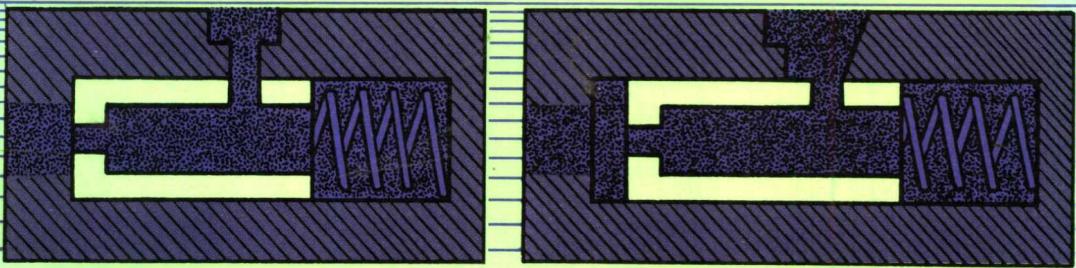


最新部訂專科課程標準

# 自動控制

謝一鳴 編著

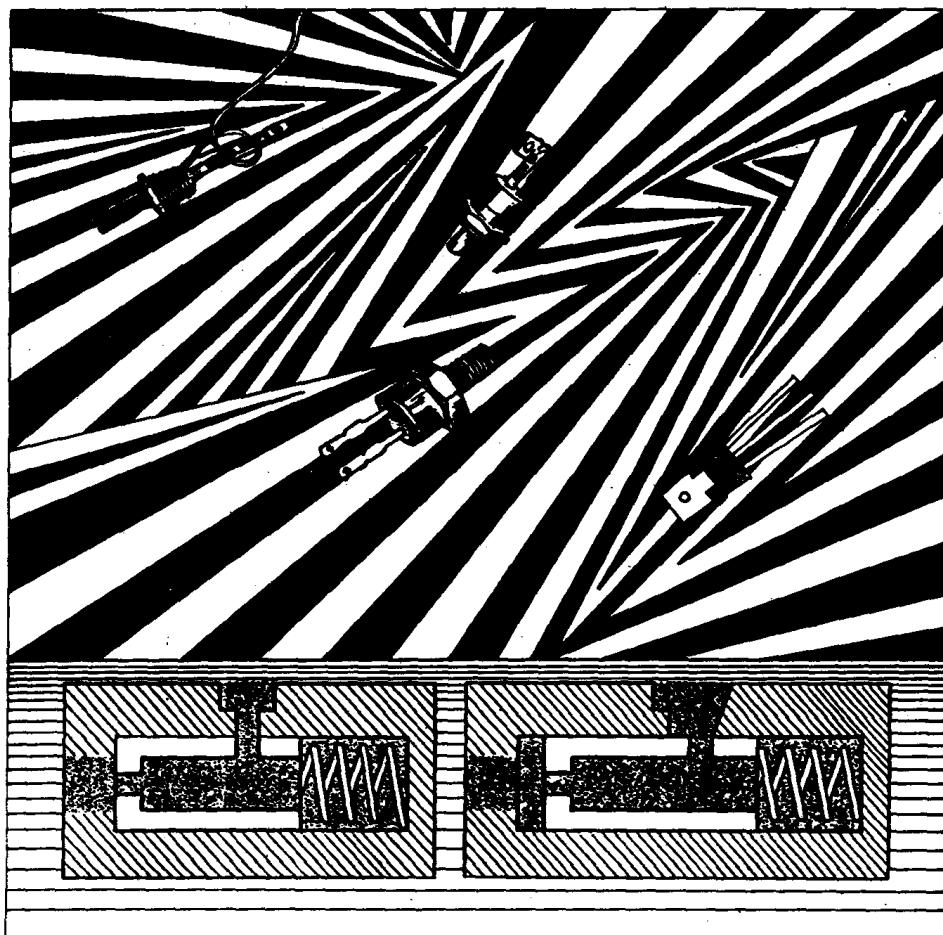


全華科技圖書股份有限公司 印行

最新部訂專科課程標準

# 自動控制

謝一鳴 編著



全華科技圖書股份有限公司 印行



全華圖書

法律顧問：陳培豪律師

## 自動控制

謝一鳴 編著

出版者 全華科技圖書股份有限公司

地址 / 台北市龍江路76巷20-2號2樓

電話 / 5811300 (總機)

