

# 商用秤修理

H. M. 魯多著



机械工业出版社

# 商 用 秤 修 理

H. M. 魯 多 著

國 家 計 量 局 譯



机 械 工 业 出 版 社

1958

## 出版者的話

商用秤是一种应用極其广泛的計量仪器，差不多每一个人都知道它。但在如何延長它的使用寿命以及损坏了怎样修理等，却不是每一个人（更确切的說是每一个使用者）都了解的。本書作者根据这一情况，重点而有系統的介绍了商用秤的修理，这对延長秤的使用寿命，是有很大的經濟意义的。

本書共分五章，分別介绍了必备的力学知識、秤的一般特性、架盘天平的修理、字盘秤的修理和貨物秤的修理等。这些知識对我国商用秤的修理是很有参考价值的。

本書主要供使用者和度量衡厂以及类似工厂和修理厂的技术人員閱讀。

苏联 Н. М. Рудо 著‘Ремонт торговых весов (Второе изданіе)’ (Издание виним ленинград 1948年第二版)

\* \* \*

NO. 1741

1958年11月第一版 1958年11月第一版第一次印刷  
787×1092 $\frac{1}{32}$  字数 78千字 印张 3 $\frac{3}{4}$  0,001—7,800

机械工业出版社(北京东交民巷27号)出版

机械工业出版社印刷厂印刷 新华书店發行

北京市書刊出版业营业許可証出字第008号 定价(11) 0.59元

## 目. 录

原序 .....	4
第一章 必备的力学知識 .....	5
第二章 秤的一般特性 .....	31
第三章 架盘天平的修理 .....	47
第四章 字盘秤的修理 .....	64
字盘案秤 .....	64
字盘吊秤 .....	92
第五章 货物秤的修理 .....	100
十分秤 .....	100
百分秤 .....	110
参考文献 .....	120

## 原序

秤虽然是一种極其广泛使用的計量仪器，但在很好安排秤的修理方面，我們还注意得非常不够。仅在第二次衛国战争的前几年里，根据政府的决定，秤的修理委托地方国营工业企业办理；在这以前，主要是由手工业者来从事这项工作。战争使衡器修理机构失去了原来就为数很少的干部：像列宁格勒那样大的中心城市，現在熟練的衡器鉗工却屈指可数。因而，使商业和工业企业的衡量业务全部陷于衰落的状况。所以各业务机构要使自己的衡器处于法定状况，則碰到很大的困难。秤的构造尽管比較簡單，然而即使能用本身力量修理較复杂的设备和机床的工厂，也常常会遇到不能修理它的情况。这种情形的原因之一，就在于沒有适用的指南書。

这本書就是用来弥补这个缺点的——書中研討了几种使用最广泛的秤的修理。

由于出版社对本書的篇幅有限制，因而不能研討那些在修理秤的实践过程中可能遇到的一切情况。所以，不得不使自己的著作仅仅限定在“最主要方面”（即只限于最常遇到的）。同时，又不能放弃基本理論的叙述，因为它是秤的结构的理論基础。由于这样的安排，所以提出的一切修理方法都是由理論中引出并为理論所証实的。根据个人的意見，假如在实践中遇到書中未談到的其他类型的秤时，文中所选定的方法可以誘導讀者通过类似的途径得出解决问题的方法。

由于篇幅有限，本書的内容只叙述秤的調整或校准，而关于鉗工业务方面的知識，一般說來，讀者已充分具备，因而在本書中就不必再談了。

本書几乎是第一本关于衡器修理問題方面的書，毫无疑问它会有很多缺点的。作者将对那些通过出版社指出本人疏忽大意的讀者表示感謝。

## 第一章 必备的力学知識

**杠杆** 在开始研究秤之前，我們必須了解一些力学定律，因为它是秤的构造和摆动的理論基础。

現举例說明。假定在地上有一塊沉重的石头，我們需要把它向一边推开。但是我們沒有任何机器和工具，而在我們手边的只有一根鐵杆和一根木棒。我們把木棒放到石头的近旁，將鐵杆的一端插到石头下面，当鐵杆架于木棒上时，我們即用手向下压鐵棒的另一端（如圖 1 所示）。如果石头十分沉重；而我們又是用手大約握在鐵杆的中間，那么我們沒有很大的力气就不能把石头从原处移开。如果我們用手握着鐵杆的端头，那就会感到石头变得比較輕了，从而，我們就能把石头从原处移开。

