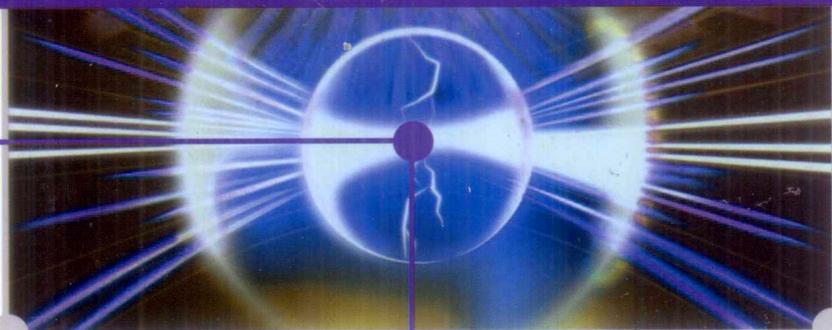




普通高等教育“十二五”创新型规划教材

电气控制与PLC

DIANQI KONGZHI YU PLC



刘涛江力主编

 北京理工大学出版社
BEIJING INSTITUTE OF TECHNOLOGY PRESS

普通高等教育“十二五”创新型规划教材

电气控制与 PLC

主 编 刘 涛 江 力
副主编 徐明利 周凤胜 许泓泉
陈玉峰
参 编 李自成 张仁朝 高 敏
主 审 吴先良

 **北京理工大学出版社**
BEIJING INSTITUTE OF TECHNOLOGY PRESS

内 容 简 介

本书将机床电气控制技术与 PLC 控制技术以及组态技术相互贯通, 主要内容有: 机床电气控制与检测装置、PLC 的工作原理; PLC 系统设计、组态应用技术 (MCGS) 以及维修电工技能鉴定指导等。

本书可作为高等院校电子信息类、电气自动化类、机电一体化等专业的教材, 也可作为从事相关工作的工程技术人员的参考书。

版权专有 侵权必究

图书在版编目 (CIP) 数据

电气控制与 PLC / 刘涛, 江力主编. —北京: 北京理工大学出版社, 2012. 1

ISBN 978 - 7 - 5640 - 5473 - 1

I. ①电… II. ①刘… ②江… III. ①电气控制 ②可程序控制器
IV. ①TM921.5 ②TM571.6

中国版本图书馆 CIP 数据核字 (2011) 第 280663 号

出版发行 / 北京理工大学出版社

社 址 / 北京市海淀区中关村南大街 5 号

邮 编 / 100081

电 话 / (010)68914775(办公室) 68944990(批销中心) 68911084(读者服务部)

网 址 / <http://www.bitpress.com.cn>

经 销 / 全国各地新华书店

印 刷 / 北京飞达印刷有限责任公司

开 本 / 710 毫米 × 1000 毫米 1/16

印 张 / 20.25

字 数 / 377 千字

责任编辑 / 胡 静

版 次 / 2012 年 1 月第 1 版 2012 年 1 月第 1 次印刷

王玲玲

印 数 / 1 ~ 1500 册

责任校对 / 周瑞红

定 价 / 45.00 元

责任印制 / 王美丽

图书出现印装质量问题, 本社负责调换

前言

本书将机床电气控制技术与 PLC 控制技术以及组态技术相互贯通，主要内容有：机床电气控制与检测装置、PLC 的工作原理、PLC 系统设计、组态应用技术（MCGS）以及维修电工考证指导等。

本书的特色是将 PLC、机床电气控制线路、组态监控软件等联系在一起，结合应用实例，使读者对工业控制过程有一个较完整的概念；在内容选取以及框架体系设计上，着重使内容更加贴近实际、使教材更便于教学，方便教师与学生使用。

本书由刘涛、江力任主编，刘涛负责全书的统稿工作，并编写了第 5 章；江力设计了全书的框架体系并编写了附录；高敏与张仁朝分别编写了 1.1、1.2 节和 1.3、1.4 节，周凤胜、徐明利、许泓泉和陈玉峰任副主编并分别编写了第 6、9 章第 2、4 章、第 7 章和第 3 章；李自成编写了第 8 章。全书由吴先良主审。

