

# 農業電氣化講義

(第二分冊)

## 农业电力驅动

东北农学院农机系电工教研組

一九五八年四月

## 前　　言

本講義是“農業电气化”中的一部分。目前農業电气化問題在我国才开始，在国营農場和廣大農村中电气化問題已在逐步开始，然后在这方面的人材很少，因此对農業机械化专业的学生加强电气化知識的学习是完全必要的。

本講義譯自苏联 Г. И. 那桑洛夫 (Назаров) 所著的“農業电力驅動”而作为“電能在農業中应用”課程的教材。緒論、第一章和第二章由朱思九同志所譯。第三章和第四章由常庸同志所譯。第五章至第十五章由吳承祜同志所譯。

东北農学院農机系电工学教研組

1958 年 2 月 21 日

# 目 录

|                         |    |
|-------------------------|----|
| 前 言                     |    |
| 緒 論                     |    |
| 第一 章 工業與農業電力驅動的發展       | 3  |
| 第二 章 電力驅動系統及其一般的特性      | 9  |
| § 1. 傳導式電力驅動            | 10 |
| § 2. 單獨電力驅動             | 11 |
| § 3. 多電動機電力驅動           | 15 |
| § 4. 電力驅動的分類簡圖          | 16 |
| § 5. 單獨驅動與分組式驅動相比的優點和缺點 | 16 |
| 第三 章 電動機機械特性的分析         | 18 |
| § 1. 額定值                | 18 |
| § 2. 並激電動機              | 19 |
| § 3. 串激電動機              | 23 |
| § 4. 复激電動機              | 26 |
| § 5. 直流電動機旋轉方向的改變       | 27 |
| § 6. 三相鼠籠轉子式感應電動機       | 27 |
| § 7. 具有變阻器起動的感應電動機      | 32 |
| § 8. 双鼠籠式和深槽式感應電動機      | 33 |
| § 9. 感應電動機的調速和換向        | 35 |
| § 10. 單相感應電動機           | 36 |
| § 11. 電容器單相電動機          | 37 |
| § 12. 同步電動機             | 39 |
| 第四 章 電動機的制動，接通和切斷       | 42 |
| § 1. 再生制動               | 42 |
| § 2. 外接电阻制動             | 44 |
| § 3. 反接制動               | 44 |
| § 4. 用电操縱的机械制動          | 45 |
| § 5. 直流电動機和交流电動機的接通和切斷  | 46 |
| 第五 章 電動機的功率和發熱情況        | 48 |
| § 1. 電動機的發熱和冷卻的方程式      | 50 |
| § 2. 在各種不同負載下的電動機的發熱    | 55 |
| § 3. 影響電動機功率的主要構造因素     | 56 |
| § 4. 周圍介質的溫度對電動機功率的影響   | 57 |

|                                   |     |
|-----------------------------------|-----|
| <b>第六章 按运用情况，工作机械的負載特性和电动机的分类</b> | 59  |
| <b>第七章 电力驅动的动力学</b>               | 61  |
| <b>第八章 在各不同工作情况下驅动电动机所需功率之决定</b>  | 67  |
| § 1. 長期不变負載                       | 67  |
| § 2. 長期变动負載                       | 80  |
| § 3. 短期运用电动机功率的决定                 | 84  |
| § 4. 重复短期运用的負載                    | 85  |
| § 5. 分組驅动电动机功率之决定                 | 91  |
| § 6. 按照标准資料电动机功率的决定               | 98  |
| <b>第九章 变阻器的选择</b>                 | 105 |
| § 1. 激磁变阻器                        | 105 |
| § 2. 起动变阻器                        | 105 |
| § 3. 起动調節变阻器                      | 108 |
| <b>第十章 电动机的非自动控制設备和簡圖</b>         | 109 |
| § 1. 刀閘和切換开关                      | 109 |
| § 2. 电动机箱                         | 110 |
| § 3. 平板型开关                        | 110 |
| § 4. 鼓形切換开关                       | 111 |
| § 5. 油起動器和倒順开关                    | 114 |
| § 6. 磁極切換开关                       | 117 |
| <b>第十一章 电动机的自动保护</b>              | 117 |
| § 1. 保險器                          | 118 |
| § 2. 热繼电器                         | 120 |
| <b>第十二章 电动机自動控制設设备和線路圖</b>        | 121 |
| § 1. 接触器                          | 121 |
| § 2. 自动控制線路圖中的符号                  | 123 |
| § 3. 自动控制線路圖                      | 124 |
| <b>第十三章 电动机的功率和型式以及整个电力驅动的选择</b>  | 129 |
| § 1. 根据了負載的特性，电动机的选择和它的功率的檢驗      | 129 |
| § 2. 电动机电流和电压之值的选择                | 130 |
| § 3. 电动机的选择考慮到小功率供电电源的影响          | 132 |
| § 4. 电动机轉速的选择                     | 137 |
| § 5. 电动机按構造的选择                    | 139 |
| § 6. 电动机和电力驅动的几个特殊型式              | 142 |

|                                 |     |
|---------------------------------|-----|
| 第十四章 电力裝备中的功率因数及其改善方法 . . . . . | 147 |
| § 1. 低的功率因数是毫無用处的 . . . . .     | 148 |
| § 2. 感应电动机功率因数降低的因素 . . . . .   | 150 |
| § 3. 低功率因数的电动机 . . . . .        | 151 |
| § 4. 运用条件所影响因数的降低 . . . . .     | 152 |
| § 5. 改善功率因数的方法 . . . . .        | 152 |
| 第十五章 电动机的安装及其操作条件 . . . . .     | 156 |
| § 1. 电动机的安装 . . . . .           | 156 |
| § 2. 电动机第一次起动前的准备 . . . . .     | 158 |
| § 3. 电动机的一般操作規則 . . . . .       | 159 |
| § 4. 电动机中的故障及其消除方法 . . . . .    | 160 |
| § 5. 电动机管理时的安全量度 . . . . .      | 162 |
| 附 錄 . . . . .                   | 163 |

