

机械设计手册

单行本

成大先 主编



机械振动·机架设计



化学工业出版社

机械设计手册

单行本

机械振动·机架设计

主编单位 中国有色工程设计研究总院

● 主 编 成大先

● 副主编 王德夫

姬全生

韩学铨

姜 勇

李长顺

化 学 工 业 出 版 社
· 北 京 ·

(京)新登字 039 号

图书在版编目 (CIP) 数据

机械设计手册 单行本·机械振动·机架设计/成大先主编。
北京：化学工业出版社，2004.1
ISBN 7-5025-4960-9

I. 机… II. 成… III. ①机械设计·技术手册 ②机械
振动·技术手册 ③机架·设计·技术手册 IV. TH122-62

中国版本图书馆 CIP 数据核字 (2003) 第 104927 号

机械设计手册

单行本

机械振动·机架设计

成大先 主编

责任编辑：周国庆 张红兵

任文斗 张兴辉

责任校对：洪雅姝

封面设计：蒋艳君

*

化学工业出版社出版发行

(北京市朝阳区惠新里 3 号 邮政编码 100029)

发行电话：(010) 64982530

<http://www.cip.com.cn>

*

新华书店北京发行所经销

聚鑫印刷有限责任公司印刷

三河市延风装订厂装订

开本 787 毫米×1092 毫米 1/16 印张 19 字数 634 千字

2004 年 1 月第 1 版 2004 年 1 月北京第 1 次印刷

ISBN 7-5025-4960-9/TH·167

定 价：36.00 元

版权所有 违者必究

该书如有缺页、倒页、脱页者，本社发行部负责退换

撰 稿 人 员

成大先	中国有色工程设计研究总院	邹舜卿	中国有色工程设计研究总院
王德夫	中国有色工程设计研究总院	邓述慈	西安理工大学
姬奎生	中国有色工程设计研究总院	秦 毅	中国有色工程设计研究总院
韩学铨	北京石油化工工程公司	周凤香	中国有色工程设计研究总院
余梦生	北京科技大学	朴树襄	中国有色工程设计研究总院
高淑之	北京化工大学	杜子英	中国有色工程设计研究总院
柯蕊珍	中国有色工程设计研究总院	汪德涛	广州机床研究所
陶兆荣	中国有色工程设计研究总院	王鸿翔	中国有色工程设计研究总院
孙东辉	中国有色工程设计研究总院	段慧文	中国有色工程设计研究总院
李福君	中国有色工程设计研究总院	姜 勇	中国有色工程设计研究总院
阮忠唐	西安理工大学	徐永年	郑州机械研究所
熊绮华	西安理工大学	梁桂明	洛阳工学院
雷淑存	西安理工大学	张光辉	重庆大学
田惠民	西安理工大学	罗文军	重庆大学
殷鸿樑	上海工业大学	沙树明	中国有色工程设计研究总院
齐维浩	西安理工大学	谢佩娟	太原理工大学
曹惟庆	西安理工大学	余 铭	无锡市万向轴厂
关天池	中国有色工程设计研究总院	陈祖元	广东工业大学
房庆久	中国有色工程设计研究总院	陈仕贤	北京航空航天大学
李安民	机械科学研究院	王春和	北方工业大学
李维荣	机械科学研究院	周朗晴	中国有色工程设计研究总院
丁宝平	机械科学研究院	孙夏明	北方工业大学
梁全贵	中国有色工程设计研究总院	季泉生	济南钢铁集团
王淑兰	中国有色工程设计研究总院	马敬勋	济南钢铁集团
林基明	中国有色工程设计研究总院	蔡学熙	连云港化工矿山设计研究院
童祖楹	上海交通大学	姚光义	连云港化工矿山设计研究院
刘清廉	中国有色工程设计研究总院	沈益新	连云港化工矿山设计研究院
许文元	天津工程机械研究所	钱亦清	连云港化工矿山设计研究院
孔庆堂	北京新兴超越离合器有限公司	于 琴	连云港化工矿山设计研究院
孔 炜	北京新兴超越离合器有限公司	蔡学坚	邢台地区经济委员会
朱春梅	北京机械工业学院	虞培清	浙江长城减速机有限公司
丘大谋	西安交通大学	项建忠	浙江通力减速机有限公司
诸文俊	西安交通大学	阮劲松	宝鸡市广环机床责任有限公司
徐 华	西安交通大学	纪盛青	东北大学
陈立群	西北轻工业学院	黄效国	北京科技大学
肖治彭	中国有色工程设计研究总院	陈新华	北京科技大学