由于编者水平有限，时间仓促，书中难免存在缺点和错误，恳请广大读者批评指正。

编者

第 1 章 电气控制基础	1
1.1 常用低压控制电器	1
1.1.1 电器的分类	1
1.1.2 电器的作用	2
1.1.3 电磁式控制电器的基本原理	3
1.1.4 交流接触器	5
1.1.5 中间继电器	6
1.1.6 时间继电器	7
1.1.7 感应式速度继电器	8
1.1.8 熔断器	9
1.1.9 热继电器	10
1.1.10 自动空气开关	12
1.1.11 漏电继电器	15
1.1.12 主令电器	17
1.2 电气控制电路的绘图规则及常用符号	20
1.2.1 电气原理图的布局	21
1.2.2 电气原理图的线条	21
1.2.3 元器件符号	22
1.2.4 标注文字	22
1.3 数控机床位置检测装置	24
1.3.1 检测技术基础	24
1.3.2 光栅传感器	25
1.3.3 旋转编码器	28
1.4 基本电气控制电路	32
1.4.1 点动控制电路	33
1.4.2 长动控制电路	33
1.4.3 多地控制电路	33
1.4.4 正反转控制电路	34
1.4.5 顺序启动控制电路	36

1.4.6 顺序停止控制电路	38
1.4.7 时间控制电路	38
1.4.8 速度控制电路	39
1.4.9 行程控制	39
1.4.10 电气控制电路中的保护电路	39
思考与练习	40
第2章 电机基础	42
2.1 变压器	42
2.1.1 变压器的工作原理及分类	42
2.1.2 单相变压器的基本结构	43
2.1.3 单相变压器的工作原理	44
2.1.4 变压器主要数据	49
2.2 直流电动机	50
2.2.1 直流电机概述	50
2.2.2 直流电机的基本工作原理	51
2.2.3 直流电机的结构	54
2.2.4 铭牌和额定值	57
2.2.5 直流电动机励磁方式	58
2.3 交流电动机	60
2.3.1 异步电动机概述	60
2.3.2 三相异步电动机的结构	60
2.3.3 三相异步电动机的工作原理	63
2.4 特种电机	66
2.4.1 控制电机概述	66
2.4.2 伺服电动机	66
2.4.3 测速发电机	69
2.4.4 步进电动机	71
思考与练习	74
第3章 机床电气控制电路分析	76
3.1 普通车床电气控制电路分析	76
3.1.1 CA6140 车床主要结构及运动形式	77
3.1.2 CA6140 车床电气控制线路分析	77
3.1.3 CA6140 车床的电器元件明细表	80
3.1.4 CA6140 车床常见的电气故障诊断与维修	81
3.2 普通铣床电气控制电路分析	82
3.2.1 X62W 铣床主要结构及运动形式	82

3.2.2	X62W 铣床电气控制线路分析	84
3.2.3	X62W 铣床的电器元件明细表	89
3.2.4	X62W 铣床的故障诊断与维修	91
3.3	数控车床电气控制线路分析	92
3.3.1	数控车床的组成	92
3.3.2	TK1640 数控车床的电气控制电路	94
3.3.3	数控车加工程序的结构和常用代码	97
3.4	数控铣床电气控制线路分析	101
3.4.1	XK714A 型铣床的组成	102
3.4.2	XK714A 型铣床的电气控制线路	102
3.4.3	数控铣床程序的结构和编程	105
	思考与练习	107
第 4 章	PLC 基础	108
4.1	PLC 的基本结构	108
4.1.1	PLC 的硬件系统	108
4.1.2	PLC 的软件系统	112
4.2	PLC 的工作原理	113
4.2.1	PLC 的等效电路	113
4.2.2	PLC 的扫描工作方式	114
4.2.3	PLC 的扫描工作过程	115
4.2.4	扫描周期与输入/输出滞后	117
4.3	PLC 的分类及性能指标	119
4.3.1	PLC 的分类	119
4.3.2	PLC 的主要性能指标	121
4.3.3	FX 系列 PLC 简介	122
4.3.4	FX 系列 PLC 的特点	123
4.3.5	FX 系列 PLC 型号名称含义	123
4.3.6	FX 系列 PLC 一般技术指标	124
4.4	PLC 的编程语言概述	126
4.5	FX 系列 PLC 的编程元件	129
4.5.1	FX 系列 PLC 的用户数据结构	129
4.5.2	输入继电器和输出继电器	130
4.5.3	辅助继电器	131
4.5.4	状态继电器	133
4.5.5	定时器	133
4.5.6	计数器	135

