

高等学校教学用书

# 电 信 网 络

原编者：北京邮电学院电工基础教研组

审校者：邮电学院电信网络教材选编组



人民邮电出版社

高等学校教学用书

# 电    信    网    络

原编者：北京邮电学院电工基础教研组

审校者：邮电学院电信网络教材选编组

人民邮电出版社

## 内 容 提 要

本书首先介绍四端和二端网络及滤波器的基本理论，然后对滤波器的设计、晶体滤波器、机械滤波器及均衡器等都进行了比较详细的介绍。

近代根据预给衰减频率特性寻求滤波器最佳电路参数的计算方法，以及在工程上应用得比较广泛的简化计算的样板法，本书都结合例子，作了专门的叙述。

本书附录还介绍了滤波器制作的一些知识，并附有滤波器计算公式和曲线图表。

本书是适用于高等学校通信类专业用的教学用书，也可作为邮电工程技术人员的参考用书。

## 电 信 网 络

原编者：北京邮电学院电工基础教研组

审校者：邮电学院电信网络教材选编组

出版者：人 民 邮 电 出 版 社

北京东四6条13号

(北京市书刊出版业营业登记证字第〇四八号)

印刷者：北 京 邮 票 厂

发行者：新 华 书 店 北 京 发 行 所

经售者：各 地 新 华 书 店

开本 850×1168 1/32 1961年7月北京第一版

印张 13 16/32 页数 216 1965年6月北京第四次印刷

印刷字数 363,000 字 印数 7,931—8,940 册

统一书号：K15045·总1250—资301

定价：(科5)1.80元

## 前　　言

1958年以来，在社会主义建設總路綫的光輝照耀下，我国社会主义建設，获得了伟大的成就。邮电教育事业和其他事業一样，由于社会主义建設的需要，也获得了很大的发展。同时从1958年貫彻执行党的教育工作方針以来，教学质量有了很大的提高。为了进一步适应社会主义建設不断发展的需要，及时总结提高几年来教学工作的經驗，选編一批符合要求的通用的教材，是很必要的。

本书原稿是北京邮电学院电工基础教研組在1960年教学改革中編写的講义，并經教研組結合教学实践于1961年加以修訂。本书是在南京邮电学院負責主持下，經邮电学院电信网络教材选編組以上述原稿为基础，进行审校和部分改編，作为通信类专业用的教学用书。

参加原稿編写的北京邮电学院教研組教師是王孝謙、顏紹書、丁煒、王聞影、王持志、舒寶林、黃金滿、朱志賢、吳如森等同志。

参加审校的教材选編組成員是南京邮电学院教師林鴻績、徐思均、奚柏青，武汉邮电学院教師王志洁，重庆邮电学院教師欧阳蔭权和北京邮电学院教師王孝謙等同志。

参加本书繪图、繕稿等工作的还有南京邮电学院的部分教師和同学。参加校对工作的有北京邮电学院部分同学。

由于經驗不足和审編時間很短等原因，本书內容难免有不够妥善甚至錯誤之处。希望讀者特別是使用本书的教師和同学积极提出批評和改进意見，以便以后修訂提高。

1961年5月

## 緒論

由于社会生产發展的需要，通信技术在最初阶段，就力求复用通信线路，降低工程費用。通过反复的研究实践，从发现具有滤波器作用可以分隔报話通路的最简单的网络开始，逐渐形成了具有多种用途的比較复杂的网络。目前在电信技术中已經广泛地应用了各种各样的网络。应用滤波器来划分各个通路的信号，可以获得多路通信，提高了通信系統的傳輸能力。信号在傳輸过程中不可避免地要受到各种畸变，例如振幅畸变和相位畸变，应用衰减均衡器或相位均衡器，可以减少信号的畸变，提高通信的質量。由此可見，网络这門科学在电信技术中起了很重要的作用。此外，它在自动控制，計算技术以及其他科学技术部門中也都获得了比較广泛的应用。

