

冲压发動机构造

溫俊峰 陈顺守 合编

北京航空学院

1964.1

冲压发动机

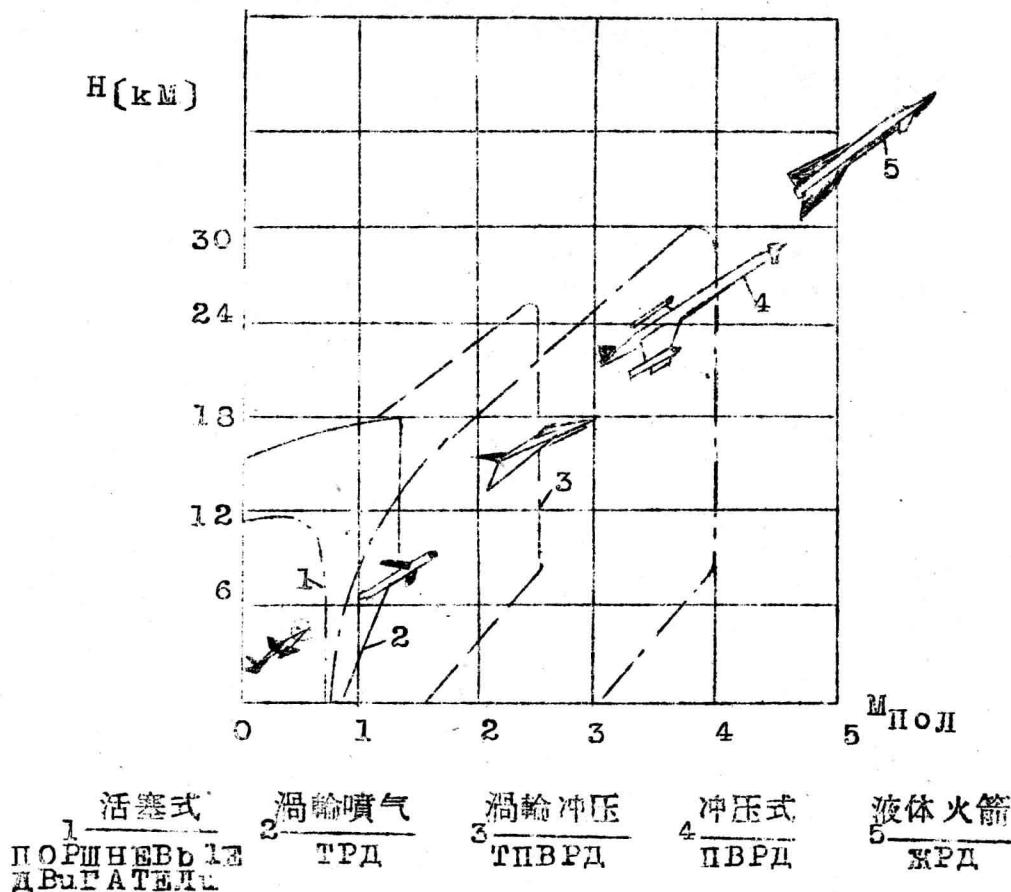
目 录

	頁 數
第一章 总 結	
§ 1.1 冲压发动机的发展和使用	1
§ 1.2 冲压发动机的构造特点	3
§ 1.3 冲压发动机的受力分析	4
§ 1.4 冲压发动机总体方案的选择	12
§ 1.5 冲压发动机設計的基本原則	13
第二章 扩压器	
§ 2.1 扩压器的功用和要求	15
§ 2.2 二波系简单式扩压器	15
§ 2.3 扩压器按装路綫介紹	19
§ 2.4 卓尔(Thor)发动机扩压器的构造	20
§ 2.5 喉道放气的混合式扩压器方案	23
第三章 燃燒室	
§ 3.1 燃燒室的功用和要求	25
§ 3.2 燃燒室的分类和构造特点	28
§ 3.3 燃燒室各主要元件的构造	30
§ 3.4 燃燒室部件的构造	54
第四章 尾噴管	
§ 4.1 尾噴管的要求和分类	58
§ 4.2 尾噴管的型面設計	58
§ 4.3 尾噴管的构造	60
§ 4.4 高温零件的冷却	63
[附表] 冲压发动机零件的材料	65
参考书	65

第一章 总論

§ 1.1 冲压发动机的发展和使用

随着航事叶的发展，对飞行器高速、高空和远航程不断提出新的要求。在高速飞行中，涡轮喷气发动机（ТРД）的效率大大降低。当飞行 M 数超过2.5时，压气机即失去作用。由於涡轮的存在限制了燃烧温度的提高，所以ТРД的推力和耗油率愈来愈不能满足高速飞行时的性能要求。在大气中飞行时，火箭发动机经济性差，续航能力小。特别对各种类型的导弹和靶机仅一次使用或使用期限很短，这就要求发动机构造简单成本低。因而，在大气层内无论从性能上或构造上冲压发动机（ПВРД）最大限度地满足飞行器高空高速远航程和成本低的要求。如图（1.1）所示。冲压发动机在飞行速度 $M = 2.5 \sim 4$ ，飞行高度 $H = 18 \sim 30$ 公里的情况下更加有利。所以，ПВРД在现代航空中，特别在军用飞行器上占有很重要的地位。