4.5.7 数据寄存器	137
4.5.8 变址寄存器	138
4.5.9 指针 (P/I)	138
4.5.10 常数 (K/H)	139
4.6 FX 系列 PLC 的基本指令	140
4.6.1 LD、LDI、OUT 指令	140
4.6.2 AND、ANI 指令	141
4.6.3 OR、ORI 指令	141
4.6.4 ANB、ORB 指令	142
4.6.5 栈操作指令	143
4.6.6 主控与主控复位指令	144
4.6.7 取反指令	145
4.6.8 PLS 与 PLF 指令	146
4.6.9 边沿触发器	146
4.6.10 置位与复位指令	147
4.6.11 NOP 与 END 指令	148
思考与练习	149
第 5 章 功能指令及应用	150
5.1 FX _{2N} 系列 PLC 功能指令概述	150
5.1.1 功能指令的基本表示方法	150
5.1.2 数据长度与指令执行形式	151
5.2 程序流向控制指令	152
5.2.1 条件跳转指令	152
5.2.2 子程序调用与子程序返回指令	153
5.2.3 与中断有关的指令	154
5.2.4 主程序结束指令	155
5.2.5 监控定时器指令	155
5.2.6 循环指令	155
5.3 比较与传送指令	156
5.3.1 比较指令	156
5.3.2 传送指令	157
5.3.3 数据变换指令	160
5.4 四则运算与逻辑运算指令	160
5.4.1 四则运算指令	161
5.4.2 加 1 和减 1 指令	162
5.4.3 字逻辑运算指令	163

5.5 循环移位与移位指令	164
5.5.1 循环移位指令	164
5.5.2 带进位的循环移位指令	165
5.5.3 位右移和位左移指令	166
5.5.4 字右移和字左移指令	166
5.5.5 FIFO (先入先出) 写入与读出指令	167
5.6 数据处理指令	168
5.6.1 区间复位指令	168
5.6.2 解码与编码指令	169
5.6.3 求置 ON 位总数与 ON 位判别指令	170
5.6.4 平均值指令	171
5.6.5 报警器置位复位指令	171
5.6.6 其他数据处理指令	172
5.7 高速处理指令	173
5.7.1 与输入/输出有关的指令	173
5.7.2 高速计数器指令	174
5.7.3 速度检测与脉冲输出指令	175
5.8 方便指令	177
5.8.1 状态初始化指令	178
5.8.2 数据搜索指令	179
5.8.3 凸轮顺控指令	179
5.8.4 定时器指令	180
5.8.5 其他方便指令	181
5.9 触点型比较指令	183
思考与练习	184
第 6 章 PLC 程序设计	186
6.1 梯形图的编程规则	186
6.1.1 梯形图的编程规则	186
6.1.2 梯形图的理解方式	188
6.2 常用梯形图程序	189
6.2.1 基本控制环节	189
6.2.2 定时器、计数器的应用	192
6.3 PLC 程序设计	194
6.3.1 控制系统设计的基本内容	194
6.3.2 控制系统设计的一般步骤	194
6.3.3 程序设计的步骤	195