李长顺	中国有色工程设计研究总院	钟荣龙	厦门海特液压机械工程有限公司
崔桂芝	北方工业大学	黄 畲	北京科技大学
张若青	北方工业大学	彭光正	北京理工大学
王 倪	北方工业大学	张百海	北京理工大学
张常年	北方工业大学	王 涛	北京理工大学
朱宏军	北方工业大学	陈金兵	北京理工大学
佟 新	中国有色工程设计研究总院	包 钢	哈尔滨工业大学
禤有雄	天津大学	王雄耀	费斯托 (FESTO) (中国) 有限公司
林少芬	集美大学	蒋友谅	北京理工大学
卢长耿	集美大学	刘福祐	中国有色工程设计研究总院
吴根茂	浙江大学	史习先	中国有色工程设计研究总院

审 稿 人 员

余梦生	成大先	王德夫	强 豹	房庆久	李福君
钟云杰	郭可谦	姬奎生	王春九	鞠学铨	段慧文
邹舜卿	汪德涛	陈应斗	刘清廉	李继和	徐 智
郭长生	吴宗泽	李长顺	陈谌闻	饶振纲	季泉生
林 鹤	黄靖远	武其俭	洪允楣	蔡学熙	张红兵
朱天仕	唐铁城	卢长耿	宋京其	黄效国	吴 篓
徐文灿	史习先				

编 辑 人 员

周国庆	张红兵	任文斗	张兴辉	刘 哲	武志怡
段志兵	辛 田				

《机械设计手册》单行本 出 版 说 明

在我国机械设计界享有盛名的《机械设计手册》，自 1969 年第一版出版发行以来，已经修订了四版，累计销售量超过 113 万套，成为新中国成立以来，在国内影响力最强、销售量最大的机械设计工具书。作为国家级的重点科技图书，《机械设计手册》多次获得国家和省部级奖励。其中，1978 年获全国科学大会科技成果奖，1983 年获化工部优秀科技图书奖，1995 年获全国优秀科技图书二等奖，1999 年获全国化工科技进步二等奖，2002 年获石油和化学工业优秀科技图书一等奖，2003 年获中国石油和化学工业科技进步二等奖。1986 年至 2002 年，连续被评为全国优秀畅销书。

《机械设计手册》第四版（5 卷本），以其技术性和实用性强、标准和数据可靠、思路和方法可行、使用和核查方便等特点，受到广大机械设计工作者和工程技术人员的首肯和厚爱。自 2002 年初出版发行以来，已累计销售 24000 多套，收到读者来信数千封。山西省太原重型机器厂设计院的一位工程技术人员在来信中说，“《机械设计手册》（第四版）赢得了我们机械设计者的好评。特别是推荐了许多实用的新技术、新产品、新材料和新工艺，扩大了相应产品的品种和规格范围，内容齐全，实用、可靠，是我们设计工作者不可缺少的好助手。”江苏省南通市的一位退休工程师说，“我从事机械设计工作 40 余年，最初用的是 1969 年的《机械设计手册》第一版，后来陆续使用第二版、第三版，现在已经退休。近来逛书店，突然发现《机械设计手册》新出的第四版，爱不释手，自己买了一套收藏，它是我一生事业中最亲密、最忠诚的伴侣。”湖南省湘潭市江麓机械集团有限公司、辽宁省鞍山焦化耐火材料设计总院的读者认为，“《机械设计手册》第四版资料全面、新颖、准确、可靠，突出了实用性，从机械人员的角度出发，反映先进性，设计方法、公式选择、参数选用都采用最新标准，实用便查。”广大读者在对《机械设计手册》第四版的内容给予充分肯定的同时，也指出了《机械设计手册》第四版（5 卷本）装帧太厚、太重，不便携带和翻阅，希望出版篇幅小些的单行本。其中武汉钢铁设计研究总院、重庆钢铁设计研究总院、内蒙古包头钢铁设计研究院、哈尔滨重型机器厂研究所、沈阳铁路分局沈东机械总厂、兰州铁道学院、天津工程机械研究院等众多单位的读者都纷纷来函、来电，建议将《机械设计手册》第四版以篇为单位改编为多卷本。

根据广大读者的反映和建议，化学工业出版社组织编辑出版人员深入设计科研院所、大中专院校、机械企业和有一定影响的新华书店进行调研，广泛征求和听取各方面的意见，在与主编单位协商一致的基础上，决定编辑出版《机械设计手册》单行本。