图（1.1） 各种发动机的应用范围

目前冲压发动机已广泛使用在导弹和靶机上。并且也可在其他飞行器上使用，现分述如下：

(一) 导弹。冲压发动机可以用在各种类型的导弹上。目前地一空导弹使用冲压发动机的最多。如美国的“波马克”导弹采用 RJ-43 冲压发动机，英国的“猎犬”式导弹采用卓尔 (Thor) 冲压发动机。据初步统计。在资本主义国家现已发展成功的 16 种地一空导弹中有 3 种是用 ПВРД 占 19%，而正在试制发展的 13 种地一空导弹中采用 ПВРД 的有 9 种占 70%。在空地导弹上虽然目前用的较少，但根据 ПВРД 之性能和构造特点，会日益得到广泛的使用和发展，如英国原用液体火箭发动机的“兰剑”空一地导弹目前改型为“MK-2”则采用 ПВРД 且其射程加大一倍。

(二) 靶机。由于 ПВРД 构造简单成本低，目前靶机上绝大多数采用 ПВРД；如美国的“Q-5”及法国的“CT-41”。靶机不仅采用超音的 ПВРД，也曾使用过亚音的 ПВРД，如苏联 РД-900 就是用于靶机的亚音冲压发动机，由母机空中投掷发射。

(三) 直升机。把小型冲压发动机装在直升机旋翼的尖端，燃料从旋翼中流过，由于离心力使燃料增压，甚至可省去燃料泵。但因 ПВРД 在亚音速运动时效率低噪音大，目前只在小直升机上试验用。

(四) 超音速飞机。利用 ПВРД 高速性能好的特点，不仅能提高飞机速度，而且能改善飞行经济性，增加续航能力。特别当 ПВРД 与 ТРД 组合使用时，飞机性能可大大改进，并扩大其使用速度范围。

(五) 实验机 对某些试验性飞行器上，ПВРД 亦具有很多优点，得到广泛使用，如美国的 X-7 无人驾驶实验机上，即采用 RJ-43-MA-1 而用液体火箭发动机助飞。

冲压发动机亦有可能用于宇宙飞行器第二级（助推器是第一级），这样可能会加大有用荷重及改善经济性。

冲压发动机的概念虽然在 1913 年已经提出，于第二次大战期间曾作为活塞式飞机的加速器及其他飞行武器上试用过。但是 ПВРД 更快的发展和大量使用还只有十数年的时间。这说明 ПВРД 目前还处在发展阶段，过去研究试制中曾遇到一系列实际技术问题，特别要进行大量的科学实验。如提高扩压器效率，组织稳定燃烧，保证可靠起动点火及供油方法和高温冷却等等。在今后 ПВРД 设计中，由于生产使用经验不足，仍需要创造性地解决很多生产使用问题，继续进行实验研究。

冲压发动机的使用和发展前途还是非常广闊的。为了改进和提高現有ПВРД的性能，可进一步提高各部件的效率減小其损失，採用可調節的扩压器和尾噴管扩大其工作范围。採用新燃料提高燃燒溫度，因而亦必須改用耐热性更强的材料和有效的冷却隔熱措施。为了使ПВРД跨入高超音范围 $M > 5$ ，則可採用超音燃燒或外燃方案，亦可利用新能源。以上的問題，也正是我們冲压发动机設計、制造和研究工作者今后的任务。为了加强祖国的国防力量，保卫社会主义建設，增强世界共产主义运动的力量，我国在航空技術上亦必須赶上和超过世界先进水平，在党的英明領導下，发揚我国人民艰苦奋斗，发愤图强的革命傳統。我們一定能够設計制造出性能良好的冲压发动机。

§ 1.2 冲压发动机的构造特点

冲压发动机为軸对称旋轉形的薄壳結構。其最大优点是构造简单重量輕和制造成本低，由於发动机本身沒有轉动件，因而也不存在支承和軸承的潤滑冷却問題，机匣之剛性亦不要求很强。因为沒有渦輪叶片耐热性的限制，允許很高的燃燒溫度，从而获得較大的推力，在高速飞行时經濟較好。ПВРД的缺点是不能单独起动，需要利用固体或液体火箭发动机或者是渦輪噴气发动机作为助飞器，并且发动机工作偏离設計点时，性能大大降低。当发动机不可調时，只适用於小的工作范围。

(一) 冲压发动机的組成部件

冲压发动机一般由扩压器、燃燒室和尾噴管三大部件組成，對於續航式发动机或由於发动机在飞行器上按装的需要，有时在扩压器与燃燒室之間有較长的进气道。除了发动机本身的組成部件外，还有为了发动机燃燒必須的供油和电器系統。ПВРД之供油方案一般有两种，利用压力貯箱挤压式供油或者是渦輪泵供油。挤压式的构造简单但系統重，而渦輪泵轉速很高带来一系列高速轉动的构造問題。

