

MCS-51

单片微机原理与应用

(下)

复旦大学计算机系微机开发应用研究室编

复旦科教仪器厂印

八六年六月

下 册 目 录

第十章	程序设计	1
§ 1	程序设计方法	1
§ 2	实用子程序举例	16
第十一章	A/D—D/A 接口技术	67
第十二章	输入输出	95
§ 1	键盘接口	95
§ 2	显示器接口	103
§ 3	打印机	108
§ 4	RS232 接口	128
第十三章	8031 应用系统的设计 and 调试	131
第十四章	实验和习题	154
附录一	MCS-51 指令表	182
附录二	MCS-51 指令编码表	191
附录三	常用接口芯片引脚图	201

第十章 程序设计

§1 程序设计方法

本章将结合 MCS-51 指令的特点，介绍一些常用程序的编制方法，希望这一章能对用户使用 MCS-51 微计算机的指令编制程序之平有所提高。

一、查表程序

在用户的控制系统中，查表程序是必不可少的一种程序，它对于户的缩短程序，提高编程效益有着相当的用处。什么是查表程序呢？表所用的表格构造怎样？在下面首先介绍表格的由来以及构造。

查表，也就是说根据某个 x ，进入表格中寻找 y ，使 $y = f(x)$

x 有二种表示方法

• 规则表示方法

x 的值为 $0, 1, 2, 3 \dots n$

y 的值为 $y_0, y_1, y_2, y, \dots y_n$

现给出相应的 x 值，要求得相应的 y 值，（当然， y 值可能是字节，二字节，三字节……。也就是说， $y_0 \dots y_n$ 要么均为一字节，么均为二字节，要么均为三字节……。表格中不允许 y_1 为 2 字节， y_j 为一字节，这样就使表格的构造较为简单，编制查表程序也较方便。

这种表格的查找方法如下：设进入入口 A 中是 x 的取值数）

DPTR 表首

$A * y$ 所含的字节数 $\Rightarrow A$

A 保存

MOVC $A, @A+DPTR$

A 恢复

DPTR $+1 \Rightarrow DPTR$

MOVC $A, @A+DPTR$

⋮

返回

取出 y_1 所包含

的所有字节的内容

表首地址: DB

y_{01}

y_{02}

$\vdots$

y_{0m}

y_{11}

y_{12}

$\vdots$

y_{1m}

$\vdots$

$\vdots$

y_{n1}

y_{n2}

$\vdots$

y_{nm}

设 y_0 拥有 m 个字节内容

y_1 拥有 m 个字节内容

y_n 拥有 m 个字节内容

例如: 现在完成一个控制装置的实现, 根据最后得出的数字 (0, 1, 2, ..., 9), 输出相应的控制字, 每个控制字由二个字节组成, 对应关系如下:

0	1	2	3	4	5	6
75FE	F087	FF09	559E	5597	789A	A430
7	8	9				
1110	8754	FFEE				

下面是一查表子程序, 根据给出的数字 (存放在 20H 单元中) 查表所得的结果存放于 22H, 23H 二单元。

```

MOV  DPTR, #TABLEL ; 表首 => DPTR
MOV  A, 20H         ; x => A
RL   A              ; A * 2 => A
MOV  20H, A         ; A 保存

```

```

MOV C    A,@A+DPTR      ;查表,方位结果=>A
MOV      22H,A          ;方位结果=>22H
INC      DPTR           ;取该栏的下一单元的
MOV      A,20H          结果
MOV C    A,@A+DPTR
MOV      23H,A          ;低位结果=>23H
RET

```

TABEL:	DB	75H	}	0	对应的控制字
	DB	0FEH			
	DB	0F0H	}	1	对应的控制字
	DB	87H			
	DB	0FFH	}	2	对应的控制字
	DB	09H			
	DB	55H	}	3	对应的控制字
	DB	9EH			
	DB	55H	}	4	对应的控制字
	DB	97H			
	DB	78H	}	5	对应的控制字
	DB	9AH			
	DB	0A4H	}	6	对应的控制字
	DB	30H			
	DB	11H	}	7	对应的控制字
	DB	10			
	DB	87H	}	8	对应的控制字
	DB	54H			
	DB	0FFH	}	9	对应的控制字
	DB	0EEH			

