

研究生教学用书

教育部学位管理与研究生教育司推荐

材料加工理论与数值模拟

Materials Processing Theory and Numerical Simulation

董湘怀 主编

李 赞 魏伯康 陈立亮 熊建钢 参编

高等教育出版社

研究生教学用书

教育部学位管理与研究生教育司推荐

材料加工理论与数值模拟

Materials Processing Theory and Numerical Simulation

董湘怀 主编

李 赞 魏伯康 陈立亮 熊建钢 参编

高等教育出版社

内容提要

本书首先较系统地介绍了作为材料成形理论基础的连续介质力学和凝固理论的基础知识,然后较全面地介绍了有限元法和有限差分法这两种主要的数值分析方法的概念、公式和实施步骤,数值分析方法在锻压、铸造和焊接等材料成形过程计算机模拟中的应用。这些内容将为读者提供材料成形工艺研究和应用模拟软件分析材料成形问题所必需的较为完整的知识。

本书是为高等院校专业调整后的材料加工工程专业硕士研究生编写的教材,也可供材料学科其它专业、机械学科有关专业的师生以及从事材料加工和机械制造的科技人员参考。

图书在版编目(CIP)数据

材料加工理论与数值模拟 / 董湘怀主编. —北京: 高等教育出版社, 2005. 8

ISBN 7-04-017378-6

I. 材… II. 董… III. ①工程材料-加工-理论-研究生-教材②工程材料-加工-数值模拟-研究生-教材 IV. TB3

中国版本图书馆 CIP 数据核字(2005)第 077018 号

策划编辑	林琳	责任编辑	陈大力	封面设计	李卫青
责任绘图	尹莉	版式设计	史新薇	责任校对	王超
责任印制	宋克学				

出版发行	高等教育出版社	购书热线	010-58581118
社址	北京市西城区德外大街4号	免费咨询	800-810-0598
邮政编码	100011	网址	http://www.hep.edu.cn
总机	010-58581000		http://www.hep.com.cn
		网上订购	http://www.landaco.com
经销	北京蓝色畅想图书发行有限公司		http://www.landaco.com.cn
印刷	北京中科印刷有限公司		
开本	787×960 1/16	版次	2005年8月第1版
印张	17	印次	2005年8月第1次印刷
字数	280 000	定价	27.20元

本书如有缺页、倒页、脱页等质量问题,请到所购图书销售部门联系调换。

版权所有 侵权必究

物料号 17378-00

前 言

材料加工过程数值模拟技术在工业发达国家已进入应用和普及的阶段,它给材料加工工艺设计和工装模具设计带来了革命性的变化。设计人员通过计算机模拟能及时预测加工过程中可能出现的各种问题,从而及时修改设计。这就为工艺优化、并行工程、虚拟制造等现代设计方法奠定了科学的基础。

近年来,为了拓宽学生的专业口径,增强适应社会需求的能力,大学本科阶段由原铸造、塑性加工、焊接和热处理等有关专业合并后成立了材料成形及控制工程专业,相应地,在硕士研究生阶段也合并组成了新的材料加工工程专业。针对材料成形及控制工程专业本科教学的需要,现已编写和出版了一系列有关材料成形原理和数值模拟技术的教材,如陈平昌主编的《材料成形原理》和董湘怀主编的《材料成形计算机模拟》等。本书是与上述本科教材相衔接的材料加工工程专业硕士学位课程的教材。在本书的编写中,我们力图在本科课程的基础上,使硕士研究生掌握本学科所涉及的更宽广和深入的理论基础和建立在这些基础上的数值模拟方法;另一方面,我们也力图从多方面展示数值模拟技术在材料成形工程领域中实际应用的现状和前景。为了与大学本科课程紧密衔接,同时尽量节省篇幅,对于本科教材已经详细介绍过的内容本书只作简述。不熟悉这些内容的读者,可参阅有关的本科教材。