科学技术的發展是和社会生产力的發展分不开的。生产力的不斷發展推动了电信网络这門学科向着新的网络理論、新的网络元件等方面不断地發展。但是，也正像其它科学技术一样，只有在社会主义制度下，才能够得到飞躍的發展。关于电信网络的理論和設計方法，可以分成分析法和綜合法兩大类。网络分析法的特点是：根据基本网络結構，分析它的性質和一般的規律，形成了一套理論。設計时就根据这已知的基本网络結構和性質，选择若干基本网络进行組合，使能符合工程上傳輸特性的要求。网络綜合法恰好相反，它是按照預給的傳輸特性，通过严格的数学推导，找出物理上可以实现的网络結構和性質，形成了一套理論和設計方法。前者的优点在于設計方法簡單，計算容易，直到現在仍为大多数設計者所采用。但設計出来的結果，只能近似地符合实际的情况，并且网络的元件不是最省。后者的优点是，設計出来的結果可以准确地符合实际的情况，并且网络的元件最省。此法的最大缺点在于計算手續繁重，元件和制造工艺的要求較高，所以在工程应用上受到一定的限制。不过它是值得研究的一个發展方向。應該指出：网络綜合法的理論，

是在分析法的理論基础上发展起来的。我們决不能把它們看成彼此无关的东西。事实上，两者是揭露事物共同本质的两种方法，它們既有区别，又有联系。

目前电信网络多由集总参数的R、L、C元件构成。随着通信向着高頻多路方向不断地发展，这些元件的质量也获得不断的改善。但在高頻多路通信设备中的某些部件（例如导频接收的狭带滤波器），由于这些元件不能满足部件特性的要求，就不能不采用高品质因数的晶体元件，但在另一方面也不得不付出較大的費用，这是相互矛盾的。近代在研究高质量、小型化的集总参数元件的同时，也进行探讨采用新材料新元件。例如采用某种金属构成的机械滤波器，已經获得了一定的进展。总之，为了既能满足工程技术上的要求，又能符合工程經濟的原则，在探讨电信网络基本理論和設計方法方面，以及采用新元件新材料方面，都有广阔的天地。

“电信网络”課程的主要任务在于講述无源綫性网络的基本理論及其实际应用。本书第一章和第二章介紹网络的一般理論。为学习网络及与网络有关的課程奠定基础。第三章至第五章介紹常用的LC滤波器的基本理論和两种实用的設計方法及其原理。第六章和第七章分別介紹晶体和机械滤波器的基本原理和一般的計算方法。最后一章介紹均衡器的原理及衰減均衡器的計算方法。本书并附录了关于滤波器制作的一些知識及滤波器計算公式和曲綫图表。

通过学习研究和实践，要能掌握：

1. 网络的基本特性及其分析方法；
2. 根据預給的技术要求，設計多路通信设备的主要部件——衰減器、滤波器及衰減均衡器；
3. 有关实际制作的知識和基本操作运用技能。

最后应当指出：我們不应当仅仅滿足于掌握网络的基本知識（如本书所介紹的內容），应当进一步通过劳动实践，联系生产实际，在我国社会主义建設的伟大事业中，使电信网络这門学科能够不断地取得新的成就和作出新的貢献。

# 目 录

## 前言

## 緒論

<b>第一 章 四端網絡</b>	1
§ 1-1 四端網絡的概念和分类	1
§ 1-2 四端網絡的一般傳輸方程式和參數	3
§ 1-3 四端網絡的联接	14
§ 1-4 四端網絡的輸入阻抗和特性阻抗	22
§ 1-5 四端網絡的固有傳輸常数	27
§ 1-6 四端網絡在匹配基础上的链接	32
§ 1-7 几种簡單四端網絡的特性參數	33
§ 1-8 中分定理和等效四端網絡	38
§ 1-9 衰減器	43
§ 1-10 四端網絡的工作衰減和介入衰減	52
<b>第二 章 二端網絡</b>	57
§ 2-1 二端網絡的概念和分类	57
§ 2-2 單元件、二元件、三元件电抗二端網絡	58
§ 2-3 多元件电抗二端網絡	64
§ 2-4 有損耗的二端網絡	76
§ 2-5 二端網絡的等效和倒量	80
<b>第三 章 濾波器的基本理論</b>	87
§ 3-1 濾波器概念及其分类	87
§ 3-2 濾波器的傳通条件	90
§ 3-3 $K$ 式濾波器	96
§ 3-4 $m$ 式濾波器	108
§ 3-5 复合濾波器	122
§ 3-6 不对称帶通濾波器	124
§ 3-7 頻率和阻抗的标称化	136

