

中等專業學校教學用書

接觸電鉗工藝學

A. C. ГЕЛЬМАН 著

閻 穩 譯

高等教育出版社

目 錄

緒論	1
第一章 接觸鉗接的基本方法	7
§ 1. 接觸鉗接的分類	7
§ 2. 對接鉗接及依格納齊也夫氏鉗接	8
§ 3. 點鉗、凸鉗及 T-形鉗	11
§ 4. 滾鉗及滾-對鉗	14
第二章 接觸鉗接時的電熱過程	17
§ 1. 楞次-焦耳定律和電阻係數	17
§ 2. 接觸電阻	19
§ 3. 對接鉗時的電阻	23
§ 4. 點鉗時的電阻	26
§ 5. 金屬及合金的物理熱學性質	30
§ 6. 接觸鉗接時加熱的特性	32
§ 7. 對接鉗時的加熱	34
§ 8. 依格納齊也夫氏鉗接時的加熱	43
§ 9. 點鉗時的加熱	45
§ 10. 鉗接電流的分流	51
第三章 接觸鉗接時各種金屬及合金的性能	56
§ 1. 接觸鉗接時的可鉗性	56
§ 2. 炭素鋼及低合金結構鋼的鉗接特性	58
§ 3. 奧氏體鋼的鉗接特性	68
§ 4. 鋁及其合金的鉗接特性	72
§ 5. 銅及其合金的鉗接特性	74
第四章 對接鉗接工藝學	77
§ 1. 典型接口及鉗件臨鉗前的準備工作	77
§ 2. 鋼的電阻鉗接	81
§ 3. 閃光鉗接的特性	84
§ 4. 低炭鋼的閃光鉗接	95

§ 5. 炭素鋼及合金鋼的閃光鋸接特性	103
§ 6. 鋼的對接鋸接規範的選擇方法	105
§ 7. 輪緣,道軌,管子,薄板及鏈環對接鋸接工藝的特性	107
§ 8. 結構鋼對接鋸接的缺陷及鋸接接口質量的檢驗	114
§ 9. 對接鋸接在工具生產中的應用	117
§ 10. 依格納齊也夫氏鋸接法的工藝	122
§ 11. 有色金屬及合金的對接鋸接	124
第五章 點鋸工藝學	127
§ 1. 點鋸的應用範圍及典型接口	127
§ 2. 鋸點形成的過程	129
§ 3. 主要過程參數對鋸點尺寸及強度的影響	132
§ 4. 電流的分流對鋸點大小及強度的影響	138
§ 5. 在點鋸時接口結構的形成	141
§ 6. 點鋸操作技術的一般特性	145
§ 7. 中小厚度的低炭鋼的鋸接	148
§ 8. 低合金鋼的鋸接	156
§ 9. 厚度大的鋼的點鋸	158
§ 10. 奧氏體鋼及耐熱合金的點鋸	160
§ 11. 輕合金的鋸接	161
§ 12. 銅,鎳及其合金的點鋸特性	167
§ 13. 點鋸規範的選擇	168
§ 14. 點鋸的缺陷及檢驗	169
第六章 凸鋸及 T-形鋸的工藝學	173
§ 1. 凸鋸工藝學	173
§ 2. T-形鋸的工藝學	175
第七章 滾鋸工藝學	177
§ 1. 應用範圍及典型接口	177
§ 2. 滾鋸規範的基本參數	180
§ 3. 滾鋸工藝的一般特性	183
§ 4. 低炭鋼的鋸接	185
§ 5. 不銹鋼及耐熱鋼的鋸接	186
§ 6. 鋁合金的鋸接	187

