

贵州师大学报丛刊(自然科学版)第四辑

论文选集

LUNWENXUANJI

贵州师大学报丛刊编辑部

论文选集

- (04) 林文彬.....
- (05) 林文彬.....
- (06) 林文彬.....
- (07) 林文彬.....
- (08) 林文彬.....
- (09) 林文彬.....
- (10) 林文彬.....
- (11) 林文彬.....
- (12) 林文彬.....
- (13) 林文彬.....
- (14) 林文彬.....
- (15) 林文彬.....
- (16) 林文彬.....
- (17) 林文彬.....
- (18) 林文彬.....
- (19) 林文彬.....
- (20) 林文彬.....
- (21) 林文彬.....
- (22) 林文彬.....
- (23) 林文彬.....
- (24) 林文彬.....
- (25) 林文彬.....
- (26) 林文彬.....
- (27) 林文彬.....
- (28) 林文彬.....
- (29) 林文彬.....
- (30) 林文彬.....
- (31) 林文彬.....
- (32) 林文彬.....
- (33) 林文彬.....
- (34) 林文彬.....
- (35) 林文彬.....
- (36) 林文彬.....
- (37) 林文彬.....
- (38) 林文彬.....
- (39) 林文彬.....
- (40) 林文彬.....
- (41) 林文彬.....
- (42) 林文彬.....
- (43) 林文彬.....
- (44) 林文彬.....
- (45) 林文彬.....
- (46) 林文彬.....
- (47) 林文彬.....
- (48) 林文彬.....
- (49) 林文彬.....
- (50) 林文彬.....
- (51) 林文彬.....
- (52) 林文彬.....
- (53) 林文彬.....
- (54) 林文彬.....
- (55) 林文彬.....
- (56) 林文彬.....
- (57) 林文彬.....
- (58) 林文彬.....
- (59) 林文彬.....
- (60) 林文彬.....
- (61) 林文彬.....
- (62) 林文彬.....
- (63) 林文彬.....
- (64) 林文彬.....
- (65) 林文彬.....
- (66) 林文彬.....
- (67) 林文彬.....
- (68) 林文彬.....
- (69) 林文彬.....
- (70) 林文彬.....
- (71) 林文彬.....
- (72) 林文彬.....
- (73) 林文彬.....
- (74) 林文彬.....
- (75) 林文彬.....
- (76) 林文彬.....
- (77) 林文彬.....
- (78) 林文彬.....
- (79) 林文彬.....
- (80) 林文彬.....
- (81) 林文彬.....
- (82) 林文彬.....
- (83) 林文彬.....
- (84) 林文彬.....
- (85) 林文彬.....
- (86) 林文彬.....
- (87) 林文彬.....
- (88) 林文彬.....
- (89) 林文彬.....
- (90) 林文彬.....
- (91) 林文彬.....
- (92) 林文彬.....
- (93) 林文彬.....
- (94) 林文彬.....
- (95) 林文彬.....
- (96) 林文彬.....
- (97) 林文彬.....
- (98) 林文彬.....
- (99) 林文彬.....
- (100) 林文彬.....

贵州师大学报丛刊编辑部

关于三阶变系数 线性微分方程的不稳定性

廖宗瓚

文献①用李雅普诺夫第二方法证明了特征根均具有负实部的缓变系数的渐近稳定性。本文也用李雅普诺夫第二方法给出至少有一个特征根具有正实部的三阶变系数线性微分方程不稳定性的充分条件的部分结果。

考虑方程

$$\ddot{x} + a(t)\dot{x} + b(t)x + c(t)x = 0 \quad (1)$$

其中 $a(t)$, $b(t)$, $c(t)$ 是 t 的实函数。

其等价系统为:

$$\begin{cases} \frac{dx_1}{dt} = x_2 \\ \frac{dx_2}{dt} = x_3 \\ \frac{dx_3}{dt} = -c(t)x_1 - b(t)x_2 - a(t)x_3 \end{cases} \quad (2)$$

假设其特征方程

$$\begin{vmatrix} -\lambda & 1 & 0 \\ 0 & -\lambda & 1 \\ -c(t) & -b(t) & -a(t)-\lambda \end{vmatrix} = 0$$

即 $\lambda^3 + a(t)\lambda^2 + b(t)\lambda + c(t) = 0 \quad (3)$

的根 $\lambda_i(t)$ ($i=1, 2, 3$) 中至少有一个具有正实部。

由于 $a(t)$, $b(t)$, $c(t)$ 是 t 的实函数, 因此如果特征方程 (3) 有复数根, 必共轭成对。

记 $\Delta(t) = a(t)b(t)c(t) - c^2(t)$

由根与系数的关系知:

$$-a(t) = \lambda_1(t) + \lambda_2(t) + \lambda_3(t)$$

$$b(t) = \lambda_1(t)\lambda_2(t) + \lambda_2(t)\lambda_3(t) + \lambda_3(t)\lambda_1(t)$$

$$-c(t) = \lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t)$$

下面仅就 $\Delta(t) \neq 0$ 的情形分三种情况讨论之。

§1. 特征方程有三个具有正实部的根

定理1. 如果方程 (1) 满足

1° $a(t)$, $b(t)$, $c(t)$ 在 $t_0 \leq t < +\infty$ 上可微有界, 其中 t_0 足够大;

