

非线性方程的 精确解

颜心力 / 著

FeiXianXing FangCheng De
JingQueJie



经济科学出版社

非线性方程的精确解

· 颜心力 著

经济科学出版社

责任编辑：孟庆贺 王 瑛

责任校对：徐领弟

版式设计：代小卫

技术编辑：董永亭

非线性方程的精确解

颜心力 著

经济科学出版社出版、发行 新华书店经销

社址：北京海淀区阜成路甲 28 号 邮编：100036

总编室电话：88191217 发行部电话：88191540

网址：www.esp.com.cn

电子邮件：esp@esp.com.cn

毕诚彩印厂印刷

德力装订厂装订

880×1230 32 开 5.5 印张 140000 字

2004 年 10 月第一版 2004 年 10 月第一次印刷

ISBN 7-5058-4457-1/F·3729 定价：11.80 元

(图书出现印装问题，本社负责调换)

(版权所有 翻印必究)

前 言

科学家为了解开各种自然现象和工程技术问题的奥妙，想方设法建立了各式各样的数学模型，它们中的重要一类为数理方程。因此，数百年来，人们一直为求解这些方程而努力，相当多线性方程的精确解已经获得。但对于非线性数理方程的精确解，至今人们还知之甚少。比较可行的办法是：既然无法获得精确解，不得已退而求其次。其具体方法之一是将非线性简化为线性；其二是求它们的近似（数值）解。笔者正是基于此种情况，对非线性数理方程的求解方法作了有益探索，以期抛砖引玉。

本书前五章在泛函分析的基础上，介绍一条求解非线性数理方程的途径，其方法是将偏微分方程化为常微分方程再化为积分方程，然后利用距离空间与半序空间算子方程的求解（不动点、零点）理论（含笔者尚未发表的结果）求解，数学工作者由此可获知是否有解，而非数学（物理、力学等）工作者则可获得精确解。第六章在高等数学与工程数学的基础上，介绍一种求非线性偏微分方程（含方程组）解析解的方法，对物理、力学等专业的工作者会非常有用。

本书收录了作者近年来公开发表或尚未发表的一些论文，同时也收集了半序空间算子求解理论直至最近的主要成果。对此有兴趣的数学工作者，读完本书

后，即可进行研究。这套方法，将会逐渐完善，若干年后，可能会成为求解微分方程的重要工具。在本书撰写过程中，参阅了国内外的一些资料文献，在此，对原作者们致以深深的谢意。我校校长徐德龙院士以及研究生部、科技处、理学院领导给予笔者大力支持，特表示衷心致谢。

在本书的撰写中，因为无同类书籍可供借鉴，且相当部分结果出自作者的研究，虽与我校的研究生和中青年教师研讨过多次，但由于笔者水平有限，加之非线性方程求解这方面的内容非常丰富，故难免挂一漏万，书中不妥甚至错误之处，敬请指正。

颜心力

2004年1月于西安建筑科技大学

目 录

第一章 方程	1
第一节 常微分方程.....	1
第二节 线性偏微分方程.....	2
第三节 积分方程.....	2
第四节 积分微分方程.....	2
第五节 微分差分方程.....	2
第六节 泛函微分方程.....	3
第二章 非线性算子 (映象)	4
第一节 连续、有界.....	4
第二节 全连续.....	4
第三节 微分 (参见 [1] [55])	7
第三章 化微分方程为积分方程	12
第一节 利用 Leibnitz 公式化多重积分为单重积分	12
第二节 分离变量法 (参见 [5] 的 P.105~107)	14
第三节 Green 函数法	17
第四节 离散成常微分方程组	25
第五节 利用 Riemann 函数与 Green 公式 直接化成积分方程	26
第六节 积分变换 (参见 [5], 多元参见 [56])	28
第七节 其他特殊方法	30
第四章 距离空间的不动点理论	32
第一节 算子的不动点	32

第二节	应用	36
第三节	数学物理方程的精确解	43
第四节	隐函数定理 I (参见 [1, 55])	49
第五章	半序空间算子方程解的存在与唯一性理论	51
第一节	锥与半序	51
第二节	增算子与减算子	55
第三节	Hilbert 投影距离法 (参见 [1, 79, 80]) 及推广	75
第四节	α 凹凸算子	89
第五节	凹凸算子	91
第六节	Caristi 不动点定理及推广	95
第七节	混合单调算子	99
第八节	零点定理以及应用	115
第九节	混合单调算子方程组	126
第十节	应用—几类数理方程的精确解	140
第六章	行波法与 ansatz	145
第一节	不显含自变量的非线性偏微分方程	145
第二节	偏微分方程组	153
第三节	含有自变量的偏微分方程	157
参考文献		159