§ 7. 滾鋸規範的選擇及滾鋸的檢驗	187
第八章 接觸鋸機的變壓器及主要的起動與調節儀器	189
§ 1. 接觸鋸機電氣設備的基本要素	189
§ 2. 鋸接變壓器的主要參數	190
§ 3. 鋸接變壓器的構造	192
§ 4. 鋸接變壓器的工作過程	196
§ 5. 變壓器的功率、工作規範及發熱	201
§ 6. 接觸鋸接變壓器的計算	204
§ 7. 變壓器功率的調節	210
§ 8. 離子儀器的裝置及作用原理	214
§ 9. 三極管及引燃管發火的控制	219
§ 10. 機械的電磁的及離子的開關	223
§ 11. 接觸鋸機的控制儀器	226
第九章 接觸鋸機的電參數	230
§ 1. 鋸接線路的有效電阻及感抗	230
§ 2. 鋸機的外部特性, $\cos \varphi$ 及有効功率	233
第十章 對接鋸機	238
§ 1. 對接鋸機的基本機件及分類	238
§ 2. 鋸機的機架、導軌及底板	238
§ 3. 對接鋸機的送料傳動裝置	241
§ 4. 夾具及檣板裝置	249
§ 5. 大批產出的鋸機的特性及其選擇	256
第十一章 點鋸機及凸鋸機	265
§ 1. 點鋸機的基本部件及分類	265
§ 2. 擠壓及閉合機構	265
§ 3. 鋸接線路中的構件	271
§ 4. 點鋸及凸鋸所用的電極	278
§ 5. 大批產出的固定式單點點鋸機及鋸接壓力機的特性	286
§ 6. 手提式(輕便的)點鋸機	292
§ 7. 雙極及多極點鋸機	298
§ 8. 儲能鋸接的點鋸機	300

第十二章 滾鋸機	307
§ 1. 分類及基本部件	307
§ 2. 基本部件的結構	308
§ 3. 大批產出的滾鋸機的操作特性	314
§ 4. 特殊的滾鋸機	318
第十三章 點鋸與滾鋸的自動化	324
§ 1. 點鋸自動化的基本方法	324
§ 2. $t_{\text{斷}} = \text{常數}$ 的斷續器	326
§ 3. 保證着 $t_{\text{斷}} = \text{常數}$ 及 $I = \text{常數}$ 的斷續器	329
§ 4. $EIt_{\text{斷}} = \text{常數}$ 的斷續器	330
§ 5. 對鋸件溫度的變化有所反應的斷續器	331
§ 6. 滾鋸的斷續器及調幅器	334
第十四章 接觸鋸機的安裝與維護。保安技術	338
§ 1. 鋸機的安裝	338
§ 2. 鋸機的維護及保安技術	340
第十五章 接觸鋸接時的勞動組織，規定定額的原則與施工文件	343
§ 1. 斯達哈諾夫工作法及郭瓦寧工作法的應用	343
§ 2. 規定接觸鋸接定額的原則	345
§ 3. 電極與電能的消耗	346
§ 4. 接觸鋸接時的施工文件	348
附錄 1	350
附錄 2	352
附錄 3	354

接觸電鋸工藝學

緒論

接觸焊接是一種形成永久接合的電氣機械過程。在接觸焊接時焊件藉通過的電流而局部發熱，同時又在熱焊件的接頭處加以壓力。接觸焊接在金屬加熱到熔化溫度以下時（塑性狀態的鋸接）或在形成接頭的區域內局部熔化之後即可實現。

接觸焊接的應用開始於十九世紀七十年代，那時電阻對接焊就被發明了。在 1887 年，天才的俄羅斯炭極電弧焊發明家、尼·尼·別納島斯（Н. Н. Бенардос）取得了炭極點焊法的專利權。他提出了最簡單的鉗狀結構（圖 1），這就是現在廣泛應用於汽車工業及飛機製造中手提式點焊機的原形。滾動接觸焊也是他發明的。現代所應用的銅極點焊法則研究出來得比較遲些。在 1903 年閃光鋸接發明之後，對接焊曾得到特別廣闊的發展。

接觸鋸接的特點是，接頭處的加熱相當大，且很少以較慢的傳熱過程為轉移。為了迅速的加熱就需要電功率很大的特殊鋸機（在個別情況下達 1000 仟伏安以上）。某些現代的接觸鋸機同時具有相當大的機械功率。例如對接鋸接寬達 1500 毫米，厚達 4 毫米的不鏽鋼板所用的鋸機的夾緊鋸件時可發展到 500 噸以上的力，而在鋸