2° 特征方程 (3) 的根均具有正实部, 即 $\operatorname{Re}(\lambda_i(t)) \geq \delta > 0$ ($i=1, 2, 3$) 对所有的 t 都成立, 其中 δ 为与 t 无关的常量;

$$3^\circ \max_{t_0 \leq t < +\infty} \left\{ \left| \frac{da(t)}{dt} \right|, \left| \frac{db(t)}{dt} \right|, \left| \frac{dc(t)}{dt} \right| \right\} < \varepsilon$$

其中 $\varepsilon = \min_{t_0 \leq t < +\infty} \left\{ \frac{\eta \Delta(t)}{2|a|^2 + |b|^2 + 5|c|^2 + 4|a||b| + 4|a||c| + 2|b||c| + |a| + 2|b| + 3|c| + 1}, \frac{\eta \Delta(t)}{5|a|^2 + |b|^2 + 2|c|^2 + 2|a||b| + 4|b||c| + 4|a||c| + 3|a| + |b| + 6|c| + 1}, \frac{\eta \Delta(t)}{4|a| + 2|b| + 4|c| + 3} \right\}$

η 为常数, 且 $0 \leq \eta \leq 2$.
 则方程(1)的零解不稳定.

证: 由条件2°设

$\lambda_i(t) \geq \delta > 0$ ($i=1, 2, 3$) 或 $\lambda_1(t) \geq \delta > 0, \operatorname{Re}(\lambda_i(t)) \geq \delta > 0$ ($i=2, 3$) 于是有

$$-a(t) = \lambda_1(t) + \lambda_2(t) + \lambda_3(t) = \lambda_1^2(t) + [\lambda_2(t) + \lambda_3(t)] \geq 3\delta,$$

$$b(t) = \lambda_1(t)\lambda_2(t) + \lambda_2(t)\lambda_3(t) + \lambda_3(t)\lambda_1(t)$$

$$= \lambda_1(t)[\lambda_2(t) + \lambda_3(t)] + \lambda_2(t)\lambda_3(t) \geq 3\delta^2,$$

$$-c(t) = \lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t) = \lambda_1(t)[\lambda_2(t)\lambda_3(t)] \geq \delta^3,$$

$$\Delta(t) = a(t)b(t)c(t) - c^2(t) = c(t)[a(t)b(t) - c(t)]$$

$$= -\lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t) \left\{ -[\lambda_1(t) + \lambda_2(t) + \lambda_3(t)][\lambda_1(t)\lambda_2(t) + \lambda_2(t)\lambda_3(t) + \lambda_3(t)\lambda_1(t)] + \lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t) \right\}$$

$$= \lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t) \left\{ \lambda_1^2(t)[\lambda_2(t) + \lambda_3(t)] + \lambda_1(t)[\lambda_2(t) + \lambda_3(t)]^2 + \lambda_2(t)\lambda_3(t)[\lambda_2(t) + \lambda_3(t)] \right\} \geq 8\delta^6$$

应用巴尔巴欣公式②, 取

$$V(t; x_1, x_2, x_3) = V_{11}(t)x_1^2 + 2V_{12}(t)x_1x_2 + 2V_{13}(t)x_1$$

$$x_3 + V_{22}(t)x_2^2 + 2V_{23}(t)x_2x_3 + V_{33}(t)x_3^2$$

其中 $V_{11}(t) = -ab^2 - a^3c + bc - ac^2 - c^3$, $V_{12}(t) = -a^2b - c^2 - bc^2$,

$$V_{13}(t) = -ab + c, \quad V_{22}(t) = -a^3 - c - a^2c - bc - b^2c - ac^2,$$

$$V_{23}(t) = -a^2 - ac - c^2, \quad V_{33}(t) = -a - c - bc$$

这里 a, b, c 均为 t 的实函数.