第一章 方 程

自然科学与工程技术中的各种问题，归结成数学模型，而模型中很大一类为方程。因此，方程求解就为科学工作者所关注。

方程有常微分方程、偏微分方程、积分方程、微分积分方程、代数方程，数学工作者把它们抽象成算子方程，再研究解的存在等性态，并力图求出其近似解或精确解。方程分线性与非线性两大类，因前者的求解较为方便，故通常教科书中的方程多为线性，本书侧重讨论非线性方程的精确解与解的存在性。

第一节 常微分方程

1. 线性：它的未知函数与各阶导数均为线性，如：

$$\frac{dx}{dt} + P(t)x = Q(t)$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + m^2x = A\cos\omega t$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{1}{t}\frac{dx}{dt} + \left(1 - \frac{h^2}{t^2}\right)x = 0 \text{ (Bessel 方程)}$$

2. 半（拟）线性：它的高阶导数为线性，其余为非线性，如：

$$\frac{dx_i}{dt} = f_i(t, x_1, \dots, x_n), (i = 1, \dots, n)$$

3. 非线性：它的未知函数或各阶导数均非线性。

第二节 线性偏微分方程

椭圆型: $a_{11}u_{xx} + 2a_{12}u_{xy} + a_{22}u_{yy} + b_1u_x + b_2u_y + cu = f$

抛物型: $u_{xx} - u_y = f$

双曲型: $u_{xx} - u_{yy} + b_1u_x + b_2u_y + cu = f$

传统解法: 分离变量法、积分变换法、格林函数法、差分法、有限元法等。

第三节 积分方程

线性: $x(s) = \int_a^b K(s, t)x(t)dt + f(s)$

非线性: $x(s) = \int_a^b K(s, t)f(t, x(t))dt$

$$x(s) = \int_a^b K(s, t, x(t))dt$$

第四节 积分微分方程

$x'(s) = F(s, x(s), Vx(s))$, 其中

$$Vx(s) = \int_a^s K(s, t, x(t))dt$$

第五节 微分差分方程

$$x'(t) = F(t, x(t), x(t-r_1), x(t-r_2), \dots, x(t-r_n))$$

其中 r_i 为常数, 称为偏差。

$$x'(t) = f(t, x(t), x(t-r_1), \dots, x(t-r_n), \\ x'(t-\tau_1), \dots, x'(t-\tau_m))$$

其中 r_i, τ_i 为常数, 称为偏差。

$$x'(t) = f(t, x(t), x(t - r_1(t)), \dots, x(t - r_n(t)))$$

其中 r_i 是 t 的函数。

第六节 泛函微分方程

$$x'(t) = f(t, x_t), x_t \in C(\text{连续函数空间}), f: R \times C \rightarrow R.$$

注：上述方程与常微分方程 $x'(t) = f(t, x(t)), x(t) \in R, f: R \times R \rightarrow R$ ，有相似结果但也有一系列不同结果。

第二章 非线性算子（映象）

线性 = 齐性 + 加性

$$A(ax) = aAx, a \text{ 为常数}$$

$$A(x + y) = Ax + Ay$$

注 1: 微分与积分均为线性算子。

注 2: 对于线性算子, 连续与有界等价; 在一点连续与连续等价。

第一节 连续、有界

定义 2.1 设 E_1, E_2 为二实 Banach 空间, $D \subset E_1, A: D \rightarrow E_2, x_0 \in D, \forall \epsilon > 0, \exists \delta = \delta(x_0, \epsilon) > 0$, 当 $x \in D$ 且 $\|x - x_0\| < \delta$ 时恒有 $\|Ax - Ax_0\| < \epsilon$, 则称 A 在 x_0 连续; 若 A 在 D 中的每点均连续, 则称 A 在 D 上连续; 若 δ 只与 ϵ 有关而与 x_0 无关, 则称 A 在 D 上一致连续; 若 A 将 D 中的有界集映成 E_2 中的有界集, 则称 A 在 D 上有界。

