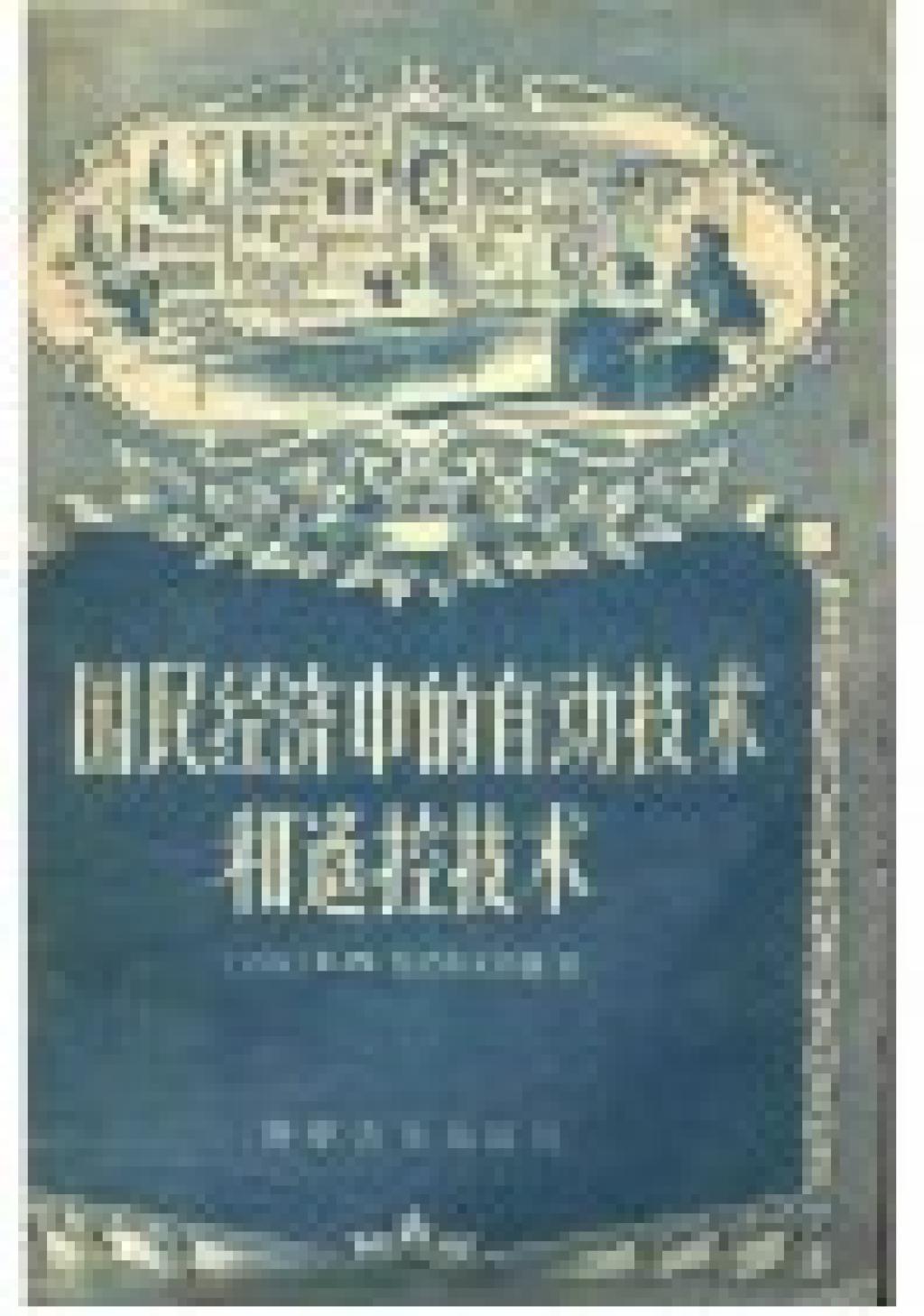


国民经济中的自动技术 和遥控技术

[苏联] С. П. 克拉西夫斯基 著

科学普及出版社



国民经济中的自动技术 和遥控技术

（第二集）

编者：王光宇、王鹤年、王鹤年、王鹤年

國民經濟中的 自動技術和遙控技術

〔苏联〕 С.П. 克拉西夫斯基著

鍾建安譯

科学普及出版社
1957年·北京

这本小册子講的是科学技术的新成就——自动技术和遙控技术。

全書前一部分叙述自动技术和遙控技术的主要方式，以及用于自动化的各种仪器和设备，扼要地講解自动化的工作原理；后一部分着重介绍自动技术和遙控技术在国民经济各部門中的应用，以及它所获得的成效。这里除举出苏联在各方面自动化的实例外，还适当地介绍了其他一些国家自动化发达的情况。

讀了这本書，可对这門既有趣而又極有發展前途的科学技术，有一个初步的認識。

國民經濟中的自動技術和遙控技術 АВТОМАТИКА И ТЕЛЕМЕХАНИКА В НАРОДНОМ ХОЗЯЙСТВЕ

原著者： С. П. КРАСИВСКИЙ

原出版者： ИЗДАТЕЛЬСТВО «ЗНАНИЕ»

1955

譯 者： 鍾 建 安

出 版 者： 科 学 普 及 出 版 社

(北京市西直門外郝家園)

北京市書刊出版營業登記證出字第091號

發 行 者： 新 华 書 屋

印 刷 者： 北 京 市 印 刷 一 厂

(北京市西便門南大道乙1号)

开本：787×1092 1/16

印张：1-1/2

1957年6月第1版

字数：32,50

1957年6月第1次印刷

印数：2,700

统一書号：15051·39

定价：(11) 3角2分