郵撥帳號 / 0100836-1 號

發行人 陳本源

印刷者 華一彩色印刷廠

門市部 全友書局(黎明文化大樓七樓)

地址 / 台北市重慶南路一段49號7樓

電話 / 3612532 • 3612534

基價 6.67 元

初版 / 76年5月

行政院新聞局核准登記證局版台業字第○二二三號

版權所有 翻印必究

圖書編號 0111287

# 我們的宗旨：

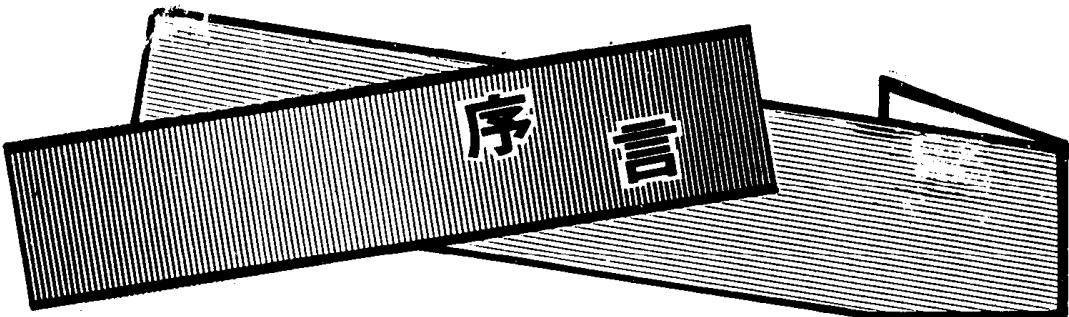
推展科技新知  
帶動工業升級

為學校教科書  
推陳出新

感謝您選購全華圖書  
希望本書能滿足您求知的慾望

「圖書之可貴，在其量也在其質」，量指圖書內容充實，質指資料新穎夠水準，我們本著這個原則，竭心盡力地為國家科學中文化努力，貢獻給您這一本全是精華的“全華圖書”

為保護您的眼睛，本公司特別採用不反光的米色印書紙!!



本書以工專主修機械及相關學科同學為對象而編輯，也適合機械技術人員與工程師參考之用。

全書內容以教育部頒定的課程標準為藍本而編輯，其中有關氣液壓部份，則因課程標準另訂有氣液壓學與實驗等課程，予以刪除。

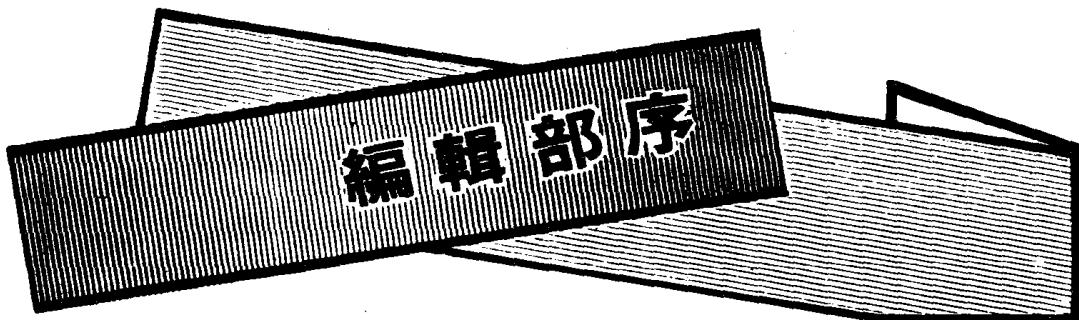
本書以循序漸進方式編排，期讀者能收事半功倍之效，全書共分十五章，第一章對自動控制的內容與潮流做一概括性的介紹。