本书包括两部分内容。第一部分为第一章至第六章,主要介绍材料加工理论基础,包括张量分析、连续介质力学和凝固理论的基础知识,其中注有*的内容较深,供选学用;第二部分为第七章至第十一章,主要介绍材料成形过程的数值模拟,包括有限元法和有限差分法这两种数值模拟基本方法及其在塑性成形、铸造成形和焊接成形过程模拟中的应用。全书共包含11章,其中第一章、第二章的第一节至第四节由李赞编写,第二章的第五节、第三章、第七章、第九章由董湘怀编写,第四章至第六章由魏伯康编写,第八章、第十章由陈立亮编写,第十一章由熊建钢编写。全书由董湘怀主编。

材料加工是一个多学科交叉、融合的领域,目前国内外均缺乏综合论述该领域基础理论和数值模拟方法的著作和教材。我们在编写过程中参考了大量文献,主要文献的目录都列在全书的末尾,供读者参考。限于编

者的学识和水平,书中难免有错误与疏漏之处,同时本课程开设的时间还不长,教学经验的积累还不充分,课程内容的安排也难免有不当之处,敬请读者批评指正。

编者

2005 年 4 月

郑 重 声 明

高等教育出版社依法对本书享有专有出版权。任何未经许可的复制、销售行为均违反《中华人民共和国著作权法》，其为人将承担相应的民事责任和行政责任，构成犯罪的，将被依法追究刑事责任。为了维护市场秩序，保护读者的合法权益，避免读者误用盗版书造成不良后果，我社将配合行政执法部门和司法机关对违法犯罪的单位和个人给予严厉打击。社会各界人士如发现上述侵权行为，希望及时举报，本社将奖励举报有功人员。

反盗版举报电话：(010) 58581897/58581896/58581879

传 真：(010) 82086060

E - mail：dd@hep.com.cn

通信地址：北京市西城区德外大街4号

高等教育出版社打击盗版办公室

邮 编：100011

购书请拨打电话：(010)58581118

目 录

第一章 运动与变形	1
第一节 笛卡儿张量的定义及其代数运算	1
第二节 二阶张量、各向同性张量	8
第三节 张量分析基础	18
第四节 运动描述	21
第五节 变形梯度张量和变形张量	25
第六节 随体坐标系、面元和体元的变化	31
第七节 应变张量、应变速度张量和应变率张量	37
第二章 应力理论和虚功原理	47
第一节 连续介质的基本概念	47
第二节 Cauchy 应力张量	50
第三节 Lagrange 和 Kirchhoff 应力张量	54
第四节 应力速率与应力增量理论	57
第五节 能量守恒定律和虚功原理	64
第三章 本构方程	69
第一节 本构方程的一般原理	69
第二节 固体的本构方程	70
第三节 流体的本构方程	85
第四节 热传导方程	90
第五节 状态方程	91
第四章 液态金属凝固过程中的传热问题	92
第一节 传热学的几个基本概念	92
第二节 凝固界面的热平衡问题	94
第三节 砂型铸造中的一维热流传输	97
第四节 以界面热阻为主的铸件凝固过程	100
第五节 铸锭及合金的凝固	102
第五章 液态金属凝固过程中溶质的扩散问题	107
第一节 平衡凝固	108
第二节 溶质在固体中不扩散的凝固	108
第三节 固相无扩散、液相非充分扩散而无对流的凝固	110

第四节	固相中无扩散、液相中非充分扩散而有对流的凝固	113
第五节	微扰对凝固时溶质分布的影响	115
第六节	区域熔化	117
第六章	胞晶凝固与共晶凝固	119
第一节	成分过冷与界面稳定性判据	119
第二节	界面稳定性的影响因素及胞晶、树枝晶的形成	123
第三节	细胞晶间的溶质再分配及细胞间距	127
第四节	共晶组织分类及共晶前沿的成分过冷	133
第五节	共晶反应固液界面前沿液相成分分布	137
第七章	有限元法基础	142
第一节	加权余量法和变分法	142
第二节	有限元法的基本公式	150
第三节	非线性分析	154
第四节	单元模型	157
第五节	有限元动力分析	165
第八章	有限差分法基础	175
第一节	差分的概念	175
第二节	差分方程	178
第九章	塑性成形过程的数值模拟	182
第一节	塑性成形模拟的特点	182
第二节	冲压成形过程模拟	195
第三节	体积成形过程模拟	202
第十章	铸造成形过程的数值模拟	212
第一节	概论	212
第二节	凝固过程模拟	214
第三节	充型过程模拟	222
第四节	流动与传热耦合计算	229
第五节	应用实例	232
第十一章	焊接过程的数值模拟	236
第一节	概论	236
第二节	焊接热过程的数值模拟	237
第三节	焊接应力与变形的数值模拟	247
第四节	焊接冶金过程的模拟	256
参考文献		263

