

145631

基本馆藏

道岔用 信号集中閉塞設備

В·А·莎斯金 合著
Э·И·拉基脫



人民鐵道出版社

546
5/4448
k2

道岔用信号集中閉塞設備

B·A·莎斯金 合著
Э·И·拉基晚

鐵道部設計总局電務設計處譯

人民鐵道出版社

一九五八年·北京

本書敘述 СПВ-4 型电动轉辙机、轉辙鎖閉器和道岔配件的結構和原理。內容共分四章：第一章為帶尖軌內部鎖閉裝置的 СПВ-4 型电动轉辙机，第二章為关节型道岔鎖閉器，第三章為在道岔上安裝鎖閉器和轉辙机用的配件，第四章為控制道岔的起鎖。

本書可供信号工程技術人員之業務參考。

本書系由鐵道部設計總局電務設計處曾善祥（第一、三兩章）、楊家齊（第二章）、杜元（第四章）等譯，方振鏞校。

道岔用信号集中閉塞設備

ОБОРУДОВАНИЕ СЦВ ДЛЯ СТРЕЛОК

苏联 В.А.ШАСТИН 合著
Э.И.РАКИТО

苏联国家铁路运输出版社（1954年莫斯科俄文版）

TRANSCHELDORIZDAT

Москва 1954

鐵道部設計總局電務設計處 譯

責任編輯 周士鍾

人民鐵道出版社出版
(北京市霞公府17號)

北京市書刊出版業營業許可證出字第010号

新华書店發行

人民鐵道出版社印刷厂印
(北京市建國門外七聖廟)

書名903 开本350×1168 $\frac{1}{2}$ 印張3 $\frac{1}{2}$ 插頁1 字數72千

1958年3月第1版

1958年3月第1版第1次印刷

印数0,001—1,000册 定价(10)0.65元

目 录

序言

第一章 带尖轨内部锁闭装置的 CПВ-4 型电动转辙机

1. 电动机	2
2. 外壳	10
3. 齿轮传动装置	13
4. 摩擦套管	16
5. 挤岔联接器	19
6. 自动转换器	24
7. CПВ型转辙机机构的基本参数	29

第二章 关节型道岔锁闭器

1. 锁闭器类型	38
2. 锁闭器的机构	46
3. 机械转辙机	47
4. 制动机机构	47
5. 关节型锁闭器的动作原理	48
6. 锁闭器的基本参数	50
7. 转辙机及道岔的阻力	57
8. 转辙机动程	61
9. 运动质量的动能对转辙机及尖轨动程的影响	62
10. 密贴尖轨锁闭的可靠性	65
11. 尖轨对基本轨紧密度的监督	68
12. 被引开后的尖轨位置的监督	69

13. 鎖閉桿头部及关节鏈板工作表面的磨耗 对鎖閉器工作的影响	70
14. 制动肘与制止塊間的水平間隙	71
15. 断綫后制动肘进入制动機構制止塊的伸入动程	72
16. 断綫后鎖閉桿头部与鎖閉器基座的剩余噸合	73
17. 关节型鎖閉器結構的改善	73

第三章 在道岔上安装鎖閉器和轉轍机用的配件

1. 配件类型	75
2. 安裝CNE型电动轉轍机用的配件	75
3. 安裝帶机械轉轍机的鎖閉器用配件	86
4. 安裝帶控制轉轍鎖的轉轍鎖閉器用的配件	92
5. 关节型鎖閉器外罩	96

第四章 控制道岔鑰匙鎖

序　　言

共产党与苏维埃政府对于进一步改善铁路运输的客货运工作给予了不断的关怀。苏联共产党十九次代表大会的指示及会后党与政府的决议，均规定了保证列车运行安全及提高通过能力的重大措施。