$$\text{则 } V(t; x_1, x_2, x_3) = (-ab^2 - a^2c + bc - ac^2 - c^3)x_1^2 + 2(-a^2b - c^2 - bc^2)x_1x_2 + 2(-ab + c)x_1x_3 + (-a^3 - c - a^2c - bc - b^2c -$$

$$-ac^2)x_2^2 + 2(-a^2 - ac - c^2)x_2x_3 + (-a - c - bc)x_3^2$$

$$= (-ab^2 - a^2c + bc)x_1^2 - 2a^2bx_1x_2 + 2(-ab + c)x_1x_3 - (a^3$$

$$+ c)x_2^2 - 2a^2x_2x_3 - ax_3^2 - c(ax_2 + x_3)^2 - \frac{c}{b}[(bx_2 + cx_1)^2$$

$$+ (abc - c^2)x_1^2] - c(cx_1 + bx_2)^2 - \frac{c}{b}[(bx_3 + cx_2)^2 +$$

$$(abc - c^2)x_2^2] \geq (-ab^2 - a^2c + bc)x_1^2 - 2a^2bx_1x_2 +$$

$$2(-ab + c)x_1x_3 - (a^3 + c)x_2^2 - 2a^2x_2x_3 - ax_3^2 =$$

{ 对于任意给定的无论多么大的 $\bar{t}$ ($\bar{t} \geq t_0$), 考察二次型

$$U(\bar{t}; x_3, x_2, x_1) = -ax_3^2 - 2a^2x_3x_2 - (a^3 + c)x_2^2 + 2(-ab + c)$$

$$x_3x_1 - 2a^2bx_2x_1 + (-ab^2 - a^2c + bc)x_1^2$$

其系数行列式

$$\begin{vmatrix} -a & -a^2 & (-ab + c) \\ -a^2 & -(a^3 + c) & -a^2b \\ (-ab + c) & -a^2b & (-ab^2 - a^2c + bc) \end{vmatrix}_{t=\bar{t}}$$

的主子行列式

$$-a(\bar{i}) \geq 3\delta > 0$$

，上式

$$\begin{vmatrix} -a & -a^2 & \\ -a^2 & -(a^3+c) & \\ (-ab+c) & -a^2b & (-ab^2-a^2c+bc) \end{vmatrix} = a(\bar{i})c(\bar{i}) \geq 3\delta^4 > 0$$

$$\begin{vmatrix} -a & -a^2 & (-ab+c) \\ -a^2 & -(a^3+c) & -a^2b \\ (-ab+c) & -a^2b & (-ab^2-a^2c+bc) \end{vmatrix} = -c(\bar{i}) \left[a(\bar{i})b(\bar{i}) \cdot \right.$$

