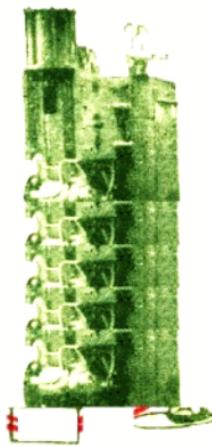


МШП-100-6型

电接触縫焊机

孙思德、初爱珍 譯



國防工業出版社

МШП-100-6型
电 接 触 缝 焊 机

孙恩德、初宜珍 譯

壯中和 校

國防工業出版社

本書根据苏联电力工业部出版的技术資料譯出。

本書主要是介紹了，MIII-100-6型电接触縫焊机的用途，
各项技术数据，安装、修理及运转等。

本書可供机工、工長、檢驗工、工程技术人员及大專學校
教員、学生参考之用。

MIII-100-6型

电接触縫焊机

孙恩德 初爱珍 譯
壯中和 校

*

國防工業出版社出版

北京市書刊出版業營業許可証出字第 074 号

北京新中印刷厂印刷 新华書店發行

*

787×1092耗1/32·13/16印張·14,800字

一九五六年十二月第一版

一九五六年十二月北京第一次印刷

印数 1—5,070册 定价：(10)0.26元

目 录

一 用途.....	1
二 簡要說明.....	1
三 技术数据.....	1
四 焊机构造說明.....	3
五 焊机的安装、調整和运转.....	12
六 参考数据.....	19
焊机及断續器的油封及包装說明	19
工具及备件.....	20
成套供售清單	21

一 用 途

MIII-II-100-6型电接触缝焊机用于焊接（纵向焊）未经表面处理的低碳钢和合金钢之制件。

二 简 要 說 明

MIII-II-100-6型焊机系以断续缝焊法进行工作。断续缝焊时焊缝以断续脉冲焊接电流实现之。为此，每台焊机备有专用同步引燃断续器。

焊机的构造具有下列特性

- 1) 均匀调整焊接滚盘间之压力；
- 2) 滚盘之磨损和供气管道内压缩空气压力的波动均不影响压力不变；
- 3) 上滚盘均匀下降；
- 4) 改变焊接变压器二次电压和通过断续器引燃管半周波电流之大小来调整有效的焊接电流（相位调整）；
- 5) 调整焊接电流脉冲时间和休止时间；
- 6) 均匀调整焊接速度。

焊机构造的上述特性使得能选择最适宜的焊接方法，以保证良好的缝焊质量。

三 技 术 数 据

- 1) 额定功率..... 100 库
- 2) 通电时间..... 50%
- 3) 初级电压..... 380 伏特

4) 次級电压	3.34~6.68伏特
5) 次級电压調整級数	8
6) 焊接鋼板最大总厚度	1.5+1.5公厘
7) 板料有效伸出量(最大的)	800 公厘
杯形料有效伸出量(最大的)	
(內徑为120公厘)	380 公厘①
(內徑为130公厘)	520 公厘
(內徑为300公厘)	585 公厘
(內徑为400公厘)	650 公厘
8) 上滾盤原始行程	50公厘
最大行程(滾盤磨損后)	130 公厘
9) 焊接速度	由 0.89 至3.1米/分②
10) 最大工作压力	800 公斤
11) 供气管道內壓縮空气規定压力	5 公斤/公分 ²
12) 空气消耗量	1.5~2.5公尺 ³ /小时
13) 冷却水消耗量	700公升/小时
14) 电动机功率	1.0 瓦
15) 焊机外廓尺寸:	
高度	2250 公厘
宽度	800/1000 公厘③
深度	1825/2200 公厘③
重量	1900 公斤

① 最小內徑为 120 公 厘之杯形料，焊缝長度当由焊机下电極之保护套上取下遮板后可以增加到 520 公 厘。

② 上述之焊接速度应符合焊接滾盤額定直徑。焊接速度按滾盤在工作时之磨損程度相应地減小。

③ 上述外廓尺寸的分子值属于無槽之焊接机，而分母值則为带槽之焊接机。

焊机引燃断续器的技术数据

- 1) 焊接电流的脉冲时间(以交流电周波計之)…由 1 至 19
- 2) 休止时间(以交流电周波計之) ………………由 1 至 19
- 3) 功率調整限度……………由 40% 至 100%
- 4) 冷却水消耗量……………240 公升/小时
- 5) 外廓尺寸:

高度	1775 公厘
宽度	750 公厘
深度	630 公厘
重量	260 公斤

四 焊机构造說明

图 1 为带有断续器之焊机外形(照片)，图 2 为焊机之总图(图表)。

焊机之主要元件

- 1) 带上下支臂之主体。
- 2) 压力机构。
- 3) 带支撑机构的上电极部分。
- 4) 带支撑机构的下电极部分。
- 5) 摆性接合部分。
- 6) 滚盤的傳动机构。
- 7) 气压系統。
- 8) 带級數轉換器的焊接变压器。
- 9) 电路控制連鎖裝置和脚踏开关。
- 10) 冷却系統。

1. 焊机主体 (图2)

焊机主体是由四个立式圆柱筒，角板和前正面的平台所焊成的壳体；壳体的下部有爪形物，上有四孔，用于固定焊机。为了更稳定起见，将底板焊在壳体下面的前壁上。壳体的后壁和侧壁以门遮盖之，而其上部盖着起卸板。

壳体立式圆柱筒同时可以作为焊机气压系统的储气室。上部铸铁板料支臂12固定在壳体上部的前平板上。支臂上装有压力机构和焊机上电极机构。由于绝缘垫、襯筒和垫圈使支臂和壳体绝缘。支臂右上角和壳体上部水平角板处有圆孔，用以运输焊机。壳体的前平台中部固定下电极部分及下支臂；而平台下部固定集水器“水槽”和冷却水分配机构。

焊机主体内部装有：

- 1) 带有级数转换器的焊接变压器；
 - 2) 使一个焊接滚盘旋转的机械传动机构和均匀调整焊接速度的机构；
 - 3) 气压及电气机构元件和冷却系统。
- 焊机主体盖的上面装有气压系统元件。
壳体后左方爪形物上有焊机接地螺栓。

2. 压力机构 (图2)

支臂12的前部固定着菱形淬火钢导轨，铸铁滑板13于其中移动。支臂上右导轨下方有一圆孔，放棍于其中可支撑滑板，使它处于上部位置（装配和修理焊机时用之）。从两个滚珠注油孔润滑油滑滑板之工作表面；液体润滑油顺着滑板的钻槽和锯齿槽流至摩擦的工作面上。

气缸活塞杆的下端由两个螺帽固定在滑板上，气缸由外壳

14，蓋15和底座16組成。以螺栓擰緊之鋼圈和兩個橡皮碗所組成的活塞固定在頂桿的錐體上。活塞將氣缸分成兩室；上室17和下室18。

當焊機工作時，壓縮空氣進入上室並於室內保持不變，當氣壓由上向下作用於活塞上時，使得帶上電極部分的滑板向下移動，由此滾盤間產生了壓力。

為使滑板上升，需於下室18中放入壓縮空氣，此時下室氣壓必須大於上室。由此可見，在焊接過程中氣缸上室的氣壓大於下室，而焊接休止時，則小於下室。

當焊機工作時，為了防止因皮碗不嚴密而產生漏氣並促使氣缸兩室內的壓力平衡之現象，活塞的皮碗之間的部分通過鋼圈和頂桿上的槽與大氣相連，借此，透過皮碗漏洩的壓縮空氣排入大氣中。剩余的潤滑油和積集的濕氣也與漏洩的壓縮空氣一起排出，因為在工作過程中它們會降低皮碗與氣缸壁的貼合度。

滑板的下部有帶孔的平面，用以固定上電極部分。滑板下面的孔為徑向橢圓形，用以保證上下焊接滾盤中心線的平行度。上下滾盤中心線的不平行度會導致無獨立旋轉傳動的下滾盤停滯。

3. 上電極部分（圖2）

上電極部分由主體19，蓋20，工作軸21，帶固定裝置的內部水冷卻套管和帶夾緊環的密封帽所組成。圍着工作軸的主體和蓋經彈簧減震器擰緊在一起，彈簧減震器由六個彈簧套子螺栓上並用螺母固定而組成。