其中，属于这类措施之列的是如何用道岔及信号集中设备来装备车站。

而这一方面最重要的，又是如何用实行直接转换尖轨和监督其位置的设备来装备道岔。也即是如何用转辙机和锁闭器来装备道岔。

近年来，在多年运用经验的基础上，对已在铁路运输上获得广泛普及的道岔与信号集中设备，在构造方面作了很大的改进。同样，在集中时直接装在道岔上的设备也有所改进，如改善了带内部锁闭装置的СПБ型电动转辙机的机构；创造并推广了在新型P43和P50道岔上安装转辙机用的新式配件；改善了道岔锁的结构；统一了在道岔上安装控制锁用的配件等等。

在本书中叙述了这些安装在道岔上并为目前工厂所生产的信号集中设备。

本书一、二两章为斯大林奖金获得者工程师 B.A. 莎斯金所写，第三、四两章为 Ә.И· 拉基脱所写。

第一章 帶尖軌內部鎖閉裝置的 СПВ-4 型电动轉轍机

目前，为了轉換与鎖閉道岔，均出产 СПВ-4 型电动轉轍机来代替 СПВ-2 和 СПВ-3 型轉轍机。СПВ-4 型电动轉轍机乃是改良機構的轉轍机，在这种轉轍机里，消除了所有旧型 СПВ 轉轍机在运用过程中所暴露的缺点。

СПВ 型轉轍机的主要組合件为：(а) 电动机，(б) 外壳，(в) 齿輪傳动裝置，(г) 挤岔联接器，(д) 摩擦套管和(е) 自动轉換器(或譯称自动开閉器)。

1. 电 动 机

在帶内部鎖閉裝置的 СПВ-4 型电动轉轍机內均採用 МСП-0.1 型直流电动机作为电动机，其規格为串激、可逆、兩極、具有自然冷却封閉式，电源为 30 和 100 伏。

除这种型式的电动机外，今后三相異步 МСП-0.25 型交流电动机具有广泛机用的前途。

上述电动机的类别列入表 1 内。

所有这些型式的电动机都是針對重复的短时的运转情况进行計算的。

在直流 МСП-0.1 型电动机中系实行單極可逆。电动机具有兩個独立的激磁繞組——用於向右和向左运转。这两个繞組均單独的进行工作並产生相反方向的磁场。此电动机引出端的繞組联接圖如圖 1 所示。

激磁繞組(圖 2)是由繞成線圈形的 ПБД 号(双紗包綫——譯

CPB-4 型电动转辙机所用的电动机类别

表 1

型式和型号	記 录 表 上 的 参 数					供電 方式
	特 性	功 率 (瓦)	电 压 (伏)	电 流 (安)	每 转 数	
MCP-0.1 1M-590	串激，直流可逆	0.1	30	3	1600	局部
MCP-0.1 1M-590	串激，直流可逆	0.1	100	2.4	1900	集中
MCP-0.25 1M-796	三相，异步，交流，繞 組接法为三角形	0.25	127	2.42	1380	集中
MCP-0.25 1M-796	同上，繞組接法为星形	0.25	220	1.4	1380	集中