(二) 冲压发动机的分类

現有ПВРД之构造和使用有很多不同的类型和特点，一般可以从以下幾方面进行分类：

(1) 按飞行速度可分为亚音速和超音速两种。当飞行 M 数大於 1 者为超音冲压发动机，当飞行 M 数小於 1 者則为亚音冲压发动机。目前亚音 ПВРД 已很少发展和使用。

(2) 按使用范围可分为加速式和續航式两种。加速式发动机設計在較寬

的速度范围内使用，保证能由低飞行 M 数加速到最大 M 数或继续在大 M 数下飞行。加速式发动机在各种飞行状态都能可靠地工作，而续航式发动机只设计在续航飞行速度范围内使用，故必须先由助飞行器加速到预定的 M 数，发动机才起动工作。由于续航式发动机可选定最有利的设计参数，因而其性能较好。

(3) 按燃烧室构造可分为单函和双函式两种。当燃烧室有分气函道为双函构造时称双函式发动机，反之，燃烧室为单函构造在全函道进行燃烧时则为单函式发动机。

(4) 按燃料的不同可分为碳氢燃料的发动机和高能燃料的发动机。

(5) 按工作期限可分为一次使用的冲压发动机，短寿命冲压发动机及长寿命冲压发动机三种。这是由用於何种飞行器上而决定。目前冲压发动机还只限於作一次使用或虽多次使用但工作期限很短的情况。

(6) 按调节情况可分为可调扩压器，可调尾喷管，不可调式及全可调的四种发动机。当扩压器尾喷管截面全都不能改变调节时为不可调式发动机。当两者均可调时则为全可调式发动机。由于可调截面带来了构造复杂性，目前可调冲压发动机实际上尚未广泛使用。

(三) 冲压发动机在飞行器上的安装

由于冲压发动机长细比大和承力壳体刚性差，为了保证可靠地工作，一般除主要安装节之外，还有很多辅助安装节固定于飞行器上。冲压发动机在飞行器上的部位安置比涡轮喷气发动机及火箭发动机都有更严格的要求，不仅要考虑重心位置的变化，而且要严格保证进气条件良好。一般有“内置式”和“外置式”两种安装方案。当发动机装于机身及弹体之内时，称为“内置式”。这种方案结构紧凑重量轻外阻小，并且进气良好及推力线与飞行器轴线偏心小。当油料及其他设备安排困难时，将发动机安排于体外则称为“外置式”。这种方案外阻增加进气干扰大推力线与飞行器轴线不重合。由于外置方案缺点较多，故目前大多数导弹采用内置式。当飞机用“外置式”时冲压发动机可装于机身之外亦可装于机翼或翼端。对于导弹则最好挂在刚性强的弹身上，这样供油方便推力线亦接近轴线。

§ 1.3. 冲压发动机的受力分析

冲压发动机因本身的工作状态及飞行姿态不同，其各部分受力情况是不同的，且负荷的大小和方向有时是变化的。在进行受力分析时，除研究外载

引起之应力外，对高温部件还应考虑因温差和温度变化而引起之热应力。冲压发动机及其另件受力比較复杂，本节将介紹发动机受有那些类型的力，飞行情况对受力的影响，及如何确定主要載荷。

(一) 发动机受力的分类

(1) 按力的产生可分为气动力和惯性力。气动力是发动机工作气流所产生，而惯性力是加速或机动飞行时零件本身的质量所产生。

(2) 按力的傳递可分为外力和內力。內力不外傳，只靠发动机零件本身来承受；而外力除靠发动机零件承受外，並通过此零件繼續外傳到 飞行器上。

(3) 按力的作用形式可分为集中力和分布力。对冲压发动机薄壳結構不適於承受集中載荷，而能承受很大的分布載荷。所以应防止集中力或在构造上採取措施分散集中力。

(二) 不同飞行情况的受力

(1) 加速期

由於 D. B. D. 本身不会产生初速，要依靠其他的动力作助飞體。最常用的是固体火箭，有时也用液体火箭或渦輪噴氣发动机将其加速到一定速度后。再使 D. B. D. 点火自己工作，然后火箭脫落。至此过程中，发动机上所受的外力負荷主要是迎面吹风气动力及加速度的慣性力。因在发动机未点火前，壳体内外压差尚不严重。飞行 M 数不高，内部尚未燃燒，故可以不考慮热应力。

1. 迎面吹风气动力：

与助飞火箭的推力方向相反。对整个 D. B. D. 來說，形成对安装节的負荷。對於內部零件來說（如中心錐支板，噴嘴环，火焰穩定器等）形成軸向負荷。考驗这些零件本身的强度及其支掌剛性，最好在冷吹風試驗时不变形，不松动。

在設計时要估計此吹风气动力。应知道零件的迎风面积，局部速度及气流密度。在估計整台发动机的吹风气动力时，要知道該发动机的迎风面积、內外阻力係数、飞行 M 数及高度 H 。

2. 最大慣性力：

火箭助飞时，加速率最大的一霎那通过整台发动机的质量中心与加速率的方向相反产生最大慣性力。此慣性力与迎面吹风气动力合起来作用在发动机的接裝节上，与火箭推力方向相反，有剪斷或扭斷接裝节的趋势内部构