1933年農業電氣化與機械化問題的系統敘述，由蘇聯農業工程學院編寫

## 緒 言

电力驅動成为一門科学，这是比較不久前的事（自 1921—1922 年）。

這一門新的学科是苏联的学者們創造的。在我國（指苏联——譯者註）應工業运输及農業各部門的需要，在研究电力驅動的理論、計算和設計結構方面，進行了大量有价值的理論，實驗和生產上的工作。以电力驅動为題，寫了好几十篇學位論文，在各高等工業学校以及科學研究机关的科學技術雜誌和著作选集上，發表了成百篇的文章。當國外還沒有一本系統化的教科書，還沒有一部關於电力驅動一般理論的創作的時候，在我們苏联已經出現了關於這一問題的基本手册和專門書籍。在這方面的著作當中，應該特別指出 C. A. 林开維奇（Ринкевича）教授在 1925 年所著關於电力驅動的第一本教科書以及 M. Г. 叶甫林諾夫（Евреинов）院士，B. K. 波波夫（Попов），P. Л. 阿隆諾夫（Аронов），C. A. 泊列士（Пресс），A. T. 哥罗方（Голован），B. Б. 烏曼斯基（Уманский），A. Я. 斯洛尼姆（Слоним）等教授所作的工作，奠定了苏联的电力驅動学派。

苏联關於电力驅動的科学之所以有卓越的成績是由於我國在偉大的十月社会主义革命之后創造了極其有利於這一电工技術部分發展的条件。

偉大的列寧國家电气化計劃（俄罗斯國家电气化計劃），在恢復期間內的任务以及後來龐大的斯大林五年計劃的实行，使电动机在國民經濟各部門中的作用和意義提到了空前的高度。社会主义的生產實踐，要求制訂出电力驅動的筹划，計算及設計的科学依据。在苏联政府及布尔什維克党的經常关怀下，苏联的学者，工程师及技师們，逐漸勝利解決了擺在他們面前的各种任务。

慎密的試驗研究和深刻的理論綜合是与千百个第一流的电气化企業的建造緊密地結合着發展的，這些企業都採用了最完善的以及合理地選擇电力驅動系統。

从苏联各企業所裝置的許多傑出的电力驅動中，可以自豪地指出下面这些例子：譬如：大型壓壓機、礦山昇降机、造紙机、排字机、莫斯科运河抽水机等的电力驅動裝置以及世界上最好的熔礦爐加料系統的电力驅動裝置等等。

在苏联电力驅動理論与實踐發展的高度水平，使大批特殊的电力驅動裝置得以順利地設計成功。

農業电力驅動在很多方面是一門專門的和非常特殊的电力驅動部門。

農業电力驅動的特点是：所驅動的机器种类極其繁多，机械能需要着分散，工作的季節性以及很多机器上的电气及机械裝置的利用系数低。此外，農業中小容量的电站和变电站，對於解决一系列有关合理地選擇电力驅動的問題也有影响。

在苏联，1923年开始科学地研究農業电力驅動的各种問題，並开始講授這一門新的学科，当时是在莫斯科罗蒙諾索夫学院以及設有農業电气化科的列寧格勒工学院成立了農業工程系。到目前为止，已經完成了很多試驗各种电力驅動的工作，如脫谷机組、清粮机作飼料的机器、电动耕地机、集体農莊副業企業的机床、机器拖拉机站和机器拖拉机修理厂的机床等。

在現有的農業机械上採用合理化的电力驅動的研究工作逐步發展了，並且制造了獨創的農業用的电力驅動，例如：A. И. 拉夫連捷夫（Лаврентьев）的自動抽水器，B. А. 皮查克（Пичак），П. Н. 李斯托夫（Листов），B. Г. 斯杰三柯（Степченко）的电气拖拉机，A. Ф. 格列賽尼柯夫（Гребеников）的設有單独电力驅動的电动粉碎机以及 Л. Я. 齊維揚（Цивьян）的移动式可調節的电力驅動。

1933年，系統的敘述農業电力驅動問題的企圖第一次實現了。这就是莫斯科農業电气化与机械化学院电在農業中应用教研組的集体著作“農業电气化”（該書）由 M. Г. 叶甫林諾夫教授任主編。

1933年，初次出現了供農業机械化系學習“農業电力驅動”課程用的現行教科書。

“農業電力驅動”課程的研究對象是電動機，把它和工作機械及生產技術密切地聯繫在一起加以研究。

這一聯繫概述如下：

工作機械或在技術過程中執行其所規定的功能的機組，對於其本身之動力中心（電動機）提出一定的要求，電動機則應該尽可能予以完全的滿足，並且在技術上要最簡單合理，同時毫無疑問，在經濟上要有利。

電動機既是代替其它類型的原動機，也要對工作機械提出自己的特別要求與一切必要的前提，以便為了使生產有利，電動機與工作機械能有適當的配合；整個生產機組能得到應有的改造，這種改造的結果常常改變了原有工作機械的外貌。

電動機與工作機械之間互相依賴最明顯的是電力驅動控制線路圖的選擇。這些線路圖主要發展趨勢是：要求或多或少在控制線路圖中引入自動化的因素，以便在技術過程進行中自動控制電機的意圖愈來愈多（如接觸繼電器控制，電子和離子儀器，光電管等）。

因此，農業電力驅動課程的目的是向學生講解：

1) 从所發生的轉矩，可調整性，過載能力，功率因數（交流電動機），制動特性等觀點出發來研究直流電動機和交流電動機的電氣機械特性；

2) 根據負載圖所表明的發熱狀況，電力驅動的動力學，起動困難程度，加速時間以及其他指標來確定電動機功率和選擇電動機型式的方法；

3) 電動機的控制線路圖（包括最簡單的自動化線路圖）；

4) 控制和保護電動機的設備種類以及應用這種設備的條件。

研究電力驅動課程的方法是完全具體的。在我們國民經濟各部門中應用電動機的豐富實際經驗，經過科學的綜合，組成了本課程的理論部分。習題，實驗和生產實習可減輕掌握課程中的理論部分的困難，並使學生獲得生產崗位上的工程技術人員所必需的實際操作技能。

研究“農業電力驅動”這一課程可使在社會主義農業的工程技術人員掌握合理地選擇電力驅動類型，其安裝和使用的方法。毫無疑問，掌握了本書所講授的方法，就一定能勝任地從事於進一步發展農業生產中的電力驅動的工作。

## 第一章 工業与农业电力驅動的发展

1822年，初次出現了用电流獲得机械运动的企圖，当时法拉第制成了几个可动的模型，模型上通了电流的導体能繞着磁鐵旋轉，反之，磁鐵也会繞着通电流的導体旋轉。

圖1示法拉第的电动机。其中N-S是磁棒；3是盛着水銀的环形容器；2是电池，4是用一个尖头支在磁鐵上的導体。这个導体的兩端放入水銀內。如果合上开关1，则电流沿導体流过，由於与永久磁鐵的磁場互相作用，支在尖头上的導体就开始旋轉。