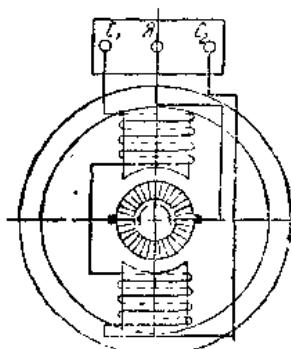


圖1. MCP-0.1 型电动机激磁繞組

接线圖

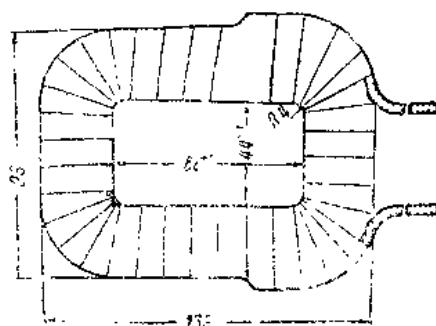


圖2. MCP-0.1 型电动机激磁繞組

組線圖

者) 电线所制成，并经过真空气浸渍。此激磁绕组的特性均列入表2中。

激磁绕组的极是用螺丝紧密而牢固地固定在外壳的特殊凸出部，并对称地配置在有关的外壳水平中心线上。此激磁绕组极靴和电枢铁心间的空隙规定不得大于0.75公厘。

电动机的电枢和整流子均固定在轴上，轴安装在滚动轴承上。轴具有两个空开端：一端为齿轮用，方形的另一端为手转换

激 磁 繞 組 特 性

表 2

MCP-0.1 型电动机电压 (伏)	导线直径 (公厘)	线圈匝数	线圈电阻 (欧)	导线重量 (公斤)	线圈绝缘
30	1.56	160	0.47	1.83	—层漆布带和一层棉布带
100	0.86	430	4.16	1.53	同上

道岔的手搖柄用。电樞鐵心是由帶有繞組槽的 158 片冲压成的鐵片（圖 3）所組成。

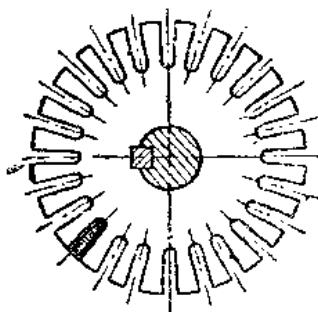


圖3. 电樞鐵片

电樞繞組是由繞成單獨分段（圖 4）的 ПЭЛВО（單紗、耐久漆包線——譯

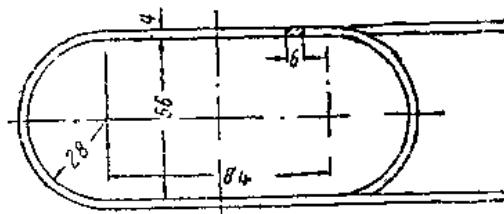


圖4. MCP-0.1 型电动机繞組分段

者）电纜所組成。直流 30 和 100 伏电动机的繞組資料列入表 3 內。

直 流 电 动 机 繞 组 特 性

表 3

MCP-0.1 型电动机电压 (伏)	裸线直径 (公厘)	每一分段的 匝 数	分 段 数	分段电阻 (欧)	分段重量 (公斤)
30	0.64	22	24	0.665	0.56
100	0.49	33	24	—	0.52

在电樞上固定繞組是用 20 匝鍍錫鐵絲所組成的綁 纜 来 进 行 的。此电樞繞組應經受三次真空浸漬。繞組圖如圖 5 所示。

电动机整流子电刷由 Г-1 号石墨制成。为了防止火花，电刷

应精密地研磨使与整流子密合，同时应精确地安设在整流子水平軸线上（直徑）上，并与激磁电磁铁的垂直中心线相正交。

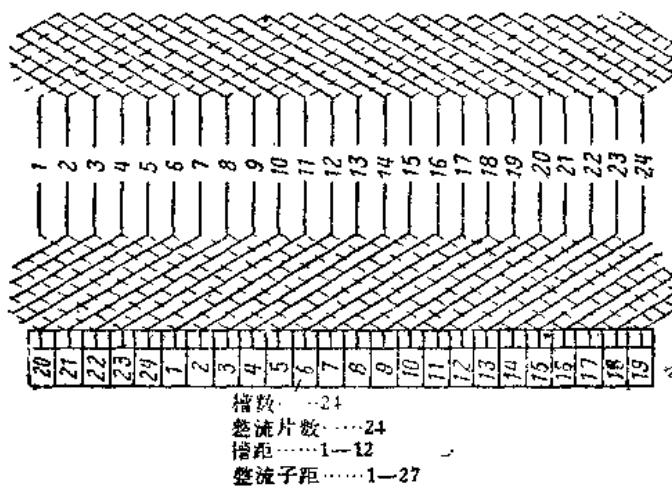


圖5. 电枢繞組接線圖

电动机的所有部份均包封在鋁鐵壳內。在直流电动机的外壳上裝有三个端子，电动轉轄机接綫圖的正綫接在兩邊的端子上，而其負綫則接在中間的端子上。

在交流电动机外壳上裝有六个端子的端子盒，在其上引出定子繞組的終端綫。借在此端子上使繞組从星形变成三角形的組合方法，来达到在220伏和127伏电压的情况下均能利用此电动机（圖6）。