件也有向后的慣性力而使支撑情况破坏或吹跑零件。火箭加速时的過載係數常在 $10 \sim 16$ 左右。所以用在接裝節上的螺釘要用有一定緊度的剪切螺釘，將孔銳了以后再打下去。在估計最大慣性力時應知道整台發動機的重量和質量中心位置和最大加速度。

(2) 穩定期：

若助飛火箭尚未脫落， Π . B . P . D 已點火起動，則計算軸向力時應考慮 Π . B . P . D 產生推力的影響。一般的穩定期是指火箭脫落後， Π . B . P . D 自己加速到予定 M 數，並保持不變，此時高度 H 也不變，則內部氣流也在穩定狀態下。殼體內外壓力 P_f 及 P_H 有一定分布形成壓差，而使殼體受有分布壓力。應當驗算發動機承力殼體在最大分布載荷作用下的強度，如果受有外壓尚須驗算其穩定性。

Π B P D 起動點火後當發動機發出最大推力時，擴壓器內表面及中心錐向前的軸向力最大，尾噴管向後的軸向力最大。則此時擴壓器與燃燒室聯接的螺釘受拉伸負荷最大，應作驗算。另外當 Π . B . P . D 發出最大推力時，則燃燒室溫度 T_f 最高。發動機由前向後沿殼體溫差也就愈大。應考慮溫度應力。燃燒後在高溫下殼體剛度是否夠，及接裝節受熱後是否有膨脹余地。這些問題都應妥善考慮。

(3) 爬升期：

有時飛行器根據任務要求，在平飛後由程序控制或搖控設備轉動舵面加大攻角而仰頭上爬，在爬升一霎那間，飛行器的飛行軌跡是弧線。就產生向心加速度 ω^2 / r ，由飛行的 M 數和半徑 r 決定。通過 Π . B . P . D 的質量中心而產生離心力 $m\omega^2 / r$ 。此向心加速度相當於多少倍的地心加速度 g 。稱為曲線飛行過載係數 n_y 一般在 $6 \sim 10$ 。這個離心力對發動機殼體則是均布的和集中的橫向力並有可能整個發動機彎折變形使承力殼體失穩。當質量中心離接裝節愈遠或兩個接裝節距離愈大，影響越嚴重。所以發動機的長細比 L/D 不宜过大。一般不超過 $7 \sim 8$ 。當飛行器爬到予定高度後，程序控制或搖控設備將舵拉平，又恢復水平直線飛行。在此一霎那間也有離心過載。不過仰頭時剛性足夠，在恢復平飛時重量抵消一部分離心力，剛性就更不成問題。

(三) 發動機主要載荷的確定

為了計算確定發動機的載荷，分析其受力情況，必須知道發動機原始數據和必要的計算設計資料及飛行任務和飛行器的使用情況。

(1) 确定载荷的依据

1. ПВРД热力气动计算和性能计算的结果数据，须知道发动机气流参数沿通道的变化。

2. ПВРД的设计图及每个零件的尺寸和重量（当零件未制成时，可粗略估计），必须求出整台发动机的重量和重心位置，重心之轴向位置一般是从锥尖算起。

3. 助飞器的重量，工作时间及脱落时飞行 M_s 和高度 H_s ，以便估算最大加速度 a_x 。

4. ПВРД在飞行器上的安装位置，安装节的数目和距离及飞行器的总重量和重心位置。

5. 飞行器发射方式和飞行轨迹，如为空中母机上发射，须知其发射时的初速 V_0 及高度 H_0 。以估算最大加速度和过载系数 n_x 和 n_y 。

6. 估算ПВРД冷吹风时外阻力系数 ($C_d + C_e$) 以便估算发动机在 M_s H_s 情况下的冷吹风阻力。

7. 冷却估算所得或估算之发动机受力零件的温度，零件的材料及其在工作温度时的极限应力 σ_u 和弹性模数 E 。

(2) 气动力的确定

(1) ПВРД工作时承力壳体的分布气动力。

已知发动机气流参数沿通道之变化后，则可计算作用于壳体的径向和轴向分布力。计算几种飞行工作状态，分析比较可得最大的气动分布力。下面为由原理计算给出两种冲压发动机的气流参数的图表。由图可见续航式发动机与加速式发动机相比较，其气流参数的大小和变化规律不同，则同类零件所受之分布载荷不同。