目 次

第一 講

自动技术和遙控技术的主要种类	2
自动技术和遙控技术設備	10
自动技术的新工具	23

第二 講

自动技术和遙控技术在国民經濟中的应用	27
黑色冶金工業	
煤炭工業	
机器制造業	
动力工業	
鉄路运输	
食品工業	
商業工作自动化	
國民經濟其他各部門的自动化	47
采用自动技术的效果	52

爭取技术进步、爭取增加产量、改进質量和降低产品成本的斗争，和生产过程自动化在国民經濟所有部門中的广泛应用是密切联系着的。

苏联的技术發展已經达到这样的水平，以致自动化在許多場合下成为絕對需要。例如，由于放射性物質的有害影响，原子能發电站的工作和核子燃料的生产，如果沒有远距离的自动控制是不可能的。冶金工業中的先进技术操作过程——連續鑄鋼法——的完滿实现，沒有自动化也是不可能的。軋鋼机軋鋼速度的进一步提高，如果不是改用自动控制的話，簡直是不可想像的。一般說來，絕大多数新出現的强化了的过程，沒有自动化都是不可能实现的。

苏联和其他国家在采用自动化方面所推行的工作表明，自动化的应用在技术上和經濟上会产生巨大的效果。特別是黑色冶金工業中高爐和平爐自动化的經驗，电站和电力系統、机器制造工厂机工車間自动化的經驗，都証明了这一点。

苏联共产党第二十次代表大会关于 1956—1960 年苏联發展国民經濟的第六个五年計劃的指示，对生产过程机械化和自动化問題曾予以極大的注意。指示指出，必須从个别机组和操作的自动化过渡到各車間和各工艺过程的自动化，从而建立完全自动化的企業；必須保証进一步采用近距离和远距离監視和控制。

为了实现这个广泛自动化的計劃，預計要在五年內使監視和自动調节技术操作过程用的仪器的生产量增加 3 倍，而在机床制造方面則要使自动和半自動工作業綫以及供自動車間、自动