第二到第四章等三章，著重於數位觀念的培養，由介紹各種數系與數碼著手，到布林代數的認識及邏輯電路之化簡，再介紹一些常見的數位元件與簡單的應用電路。

第五到第八章，分別介紹控制系統中常見的一些元件。第五章介紹開流體，包括SCR、UJT、TRIAC……等，及一些基礎應用電路；第六章討論運算放大器，章末並附一些應用電路以為讀者參考之用；第七、八兩章則介紹量測與控制元件，後者包含開關、閥、電磁裝置與馬達四部份，其中特別舉出一些氣液壓系統中常用的元件，以期彌補本書刪除該部份內容之缺憾。最後一章討論回授控制，介紹一些基礎的控制理論概念。

近幾年由於微處理機與微算機迅速發展，它們已廣泛的被工業界所採用，其應用範圍勢必與日俱增，因此本書特別以第九到第十四章，總共六章的篇幅，介紹微算機與微處理機，雖然篇幅不多，讀者如能詳細閱讀，必能得到一完整的概念。

謝一鳴謹識

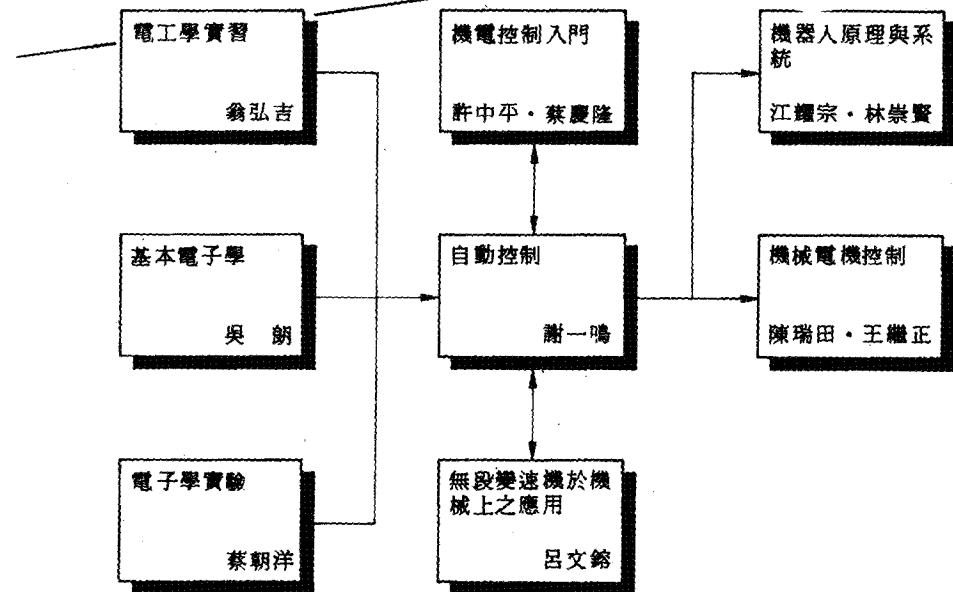


「系統編輯」是我們的編輯方針，我們所提供之資訊，絕不只是一本書，而是關於這門學問的所有知識，它們由淺入深，循序漸進。

自動控制是機械科系必修之課程，本書即參考工專機械科課程標準編寫而成，其內容主要講述數系與數碼，邏輯電路、數位電路、開流體、運算放大器、量測元件、微電腦基本結構及介面原理等，期使機械科同學對於各種控制單元及元件有一概念性觀點，進而根據此些原理達到機電整合之目的，實為工專機械科自動控制最佳教本。

同時，為了使您能有系統且循序漸進研習機械控制方面叢書，我們以流程圖方式，列出各有關圖書的閱讀順序，以減少您研習此門學問的摸索時間，並能對這門學問有完整的知識。若您在這方面有任何問題，歡迎來函連繫，我們將竭誠為您服務。