$$\left. c(\bar{i}) - c^2(\bar{i}) \right] \geq 8\delta^8 > 0$$

根据塞尔维斯特定理^③可知二次型 $U(\bar{i}; x_3, x_2, x_1)$ 是正定的。又因为

$$V(\bar{i}; x_1, x_2, x_3) \geq U(\bar{i}; x_3, x_2, x_1)$$

所以函数 $V(tx_1, x_2, x_3)$ 在任意小的 x_i 值和任意大的 $t(t \geq t_0)$ 值时，可以取正的值。

其次，由条件1°可知必存在一个 $M > 0$ ，使得

$$|a(t)| \leq M, \quad |b(t)| \leq M, \quad |c(t)| \leq M$$

其中 M 为与 t 无关的常数。

由此可以证明 $V(t; x_1, x_2, x_3)$ 具有无穷小上界。

最后证明函数 $V(t; x_1, x_2, x_3)$ 对于时间 t 的由扰动运动方

程构成的全导数 $\frac{dV}{dt}$ 是正定的函数。

事实上,

$$\begin{aligned}
 \frac{dV}{dt} &= \dot{V}_{11}(t)x_1^2 + 2\dot{V}_{12}(t)x_1x_2 + 2\dot{V}_{13}(t)x_1x_3 + \dot{V}_{22}(t)x_2^2 + 2\dot{V}_{23}(t)x_2x_3 + \dot{V}_{33}(t)x_3^2 + 2\left[V_{11}(t)x_1\frac{dx_1}{dt} + V_{12}(t)\left(\frac{dx_1}{dt}x_2 + x_1\frac{dx_2}{dt}\right) + V_{13}(t)\left(\frac{dx_1}{dt}x_3 + x_1\frac{dx_3}{dt}\right) + V_{22}(t)x_2\frac{dx_2}{dt} + V_{23}(t)\left(\frac{dx_2}{dt}x_3 + x_2\frac{dx_3}{dt}\right) + V_{33}(t)x_3\frac{dx_3}{dt}\right] \\
 &= \dot{V}_{11}(t)x_1^2 + 2\dot{V}_{12}(t)x_1x_2 + 2\dot{V}_{13}(t)x_1x_3 + \dot{V}_{22}(t)x_2^2 + 2\dot{V}_{23}(t)x_2x_3 + \dot{V}_{33}(t)x_3^2 + 2\Delta(t)(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) \\
 &\geq 2\Delta(t)(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) - \left[|\dot{V}_{11}(t)|x_1^2 + |\dot{V}_{12}(t)|(x_1^2 + x_2^2) + |\dot{V}_{13}(t)|(x_1^2 + x_3^2) + |\dot{V}_{22}(t)|x_2^2 + |\dot{V}_{23}(t)|(x_2^2 + x_3^2) + |\dot{V}_{33}(t)|x_3^2\right] \\
 &= 2\Delta(t)(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) - \left[(|\dot{V}_{11}(t)| + |\dot{V}_{12}(t)| + |\dot{V}_{13}(t)|)x_1^2 + (|\dot{V}_{12}(t)| + |\dot{V}_{22}(t)| + |\dot{V}_{23}(t)|)x_2^2 + (|\dot{V}_{13}(t)| + |\dot{V}_{23}(t)| + |\dot{V}_{33}(t)|)x_3^2\right] \\
 &\geq 2\Delta(t)(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) - \varepsilon \left[(2|a|^2 + |b|^2 + 5|c|^2 + 4|a||b| + 4|a||c| + 2|b||c| + |a| + 2|b| + 3|c| + 1)x_1^2 + (5|a|^2 + |b|^2 + 2|c|^2 + 2|a||b| + 4|b||c| + 4|a||c| + 3|a| + |b| + 6|c| + 1)x_2^2 + (4|a| + 2|b| + 4|c| + 3)x_3^2\right] \\
 &\geq 2\Delta(t)(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) - \left[\eta\Delta(t)x_1^2 + \eta\Delta(t)x_2^2 + \eta\Delta(t)x_3^2\right]
 \end{aligned}$$

$$=(2-\eta)\Delta(t)(x_1^2+x_2^2+x_3^2)\geq 8(2-\eta)\delta^0(x_1^2+x_2^2+x_3^2)$$

所以 $\frac{dV}{dt}$ 是正定的。根据非定常运动的李雅普诺夫的不稳定定理②可知，方程(1)的零解不稳定。

§2. 特征方程有两个具有正实部的根

定理2. 对于方程(1)设

1° $a(t), b(t), c(t)$ 在 $t_0 \leq t < +\infty$ 上可微有界，其中 t_0 足够大；

2° 特征方程(3)的根 $\lambda_1(t), \lambda_2(t), \lambda_3(t)$ 满足

$$\delta_1 < \lambda_2(t) < \delta_2, \quad -\delta_4 < \lambda_1(t) < -\delta_3, \quad \delta_5 < \lambda_3(t)$$

其中 $\delta_i (i=1, 2, 3, 4, 5)$ 均为与 t 无关的常量，且 $0 < \delta_1 < \delta_2 < \delta_3 < \delta_4 < \delta_5$ ；

3° $a(t) + c(t) + b(t)c(t) < 0$ 对所有的 $t \geq t_0$ 都成立；

$$4^\circ \max_{t_0 \leq t < +\infty} \left\{ \left| \frac{da(t)}{dt} \right|, \left| \frac{db(t)}{dt} \right|, \left| \frac{dc(t)}{dt} \right| \right\} < \varepsilon$$

$$\text{其中 } \varepsilon = \min_{t_0 \leq t < +\infty} \left\{ \frac{\eta \Delta(t)}{2|a|^2 + |b|^2 + 5|c|^2 + 4|a||b| + 4|a||c| + 2|b||c| + |a| + 2|b| + 3|c| + 1}, \frac{\eta \Delta(t)}{5|a|^2 + |b|^2 + 2|c|^2 + 2|a||b| + 4|b||c| + 4|a||c| + 3|a| + |b| + 6|c| + 1}, \frac{\eta \Delta(t)}{4|a| + 2|b| + 4|c| + 3} \right\}$$

η 为常数，且 $0 \leq \eta < 2$

则方程(1)的零解不稳定。

证：由条件2°，有

$$\lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t) = -|\lambda_1(t)||\lambda_2(t)||\lambda_3(t)| < -\delta_3\delta_1\delta_5$$

$$=-\delta_1\delta_3\delta_5 < 0, \quad \Delta(t) =$$

$$\lambda_1(t) + \lambda_2(t) < -\delta_3 + \delta_2 = -(\delta_3 - \delta_2) < 0,$$

$$\lambda_2(t) + \lambda_3(t) > \delta_1 + \delta_5 > 0,$$

$$\lambda_3(t) + \lambda_1(t) > \delta_5 - \delta_4 > 0,$$

$$\text{而 } \Delta(t) = \lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t) \{ \lambda_1^2(t)[\lambda_2(t) + \lambda_3(t)] + \lambda_1(t)$$

$$[\lambda_2(t) + \lambda_3(t)]^2 + \lambda_2(t)\lambda_3(t)[\lambda_2(t) + \lambda_3(t)] \}$$

$$= \lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t)[\lambda_1(t) + \lambda_2(t)][\lambda_2(t) + \lambda_3(t)]$$

$$[\lambda_3(t) + \lambda_1(t)]$$

$$\therefore \Delta(t) = \lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t)[\lambda_1(t) + \lambda_2(t)][\lambda_2(t) + \lambda_3(t)][\lambda_3(t) + \lambda_1(t)]$$

$$> \delta_1\delta_3\delta_5(\delta_3 - \delta_2)(\delta_1 + \delta_5)(\delta_5 - \delta_4) > 0$$

$$-c(t) = \lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t) < -\delta_1\delta_3\delta_5 < 0$$