最后，如果覺得我們的力气还不足，則应将木棒向石头移近些，或在鐵杆的上端套以鐵管以加長鐵杆，再重新試移石头。

另外，还可以用这样的方法来进行：把鐵杆插进石头旁的地中，如圖 2 所示，用手向前推鐵杆的上端，同时，并用下端推挤石头。

虽然，我們只有一根鐵杆，假如利用它作为在力学上叫做杠杆的簡單机械，那末我們就能完成 摆在我們面前的任务。杠杆虽然很簡單，但是在技术上和日常生活中它却是一种被經常使用的工具。

因此，像我們往常所要見到的那样，秤的主要部分也就

是杠杆，所以我們必須把它詳細的介紹一下。當我們觀看圖1和圖2的時候，應該注意到杠杆就是一個剛性杆。在杠杆上的某處有一個支點，如將力施於杠杆的另外兩處，在這種力的作用下，則杠杆能繞此支點轉動。在我們舉的例子中，作為杠杆的是一根鐵杆，在第一種情況下的木棒和在第二種情況下與鐵杆端頭相接觸的地都是它的支點，而我們手用的力和石頭的重量都是加於鐵杆另外兩處的力。鐵杆在木棒上支架的那一點或叫做杠杆的支點，它可位於杠杆上不同的地方。在第一種情形下，支點在鐵杆的中間部分；在第二種情形下，支點在鐵杆本身插入地中的端頭處。而另外兩點，或叫做着力點，也分布得不同：即在支點的兩邊或在支點的一邊。當支點在兩着力點之間的情形下，則兩力朝向同一方向，這種杠杆叫做第一類杠杆；當支點在兩着力點的一邊的情形下，則兩力的方向相反，這種杠杆叫做第二類杠杆。

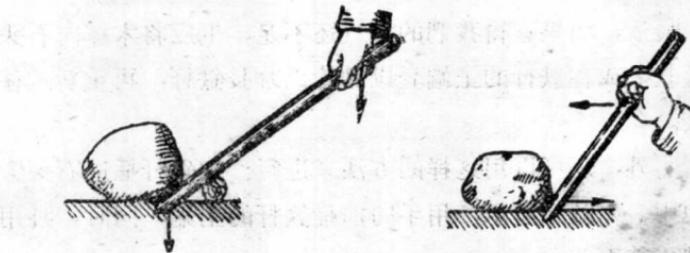


圖1 第一類杠杆。

圖2 第二類杠杆。

在我們舉的例子中，有兩種杠杆：當鐵杆支架於木棒上時，石頭向下壓，我們用手也向下壓，而支點則位於石頭和手之間，即是說在兩着力點之間，這種情況的杠杆是第一類杠杆；在第二種情形下（圖2），我們用手從右向左推壓鐵杆，

石头即對我們產生出一種從左向右的抗力，即是說，產生一種與手力相反的力，而支點則位於兩着力點之外，這種情況的杠杆是第二類杠杆。

從支點到着力點的這段距離叫做杠杆的臂。再以我們所舉的例子來說（觀看圖1），我們可以看出：杠杆的臂是不同的，因為從石頭與鐵杆接觸的那一點（即石頭壓於鐵杆上的那一個着力點）到支點的這一段距離要比從支點到我們手用力的着力點的這一段距離短些。更簡單一點說，這一杠杆的兩臂是不相等的，即是說，我們所談的是不等臂杠杆。而兩臂相等的杠杆則叫做等臂杠杆。

在觀看圖2時，我們可看出：我們所談的杠杆是不等臂的，因為我們可以清楚地看出從插入地中的杠杆端頭，即是說從杠杆的支點到石頭與鐵杆接觸點的這一段距離要比從支點到手用力的着力點的這一段距離短些。顯然，第二類杠杆永遠不能是等臂的。