上述的查表法有什么局限呢？一个很大的局限在于表格所占的单元数不能超过256个，对于表格的长度大于256个单元的表格，

我们利用 DPH, DPL 的加法特性进行查表。

设在上例中, 它们的对应关系存在 512 对, 表格的长度为 1024, 所以说, 最后所得的数字在 0~511 之间, 这个数据占据二个单元 20H, 21H, 查表结果存放于 22H, 23H 中。

```

MOV  DPTR, #TABEL      ; 表首=> DPTR
MOV  A, 21H             ; 20H'21H'*2=>20H21H
CLR  C
RLC  A
MOV  21H, A
MOV  A, 20H
RLC  A
MOV  20H, A
MOV  A, 21H             ; 20H'21H'+DPTR'=>
                        DPTR
ADD  A, DPL
MOV  DPL, A
MOV  A, 20H
ADDC A, DPH
MOV  DPH, A
CLR  A                  ; A<=0
MOVC A, @A+DPTR         ; @DPTR=>A(程序存储器)
MOV  22H, A             结果=> 22H
INC  DPTR               ; DPTR'+1=>DPTR
CLR  A                  ; A<=0
MOVC A, @A+DPTR         ; @DPTR=>A(程序存储器)
MOV  23H, A             ; 结果=> 23H
RET                     ; 返回

```

```

TABEL: DB  75H
        DB  0FEH

```

0 对应的控制字

DB	0F0H	}	1 对应的控制字
DE	87H		
:	:		
:	:		
DB	0AAH	}	511 对应的控制字
DB	0CCH		

• 非规则变量 x

上述表格的构成均为存在规律变量 x ，那么对应的 y 也相应易于寻找，如果存在非规则变量，即 x 是非 $(0 \cdots n)$ 中的所有数，而是对于某些正整数 1 ， $f(x)$ 无定义，也就是说，在 $(0 \cdots n)$ 区域中，只有在部分正整数与 $f(x)$ 才有定义，那么表格的构造方式如下：

DB	x 低	}	x
DB	x 高		
DB	y 低	}	$y=f(x)$
DB	y 高		

表格的每一项由四个单元组成，第一单元存放 x 的低八位，第二单元存放 x 的高八位，第三单元存放 $f(x)$ 的低八位，第四单元存放 $f(x)$ 的高八位

对应关系如下

x :	0000	01F5	0A087		0FF07H
	↓	↓	↓		↓
$y=f(x)$:	7789H	7FE0H	89FEH		0E986H

共存在 n 个对应关系

进入下段子程序以前，20H，21H 存放着给出的 x 值，要求查出对应的值，结果放入 22H、23H 中，表格末地址 + 1 存放于 24H 25H 单元中。


```

MOV DPTR, #TABEL ; 表首=> DPTR
RE: CLR A
MOV C A, @A+DPTR ; @DPTR=>A( 程序存储器 )
CJNE A, 21H, NEXT1 ; x 低位相等吗?
INC DPTR ; 相符, 准备查高位
CLR A
MOV C A, @A+DPTR
CJNE A, 20H, NEXT2 ; 高位相等吗?
INC DPTR ; 相等, 取出相应的控制字
CLR A
MOV C A, @A+DPTR
MOV 23H, A
INC DPTR
CLR A
MOV C A, @A+DPTR
MOV 23H, A
CLR A ; 0=> A
RET 查到正确返回

NEXT1: INC DPTR ; 这一项不是
NEXT2: INC DPTR DPTR+4=> DPTR
INC DPTR
INC DPTR
MOV A, 25H ; 到表底吗?
CJNE A, DPL, RE
MOV A, 24H
CJNE A, DPH, RE
MOV A, #0FFH ; 到, 0FFH=> A
RET 查不到返回

TABEL: DB 00H } 0000
DB 00H }

```


DB	89H	}	0000 对应的控制字
DB	77H		
DB	F5H	}	01F5
DB	01H		
DB	0E0H	}	01F5H 对应的控制字
DB	7FH		
DB	87H	}	0A087
DB	0A0H		
DB	FEH	}	0A087 对应的控制字
DB	89H		
.	.	.	.
.	.	.	.
.	.	.	.
.	.	.	.
DB	07H	}	0FF07
DB	0FFH		
DB	86H	}	
DB	0E9H		