《机械设计手册》单行本，保留了《机械设计手册》第四版（5 卷本）的优势和特色，从设计工作的实际出发，结合机械设计专业的具体情况，将原来的 5 卷 23 篇调整为 15 分册 22 篇，分别为：《常用设计资料》、《机械制图、极限与配合》、《常用工程材料》、《联接与紧固》、《轴及其联接》、《轴承》、《弹簧·起重运输件·五金件》、《润滑与密封》、《机械传动》、《减（变）速器·电机与电器》、《机械振动·机架设计》、《机构》、《液压传动》、《液压控制》、《气压传动》。原第 5 卷第 23 篇中“中外金属材料、滚动轴承、液压介质等牌号对照”内容，分别编入《常用工程材料》、《轴承》、《润滑与密封》、《液压传动》、《气压传动》等单行本中。这样，全套书查阅和携带更加方便，各分册篇幅适中，利于设计人员和读者根据各自需要灵活选购。

《机械设计手册》单行本，是为了适应机械设计事业发展和广大读者的需要而编辑出版的，将与《机械设计手册》第四版（5卷本）一起，成为机械设计工作者、工程技术人员和广大读者的良师益友。

借《机械设计手册》单行本出版之际，再次向热情支持和积极参加编写工作的单位和人员表示诚挚的敬意！向长期关心、支持《机械设计手册》的广大热心读者表示衷心感谢！

由于编辑出版单行本的工作量较大，时间较紧，难免存在疏漏和缺点，恳请广大读者给予指正。

化学工业出版社
2004年1月

第四版前言

《机械设计手册》第一版于1969年问世，30多年来，共修订了三版，发行110余万套，受到了广大读者的欢迎和厚爱。

《机械设计手册》第三版于1994年出版发行，至今已有8年的时间。在这期间，我国的改革开放取得了举世瞩目的成就，以信息技术为代表的高新技术产业迅猛发展，经济建设日新月异。作为世界贸易组织的新成员，我国在进一步加强对外开放，顺应经济全球化潮流，主动参与国际竞争与合作的同时，也必将面对更为激烈的竞争和更加严峻的挑战。作为机械设计工作者，要参与激烈的竞争，迎接严峻的挑战，就必须积极快速地开发具有国际先进水平、形成自身特色的高质量的新产品。

《机械设计手册》第四版修订就是以满足新产品开发设计的需要为宗旨而进行的。因此，本版除了继续发扬前三版“实用可靠、内容齐全、简明便查”的特点外，首先着重推荐了许多实用的新技术、新产品、新材料和新工艺，并扩大了相应产品的品种和规格范围，同时全面采用了最新标准。调整了部分篇章，修改删节了不足和错误之处。全书仍分五卷出版，修订情况如下。

1. 采用新技术方面：

(1) 为便于设计人员充分利用通用的、先进的数字仿真软件，快速地进行液压伺服系统的数字仿真与动态分析，专门撰写了MATLAB仿真软件及其在液压控制系统仿真中的应用。气压传动进行了全面更新，包括了现代气压传动最新技术的各主要方面，推荐了阀岛技术、导杆气缸、仿生气动肌腱（一种能卷折起来的便于携带的新型气动驱动器）和模块化气动机械手等。

(2) 传动方面增加了“新型非零变位锥齿轮及双曲齿轮技术”和活齿传动。新型非零变位锥齿轮及双曲齿轮技术突破了零传动设计的制约，创立了非零传动设计。用此设计制造出的齿轮，在轴交角保持不变的条件下，具有高强度、长寿命、低噪声、小体积、大速比、少齿数等优点。该技术具有国际先进或领先水平，适用于高强度正传动设计，小体积小型设计，低噪声负传动设计等，并便于引进产品国产化，新产品开发创优和老产品改进，已在国内许多产品上推广使用。

(3) 介绍了金属-橡胶复合弹簧的设计计算。

(4) 介绍了几种新型热处理和新型表面处理工艺。

2. 采用新材料、新产品方面：

(1) 材料全面采用最新国家标准、行业标准，并推荐了许多新型材料品种，扩大了相应的规格范围。

(2) 联接与紧固、传动零部件、滚动轴承以及大部分或全部液压、气压传动和控制零部件都采用了最新标准及新产品，同时新增加了空气轴承、电磁轴承、膜片联轴器、膜片弹簧、盘形制动器、惯性制动器、电液推杆等，大大丰富了机械零部件的品种和规格范围。