电动机用四个螺栓固定在电动轉轄机外壳的內部。电动机的位置則应在轉轄机齒輪傳動裝置調整后用穩定螺釘精确地稳定之。当擰入时，中炭鋼穩定螺釘經淬火的圓錐形末端

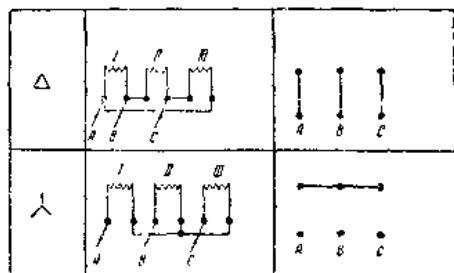


圖6. 交流电动机接綫圖

被挤入铸铁壳内，从而保证了电动机的稳定。

依靠机械制动——有负荷的横杆，在轴上加以各种不同的负荷时所得到的MCPI-0.1型电动机的基本参数值，均列入表4内。

由轴上负荷来决定的MCPI-0.1型电动机的基本参数

表 4

試 驗 結 果			計 算 結 果				
I (安)	n (轉/分)	l (公尺)	C (公斤)	M (公斤·公尺)	P ₁ (瓦)	P ₂ (瓦)	η 效率
A. 电压为100伏时							
2.15	1550	0.116	0.7	0.031	215	129	0.6
2.5	1375	0.153	0.7	0.107	250	151	0.605
2.95	1170	0.203	0.7	0.142	295	171	0.58
3.35	1000	0.250	0.7	0.175	335	180	0.54
3.75	875	0.300	0.7	0.210	375	189	0.50
4.15	770	0.347	0.7	0.243	415	190	0.46
4.6	650	0.395	0.7	0.275	460	183	0.40
B. 电压为30伏时							
6.3	1365	0.105	0.7	0.074	189	103.8	0.540
6.5	1325	0.114	0.7	0.079	195	107.0	0.550
7.0	1235	0.129	0.7	0.090	210	114.0	0.540
7.75	1030	0.157	0.7	0.110	232	122.0	0.526
8.9	900	0.202	0.7	0.141	267	131.0	0.490
10.1	760	0.243	0.7	0.172	303	135.0	0.447
11.0	660	0.285	0.7	0.200	330	137.0	0.415
12.50	525	0.345	0.7	0.240	375	130.0	0.350
13.8	400	0.345	0.8	0.273	414	113.0	0.275

表内所示的计算结果是由下列方法得来的：

(a) 确定有效力矩，按公式

$$M = C l \text{ 公斤·公尺}$$

式中 C ——制动横杆负荷以公斤计；

l ——横杆臂以公尺计。

(b) 确定电动机的有效功率，按公式

$$P_2 = 1.028 M n \text{瓦}$$

(b) 确定电动机效率，按公式

$$\eta = \frac{P_2}{P_1},$$

式中 P_1 ——消耗功率，等於 UI ，以瓦計。

圖 7 和圖 8 上的曲線是按表 4 中的数据繪出的。

分析表和曲線指出，当负荷符合电动机的正常工作情况时（当30伏电动机电流为8~10安时，以及100伏电动机电流为3.5~3.7安时），电动机的效率为0.45~0.50。

为了提高电动机的效率拟定过一系列的建設性措施。其中，1953年交通部薩拉托夫电气技术工厂將电枢铁片和激磁繞圈铁心靴間的空隙由1.1減到0.75后，已經获得了某些良好的結果。