第一章 运动与变形

第一节 笛卡儿张量的定义及其代数运算

一、张量的意义

张量是用来描述客观存在的物理量的。物理量本身是不依赖于坐标系而存在的,但是,为了在数量上对物理量进行表征和计算,并使用代数和解析数学的方法来研究物理量及其运动,必须引进坐标系。由于坐标系的选择带有一定的任意性,而且同一物理量在不同坐标系会有不同的数量表征,由此得到的分析结果常常带有所选取的坐标系的特征,且可能使问题复杂化。因此,希望有一种数学工具,用它来描述物理量及其运动,所得到的数量表征和解析结果,在任何坐标系下都具有不变形式。换言之,这些表征和结果所反映的物理事实与坐标系的选择无关,这一数学工具就是张量。

物理学以及连续介质力学所研究的对象都是不依赖坐标系的物理量,因此自然要用到这一数学工具。连续介质力学的运动规律都是用张量方程来表达的,它要对各个坐标系都成立。在本章中,只讨论欧氏空间^①内的笛卡儿直角坐标系中的张量,即笛卡儿张量,至于普遍的张量理论,读者可查阅有关的专著。

二、求和约定

一般说来,在欧氏空间内引进坐标系后,所描述的物理量的分量都会出现指标(本书中写成下标的形式),以表明该分量和某一坐标系的关系。为书写简便,我们约定,在3维的欧氏空间内,如果某一指标在同一项中重复出现,就表示要对这个指标从1到3求和,例如:

$$u_i v_i = u_1 v_1 + u_2 v_2 + u_3 v_3 = \sum_{i=1}^3 u_i v_i$$
$$\frac{\partial v_k}{\partial x_k} = \frac{\partial v_1}{\partial x_1} + \frac{\partial v_2}{\partial x_2} + \frac{\partial v_3}{\partial x_3} = \sum_{k=1}^3 \frac{\partial v_k}{\partial x_k}$$

① 本书中的欧氏空间都是实欧氏空间。

及

$$u_{ij}v_{ij} = \sum_{i=1}^3 \sum_{j=1}^3 u_{ij}v_{ij}$$

对于 n 维的欧氏空间内的求和约定可作同样的处理,只不过求和是从 1 到 n 。重复出现的指标称为哑标,哑标与所采用的字母无关,即可用任一别的字母来代替。只出现一次的指标称为自由指标。

为避免误解,还作如下规定:在一个等式中,如果同一个指标字母,在其中的一项中只出现了一次,则它即使在其它项中重复出现,对该指标也不约定求和。例如:

$$F_i = A_{ii}$$

右边就不约定求和。另外,如果在一个重复出现的指标字母的下面加一短横,对该指标也不约定求和,例如 $A_{i\bar{i}}$ 就不约定求和,只表示一个特定的项 A_{ii} 。

三、笛卡儿直角坐标系中的基矢

在本书中,讨论的欧氏空间的维数,除另有说明外,均指 3 维。设在欧氏空间中,引进符合右手规则的直角坐标系 $ox_1x_2x_3$,称为笛卡儿坐标系,如图 1-1 所示,设 $e_k (k=1,2,3)$,为沿 ox_k 轴的单位矢量,称为基矢量或基矢。

定义基矢的点积或标量积为

$$e_k \cdot e_l = \delta_{kl} \quad (1-1)$$

其中 δ_{kl} 为 Kronecker 符号,其定义为

$$\delta_{kl} = \begin{cases} 1, & k = l \\ 0, & k \neq l \end{cases} \quad (1-2)$$

定义基矢的叉积或矢量积为

$$e_i \times e_j = \epsilon_{ijk} e_k \quad (1-3)$$

其中 ϵ_{ijk} 为置换符号,在直角坐标系中的定义为

$$\epsilon_{ijk} = \begin{cases} 1, & \text{如果 } i, j, k \text{ 为顺序 } 1, 2, 3 \text{ 的偶排列} \\ -1, & \text{如果 } i, j, k \text{ 为顺序 } 1, 2, 3 \text{ 的奇排列} \\ 0, & \text{其它} \end{cases} \quad (1-4)$$