6.3.4	某交通信号灯控制的程序设计	195
6.3.5	顺序控制设计方法	197
6.4	继电器——接触器控制系统的PLC改造	205
6.4.1	用PLC改造继电器——接触器控制系统的两点准备	206
6.4.2	用PLC改造继电器——接触器控制系统的转换规则	208
6.4.3	用PLC改造继电器——接触器控制系统的注意事项	209
6.5	PLC程序的调试	216
6.5.1	PLC程序调试的由来	216
6.5.2	PLC程序的调试	217
	思考与练习	217
第7章	PLC高级应用	219
7.1	PLC应用系统设计调试方法	219
7.1.1	系统规划	219
7.1.2	系统设计	220
7.1.3	PLC及其组件的选型	221
7.1.4	软、硬件的调试	223
7.2	降低PLC系统费用的方法	225
7.2.1	减少输入点数	225
7.2.2	减少输出点数	228
7.3	提高系统的可靠性	230
7.3.1	运行环境的改善	230
7.3.2	控制系统的冗余	231
7.3.3	控制系统的供电	232
7.3.4	系统的抗干扰措施	233
7.4	高级应用程序的设计、调试经验与技巧	235
7.4.1	可编程序控制器高级应用程序的特点	235
7.4.2	梯形图程序的优化设计	236
7.4.3	高级应用程序的模拟调试方法	238
	思考与练习	239
第8章	MCGS应用	240
8.1	MCGS概述	240
8.1.1	什么是MCGS	240
8.1.2	MCGS的安装过程	240
8.1.3	MCGS系统构成	242
8.2	MCGS应用实例	244
8.2.1	电动大门监控系统的控制要求	244

8.2.2 PLC 的 I/O 点的分配	245
8.2.3 PLC 的选型	246
8.2.4 PLC 外部接线图	246
8.2.5 梯形图程序设计	246
8.2.6 工程的建立	247
8.2.7 变量的定义	248
8.2.8 画面的设计与编辑	249
8.2.9 动画连接与调试	257
8.2.10 MCGS 程序设计	263
8.2.11 PLC 与 MCGS 之间的通信设置	265
8.2.12 电动大门监控系统的软、硬件联调	270
思考与练习	270
第 9 章 维修电工技能鉴定指导	273
9.1 中级维修电工鉴定指导	273
9.1.1 电机	273
9.1.2 安全用电常识	277
9.2 高级维修电工鉴定指导	279
9.2.1 晶闸管及整流电路	279
9.2.2 变频器及其应用	281
9.2.3 普通电焊机	286
9.2.4 常用电工仪表	287
9.2.5 维修电工常用计算口诀	294
思考与练习	298
附录 A FX 系列 PLC 功能指令一览表	299
附录 B 中华人民共和国职业技能鉴定规范（中级维修电工）	305
参考文献	309