1. 续航式冲压发动机

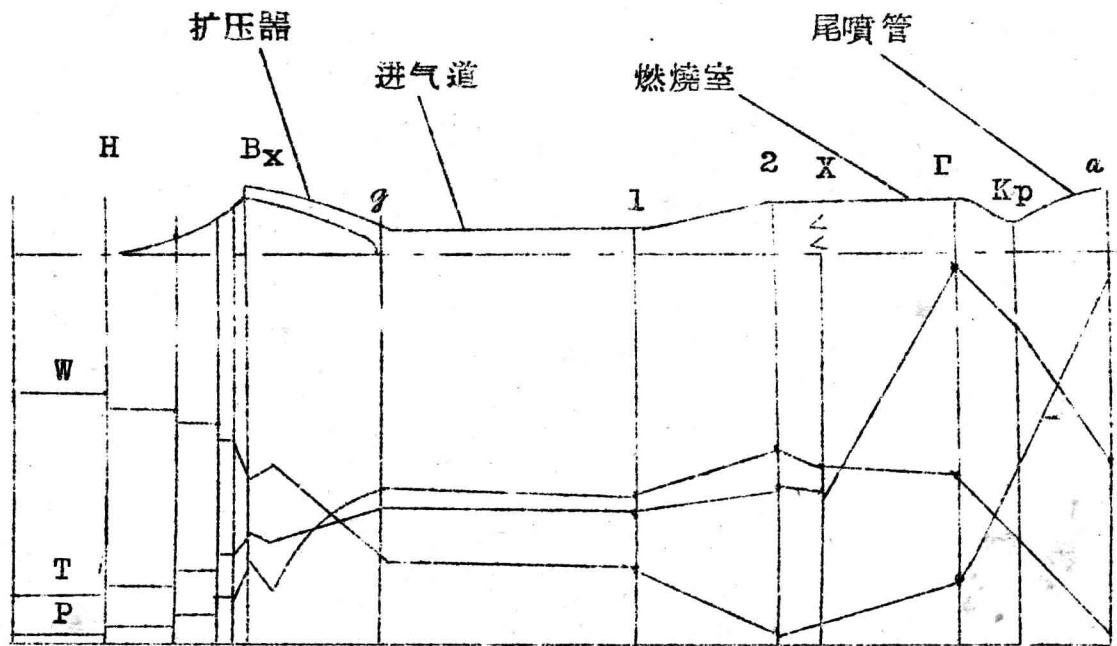
$$H = 15 \text{ 公里.}$$

$$M = 3.15$$

$$\alpha = 2.5$$

$$P_H = 0.12 \text{ 公斤 / 厘米}^2 \quad T_H = 216^\circ\text{K} \quad w_H = 930 \text{ 米 / 秒}$$

截面 参数	H			B_x	g	1	2	X	Γ	K_p	a
	l_{c1}	2_{ck}	3_{ck}								
$P \text{ 公斤 / 厘米}^2$	0.22	0.4	0.62	1.1	2.1	20	2.6	2.4	2.3	1.4	0.18
$T^\circ \text{K}$	250	300	350	450	560	560	640	630	1500	1300	740
$w \text{ 米 / 秒}$	880	820	760	640	340	340	80	90	220	700	1400



图(1.2) 續航式ПВРД气流参数的变化

2. 加速式冲压发动机

$$H = 15 \text{ 公里}$$

$$M = 3.12$$

$$\alpha = 1.25$$

$$P_H = 0.12 \text{ 公斤/厘米}^2 \quad T_H = 2160 \text{ K} \quad w_H = 920 \text{ 米/秒}$$

参数	H		B_X	2	X	Г	K_p	α
	1_c	2_c						
P公斤/厘米 ²	0.2	0.34	0.6	1.4	1.3	1.0	0.64	0.3
T° K	240	280	400	520	615	2320	2100	1760
w米/秒	880	820	700	120	125	460	900	1340

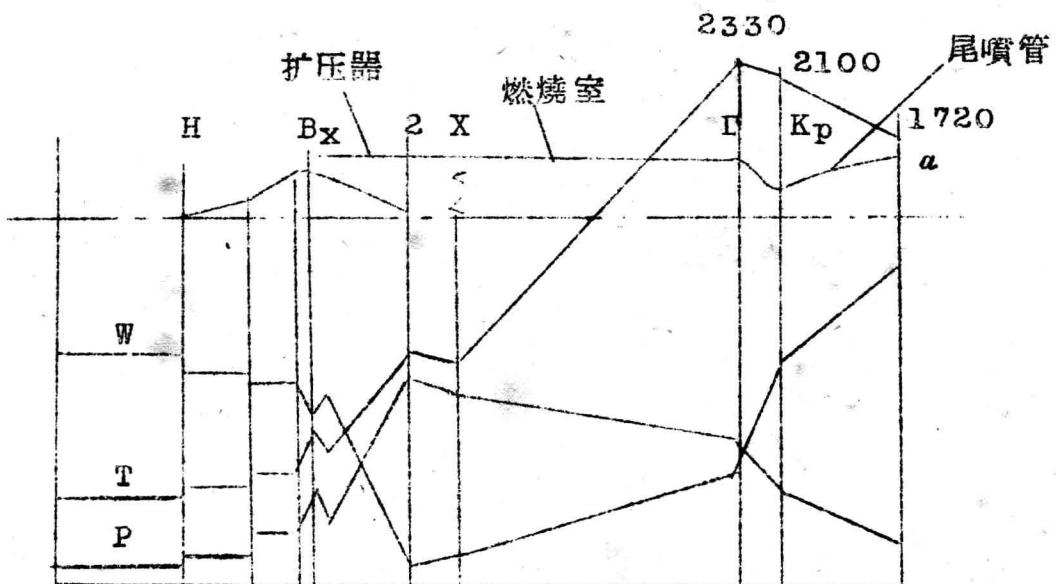
現在以燃燒室外壳体为例，来計算气动分布力由於发动机主安装节一般在扩压器后段，故燃燒室外壳不仅受内外压差的徑向均布压力，而且承受由尾噴管傳來之軸向力。