# 流程圖



## 全華機械相關圖書

964 機械設計——電機、電子篇

莊智鋒編譯

16K/264頁/220元

822 電工學實習

翁弘吉編著

20K/144頁/113元

706 電子學實驗(外科系)

蔡朝洋編著

16K/418頁/225元

1141 機電控制入門

許中平·蔡慶隆編譯

20K/168頁/140元

895 機械電機控制

陳瑞田·王繼正編譯

20K/328頁/230元

927 無段變速機於機械上之應用

呂文鎔編譯

16K/176頁/170元

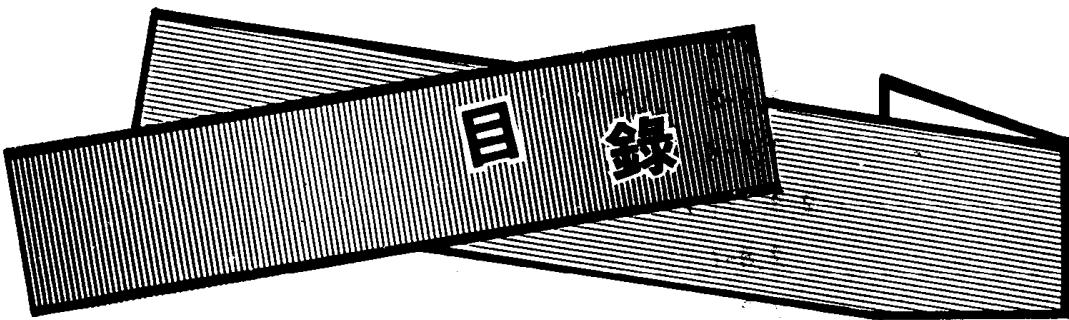
780 基本電子學

吳朗編著

20K/320頁/190元

●上列書價若有變動

請以最新目錄為準。



## **1** 自動控制概論 1

1.1	自動化的趨勢	2
1.2	控制與自動控制	2
1.3	控制系統	2
1.4	開迴路系統與閉迴路系統	5
1.5	回授控制系統的種類	6
1.6	控制系統的分析和設計	7
習題		7

## **2** 數系與數碼 9

2.1	前言	10
2.2	十進數系	11
2.3	二進數系	12
2.3-1	二進數至十進數的換算	13
2.3-2	十進數至二進數的換算	17
2.3-3	二進數的加法	19
2.3-4	二進數的減法	20
2.4	1補數與2補數	22
2.5	以補數執行減法運算	22
2.6	9補數與10補數	24
2.7	八進數系	25
2.7-1	八進數與十進數之換算	26

2.7-2	十進數至八進數之換算	27
2.7-3	八進數至二進數之換算	28
2.7-4	二進數至八進數的換算	29
2.8	十六進數系	30
2.8-1	十六進數至二進數之換算	31
2.8-2	二進數至十六進數之換算	32
2.8-3	十六進數至十進數之換算	32
2.8-4	十進數至十六進數之換算	32
2.8-5	十六進數與八進數之換算	33
2.9	BCD 碼	34
2.9-1	加權性數碼	34
2.9-2	非加權性數碼	37
2.10	文數字碼	44

習題

## 3 布林代數與邏輯電路之化簡 49

3.1	真值表	50
3.2	布林代數	52
3.3	邏輯閘	52
3.3-1	AND 閘與NAND 閘	52
3.3-2	OR 閘與NOR 閘	54
3.3-3	反相器	56
3.4	布林代數的基本性質	57
3.5	以閘來實現邏輯式子	59
3.6	名詞定義	62
3.7	由真值表求布林代數	63
3.8	由積項轉換為標準的SOP	64
3.9	由和項轉換為標準的POS	65
3.10	SOP 的數字表示法	66
3.11	POS 的數字表示法	67