结论 A 在 x_0 连续的充要条件是: 对任何的 $x_n \in D, x_n \rightarrow x_0 \Rightarrow Ax_n \rightarrow Ax_0 \Leftrightarrow \|Ax_n - Ax_0\| \rightarrow 0$, 当 $n \rightarrow \infty$ 。

注: 线性算子的连续与有界等价, 但对于非线性算子, 则无此关系。

第二节 全连续

定义 2.2 设 E_1, E_2 为实 Banach 空间, $D \subset E_1, A: D \rightarrow$

E_2 , 若 A 将 D 中的任何有界集 S 映成 E_2 中的列紧集 $A(S)$ ($A(S)$ 相对紧, $\overline{A(S)}$ 在 E_2 紧), 则称 A 是映 D 到 E_2 的紧算子。

结论 1 A 在 D 上紧的充要条件是: 对 D 中的任何有界序列 $\{x_n\}$, 必存在子列 $\{x_{n_k}\}$ 使 $\{Ax_{n_k}\}$ 在 E_2 中收敛。

结论 2 紧算子必有界。

定义 2.3 若算子 $A: D \rightarrow E_2$ 连续且紧, 则称 A 是映 D 到 E_2 的全连续算子。

定理 2.1a 设 $A_n: D \rightarrow E_2$ 全连续 ($n=1, 2, \dots$), $A: D \rightarrow E_2$, 若对任何有界集 $S \subset D$, 当 $n \rightarrow \infty$ 时有 $\|A_n x - Ax\|$ 均一致收敛于 0 (对于 $x \in S$), 则 $A: D \rightarrow E_2$ 全连续。

证 A 连续: $\|Ax_0 - Ax_n\| = \|Ax_0 - A_k x_0 + A_k x_0 - A_k x_n + A_k x_n - Ax_n\| \leq \|Ax_0 - A_k x_0\| + \|A_k x_0 - A_k x_n\| + \|A_k x_n - Ax_n\| \rightarrow 0$

A 紧: 设 $S \subset D$ 有界, 由 $\|A_n x - Ax\| \rightarrow 0$ (一致), 故 $\forall \epsilon > 0$, 可取定 n , $\forall x \in S$ 恒有 $\|A_n x - Ax\| < \epsilon$, 故 $A_n(S)$ 是 $A(S)$ 的一个 ϵ —网, 从而 $A(S)$ 列紧。

定理 2.1b (Schauder) 设 $D \subset E$ 有界凸闭, $A: D \rightarrow D$ 全连续, 则必存在 $\bar{x} \in D$ 使 $A(\bar{x}) = \bar{x}$ ($\bar{x}$ 称作 A 的不动点)。

证 略。

注: 近来有学者^[3]用此定理讨论问题。

考察 Урысон 算子

$$K\varphi(x) = \int_G k(x, y, \varphi(y)) dy$$

其中 $k(x, y, u)$ 在 $(x, y) \in G \times G$, $-\infty < u < \infty$ 上定义, G 为 R^n 上的有界闭集。 (2.1)

定理 2.2 若 $k(x, y, u)$ 在 $(x, y) \in G \times G$, $-\infty < u < \infty$ 上连续, 则 Урысон 算子 $K: C(G) \rightarrow C(G)$ 全连续。

证 K 紧: 先证一致有界。设 S 是 $C(G)$ 中的有界集: $\|\varphi\| \leq a, \forall \varphi \in S$, 于是有 $M = \max_{(x, y) \in G \times G, \|u\| \leq a} |k(x, y, u)|$,

从而

$|K\varphi(x)| = \left| \int_G k(x, y, \varphi(y)) dy \right| \leq \int_G |k(x, y, \varphi(y))| dy \leq M \text{mes} G$, 故 $K(S)$ 中诸函数一致有界。

