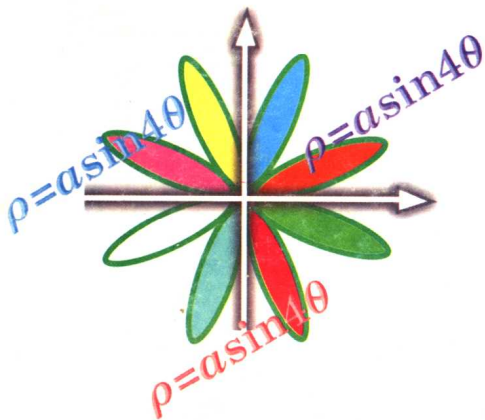


名师解惑丛书



参数方程 极坐标

索云旺 编著

山东教育出版社

名师解惑丛书

参数方程 极坐标

索云旺 编著

山东教育出版社

1999年·济南

名师解惑丛书

参数方程 极坐标

索云旺 编著

出版发行：山东教育出版社

地 址：济南市纬一路 321 号

出版日期：1998 年 9 月第 1 版

1999 年 5 月第 2 次印刷

印 数：5001—7000

用纸规格：787 毫米×1092 毫米 32 开

4 印张 83 千字

制版印刷：山东新华印刷厂临沂厂

书 号：ISBN 7—5328—2709—7/G·2487

定 价：3.00 元

出版说明

古之学者必有师。师者，所以传道受业解惑也。有感于此，组织部分长年在一線执教、经验丰富的著名教师，以专题讲座形式编辑出版一套限于中学理科知识框架内，源于教材但有些内容又略高于教材的，高级中学数学、物理学、化学“名师解惑丛书”是我们多年的想法和愿望。

两年多来，山东教育出版社理科编辑室经过广泛的调研，以及与部分学生和老师们们的座谈，我们的初衷不断得到升华，并与作者就丛书的特色取得如下共识：

每册书即为一个专题讲座，其内容由若干教学过程中反映出的疑难知识点组成，通过对典型例题的分析，剖析疑难知识点，帮助学生理清思路，进而达到融会贯通的目的。

每册书通过对知识的综合，帮助学生将过去所学的知识按专题进行系统的归纳和总结；通过适当介绍一些学科知识自身发展的逻辑规律，给学生有关学科思想方法方面的启迪。

总之，这套丛书企盼达到启迪思维、拓宽知识、培养兴趣的目的，以提高学生分析问题和解决问题的能力。

前 言

参数方程及极坐标是平面解析几何的主要内容之一,生产实践中的很多问题都可借助参数方程和极坐标获得解决.学好参数方程和极坐标,可以帮助我们更深刻地认识和更全面地了解解析几何的思想和方法,并为今后的数学学习奠定良好的基础.

本书覆盖面广、取材丰富新颖、论证逻辑性强,许多解题方法引人入胜,使人耳目一新;注重解题思路的分析指导、解题后的反思,解题规律的概括总结;注重数学思维的培养和数学解题能力的提高,十分适合高中数学教学的实际,可与教材配合使用,是一本实用的教学参考书.

编者

目 录

一 曲线的参数方程	(1)
(一)参数概念	(1)
(二)参数方程	(2)
(三)求轨迹的参数方程	(4)
(四)参数方程与普通方程互化	(9)
习题一	(12)
二 直线与圆锥曲线的参数方程	(20)
(一)直线的参数方程	(20)
(二)圆锥曲线的参数方程	(30)
习题二	(37)
三 应用参数求曲线的轨迹方程	(42)
(一)消参数过程的简化及其原理	(42)
(二)多参数思想及曲线的多参数方程	(44)
(三)几种常见题目的求解	(50)
习题三	(53)
四 极坐标系	(56)
(一)极坐标系的特点	(56)

(二)极坐标与直角坐标的互化	(60)
习题四	(65)
五 曲线的极坐标方程	(70)
(一)求曲线的极坐标方程	(70)
(二)用曲线的极坐标方程讨论曲线的性质	(82)
习题五	(92)
六 圆锥曲线的极坐标方程的应用	(100)
习题六	(119)
七 回顾与提高	(121)