当时許多研究工作者还提出过类似的模型，但是因为它们所產生的作用力很小，所以沒有什么实际意义。

發明家最初所提出的一些电动机，在構造形狀和工作原理方面都受到了蒸氣机的影响，所以在十九世紀三十年代出現了往复运动式構造的电动机。

在圖2所示的电动机上，受蒸氣机的構造影响最明顯。这个电动机起作用的部件是两个强力的線5圈和6，由电池交替地向它供电。由於这样，棒2和4也就交替地被吸入線圈並使框架1，3獲得往复运动，往复运动又靠曲柄連桿機構变成飛輪的轉動。

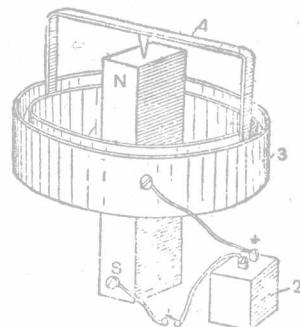


圖1 法拉第的电动机

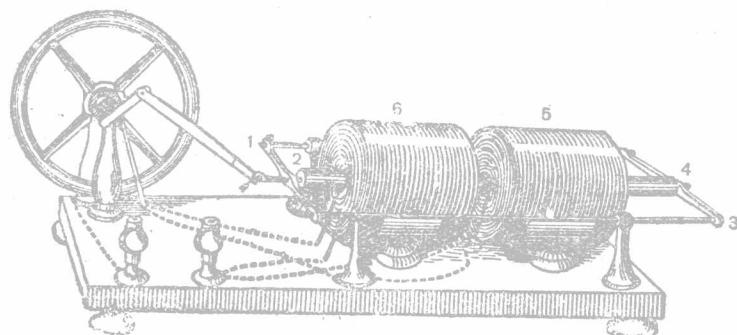


圖2 往复运动的电动机

線圈的交替供电，由一个裝在飛輪軸上的專門的整流器自動進行。

1825年，俄國院士亞可比在其科学論文中否定了在电动机中应用往复运动的原理，同时描述了自己設計的有旋转运动的电动机。这一个电动机是由八个旋转的和八个不动的棒所組成（如圖3）。动的棒在旋转时靠裝在旋转軸上的整流器來改变極性，整流器是这样裝置的：要使所有的动的棒与不动的棒在相对而遇时，始終向同一方向（旋转方向）推斥。这是第一个用於实际目的的电动机。

1838年，B. C. 亞可比院士在彼得堡用这一电动机实现了歷史上第一次的电力驅動。电动机裝在船上，驅动叶輪，推动小船以每小时2.5公里的速度沿涅瓦河上航行。这第一个电力驅動虽然由於構造不完善以及利用电池不經濟（电池比人工貴二倍）而未能推廣，但却起了巨大的作用，以本身的范例証明了在工業中用电流以獲得机械运动的实际可能性。

第一个电动机模型的失敗，使若干学者對於利用电作为动力这一思想也發生了怀疑。

在这种情況之下，天才的思想家K. 馬克思在1850年所發表的關於电能的偉大前途和电动机革命性的作用的看法就顯得更为英明。威廉李卜克內西（Вильгельм Лиекнхект）在他的馬克思回

憶錄中寫道：

“我們很快就談到了自然科學，馬克思嘲笑了歐洲的獲勝一時的反動勢力，它以為革命已經被扑滅了，但沒有夢想到自然科學却正在準備一次新的革命。在上一世紀翻天覆地的蒸氣陛下的統治已經結束了，而代替它的將是無比地更为革命的力量——電火化”①

歷史証實了馬克思的英明預見。

要廣泛地在實際上使用電力驅動，只要創造出更完善的電動機和更完善的方法。這在十九世紀末也被實現了。

三相感應電動機的發明是具有特別重大的意義。研究與發明出第一個三相電動機的構造榮譽是屬於俄國工程師多利奧—多勃羅沃利斯基。他在1891年就設計了一種電動機，其主要特點至今仍然沒有什麼改變。

三相感應電動機是一個堅實、可靠、價廉的機械能的來源，在進一步改善之後，它得到了優先於其它電動機的廣泛應用。

感應電動機的發明（在電能變壓原理發現之後）有力地推動了工業、運輸業和農業電氣化的發展。

起初，在工業中採用電動機單純是为了代替其它以前所採用的機械原動機（蒸氣機、水輪機和內燃機）。但電動機很快地就完全顯示了它的非常寶貴的新優點，即：

1. 按工藝過程進行的要求，在一個工作單位，在任何地點內可獲得最廣範圍內的功率——從千分之凡瓦到幾萬瓩。

可以舉出下列一些例子：a) 用以驅動電鐘機械的同步反應式電動機，其功率為 0.000003 瓩；b) 用於鐘表工廠中某些工具上的整流子式電動機，功率為 0.0007 瓩，每分鐘轉數為 30000 轉至 40000 轉，以及 c) 用在工業上的電力驅動的電動機功率達 11000 瓩和船舶用電動機功率為 42000 瓩。

2. 可以獲得最廣範圍的速度：從任意小的轉速到任意大的轉速（如某些廣告用的電動機，一小時轉一轉，在工程師福列得金（Фридкин）所設計供磨煤球形磨用的無減速裝置電力驅動系統中每分鐘 28 轉，在超級離心機及電氣紡織中，可達 100000 轉或更多）。

3. 轉數的調節範圍寬和平緩（在某些整流子式電動機中，其調節完全用電的方法來進行的，其範圍為 1:15）。

4. 起動、停車和反轉簡便（某些自動金屬切削機床要求每小時開閉 3000—4000 次）以及有無限的自動化控制的可能性。

5. 電動機對特殊要求的工作機械緊湊和可以適應（用法蘭盤式小軸聯接，造在工作機械內部或附連在其上）。可以舉出所謂“鉛筆式”電動機為例，以說明電動機對於其工作地點的情況的極大適應性。