再证 $K(S)$ 等度连续: $\forall \varepsilon > 0$, 因 $k(x, y, u)$ 在 $(x, y) \in G \times G, \|u\| \leq a$ 上连续, 又因 G 闭, 从而一致连续, 故当 $x_1, x_2 \in G, |x_1 - x_2| < \delta, \forall y \in G, \|u\| \leq a$ 时恒有:

$$|k(x_1, y, u) - k(x_2, y, u)| < \varepsilon / \text{mes} G$$

从而 $\forall \varphi \in S$, 当 $|x_1 - x_2| < \delta$ 时恒有:

$$\begin{aligned} & |K\varphi(x_1) - K\varphi(x_2)| \\ &= \left| \int_G [k(x_1, y, \varphi(y)) - k(x_2, y, \varphi(y))] dy \right| \leq \end{aligned}$$

$$\frac{\varepsilon}{\text{mes} G} \cdot \text{mes} G = \varepsilon$$

故 $K(S)$ 中诸函数等度连续, 从而 K 是映 $C(G)$ 入 $C(G)$ 的紧算子。

证 K 连续: 设 $\varphi_n, \varphi_0 \in C(G), \|\varphi_n - \varphi_0\| \rightarrow 0$, 当 $n \rightarrow \infty$ 时。因收敛列有界, 故可令 $a = \sup \{\|\varphi_0\|, \|\varphi_1\|, \dots\}, \forall \varepsilon > 0$, 由 $k(x, y, u)$ 在 $(x, y) \in G \times G, \|u\| \leq a$ 的连续性知, $\exists \delta > 0$, 当 $\|u_1 - u_2\| \leq \delta$ 时, 有:

$$|k(x, y, u_1) - k(x, y, u_2)| < \varepsilon / \text{mes} G, \forall (x, y) \in G \times G$$

存在 N , 当 $n \geq N$ 时恒有:

$$\begin{aligned} & |K\varphi_n(x) - K\varphi_0(x)| \leq \int_G |k(x, y, \varphi_n(y)) - k(x, y, \varphi_0(y))| dy \\ & < \frac{\varepsilon}{\text{mes} G} \cdot \text{mes} G = \varepsilon, \text{从而 } |K\varphi_n - K\varphi_0| \rightarrow 0. \end{aligned}$$

例 考察 Урысон 积分方程

$$\varphi(x) = \int_G k(x, y, \varphi(y)) dy \quad (2.2)$$

其中 G 是 R^n 中的有界闭集, 设 $k(x, y, u)$ 在 $x \in G, y \in G, -\infty < u < \infty$ 上连续, 且满足不等式 $|k(x, y, u)| \leq a + b|u|$, $\forall x, y \in G, -\infty < u < \infty$, 其中 $a > 0, b > 0, b \text{mes} G < 1$, 则方

程 (2.2) 有连续解。

证 由定理 2.2 知 $A\varphi(x) = \int_G k(x, y, \varphi(y)) dy$ 映 $C(G)$ 入 $C(G)$ 全连续, 令 $R = amesG / (1 - bmesG)$; 令 $D = \{\varphi \in C(G) \mid \|\varphi\| \leq R\}$, 于是当 $x \in D$ 时:

$$|A\varphi(x)| \leq \int_G |k(x, y, \varphi(y))| dy \leq (a + b \|\varphi\|) mesG$$

从而 $|A\varphi| \leq (a + bR) mesG = R$, 由此可知 $A(D) \subset D$, 依上述 Schauder 不动点定理知 A 在 D 中有不动点, 即 (2.2) 有解。

第三节 微分 (参见 [1]、[55])

将微分学中的全微分与方向导数概念推广到 Banach 空间。

设 $[a, b] \subset \mathbb{R}$, E 为实 Banach 空间, 算子 $x(t): [a, b] \rightarrow E$ 称为抽象函数 (自变量 t 取实数, 函数值属于 Banach 空间)。

例 设 E 为实 Banach 空间, $\Omega \subset E$ 凸, $A: \Omega \rightarrow E$, $u, v \in \Omega$, 则 $x(t) = (1-t)u + v$, $[0, 1] \rightarrow E$ 为抽象函数。

定义 2.4 设 $x(t): [a, b] \rightarrow E$ 为一抽象函数, 对 $[a, b]$ 的任一分法 T

$$a = t_0 < t_1 < \cdots < t_{i-1} < t_i < \cdots < t_n = b$$

作和 $\sigma = \sum_{i=1}^n x(\xi_i) \Delta t_i$, 其中 $\xi_i \in [t_{i-1}, t_i]$, $\Delta t = t_i - t_{i-1}$ ($i = 1, 2, \dots, n$)