根据巴尔巴欣公式^②，取

$$V(t; x_1, x_2, x_3) = V_{11}(t)x_1^2 + 2V_{12}(t)x_1x_2 + 2V_{13}(t)x_1x_3$$

$$+ V_{22}(t)x_2^2 + 2V_{23}(t)x_2x_3 + V_{33}(t)x_3^2$$

$$\text{其中 } V_{11}(t) = -ab^2 - a^2c + bc - ac^2 - c^3,$$

$$V_{12}(t) = -a^2b - bc^2, \quad V_{13}(t) = -ab + c,$$

$$V_{22}(t) = -a^3 - c - a^2c - bc - b^2c - ac^2,$$

$$V_{23}(t) = -a^2 - ac - c^2, \quad V_{33}(t) = -a - c - bc$$

这里 a, b, c 均为 t 的实函数。

对于任意给定的无论多么大的 $\bar{i} (\bar{i} \geq t)$ ，考察二次型

$$U(\bar{i}; x_3, x_2, x_1) = V_{33}(\bar{i})x_3^2 + 2V_{23}(\bar{i})x_3x_2 + 2V_{13}(\bar{i})x_3x_1$$

$$+ V_{22}(\bar{i})x_2^2 + 2V_{12}(\bar{i})x_2x_1 + V_{11}(\bar{i})x_1^2$$

显然其系数行列式

为

$$\Delta = \begin{vmatrix} V_{33}(\bar{t}) & V_{23}(\bar{t}) & V_{13}(\bar{t}) \\ V_{23}(\bar{t}) & V_{22}(\bar{t}) & V_{12}(\bar{t}) \\ V_{13}(\bar{t}) & V_{12}(\bar{t}) & V_{11}(\bar{t}) \end{vmatrix}$$

的主子行列式

$$V_{33}(\bar{t}) = -a(\bar{t}) - c(\bar{t}) - b(\bar{t})c(\bar{t}) \geq 0,$$

$$\begin{vmatrix} V_{33}(\bar{t}) & V_{23}(\bar{t}) \\ V_{23}(\bar{t}) & V_{22}(\bar{t}) \end{vmatrix} = V_{33}(\bar{t})V_{22}(\bar{t}) - V_{23}^2(\bar{t}) = \text{定值} K,$$

$$\begin{vmatrix} V_{33}(\bar{t}) & V_{23}(\bar{t}) & V_{13}(\bar{t}) \\ V_{23}(\bar{t}) & V_{22}(\bar{t}) & V_{12}(\bar{t}) \\ V_{13}(\bar{t}) & V_{12}(\bar{t}) & V_{11}(\bar{t}) \end{vmatrix} = \left\{ -c(abc - c^2)[(a+c)^2(a^2+c^2 + 1) + (b+1)^2(b^2+c^2+1) + a^2(b^2+c^2+b^2)] \right\} \Big|_{t=\bar{t}} < 0$$

根据塞尔维斯特定理^⑨可知, $U(\bar{t}; x_3^*, x_2, x_1)$ 不是恒正型。

同理, $-U(\bar{t}; x_3^*, x_2, x_1)$ 的系数行列式

$$\begin{vmatrix} -V_{33}(\bar{t}) & -V_{23}(\bar{t}) & -V_{13}(\bar{t}) \\ -V_{23}(\bar{t}) & -V_{22}(\bar{t}) & -V_{12}(\bar{t}) \\ -V_{13}(\bar{t}) & -V_{12}(\bar{t}) & -V_{11}(\bar{t}) \end{vmatrix}$$

的主子行列式

$$-V_{33}(\bar{t}) < 0$$

$$\begin{vmatrix} -V_{33}(\bar{t}) & -V_{23}(\bar{t}) \\ -V_{23}(\bar{t}) & -V_{22}(\bar{t}) \end{vmatrix} = (-1)^2 \begin{vmatrix} V_{33}(\bar{t}) & V_{23}(\bar{t}) \\ V_{23}(\bar{t}) & V_{22}(\bar{t}) \end{vmatrix} = \text{定值} K,$$

$$\begin{vmatrix} -V_{33}(\bar{t}) & -V_{23}(\bar{t}) & -V_{13}(\bar{t}) \\ -V_{23}(\bar{t}) & -V_{22}(\bar{t}) & -V_{12}(\bar{t}) \\ -V_{13}(\bar{t}) & -V_{12}(\bar{t}) & -V_{11}(\bar{t}) \end{vmatrix} = (-1)^3 \begin{vmatrix} V_{33}(\bar{t}) & V_{23}(\bar{t}) & V_{13}(\bar{t}) \\ V_{23}(\bar{t}) & V_{22}(\bar{t}) & V_{12}(\bar{t}) \\ V_{13}(\bar{t}) & V_{12}(\bar{t}) & V_{11}(\bar{t}) \end{vmatrix} > 0$$