提高电动轉轍机的效率之所以重要，是因为电动机工作电流的大小以效率为轉移，而蓄电池的容量又和电流有关。同样在远程控制时提高效率也是很重要的，因为在轉轍机效率較高的情况下，可以不增加电纜費用而使控制距离提高。

在其他条件完全不变时，高的效率还能加速轉轍机的轉換，这种情况對於现代化的道岔集中，考慮提高列車运行速度也是極端重要的。因此目前正进行着創造具有高效率的新型电动轉轍机的工作。

除了 МСП-0.1 型电动机外，目前还进行了交流 МСП-0.25 型电动机的运用試驗。

这种电动机試驗得到的特性均列入表 5 和表 6 內。

對於新的直流电动机提出以下要求：电枢縱向空隙不应超过1公厘；每个炭刷压向整流子的压力不应小於200克；电动机整流子的擺动不应超过0.35公厘；外壳凸緣的安装表面到軸中心的距离为50公厘，公差 + 0.1；兩個外壳凸緣的安装面应彼此居於同一面內，並和軸的中心綫平行；电动机的外廓尺寸应是这样，当安装在电动轉轍机內时电动机的前部（帶有齒輪軸端的一面）

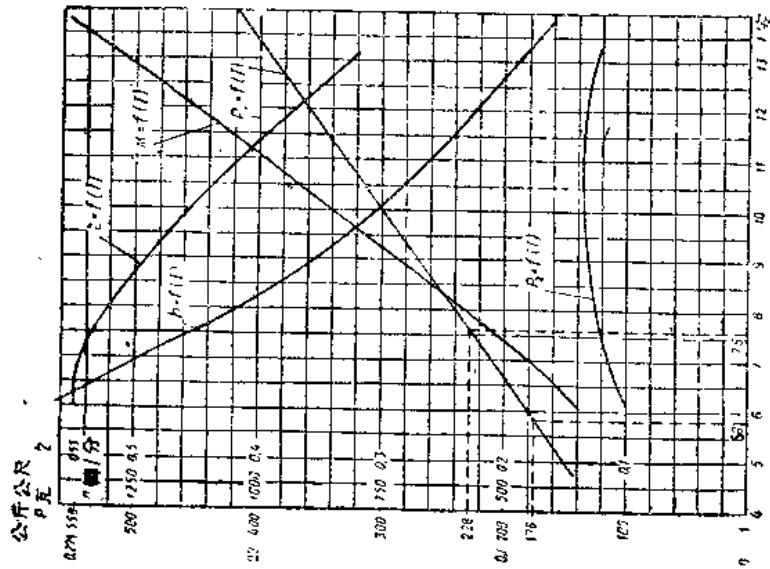


图7. MCII-0.1至30瓩电动机参数

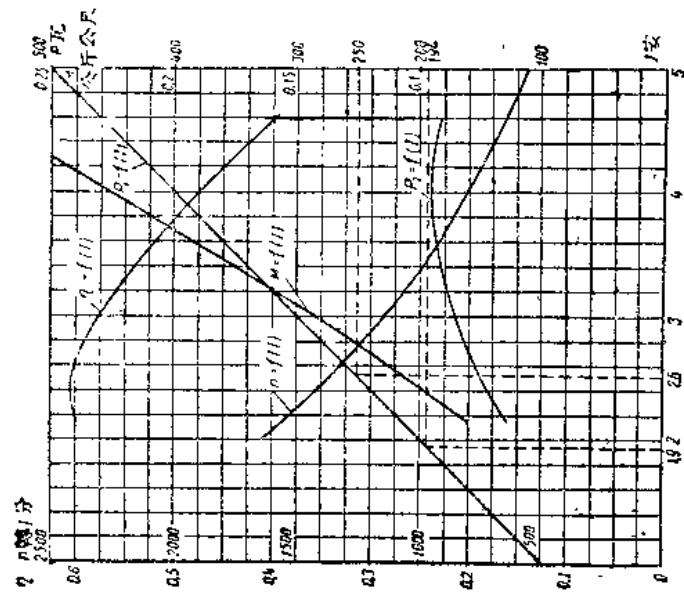


图8. MCII-0.1至100瓩电动机参数

正常负荷时MCII-0.25型电动机特性

表 5

轉轍機齒桿負荷 (公斤)	电动机繞組接法	电动机端电压 (伏)	消耗电流 (安)	轉轍機轉換時間 (秒)	摩擦器調整電流 (安)
150	三 角 形	120	2.4 2.5	2.0	3.0 3.15
100	三 角 形	110	1.8 2.1	2.05	2.3 2.65
150	星 形	208	1.35 1.35	1.95	1.75 1.75
100	星 形	—	1.2 1.1	1.98	1.6 1.5

註：表中所列是兩個电动机的試驗数据。

过负荷时MCII-0.25型电动机特性

表 6

电动机繞組接法	电动机端电压 (伏)	齿 桿 负 荷 (公斤)	消 耗 电 流 (安)
三 角 形	127	250	2.8
星 形	220	250	1.55