1. 徑向均布压力

$$\Delta P = P_{cp} - P_H \quad (1.1)$$

上式中 P_{cp} 为燃燒室内的平均压力

2. 軸向均布力



图(1.3) 加速式II PWRD 气流参数的变化

$$\begin{aligned}
 \text{轴向拉力 } P_{\text{co}} &= \frac{(P_{\Gamma} + P_{K_p})}{2} \cdot \frac{\pi(D_k - D_{K_p})^2}{4} \\
 &\quad - \frac{(P_a + P_{K_p})}{2} \cdot \frac{\pi(D_a - D_{K_p})^2}{4} \\
 &= \frac{\pi}{8} [(P_{\Gamma} + P_{K_p})(D_k - D_{K_p})^2 \\
 &\quad - (P_a + P_{K_p})(D_a - D_{K_p})^2] \quad (1.2)
 \end{aligned}$$

$$\text{沿圆周单位长度上之均布轴向拉力 } \bar{P}_{\text{oc}} = \frac{P_{\text{oc}}}{\pi D_k} \quad (1.3)$$

上式中 D_k D_{K_p} D_a 分别为燃烧室、尾喷管临界和出口截面的直径。

(2) 冷吹风时的气动阻力

已知助飞器加速时，II PWRD 在 M_s H_s 情况下的内外阻力系数，则可用下式计算气动阻力

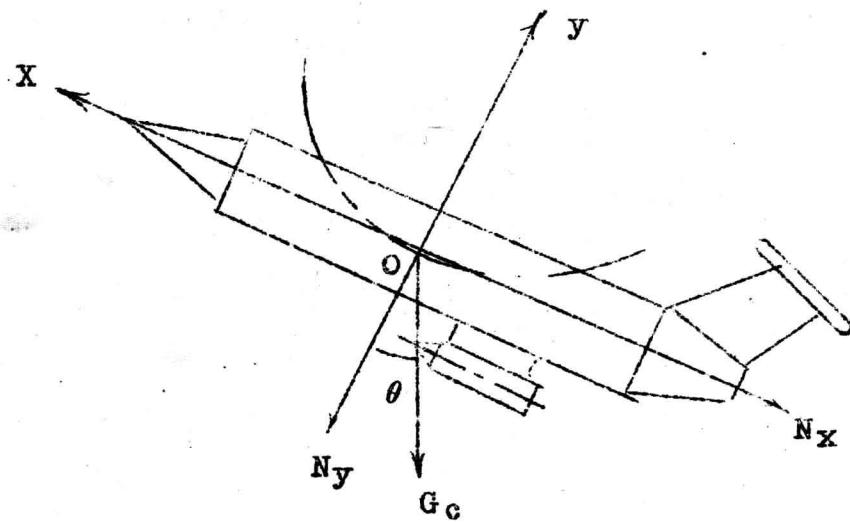
$$X = (C_e + C_i) \varphi_H S_M = (C_e + C_i) \frac{k}{2} P_H M_s^2 \cdot \frac{\pi D_k^2}{4} \quad (1.4)$$

上式中 φ_H 为加速到 M_s 的压力头。 S_M 为发动机标准断面积一般取燃烧室为标准断面， P_H 为加速到高度为 H_s 时的大气压力。

(3) 惯性力的确定

为了計算ПВРД的慣性力，必須先知道发动机的使用要求和飞行器的发射和飞行情况等一系列数据和资料，对各种不同类型的ПВРД，都有各自的特点和计算法。现举例说明惯性力如何计算确定。

若有一母机携带装有ПВРД的飞行器，飞到高度 H_0 ，然后母机利用脱落机构将飞行器投放。当飞行器下坠至高度 H_s ，再用固体火箭加速至 M_s 助飞火箭工作时间为 Δt 后，ПВРД点火燃烧继续加速至 M_H 并以曲率半径 r 上爬。飞行器重量为 G_c 发动机重 G_D ，火箭重 G_p 。计算其加速度、过载系数及惯性力的方法如下：



图(1.4) 飞行示意图

(1) 飞行器加速时沿 X 轴的惯性力计算

$$\text{加速度 } a_x = \frac{M_s a_s - M_0 a_0}{\Delta t} \quad (1.5)$$

a_0, a_s 为相应高度 H_0, H_s 的音速。

$$\text{过载系数 } n_x = \frac{a_x}{g} \quad (1.6)$$

g 为重力加速度发动机沿 X 轴的惯性力

$$N_x = n_x G_D \quad (1.7)$$

(2) 飞行器上爬时 Y 方向的惯性力计算 飞行器仰头上爬时的平衡方程为

$$y - G_c \cos \theta - N_y c = 0 \quad (1.8)$$

因飞行器的惯性力为

$$N_{yc} = \frac{G_c}{g} \frac{w_H^2}{r} = \frac{G_c}{g} \frac{\alpha_H^2 M_H^2}{r} \quad (1.9)$$