所以 $-U(\bar{t}; x_3, x_2, x_1)$ 也不是恒正型。故所以 $U(\bar{t}; x_3, x_2, x_1)$ 既不是恒正型也不是恒负型。

又因为 $U(\bar{t}; x_3, x_2, x_1)$ 的系数行列式不等于零，所以二次型 $U(\bar{t}; x_3, x_2, x_1)$ 是满秩的，于是它可以经实满秩线性变换化为标准形式③：

$$U(\bar{t}; x_3, x_2, x_1) = A_1 y_1^2 + A_2 y_2^2 + A_3 y_3^2$$

其中 $A_i \neq 0$ ($i=1, 2, 3$)

由于 $U(\bar{t}; x_3, x_2, x_1)$ 不是恒正型，所以 A_1, A_2, A_3 中至少有一个为负，而 $U(\bar{t}; x_3, x_2, x_1)$ 又不是恒负型，所以 A_1, A_2, A_3 中至少有一个为正，故型 $U(\bar{t}; x_3, x_2, x_1)$ 是非定型，即 $U(\bar{t}; x_3, x_2, x_1)$ 是变号的。而 $V(\bar{t}; x_1, x_2, x_3) = U(\bar{t}; x_3, x_2, x_1)$ ，所以 $V(\bar{t}; x_1, x_2, x_3)$ 也是变号的。由此可见，函数 $V(t; x_1, x_2, x_3)$ 在任意小的 x_1 值和任意大的 t ($t \geq t_0$) 值时，可以取正的值。

又根据条件1*，可以证明， $V(t; x_1, x_2, x_3)$ 具有无穷小

上界。

再考察 $\frac{dV}{dt}$ ，类似定理 1 有

$$\frac{dV}{dt} \geq 2\Delta(t)(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) - [\eta\Delta(t)x_1^2 + \eta\Delta(t)x_2^2 + \eta\Delta(t)x_3^2]$$

$$= (2-\eta)\Delta(t)(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) > (2-\eta)\delta_1\delta_3\delta_5(\delta_3 - \delta_2)$$

所以 $\frac{dV}{dt}$ 是正定的。根据非定常运动的李雅普诺夫的不稳定定理②可知，方程(1)的零解不稳定。

定理 3. 对于方程(1)设

1° $a(t), b(t), c(t)$ 在 $t_0 \leq t < +\infty$ 上可微有界，其中 t_0 足够大；

2° 特征方程(3)的根 $\lambda_1(t), \lambda_2(t), \lambda_3(t)$ 满足

$$-\delta_2 < \lambda_1(t) < -\delta_1, \quad \delta_3 < \lambda_2(t) \leq \lambda_3(t)$$

其中 $\delta_i (i=1, 2, 3)$ 均为与 t 无关的常量，且 $0 < \delta_1 < \delta_2 < \delta_3$ ；

3° $a(t) + c(t) + b(t)c(t) > 0$ ，对所有的 $t \geq t_0$ 都成立；

$$4^\circ \max_{t_0 \leq t < +\infty} \left\{ \left| \frac{da(t)}{dt} \right|, \left| \frac{db(t)}{dt} \right|, \left| \frac{dc(t)}{dt} \right| \right\} < \varepsilon$$

$$\text{其中 } \varepsilon = \min_{t_0 \leq t < +\infty} \left\{ \frac{\eta\Delta(t)}{2|a|^2 + |b|^2 + 5|c|^2 + 4|a||b| + 4|a||c| + 2|b||c| + |a| +} \right.$$

$$\frac{\eta\Delta(t)}{2|b| + 3|c| + 1}, \frac{\eta\Delta(t)}{5|a|^2 + |b|^2 + 2|c|^2 + 2|a||b| + 4|b||c|}, \frac{\eta\Delta(t)}{+ 4|a||c| + 3|a| + |b| + 6|c| + 1}, \frac{\eta\Delta(t)}{4|a| + 2|b| + 4|c| + 3} \Big\}$$