工厂用的设备的生产量大约增加4倍。已经发出了指示，要求利用物理学、电子学、无线电技术的最新成就，来设计供控制生产过程用的新的自动技术工具。

本书讲述到自动技术^①的实质和主要种类，以及自动化方面所应用的设备，并扼要地报导国民经济各重要部门中生产过程自动化的工作情况。

第一講

自动技术和遥控技术的主要种类

在第六个五年计划期间，预计要在国民经济中广泛采用生产过程自动化。这个新的科学技术部门，要为各种技术操作过程创造监视和控制的方法和工具，而使工人耗费最少的体力劳动，并摆脱繁重的工作。在自动化的情况下，一个或几个工人就可以控制许多机器和设备。

我们来看一看国民经济中所应用的自动化和遥控化的主要种类。

自动技术

它在国民经济各部门（工业、运输、公用事业、邮电等）中获得了广泛的应用。采用自动技术可以大大提高执行操作的速度和精确度，可以使人们有可能使用由于有害、危险、无法接近或其他原因而不能为人直接使用的原料资源，和采用由于同样原因而不能为人直接采用的技术操作过程。

自动化通常分为如下的几个主要种类：自动监视、自动保

①“自动技术”和“遥控技术”，也有人译作“自动学”和“远动学”。——译者

护和閉塞、自动控制、自动調節。

自动監視 自动監視在国民经济各部門中都可以采用。在企業中可以利用各种專門的自動机械、半自動机械或自动化監視設備来檢驗制件的尺寸大小和形狀是否正确，來監視制件表面的加工質量。此外，自动裝置还可以用来監視工作过程（例如監視液体、气体、空气、蒸汽的压力和消耗量，監視液体水平面，監視固体、液体和气体的温度，監視机器、機構的移动和轉动速度等），并在測量仪器和記錄仪器的标尺上指示这个过程的进程。当發現和規定状态不符时，自动裝置就自动地对維护人員發出声音信号或光信号，同时指出什么地方坏了，损坏的性質如何。在这种場合，恢复正常状态的工作是由維护人員来做。

自动監視裝置也往往同时用来进行測量和發信号。例如，可以不断測量某个工作容器中液体的水平面（利用浮子裝置或其他裝置），并在控制盤的仪表上得出相应的讀数。在液体水平面过高或过低时（这会使被監視的設備的工作停歟甚至引起事故），監視裝置就在控制盤上發出信号，而掌管控制盤的值班人員就可以采取措施来消除所發生的反常現象。

自动保护和閉塞 在有自动保护时，自动裝置在發現工作过程和正常进程不符时，不仅發出危險信号，而且还会断开設备，以使这一过程暫時停止，或者采取別种消除危險的措施。例如，在短路时，电机就自动地和網路断开；当某个裝有液体、空气或蒸汽的容器中的压力过分升高时，閥就自动打开，于是压力就降低到一定的数值。

自动保护裝置常常和自动信号裝置联合起来（由共同的替續器和發送器来加以作用）。这可以举电站中的大容量发电机为避免轴承过热而裝設的保护裝置做例子。在过热剛一开始、对

設備還沒有直接危險時，就有預告信號送到控制盤上。如果過熱原因並未消除，以致軸承的溫度过分升高，自動保護裝置就發出脈衝使發電機停止。當發電機停止時，有事故信號發出。

所謂自動閉塞，是自動保護的一個特殊種類，它可以消除錯誤的接通和切斷，因而防止設備受損和事故發生。自動閉塞在鐵路上廣泛地應用着。在電站和網路中有一種閉塞裝置，用以防止在開關接通時人們切斷斷路器，因為在這種情況下產生的電弧對人有危險（如果不是遙遠切斷的話），而且還會損壞設備。在自動化的機床上，只要是負荷一超過容許值，閉塞裝置就使機床停車。這樣機床就能避免損壞。在自動流水作業線上，在軋鋼機和其他設備上也採用閉塞裝置，好使前一個操作還沒有結束時下一個操作不能執行。