和轉轍机任何部分間的空隙均不小於2公厘；而电动机后方和轉轍机任何部分間的空隙均不小於5公厘；用試驗电压为500伏的高阻計测出的电动机絕緣电阻应不小於50兆欧；电动机任何部分的絕緣介質强度不小於50赫芝700伏。

每一电动机均應經受試驗，这些試驗包括：（a）額定数据的檢查，（b）整流檢查和（c）高速試驗。

电动机額定数据的檢查是当齒桿加上100公斤負荷时在道岔轉轍机內进行的。在这种情况下电动机每小时应通电20次，同时不应因此而發生高於允許有超高溫度的过热現象。

此时第一类电动机当电压为30伏时电流应不大於10安，而第二类电动机当100伏时应不大於3.7安。兩個电动机轉換轉轍机的时间均不大於2.5秒。

电动机的整流检查，应从空负荷运转到相当於額定电流兩倍的負荷（15秒短时间）过程中，不改变电刷位置的情况下进行之。在这个試驗以后，整流子和电刷不清扫和检修时仍然能繼續工作的条件下，整流子和电刷間允許發生較多的火花。提高轉速时試驗电动机应进行兩分鐘。試驗轉速至少应超过工厂規格表內所示的20%。

2. 外 壳

СПВ-4型电动轉轄机的电动机和全部机械都裝在帶有流線形鋼蓋的長方形鑄鐵壳（圖9）內。

帶蓋外壳的外廓尺寸如下：長865公厘，寬795公厘，高315公厘。电动轉轄机全重 210 公斤。

外壳由标号 СЧ-18-36 鑄鐵所鑄成。为了消除由內应力产生的弯曲，加工前鑄造外壳應經受溫度 500~600° C 的热处理。

为了保証精确地安裝軸承和其他机械零件，外壳的全部依靠面均應銑切和仔細地打磨。外壳蓋可在活动关节处向后掀开。活动关节的結構如在維修时遇有必要，允許將蓋取下，为了这个目的蓋上活動关节的耳环均做成切穿形。

为了达到密閉，沿着蓋子的整个周長上具有凹槽，在这些凹槽內填入由三股，油煮過的大蔴編制而成的填裝物。

用鉤形扣將蓋压緊在外壳上，並用經『运输信号』工厂改良过的夏也夫式特殊鎖32（圖10）鎖住。

鎖由帶有鎖爪切口的鎖舌和兩個鎖爪 2 所組成。鎖舌垂直焊接在外壳蓋上，兩個鎖爪滑裝在軸 3 上，軸則固定在外壳平釘 1 上。在鎖爪間並聯以螺旋彈簧 5。

当少許用力按下蓋子时，借蔴質填裝物使蓋子有良好的密閉，鎖舌將鎖爪張開，並使鎖爪小鉤移入鎖舌缺口內，当彈簧拉緊后，鎖爪鉤即鎖住外壳蓋。此时仅能用帶有兩個倒鉤的鑰匙才能將鎖打开。鎖的这种結構能避免將蓋子移往一面而打开轉轄机