(3) 在同类手册中首次编入了锚固联接一章，锚固联接技术有利于改善和加快设备的安装。

3. 补充了多点柔性传动的动力计算，从而完善了多点柔性传动的设计内容。

4. 为引起读者在新产品开发设计中重视产品的造型设计，特别在第1篇中增加了结构设计应与造型设计相结合的内容。

5. 扩大了几种常用设计资料的中外对照范围，更加方便于今后的中外交流和产品开发中的国内外产品选择和配套。

6. 应广大读者的要求，在介绍产品时，在备注中增加了产品生产厂名。由于市场经济的实际变化较快，读者必须结合当时的实际情况，进一步作深入调查，了解产品实际生产品种、规格及尺寸，以及产品质量和用户的实际反映，再作选择。

7. 目前国家各级标准修订工作正处在向国际标准接轨时期，加之组织机构的调整，使各类标准工作未能同步进行，因此，手册中的一些名词、术语以及单位等，未能完全统一。同时，手册在引用各种标准时，也都是根据设计需要进行摘编的，请读者在使用中注意。

8. 对篇章结构作了部分调整。将第1篇原第12章通用技术条件及说明，分散到该篇相关工艺性及结构要素各章，更便于查阅，原第11章变为第12章，并增加了结构设计应与造型设计相结合的内容（第11章）。第5篇联接与紧固增加了锚固联接一章。考虑机电一体化产品发展很快，原第22篇内容已无法满足产品开发设计的需要，若继续更新扩大，则手册篇幅过大，使用不便，故第四版未再将此内容编入手册，而是单独组织编写了《光机电一体化产品设计手册》一书。

为了满足新产品开发设计的需要，我们还陆续组织编写了《机械设计图册》（已出版）、《光机电一体化产品设计使用手册》（已出版）、《现代设计方法实用手册》、《新产品开发设计指南》、《技术创新专利申请策划基础》等新书目。这几套书既各自独立，又有内在联系，但其共同点都是有助于新产品的开发，强调实用性、启发性、开拓性和先进性相结合，构成一套比较系统的、风格独特的机械新产品开发设计系列工具书。

《机械设计手册》第四版是在前几版基础上重新编写而成的。借《机械设计手册》第四版出版之际，再次向参加每版编写的单位和个人表示衷心地感谢！同时也感谢给我们提供大力支持和热忱帮助的单位和各界朋友们！

由于水平有限，调查研究工作不够全面，《机械设计手册》第四版中难免存在疏漏和缺点，恳请广大读者继续给予指正。

主 编
2001年11月

内 容 提 要

《机械设计手册》单行本共 15 分册 22 篇，涵盖了机械常规设计的所有内容。各分册分别为：《常用设计资料》、《机械制图、极限与配合》、《常用工程材料》、《联接与紧固》、《轴及其联接》、《轴承》、《弹簧·起重运输件·五金件》、《润滑与密封》、《机械传动》、《减（变）速器·电机与电器》、《机械振动·机架设计》、《机构》、《液压传动》、《液压控制》、《气压传动》。

本书为《机械振动·机架设计》，包括机械振动的控制及利用、机架设计。机械振动的控制及利用主要介绍机械振动基础资料、线性振动、非线性振动与随机振动、隔振与减振（隔振器、阻尼减振器、动力吸振器、缓冲器等）等振动系统原理、模型参数、设计计算，以及常用机械振动的利用，测试技术等；机架设计主要介绍机架设计的一般知识，以及梁、桁架、柱和立架、框架、整体式机架及其他机架的设计与计算等。