主體和蓋之間的銑槽間隙中置有氈質密封墊。內筒形面（接觸面）按工作軸刮制。摩擦（接觸）表面須採用特種石墨蓖麻油潤滑，用焊機上附帶的專用油槍使油經油眼注入蓋20的

銑槽中。

为了防止潤滑油流出，裝有密封帽，此密封帽可用夾緊密
封环之螺釘擰緊。焊接變壓器撓性上部母綫前端固定于頂蓋的
凸座上。凸座由其中水管通水冷却。

工作軸上有軸頸，其上套有可換的焊接滾盤22并用六个螺
栓及螺帽擰緊于軸身。由非磁性鋼制成的鋼圈在加热狀態下裝
于工作軸的同端。該鋼圈作為支撑表面，支撑裝置23的兩個滾
珠軸承套圈沿其滑動。工作軸的另一端有用作配合支撑裝置滾
珠軸承的軸頸和裝置工作軸冷却水套管的插孔。

4. 上支撑部分(图2)

上支撑部分由左右支撑裝置23組成。

右支撑裝置是一部件，內裝有滾珠軸承，帶變向傳動軸的
兩個傘齒輪。滾珠軸承不仅是工作軸右端的支撑器，并且也是
其位置固定器，即使軸不產生軸向偏移。因为滾珠軸承的內鋼
圈鎖緊于軸上，而外鋼圈固定于軸承壳上，軸承壳又固定在上
電極部分的主体上。

左支撑裝置23由兩個滾珠軸承組成，該兩軸承固定于支持
架上成 30° 角。支持架由兩個螺栓擰緊于上電極部分的主体上，
上電極部分設有固定支持架用的槽。借助于擰在主体凸部上的
螺栓24使左支撑器承受負荷，即減輕工作軸受滾盤壓力的反作用。

为使焊机工作人员免受滾珠軸承损坏时碎片的打伤，在支
持架前裝有护板。

5. 电極部分之下基面(图2)

固定于壳体正面平台上的支臂31为电極部分的下基面。在

支臂的窩眼中插入下支架30，挿入蓋32上的螺栓和帶彈簧墊的螺帽固定。蓋32有通焊接電流的凸座。凸座是以通過其中的水管之水冷卻。

6. 下電極部分（圖2和12）

下電極部分由支架30，焊接滾盤35，冷卻系統和支架的絕緣裝置組成。

支架前面設有凹槽，用以裝置焊接下滾盤35和外部水冷卻。焊接滾盤的心軸上帶有潤滑槽和油眼，用特殊油槍經此注入石墨蓖麻油。

心軸上有窩眼，以供更換焊接滾盤時卸除心軸用。

為了減少焊接滾盤端面和支架的摩擦，于其中間裝有表面磨光的淬火鋼墊圈。

支架30有螺紋和冷卻水套管用孔。在保護罩的管子後端的上面焊有擋板，為焊接長焊縫時的導向用。

下滾盤35裝在帶稜形鍵37的襯筒36上。襯筒36的兩端帶螺紋。藉助於專用螺帽38可以在3～4公厘範圍內側向移動焊接滾盤35。

7. 摶性接合

撶性接合由六個厚度為0.2～0.25公厘之銅帶制成的母線（三個上母線和三個下母線）所組成。它使電極部分與焊接變壓器二次線圈連接。

為了消除焊機工作時因電動力而產生之振動，母線連在前平臺的角鐵上並用兩個彈簧減震器夾緊。

8. 上部焊接滾盤的傳動機構（圖2、3和4）

傳動機構由電動機4，帶三角皮帶55之無級速度調節器，

兩級皮帶輪34，傳動比為1：28之蝸桿減速器57，正齒輪系統和安裝滾盤變向傳動裝置的軸所組成。

為了防止損壞焊機殼體和上電極部分的電氣絕緣，在變向傳動中間軸的一端（位於焊機殼體內的一端）上裝有絕緣接合套。

無級速度調節器保證均勻地（1：2，1）調節速度；此外，重新放置兩級皮帶輪34也可以得到變速的補助級數（靠近減速器的輪槽須是工作的，因此變速時，皮帶輪應重新放置）。

以大輪槽工作時上滾盤每分鐘轉數的調整範圍為0.89至1.86，以小輪槽工作時——由1.51至3.1。

9. 氣壓系統（圖2和9）

空氣管道中輸出之壓縮空氣經線路球閥管接頭（此管接頭當空氣管道中壓力降低時防止壓縮空氣從儲氣室返出）和氣嘴開關進入焊機殼體前右方圓柱筒，即儲氣室39內。壓縮空氣由儲氣室39中出來，沿兩支管進入裝于焊機殼體蓋上的氣壓器中。其中一支管中的壓縮空氣從未經減壓之線路經給油器46，氣閥6，7和節氣閥42進入氣缸下室18中。另一支管中的壓縮空氣進入減壓器44和45。前減壓器44按壓力表40調節進入儲氣室41（兩個後圓柱筒）中的空氣壓力。儲氣室41與氣缸上室相通連。後減壓器45按壓力表47調節進入儲氣室43（前左圓柱筒）中的空氣壓力。