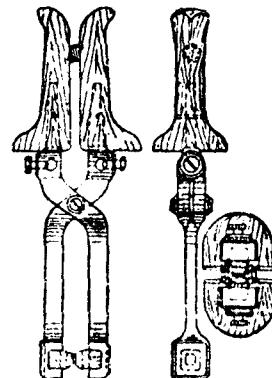


圖 1. H. H. 別納島斯的點鋸鉗。

接快要結束時則以 150 噸的力來擠壓加熱後的鋼板。這種焊機的重量達 50 噸，當然，在蘇聯這種鋸機的創造及接觸鋸接的廣泛應用，祇有在動力業根本恢復，及在斯大林五年計劃勝利實現的基礎上，創造了蘇聯電機製造的動力基礎之後才有可能。

接觸鋸接的發展與接鋸機生產的擴大有密切的關係。這些機器照例由三個主要部份組成：把線路電壓(127—500 伏特)降低到幾個伏特，足以在鋸機的鋸接線路中產生相當大的，有時達 100,000 安培的電流的鋸接變壓器；用來夾緊，擠壓，及移動(例如在滾鋸機內)鋸坯的多多少少像是複雜的機床的機械部分；及在現代自動化機器領域內以其相當大的複雜性著稱的控制儀器。

第一部接觸鋸機是在 1928 在蘇聯“電氣工人”(Электрик)工廠出產的。在頭兩個五年計劃期間，當鋸機生產的增長大於 20 倍時所出產的鋸機的平均功率增長了幾乎五倍。三十年來在工廠(“Электрик”，“Светлана”)及科學研究所裏，在接觸鋸機的自動控制儀器的創造方面進行着巨大的研究工作。

在衛國戰爭以前，由於 A. A. Алексеев; A. И. Ахун; И. А. Филатович 及許多其他蘇維埃設計師的工作，在蘇聯產出了功率在 600 仟伏安以下，具有電氣，氣壓及液壓傳動機構的，各種主要類型的鋸機。其中有：固定式及懸掛式自動點鋸機，點-凸鋸機(鋸接壓力機)，功率在 175 仟伏安以下的萬能式滾鋸機，液壓傳動的重型對接鋸機，A. M. 依格納齊也夫氏法鋸接機。及許多鋸接管子，腳踏車輪緣等的特殊機器。

在蘇聯，甚至在戰爭的年代裏，還曾不間斷地進行了接觸鋸接設備的生產。特別是，在這個時期內，鋸接鐵路鋼軌用的自動對接鋸機的大批生產被組織起來了。

更完善的新型的對接鋸機的創造工作在戰後復興時期得到了獨特的發展。電氣工廠掌握了這幾種鋸機的大批生產：帶有氣壓傳動的，具

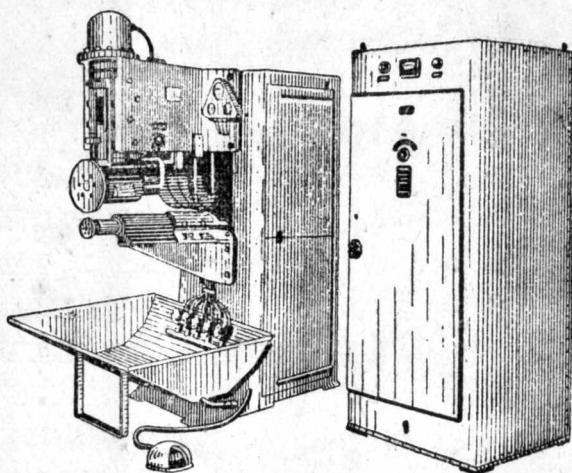


圖 2. 現代的帶有引燃管斷續器的 MIII-100-1 型滾鋸機。

有高度生產效能的點鋸機，凸鋸用的一系列的鋸接壓力機，帶有電氣及液壓傳動的自動對接鋸機，以及帶有引燃管斷續器的滾鋸機（圖 2）。汽車工廠（ЗИС 及 ГАЗ）爲了本身的需要曾組織了複雜的多極點鋸機（圖 3），懸掛式自動點鋸機，專業化滾鋸機及對接鋸機，及其他接觸鋸接設備的生產。1949 年莫斯科斯大林汽車工廠的一批工作者，因在新鋸接設備