因此, ϵ_{ijk} 名义上有 27 个分量,但只有 6 个分量不为零。

利用置换符号 ϵ_{ijk} ,三阶行列式 $|a_{kl}|$ 可展开成

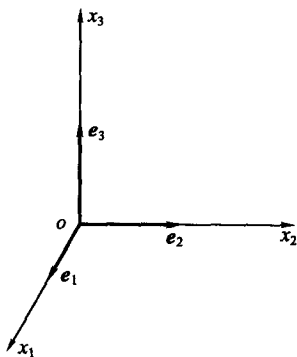


图 1-1 笛卡儿坐标系中的基矢

$$|a_{kl}| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = \epsilon_{ijk} a_{1i} a_{2j} a_{3k} \\ = \epsilon_{ijk} a_{i1} a_{j2} a_{k3} = \frac{1}{6} \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmn} a_{il} a_{jm} a_{kn} \quad (1-5)$$

四、笛卡儿坐标系的变换

把笛卡儿坐标系 $ox_1x_2x_3$ 变换为另一个笛卡儿坐标系 $o'x'_1x'_2x'_3$, 如图 1-2 所示。新坐标系的基矢记为 $\mathbf{e}'_k (k=1,2,3)$, 则有 $\mathbf{e}'_i \cdot \mathbf{e}'_j = \delta_{ij}$ 。记 $o'x'_i$ 轴与 ox_j 轴的夹角的方向余弦为

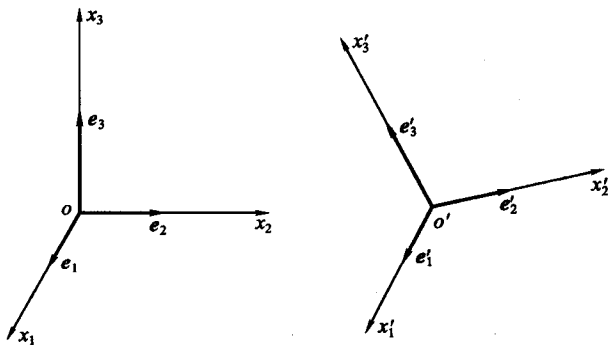


图 1-2 笛卡儿坐标变换

$$Q_{ij} = \mathbf{e}'_i \cdot \mathbf{e}_j \quad (1-6)$$

Q_{ij} 共有 9 个分量, 构成坐标变换矩阵 $[Q_{ij}]_{3 \times 3}$ 。由此可得

$$\mathbf{e}'_i = Q_{ij} \mathbf{e}_j \quad (1-7a)$$

$$\mathbf{e}'_i = Q_{ji} \mathbf{e}'_j \quad (1-7b)$$

由于 $\mathbf{e}_i \cdot \mathbf{e}_j = \mathbf{e}'_i \cdot \mathbf{e}'_j = \delta_{ij}$, 从而有

$$Q_{ik} Q_{jk} = Q_{ki} Q_{kj} = \delta_{ij} \quad (1-8)$$

即 $[Q_{ij}]$ 是正交矩阵。

记矢量 $\mathbf{c} = \overrightarrow{oo'}$, 它在坐标系 $ox_1x_2x_3$ 中的分量 (也即点 o' 在该坐标系中的坐标) 为 c_i , 则 $\mathbf{c} = c_i \mathbf{e}_i$ 。在空间任取一点 P , 点 P 在两坐标系中的坐标分别记为 x_i 和 x'_i , 则由