本书可作为机械设计人员和有关工程技术人员的工具书，也可供大专院校有关专业师生参考。

目 录

第 17 篇 机械振动的控制及利用

第 1 章 概述	17-5
1 机械振动的分类及工程中的振动问题	17-5
2 有关振动方面的部分标准	17-6
3 振动等级的评定	17-8
第 2 章 机械振动基础资料	17-10
1 机械振动表示方法	17-10
1.1 简谐振动表示方法	17-10
1.2 周期振动幅值表示法	17-10
1.3 振动频谱表示法	17-11
2 弹性构件的刚度	17-11
3 阻尼系数	17-14
3.1 线性阻尼系数	17-14
3.2 非线性阻尼的等效线性阻尼系数	17-15
4 振动系统的固有圆频率	17-16
4.1 单自由度系统的固有圆频率	17-16
4.2 二自由度系统的固有圆频率	17-18
4.3 多自由度系统的固有圆频率	17-20
5 同向简谐振动合成	17-24
6 各种机械产生振动的基本频率	17-25
第 3 章 线性振动	17-26
1 单自由度系统自由振动模型参数及响应	17-26
2 单自由度系统的受迫振动	17-27
2.1 简谐受迫振动的模型参数及响应	17-27
2.2 非简谐受迫振动的模型参数及响应	17-29
3 直线运动振系与定轴转动振系的参数	
类比	17-30
4 共振关系	17-31
5 回转机械在启动和停机过程中的振动	17-31
5.1 启动过程的振动	17-31
5.2 停机过程的振动	17-32
6 多自由度系统	17-32
6.1 多自由度系统自由振动模型参数及固有特性	17-32
6.2 二自由度系统受迫振动的振幅和相位差角计算公式	17-34
7 机械系统的力学模型	17-35
7.1 力学模型的简化原则	17-35
7.2 等效参数的转换计算	17-36
第 4 章 非线性振动与随机振动	17-38
1 非线性振动	17-38
1.1 机械工程中的非线性振动问题	17-38
1.2 非线性系统的物理性质	17-39
1.3 等效线性化近似解法	17-40
1.4 示例	17-40
1.5 非线性振动的稳定性	17-41
2 自激振动	17-42
2.1 自振和自振系统的特性	17-42
2.2 机械工程中常见的自激振动现象	17-42
2.3 单自由度系统相平面及稳定性	17-44
3 随机振动	17-47
3.1 平稳随机振动描述	17-47
3.2 单自由度线性系统的传递函数	17-49
3.3 单自由度线性系统的随机响应	17-49
第 5 章 隔振与减振	17-50
1 隔振与减振方法	17-50
2 隔振器设计	17-50
2.1 隔振原理及一次隔振器动力参数设计	17-50
2.2 一次隔振器动力参数设计示例	17-51
2.3 二次隔振器动力参数设计	17-53
2.4 二次隔振器动力参数设计示例	17-55
2.5 隔振器设计的几个问题	17-57
2.5.1 隔振器设计步骤	17-57
2.5.2 隔振器设计要点	17-57
2.5.3 圆柱螺旋弹簧的刚度	17-58
2.5.4 隔振器的阻尼	17-59
2.6 隔振器的材料与类型	17-59
2.7 橡胶隔振器设计	17-63
2.7.1 橡胶材料的主要性能参数	17-63
2.7.2 橡胶隔振器刚度计算	17-64
2.7.3 橡胶隔振器设计要点	17-65
3 减振	17-66
3.1 阻尼层结构	17-66
3.2 线性阻尼隔振器	17-68
3.2.1 减振隔振器系统主要参数	17-68
3.2.2 最佳参数选择	17-69
3.2.3 设计示例	17-70
3.3 非线性阻尼系统的隔振	17-71