1.1 常用低压控制电器

1.1.1 电器的分类

电器是接通和断开电路或调节、控制和保护电路及电气设备用的电工器件。由控制电器组成的自动控制系统，称为继电器—接触器控制系统，简称电器控制系统。

电器的用途广泛，功能多样，种类繁多，结构各异。常用的电器分类方法有以下几种。

1. 按工作电压等级分类

(1) 高压电器

用于交流电压 1 200 V、直流电压 1 500 V 及以上电路中的电器。例如高压断路器、高压隔离开关、高压熔断器等。

(2) 低压电器

用于交流 50 Hz (或 60 Hz)，额定电压为 1 200 V 以下、直流额定电压 1 500 V 及以下的电路中的电器。例如接触器、继电器等。

2. 按动作原理分类

(1) 手动电器

用手或依靠机械力进行操作的电器，如手动开关、控制按钮、行程开关等主令电器。

(2) 自动电器

借助于电磁力或某个物理量的变化自动进行操作的电器，如接触器、各种类型的继电器、电磁阀等。

3. 按用途分类

(1) 控制电器

用于各种控制电路和控制系统的电器，例如接触器、继电器、电动机启动器等。

(2) 主令电器

用于自动控制系统中发送动作指令的电器，例如按钮、行程开关、万能转换开关等。

(3) 保护电器

用于保护电路及用电设备的电器，如熔断器、热继电器、各种保护继电器、

避雷器等。

(4) 执行电器

用于完成某种动作或传动功能的电器，如电磁铁、电磁离合器等。

(5) 配电电器

用于电能的输送和分配的电器，例如高压断路器、隔离开关、刀开关、自动空气开关等。

4. 按工作原理分类

(1) 电磁式电器

依据电磁感应原理工作，如接触器、各种类型的电磁式继电器等。

(2) 非电量控制电器

依靠外力或某种非电物理量的变化而动作的电器，如刀开关、行程开关、按钮、速度继电器、温度继电器等。

1.1.2 电器的作用

低压电器能够依据操作信号或外界现场信号的要求，自动或手动地改变电路的状态、参数，实现对电路或被控对象的控制、保护、测量、指示、调节。低压电器的作用有以下几个。

(1) 控制作用

如电梯的上下移动、快慢速自动切换与自动停层等。

(2) 保护作用

能根据设备的特点，对设备、环境以及人身实行自动保护，如电机的过热保护、电网的短路保护、漏电保护等。

(3) 测量作用

利用仪表及与之相适应的电器，对设备、电网或其他非电参数进行测量，如电流、电压、功率、转速、温度、湿度等。

(4) 调节作用

低压电器可对一些电量和非电量进行调整，以满足用户的要求，如柴油机油门的调整、房间温湿度的调节、照度的自动调节等。

(5) 指示作用

利用低压电器的控制、保护等功能，检测出设备运行状况与电气电路工作情况，如绝缘监测、保护吊牌指示等。

(6) 转换作用

在用电设备之间转换或对低压电器、控制电路分时投入运行，以实现功能切换，如励磁装置手动与自动的转换，供电的市电与自备电的切换等。

当然，低压电器作用远不止这些，随着科学技术的发展，新功能、新设备会

不断出现。

1.1.3 电磁式控制电器的基本原理

电磁式低压电器是利用电磁系统控制动作的低电压器件，即当电压或电流达到某一数值时，对应电磁吸力足以克服反力弹簧弹力，从而使得连杆带动触头闭合或断开。它的作用是用低电压小电流去控制大电流或高电压的转接。

1. 电磁式低压电器的基本组成

电磁式低压电器是利用电磁现象完成电器电路或非电对象的切换、控制、检测、保护、指示等功能的。电磁式低压电器的结构示意图如图 1.1 所示，它由以下几部分组成。

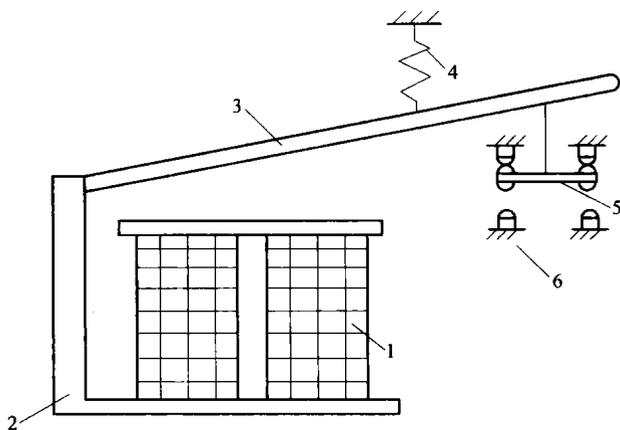


图 1.1 电磁式低压电器的结构示意图

1—线圈；2—铁芯；3—衔铁；4—弹簧；5—动触头；6—静触头

(1) 固定支架系统

为触头、线圈、铁芯、弹簧等提供支撑、保护、固定等。

(2) 电磁系统

依靠线圈通电产生的磁通，使铁芯产生吸引力，作为触头动作的力量来源。

(3) 触头系统

用来对电气回路进行切断或接通的电气部分，是电磁低压电器的执行部分。

图 1.1 中，电磁式低压电器的动作过程为：当线圈 1 通电后，将会在铁芯 2 中产生磁通 Φ ，因此产生吸引力将吸引衔铁 3 向下移动，并带动动触头 5 动作，接通或断开电路；当线圈失电后，衔铁在弹簧 4 弹力的作用下，恢复到线圈通电前的状态，触头也同时复位。

(4) 灭弧系统

在负荷较重时，触头动作会产生较强的电弧，灭弧系统就是专门用来熄灭电

弧的。

电磁式低压电器的动作过程为：当线圈 1 通电后，将会在铁芯 2 中产生磁通 Φ ，因此产生一吸力吸引衔铁 3 向下移动，并带动动触头 5 动作，接通或断开电路；当线圈失电后，衔铁在弹簧 4 弹力的作用下，恢复到线圈通电前的状态，触头也同时复位。