上式中 w_H 为上爬时飞行速度, α_H 为上爬时音速故得飞行器的升力为

$$Y = G_c (\cos \theta + \frac{w_H^2}{g r}) \quad (1.10)$$

当飞行器上爬开始瞬间 $\theta \rightarrow 0$, 故得在 Y 方向的过载系数

$$n_y = \frac{Y}{G_c} = (\cos \theta + \frac{w_H^2}{r g}) = 1 + \frac{w_H^2}{r g} \quad (1.11)$$

当发动机重心与飞行器重心重合或距离很小时, 则发动机沿 Y 轴之惯性力为

$$N_y = n_y G_d \quad (1.12)$$

(3) 飞行器上爬时的转动过载系数

当飞行器仰头上爬时, 必须通过操纵水平舵。若转动气动力矩为 M_z , 绕飞行器重心 O 的转动惯量为 J_z , 通过 O 点与 XY 轴相垂直的 Z 轴其方向按右手座标。则绕 Z 轴的瞬间角加速度

$$\alpha = \frac{M_z}{J_z} \quad (1.13)$$

因发动机各部件在 X 轴线上离 O 的距离不同, 则其绕 Z 的转动惯量不同。因而各部件之过载系数亦不同。若 J_i X_i G_i 分别为各部件的转动惯量, 至 O 点的重心距离, 部件重量, 则相应部件的惯性力矩为

$$M_i = J_i \alpha \quad (1.14)$$

相应部件沿 Y 轴的补充惯性力为

$$N_i = \frac{G_i}{g} (X_i \alpha) \quad (1.15)$$

故仰头上爬时, ПВРД 各部件的转动过载系数

$$n_i = \frac{X_i \alpha}{g} \quad (1.16)$$

对 ПВРД 各个部件, 沿 Y 轴由于仰头上爬引起的惯性力和过载系数是以上两部分的总和。即 $n_{y,i} = n_y + n_i$ $\quad (1.17)$

$$N_{y,i} = n_y + n_i \quad (1.18)$$

在进行各承力壳体的强度和稳定性计算时, 必须总的考虑这两种惯性力的作用影响。当发动机与飞行器质量中心不重合时, 发动机沿 Y 轴总的惯性力亦应由以上两部分合成。

(四) 傳至安装节上的外力

发动机的推力，冷吹风时的内外气动阻力及发动机的总惯性力都通过安装节传到飞机器上去，故安装节所受的负荷相当严重。对发动机承力壳体来说，安装节又往往是受集中载荷，受力亦较危险。设计安装节时，应对其进行受力分析和强度计算，採取加强措施和改善受力状态。關於负荷在各个安装节上的分配，这与具体构造有关，現有 ПВРД 安装的一般情况，可以按轴向力由主安装节承受，而横向惯性力则由各个安装分别承受。安装节的位置最好能靠近发动机重心，但应考虑到构造上的合理性与可能性，一般放在低温刚性較强的部位。現有的发动机，很多是安放在扩压器后段。

§ 1.4 总体方案的选择

由於冲压发动机是用於高空高速的飞行器上，而且一种发动机專用於某种战术要求的飞行器。所以在进行 ПВРД 設計时，不仅要保証发动机本身的主要参数和构造方案合理，並要与飞行器設計很好地配合。在整个設計过程中，总体方案的选定不仅关系到正确解决与飞行器配合的一系列問題，而且直接影响发动机部件和零件的設計，对整个发动机設計的合理性起着決定性的作用。总体方案主要包括以下幾方面的問題。

- (1) 根據飞行器的总体安排，确定发动机在飞行器上的安装位置及进气和排气口的結構型式。
- (2) 根據战术任务要求，考虑目前生产技術水平。合理选定参数，計算和确定主要尺寸和性能指标。
- (3) 根據飞行器使用要求为保証发动机原理計算的結果数据，充分考慮現有构造的經驗，确定各部件的基本型式和构造特点及部件之間的安装連接方法。
- (4) 根據飞行器和发动机的构造特点，合理选定安装节的数目，位置和构造型式。
- (5) 根據任务和使用要求，参考現有发动机的使用情况，选定供油、电气等系統的型式技術要求和在发动机总体上的布置安排。
- (6) 根據发动机的工作期限和构造特点，合理选择冷却方法，确定冷却系統。
- (7) 根據飞行方案和採用何种发动机起动助飞。确定解决有关 ПВРД 与助飞器在安装构造和配合使用的一些問題。

在总体設計阶段，应完成必要的計算。发动机总体构造方案图、安装图、各种系統图及有关的技術条件和說明书。总体方案的选择过程是反复分析比較的过程，須进行大量的計算，有时尚須进行实验研究，这也是发动机設計和飞行器設計密切合作的过程。