焊機開動時壓縮空氣同時進入氣缸上下室，此時，進入上室的空氣壓力（此壓力由所需之焊接壓力確定）不超過3.5大氣壓，而進入下室的壓縮空氣壓力具有線路全壓——4.5~5大氣壓。

這樣，在原始狀態時帶上電極部分的滑板處於上面位置。

打開堵塞氣源並使氣缸下室與大氣相通的氣閥6使滑板下

降。此时，焊接滚盤下降并产生对被焊件的压力，此压力的大小由气缸上室压力及压力机构可动部分的重量而定。接通焊接电流的同时打开气閥 7，使气缸下室与大气隔絕并使储气室43中的压缩空气进入气缸下室，平衡压力机构可动部分的压力。

由于在开始时焊接的压力較大，因此接通焊接电流比气閥 7 打开得早，这就防止了焊接开始时金属溅出。当焊机停止时气压系統应調整成能使气閥 7 在断电前关闭并且焊接結束时壓力較大，防止焊縫結束时金属溅出。

下室中的节气閥42能使上电極部分均匀下降并無冲击地压于焊件上。

給油器46主要是用于潤滑气閥6和7，但潤滑油可能流入气缸，为此可采用蓖麻油或渦輪油潤滑，而不应采用变压器油，因为变压器油会引起皮碗漲大。

10. 电 气 装 置

TIII-21, 0.7 單相壳型焊接变压器（图2之1）系接入頻率50周波，电压为 380 伏特的交流线路。

一次和二次繞組为盤形繞組，互相交迭；一次繞組有分接头接入插头轉換器，用它来改变接入线路的一次繞組線圈数。

TIII-200-8 型之轉換器（图2之2）帶三个开关插把，調換此开关插把可以使一次繞組得到 8 个線圈数。

此时，焊接滾盤間所得之無負載电压值載于表2中。

轉換器安裝在角鐵上，角鐵固定在箍緊焊接变压器鐵心的鐵架上。焊接变压器的二次繞組为一个線圈并由五个帶水冷却裝置的銅盤組成。

焊接变压器經TIII-100-1型引燃斷續器接入线路，此引燃斷續器用于繼續焊接。斷續器用来調節焊接电流脈冲时间和休

表 2

級 數	开 关 插 把			二 次 电 压 (伏特)
	1 II	2 II	3 II	
1	2			3.34
2	1	2		3.58
3	2		2	3.92
4	1	1		4.28
5	2			4.64
6	1	2		5.14
7	2		1	5.85
8	1	1		6.68

附注：焊接变压器無負載二次电压数据只是計算数据，与實際数据之偏差为± 5 %。

止时间，其限度由 1 至 19 周期；此外，通过断續器引燃管半周波电流可进行功率的相位調整，其調整范围由 40 至 100%。断續器是一單独裝置，配备于每台焊机中，并附有說明書。

AOL-32/4/型电动机 ($p = 1$ 匹, $n = 1500$ 转/分) 用以帶动焊接滾盤旋轉，它裝于焊机內部右下方（图 2 之 4）。

控制裝置（图 2 之 3）用于操縱气閥，电动机和断續器。

控制裝置（图 10）包括：II-211型起動器（图 10 之 1），T-217 型 60 伏，安 380/36 伏降压变压器（图 10 之 2），四个中間斷电器由变压器二次綫圈饋电，其中兩個为 3II-41 (21-B) 型（图 10 之 3），另外兩個为 PII-3 型（图 10 之 4）。控制裝置安装于金屬板上，其后面裝有濾波器（图 10 之 5），濾波器由 6 个

“K3”型电容器（ 2×0.5 微法220～500）組成，用于防止焊机工作时造成之無線電干扰。該濾波器只允許焊机中性接地后接入380伏的线路中，否则促使防护电容器损坏。