2. 电磁机构

电磁机构也称电磁系统，由吸引线圈和磁路两个部分组成。磁路包括铁芯、铁轭、衔铁和空气隙。吸引线圈通以一定电压或电流产生激励磁场及吸力，并通过气隙转换为机械能，从而带动衔铁运动使触头动作，以完成触头的断开和闭合。图 1.2 是几种常用的电磁机构示意图。由图可见衔铁在电磁力的作用下可以直动，也可以绕某一支点转动。电磁吸力是指电磁铁线圈通电后，铁芯吸引衔铁的力。

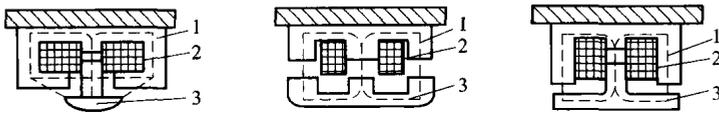


图 1.2 常用电磁机构的型式

1—铁芯；2—线圈；3—衔铁

3. 触头系统

触头是用于切断或接通电器回路的部分。按其接触情况可以分为点接触式、线接触式和面接触式 3 种，如图 1.3 所示。

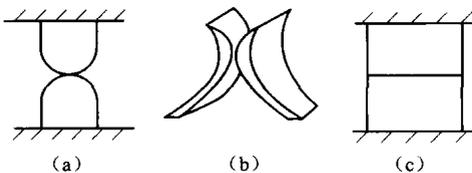


图 1.3 电磁式继电器的触头

(a) 点接触式；(b) 线接触式；(c) 面接触式

根据用途不同，触点分为主触点和辅助触点两种。主触点用以通断电流较大的主电路，一般由接触面较大的常开触点组成。辅助触点用以通断电流较小的控制电路，它由常开触点和常闭触点成对组成。当触头未动作时，处于断开状态的触点称为常开（或动合）触点；

当触头未动作时，处于接通状态的触点称为常闭（或动断）触点。触点材料一般采用银或银的合金，常用的有银—氧化镉、银—钨或铜—钨等。触头接触时，其基本性能要求接触电阻尽可能小。为了使触头接触得更加紧密，以减小接触电阻，消除开始接触时产生的振动，一般在制造时，在触头上装有接触弹簧，使触头在刚刚接触时产生初压力，并且随着触头的闭合逐渐增大触头互压力。

4. 灭弧系统

电器的触头在闭合或断开（包括熔体在熔断时）的瞬时，都会在触头间隙中

由电子产生弧状的火花，这种由电器原因产生的火花，称为电弧。电弧产生的原因主要有强电场放射、撞击电离、热电子发射、高温游离4个物理过程。电弧将会产生大量的热，从而会烧坏触头，引起接触不良。大容量电器应迅速灭弧。

灭弧的基本原理是将电弧拉长、切短、隔离、冷却，以降低电弧温度和电弧强度。常用的灭弧方法有两种：灭弧罩灭弧、灭弧栅片熄弧。其他的灭弧方式还有磁吹灭弧和纵缝灭弧等。低压电器灭弧时，可以只采用一种方法，也可以多种方法并用，以提高灭弧能力。

1.1.4 交流接触器

接触器是一种用来自动地接通或断开大电流电路的电器。它可以频繁地接通或分断交流电路，并可实现远距离控制。其主要控制对象是电动机，也可用于其他负载。接触器具有控制量大、过载能力强、操作频繁、工作可靠、设备简单经济等特点，还具有零压保护、欠压释放保护等作用，因此在电器控制中应用十分广泛。接触器按其流过线圈工作电流种类不同，可分成交流接触器和直流接触器两类。本节主要介绍交流接触器的结构和工作原理。