若当 $d(T) = \max_i \Delta t_i \rightarrow 0$ 时, σ 在 E 中趋于某极限 I , 即 $\exists I \in E$, 当 $d(T) \rightarrow 0$ 时恒有 $\|\sigma - I\| \rightarrow 0$, 则称 $x(t)$ 在 $[a, b]$ 上 Riemann 可积 (简称可积), I 叫做 $x(t)$ 在 $[a, b]$ 上的 Riemann 积分,

记作 $\int_a^b x(t) dt$, 即 $\int_a^b x(t) dt = I = \lim_{d(T) \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n x(\xi_i) \Delta t_i$ 。

定理 2.3 若 $x(t)$ 在 $[a, b]$ 上连续, 则必在 $[a, b]$ 上可积。

证 略。

定义 2.4.1 设 $x(t): [a, b] \rightarrow E$ 为一抽象函数, $t_0 \in [a, b]$, 若 $\exists z_0 \in E$

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left\| \frac{x(t_0 + \Delta t) - x(t_0)}{\Delta t} - z_0 \right\| = 0 \quad (2.3)$$

则称 $x(t)$ 在 $t = t_0$ 可微, z_0 叫做 $x(t)$ 在 t_0 的导数, 记作 $x'(t_0)$, 即

$$x'(t_0) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{x(t_0 + \Delta t) - x(t_0)}{\Delta t} \quad (2.4)$$

若 $x(t)$ 在 $[a, b]$ 中每点均可微 (a 点右可微, b 点左可微), 则称 $x(t)$ 在 $[a, b]$ 上可微, 导函数 $x'(t): [a, b] \rightarrow E$ 也是抽象函数。

注: 可微 $\Rightarrow$ 连续

定理 2.4 (i) 若 $x'(t)$ 在 $[a, b]$ 上存在且连续, 则有

$$\int_a^b x'(t) dt = x(b) - x(a)$$

(ii) 若 $x(t)$ 在 $[a, b]$ 上连续, 在 (a, b) 上可微, 则必存在 $\xi \in (a, b)$ 使

$$\|x(b) - x(a)\| \leq (b - a) \|x'(\xi)\|$$

(iii) 设 $x(t)$ 在 $[a, b]$ 连续, 则

$$y(t) = \int_a^t x(s) ds \quad (a \leq t \leq b)$$

在 $[a, b]$ 可微, 且 $y'(t) = x(t) \quad (a \leq t \leq b)$

证 参见 [1] 的 P.46~47.

定义 2.5 设 E_1, E_2 为 Banach 空间, D 为 E_1 的开集, $A: D \rightarrow E_2, x_0 \in D$, 若存在 $B \in (E_1 \rightarrow E_2)$ ($(E_1 \rightarrow E_2)$ 表映 E_1 至 E_2 的有界线性算子的全体所构成的 Banach 空间), 在 x_0 附近使

$$A(x_0 + h) - Ax_0 = Bh + \omega(x_0, h) \quad (2.5)$$

这里 $\lim_{\|h\| \rightarrow 0} \|\omega(x_0, h)\| / \|h\| = 0$, 则称 A 在 x_0 处 Frechet 可微 (简称 F 可微)。 Bh 叫做 A 在 x_0 处对于 h 的 F 微分, 记作 $d[A(x_0)h]$; B 称作 A 在 x_0 的 F 导算子, 记作 $A'(x_0)$ 。从而

(2.5) 可写成

$$A(x_0 + h) - Ax_0 = A'(x_0)h + \omega(x_0, h)$$

推论 (i) F 导算子唯一。

(ii) 若 A_1, A_2 在 F 可微, α, β 为实数, 则 $(\alpha A_1 + \beta A_2)'(x_0) = \alpha A_1'(x_0) + \beta A_2'(x_0)$ 。

(iii) 若 $Ax \equiv y_0 \in E_2, \forall x \in E_1$, 则 $A'(x_0) = \theta, \forall x_0 \in E_1$ 。