3.3.1 刚性连接非线性阻尼系统隔振	17-71	共振类)	17-94
3.3.2 弹性连接干摩擦阻尼减振隔振器动力参数设计	17-72	3.4 激振力的调整及滚动轴承	17-95
3.3.3 减振器设计	17-73	4 双轴惯性激振器	17-95
4 动力吸振器	17-74	4.1 产生单向激振力的双轴惯性激振器	17-95
4.1 动力吸振器设计	17-74	4.2 空间运动双轴惯性激振器	17-96
4.1.1 动力吸振器工作原理	17-74	4.2.1 交叉轴式双轴惯性激振器	17-96
4.1.2 动力吸振器的设计	17-75	4.2.2 平行轴式双轴惯性激振器	17-97
4.1.3 动力吸振器附连点设计	17-76	4.3 双轴惯性激振器动力参数(远超共振类)	17-98
4.1.4 设计示例	17-76	4.4 自同步条件及激振器位置	17-99
4.2 加阻尼的动力吸振器	17-77	5 近共振类振动机	17-100
4.2.1 设计思想	17-77	5.1 惯性共振式	17-100
4.2.2 减振吸振器的最佳参数	17-78	5.1.1 主振系统的动力参数	17-100
4.2.3 减振吸振器的设计步骤	17-78	5.1.2 激振器动力参数设计	17-101
4.3 二次减振隔振器设计	17-80	5.2 弹性连杆式	17-102
4.3.1 设计思想	17-80	5.2.1 主振系统的动力参数	17-102
4.3.2 二次减振隔振器动力参数设计	17-80	5.2.2 激振器动力参数设计	17-102
5 缓冲器设计	17-81	5.3 主振系统的动力平衡	17-103
5.1 设计思想	17-81	5.4 导向杆和橡胶铰链	17-104
5.1.1 冲击传递系数	17-82	5.5 振动输送类振动机整体刚度和局部刚度的计算	17-105
5.1.2 速度阶跃激励	17-82	5.6 近共振类振动机工作点的调试	17-106
5.1.3 缓冲弹簧的储能特性	17-83	5.7 间隙非线性弹簧设计	17-106
5.1.4 阻尼参数选择	17-83	6 振动机械动力参数设计示例	17-106
5.2 一次缓冲器设计	17-84	6.1 远超共振惯性振动机动力参数设计示例	17-106
5.2.1 设计要求	17-84	6.2 惯性共振式振动机动力参数设计示例	17-107
5.2.2 一次缓冲器动力参数设计	17-84	6.3 弹性连杆式振动机动力参数设计示例	17-109
5.2.3 加速度脉冲激励波形影响提示	17-85	7 主要零部件	17-111
5.3 二次缓冲器的设计	17-85	7.1 振动源三相异步电动机	17-111
第6章 机械振动的利用	17-86	7.2 减振弹簧	17-114
1 概述	17-86	7.2.1 橡胶弹簧	17-114
1.1 振动机械的用途及工艺特性	17-86	7.2.2 螺旋复合弹簧	17-114
1.2 振动机械的频率特性及结构特征	17-87	7.3 减振器	17-115
2 振动输送类振动机的运动参数	17-87	7.3.1 JX型橡胶剪切减振器	17-115
2.1 机械振动指数	17-87	7.3.2 JJQ型剪切减振器	17-115
2.2 物料的滑行运动	17-87	8 振动给料机	17-117
2.3 物料抛掷指数	17-88	第7章 机械振动测量技术	17-121
2.4 常用振动机的振动参数	17-89	1 概述	17-121
2.5 物料平均速度	17-89	1.1 测量在机械振动系统设计中的作用	17-121
2.6 输送能力与输送槽体尺寸的确定	17-90	1.2 振动的电测方法	17-121
2.7 物料的等效参振质量和等效阻尼系数	17-90	1.2.1 振动测量的主要内容	17-121
2.8 振动系统的计算质量	17-91	1.2.2 线性系统振动量时间历程曲线的测量	17-121
2.9 激振力和功率	17-91	2 数据采集与处理	17-122
3 单轴惯性激振器设计	17-92		
3.1 平面运动单轴惯性激振器	17-92		
3.2 空间运动单轴惯性激振器	17-93		
3.3 单轴惯性激振器动力参数(远超共振类)	17-94		

2.1	数据采集	17-122
2.1.1	数据采集系统	17-122
2.1.2	压电式加速度计的主要特性	17-122
2.1.3	电荷前置放大器	17-123
2.2	数据处理	17-123
2.2.1	数据处理方法	17-123
2.2.2	数字处理系统	17-124
3	振动幅值测量	17-124
3.1	光测位移幅值法	17-124
3.2	电测振动幅值法	17-125
4	振动频率的测量	17-125
4.1	李沙育图形法	17-125
4.2	标准时间法	17-126
4.3	闪光测频法	17-126
4.4	数字频率计测频法	17-126
5	系统固有频率的测定	17-127
5.1	自由衰减振动法	17-127
5.2	共振法	17-127
6	阻尼参数的测定	17-127
6.1	自由衰减振动法	17-127
6.2	带宽法	17-128
参考文献		17-128