自動控制和自動調節 自動控制自動保證機床或機組的開車、停車和嚴格遵守操作程序。自動控制基本上是以電力傳動為基礎。自動控制系統和自動調節系統有某些相似的地方。但是在自動控制之下，控制設備並不影響過程的參數；而在自動調節之下，則要借專門儀器來維持某一過程進行的一定條件，例如一定的溫度、壓力、速度、電路的一定電壓和功率等。此外，也可以根據一定的規律來調節某個量的變化。當被調節量偏離規定值時，調節機構就使它復原。

自動化廠房的機器，通常是在控制點來加以控制，控制點可能距離被控制的目的物很遠。例如水電站機組的自動控制就是這樣進行的，水電站的每一機組都是由公共的軸聯接在一起的一部水輪機和一部發電機。為了開動機組，值班人員在控制盤上按下按鈕或旋轉扳手。這樣一來，開車的一切操作就在無人參加的情況下自動地連續進行：速度調節器閉合了，調節水

輪机进水的导向器打开了，机组接到电路網上去了。

机组的停車可以是正常停車，就是由人借按鈕或扳手控制的停車；也可以是事故停車，就是由于自动保护裝置作用的停車（在軸承溫度超過容許值、潤滑停止、机组松脫等情況下）。

机器的自動控制也可以不要人參加而實現。在这种場合，机器由于仪器送来的脉冲而开动或停止。例如，由于裝在水壩前的用以監視水平面的浮子裝置的作用，水电站的机组就能自動接通和切断。当水量增大时，就有接通机组的脉冲發出；当水量减少时，则有切断机组的脉冲發出。

近距离控制是自動控制的一种。它用在控制目的物和控制点間的距离不超过几十米或几百米的情况下。在采用电力控制时，控制目的物和控制点間用导綫联接，而在距离不大的某些場合，就可以采用液压傳动或气力傳动来实现它們間的联接。

每个被控制的目的物、过程或操作都由它單独的傳动裝置來和控制点直接联接，这就是近距离監視和近距离控制本質上的特点，这种監視和控制通常用在一个不太分散的生产企業範圍里。

最完善而又最有效的一种自动化，是生产設備、車間或企業的工作綜合自动化，这种自动化通常包括上面所講的自动技术（自动監視、自动保护、自动控制、自动調節）中的几种或全部。

在綜合自动化的場合，主要技术操作過程和輔助過程（例如运输裝載過程）都自动化了，而過程的控制則集中起来。自动流水作業綫可以作为綜合自动化的例子。这种作業綫的特点是把許多相互間由自动运输裝置联系的自动机联合起来，以某一規定速度把工作物从一部机器傳送给另一部机器。这种作業綫

由一个人在一个專門的控制盤上加以控制，盤上裝有測量儀器、統計儀器、信号儀器和控制儀器。

苏联有許多自动化的流水作業綫和許多綜合自動化的車間。生产載重汽車發动机活塞的自动化工厂，已經工作好几年了。屬於綜合自动化企業的有自动化水电站、自动化混凝土工厂和其他工厂。

遙控技术

从几十甚或几百公里以外的控制点来控制一个企業，当然不能采用液压傳动和气力傳动。敷設大量的電線也是不适宜的，因为，这些聯絡綫路不但成本很高，系統的工作可靠性要降低，而且損坏的概率要增加，同时綫路的維护和修理也極其困难。有效得多的办法是采用一些特殊的技术設備，以便用一个或几个联络綫路就可以把大量的信号傳遞到远处去。

通过特殊設備最經濟地来利用联络綫路并节減綫路数目而在远距离外进行監視、控制和調節的技术，叫做遙控技术。

联络綫路可以采用有綫綫路(架空綫路和電纜綫路)，也可以采用無綫电綫路(短波綫路和超短波綫路)。

遙控技术的主要种类如下：遙測、遙控、远距离信号、远距离調節。

遙測 遙測就是把測量仪器的讀数傳遞到远处去。

遙測的主要特点是，为了增加傳遞距离，在联络綫路上所傳遞的不是被測量量本身，而是另一个更便于傳遞到远处去的輔助量。这个輔助量应能在傳遞中产生尽可能小的畸变，并消耗最少的能量。