## 目 录

§ 3-8 失配对滤波器特性的影响 .....	140
§ 3-9 元件中的损耗对滤波器特性的影响 .....	147
§ 3-10 滤波器的并联运用 .....	156
<b>第四章 滤波器的样板设计法 .....</b>	<b>164</b>
§ 4-1 滤波器的技术要求 .....	165
§ 4-2 滤波器设计中所要解决的矛盾及其分析 .....	168
§ 4-3 衰减等级阻抗等级 $N'$ 、截止频率 $f_c$ 、设计电阻 $R$ 及终端滤波器 $m$ 值的决定 (以低通为例) .....	172
§ 4-4 滤波器节数 (衰减等级 $N$ ) 和各节 $m$ 值的确定 .....	186
§ 4-5 滤波器特性的核算和调整 .....	192
§ 4-6 网络结构选择的原则和元件值的计算 .....	201
§ 4-7 频率变换 .....	206
§ 4-8 高通、带通滤波器的设计 .....	215
<b>第五章 滤波器的柯干设计法 .....</b>	<b>227</b>
§ 5-1 引言 .....	227
§ 5-2 阻带最佳衰减频率特性的获得 .....	228
(一) 最佳固有衰减频率特性 .....	228
(二) 简式相移网络的传输特性及频率变换 .....	229
(三) $\mu$ 式相移网络 .....	233
(四) 从 $\mu$ 式相移网络变成滤波器 .....	243
(五) 最佳参数的计算 .....	247
§ 5-3 通带最佳衰减频率特性的获得 .....	251
§ 5-4 设计举例 .....	252
§ 5-5 求 $N$ ; $b_{min}$ ; $\omega_{00v}$ 和 $\omega_{os}$ 的图解法 .....	264
<b>第六章 晶体滤波器 .....</b>	<b>275</b>
§ 6-1 晶体的一般知识 .....	275
(一) 晶体的压电效应和等效电路 .....	276
(二) 晶体的切割 .....	277
(三) 晶体支架的构造 .....	278
(四) 晶体的主要参数 .....	279
(五) 晶体参数的测量 .....	280

(六) 晶体生产过程 .....	281
(七) 人造晶体 .....	282
§ 6-2 滤波器用的晶体及其电气特性 .....	283
§ 6-3 宽带晶体滤波器的设计 .....	286
§ 6-4 狹帶晶体滤波器的设计 .....	295
§ 6-5 晶体滤波器等效电路 .....	300
§ 6-6 晶体滤波器的稳定度 .....	304
<b>第 七 章 机械滤波器 .....</b>	<b>305</b>
7-1 机械滤波器的物理基础 .....	305
§ 7-2 机械滤波器的结构及类型 .....	310
§ 7-3 圆柱型机械滤波器的特性分析 .....	316
§ 7-4 机械滤波器设计及制造中应考虑的问题 .....	322
§ 7-5 扭振圆柱型机械滤波器设计举例 .....	327
§ 7-6 机械滤波器的展望 .....	328
<b>第 八 章 均衡器 .....</b>	<b>329</b>
§ 8-1 均衡器的一般概念 .....	329
§ 8-2 衰减均衡器的作用和结构 .....	329
§ 8-3 衰减均衡器的衰减特性 .....	332
§ 8-4 设计原理 .....	334
§ 8-5 衰减均衡器设计举例 .....	339
§ 8-6 相位均衡器的基本原理 .....	350
<b>附表：滤波器节计算公式及曲线图表 .....</b>	<b>357</b>
<b>附录一：关于滤波器制作的一些知识 .....</b>	<b>374</b>
<b>附录二：滤波器的柯干设计法（补充材料） .....</b>	<b>398</b>
<b>附录三：雅可比椭圆函数（实变量） .....</b>	<b>418</b>
<b>常用符号说明 .....</b>	<b>423</b>