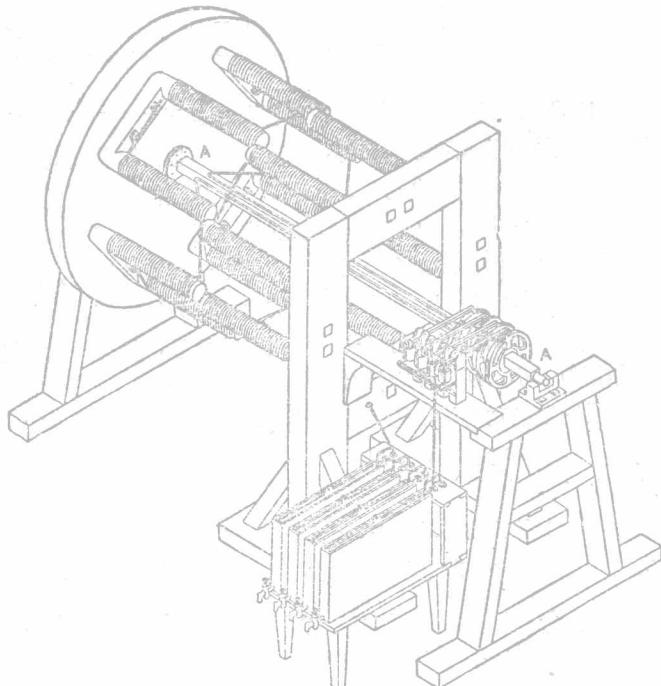


圖 3 亞可比的電動機

應性，這種電機用於石油井的唧筒內。電動機功率為 71 瓩，其形狀如一長圓柱，直徑約為 20 厘米，而軸間長度約為 6 米。

6. 過載能力高和速度均勻無波動。
7. 效率較高。
8. 保養簡便，管理使用耗費小（用於潤滑清潔等）。

由於這些優點，電動機成為推動各技術部門的有力工具。

電力驅動是沿着這一道路發展的，即：使電動機與工作機械緊密地配合，並擺脫了複雜累贅的傳動裝置，這種裝置把工藝過程中個別操作束縛在它安裝的地方。

在現代，電動機正滲入工作機械本身結構中，並擔承了個別機構的作用（壓延機中的滾子電動機，工程師福列得金的電動機梳毛機中具有扇形定子的電動機，技術科學候補博士格列賓尼克（Гребенников）的電動粉碎機中具有外轉子的電動機等）。

由於電能的無限的可分性以及電動機的控制輕易簡單，當在強大的機組中為了驅動各部件和完成各種輔助操作而裝置了能迅速準確地完成其所應工作的電動機的時候，可以實行在機械本身內部的動力分配。

現代電力驅動的最大特徵是採用各種自動化和半自動化的控制。

用簡單地按一下電鈕的方法來控制遠距離的電動機（遠程操縱）以及在冶金工業，金屬加工業中較早採用的隨工藝過程的進行而自動接合的各種電磁操縱機構，現在已經被肯定地引用於工業的各部門中。

在工業中採用的聯動機床與流水作業的同時，所謂反射器式的自動裝置也越來越廣泛地被採用着，這一自動裝置可以隨著技術過程的進行無需人力而極準確地自動完成一系列操作。這一類自動裝置的例子有：1) 隨着工件或切屑斷面的尺寸的逐漸增加而改變切削速度。2) 工件達規定尺寸時停閉電動機並退出刀具或砂輪。3) 按模型或圖樣加工另件。

戰後斯大林五年計劃中規定還要採用更完善的電力驅動的類型。

關於在 1946—1950 年內恢復與發展國民經濟的五年計劃的規定：

“保證在工業中廣泛地採用單個自動化電力驅動並過渡到與工作機械之工作機構有機地聯繫着的電力驅動”。

馬克思——列寧主義的奠基者，對電能在國民經濟各部門中的作用，賦予了巨大的意義。

我們已經指出過馬克思對電的萌芽如何估計的。

大家也都知道列寧的天才的公式：

“共產主義是蘇維埃政權加上全國电气化”❶。

列寧始終強調电气化在農業中的特別重大的意義。還在前一世紀末，他就寫過：

“我們將不詳細討論農業中採用电工技術會表示（一部分已經表示出了）大規模生產有怎樣巨大的勝利——這種情況是太明顯了，以致不值得去堅持主張了”❷。

偉大的十月社会主义革命之後，列寧在規定蘇聯國民經濟社會主義改造的道路的時候，就這樣確定了向先進的社会主义農業過渡的道路：

“小農經濟

集體農莊

电气化”。❸

❶ B. I. 列寧選集，第十六章，46 頁，俄文第三版。

❷ B. I. 列寧選集，“土地問題和馬克思的批評”，第五章，127 頁，俄文第四版。

❸ B. I. 列寧選集，第二十六章，310 頁，俄文第三版。

斯大林同志——列寧的思想的實現者——這在 1927 年 7 月 7 日和外國工人代表團談話時就指示過：

“當農民經濟經過機械化電氣化而在新的技術基礎上改造完成時，席卷一切的集體化浪潮就必然要來到……”①。

斯大林同志在自己的著作中特別強調電氣化在解決共產主義社會的建設的最重要的任務——消滅城鄉對立中的意義，關於這一點，他說：

“歸根到底，必須貫徹電氣化計劃，它是使城鄉更為接近並消滅它們之間的對立的工具”②。

真因為如此，蘇聯國民經濟電氣化的問題，在整個斯大林五年計劃中，受到了很大的關注。

在沙皇的俄國，全部發電站的功率是 110 萬瓩，而在蘇聯，在偉大的衛國戰爭之前，已經達到了 1100 萬瓩而發電量則為每年 480 億瓩小時。

德國法西斯匪徒背信棄義的侵略，給蘇聯的電氣事業帶來了嚴重的損失（被毀發電站的總功率是 300 萬瓩），但並沒有能夠使發電站的建設停頓。

在 1941 年到 1944 年的時間內，在烏拉爾，庫茲巴斯，塔什干，庫依貝舍夫以及其它地區，發電站的功率和發電量增加了 2—3 倍。

1942 年恢復被侵略者破壞的發電站的工程就開始了，從 1942 年到 1946 年，恢復的發電站的總功率為 160 萬瓩。

關於在 1946 年到 1950 年內恢復及發展蘇聯國民經濟的五年計劃的規定不僅要消滅德國法西斯侵略所造成的後果，並須進一步蓬勃地發展蘇聯的動力事業。規定中說：

“在電氣化方面——加強水電站的恢復和建設，要使發電站功率的增長超過其它各部門的恢復與發展。確定 1950 年的發電量要比 1940 年超過 70%。”

完全恢復遭受侵略區域內的發電站和在五年計劃期間使全部發電站投入生產的發電能力共增加 1170 萬瓩，以期於 1950 年時發電站的規定功率達到 2240 萬瓩”。