η 为常数, 且 $0 \leq \eta < 2$

则方程(1)的零解不稳定。

证: 由条件 2° 有

$$\begin{aligned}\lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t) &= -|\lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t)| < -\delta_1\delta_2\delta_3 \\ &= -\delta_1\delta_3^2 < 0\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\lambda_1(t) + \lambda_2(t) &> -\delta_2 + \delta_3 > 0, \quad \lambda_2(t) + \lambda_3(t) > 2\delta_3 > 0, \\ \lambda_1(t) + \lambda_3(t) &> -\delta_2 + \delta_3 > 0,\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\therefore \Delta(t) &= -|\lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t)| |\lambda_1(t) + \lambda_2(t)| |\lambda_2(t) + \lambda_3(t)| \\ &\quad |\lambda_3(t) + \lambda_1(t)| \\ &< -\delta_1\delta_3^2(\delta_3 - \delta_2)(2\delta_3)(\delta_3 - \delta_2) \\ &= -2\delta_1\delta_3^2(\delta_3 - \delta_2)^2 < 0\end{aligned}$$

$$-c(t) = \lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t) < -\delta_1\delta_3^2 < 0$$

根据巴尔巴欣公式②, 取

$$\begin{aligned}V(t; x_1, x_2, x_3) &= V_{11}(t)x_1^2 + 2V_{12}(t)x_1x_2 + 2V_{13}(t)x_1x_3 \\ &\quad + V_{22}(t)x_2^2 + 2V_{23}(t)x_2x_3 + V_{33}(t)x_3^2\end{aligned}$$

其中 $V_{11}(t) = -ab^2 - a^2c + bc - ac^2 - c^3$, $V_{12}(t) = -a^2b - c^2 - bc^2$,
 $V_{13}(t) = -ab + c$, $V_{22}(t) = -a^3 - c - a^2c - bc - b^2c - ac^2$,
 $V_{23}(t) = -a^2 - ac - c^2$, $V_{33}(t) = -a - c - bc$
 这里 a, b, c 均为 t 的实函数。

类似定理 1 和定理 2 可以证明函数 $V(t; x_1, x_2, x_3)$ 具有无穷小上界, 并且在任意小的 x_i 值和任意大的 $t(t \geq t_0)$ 值时, 可以取负的值。

再考察 $\frac{dV}{dt}$:

$$\begin{aligned}
 \frac{dV}{dt} &= \dot{V}_{11}(t) x_1^2 + 2\dot{V}_{12}(t) x_1 x_2 + 2\dot{V}_{13}(t) x_1 x_3 + \dot{V}_{22}(t) x_2^2 \\
 &\quad + 2\dot{V}_{23}(t) x_2 x_3 + \dot{V}_{33}(t) x_3^2 + 2\Delta(t)(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) \\
 &\leq 2\Delta(t)(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) + [|\dot{V}_{11}(t)|x_1^2 + |\dot{V}_{12}(t)|(x_1^2 + x_2^2) \\
 &\quad + |\dot{V}_{13}(t)|(x_1^2 + x_3^2) + |\dot{V}_{22}(t)|x_2^2 + |\dot{V}_{23}(t)|(x_2^2 + x_3^2) + \\
 &\quad |\dot{V}_{33}(t)|x_3^2] = 2\Delta(t)(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) + [(|\dot{V}_{11}(t)| + |\dot{V}_{12}(t)| \\
 &\quad + |\dot{V}_{13}(t)|)x_1^2 + (|\dot{V}_{12}(t)| + |\dot{V}_{22}(t)| + |\dot{V}_{23}(t)|)x_2^2 + \\
 &\quad (|\dot{V}_{13}(t)| + |\dot{V}_{23}(t)| + |\dot{V}_{33}(t)|)x_3^2] \leq 2\Delta(t)(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) \\
 &\quad + \varepsilon[(2|a|^2 + |b|^2 + 5|c|^2 + 4|a||b| + 4|a||c| + 2|b||c| + |a| + 2|b| + \\
 &\quad 3|c| + 1)x_1^2 + (5|a|^2 + |b|^2 + 2|c|^2 + 2|a||b| + 4|b||c| + 4|a||c| + 3|a| \\
 &\quad + |b| + 6|c| + 1)x_2^2 + (4|a| + 2|b| + 4|c| + 3)x_3^2] \\
 &\leq 2\Delta(t)(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) + [\eta\Delta(t)x_1^2 + \eta\Delta(t)x_2^2 + \\
 &\quad \eta\Delta(t)x_3^2] \\
 &= 2\Delta(t)(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) + [-\Delta(t)\eta(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2)] \\
 &= (2-\eta)\Delta(t)(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) < -2(2-\eta)\delta_1\delta_3^2(\delta_3-\delta_2)^2
 \end{aligned}$$