第18篇 机架设计

第1章 机架结构概论 18-3		
1	机架结构类型	18-3
1.1	按机架外形分类	18-3
1.2	按机架的制造方法和材料分类	18-3
1.3	按力学模型分类	18-3
1.4	机架杆系结构类型	18-3
2	机架杆系的几何不变性	18-4
2.1	平面杆系的组成规则	18-4
2.2	平面杆系的自由度计算	18-5
2.2.1	平面杆系的约束类型	18-5
2.2.2	平面杆系自由度的计算	18-6
2.3	杆系几何特性与静定特性的关系	18-6
3	机架设计计算的准则和要求	18-7
3.1	机架设计的准则	18-7
3.2	机架设计的一般要求	18-7
3.3	设计步骤	18-8
4	机架结构的选择	18-8
4.1	一般规则	18-8
4.2	静定结构与超静定结构的比较	18-9
4.3	静定桁架与刚架的比较	18-10
4.4	几种杆系结构的力学性能的比较	18-10
4.5	几种桁架结构的力学性能的比较	18-11
5	几种典型钢机架结构形式	18-13
5.1	挖掘机机架	18-13
5.2	起重运输设备机架	18-15
5.3	机床立柱与床身	18-17
5.4	容器支座	18-18
5.5	管架与管子支吊架	18-21
5.6	汽车底架与拖拉机底架	18-26
5.7	其他	18-28
第2章 机架设计的一般规定 18-29		
1	载荷	18-29
1.1	载荷分类	18-29
1.2	组合载荷	18-30
1.3	雪载荷和冰载荷	18-30
1.4	风载荷	18-31
1.5	地震载荷	18-34
2	刚度要求	18-36
3	强度计算	18-37
3.1	许用应力	18-37
3.1.1	基本许用应力	18-37
3.1.2	折减系数K	18-38
3.1.3	基本许用应力表	18-38
3.2	起重机钢架的安全系数和许用应力	18-39
3.3	铆焊连接基本许用应力	18-40
4	杆系机架结构的简化方法	18-41
4.1	选取力学模型的原则	18-41
4.2	支座的简化	18-41
4.3	结点的简化	18-41
4.4	构件的简化	18-42
4.5	简化综述及举例	18-43
5	杆系结构的支座形式	18-44
5.1	用于梁和刚架的支座	18-44
5.2	用于柱和刚架的支座	18-45
5.3	用于桁架的支座	18-46
6	技术要求	18-46
第3章 梁的设计与计算 18-48		
1	梁的设计	18-48
1.1	纵梁的结构设计	18-48
1.2	主梁的上拱高度	18-51
1.3	端梁的结构设计	18-53
1.4	梁的局部稳定性	18-54
1.5	示例	18-56
2	梁的计算	18-57
2.1	梁的强度计算	18-57
2.2	连续梁计算用表	18-58
2.3	举例	18-62
2.4	弹性支座上的连续梁	18-64

第4章 桁架的设计与计算	18-68
1 静定梁式平面桁架的分类	18-68
2 桁架的结构	18-69
2.1 桁架结点	18-69
2.2 管子桁架	18-70
2.3 几种桁架的结构形式、参数和自重	18-71
2.4 桁架的起拱度	18-74
3 静定平面桁架的内力分析	18-74
3.1 截面法（用力矩平衡法计算）	18-74
3.2 截面法（用力平衡法计算）	18-75
3.3 结点法	18-76
3.4 混合法	18-76
3.5 代替法	18-76
4 桁架的位移计算	18-77
4.1 桁架的位移计算公式	18-78
4.2 几种桁架的挠度计算公式	18-78
4.3 举例	18-82
5 超静定桁架的计算	18-85
6 空间桁架	18-86
6.1 空间桁架的分类	18-86
6.2 空间桁架的受力分析法	18-87
第5章 柱和立架的设计与计算	18-89
1 柱和立架的形状	18-89
1.1 柱的外形	18-89
1.2 柱的截面形状	18-90
1.3 立架的外形	18-91
2 柱和架的连接	18-93
2.1 柱脚的设计和连接	18-93
2.2 梁和柱的连接	18-93
3 稳定性计算	18-96
3.1 不作稳定性计算的条件	18-96
3.2 轴心受压构件的稳定性验算公式	18-96
3.3 结构件长细比的计算	18-97
3.4 结构件的计算长度	18-98
3.4.1 等截面柱	18-98
3.4.2 变截面受压构件	18-99
3.4.3 桁架构件的计算长度	18-101
3.4.4 特殊情况	18-102
3.5 偏心受压构件	18-102
3.6 板的局部稳定性计算	18-103
3.7 圆柱壳的局部稳定性计算	18-106
第6章 框架的设计与计算	18-107
1 刚架的结点设计	18-107
2 刚架内力分析方法	18-109
2.1 力法计算刚架	18-109
2.1.1 力法的基本概念	18-109
2.1.2 计算步骤	18-109
2.1.3 简化计算的处理	18-111
2.2 位移法	18-112
2.2.1 角变位移方程	18-112
2.2.2 应用基本体系及典型方程计算刚架的步骤	18-113
2.2.3 柱的柱顶反力与位移计算用表	18-114
2.2.4 应用结点及截面平衡方程计算刚架的步骤	18-119
2.3 简化计算举例	18-121
3 框架的位移	18-122
3.1 位移的计算公式	18-122
3.1.1 由载荷作用产生的位移	18-122
3.1.2 由温度改变所引起的位移	18-122
3.1.3 由支座移动所引起的位移	18-123
3.2 图乘公式	18-123
3.3 空腹框架的计算公式	18-126
4 等截面刚架内力计算公式	18-127
第7章 整体式机架与其他机架的设计与计算	18-136
1 整体式机架	18-136
1.1 有加强筋的整体式机架的筋板布置与刚度计算	18-136
1.1.1 筋板的布置	18-136
1.1.2 筋板的刚度计算公式	18-136
1.2 齿轮箱箱体的设计	18-139
1.2.1 箱体刚度的计算	18-139
1.2.2 箱体刚度的影响因素	18-143
1.2.3 车床主轴箱刚度计算举例	18-145
2 轧钢机机架设计与计算	18-147
2.1 轧钢机机架型式与结构	18-147
2.2 机架设计与验算的必要数据	18-149
2.3 机座的倾翻计算及受力计算	18-149
2.4 闭口式机架的强度计算	18-151
2.5 闭口式机架的变形（延伸）计算	18-152
2.6 二辊开式机架的强度计算	18-153
2.7 斜楔连接的三辊开式机架的强度计算	18-154
3 榔杆缆绳结构	18-156
4 钢丝绳机架	18-157
4.1 概述	18-157
4.2 输送机钢丝绳机架的静力计算	18-157
4.2.1 钢丝绳的拉力	18-157
4.2.2 钢丝绳的预张力	18-158
4.2.3 钢丝绳鞍座尺寸	18-158
参考文献	18-158