**力** 在介紹杠杆時，我們曾幾次提到“力”這個字。因此我們應該了解力的含意。假定我們在彈子台上放一個球，如果用球棍輕輕將球推動一下，球則將沿直線方向滾動，在經過一些時間後，它將停止下來。假如要使球重新開始運動，必須再將它推動。可見，用球棍推動或撞擊就是使球運動的原因；如果沒有這種原因，球將繼續處於靜止狀態。

假如當球運動時，我們用球棍從側面把它推動一下，此球即改變運動方向。可見，用球棍撞擊又是使球向另一方向滾動的原因。

破壞物体（球、車輛、駁船）的靜止狀態或改變它的運動速度和方向的因素，人們把它叫做力。

力不仅能对物体的运动發生影响，此外，还能改变物体的形状，如拉伸、弯曲、扭轉、挤压等等。

作用时间短的力叫做冲撃或撞击。力愈大，其对物体所起的作用就愈大。現在我們可以根据力的作用判定力的大小。如撞击得愈厉害，球滚动得愈远，也就是說力愈大。

在上面所研討的例子中，力仅仅作用于一瞬間（即仅只在撞击的一刹那間），但是还有一种經常作用或繼續作用一段時間的力。物体的重量就是經常作用的力的例子。地球将物体吸引向地心的力叫做重力。运动着的物体在經常作用的力的作用之下，能变速地运动（速度总是逐渐增大或逐渐减小——如向上或向下抛出的石头在重力作用下的运动）或經常改变运动方向（物体不沿直綫，而沿曲綫运动——如在水平方向抛出的石头运动），这一些都表明着力經常作用的情形。同时，我們也可举开动火車所用的蒸汽的力为例，这种力就是繼續作用一些時間的力。

因为力有大有小，所以必須善于进行比較（即必須善于进行計量）。

将某一方力与作为單位的力相比較，这就叫做力的計量。通常采用 1 kg 重物体的重量作为力的單位；这也就是說力是用重量單位來計量的。

力与我們計量的其他量值（如容量、溫度）不同之处，就在于它具有一定的方向。具有方向的量值叫做矢量。矢量通常用箭头表示，而箭头的長度是按一定的比例尺来表出矢量大小的。在圖 3 中所表示的是力的矢量。在矢上标有字母  $a$  的一端，叫做矢量的起点，而标有字母  $b$  的一端，则叫做

矢量的終点。在圖中矢量的起点总是用与着力点相重合的一点来表示的。从圖3中可以看出表示力的矢量2和4，其量值是相等的，但其作用的方向則不相同。由此可見，用这些矢量表示的力，假定相繼施于物体上，

則对物体会起着不同的作用，并且这种力也是不能互相代替的。如果矢量3表明的是1 kg 的力，則从圖中可清楚地看出矢量1表明的是2kg的力，而矢量2和4表明的則是1.5 kg的力。

**力的合成和分解** 力不仅可以測定，有时还可以用一个力来代替两个力，或用两个力来代替一个力。用一个力代替两个以上的力叫做力的合成，反之，用两个以上的力来代替一个力則叫力的分解。我們就下列几种情况來研討力的合成和分解。在这几种情况下我們利用表示力的矢量来代替力的本身是很方便的。

### 1. 假定把用矢量1和2所表示的两个力合起来（圖4）。

我們單独地画出力1的矢量，但因为力2所作用的方向与力1相同，所以，可将力2矢量移放在力1矢量的延長線上并使力2矢量的起点c与力1矢量的終点b相重合，这样，在第一个力作用的方向上画出力2的矢量。从a点到d点的距离可叫做力1和力2两矢量的总和。實驗証明：用矢量 $ad$ 所表示的力对物体的作用和力1、力2共同对物体所起的



圖3 力的示意圖。

作用相等，因而将代替两个力的力叫做合力。将相加的那两个力叫做分力。于是，我們即可得出作用于同一方向的两力合成的法則：同一方向作用的两力的合力等于此两力的总和，并作用于同一方向。

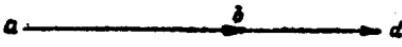
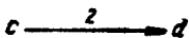
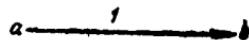