$$\overrightarrow{OP} = \overrightarrow{oo'} + \overrightarrow{o'P}$$

得

$$x_i \mathbf{e}_i = x'_j \mathbf{e}'_j + c_i \mathbf{e}_i$$

分别用 e_i 与 e'_i 点乘上式, 可得

$$x_i = Q_{ji} x'_j + c_i \quad (1-9)$$

及

$$x'_i = Q_{ij} x_j - c'_i \quad (1-10)$$

式中: $c'_i = c \cdot e'_i = Q_{ij} c_j$ 。

坐标变换式(1-9)和(1-10)称为刚体运动变换, 其中 c 表示坐标系标架^①的刚体平移, 矩阵 $[Q_{ij}]$ 表示坐标系标架的刚体旋转。

五、张量的定义

张量理论的表述有两种方式。第一种方式是把张量看成是张量分量的集合, 张量的运算就归结为张量分量的运算。第二种方式是把张量看成是张量分量与基张量的组合, 把张量整体作为研究对象, 对它进行运算。这两种方式各有其优点, 第一种方式便于实际计算, 第二种方式表述简单利落。下面按两种方式分别给出张量的定义。

张量分量中所含指标的个数称为张量的阶。在3维空间中, 每个指标可取1, 2, 3之值, 故 n 阶张量共有 3^n 个分量。在本书中, 用黑体小写英文字母, 如 u, v 和 w 等表示一阶张量, 用黑体大写英文字母, 如 T, S 和 W 等表示二阶及二阶以上的张量。

1. 张量的分量表示法

在笛卡儿张量理论中, 坐标系的变换是指坐标系标架的刚体旋转, 即一个笛卡儿直角坐标系变为同一原点的另一个笛卡儿直角坐标系。这时, 笛卡儿张量的定义如下:

(1) 零阶张量(即标量) ϕ

它只有一个分量, 且其值不随坐标系改变, 即标量 ϕ 是坐标系变换下的不变量。

(2) 一阶张量(即矢量) u

它有三个分量, 分量随坐标系变换的规律为

$$u'_i = Q_{ij} u_j, \quad u_i = Q_{ji} u'_j \quad (1-11)$$

式中, u'_i 与 u_i 分别是一阶张量 u 在新、旧坐标系中的分量。

(3) 二阶张量 T

它有9个分量, 分量随坐标系变换的规律为

$$T'_{ij} = Q_{im} Q_{jn} T_{mn}, \quad T_{ij} = Q_{mi} Q_{nj} T'_{mn} \quad (1-12a)$$

写成矩阵的形式, 就是

$$[T'_{ij}] = [Q_{ij}][T_{ij}][Q_{ij}]^T, \quad [T_{ij}] = [Q_{ij}]^T[T'_{ij}][Q_{ij}] \quad (1-12b)$$

① 坐标系的原点和过原点的三个基矢量称为坐标系标架。

(4) n 阶张量 T

它有 3^n 个分量, 分量随坐标系变换的规律为

$$T'_{i_1 i_2 \dots i_n} = Q_{i_1 j_1} Q_{i_2 j_2} \dots Q_{i_n j_n} T_{j_1 j_2 \dots j_n} \quad (1-13)$$

2. 张量的整体表示法(并矢法)

(1) 零阶张量 ϕ

它的定义与前面相同。

(2) 一阶张量 u

它在任何坐标系中均可以表示为

$$u = u_i e_i \quad (1-14)$$

式中: u_i —— u 在坐标系中的分量;

e_i ——坐标系的基矢。

(3) 二阶张量 T

它在任何坐标系中均可表示为

$$T = T_{ij} e_i \otimes e_j \quad (1-15)$$

式中: T_{ij} —— T 在坐标系中的分量;

$e_i \otimes e_j$ ——坐标系的基矢的并矢, 称为基张量。

(4) n 阶张量 T

它在任何坐标系中均可表示为

$$T = T_{i_1 i_2 \dots i_n} e_{i_1} \otimes e_{i_2} \otimes \dots \otimes e_{i_n} \quad (1-16)$$

张量的这两种表示法, 本书将同时采用。定义单位张量 I 和置换张量 ϵ 分别为

$$I = \delta_{ij} e_i \otimes e_j \quad (1-17)$$

$$\epsilon = \epsilon_{ijk} e_i \otimes e_j \otimes e_k \quad (1-18)$$

由(1-18)式定义的 ϵ 的确是张量的证明, 留作练习, 请读者完成。

显然, 一阶张量可以用列阵来表示, 二阶张量可以用方阵来表示。采用矩阵表示后, 不但对张量的具体运算带来许多方便, 而且线性代数理论中的许多有用结果可直接引入张量分析中。在本书中, 用下列记法表示一、二阶张量所对应的矩阵:

$$[u] = [u_i], [T] = [T_{ij}] \quad (1-19)$$

虽然一、二阶张量可以用矩阵来表示, 但是列阵和方阵却不都可以表示为张量, 除非当坐标系变换时, 该矩阵的元素满足式(1-11)和(1-12)。本书为书写方便, 将变换矩阵 $[Q_{ij}]$ 写成张量的形式:

$$Q = Q_{ij} e_i \otimes e_j, [Q] = [Q_{ij}] \quad (1-20)$$

称为坐标变换张量。注意, 坐标变换张量不是真正意义上的张量, 只是一种书写形式而已。

命题 1 设矢量 $u = u_k e_k$, 则有

$$u_k = u \cdot e_k \quad (1-21)$$

证 $u \cdot e_k = (u_i e_i) \cdot e_k = u_i \delta_{ik} = u_k$ 。

证毕。

六、张量的代数运算

1. 张量相等

两个张量相等,是指这两个张量的阶数相同,且在同一坐标系中的对应分量都相等。例如,设 $T = T_{ij} e_i \otimes e_j$, $S = S_{ij} e_i \otimes e_j$, 则 $T = S$, 当且仅当对于所有的 i, j , 有

$$T_{ij} = S_{ij}$$

2. 张量的加减

阶数相同的张量可以相加减,并得到同阶的张量。例如 $T = T_{ij} e_i \otimes e_j$, $S = S_{ij} e_i \otimes e_j$, $T \pm S$ 定义为

$$T \pm S = (T_{ij} \pm S_{ij}) e_i \otimes e_j$$

3. 张量与标量相乘

设 α 是标量, $T = T_{ij} e_i \otimes e_j$, 则 αT 定义为

$$\alpha T = \alpha T_{ij} e_i \otimes e_j \quad (1-22)$$

4. 张量相乘

两个张量 T 和 S 的乘积(也称为张量积)记为 TS , TS 的阶数等于 T 与 S 的阶数的和。例如, TS 与 Tu 分别定义为

$$TS = T_{ij} S_{kl} e_i \otimes e_j \otimes e_k \otimes e_l \quad (1-23)$$

$$Tu = T_{ij} u_k e_i \otimes e_j \otimes e_k$$

它们分别是四阶与三阶的张量。两个一阶张量 u 与 v 的乘积

$$uv = u_i v_j e_i \otimes e_j$$

是一个二阶张量。

5. 张量的点积

二阶张量 T 和 S 的点积(又称为内积)定义为二个张量的分量相乘,相邻的基矢取点积,记为 $T \cdot S$ 。因此,每点积一次,基矢减少两个。例如

$$\begin{aligned} T \cdot S &= (T_{ij} e_i \otimes e_j) \cdot (S_{kl} e_k \otimes e_l) \\ &= T_{ij} S_{kl} (e_j \cdot e_k) e_i \otimes e_l = T_{ik} S_{kl} e_i \otimes e_l \quad (1-24) \end{aligned}$$

$$T \cdot u = (T_{ij} e_i \otimes e_j) \cdot (u_k e_k) = T_{ik} u_k e_i$$

$$\begin{aligned} u \cdot T &= (u_k e_k) \cdot (T_{ij} e_i \otimes e_j) = T_{ki} u_k e_j \\ &= T_{ki} u_k e_i \end{aligned}$$

两个二阶张量 T 和 S 的双点积 (也称为标量积) 定义为

$$\begin{aligned} T : S &= (T_{ij} e_i \otimes e_j) : (S_{kl} e_k \otimes e_l) \\ &= T_{ij} S_{kl} (e_i \cdot e_k) (e_j \cdot e_l) = T_{kl} S_{kl} \\ T \cdot S &= (T_{ij} e_i \otimes e_j) \cdot (S_{kl} e_k \otimes e_l) \\ &= T_{ij} S_{kl} (e_i \cdot e_l) (e_j \cdot e_k) = T_{lk} S_{kl} \end{aligned} \quad (1-25)$$