第 17 篇 机械振动的控制及利用

主要撰稿 蔡学熙 纪盛青
审 稿 李长顺



本篇主要符号

A 、 a	振幅, m	q	广义坐标, m 或 rad
A	面积, m^2	R 、 r	半径, m
a	加速度, m/s^2	r	质量偏心半径, m
B 、 b	振幅, m	$R(\tau)$	相关函数
B	宽度, m	$S(\omega)$	功率谱密度函数
C	粘性阻尼系数, $N \cdot s/m$	S	刚度比
C_c	临界阻尼系数, $N \cdot s/m$	T	周期, s
C_e	等效阻尼系数, $N \cdot s/m$	T	张力, N
C_φ	粘性扭转(或摆动)阻尼系数, $N \cdot m \cdot s/rad$	T	动能, J; $N \cdot m$
D 、 d	直径, m	T	传递率
D	能量散失函数, J, $N \cdot m$	t	时间, s
D	抛掷指数	V	体积, m^3
E	拉压弹性模量, Pa, N/m^2	V	速度, m/s
$F(f)$ 、 $F(\omega)$	时域函数的傅里叶变换	V	势能, J; $N \cdot m$
$F(x)$	概率分布函数	v	速度, m/s
f	频率, Hz	x	位移, m
f_d	有阻尼固有频率, Hz	\dot{x}	速度, m/s
f_i	多自由度系统第 i 阶固有频率, Hz	\ddot{x}	加速度, m/s^2
f_n	固有频率, Hz	y	位移, m
$f(t)$	时域函数	\dot{y}	速度, m/s
$f(x)$	概率密度函数	\ddot{y}	加速度, m/s^2
I	转动惯量, $kg \cdot m^2$	z	位移, m
I	冲量, $N \cdot s$	Z	频率比
I_p	极转动惯量, $kg \cdot m^2$	α	转角, rad
i	传动比	α	相位角, rad
J	截面惯性矩, m^4	α	倾角, ($^\circ$)
J_p	截面极惯性矩, m^4	α	衰减系数
K	刚度, N/m	β	转角, rad
K_d	共振时动刚度的模, N/m	β	相位差角, rad
K_e	等效刚度, N/m	β	放大因子
K_φ	扭转刚度, $N \cdot m/rad$	β	材料损耗因子
L 、 l	长度, m	γ	转角, rad
M 、 m	质量, kg	δ	柔度, m/N
M	力矩, 弯矩, $N \cdot m$	δ	相对位移, m
M_t	扭矩, $N \cdot m$	δ	对数衰减率
N	功率, W 或 kW	δ_{st}	振动方向角, ($^\circ$)
N	正压力, Pa, N/m^2	ξ	静变形, m
n	转速, r/min	η	阻尼比
n	每分钟振次, $1/min$	η	隔振系数
n_c	临界转速, r/min	η_1	损耗因子, 摩擦阻尼参数
P	力, N	θ	转角, rad
Q	力, N	θ	角位移, rad
		θ	角速度, rad/s
		θ	角加速度, rad/s^2