二、分支程序

分支程序的意义在于根据某一单元的内容，分别转入处理程序 0，处理程序 1，……

下面的程序，是完成根据 20H 单元内容转入不同的处理程序。

20H'=0 转处理程序 0 program0

20H'=1 转处理程序 1 program1

20H'=2 转处理程序 2 program2

20H' = nH 转处理程序 n programn

程序如下:

```
MOV    DPTR, # TABEL    ; 表首 => DPTR
MOV    A, 20H            ; 20H' * 2 => A
CLR    C
RLC    A
JNC    NADD              ; 有否进位
INC    DPH                ; 有, DPH' + 1 => DPH
NADD:  AJMP @A+DPTR      ; 散转
TABEL:  AJMP program0
        AJMP program1
        AJMP program2
        :
        :
        :
        AJMP programn
```

这样的分支程序有些局限, 鉴于AJMP的范围, 这就要求所有的处理程序入口 program0, program1, program2, ... programn 和分支程序段均位于 2K 范围之内。为了避免这种情况, 可以把AJMP换为LJMP。

程序如下:

```
MOV    DPTR, # TABEL    ; 表首 => DPTR
MOV    A, 20H            ; 20H' * 3 => BA
MOV    B, # 03H          ; B' + DPH' => DPH
MUL    AB
PUSH    A
MOV    A, B
ADD    A, DPH
```

```

MOV     DPH,A
POP     A
JMP     @ A+DPTR      散转
TABEL:  LJMP  program 0
        LJMP  program 1
        LJMP  program 2
        :
        :
        :
        LJMP  program n

```

当散转点超过256个时，即 $n > 255$ 时，20H一个单元已存放不下这个散转数，该数必须存放在二个单元中。下面程序20H 21H存放着散转数，根据其内容散转：

```

MOV     DPTR, #TABEL    ;表首=>DPTR
MOV     A, 20H          ;20H'21H'×3=>BA
MOV     B, # 03A        B'+DPH'=>DPH
MUL     AB
ADD     A, DPH
MOV     DPH,A
MOV     A,21H
MOV     B,#03H
MUL     AB
PUSH    A
MOV     A,B
ADD     A,DPH
MOV     DPH,A
JMP     @ A+DPTR
TABEL:  LJMP  program 0    ;散转
        LJMP  program 1
        LJMP  program 2
        :

```

LJMP program n

利用上述方法可以进行多达64K表格的散转。

如果不利用 JMP @A+DPTR 这条指令来实现散转，那么利用 RET 这条指令也能实现同样目标。

例：设 20H、21H 中存放着散转数，也就是说，根据 20H，21H 内容散转。其中 20H 中存放着高八位，21H 存放着散转数的低八位。表格的构造如下。

第1项	DB	program1入口地址低八位	} program1入口地址
	DB	program1入口地址高八位	

程序如下：

```

MOV    DPTR, #TABEL    ;表首=>DPTR
MOV    A, 21H           ;20H'21H'*2=>
                        20H 21H
CLR    C
RLC    A
MOV    21H, A
MOV    A, 20H
RLC    A
MOV    20H, A
MOV    A, 21H           ;20H'21H'+DPTR'
ADD    A, DPL           =>DPTR
MOV    DPL, A
MOV    A, 20H
ADDC   A, DPH
MOV    DPH, A
CLR    A                ;A清零
MOVC   A, @A+DPTR       ;@DPTR=>A (程序
                        存储器)
PUSH   A                入口地址低八位进栈

```

```

CLR      A
INC      DPTR
MOVC     A, @ A+DPTR
PUSH     A           入口地址高八位进栈
RET      0           退栈, 返回, 散转到
                    入口地址

```

```

TABLEL DB program0入口地址低八位 } program 0
        DB program0入口地址高八位 }
        DB program1入口地址低八位 } program 1
        DB program1入口地址高八位 }
        .
        .
        .
        DB program n入口地址低八位 } program n
        DB program n入口地址高八位 }