一 曲线的参数方程

曲线的参数方程 $\begin{cases} x=f(t), \\ y=g(t) \end{cases}$ (t 是参数) 是曲线方程的一种形式——曲线上动点坐标的函数表达式。参数方程概念, 将我们所学的有关函数的知识引入解析几何, 丰富了解析几何的内容和研究方法。特别是参数方程中体现的数学思想, 常常渗透到高考综合题的解答过程中。另外, 从曲线是动点运动的轨迹的角度看, 曲线的普通方程 $F(x, y)=0$ 从整体上表现了动点运动的规律; 而它的参数方程则深入运动的内部, 从构成曲线的点的角度, 沿坐标方向, 分别讨论运动的规律, 然后再综合起来, 表现运动的全貌。所以, 参数和参数方程概念是分析思维和分析方法的产物, 在学习这部分知识的过程中, 我们的分析能力、综合能力必能得到提高。

通过本节的学习, 不仅要理解参数方程的概念, 能识别参数方程给出的曲线或曲线上点的坐标, 了解参数方程中参数的意义, 而且要学会利用参数建立点的轨迹方程。因此本节的重点是利用参数求点的轨迹方程, 以及掌握参数方程与普通方程的互化方法。

(一) 参数概念

从广义上讲, 凡是影响研究对象运动、变化的变量, 都是研究对象运动状态的参数。在平面坐标系(直角坐标系或极

坐标系)中,讨论动点的轨迹——曲线时,影响动点坐标变化的其它变量,就是动点的轨迹——曲线的参数.复杂的问题中,影响动点运动的因素不止一个,就要综合考虑各种因素的影响,因此,产生多参数的概念.

(二)参数方程

在取定的坐标系中,如果曲线上任意一点的坐标 x, y 都是某个变数 t 的函数

$$\begin{cases} x=f(t), \\ y=g(t) \end{cases} \quad (t \text{ 是参数}). \quad \textcircled{1}$$

并且对于 t 的每一个允许值,由方程组①所确定的点 (x, y) 都在这条曲线上,那么方程组①就称做这条曲线的参数方程.

理解参数方程概念,要注意以下几个方面:

1. 由于选取的参数不同,同一曲线可以有不同的参数方程.

例如,抛物线 $y^2=2px (p>0)$ 的参数方程为

$$\begin{cases} x=2pt^2, \\ y=2pt \end{cases} \quad (\text{曲线上一点}(x, y)\text{与其顶点连线的}$$

斜率的倒数 t 为参数)

$$\text{或} \quad \begin{cases} x=\frac{y_0^2}{2p}, \\ y=y_0 \end{cases} \quad (\text{曲线上任意一点}(x, y)\text{的纵坐标}$$

y_0 为参数).

又如过 $P_0(x_0, y_0)$ 点,倾斜角为 α 的直线的参数方程为

$$\begin{cases} x=x_0+t\cos\alpha, \\ y=y_0+t\sin\alpha \end{cases} \quad (\text{定点 } P_0(x_0, y_0) \text{ 到直线上任意}$$

一点 $P(x, y)$ 的有向线段 P_0P 的数量 t 为参数).

若直线的斜率 $k = \operatorname{tg}\alpha = \frac{b}{a}$ (a, b 不一定满足 $a^2 + b^2 = 1$), 则它的参数方程又可写为

$$\begin{cases} x = x_0 + at, \\ y = y_0 + bt \end{cases} \quad (t \text{ 为参数}).$$

显然, 此参数 t 不具有前面方程中参数 t 的几何意义.

2. 同一形式的方程, 选取不同的参数, 可表示不同的曲线.

例 1 已知参数方程 $\begin{cases} x = at + \lambda \cos \theta, \\ y = bt + \lambda \sin \theta \end{cases}$ (a, b, λ 均不为零, $0 \leq \theta < 2\pi$). 分别取: (1) t 是参数; (2) λ 是参数; (3) θ 是参数, 则下列结论中成立的是 ().

- (A) (1)、(2)、(3) 均是直线
- (B) 只有 (2) 是直线
- (C) (1)、(2) 是直线, (3) 是圆
- (D) (2) 是直线, (1)、(3) 是圆锥曲线

分析: 若 t 是参数, a, b, λ, θ 为常数, 消去 t 后得一个关于 x, y 的二元一次方程, 故 t 是参数时, 参数方程表示直线. 若 λ 是参数, a, b, t, θ 是常数, 消去 λ 后方程化为关于 x, y 的二元一次方程, 故 λ 是参数时, 参数方程表示直线. 若 θ 是参数, a, b, t, λ 是常数, 消去 θ 后方程化为 $(x - at)^2 + (y - bt)^2 = \lambda^2$, 参数方程表示圆, 故答案是 C.