3.12	以AND-OR和NAND閘表示SOP	69
3.13	以OR-AND和NOR閘表示POS	70
3.14	標準形的SOP與POS之關係	71
3.15	卡諾圖	72
3.15-1	卡諾圖之建立	72
3.15-2	半立體	76
3.15-3	基本半立體	76
3.15-4	卡諾圖之化簡	77
3.16	最佳邏輯閘組合之選擇	90
3.17	應用練習	93
3.17-1	控制應用	93
3.17-2	加法器的設計	94
3.17-3	加三碼轉換電路	95
習題		97

## 4 基礎數位電路 99

4.1	基本TTL元件	100
4.1-1	三態邏輯閘	100
4.1-2	史密特觸發器	102
4.1-3	線接AND與集極開路閘	108
4.1-4	被激勵閘-可擴充閘和擴充器	113
4.1-5	互斥或閘	116
4.1-6	TTL中未使用的輸入端之處理原則	119
4.2	多諧振盪器	121
4.2-1	雙穩態多諧振盪器	121
4.2-2	單穩態多諧振盪器	140
4.2-3	不穩態多諧振盪器	148
習題		150

# 5

## 閘流體

153

5.1	SCR 的原理與動作	154
5.1-1	SCR 的閘極特性	155
5.1-2	SCR 的波形討論	156
5.1-3	SCR 的激發方法	158
5.1-4	SCR 的 turn off 方法	160
5.1-5	閘極控制電路	164
5.1-6	連接 SCR 至負載的方法	168
5.1-7	SCR 在直流電路上的應用	169
5.1-8	如何以三用電表來測量 SCR	171
5.1-9	SCR 的應用	171
5.2	單接面電晶體：UJT	175
5.2-1	UJT 的原理	176
5.2-2	弛張振盪器	177
5.2-3	UJT 之應用電路	179
5.3	TRIAC	181
5.3-1	TRIAC 的原理	181
5.3-2	閘極控制電路	182
5.4	矽雙向開關（SBS）	184
5.5	單向崩潰元件	185
	習題	186

# 6

## 運算放大器

189

6.1	運算放大器簡介	190
6.2	運算放大器之特性	192
6.2-1	開迴路電壓增益	192
6.2-2	輸入阻抗	193
6.2-3	輸出阻抗	194
6.2-4	共模增益	194

6.2-5	共模拒斥比	195
6.3	理想之運算放大器	195
6.4	使用單電源的運算放大器	195
6.5	運算放大器的應用	197
6.5-1	電壓比較器	197
6.5-2	運算反向放大器	198
6.5-3	運算非反向放大器	199
6.5-4	運算放大器做加法器使用	200
6.5-5	運算差動放大器	201
6.5-6	電壓對電流轉換器	201
6.6	運算放大器基本應用電路	202
6.6-1	非反相放大器	202
6.6-2	緩衝器（電壓隨耦器）	203
6.6-3	反相放大器	203
6.6-4	差動放大器	203
6.6-5	加法器	203
6.6-6	積分器	204
6.6-7	微分器	204
6.6-8	I-V 轉換器	204
6.6-9	V-I 轉換器	205
6.6-10	峯值隨耦器	205
6.6-11	定電壓電源	205
6.6-12	定電流電源	205
	習題	206

## 7 量測元件 207

7.1	基本的量測系統	208
7.2	受測量之分類	208
7.3	感測器的分類	209
7.3-1	機械式感測器	209

7.3-2 電氣式感測器	211
7.3-3 光學式感測器	215
7.3-4 流體式感測器	218
習題	220

## 8 控制元件 221

8.1 開關	222
8.2 閥	225
8.2-1 流量控制閥	225
8.2-2 壓力控制閥	226
8.2-3 方向控制閥	228
8.3 電磁裝置	229
8.3-1 繼電器	229
8.3-2 電磁圈	230
8.3-3 電磁閥	231
8.4 馬達	231
習題	233