```

三、循环程序

在程序中, 往往要求某一段程序重复执行多次, 这时候就可用循环程序结构, 这有助于程序的缩短, 一个循环结构由以下三部分组成。

1. 循环体: 就是要求某一段程序重复执行的程序段部分。
2. 循环结束条件: 在循环程序中必须给出循环结束的条件。常见的循环是计数循环, 循环了一定次数后就结束循环。
3. 循环初态: 用于循环过程的工作单元。在循环开始时往往要置以初态。即分别赋以一个初始值。

例: 多进制乘法

$x, y_n, y_{n-1}, \dots, y_0$ 均为 8 位二进制的数, 要完成

$x * (y_n 2^{n \cdot 8} + y_{n-1} 2^{(n-1) \cdot 8} + \dots + y_0)$ 这一相乘的功能, 进

入此子程序以前 R₀ 存放的是指向乘数的地址。如下所示

$$\begin{aligned} @R_n &\rightarrow y_0 \\ @(R_0' + 1) &\rightarrow y_1 \\ &\vdots \\ @(R_0' + n) &\rightarrow y_n \end{aligned}$$

R_1 指出存放结果的单元首址 (先低后高), 20H 中存放着 $n+1$ 这个数。24H 单元中存放着 x 程序如下:

```

MOV    R7, 20H           ; 把 @R1 所指的单元共
INC    R7                20H'+1 个均清 0
SET0:  MOV    @R1, #00H
INC    R1
DJNZ   R7, SET0
SETB   C                 ; 恢复 R1
MOV    A, R1
SUBB   A, 20H
MOV    R1, A
RE:    MOV    B, 24H      ;  $x * y_1 + @R_1' \Rightarrow @(R_1 + 1)$ 

MOV    A, @R0
MUL    AB
ADD    A, @R1
MOV    @R1, A
INC    R0                ;  $R_0' + 1 \Rightarrow A$ 
INC    R1                ;  $R_1' + 1 \Rightarrow A$ 
MOV    A, B
ADDC   @R1, A
MOV    @R1, A
DJNZ   20H, RE          ; 循环结束吗?
RET                      ; 返回

```

四、逻辑操作

MCS-51 给用户丰富的位操作功能，用户可以使用这些位操作指令，实现原由硬件所实现的功能，不过存在一个缺点，这就是软件所需的时间较长，也就是所需延时较多。

例：用软件实现下式：

$$Y = \overline{x_1} \cdot \overline{x_2} + \overline{x_0} \cdot \overline{x_1} \cdot \overline{x_2} + \overline{x_0} \cdot \overline{x_1} \cdot \overline{x_2} \cdot \overline{x_3} + \overline{x_4} \cdot \overline{x_5} \cdot \overline{x_6} \cdot \overline{x_7} \\ + \overline{x_4} \cdot \overline{x_5} \cdot \overline{x_6} + \overline{x_4} \cdot \overline{x_5} \cdot \overline{x_6} \cdot \overline{x_7}$$

程序如下：

```
MOV  DTR, #ADDRESS    ; 设 D 通过 8155 的口输入
MOVX  A, @DTR          ; 通过 p1.0 输出, ADDRESS
MOV   C, A.0            ; 是 8155 A 口地址
ANL   C, A.1            ; 完成  $\overline{x_0} \cdot \overline{x_1} \cdot \overline{x_2} \Rightarrow 00H$ 
ANL   C, A.2
MOV   00H, C
MOV   C, A.0            ; 完成  $\overline{x_0} \cdot \overline{x_1} \cdot \overline{x_2} \Rightarrow C$ 
ANL   C, /A.1
MOV   01H, C            ;  $\overline{x_0} \cdot \overline{x_1}$  暂存 01H 中
ANL   C, /A.2
ORL   C, 00H            ; 完成  $\overline{x_0} \cdot \overline{x_1} \cdot \overline{x_2} + \overline{x_0} \cdot \overline{x_1} \cdot \overline{x_2} \Rightarrow C$ 
MOV   00H, C            ; C 暂存
MOV   C, A.2            ; 完成  $\overline{x_0} \cdot \overline{x_1} \cdot \overline{x_2} \cdot \overline{x_3} \rightarrow C$ 
ANL   C, 01H
ANL   C, A.3
ORL   C, /00H           ; 完成  $\overline{x_0} \cdot \overline{x_1} \cdot \overline{x_2} + \overline{x_0} \cdot \overline{x_1} \cdot \overline{x_2} + \overline{x_0} \cdot \overline{x_1} \cdot \overline{x_2} \cdot \overline{x_3} \Rightarrow 00H$ 
MOV   00H, C
MOV   C, A.7            ; 完成  $\overline{x_4} \cdot \overline{x_5} \cdot \overline{x_6} \cdot \overline{x_7} \Rightarrow C$ 
ANL   C, /A.6
ANL   C, /A.6
```