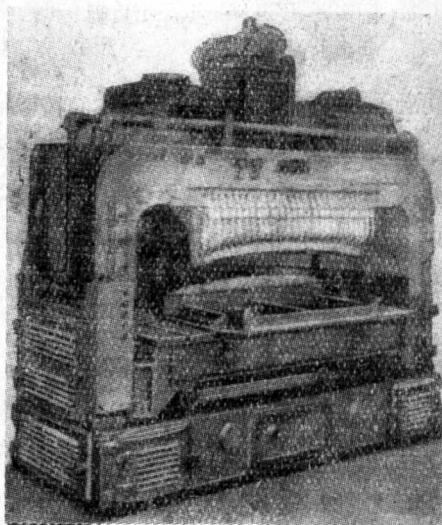


圖 3. ЗИС 多極點鋸機。
領域內的供獻而榮膺斯大林獎金。斯大林獎金也同樣授予了在創造道

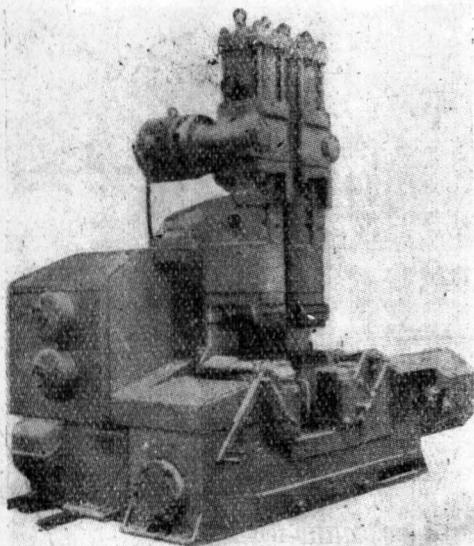


圖 4. PCKM-320U 型自動
道軌對接鋸機。

軌鋸接機(圖 4)方面的工
作。

蘇維埃的工程師和科
學研究家們在具有高度生
產效能的接觸鋸接施工過
程的創造上作了不少的貢
獻。A. M. 依格納齊也夫
發明了獨創的電阻鋸接
法,在以後的工具生產中
獲得了實際的應用。在點
鋸領域內應當指出的有,
在點鋸機之電極間直接熱
處理的應用(1935 年 H. B.
Гевелинг 提出)使用高伏
特電容器的鋸接(Г. И.

Бабат),點鋸過程的體積膨脹儀的控制及其他。

在蘇聯除了接觸鋸設備的改進及新施工過程的擬定外,同時還進
行着系統的研究,目的是要確定在接觸鋸接時所觀察到的物理自然現
象。並建立與這些現象相聯繫着的基本規律。К. К. Хренов 在接觸鋸
接一般理論方面的工作,А. А. Сидоренко, К. А. Кочергин 等在鋸接
接觸理論方面的研究,Н. Я. Коchanovskiy 及 К. П. Имшеник 在閃
光鋸接理論方面的工作,及 А. А. Алексеев 在電阻鋸方面的工作,Г. А.
Николаев, Н. Н. Рыкалин, Г. П. Михайлов 在接觸鋸接的接頭強度
方面的研究。以及工程技術及機器製造科學研究院(ЦНИИТМАШ),在
點鋸及對接鋸的研究方面的某些工作,已使能夠確定接觸鋸接時進行
着的過程的真正本質,並指出這種鋸接方法合理應用的條件及方法。

接觸鋸接的國民經濟價值很大。這種經濟價值由下面的因素所確

定：高度的生產率；鉗件不用外加材料及鉗藥而進行接合的可能性；過程的機械化比較容易；不產生毒性氣體及粉末，也不產生有害的紫外射線，因而能夠把接觸鉗機與金屬切削機床，壓力機，及其他工業設備調換，按置在生產連續帶上任何一點而不需設置特殊的防護套或複雜的通風設備；因在接觸鉗接時應用壓力，就使常有在鉗機中直接裝配鉗件的可能性（例如在對接鉗時）；以高度的生產率來順利地鉗接小厚度鉗件的可能性及其他。

接觸鉗接在大量生產中，首先是汽車工業中得到了特別廣泛的應用。在車身，駕駛室，車架等的接頭內，點鉗被用來代替鉚接。點鉗在蘇維埃汽車製造業中增長着的作用可為下列數字所表明（約數）：