在近距离(20公里以內)遙測系統中是采用所謂强度制。这就是在联络綫路上傳遞的电能(电流、电压)的强度随着被測量

量的变化而变化。通常是利用直流电来傳遞，这样可以消除联络线路用交流电时的电感和电容的影响。

在远距离遙測系統中，有时利用直流电脉冲（脉冲的数目、組合、脉冲延续時間或停息時間、脉冲頻率），有时則設法使交流电的頻率或相位随着被测量量的值而变化。这两种遙測制分別叫做脉冲制和頻率制。

遙控 遙控就是傳遞指令来控制工作过程（开动、停止、改变状态）。远距离信号就是把关于设备各部分状态（可动部分的位置、工作中發生的变化等）的信号傳遞到远处去。遙控和远距离信号是用类似方法来傳遞信号的。

通常是把同一套裝置既用于遙控，也用于远距离信号。回答信号就循原来的联络线路傳回，它証实發出的命令已由目的物完成。

可以举电力系統作为遙控裝置应用的例子。各电站的功率、長途輸电线上的过负荷电流、系統各节点的电流頻率和电压、貯水池中的水平面，都是由电力系統的調度站用遙控裝置来测量。这当中有連續进行的遙測（有时有記錄），也有在一定瞬时进行的遙測。系統中对于电力系統工作状态的变化起作用的各重要开关，都要由远距离信号报告它的位置。各大水电站也都实行遙控。

从区調度站来实行控制的水电站和变电所利用遙控設備的規模还要龐大。

圖1是遙控的簡化示意圖。發送站和接收站上安裝着同样的步进式分配器 P_1 和 P_2 。分配器 P_1 的接点和电鍵 $1K$ 、 $2K$ …… $8K$ 的可动接点联接。看电鍵的位置如何，加給分配器 P_1 各相应接点的电压就为正或負。分配器 P_2 的各接点和極化替

