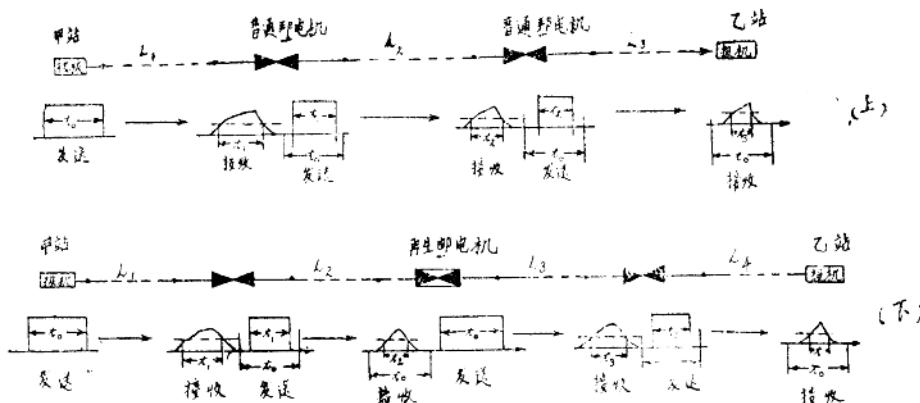


圖1.30 再生鉤電的作用

#### 四、報話合用電路：

報話合用即在同一通信迴路中，既能通話又能通報，且互不影响，这就提高了綫路使用效率，这种合用电路的关键，即在終端必須將電報电流、電話电流分开，分开的方法很多，如用低阻固及电容器，滤波器等；現代較先进的是采用載波。我們所要研究的是：利用幻象变压器进行报话同时传递。这种装置簡單，構造牢固、使用效率好、且特別适合軍用。其工作情况分析如下：

幻象变压器又稱轉電變壓器，它是一个等压变压器，分初、次級二部份，初級接話機，次級中心抽头接電報机，另二接头接外綫。如圖1.31

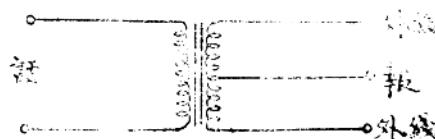


圖 1.31

電報通信情況：如圖1.32

當甲站按下電鍵時，電流分  $I_1$ ， $I_2$  兩路，此電流同時經外綫至對方幻象變壓器中心抽

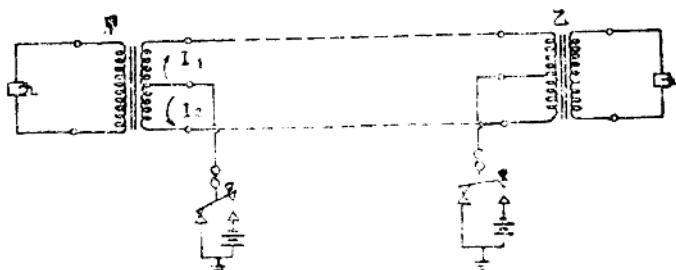


圖 1.32