汽車型式	一輛汽車上的鉗點數	汽車型式	一輛汽車上的鉗點數
ЗИС-5	50	ГАЗ-2	1500
ЗИС-101 具有木架的車身	500	ГАЗ-51	2800
ЗИС-150	2000	М-1	3200
ЗИС-110 整體金屬車身	7000	“Победа”	6500
		ЗИМ	10000

對接鉗接被應用於各別衝壓的車身鋼坯的接合，及車架中輪緣的製作等等。

滾鉗在製造染料桶時被用來代替錫鉗①。

接觸鉗接最重要的有效應用領域之一就是鉗製工具的生產。由高速鋼製成的工具工作部份與由便宜的機器鋼製成的柄鉗的對接鉗接，使能夠大大地縮減貴重的高合金鋼的消耗。

接觸鉗接在現代飛機製造中的應用範圍是很大的（在某些型式的飛機中鉗點數目達到 250,000 個）。

接觸鉗接被順利的應用於大小直徑的薄壁管子的生產中。鉗得的管子縱縫的高度堅固性及管壁厚度的均勻性，使金屬的利用極為有效。

① 譯者註：原文為 пайка，暫按科學院規定譯名譯出，也有人譯作鉗鉗。

因此，電鋸的管子有時顯得比無縫鋼管更為有利。

下面所提到的鋸接也有很大的國民經濟價值，道軌接頭的對接鋸；鏈環的對接鋸；整體鋸製車廂車身的點鋸；蒸汽鍋爐中各種各樣的管件的對接鋸；輥軋生產中鋼板及鋼條的對接鋸，保證着冶金工廠冷軋車間的基本設備及輔助設備運轉的連續性，及生產率在本值上的提高。在首先與偉大的共產主義水利建設工程的實現相聯系的鋼筋混凝土的鋼筋網及構架的生產中，接觸點鋸及對接鋸具有很大的意義。在這種建築中鋸接工作的範圍可為將近 20,000,000 個接頭的鋸接需要所表明。

在蘇聯，工業生產空前迅速的增長及其技術水平系統的提高為接觸鋸接的發展開闢了廣闊的遠景。這種發展應當首先向這樣的方向進行：各種接觸鋸接的進一步的機械化及自動化，用來自動完成某配鋸接綜合操作的，複雜的專門化鋸機的創造，設備動力特性的改良（三相饋電，儲能鋸接）以及接觸鋸接有效應用領域的擴大（點鋸件厚度的增大及對接鋸鋼坯斷面的增大）。