蘇聯電氣化的這樣發展，使農業可以走向更廣泛的電氣化。

根據這一點，五年計劃的規定指出：

“保證在各農業地區大量建設小型的水力發電站，風力發電站和利用移動式蒸氣機與煤氣發生爐的火力發電站”。

蘇聯部長會議 1948 年 5 月 29 日的“關於在 1948—1950 年內發展農村電氣化的計劃”的決議，規定了農村中電力的巨大增長，僅在 1948—1950 內，決定就擬定了在農村中建設與投入生產的發電站的總功率要達到 878,000 瓩的計劃，與國家的區和市的巨型發電站電力網聯接的，尚不計算在內。

如果計入 1948 年以前已經投入生產的電力，則農村中電源的總功率，在 1951 年前將約為 200 萬瓩。為對比起見，應該指出，在 1913 年時，農村中發電設備的總功率尚不足 2000 瓩。

農村中具有如此發電能力，將使集體農莊，機器拖拉機站及國營農場廣泛地電氣化。

按 1948—1950 年的計劃，除 107700 個已有電力的集體農莊外，尚預定要將 33500 個集體農莊電氣化。除此之外，有 4300 個機器拖拉機站，區間大修場及發動機修理工場，514 個國營農場，蘇聯農業部農業實驗選種站也要電氣化。

有了這些數字，到斯大林戰後五年計劃末，電力驅動在農業生產中的作用必將大大的提高。

根據農業電氣化管理局的訂貨單，電氣工業必須五年期內製造幾十萬部總功率為 200 萬瓩的各類電動機以供農業之需。

① H. B. 斯大林選集，列寧主義問題，420 頁，俄文第六版。

② 同① 147 頁，俄文第九版。

电动机在農業生產中的应用將沿着怎样的道路發展呢？

政府 1948 年 5 月 29 日的決議，把農業电气化看作在國營農場、集体農庄和机器拖拉机站中提高劳动生产率为最重要的工具。因此它責成領導机关在制訂集体農庄、國營農場和机器拖拉机站的生產計劃时，首先要保証繁重劳动所需的电力，包括：机器拖拉机站的各工場的工作，脫谷、清粮分級、干燥、磨粉、灌溉、供水、作飼料、挤乳、剪羊毛以及農產品的加工等。

从动力观点和生产的观点看來，电力驅动在机器拖拉机修理場、机器拖拉机站的修理工場和國營農場中，与工業中一样，都是合理的驅动类型。因此，在大多数机器拖拉机修理場和机器拖拉机站的工場中，机床都用电力驅动工作的，而重建的典型机器拖拉机修理場則更是完全按使用电力驅动來設計的。

脫谷时使用电动机，可使脫谷流水作业中的主要过程全部机械化（將禾稻喂入滾筒，滾筒及分离裝置的驅动，拖稈桿的絞盤和鼓風式碎稈运送器中風扇的驅動）。

在畜牧業中，供水、作飼料（驅动切牧草机、碎豆餅机、切塊根机、切草机等），挤乳、剪羊毛与通風等都正在進行着电气化。

实行了供水电气化，电动机可以在整个晝夜之中保証不斷地往農場供水，並易於实行根据水的需要而自动开闭电动机。用一些極其簡單便宜的設備和附件就可以实现自动化（在有压水塔时，採用浮漂式繼电器，在無水塔式供水时，则用压力繼电器）。在这些裝置中，电动机均有自动保护，防止过載，而在任何事故發生时则有信号，因此，管理自动抽水站並不需要常駐人員，从而大大地減低管理費用。

作飼料机器的电力驅动，可以大大提高生產率並減低作飼料的成本。

挤奶电气机械化的裝置，有制成固定式的（裝在畜欄上），也有制成移动式的（用在牧场上）。採用电气机械化挤奶，能大大提高劳动生产率（100%或更多），減低挤奶妇的疲劳，改善衛生条件，以保証生產更少被微生物傳染的牛乳。

电动剪羊毛机应用很廣，其增加劳动生产率約达兩倍，改善了劳动条件，提高剪毛工作質量，並使从每只羊身上剪下的毛增加 100—400 克。

除在上述列舉的固定裝置採用电动机外，在最短期间內，电力驅动在非固定裝置中亦將具有很大的意义。

在農業中，非固定电动裝置主要的用於耕作過程的电气机械化方面。

目前，在耕作电气机械化方面确定三个主要的方向：1) 利用絞盤和鋼纜牽引來实现耕作电气机械化。2) 用电气拖拉机及裝有电动机的農業机械來实现耕作過程的电气机械化。3) 在拖拉机的基礎上实现非固定的農業机械的电气化。

虽然在 1879 年已經進行过利用絞盤來实现电气耕地的初次試驗（塞尔曼茲 Сермез，法國），但电气耕地絞盤到目前为止並未得到任何顯著的推廣。

在我們苏联，电气耕地第一步試驗是在 1921 年組織的，大家都知道列寧是如何热烈地參加了這些試驗的組織工作，在莫斯科城效布惕爾斯基（Бутырском）農場進行电气耕地試驗时，列寧會親自出席。

苏联曾經有过几种按鋼纜牽引的原理工作的电气耕地机組，其中構造最完善的是全蘇農業电气化科学研究院（ВИЭСХ）所設計的用絞盤工作的机組（圖4）。

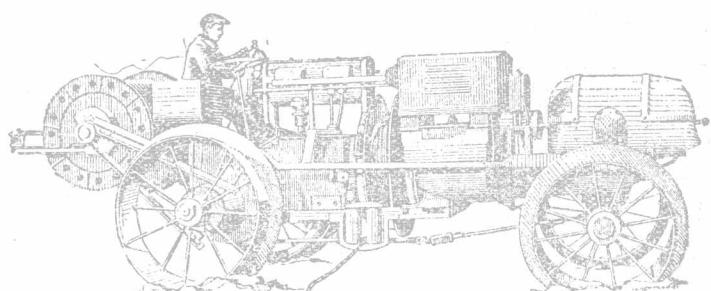


圖 4 电耕地絞車（B-1）

二个这种类型的絞盤，分別放在被耕地的兩側，保証一个六鋒双向型的牽引力，犁的耕幅超过2米，生產率达每小时一公頃。

按鋼纜牽引原理而工作的电气耕地机組的根本缺点是：除了耕地以外，它几乎完全不能用於其它田間工作。在这方面，电气拖拉机是比较完善的机器。圖5示电气拖拉机 ВИМЭ-4-1000 的总圖。电气拖拉机是在火力拖拉机 АСХТЗ-НАТИ 的底架上裝上一个电动机，代替了內燃机而制成的。电动机經軟电纜線从变压器取得电流。拖拉机上有一个弯臂防止电纜掉到拖拉机履帶下面或者是掉到牽引机械下面去。这个弯臂可以繞鉛直軸轉到任何角度，这就大大地保証了拖拉机調動的自由。