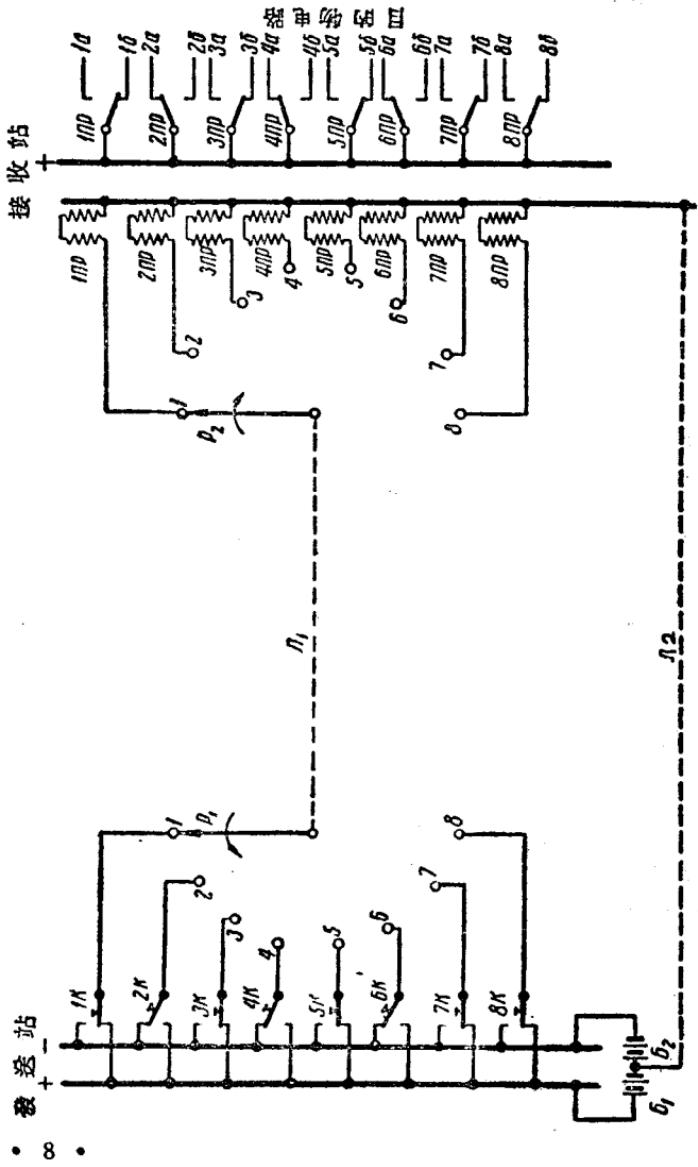


图 1 单路遥控装置的简化示意图。
Figure 1: Simplified schematic diagram of a single-wire remote control device.

續器 $1\pi P$ 、 $2\pi P$ …… $8\pi P$ 的繞組聯接。

如果同時而且協調地轉換兩個分配器的接觸電刷，號碼相同的電鍵和替續器就將通過分配器接點和聯絡線依次聯接（電鍵 $1K$ ——替續器 $1\pi P$ ，電鍵 $2K$ ——替續器 $2\pi P$ ，以此類推）。分配器每轉換一次，線路中就流過一個電流脈衝，它的極性由相應電鍵的位置來決定。由於電流脈衝的作用，替續器 $1\pi P$ 、 $2\pi P$ …… $8\pi P$ 也將根據電鍵 $1K$ 、 $2K$ …… $8K$ 的位置來轉換自己的接點。這樣，用一個聯絡線路就可以傳遞幾個信號（在我們的例子中是 8 個）。用來轉換分配器接觸電刷的電流脈衝，可以從特殊的儀器——替續器脈衝發生器（脈動電路）——來取得。

由此可見，在遙控技術中是採用選擇法來傳遞信號的，這種方法是給每一控制目的物傳送一個規定的信號，使它對一定的執行電路起作用，也就是說，信號只送給需要它的那個目的物。各該信號的傳遞途徑的自動選擇叫做選擇性。

上面所舉例子中的遙控系統是單路系統（信號輸流傳送）。這種系統的主要優點就是它的經濟性，因為它可以使聯絡線路因之節減。

然而在某些遙控兼遠距離信號設備中，每一目的物也有用由一根或幾根導線構成的專用聯絡線路的。這就是多路遙控兼遠距離信號系統。在這種系統中，幾個不同的信號是沿着平行的聯絡線路同時傳送的。

遙控裝置中也採用組合裝置（編碼裝置）來節減聯絡線路的數目。在這種裝置中，發送電流脈衝的各種組合是用安裝在控制站內的專門設備——編碼器——來實現的。接收站上安裝着譯碼器。譯碼器給收得的電流脈衝組合譯碼，並接通相應的單

一个转换器来控制执行电路。组合总数 N 、电码中的脉冲数 n 和脉冲符号数 K 之间的关系可以用 $N = K^n$ 的方程式来表示。这就是说，例如当 $n=4$ 和 $K=3$ 时，可能组合数是 $N = 3^4 = 81$ 。

远距离调节 就是在远处实行自动调节，也属于遥控的范围。例如，在电力系统的调度站上，可以利用遥控设备对安装在大型水电站和火电站上的功率自动调节器起作用。

利用遥控设备可以把命令传递给远处的受控设备的值班人员。这就是所谓远距离指挥，它可以代替电话通信和其他通信。

遥控可以使分布在不同地区的企业和设备结成协同工作的综合系统（例如电力系统），因而扩大了自动化的可能性。

自动技术和遥控技术设备

如前面所讲的，目前利用特种设备可以控制许多种过程，可以调节和监视液体、气体、空气、蒸汽的压力，液体或颗粒体的水平面，液体、气体、蒸汽、空气或颗粒体的量和各种物体的温度等物理量。此外，还可以监视化学过程，监视气体和液体的组成和特性，调节机器和机构的工作，调节那些足以说明发电机、电动机、变压器、架空电路网和电缆电路网的工作的各种电学量（电流强度、电压、功率、频率、电阻、电容等）。自动和遥控装置用的一切设备，可以假定地分为三大类，就是：感受设备、中间设备（放大设备和变换设备）和执行设备。