第一章 接觸鉗接的基本方法

§1. 接觸鉗接的分類

現代的接觸鉗接方法可以分類如下(圖 5)：

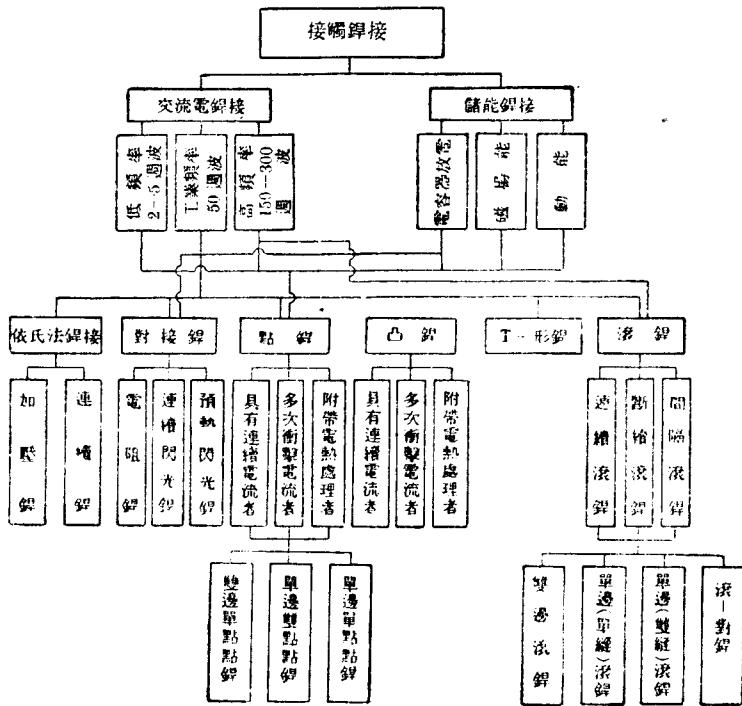


圖 5. 接觸鉗接的分類圖解。

(a)按照鉗接變壓器饋電方法分類：——交流電鉗接（絕大多數的接觸鉗機係用 50 週波的工業頻率單相交流電饋電）或儲能鉗接（鉗接一個鉗點或接頭所需的能量被較慢地積累在電容量內，特殊變壓器的電磁場內，或發電機旋轉着的飛輪內，然後以功率很大的個別衝擊的方法）。

式，被迅速地應用在鋸機的鋸接線路中）。

(a)按照確定着鋸機型式的，所鋸接頭的形狀，分類——對接鋸、依格那齊也夫氏鋸接、點鋸、凸鋸、T-形鋸、滾鋸及滾對鋸。

(b)按照施工特徵分類：(例如電阻對接鋸，或閃光對接鋸，連續滾鋸或斷續滾鋸)。

(c)按照向鋸件引線的方法分類：(例如：單邊及雙邊點鋸)。

§2. 對接鋸接及依格納齊也夫(Игнатьев)氏鋸接

對接鋸接是接觸鋸接的一種方式。在對接鋸時鋸件就在其全部接觸面積上被鋸接起來。應用對接鋸的典型例子示於圖 6。對接鋸時，

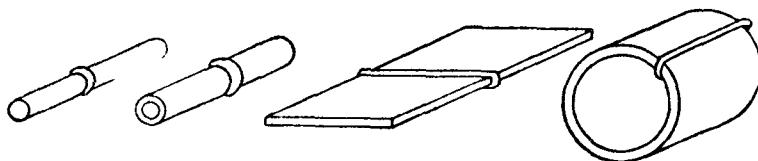


圖 6. 對接鋸應用之例。

兩個斷面大小一樣或相近的鋸件 A 及 B (圖 7)被夾緊在對鋸機的電極內(即鉗口內)。最簡單的非自動化槓桿傳動對接鋸機由機架 1 所組成，帶有左夾具 3 的不動平板 2 被固定在機架 1 上。帶有以張開形式示於圖解內的右夾具 5 的活動平板 4 (即支座)，與兩操作桿 6 固定地相聯接，藉助於槓桿系統 7 而移動於導軌 8 之內。圖示的帶有分區開關 10 的鋸接變壓器 9 則被安置在機架內。變壓器的二次線圈藉軟母線 11 與夾具裝置相聯接。電流閉合係用於操縱槓桿相聯係的開關 12 來實現。變壓器的一次繞組是從交流線路經分區開關而饋電的。這種分區開關可改變繞組接入線圈的數目，結果是改變鋸機鋸接線路中的電壓及電流，也即改變在鋸接時所能發揮的功率。