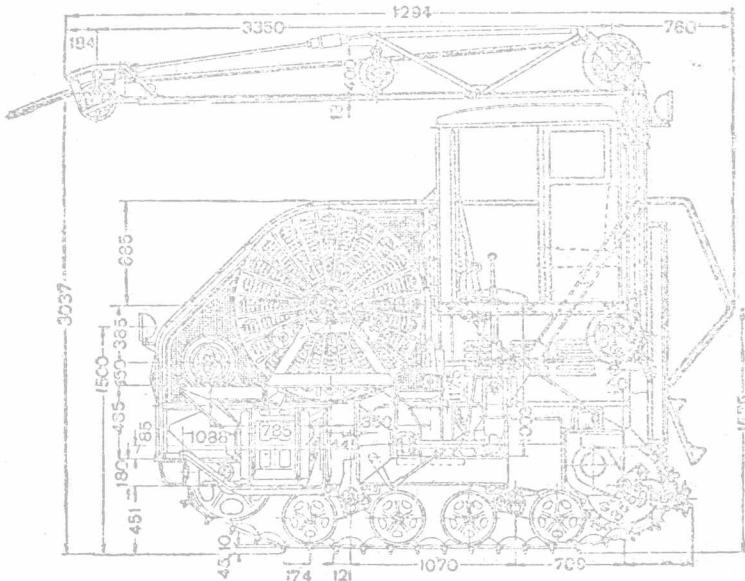


圖5 电气拖拉机

拖拉机及供电的流动变电站从一个耕作区移动到另一区时，要靠外來的动力，通常时靠相鄰的电气拖拉机的帮助。

从一次接好高压線起，到下一次換接为止，电气拖拉机 ВИМЭ-4-1000 能够耕作的面積約为一百五十公頃。

1936年在克里木（Крыму）試驗了苏联設計的第一批电气拖拉机。在从1941年到1945年的期間內，在恩格斯机器拖拉机站，薩拉托夫（Саратовской）州，ВИМЭ-2-500型的电气拖拉机做了耕地、中耕及收穫的工作，結果良好。

最近几年，全苏農業机械化和电气化研究院又設計了几种供种植園藝及技術作物的較輕型的电气拖拉机，这就是：1) 裝有功率为14.5瓩（电压为380/220伏时）的电动机的園藝用履帶式拖拉机。2) “手扶”式兩輪电气拖拉机，其电动机功率为6瓩。園藝用电气拖拉机都备有一套可供耕地、碎土、中耕以及挖土豆用的机械。履帶式園藝电气拖拉机每接向电路一次所能耕的面積达6公頃，而兩輪式的为3.6公頃。

應該預測到，这种类型的电动牽引，經過逐步改善，必將隨电力網的擴展和農村电站的逐漸擴大而得到廣泛的使用。

电气拖拉机的工作的良好經驗，虽然仍受到运动半徑的限制但意味着移动裝置供电問題的順利解决。而这就为在田間生產过程中，即在那直到最近还被火力拖拉机独霸着的部門中应用电力驅動，开辟了廣闊的可能性。

电力驅動在田間生產過程中的進步作用，毫無疑問，是絕不僅以電氣拖拉機為限的。電能含有極其多種多樣的驅動工作機械的可能性。因此，提出直接把機械（尤其是自走機械和用以牽引各種懸掛式機具的自動車輛）加以電氣化的問題，是完全合乎規律的。在很多情況下，我們將論及複雜機械，例如康拜因的多電動機驅動以及如何按工藝過程的要求自動控制其中各部件的工作。

## 第二章 电力驅動系統及其一般的特性

“任何一個發達完滿的機器，都是由三個本質上不同的部分組成的：原動機，傳動裝置（傳動機構）以及工作機構或工作機械本身”<sup>①</sup>。

在現代的書籍里，一般都把這種由原動機，傳動裝置和工作機械本身所組成的發達完滿的機器稱做機械結構或生產機械。

機械結構中的前兩個基本部分的任務是：驅動工作機械或工作機構。通常機械結構中的這兩個基本部分，即動力部分（原動機構或簡稱為原動機，具有或多或少的控制系統）和傳動部分（中間的傳動機構——軸、皮帶、皮帶輪、齒輪、凸輪等），一般總的概念為驅動。

隨著技術的發展，這一總的概念，驅動也逐漸地具體化起來而其每一個實際的形狀，也得到了其本身所獨有的定型。

確定驅動部分的各組和類型的最根本的特徵是機械能的來源的種類——原動機，原動機與工作機械間的聯繫的性質以及驅動部分的控制系統。驅動部分的分解，過去和現在都正是按照這些特點進行的。

按原動機的種類，驅動可極明顯地分為下列的幾個大組：人力的，畜力的和機械的（風車、水輪、輪機、蒸氣機、內燃機與電動機）。

其它的特徵又進一步更為詳盡地確定了驅動的分解，這種分解在用電動機驅動——電力驅動中，得到了尤為廣泛的發展。

什麼叫做電力驅動呢？

根據已經確定的驅動的一般概念：電力驅動是機械結構或生產機械的一部分，由電動機、控制設備以及電動機和工作機械之間的傳動裝置所組成。

按照一個電動機所帶動機器的數目，或按照一個生產機械所使用的電動機的數目，電力驅動可分為：**a)** 傳動式的；**b)** 單獨驅動式的和**c)** 多電動機驅動式的。

各組又根據各種不同的特徵再分為一系列小組和種類。

傳動式驅動分為：**a)** 公用傳動式電力驅動和**b)** 分組式電力驅動；單獨驅動式又分為：**a)** 簡單單獨驅動和**b)** 个体電動機驅動；多電動機驅動分為：**a)** 簡單多電動機驅動，**b)** 个体多電動機驅動和**c)** 聯動多電動機驅動。