# 第一章 四端網絡

## § 1-1 四端網絡的概念和分类

大家都知道，均匀傳輸線的电参数是均匀地分布在整个線路上的，所以叫作具有分布参数的电路。电信号从始端傳到終端要發生衰減和相移，对不同頻率的信号电路有不同的响应。在實驗室中为了研究上的便利，用仿真線来仿照均匀傳輸線的特性，这种仿真線是由电感、电容和电阻元件構成，叫作具有集总参数的电路。無論是均匀傳輸線或仿真線，它們都具有四个端子，其中一对端子是联接电源的叫輸入端，另一对端子是联接負載的叫輸出端，所以它們称为“四端網絡”。今后还要談到的濾波器、均衡器也都是四端網絡。所以对四端網絡进行討論，掌握四端網絡的一般特点和規律，是學習濾波器、均衡器和其他有关的四端網絡的理論基础。

四端網絡分为有源的和無源的兩类。

內部包含电源的四端網絡称为有源四端網絡。这类網絡將在电子电路課程中討論，不屬本章的研究範圍。

內部不包含电源的四端網絡称为無源四端網絡。本章研究的对象是無源綫性四端網絡，就是說，除了四端網絡內不包含电源外，組成四端網絡的元件还必須是綫性的。以下若不特別指出，則四端網絡就是对無源綫性的四端網絡而言。

四端網絡的类型照理說可以有無穷多种，但常用的結構型式可分为 $\Gamma$ 型、T型、 $\Pi$ 型、桥型(又称X型)和桥T型，如表1-1所示。

在应用上往往將它分为对称的和不对称的，平衡的和不平衡的。

如四端網絡的左右兩半互成鏡像，称为对称四端網絡。如圖1-1a，可將 $y$   $y$  軸看成一面鏡子，左右兩半互成鏡像，它是T型对

表 1-1

名称	$\Gamma$ 型	T型	口型	桥型
結構	$z_{12}$	$z_1 z_2$	$z_1 z_2$	$z_1 z_2 z_3 z_4$

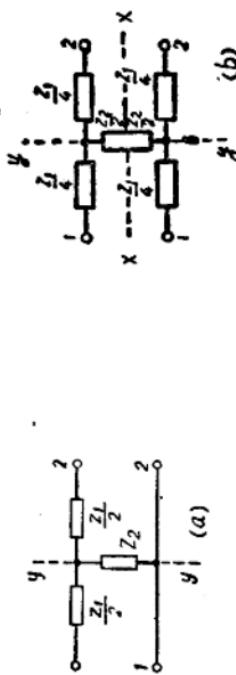


图 1-1

称四端网络。

如四端网络的上下两半互成镜像，称为平衡四端网络。

如果四端网络的左右两半互成镜像，上下两半也互成镜像，则称为对称平衡四端网络。在图 1-1b 中，一四端网络左右以  $yy$  轴互成镜像（对称），上下以  $zz$  轴互成镜像（平衡），所以是 T 型对称平衡四端网络。

四端网络可以由电感、电容及电阻等组合构成。由电抗元件（电感、电容）构成的四端网络叫作电抗四端网络， $LC$  滤波器就属于这类网络；由纯电阻构成的四端网络叫纯电阻四端网络，衰减器就属于这类网络。此外也有由电感、电容和电阻构成的四端网络，衰减均衡器就属于这类网络。因而在上述结构图中的  $Z_1$ 、 $Z_2$ 、 $Z_3$  和  $Z_4$  等，在不同情况下可能是纯电阻，可能是纯电抗，也可能是阻抗。

为了便于研究问题，把沿电流传输方向的支路称为串联臂，如不对称 T 型四端网络的  $Z_1$ 、 $Z_3$  即是；而把具有分流作用的、跨接在串联臂之间的支路称为并联臂，如 T 型四端网络的  $Z_2$  即是；此外将桥型电路的  $Z_2$  称为斜格臂。

## § 1-2 四端网络的一般传输方程式和参数

在均匀传输线中曾经得到：

$$\left. \begin{aligned} U_1 &= U_2 \operatorname{ch} \gamma l + I_2 Z_c \operatorname{sh} \gamma l \\ I_1 &= I_2 \operatorname{ch} \gamma l + \frac{U_2}{Z_c} \operatorname{sh} \gamma l \end{aligned} \right\}. \quad (1-1)$$