【导评】 同一个形式的方程, 选取不同的参数, 可表示不同的曲线, 因此在研究参数方程时, 必须分清参数与常数.

3. 参数方程与含有参数的普通方程不同. 首先, 参数方程是通过参数间接表示曲线上点的坐标关系, 含参数的普通

方程是直接表示曲线上点的坐标关系. 其次, 参数方程是曲线方程的一种形式, 一般表示一条曲线, 含有参数的普通方程一般表示曲线系. 如 $y=x+t$ 是含有参数 t 的普通方程, 它表示斜率为 1 的直线系.

(三) 求轨迹的参数方程

利用参数求轨迹的参数方程是重点, 一般有如下步骤:

1. 设轨迹上点的坐标为 x, y . 画图时点的位置取得好, 往往容易发现变量之间的关系.

2. 适当选择参数. 参数的选取应根据具体条件考虑以下两点: 一是曲线上每一点的坐标 x, y 与参数的相互关系比较明显, 容易列出方程; 二是参数取某一值时, 可唯一地确定 x, y 的值. 例如, 在研究与时间有直接关系的运动物体时, 常用时间作参数; 在研究旋转物体时, 常用旋转角作参数. 此外, 也常用线段的长度, 直线的倾斜角或斜率和截距等作参数.

3. 根据已知条件和图形的几何性质或物理性质, 建立点的坐标与参数的函数关系式. 证明可以省略.

例 2 如图 1-1, $\text{Rt}\triangle ABC$ 中, $\angle C=90^\circ$, $|BC|=a$, $|AC|=b$. 求当 A, C 两点分别在 y 轴和 x 轴的正半轴上滑动时, B 点的轨迹方程.

分析: B 点的位置由 A (或 C) 点的位置来确定, 因此选与 A (或 C) 有关的变量为参数.

解: 设 $B(x, y)$, 此时, $C(t, 0) (t \geq 0)$, 作 $BD \perp x$ 轴, 垂足为 D .

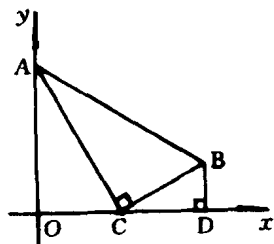


图 1-1

则 $x = |OD| = t + |CD|$, $y = |DB|$.

$\because \angle C = 90^\circ$,

$\therefore \angle BCD = \angle OAC$.

$\therefore \text{Rt}\triangle OAC \sim \text{Rt}\triangle DCB$.

$$\therefore \frac{|OC|}{|DB|} = \frac{|AC|}{|BC|} = \frac{b}{a}.$$

$$\therefore |DB| = \frac{a}{b}t.$$

$$\therefore y = \frac{a}{b}t.$$

$$\therefore |CD| = \sqrt{|BC|^2 - |DB|^2} = \sqrt{a^2 - \frac{a^2}{b^2}t^2} = \frac{a}{b}\sqrt{b^2 - t^2}.$$

$\therefore B$ 点轨迹的参数方程为

$$\begin{cases} x = t + \frac{a}{b}\sqrt{b^2 - t^2}, \\ y = \frac{a}{b}t \end{cases} \quad (t \text{ 是参数}, t \in [a, b]).$$

本题与图形中的角关系密切,因此,也可以选和 C 点有关的角为参数.

解法二: 设 $B(x, y)$, 取 $\angle BCx = \theta (0^\circ \leq \theta \leq 90^\circ)$. 作 $BD \perp x$ 轴, 垂足为 D . 在 $\text{Rt}\triangle BCD$ 中, $|BD| = a \cdot \sin\theta$, $|CD| = a \cdot \cos\theta$.

$\because \angle CAO = \angle BCD = \theta$,

\therefore 在 $\text{Rt}\triangle OAC$ 中, $|OC| = |AC| \sin\theta = b \sin\theta$.

$\therefore B$ 点轨迹的参数方程为

$$\begin{cases} x = a \cos\theta + b \sin\theta, \\ y = a \sin\theta \end{cases} \quad (\theta \text{ 为参数}, 0^\circ \leq \theta \leq 90^\circ).$$

【导评】 题目虽然简单,但两种解法有简有繁,所以,要注意参数的选择. 解复杂的题目时,参数的选择是否恰当,对能

否顺利解出题目,有很大影响.从理论上讲,一般地,转动问题多以角为参数;平动问题多以时间为参数.但实际解题时,遇到的问题不一定这么单纯,这么典型,点的运动往往比较复杂,只有灵活应用代数、几何、三角等知识进行分析,才能找到恰当的参数.因此,如何选择恰当的参数这个问题,对知识和能力的要求较高,必须反复练习,才能逐步掌握解决这类问题的技巧.