6. 张量的缩并

如果对基张量中的任意两个基矢进行点积, 便得到比原张量低二阶的张量, 称为张量的缩并。例如, 对四阶张量 $T = T_{ijkl} e_i \otimes e_j \otimes e_k \otimes e_l$ 中的基矢 e_i 和 e_k 进行点积, 便得到二阶张量 $S = T_{ijkl} e_j \otimes e_l$ 。

命题 2 张量在同一坐标系中的分量是唯一确定的。

证 以二阶张量 T 为例, 设 T 为

$$T = T_{ij} e_i \otimes e_j = S_{ij} e_i \otimes e_j$$

对于任一确定的 $k (k=1, 2, 3)$, 用 e_k 右点乘上式的两边, 可得

$$T_{ik} e_i = S_{ik} e_i$$

由于基矢 $e_i (i=1, 2, 3)$ 线性无关, 从而有

$$T_{ik} = S_{ik} (i, k=1, 2, 3)$$

证毕。

命题 3 张量的分量表示法与并矢表示法是等价的。

证 以二阶张量为例来证明张量的这两种表示法是等价的。

设二阶张量 T 的分量表示式 (1-12) 成立, 由式 (1-7b) 可得

$$\begin{aligned} T &= T_{ij} e_i \otimes e_j = T_{ij} (Q_{mi} e'_m) \otimes (Q_{nj} e'_n) \\ &= (Q_{mi} Q_{nj} T_{ij}) e'_m \otimes e'_n = T'_{mn} e'_m \otimes e'_n = T'_{ij} e'_i \otimes e'_j \end{aligned}$$

因此张量 T 的并矢表示式 (1-15) 成立。反之, 如果式 (1-15) 成立, 则由式 (1-7b) 有

$$\begin{aligned} T &= T_{ij} e_i \otimes e_j = (Q_{mi} Q_{nj} T_{ij}) e'_m \otimes e'_n \\ &= (Q_{im} Q_{jn} T_{mn}) e'_i \otimes e'_j = T'_{ij} e'_i \otimes e'_j \end{aligned}$$

得

$$T'_{ij} = Q_{im} Q_{jn} T_{mn}$$

同理, 由式 (1-15), (1-7a) 可得

$$T_{ij} = Q_{mi} Q_{nj} T'_{mn}$$

因此, 张量的分量表示式 (1-12) 成立。

证毕。

对于一、二阶张量, 采用矩阵写法后, 则张量的加减、数乘及点积都有对应的矩阵运算, 而张量的乘法及缩并则没有对应的矩阵运算。例如, 对于张量的点积有:

$$\left. \begin{aligned} T \cdot S &\Leftrightarrow [T][S] \\ T \cdot u &\Leftrightarrow [T][u] \\ u \cdot T &\Leftrightarrow [T]^T[u] \\ u \cdot v &\Leftrightarrow [u]^T[v] \end{aligned} \right\} \quad (1-26)$$

这里,“ $\Leftrightarrow$ ”的意义为等价于。

本节最后介绍张量运算中的一个非常有用的定理——商定理或商法则。它可表述为:如果带有 n 个指标的变量集合 $\{T_{i_1 i_2 \dots i_n}\}$, 与任一矢量 u 的点积 $T_{k i_2 \dots i_n} u_k$ 是 $n-1$ 阶张量, 则 $\{T_{i_1 i_2 \dots i_n}\}$ 表示 n 阶张量。证明如下:

由于 $T_{k i_2 \dots i_n} u_k$ 是 $n-1$ 阶张量, 于是有

$$\begin{aligned} T'_{i_2 \dots i_n} u'_l &= T'_{i_2 \dots i_n} Q_{lk} u_k \\ &= Q_{i_2 j_2} \dots Q_{i_n j_n} T_{k j_2 \dots j_n} u_k \end{aligned}$$

由于 u_k 的任意性, 可得

$$T'_{i_2 \dots i_n} Q_{lk} = Q_{i_2 j_2} \dots Q_{i_n j_n} T_{k j_2 \dots j_n}$$

上式两边同乘以 $Q_{i_1 k}$ 并求和, 由式(1-8)可得

$$\begin{aligned} T'_{i_2 \dots i_n} (Q_{lk} Q_{i_1 k}) &= T'_{i_1 i_2 \dots i_n} \\ &= Q_{i_1 k} Q_{i_2 j_2} \dots Q_{i_n j_n} T_{k j_2 \dots j_n} \end{aligned}$$