式中  $U_1$ 、 $I_1$  分别为始端的电压和电流， $U_2$ 、 $I_2$  分别为终端的电压和电流， $l$  为均匀线的长度， $Z_c$  是波阻抗（或称为特性阻抗）， $\gamma$  是每对线单位长度的固有传输常数。

从(1-1)式看出，只要知道均匀传输线的波参数( $Z_c$  及  $\gamma$ )，就可计算长度为  $l$  的均匀传输线的始端或终端电压和电流（已知始端

电压、电流求終端的电压、电流，或反过来已知終端的电压、电流求始端的电压、电流)，这种联系始端和終端的电压、电流的关系式，称为均匀傳輸線的傳輸方程式。

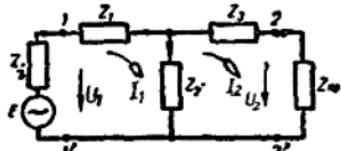


圖 1-2

对于具有集总参数的四端網絡說來，也可以找到联系輸入端和輸出端的电压和电流的关系式，这种关系式称为四端網絡的傳輸方程式。为了能明了傳輸方程式的意義，我們先从簡單的T型和Π型網

絡入手。

在圖 1-2 中，一不对称 T 型四端網絡联接在內阻抗为  $Z_i$ 、电动势为  $E$  的电源和負載阻抗  $Z_{np}$  之間。

設輸入端(1-1' 端)的电压为  $U_1$ 、电流为  $I_1$ ，輸出端(2-2' 端)的电压为  $U_2$ 、电流为  $I_2$ ，則可写出下列回路方程式：

$$\begin{aligned} E &= (Z_i + Z_1 + Z_2)I_1 - Z_2I_2 \\ 0 &= -Z_2I_1 + (Z_2 + Z_3 + Z_{np})I_2 \end{aligned} \quad \left. \right\} \quad (1-2)$$

因为  $U_1 = E - I_1Z_i$ ,  $U_2 = I_2Z_{np}$ ,

將上述关系代入(1-2)式，并經過整理得：

$$\begin{aligned} U_1 &= \left(1 + \frac{Z_1}{Z_2}\right)U_2 + \frac{Z_1Z_2 + Z_2Z_3 + Z_1Z_3}{Z_2}I_2 \\ I_1 &= \frac{U_2}{Z_2} + \left(1 + \frac{Z_3}{Z_2}\right)I_2 \end{aligned} \quad \left. \right\} \quad (1-3)$$

(1-3)式就是不对称 T 型四端網絡的傳輸方程式。

如網絡对称，即  $Z_1 = Z_3$ ，則(1-3)式可写成：

$$\begin{aligned} U_1 &= \left(1 + \frac{Z_1}{Z_2}\right)U_2 + \left(2Z_1 + \frac{Z_1^2}{Z_2}\right)I_2 \\ I_1 &= \frac{U_2}{Z_2} + \left(1 + \frac{Z_1}{Z_2}\right)I_2 \end{aligned} \quad \left. \right\} \quad (1-4)$$

(1-4)式称为对称 T 型四端網絡的傳輸方程式。

圖 1-3 为联接在內阻抗为  $Z_i$ , 电动势为  $E$  的电源和負載阻抗为  $Z_{np}$  之間的不对称  $\Pi$  型四端網絡。

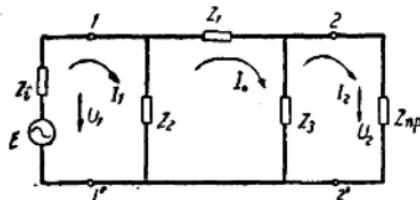


圖 1-3

根据回路电流方程式可写出,

$$\left. \begin{aligned} E &= (Z_i + Z_2)I_1 - Z_2I_0 \\ 0 &= -Z_2I_1 + (Z_1 + Z_2 + Z_3)I_0 - Z_3I_2 \\ 0 &= -Z_2I_0 + (Z_3 + Z_{np})I_2 \end{aligned} \right\} \quad (1-5)$$