在農業中，一個電動機常常用來驅動在不同季節工作而使用小時數不多的幾個機器。

在這種場合下，電動機按照特殊的圖表（按季節，一週內的天數和一晝夜間的小時數）來使用。

電動機從一架機器上移到另一架機器上是用扭架，獨輪車或者小車來搬動的，通常都是把電動機安裝在它們上面。這種電力驅動叫做移動式的，以資與固定式區別。

近來，由於自動化的廣泛發展，而把電力驅動分做自動化的與非自動化的。

按照滿足工藝過程的一定要求的電動機本身的特性，又引用了可調節的和不可調節的電力驅動的概念。

下面，研究一下電力驅動的基本類型。

<sup>①</sup> 馬克思著，資本論，第一章，301頁俄文版，1936年。

### §1. 傳導式電力驅動

公用傳導式電力驅動。利相繩索或皮帶把運動從一個電動機傳向分佈在企業的各層樓或各車間的傳動裝置的這種電力驅動叫做公用傳導式電力驅動。

傳導式的機械驅動是公用傳導式電力驅動的始祖，這種驅動是蒸氣機作為發動機盛行時期的特徵。

在小生產單位中利用蒸氣機產生機械能是不合算的，而且使用蒸氣機（或水力機）來驅動個別的工作機械（或者是一組機器）不方便，這種驅動遂運用而生。

在公用傳導式驅動情況下，機械能的生產集中於一個專門的動力車間內，由該處利用繩索傳動或皮帶傳動將機械能送到工廠的各層樓或各車間（圖6）。通常在每一層樓都有一個主傳動裝置從那裡再用皮帶把運動傳到分組傳動裝置和單個的機器上去。

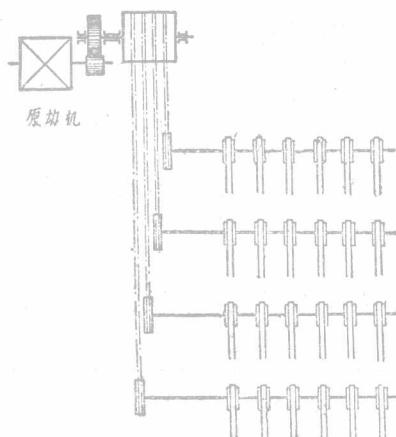


圖6 公共傳導式電力驅動

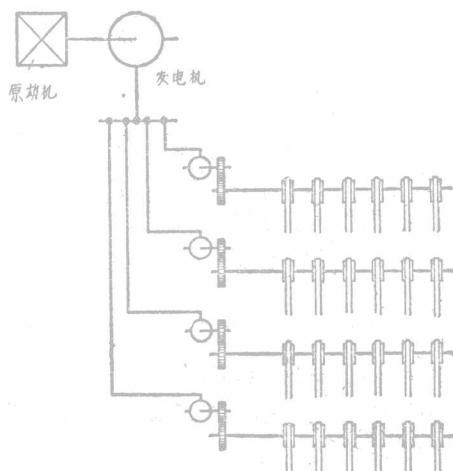


圖7 分組式電力驅動

分組式電力驅動。把運動從一個電動機傳到一組工作機械的這種驅動叫做分組式電力驅動。

與公用傳導式相比，分組式電力驅動（圖7和8）無疑地是進了一步，但它還沒有完全利用作為動力來源的電能所帶來的那些潛力。事實上，在分組式電力驅動中仍然保留著公用傳導式驅動的一切基本缺點。

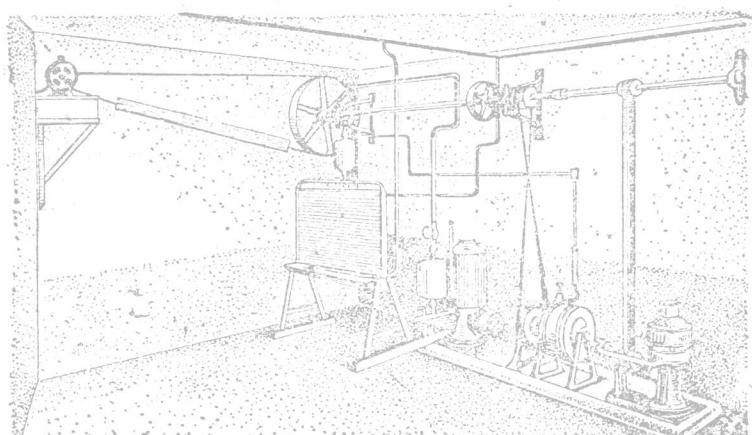


圖8 脫谷車間的分組式驅動

在現代，分組式電力驅動（更不用說公用傳導式驅動）只能對工業工作人員提供歷史的興趣，因為現代工業是向着使用各種單獨電力驅動和多電動機電力驅動的方向發展的。農業中，在手工業作坊，牧場的飼料車間，磨坊和磚瓦廠里，有時還可以見到分組式電力驅動。

## § 2. 單獨電力驅動

一部機器或一個工作機構，由本身的電動機驅動，這種電力驅動，一般稱做單獨電力驅動。

**簡單單獨電力驅動。**簡單單獨電力驅動是這樣的電力驅動，其中電動機與工作機械分開安裝或單獨只是機械地附裝在其上，而不引起該機器構造上的改變。

可以舉出旋臂鑽床（圖9）上的原始驅動作為簡單單獨電力驅動（具有中間軸的）的例子。這裡主傳動軸和傳動裝置已被廢除，但鑽床和反向驅動則無改變。機床的控制是機械的。把皮帶從空轉皮帶輪移到工作皮帶輪上，機床就開動，反之則停止，接合平行皮帶或交叉皮帶就可以改變旋轉方向。這種驅動比傳動式的略微減少了一些能量的耗費，但仍保留着從發動機傳到鑽床和工具的複雜的傳動裝置，它們引起了很大的能量耗費。

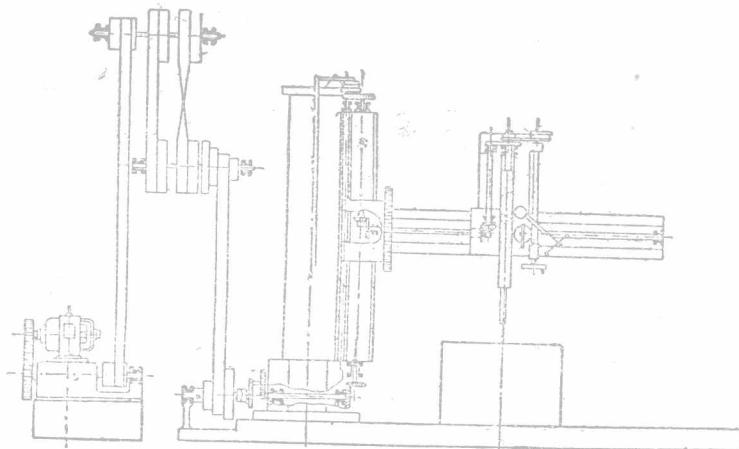


圖9 旋臂鑽床的簡單單獨電力驅動（具有中間軸的）

可以舉出裝有電動機的選糧筒和牛乳分離器的電力驅動作為簡單單獨驅動的例子（圖10和11）。這些機器從前都是靠人力工作的。用具有皮帶傳動的電動機以代替人力就實現了電氣化。一個通常的