ANL	C, /A.4	
ORL	C, 00H	; 完成 $\overline{x_0 x_1 x_2} + \overline{x_0 x_1 x_2}$
MOV	00H, C	+ $\overline{x_0 x_1 x_2 x_3} + \overline{x_4 x_5 x_6 x_7}$ => 00H
MOV	C, A.4	; 完成 $x_4 x_5 x_6 => C$
ANL	C, A.6	
MOV	01H, C	
ANL	C, A.5	
ORL	C, 00H	; 完成 $\overline{x_0 x_1 x_2} + \overline{x_0 x_1 x_2}$
MOV	00H, C	+ $\overline{x_0 x_1 x_2 x_3} + \overline{x_4 x_5 x_6 x_7}$ + $x_4 x_5 x_6 => C$
MOV	C, A.7	
ANL	C, 01H	
ANL	C, /A.5	
ORL	C, 00H	; 完成 y 式的计算结果在 C
MOV	P1.0, C	; 输出
	:	
	:	
	:	

从上段程序可以看到无论多么复杂的逻辑代码式均可化为软件实现。不过略为费时。

五、二进制小数转换成10进制小数的方法

10进制小数的表示方法为

$$y_0 \cdot 10^{-1} + y_1 \cdot 10^{-2} + y_2 \cdot 10^{-3} + \dots$$

其中 y_i 均为十进制数

二进制小数的十进制表示方法

$$x_0 \cdot 2^{-1} + x_1 \cdot 2^{-2} + x_2 \cdot 2^{-3} + \dots$$

其中 x_i 均为二进制数

已知一个数的二进制表示方法，要求其十进制的表示方法，也就

是说, 已知 x_1 , 要求 y_1 , 即

$$x_0 \cdot 2^{-1} + x_1 \cdot 2^{-2} + x_2 \cdot 2^{-3} \dots = y_0 \cdot 10^{-1} + y_1 \cdot 10^{-2} + y_2 \cdot 10^{-3} + \dots$$

从这个式子可以看出, 要求得 y_0 , 只要式子两边乘上 10, 式子右边 $= y_0 + y_1 10^{-1} + y_2 10^{-2} + \dots$

$$\text{式子左边} = (x_0 \cdot 2^{-1} + x_1 \cdot 2^{-2} + x_2 \cdot 2^{-3} + \dots) \times 10$$

根据整数=整数, 小数等于小数的原理, 得知, y_0 实际上等于 $(x_0 \cdot 2^{-1} + x_1 \cdot 2^{-2} + \dots) \times 10$ 的整数部分, 以此类推, 可以求得所有的 y_1 。

例: 设 20H、21H 两单元中存放着二进制小数。20H 中存放着高八位小数。21H 中存放着低八位小数。现把这些小数转换成十进制数, 形成压缩的 BCD 码存放在 30H、31H、32H 中。程序如下:

```

MOV    R0, #30H           ; 置 R0=30H (指针)
MOV    30H, #00H          ; 置 30H31H32H 内容为 0
MOV    31H, #00H
MOV    32H, #00H
MOV    23H, #06H          ; 形成 6 位十进制小数
RE:    MOV    A, 21H        ; 20H'21H' * 0A =>
      MOV    B, #0AH        B 20H-21H
      MUL    AB
      MOV    21H, A
      MOV    R7, B
      MOV    A, 20H
      MOV    B, #0AH
      MUL    AB
      ADD    A, B,
      MOV    20H, A
  
```