即

$$T'_{i_1 i_2 \dots i_n} = Q_{i_1 j_1} Q_{i_2 j_2} \dots Q_{i_n j_n} T_{j_1 j_2 \dots j_n}$$

因此, 集合 $\{T_{i_1 i_2 \dots i_n}\}$ 是 n 阶张量。

第二节 二阶张量、各向同性张量

由于笛卡儿张量是欧氏空间中的笛卡儿直角坐标系中的张量, 故笛卡儿张量的分量都是实数, 因此是实张量, 所对应的矩阵是实矩阵, 以后不再另加说明。

一、二阶张量的一些简单性质

设二阶张量 T 为

$$T = T_{ij} e_i \otimes e_j$$

1. 转置张量

张量 T 的转置张量 T^T 定义为

$$T^T = T_{ij} e_j \otimes e_i = T_{ji} e_i \otimes e_j \quad (1-27)$$

于是有

$$[T^T] = [T_{ij}^T] = [T_{ji}] = [T_{ij}]^T = [T]^T \quad (1-28)$$

2. 逆张量

如果 $\det T = \det([T_{ij}]) \neq 0$, 则称张量 T 是非奇异的。对于非奇异的张量 T , 必有张量 T^{-1} 存在, 使得

$$T \cdot T^{-1} = T^{-1} \cdot T = I = \delta_{ij} e_i \otimes e_j \quad (1-29)$$

张量 T^{-1} 与张量 T 互为逆张量。

由于 $\det T = \det([T_{ij}]) \neq 0$, 由矩阵理论可知, 必有矩阵 $[S_{ij}] = [T_{ij}]^{-1}$ 存在, 即

$$T_{ik} S_{kj} = S_{ik} T_{kj} = \delta_{ij}$$

记 $S = S_{ij} e_i \otimes e_j$, 由式(1-24)及上式可得

$$\begin{aligned} T \cdot S &= (T_{im} e_i \otimes e_m) \cdot (S_{kj} e_k \otimes e_j) \\ &= T_{ik} S_{kj} e_i \otimes e_j = \delta_{ij} e_i \otimes e_j = I \end{aligned}$$

同理可得

$$S \cdot T = \delta_{ij} e_i \otimes e_j = I$$

所以, $S = T^{-1}$ 。因此, 如果张量 T 非奇异, 则必有逆张量 T^{-1} , 且有

$$[T^{-1}] = [T]^{-1} \quad (1-30)$$

利用张量的并矢记法, 还可以证明:

$$(T^T)^T = T, \quad (T \cdot S)^T = S^T \cdot T^T \quad (1-31)$$

$$(T \cdot S)^{-1} = S^{-1} \cdot T^{-1}, \quad (T^{-1})^T = (T^T)^{-1} = T^{-T} \quad (1-32)$$

3. 对角张量

如果对于任意的 $i \neq j$, 恒有 $T_{ij} = 0$, 则称 T 为对角张量。对角张量 T 可表示为

$$T = \delta_{ij} T_{ii} e_i \otimes e_j = T_{ii} e_i \otimes e_i \quad (1-33)$$

4. 对称张量与反对称张量

如果 $T^T = T$, 即 $T_{ji} = T_{ij}$ 恒成立, 则称 T 是对称张量。显然, 对角张量一定是对称张量。

如果 $T^T = -T$, 即 $T_{ji} = -T_{ij}$ 恒成立, 则称 T 是反对称张量。

例 设 u 是一阶张量, T 是二阶张量, 试证明

$$u \cdot T = T^T \cdot u \quad (1-34)$$

证 由张量点积的定义可得

$$u \cdot T = (u_k e_k) \cdot (T_{ij} e_i \otimes e_j) = T_{kj} u_k e_j$$

$$T^T \cdot u = (T_{ij} e_j \otimes e_i) \cdot (u_k e_k) = T_{kj} u_k e_j$$

故

$$u \cdot T = T^T \cdot u$$

如果 T 是对称张量, 即 $T^T = T$, 则有

$$u \cdot T = T \cdot u \quad (1-35)$$

二阶对称张量可用 6 个分量来表征, 而二阶反对称张量可用 3 个分量来