感受元件是对一定物理量（参数）的变化起反应的，最通用的感受元件是转换器和发送器。转换器和发送器之间的差别在于，转换器对于参数变化的反应是跳跃式的，它在参数达到给定值的时候才起作用，而发送器却是连续而平稳地反映被监视

指标的变化。發送器所監視的指标，在某一過程的測量或調節中是特別重要的。

屬於中間設備的，有前面已經舉出的放大器和變換器，還有轉換器、分配器、穩定器和其他儀器。放大器就是用來放大某個被監視物理量的設備，它所需要的能是取自外能源。在自動技術裝置中，對於非電學量，例如壓力、消耗量、溫度、速度等，都廣泛地採用電學測量法，這是現代技術發展的特點。這種方法是先用變換器把非電學量轉變成電學量。

自動裝置的第三類元件是執行設備(終端設備)，或叫執行機構(終端機構)。

替續器、發送器和中間元件有許多不同的制式，在專門的著作中有关於它們的詳細記載。在我們這本小冊子里，將只研究執行機構以及調節器、監視系統等複雜的自動技術設備。此外，還要扼要講述遙控設備以及以最新科學成就為基礎的自動技術新工具。

自動系統和遙控系統中的執行設備可以分為如下的几大類：指示設備(例如帶標尺或字盤的指針式儀表)，信號設備(各種顏色的電燈、電鈴、警笛等)，計數設備(各種計數器)，分類設備(在機器製造業和其他工業部門中應用的各種自動分類機)和記錄設備，最後還有控制系統和調節系統中的執行機器，這通常叫做執行機構。

執行機構 它可以由接收元件(初級元件)——替續器和發送器——直接帶動，如果初級元件的功率不足以使被控制或被調節的機構起作用時，就借放大器來帶動。執行機構常常叫做伺服機構，而如果它是由電動機構成的，就叫做伺服電動機。

控制傳動裝置 用以帶動工作機器執行機構的裝置，叫做

控制傳動裝置。

执行簡單的操作(开和关)时，广泛地采用大家都知道的电磁傳動或叫螺綫管傳動。电动机傳動也被广泛采用，这种傳動在現代實踐中是半自動化的或自動化的。在半自動化的場合，电动机的开动和停止、轉向的变换、轉速的变化和制动，是由人按下按鈕或旋轉控制設備上的手柄来实现的。在自动傳動的場合，控制者的作用由監視生产設備工作状态的替續器或發送器来担当。

电动机的替續器接点控制(分級控制)通常用于短时重复状态(断續状态)的傳動。它可用以实现机构和机器的近距离控制，也可用以使遙控过程自动化。

复杂的技术操作过程如果采用替續器接点控制法，就需用許多设备和很大的控制盤，以致控制系统很笨重，結果可靠性降低，使用上也困难。所以这些过程通常采用連續控制，这种

控制可以保証开动过程和制动过程的必需速度，以及速度調节的平稳。

利用电机放大器的电力傳動自动控制近年来获得了發展。电机放大器广泛用于提升运输机的电力傳動裝置中，在冶金工業中也应用得很普遍。

圖 2 是最简单的电机放大器的示意圖。这个电机放大器是由輔助发动机带动的一个直流发电机。因为发电机的輸出

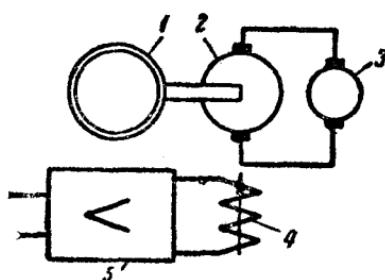


圖 2 最簡單的电机放大器的示意圖。

1—輔助机械能源；2—發电机電機；3—执行电动机的电枢(电机放大器的負荷)；4—整流机的控制繞組；5—給控制繞組供电的放大器。