圖 4 作用于同一方向的两力  
的合成。



圖 5 作用方向相反的两力的  
合成。

2. 如果力 1 和力 2 的作用方向相反，要把它們合起来也不困难。但須記着使第二个力矢量的起点与第一个力矢量的終点相重合。例如，令力 1 和力 2 为已知（圖 5），要求把它们合起来。

我們再單独画出較大的力 1 矢量，并使力 2 矢量的起点  $c$  与力 1 矢量的終点  $b$  相重合。但由于第二个力与第一个力的作用方向相反，所以它的矢量不应像第一个例子那样，移放在第一个力作用方向的延長線上，而应移放在力 1 的矢量上，并使力 2 矢量的起点与力 1 矢量的終点相重合。这样一来， $ad$  的距离将为两矢量的总和。但这也没有什么可奇怪的地方，因为我們所得出的总和是小于分力的：所以我們必須知道，如果两个力同时作用于任一物体上，假定一个力向这一方向拉动物体，而另一个力则阻碍着第一个力对物体的拉

动，并向着与第一个力相反的方向拉动物体。显然，在这种情况下，應該是大的力胜于小的力。但是，如果仅有一个力作用的話，则这个拉动物体的力要比两个力的作用还大；假如在第二个力的作用下，第一个拉力则抵消掉第二个拉力的量值。簡言之，用一个力代替两个力则这个力就是那两力的合力，当然我們也应该意料到，所得到的合力就等于那两个力的差。因此，在上述情形下，我們应用相減的方法来代替相加的方法，來計算它們的合力。

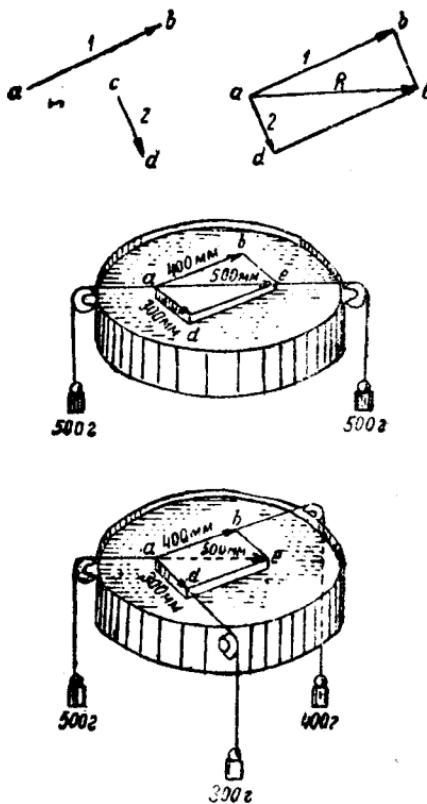


圖6 作用成一个角度的两力的合成。

**作用方向相反两力的合成法則：**作用在同一直線上的两个方向相反的力，它們的合力，等于此两力之差，并且它的作用方向就是較大的那个力的作用方向。

3. 当把作用方向不同(或成一角度)的两个力合起来时，这个问题是比较复杂的。設定有两个力，其作用方向如圖6所表示的那样，也就是說成一个 $90^\circ$ 的角。我們先画出力

的矢量，通过力 1 矢量的起点  $a$  引一条平行于矢量 2 的綫段，再在該平行綫上取 矢量 2 的量值，即做到使  $ad = cd$ 。然后，通过两个互相成一个角度的 矢量 端头，分别引两条平行于各矢量的綫段，直至此两綫相交于  $e$  点为止。从而即得出一平行四边形。我們再从  $a$  点引一条直綫与  $e$  点相連接，并在  $e$  端加一个箭头。这样以来 矢量  $ae$  即表現为两力的合力。