§ 1. 5 冲压发动机設計的基本原則

ПВРД的設計試制是件复杂的和反复修改的工作。既要有充分的理論計算和分析，又必須进行大量的試驗研究。ПВРД的試驗工作还比較困难。同时設計ПВРД既要充分利用現有发动机的生产使用經驗，又必須敢於發揮創造性。ПВРД設計工作者應該具有堅強的國防觀念和牢固的經濟觀點。要有高度的革命干勁和严格的科学精神，並且應养成良好的理論連繫实际的工作作风。在进行設計过程中应使所設計的冲压发动机尽量滿足以下的要求和設計原則。

(一) 性能良好，应首先滿足飞行器对推力的要求，同时使耗油率、推力重量比、迎面推力和单位推力等主要参数达到先进水平。

(二) 工作可靠。ПВРД之可靠工作涉及到消灭敌人保卫自己。应保証使用的可靠性为此，要求零件有足够的强度和剛性，加工質量好；各系統和部件經過試驗能可靠工作。但根據其工作特点，並不要求发动机有长期工作的可靠性。

(三) 构造簡單重量輕，对一次使用的ПВРД这点特別重要，因为构造簡單自然会带来制造容易成本低，重量輕不仅节省材料，更重要的是增加航程。提高有效載重量。为此，必須合理选定构造方案，正确設計零件和詳細进行强度計算等。

(四) 制造容易成本低。这正是ПВРД的优点，应当充分发挥。当所設計的发动机工艺性和装配性很好，並且能选用便宜的材料。制造成本一定会很低。为了改善其工艺性和装配性，設計时应充分考慮ПВРД小量生产的特点，並尽量減少专用的加工和装配夹具。

(五) 使用維护方便。作为軍事用的飞行器是长期儲备，随时准备使用。而經常运输和放置於大气中。对ПВРД应考虑到这些条件，保証发动机检修，更换和維护方便，特别是能随时点火起动。当安排管路系統应充分注意便於使用維护的要求。

現将冲压发动机的設計要求和現有发动机的性能指标列表於下頁，可供

設計時參考。

发动机型別	加速式	續航式
設計飛行 M 數	允許範圍很大	在 $M = 3.5$ 及其附近
進口截面比 $f_{kx} = F_{kx}/F_M$	$0.5 \sim 0.6$	$0.7 \sim 0.8$
混合比 α	富油 $1.0 \sim 1.4$ (單函)	$2.2 \sim 3$ (雙函)
燃燒前速度 w_{kc} 米/秒	大速度 $150 \sim 200$	不允許大 $60 \sim 80$
燃燒完全度 ξ_{kc}	0.8 (不允許燃燒室太長) ≥ 0.9 一般為 0.95	
臨界截面比 $f_{kp} = F_{kp}/F_M$	$0.9 \sim 1.0$	$0.5 \sim 0.6$
單位推力 J	公斤推力 公斤/秒燃料	$1100 \sim 1200$ $1700 \sim 1900$
其他基本要求	要求阻力係數最小及迎 面推力大	要求經濟性好工作可 靠及推重比大。

第二章 扩压器

§ 2. 1 扩压器的功用和要求

扩压器是 П. В. Р. Д 中主要部件之一。他的性能直接影响发动机的效率和推力。一个好的扩压器在原理上要经过细致严密的计算，并做出模型在风洞中进行吹风实验。对他的要求在原理上有：

- (1) 扩压器中的气流由速度头变为压力头过程中损失小，总压恢复系数 $\sigma_{\text{总}}^*$ 高。
- (2) 扩压器的外部阻力小，即阻力系数 C_x 小。
- (3) 扩压器的出口流场均匀。

此外在构造上也有相应的要求，以保证性能，大致可以归纳如下

- (1) 几何尺寸要符合气动设计要求。尤其在进气部分。
- (2) 扩压器各部件工作时受有相当大的负荷，有时还有振动现象，应保证其强度以免损坏。
- (3) 表面上有较高的光洁度和一定的硬度，以减小摩擦阻力。
- (4) 中心锥固定在扩压器外壳体中，要保持较高的同心度和支持刚性，不然气流不能均匀分布，而影响后面燃烧室工作。另外气流在扩压器出口可能是脉动的或者振荡燃烧而使发动机振动。这些因素都会造成中心锥在壳体内的支持不稳定。
- (5) 扩压器最好能单独设计成为一个部件，有连接边和燃烧室相连。拆卸容易、维护方便。

§ 2. 2 二波系简单式扩压器

图(2.1)为一个二波系的扩压器。一般在 $M = 2$ 左右时使用。可以分为外壳体和中心锥两部，通过支板互相连接。其构造分述如下：

- (一) 外壳体 见图(2.1)其主要构成零件有：
 1. 环尖劈。高速气流首先与其接触。一般要求其几何形状正确表面光滑。为了减小外阻希望其尖劈角在保证强度要求下越小越好。其后端与加强框联接用铆钉固定。在本发动机上考虑到硬度和刚度要求。是用炭钢做的，并进行防锈处理。

2. 加强框，桁条联结框组合件

加强框与环尖劈的圆柱面相配合，然后铆上。扩压器的中心锥支持于此框上它是一个主要的受力件。前安装座装在它的上面。在加强框的另一端面