焊机的主要操縱器为脚踏开关，它是一單独裝置，与焊机活动連接，位于焊机前面，使焊工便于操縱。

当踏上脚踏开关时通过裝有制逆輪機構和电鉗活瓣的鼓輪片順次接通电路。

焊机原理图見图9。

第一次踏上脚踏开关时，电鉗活瓣接通繼电器A，其接触点使閥門 ЭИК-1 線圈接入380伏线路，由此，压缩空气从气缸下室排出；同时上电極部分下降并压緊焊件。

如焊件压緊得不正确时，为了校正其位置可用手动开关B01使上电極部分上升和下降。手动开关B01（图2之8）位于焊机的上支臂上。

第二次踏上脚踏开关时，起先活瓣接通繼电器B，它通过起動器II接通傳动滾盤的电动机Δ，然后接通繼电器B，它接通引燃管断續器；同时接通繼电器Γ，它接通第二个閥門 ЭИК-2，因此压缩空气进入气缸下室。由此可見，当第二次踏上脚踏开关时活瓣开始旋轉滾盤，接通焊接电流并且在兩滾盤間造成焊接的工作压力。

第三次踏上脚踏开关时（焊接結束后），活瓣渐开所有繼电器的線圈，线路回复原始状态。此时，焊接电流停止，焊接滾盤停止旋轉并且滑板与上电極部分上升。

在安装或修理时，为了可以在無焊接电流的情况下試驗焊机機構之动作，設有开关B02（图2之9），用于断开引燃断續器之控制线路。

电动机Δ，起動器II，降压变压器TP 和气閥線圈 ЭИК-1

和9ПК-2由組合开关ВII (图2之29) 饋电。

安装时焊机接入线路须通过闸刀开关，接触器或管状保險器，以保証能从焊机去除电压。

11. 冷却系統

焊机有效部分由自来水管供給之水冷却。

焊机前，壳体下面之水槽內裝有六个水閥。左方第一个为总閥，余者用于調节冷却上電極部分，下電極部分，帶蝸桿減速器的焊接变压器，上下滾盤（外部冷却）所需之水量。

在前平台下方有标牌，注明冷却支水管之符号。

冷却水管以相同次序用箍圈固定在水槽总的管接头下面，即左方第一个水管通上電極部分，第二个——下電極部分和第三个——变压器等。

無論內部冷却或外部冷却均有洩水管排水入水槽。水槽中之冷却水由水槽最低部分的排水管排出。

为了防止水管堵塞，其中裝有帶孔之套管过滤網。

五 焊机的安装、調整和运转

12. 焊机电氣部分的安装（見图8，9，10和12）

焊机由頻率50周波，电压380伏之三相交流线路饋电。

焊机进線端“Л2和Л3”位于壳体内膠紙接線板上，由 ПРГ-500-1×50平方公厘的兩根导線与线路相接，而線端“Л1”由 ПРГ-500-1×1.5平方公厘的一根导線与线路相接。

位于焊机同一接線板上的接線端“О”和“Х”由 ПРГ-500-1×50平方公厘的兩根导線与 ПИП-100-1断續器的相应接線端相接。

位于焊机同一接綫板上的接綫端 1、2和23由IIPT-500-1×1.5公厘²与ПИЩ-100-1断續器相应接綫端相接。

必需定期檢查防护电容器（每三月至少一次），檢查方式如下：

1) 檢查外部，是否有机械损伤；

2) 用电压不超过电容器額定电压的高阻表測量 +20°C时电容器的絕緣电阻，平均在一微法上应大于2000兆欧。

同时需檢查接触表面和防护电容器接入电路处的情况，（必要时应打光接触表面，見光即可）。

电容器的接綫接触点应用螺帽擰緊，因为防止干扰的濾波器只有在电容器出綫和其接綫处接触良好时才能有效地工作。电容器接触螺樁上的螺帽应用兩個板手擰緊，以免絕緣墊擰裂。

需在端子板上进行任何工作时（檢查，修理）为了遵守安技規程必須使防护电容器放电。为此需于焊机断电时在端子板的进綫接触銷上接上接地电缆。

在运转过程中，安装濾波器的接綫板和焊机外壳应由專用接地螺栓可靠接地。焊机外壳必須接地，是为了消除电位，以免生命危險。当用高于380伏电压試車时，防护干扰的电容器必須断开。

13. 焊机的安装

安装焊机和断續器时不需要地基，必要时焊机和断續器皆可固定，为此在它們的底座上各設有四个圓孔（焊机圓孔之直徑为18公厘，断續器圓孔直徑为16公厘）。焊机圓孔間的距离为 1230×640 公厘，断續器圓孔的距离为310×720公厘。

安装焊机时必須：