交流接触器是利用电磁吸力与弹簧弹力配合动作，使触头闭合或分断的。实验室的交流接触器的外形可以看控制板上，其结构如图1.4所示。

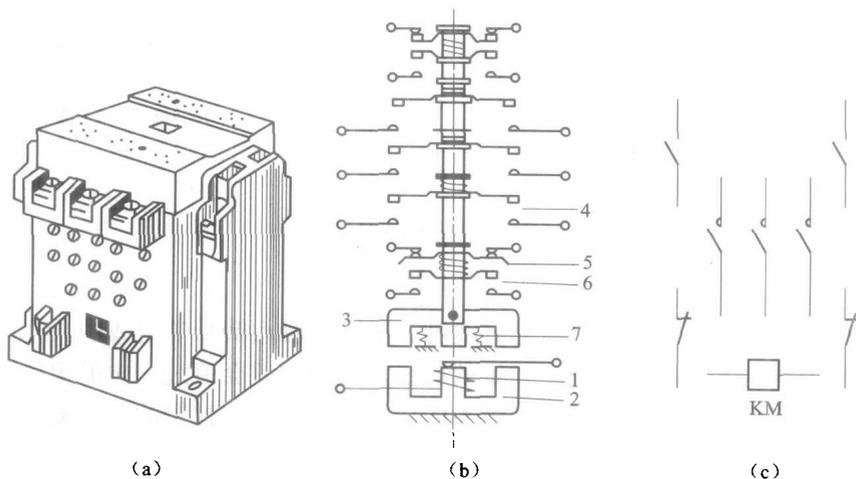


图 1.4 交流接触器的结构和图形符号

(a) 外形；(b) 结构示意图；(c) 图形符号

1—电磁铁线圈；2—静铁芯；3—动铁芯；4—主触头；5—动断辅助触头；

6—动合辅助触头；7—恢复弹簧

它有两种工作状态：得电动作状态和失电释放状态。当吸引线圈得电后，衔

铁被吸合，所有的动合触头闭合，动断触头分断，接触器处于得电状态；当吸引线圈失电后，衔铁释放，在复位弹簧的作用下，所有的动合触头分断，动断触头闭合，接触器处于失电状态。

交流接触器的结构有电磁系统、触头系统、灭弧装置、弹力装置等部分组成。触头有 5 个动合触头，其中，3 个为主触头、两个辅触头，还有两个动断辅触头。这些辅触头常起电气联锁作用。

1.1.5 中间继电器

中间继电器属于一种参量控制开关，即当电压或电流达到某一数值时开关开启或闭合。中间继电器属于开关的范畴。它和接触器工作原理基本相同，但其触点容量小，触点个数多。

中间继电器由铁芯线圈、机架和触点组成。

图 1.5 是中间继电器的结构示意图和电路图形符号。中间继电器是使用最早、应用最广泛的一种继电器。

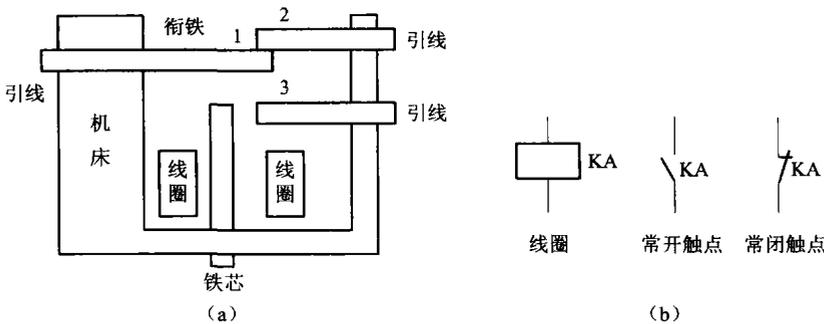


图 1.5 中间继电器动作原理图

(a) 结构；(b) 图形和文字符号

中间继电器结构一般是由铁芯、线圈、衔铁、触点簧片等组成的。

工作原理：在线圈两端加上一定的电压，线圈中就会流过一定的电流，从而产生电磁效应，衔铁就会在电磁力吸引的作用下克服返回弹簧的拉力吸向铁芯，从而带动衔铁的动触点与静触点（常开触点）吸合。当线圈断电后，电磁的吸力也随之消失，衔铁就会在弹簧的反作用力返回原来的位置，使动触点与原来的静触点（常闭触点）吸合。这样吸合、释放，从而达到了在电路中的导通、切断的目的。为了在电路图上清楚而简单地将继电器表示出来，通常用一个文字符号和图形符号来表示中间继电器线圈和它的触点。