有兩種基本的對接鋸方法存在——電阻對接鋸及閃光對接鋸。電阻對接鋸是對接鋸的一種方式。在電阻對接鋸時，彼此緊密擠住的兩

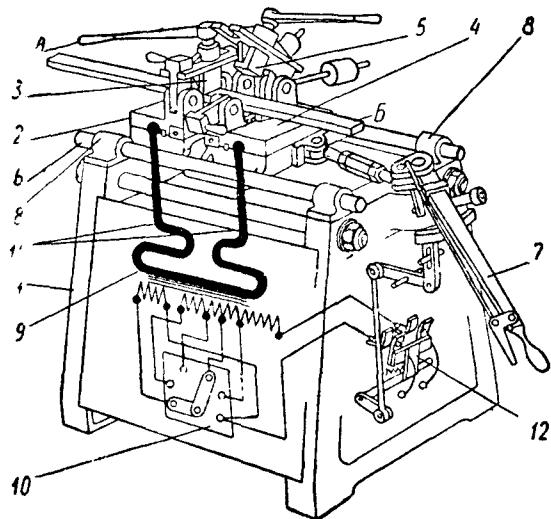


圖 7. 帶有橫桿操縱的對接鋸機的圖解。

鋸件末端，被通過的電流加熱到熔點稍下的溫度，此時就在塑性狀態中被鋸住。因此，電阻鋸時鋸件就要在全部鋸接期間被聯續地擠壓和加熱。

閃光對接鋸是對接鋸的另一種方式。在閃光對接鋸時，鋸件頂端在相接近而尚無實際壓力時即已加熱到熔化，同時再將已熱鋸件急速擠壓(頂鍛)即可形成鋸接接頭。

在閃光鋸接時電流被閉合到擠壓力加上時為止。對接鋸機活動平板4(圖7)緩慢移動時，就在鋸件頂端表面上一點或幾點形成了電接觸，這些接觸附近的金屬很快地(在千分之幾秒的時間內)，就被加熱到熔化，在兩鋸件間形成一個或幾個液體金屬的過樑(перемычка)，這種過樑在進一步的加熱中即爆燃而破壞。與過樑破壞的同時，熔化的金屬粒子自頂端縫隙中以火花的形式射出。鋸件亦即略為縮短。在鋸件連續接近時，愈來愈新的過樑被形成，強烈的加熱着鋸件的末端。以極

短的時間間隔相接連的過樑爆炸，造成了連續放火花的印象，這種印象正標誌着閃光鋸接的特徵。鋸件在距其頂端足夠的長度上加熱之後，即同時切斷電流而進行頂鍛。

對接鋸時連續放火花的階段叫做燒化(оплавление)。本來在最簡單的情況下由燒化與頂鍛形成的閃光鋸接過程，有時因在鋸機中直接引用電流預熱而被弄得複雜了。用閃光法(帶有預熱)所能鋸接的鋼件的斷面積可達 25,000 平方毫米。

依格納齊也夫氏鋸接也是接觸鋸接的一種方式。其與電阻對接鋸的區別在於鋸件中的電流不垂直於，而平行於其接合平面而流動。

在依格納齊也夫加壓鋸接時(圖 8, a)，板 1 安放在板 2 上，電流藉電極 3 而傳到板 2。為了減少熱量的損耗可採用石棉襯墊 4。在緩慢加熱時，在鋸件的整個斷面上的溫度實際上是一樣的。在達到規定溫度時板 1 及板 2 就被壓力機 5 據壓，而產生塑性狀態的鋸接。在依格納齊也夫氏連續鋸接時(圖 8, b)兩條扁鋼坯 1 及 2，以速度 v 移動於與鋸接變壓器 5 相連接的轉動滾盤 3 及 4 之間。扁鋼在兩對滾子間的一段上被加熱，並在力 P_1 的作用下被鋸住。依氏鋸接已在工具生產中獲得應用。

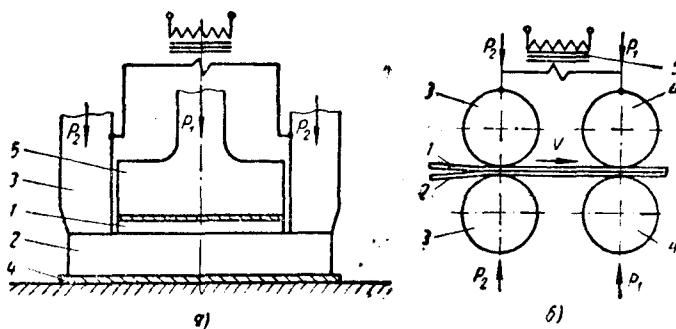


圖 8. 依格納齊也夫氏鋸接的理論圖解。

(a) 加壓鋸接， (b) 連續鋸接。

§3. 點鉗、凸鉗及 T-形鉗

點鉗是接觸鉗接的一種方式。點鉗時，鉗件並不在其全部接觸面上，而祇在個別點上被鉗接，應用點鉗的典型例子示於圖 9。最簡單的

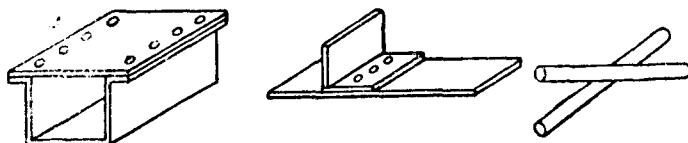


圖 9. 應用點鉗的最簡單的例子。

非自動化腳踏傳動點鉗機由機架 1 所組成（圖 10），經分區開關 3 與鉗機饋電線路相聯接的鉗接變壓器 2 被安置在機架內。電極 4 被直接固定在鉗機臂 5 內或特殊的電極卡頭（電嘴）內。與機架絕緣了的下臂被