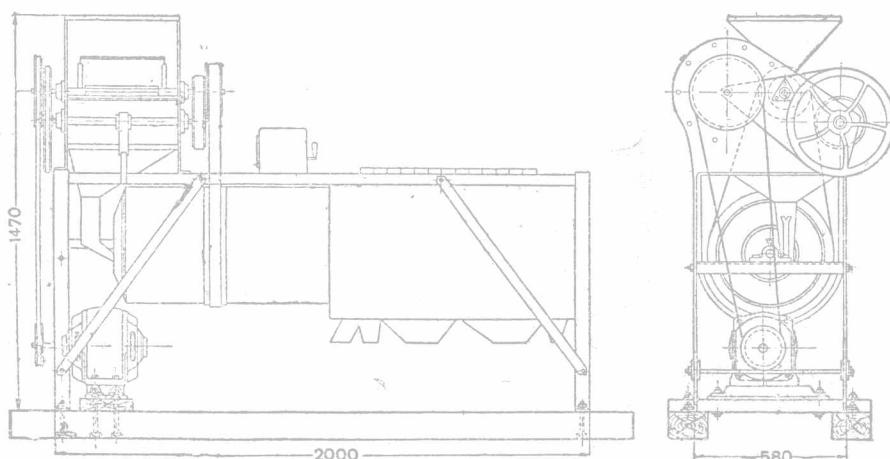


圖10 選糧筒的簡單單獨電力驅動

電動機是附裝在機器的特殊支桿上。而其中整個傳動系統仍與人力驅動時一樣。

不難看出，這種電力驅動的構造雖然優於圖 9 所示的構造但仍然還不够完善。例如在牛乳分離器的多轉數的機構中，就沒有利用電動機高速度的這種重要特性。由於分離器人力傳動系統並未改變，所以開始時就得把分離器的皮帶輪的轉速降低到  $400-450$  轉/分，然後利用裝在機體內的齒輪和蝸桿傳動機構，把分離器主軸的轉速提高到  $6000-10000$  轉/分。

在所設計的分離器中，這些不便之處都已經考慮到了，直接從法蘭盤式高速電動機的皮帶輪，經過皮帶而傳到分離器的主軸。

簡單單獨電力驅動大多數是由人力、畜力、機械力驅動改為用電力的農業機械電力驅動的初步階段（如脫谷機、切牧草機、碎豆餅機、壓力機、運輸帶、卸貨機、清糧機等）。應該指出，大多數這一類電力驅動都是皮帶傳動的。

簡單單獨電力驅動不能發揮電動機所有的優越性。但即使在這種形式中，它在提高農業勞動生產力方面（在作飼料、電力脫谷、莊園內部的運輸方面等）已經起了很大的作用。電動機在不便於或不利於使用拖拉機及其它發動機的部門（作飼料車間、電機擠乳、通風、自動供水等）廣泛地使用，大大地發展了農業生產機械化的領域。

電動機的這些寶貴的性能，如廣寬范圍的調速，構造的堅實和供能簡便等，我們竭力使電動機和工作機械更結合，把電動機和工作機械聯合成為一個結構的整體。這種結合可以在某些情況下，減少中間傳動裝置的件數，有時甚至完全擺脫了它們，並且在這種情況下，工作機械就具有很大的靈活性和機敏性。構造精簡了，與簡單單獨電力驅動相比，效率也提高了。

這一切，都表現在個體電力驅動的應用中。

**個體電力驅動。**個體電力驅動就是特別裝設在該工作機械上並引起該工作機械構造上改變的單獨電力驅動。

個體電力驅動的形式與種類是其多種多樣的。但是按照在電力驅動中被稱為驅動基本部件的傳動機構的作用而言，個體電力驅動可分兩種不同的類型：

- 簡單個體電力驅動；
- 特殊個體電力驅動。

**簡單個體電力驅動。**簡單個體電力驅動是這樣一種電力驅動，其中的電動機與工作機械緊密地結合著，但保留著二者之間的機械傳動（柔軟聯繫、齒輪、曲軸、連桿、離合器等）。

下面舉出幾個簡單個體電力驅動的例子。

圖 12 示一個具有簡單個體電力驅動的立式銑床，其中是用一個附裝在工作機械上的法蘭盤式電動機。在這種情況下，電動機與銑床是互相配合的。

圖 13 示一個具有簡單個體電力驅動的分離器。這裡電動機傳動系統與機器都被聯結在一個共同的結構之內。分離器的機架被用來作為電動機機體。

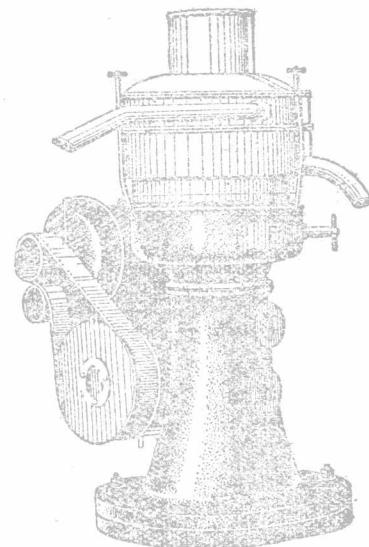


圖 11 牛乳分離器的簡單單獨  
電力驅動

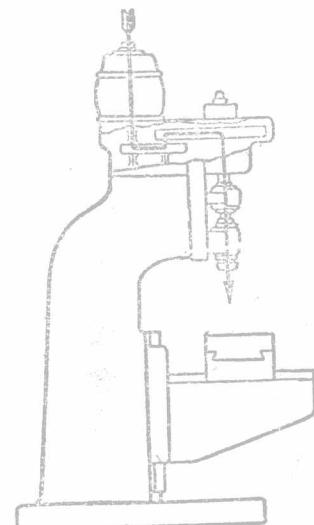


圖 12 立式銑床的簡單個體  
電力驅動