例 若 Урысон 算子 (2.1) 的 $k(x, y, u)$ 与 $k'_u(x, y, u)$ 均在 $(x, y) \in G \times G, -\infty < u < \infty$ 上连续, 则对于任何的点 $\varphi_0(x) \in C(G)$, 算子 K 是 F 可微的且

$$K'(\varphi_0)h(x) = \int_G k'_u(x, y, \varphi_0(y))h(y)dy$$

证 参见 [1] 的 P.50~51。

定理 2.5 设 $E_i (i=1, 2, 3)$ 为 Banach 空间, 开集 $D \subset E_1, H \subset E_2, A: D \rightarrow E_1, B: H \rightarrow E_3$, 且 $A(D) \subset H$, 设 A 在 $x_0 \in D$ 处 F 可微, B 在 $y_0 = Ax_0$ 处 F 可微, 则 $BA: D \rightarrow E_3$ 在 x_0 处 F 可微, 且

$$(BA)'(x_0) = B'(y_0)A'(x_0) \quad (2.6)$$

证 由假设

$$A(x_0 + h) - Ax_0 = A'(x_0)h + \omega(x_0, h)$$

其中当 $\|h\| \rightarrow 0$ 时 $(\|\omega(x_0, h)\| / \|h\|) \rightarrow 0$, 令 $k = A(x_0 + h) - Ax_0 = A(x_0 + h) - y_0$;

$$B(y_0 + k) - By_0 = B'(y_0)k + \omega_1(y_0, k)$$

其中当 $\|k\| \rightarrow 0$ 时 $(\|\omega_1(y_0, k)\| / \|k\|) \rightarrow 0$, 从而

$$\begin{aligned} BA(x_0 + h) - BA(x_0) &= B(y_0 + k) - By_0 \\ &= B'(y_0)k + \omega_1(y_0, k) \\ &= B'(y_0)(A(x_0 + h) - Ax_0) + \omega_1(y_0, k) \\ &= B'(y_0)(A'(x_0)h + \omega(x_0, h)) + \omega_1(y_0, k) \\ &= B'(y_0)A'(x_0)h + B'(y_0)\omega(x_0, h) + \omega_1(y_0, k) \end{aligned}$$

故 (2.6) 成立。

推论 1 设 $A: D \rightarrow E_2$, $B: E_2 \rightarrow E_3$ 有界线性, 若 A 在点 $x_0 \in D$ 处 F 可微, 则

$$(BA)'(x_0) = BA'(x_0)$$

推论 2 直线段

$$l = \{x | x = x_0 + th, x_0, h \in E_1, 0 \leq t \leq 1\} \subset D$$

设 $A: D \rightarrow E_2$ 在 l 上 F 可微, 则存在 $\tau \in (0, 1)$ 使

$$\|A(x_0 + h) - Ax_0\| \leq \|A'(x_0 + \tau h)h\|$$

推论 3 若算子 $A: D \rightarrow E_2$ 在 $l \subset D$ 上 F 可微, 且 $A'(x)$ 在 l 上连续, 则

$$A(x_0 + h) - Ax_0 = \int_0^1 A'(x_0 + th)h dt$$

证 上述推论的证明参见 [1]、[55]。

例 设 E 为实 Hilbert 空间, $f(x) = \|x\|$, 则当

$x_0 \neq 0, h \rightarrow \theta$ 时有

$$f(x_0 + h) - f(x_0) = \|x_0 + h\| - \|x_0\|$$

$$= \frac{\|x_0 + h\|^2 - \|x_0\|^2}{\|x_0 + h\| + \|x_0\|}$$

$$= [2(x_0, h) + \|h\|^2] / [\|x_0 + h\| + \|x_0\|]$$

$$= (x_0 / \|x_0\|, h) + \omega(x_0, h)$$

因 $E^* = E$, 故 $f'(x_0) = x_0 / \|x_0\|$ 。

定义 2.6 设 D 为 E_1 中的开集, $A: D \rightarrow E_2$, $x_0 \in D$, 若对任何 $h \in E_1$, $x_0 + th \in D$, 极限

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{A(x_0 + th) - Ax_0}{t} \quad (2.7)$$

均存在 (是 E_2 中的元), 则称 A 在点 x_0 处 Gateaux 可微 (简称 G 可微), (2.7) 叫做 A 在 x_0 处沿方向 h 的 G 微分, 记作 $D[A(x_0)h]$, 即

$$D[A(x_0)h] = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{A(x_0 + th) - Ax_0}{t}$$

若 $D[A(x_0)h] = Bh$, 这里 $B \in (E_1 \rightarrow E_2)$, 则 B 叫做