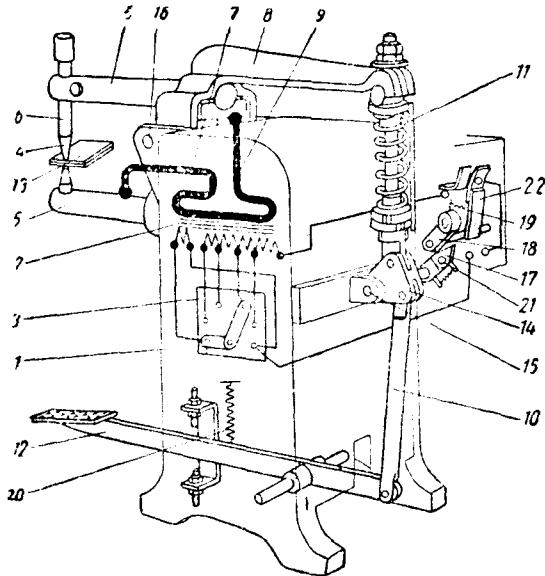


圖 10. 帶有腳踏傳動的點鉗機之圖解。

螺釘固定在機架上，並以母線 7 與變壓器的二次線圈相聯。被固定在搖桿 8 內的上臂則以軟銅母線 9 與變壓器的二次線圈相聯接。搖桿 8 經調節着鋅件擠壓程度的彈簧 11 藉橫桿系統 14 與腳踏橫桿 12 的末端相聯，鋅件 13 在腳踏壓下時即為電極所擠壓，同時鋅接電流也為機械開關所閉合。到鋅接結束時，即放開腳踏，切斷電流並卸下鋅件。

具有高度導電性及導熱性的銅或特殊的銅合金才用來製造點鋅機的電極。因此與電極相接觸的鋅件表面的發熱比鋅點區域的裏層金屬的加熱進行得緩慢。鋅接過程通常進行到鋅件中部最熱區域的金屬開始熔化時為止。結果形的鋅點乃是鑄造金屬的透鏡形核心（圖 11 核的斷面有陰影），該核為金屬環所圍繞，在環界內鋅接會在未熔化的塑性狀態內進行。這種環在加熱時即為加在鋅機電極上的力所擠壓，而成為阻止着液體金屬從鋅點核心中溢出的密封。

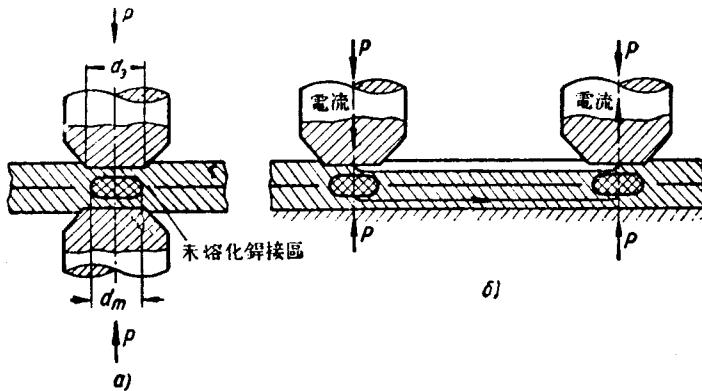


圖 11. 在雙邊單點(a)及單邊雙點(b)鋅接時電極之配置。

在鋅接每一鋅點後，要先切斷電流，然後再解除電極的壓力，並將鋅件從鋅機上卸下。如果改變了這一次序而在電流切斷以前解除了壓力，則在電極與鋅件間就形成不良的電接觸（和在閃光對接鋅時一樣），這種接觸就被很快地加熱而燒壞。這時連鋅件帶電極都會被損壞。

按照同時所鋅的鋅點數目可區分為單點，雙點及多點鋅接，當在鋅