作用成一角度的两力的合成法則：作用于同一物体并成一个角度的两力的合力，用两分力矢量作成的平行四边形的对角綫来表示。

为了审查这一法則的正确性，可进行下列實驗。把一个木塊鋸成平行四边形，其  $ab$  边 = 400mm,  $ad$  边 = 300mm, 对角綫  $ae = 500\text{mm}$ 。在  $a$  点上釘一个小釘子。把木塊放于盆里的水中，同时，并将两根繩子系于該釘子上，并在通过滑輪或盆子沿圓邊所引出的两繩子端头上分别系两个各重500g的重物。然后，使繩子沿对角綫放着，这样，我們即能看出：这个木板在水中仍然是靜止的。从而我們把右边的力(重物)叫做作用力，而把左边的力叫做平衡力。

現在我們将右边的重物取下，将重量为 400g 和 300g 的两个重物分別系于小釘子上来代替它；但其繩子应置放成这样，务使較大的重物沿平行四边形的長邊作用，較小的重物則沿短邊作用。

試驗證明，在这种情形下木板仍然是靜止的，这也就是說：作用成一个角度的两个力，也可用左边那个500g的力来平衡。

由此，不难得出結論：沿平行四边形对角綫方向的一个

力的作用，与沿平行四边形两边方向两个力的作用相等。因为在这两种情况下，它们都是用左边的同一个力来平衡的。由此可见，在平行四边形的两边和它的对角线上有多少个单位长度，那末我们所具有的重物（500g、400g和300g）也就有多少个单位重量。因此，我们说这一法则是正确的。

到这里为止，我们所研討的都是每次以两个力合成的情形，但如果遇到必须将三个、四个和四个以上的力合成起来，那末也可以运用同样的道理。只要我们将两个力合成，求出它们的合力，再将此合力与第三个力合成，这样，即求出新的合力。以此类推，即可求出所有力的合力。

我们再来談一談力的分解。設圖7，要把已知力 $R$ 分解成两个力，那末这两个力共同作用于一个物体上时，对物体所表現的作用与力 $R$ 的作用相同。

这里必須注意，因为在这里未指明力 $R$ 是按什么样的方向来分解的。在这种条件下，我们会得出无尽的答案。为了便于求算，假定要把力 $R$ 分解成这样的两个力：一个沿水平方向作用，另一个沿垂直方向作用。那么，再單独地画出力

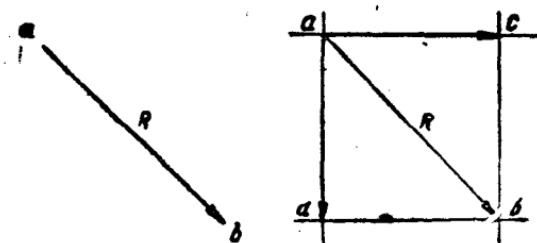


圖7 力的分解。

$R$  的矢量，并通过起点  $a$  按题设的两个方向引两条直线；而后，通过终点  $b$  再引两条同样的直线（图7右图）。现在，我们由矢量  $R$  的起点  $a$  引出两条线，直到此两条线与由终点  $b$  引出的两条线相交为止，在两交点上分别画一个箭头，这样，我们的课题即可得到解决。除此之外，还要在已得出的两矢量终点上注上字母。这样一来，我们也就把力  $R$  分解成沿水平方向和垂直方向的两个分力了；沿水平方向的分力用矢量  $ac$  表示，沿垂直方向的分力则用矢量  $ad$  表示。由此可知，任何一个力都可分解成已知方向的两个力。

**杠杆上力的平衡、力矩** 像我们所见到的那样，加于杠杆上的力，能使杠杆绕支点转动。如果加于杠杆上的两力不能使杠杆转动，那么，这两个力就是相互平衡的。

现在我们来研讨：在杠杆上两力平衡的条件。假定取一个具有支点  $O$  的杠杆  $AOB$ （图8）。在杠杆两端  $A$  和  $B$  上分别挂一个重物。由于这两个重物都具有重量，这种重量正如现在我们所知道的那样，它就是力，所以我们应将图中的两重物用矢量来表示。用字母  $P_1$  和  $P_2$  来表示重物，设： $P_1 = 2\text{kg}$ ，而  $P_2 = 4\text{kg}$ 。