所以 $\frac{dV}{dt}$ 是负定的。根据非定常运动的李雅普诺夫的不稳定定理②可知，方程(1)的零解不稳定。

[注]：在定理3中，如果条件1°, 3°, 4°不变，只将条件2°改为：

特征方程(3)的根 $\lambda_1(t), \lambda_2(t), \lambda_3(t)$ 满足下列条件之一者：

$$1) \delta_1 < \lambda_2(t) \leq \lambda_3(t) < \delta_2, \quad \lambda_1(t) < -\delta_3,$$

其中 $\delta_i (i=1, 2, 3)$ 均为与 t 无关的常量，且 $0 < \delta_1 < \delta_2 < \delta_3$ ，

或

$$2) \lambda_1(t) < -\delta'_1, \quad \lambda_2(t) = p(t) + q(t)i,$$

$$\lambda_3(t) = p(t) - q(t)i, \text{ 且 } p(t) > \delta'_2, \quad |q(t)| > \delta'_3,$$

其中 $\delta'_i (i=1, 2, 3)$ 均为与 t 无关的正常数。

则完全类似定理3的证明方法可以证明方程(1)的零解不稳定。

§3. 特征方程有一个具有正实部的根

定理4. 对于方程(1)设

1° $a(t), b(t), c(t)$ 在 $t_0 \leq t < +\infty$ 上可微有界，其中 t_0 足够大；

2° 特征方程(3)的根 $\lambda_1(t), \lambda_2(t), \lambda_3(t)$ 满足：

$$-\delta_2 < \lambda_3(t) < -\delta_1, \quad \delta_3 < \lambda_1(t) < \delta_4, \quad \lambda_2(t) < -\delta_5,$$

其中 $\delta_i (i=1, 2, 3, 4, 5)$ 均为与 t 无关的常量，且 $0 < \delta_1 < \delta_2 < \delta_3 < \delta_4 < \delta_5$ ；

3° $a(t) + c(t) + b(t)c(t) > 0$ ，对所有的 $t \geq t_0$ 都成

立;

$$\max_{t_0 \leq t < +\infty} \left\{ \left| \frac{da(t)}{dt} \right|, \left| \frac{db(t)}{dt} \right|, \left| \frac{dc(t)}{dt} \right| \right\} < \varepsilon$$

$$\text{其中 } \varepsilon = \min_{t_0 \leq t < +\infty} \left\{ \frac{\eta \Delta(t)}{2|a|^2 + |b|^2 + 5|c|^2 + 4|a||b| + 4|a||c| + 2|b||c| + |a| + |b| + 3|c| + 1}, \frac{\eta \Delta(t)}{5|a|^2 + |b|^2 + 2|c|^2 + 2|a||b| + 4|b||c| + 4|a||c| + 3|a| + |b| + 6|c| + 1}, \frac{\eta \Delta(t)}{4|a||c| + 3|a| + |b| + 6|c| + 1}, \frac{\eta \Delta(t)}{4|a| + 2|b| + 4|c| + 3} \right\}$$

η 为常数, 且 $0 \leq \eta < 2$

则方程 (1) 的零解不稳定

证: 由条件 2° 有

$$\lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t) = |\lambda_1(t)||\lambda_2(t)||\lambda_3(t)| > \delta_3\delta_5\delta_1 \\ = \delta_1\delta_3\delta_5 > 0$$

$$\lambda_1(t) + \lambda_2(t) < \delta_4 - \delta_5 < 0, \quad \lambda_2(t) + \lambda_3(t) < -\delta_5 - \delta_1^* < 0,$$

$$\lambda_3(t) + \lambda_1(t) > -\delta_2 + \delta_3 > 0$$

$$\therefore \Delta(t) = |\lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t)||\lambda_1(t) + \lambda_2(t)||\lambda_2(t) + \lambda_3(t)||\lambda_3(t) + \lambda_1(t)|$$

$$> \delta_1\delta_3\delta_5(\delta_5 - \delta_4)(\delta_5 + \delta_1)(\delta_3 - \delta_2) > 0$$

$$-c(t) = \lambda_1(t)\lambda_2(t)\lambda_3(t) > \delta_1\delta_3\delta_5 > 0$$

根据巴尔巴欣公式②, 取

$$V(t; x_1, x_2, x_3) = V_{11}(t)x_1^2 + 2V_{12}(t)x_1x_2 + 2V_{13}(t)x_1x_3 + V_{22}(t)x_2^2 + 2V_{23}(t)x_2x_3 + V_{33}(t)x_3^2$$

$$\text{其中 } V_{11}(t) = -ab^2 - a^2c + bc - ac^2 - c^3, \quad V_{12}(t) = -a^2b - c^2 - bc^2,$$

$$V_{13}(t) = -ab + c, \quad V_{22}(t) = -a^3 - c - a^2c - bc - b^2c - ac^2,$$

$$V_{23}(t) = -a^2 - ac - c^2, \quad V_{33}(t) = -a - c - bc$$