例 3 如图 1-2,圆 $x^2 + y^2 = 4$ 上一段定长的弧 \widehat{CD} 使锐角 $\triangle COD$ 的面积为 $\sqrt{3}$, AB 是 $\odot O$ 的直径, $A(-2, 0)$, $B(2, 0)$, 当 \widehat{CD} 沿圆周运动时,求 AD 与 BC 两直线交点 P 的轨迹方程.

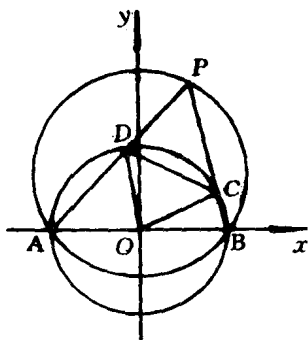


图 1-2

分析: 交点 P 由 C 、 D 在圆上的位置来确定. \widehat{CD} 沿圆周转动, P 点必也转动, 所以选择和 C 、 D 有关, 顶点在圆心 O 的角作为参数.

解法一: $\because \triangle COD$ 的面积 $= \sqrt{3}$,

$$|OC| = |OD| = 2,$$

$$\therefore \frac{1}{2} \times 2 \times 2 \cdot \sin \angle COD = \sqrt{3},$$

$$\sin \angle COD = \frac{\sqrt{3}}{2}.$$

$\because \angle COD$ 是锐角,

$$\therefore \angle COD = \frac{\pi}{3}.$$

\therefore 圆 $x^2 + y^2 = 4$ 的参数方程为

$$\begin{cases} x = 2\cos\theta, \\ y = 2\sin\theta \end{cases} \quad (\theta \text{ 为参数}).$$

故若设交点 $P(x, y)$, $\angle COx = \theta$,

则 $C(2\cos\theta, 2\sin\theta)$, $D(2\cos(\theta + \frac{\pi}{3}), 2\sin(\theta + \frac{\pi}{3}))$.

\therefore 直线 AD 的方程为

$$y = \frac{\sin(\frac{\pi}{3} + \theta)}{1 + \cos(\frac{\pi}{3} + \theta)}(x + 2); \quad \textcircled{1}$$

直线 BC 的方程为

$$y = \frac{-\sin\theta}{1 - \cos\theta}(x - 2). \quad \textcircled{2}$$

联立方程①、②的方程组的解是

$$\begin{cases} x = \frac{4}{\sqrt{3}}\cos(\theta + \frac{\pi}{6}), \\ y = -\text{ctg} \frac{\theta}{2} \left[\frac{4}{\sqrt{3}}\cos(\theta + \frac{\pi}{6}) - 2 \right], \end{cases}$$

这即是以 θ 为参数的 P 点轨迹的参数方程.

因为本题只与直线和圆有关, 若用平面几何知识分析图形的性质, 可以简化解题的步骤.

解法二: 同解法一, 解得 $\angle COD = \frac{\pi}{3}$.

设 $\angle COB = \theta$, 则 $\angle BOD = \frac{\pi}{3} + \theta$.

$$\therefore \angle A = \frac{1}{2} \angle BOD = \frac{\pi}{6} + \frac{\theta}{2}.$$

$$\text{同理, } \angle B = \frac{\pi}{2} - \frac{\theta}{2}.$$

$$\begin{aligned} \therefore \angle P &= \pi - (\angle A + \angle B) = \pi - \left[\left(\frac{\pi}{2} - \frac{\theta}{2} \right) + \left(\frac{\pi}{6} + \frac{\theta}{2} \right) \right] \\ &= \frac{\pi}{3} \text{ (定值)}. \end{aligned}$$

当 \widehat{CD} 运动到直径 AB 下方半圆时, 同理可求得 $\angle P = \frac{2}{3}\pi$ (定值).