因为  $U_1 = E - I_1 Z_i$ ,  $U_2 = I_2 Z_{np}$ , 而且

$$I_0 = I_2 + \frac{U_2}{Z_3},$$

将上述关系代入(1-5)式, 并經過整理可得:

$$\left. \begin{aligned} U_1 &= \left(1 + \frac{Z_1}{Z_3}\right)U_2 + Z_1I_2 \\ I_1 &= \frac{Z_1 + Z_2 + Z_3}{Z_2 Z_3}U_2 + \left(1 + \frac{Z_1}{Z_2}\right)I_2 \end{aligned} \right\} \quad (1-6)$$

(1-6)式称为不对称  $\Pi$  型四端網絡的傳輸方程式。

对于对称  $\Pi$  型四端網絡而言,  $Z_1 = Z_2$ , 可得:

$$\left. \begin{aligned} U_1 &= \left(1 + \frac{Z_1}{Z_2}\right)U_2 + Z_1I_2 \\ I_1 &= \frac{Z_1 + 2Z_2}{Z_2^2}U_2 + \left(1 + \frac{Z_1}{Z_2}\right)I_2 \end{aligned} \right\} \quad (1-7)$$

(1-7)式称为对称  $\Pi$  型四端網絡的傳輸方程式。

按照同样步驟和原理, 我們还可以求出  $\Gamma$  型, 桥型和桥 T 型以及更复杂的四端網絡的傳輸方程式, 而且都可以化成类似(1-3)式

的形式。

所以一般網絡的傳輸方程式可以寫成：

$$\left. \begin{array}{l} U_1 = AU_2 + BI_2 \\ I_1 = CU_2 + DI_2 \end{array} \right\}, \quad (1-8)$$

這裡  $A$ 、 $B$ 、 $C$  和  $D$  是方程式的系數，在不同的網絡中，它具有不同的數值。

將(1-3)、(1-7)式與(1-8)式相比較，不難看出：

對於不對稱 T 型網絡而言，

$$\left. \begin{array}{l} A = 1 + \frac{Z_1}{Z_2} \\ C = -\frac{1}{Z_2} \end{array} \quad \begin{array}{l} B = Z_1 + Z_3 + \frac{Z_1 Z_3}{Z_2} \\ D = 1 + \frac{Z_3}{Z_2} \end{array} \right\}, \quad (1-9)$$

對於不對稱 II 型網絡而言，

$$\left. \begin{array}{l} A = 1 + \frac{Z_1}{Z_3} \\ C = \frac{Z_1 + Z_2 + Z_3}{Z_2 Z_3} \end{array} \quad \begin{array}{l} B = Z_1 \\ D = 1 + \frac{Z_1}{Z_2} \end{array} \right\}. \quad (1-10)$$

所以系數  $A$ 、 $B$ 、 $C$  和  $D$  決定於四端網絡的結構和各臂的阻抗。網絡的結構和各臂的阻抗給定了，系數  $A$ 、 $B$ 、 $C$  和  $D$  也就隨之確定了。因而  $A$ 、 $B$ 、 $C$  和  $D$  是代表網絡特性的一組參數，我們把它稱為直線性參數或簡稱  $A$  參數。

為了便於討論，將(1-8)式寫成矩陣形式：

$$\begin{vmatrix} U_1 \\ I_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} U_2 \\ I_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A \\ D \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} U_2 \\ I_2 \end{vmatrix}. \quad (1-11)$$

式中  $\begin{vmatrix} A \\ D \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix}$ ，稱為  $A$  矩陣。

無論是 T 型四端網絡或 II 型四端網絡，我們可以發現  $A$ 、 $B$ 、 $C$  和  $D$  的行列式都具有下列性質：

即

$$\begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix} = AD - BC = 1.$$

若网络对称，则  $A=D$ 。

实际上一切四端网络都具有这一性质，现说明如下：

图 1-4 为某一具有  $A$ 、 $B$ 、 $C$  和  $D$  参数的四端网络，接在内阻抗为  $Z_i$ 、电动势为  $E$  的电源及阻抗为  $Z_{np}$  的负载之间。