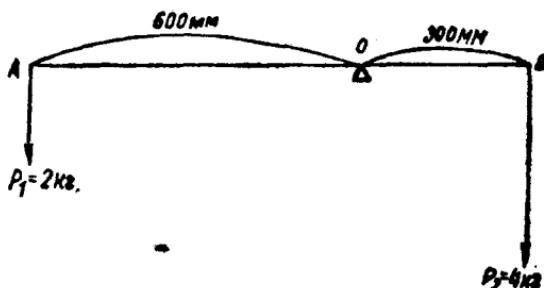


圖8 在第一类杠杆上两力的平衡。

其中每一个力都企圖使杠杆向自己作用的方向轉動。雖然如此，但杠杆仍然處於靜止狀態。那麼，杠杆的這種靜止狀態怎樣來解釋呢？顯然，我們不能把這種情形單純歸結於力的緣故，何況這兩個力的大小又是互不相等的。

現在我們來測定已經平衡的杠杆的兩臂。在測定之後，我們可能得出如下的結果：如果力臂  $AO = 600\text{mm}$ ，則力臂  $BO = 300\text{mm}$ ；如果力臂  $AO = 400\text{mm}$ ，則力臂  $BO = 200\text{mm}$ ，其餘以此類推。

我們將力臂  $AO$  的長與作用於此臂上的力  $P_1$  相乘，其結果為：

$$600 \times 2 = 1200.$$

將力臂  $BO$  的長與作用於此臂上的力  $P_2$  相乘，其結果為：

$$300 \times 4 = 1200.$$

這樣一來，我們即可看出這兩次相乘的結果是相等的：在第一種情形下和在第二種情形下，我們所得出的都是相同的數字——1200。

假定力  $P_1$  等於  $5\text{kg}$ ，則為了使這一杠杆再保持靜止狀態，必須在力臂  $BO$  上加上  $10\text{kg}$  的力。同時，再將左臂的長與作用於左臂上的力相乘和將右臂的長與作用於右臂上的力相乘，這樣，我們即可得出

$$600 \times 5 = 3000;$$

$$300 \times 10 = 3000,$$

這即是說：兩次相乘的結果仍是相等的。

現在我們可以作出如下的結論：如支點這邊的力和力臂的乘積等於另一邊的力和力臂的乘積時，則杠杆將會處於靜止狀態。力和力臂的乘積在力學上叫做力矩，因此我們可

以簡短地說出所作的結論，如果作用于支点两边的力矩相等，則这一杠杆即处于靜止状态；在这种情形下对于力來說：如果杠杆处于靜止状态，則两力也将处于平衡状态。

但我們必須指出：在日常生活中有时也有另外一些說法，如：[杠杆达到平衡]、[杠杆平衡]、[杠杆处于平衡状态]。

上面这些說法，虽然不很确切，但今后在實踐中我們还要使用这种習慣用語，這也就是說：虽然在上面已經說过，只有力才能处于平衡状态，而杠杆只能处于靜止状态。但因習慣关系我們仍是說：杠杆平衡、秤平衡、橫梁平衡等。

我們已經確定：杠杆的平衡（就像在下面我們將看到秤的平衡是一样的）實質上不是两力的相等，而是在支点左右两力矩相等条件下的两力的对比关系。

現在我們繼續談下去。首先必須指出：在我們所舉的两个例子中都是較小的力作用于長臂上，而較大的力作用于短臂上。如果我們將杠杆的两臂相互比較，那末就会發覺左臂 $AO$ 比右臂 $BO$ 長一倍。如再将两个力相互比較，我們即可得出加于左臂上的力比加于右臂上的力小些，而仅为右臂上的 $\frac{1}{2}$ （2和4kg；5和10kg）。

現在我們可以作出第二个結論。为了使杠杆平衡必須遵守下列条件：長臂的長度是短臂長度的几倍，則長臂上作用的力就是短臂上作用力的几分之一，反之，短臂的長度是長臂長度的几分之一，則短臂上作用的力就是長臂上作用的力的几倍，即是說：作用于杠杆上的力，其量值与臂長成反比●。

- 
- 假如两个量之間是这样的关系：其中一个量增加多少倍，而另一个量则随之增加多少倍，这样，即可說：这两个量是成正比的。假如按倍数一个量增加，而另一个量减小，则可說：这两个量是成反比的。