$\therefore P$ 点的轨迹是以 AB 为弦, 含 60° 角圆弧的圆. 其圆心在 $(0, \frac{2}{3}\sqrt{3})$, 半径为 $\frac{4}{3}\sqrt{3}$. 方程为

$$x^2 + \left(y - \frac{2\sqrt{3}}{3} \right)^2 = \frac{16}{3} \quad (x \neq \pm 2).$$

解法三: 设交点 $P(x, y)$, $\angle COB = \theta$, 由平面几何知识, 得 $\angle A = \frac{\theta}{2} + \frac{\pi}{6}$, $\angle B = \frac{\pi}{2} - \frac{\theta}{2}$.

$$\therefore \angle PBx = \frac{\pi}{2} + \frac{\theta}{2}.$$

$\therefore PA$ 的方程为

$$y = \operatorname{tg}\left(\frac{\theta}{2} + \frac{\pi}{6}\right)(x+2); \quad \textcircled{1}$$

PB 的方程为

$$y = -\operatorname{ctg}\frac{\theta}{2}(x-2). \quad \textcircled{2}$$

联立方程组, 解得点 P 坐标即是以 θ 为参数的 P 点轨迹的参数方程.

说明: 当 $\theta = 0$ 时, C 点与 B 点重合, BC 直线不定; 当 $\theta = \frac{2}{3}\pi$ 时, D 点与 A 点重合, AD 直线不定. 这两种情况下, 只能用极限方法确定交点 P 的位置, 但与题目给的条件不符,

所以所求的轨迹上,不应包含 $(2, \frac{4}{3}\sqrt{3})$ 与 $(-2, \frac{4}{3}\sqrt{3})$ 两点.

(四)参数方程与普通方程互化

关于参数方程与普通方程的互化,更多地是考查由参数方程化普通方程,主要是:

1. 用“消元法”消去参数.经常采用的有代入消元法、加减消元法及利用三角恒等式消元法等.

2. 在参数方程化普通方程时,要注意保持同解变形.

$$\text{例 4 已知} \begin{cases} x = \frac{1}{2}(e^t + e^{-t})\cos\theta, \\ y = \frac{1}{2}(e^t - e^{-t})\sin\theta, \end{cases} \quad \text{①}$$

求证:(1)若 t 为非零常数, θ 为参数,则参数方程①表示的曲线是椭圆;

(2)若 θ 为不等于 $\frac{n\pi}{2}$ ($n \in \mathbb{Z}$)的常数, t 为参数,则参数方程①表示的曲线为双曲线,且双曲线与上述椭圆有共同的焦点.

解:(1)参数方程①可化为

$$\begin{cases} \frac{2x}{e^t + e^{-t}} = \cos\theta, \\ \frac{2y}{e^t - e^{-t}} = \sin\theta. \end{cases}$$

平方相加,化简,得

$$\frac{x^2}{\left(\frac{e^t + e^{-t}}{2}\right)^2} + \frac{y^2}{\left(\frac{e^t - e^{-t}}{2}\right)^2} = 1. \quad \text{②}$$

$$\because (e^t + e^{-t})^2 > (e^t - e^{-t})^2 > 0,$$

\therefore 方程②表示的曲线为椭圆.

(2) 参数方程①又可化为

$$\begin{cases} \frac{2x}{\cos\theta} = e^t + e^{-t}, \\ \frac{2y}{\sin\theta} = e^t - e^{-t}. \end{cases}$$

平方相减, 化简, 得

$$\frac{x^2}{\cos^2\theta} - \frac{y^2}{\sin^2\theta} = 1. \quad \text{③}$$

所以, 方程③表示的曲线为双曲线.

在方程②中, $(\frac{e^t + e^{-t}}{2})^2 - (\frac{e^t - e^{-t}}{2})^2 = 1$, 则 $c = 1$, 椭圆②的焦点为 $(-1, 0), (1, 0)$.

同理, 由方程③, $\cos^2\theta + \sin^2\theta = 1$, 则 $c = 1$, 双曲线③的焦点为 $(-1, 0), (1, 0)$. 因此椭圆和双曲线有共同的焦点.

说明: 本例的启示是形式相同的方程, 由于选择参数的不同, 表示不同的曲线. 因此, 应注意区分问题中的字母是常数还是参数.

例 5 参数方程 $\begin{cases} x = |\cos \frac{\theta}{2} + \sin \frac{\theta}{2}|, \\ y = \frac{1}{2}(1 + \sin\theta) \end{cases} \quad (0 < \theta < 2\pi)$ 表示

().

(A) 双曲线的一支, 这支过点 $(1, \frac{1}{2})$

(B) 抛物线的一部分, 这部分过点 $(1, \frac{1}{2})$

(C) 双曲线的一支, 这支过点 $(-1, \frac{1}{2})$