根据(1-8)式有：

$$I_1 = CU_2 + DI_2 = (D + CZ_{np})I_2 \quad (1-12a)$$

$$U_1 = E - Z_i I_1 = AU_2 + BI_2 = (B + AZ_{np})I_2 \quad (1-12b)$$

将(1-12a)式的  $I_1$  值代入(1-12b)式，并整理之可得：

$$I_1 = \frac{E}{B + AZ_{np} + DZ_i + CZ_i Z_{np}}. \quad (1-13)$$

如果将电动势串联到  $2-2'$  端， $1-1'$  端接上负载  $Z_i$  (如图 1-5)，则根据互易原理， $1-1'$  端的电流  $I'_1$  在大小和相位上都等于图 1-4 所示的  $I_1$  (即  $I'_1 = I_1$ )，而传输方向与  $I_1$  相反。

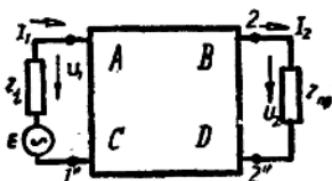


图 1-4

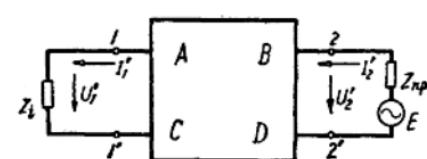


图 1-5

重写对应于图 1-5 的传输方程式，并考虑到电压和电流的方向 (正负号) 得：

$$\begin{aligned} -I'_1 &= -I_2 = CU'_2 - DI'_2, \\ U'_2 &= E - Z_{np}I'_2, \\ I_2 &= (D + CZ_{np})I'_2 - CE, \\ U'_1 &= I'_1 \cdot Z_i = AU'_2 - BI'_2 = \\ &\quad -(AZ_{np} + B)I'_2 + AE, \end{aligned} \quad (1-14)$$

还有

$$\therefore I'_2 = \frac{AE - U'_1}{B + AZ_{np}} = \frac{AE - I_2 Z_i}{B + AZ_{np}}. \quad (1-15)$$

将(1-15)式代入(1-14)式，并整理之可得：

$$I_2 = \frac{E(AD - BC)}{B + AZ_{np} + DZ_i + CZ_i Z_{np}}. \quad (1-16)$$

比較(1-13)式与(1-16)式得到：

$$AD - BC = 1; \text{ 即 } \begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix} = 1.$$

因此任何四端網絡的  $A$  參數只有三個是獨立的。

$A$  參數可以通過輸出端開路和短路求得。

當  $2-2'$  端開路時：  $I_2 = 0$ ，

$$\text{由(1-8)式得 } A = \frac{U_1}{U_2} \Big|_{I_2=0}, \quad C = \frac{I_1}{U_2} \Big|_{I_2=0}.$$

當  $2-2'$  端短路時：  $U_2 = 0$ ，

$$\text{由(1-8)式得 } B = \frac{U_1}{I_2} \Big|_{U_2=0}, \quad D = \frac{I_1}{I_2} \Big|_{U_2=0}.$$

這就進一步明確了  $A$  參數的物理意義：

$A$  稱為開路電壓比，沒有因次；

$B$  稱為短路轉移阻抗，具有阻抗因次；

$C$  稱為開路轉移導納，具有導納因次；

$D$  稱為短路電流比，無因次。

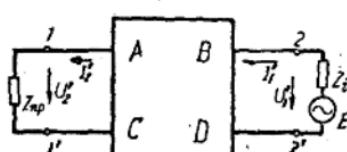


圖 1-6

當傳輸方向改變時，即電源接在  $2-2'$  端，負載  $Z_{np}$  接在  $1-1'$  端，自右向左傳輸（反向傳輸），如圖 1-6 所示，與正向傳輸時（ $1-1'$  端向  $2-2'$  端傳輸）比較，

如圖 1-4 所示，可以看出，只有電流的方向發生改變，所以只需將(1-8)式中的電流和電壓作如下代換即可得到傳輸方向改變後的傳輸方程式。並考慮到電流改變後應差一符號，即：