## 9 微電腦的基本結構 235

9.1 微電腦的組成	236
9.2 微電腦如何執行程式	238
9.3 Apple II 記憶體之位址分配	239
9.4 低端RAM(\$0000～\$0BFF)	240
9.5 高端的RAM(位址\$0C00～\$BFFF)	242
9.5-1 第12頁～31頁:\$0C00～\$1FFF	242
9.5-2 第32頁～63頁：高解像繪圖第一頁	243
9.5-3 第64頁～95頁：高解像繪圖第二頁	243
9.5-4 第96頁～148頁：自由使用區	244
9.5-5 第149頁～191頁：磁碟作業系統	244
9.5-6 第192頁～208頁：I/O的位址	244

9.5-7 第209頁～255頁：主機板上ROM的位址	247
-----------------------------	-----

9.6 Apple II 的輸出入結構	247
---------------------	-----

9.6-1 GAME I/O	249
----------------	-----

9.6-2 SLOT I/O	251
----------------	-----

習題	256
----	-----

## **10 6522多功能介面轉接器 257**

10.1 6522 VIA 內部結構	258
--------------------	-----

10.2 6522 VIA 暫存器之功用	261
----------------------	-----

10.3 6522 VIA 之位址分配	262
---------------------	-----

10.4 6522 VIA 並行資料傳送練習	266
------------------------	-----

10.5 6522 VIA 連繫交換控制	269
----------------------	-----

10.5-1 週邊控制暫存器（簡稱PCR）	269
-----------------------	-----

10.5-2 中斷旗標暫存器（簡稱IFR）	274
-----------------------	-----

10.6 6522 VIA 之計數器	277
--------------------	-----

10.6-1 輔助控制暫存器（簡稱ACR）	278
-----------------------	-----

10.7 以6522 VIA 控制Apple II	283
---------------------------	-----

習題	283
----	-----

## **11 基本介面原理 285**

11.1 週邊設備之介接方法	286
----------------	-----

11.2 資訊的傳送方式	287
--------------	-----

11.3 輸出入控制方法	288
--------------	-----

習題	290
----	-----

## **12 數位與類比之轉換 291**

12.1 數位信號轉換為類比信號的基本觀念	292
-----------------------	-----

12.2 電阻分壓器	294
------------	-----

12.3 二進位梯階網路	295
--------------	-----

12.4	D/A 轉換器	298
12.5	DAC 的輸出	301
12.6	類比信號轉為數位信號的基本觀念	303
12.7	A/D 轉換器——同時轉換法	304
12.8	A/D 轉換器——計數器法	305
12.9	電流對電壓的轉換	306
12.10	如何提高輸出驅動能力	308
12.11	ADC 設計實例	308
	習題	310

# 13

## 微處理機(1)6502

313

13.1	6502 CPU 之由來	314
13.2	6502 基本結構	315
13.3	6502 CPU 之內部組織	320
13.4	6502 暫存器之結構	322
13.5	6502 之中斷	326
13.6	6502 的指令	327
13.6-1	運算元定址方式	328
	習題	334

# 14

## 微處理機(2)Z-80

335

14.1	Z-80 之基本結構	336
14.2	Z-80 暫存器結構	339
14.3	旗標	341
14.3-1	測試性旗標	341
14.3-2	非測試性旗標	342
14.4	Z-80 之中斷模式	342
14.5	中斷有效正反器 (IFF1 與 IFF2)	344
14.6	Z-80 的指令	345
14.6-1	Z-80 定址模式	345

**15****回授控制**

349

15.1	回授控制系統之構成	350
15.2	回授系統的目的與分類	351
15.3	方塊圖	352
15.4	方塊圖之等效轉換	357
15.5	方塊圖之畫製	358
15.6	轉移函數之基本形式	360
15.7	流程圖	361
15.7-1	信號流程圖簡介	361
15.7-2	常用定律	362
15.7-3	信號流程圖之製作	364
15.7-4	信號流程圖之化簡	365
15.7-5	以信號流程圖化簡方塊圖	367
	習題	368