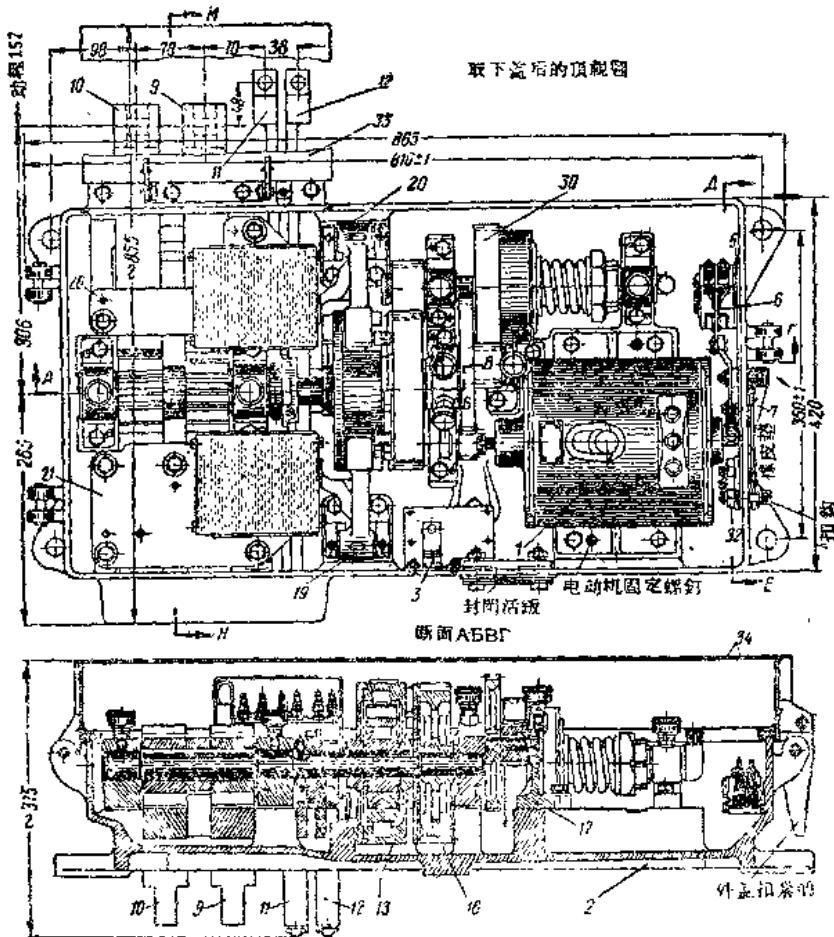


圖9. СПВ-4型电动轉轍机:

- 1—СПВ-4-01 电动机; 2—СПВ-4-02 外壳; 3—СПВ-4-03 电纜支架;
4—СПВ-4-04活門遮断接点; 5—СПВ-4-05遮断接点座; 6—СПВ-4-06
遮断接点刀; 7—СПВ-4-07活門; 9—СПВ-4-09右齒桿; 10—СПВ-4-10
左齒桿; 11—СПВ-4-11外表示桿; 12—СПВ-4-12 内表示桿; 13—СПВ
-4-13帶軸荷齿連接器; 16—СПВ-4-16帶推板的齒輪; 17—СПВ-4-17 I 級
和 II 級齒輪; 19—СПВ-4-19 右支持橫桿; 20—СПВ-4-20 左支持橫桿;
21—СПВ-4-21 自动轉換器右侧接点; 26—СПВ-4-26 自动轉換器左侧接
点; 30—СПВ-4-30聯鎖套管; 32—СПВ-4-32 鎮; 33—СПВ-4-33遮
層; 34—СПВ-4-34外壳蓋

的可能，这种情况曾在單面动作鎖的旧式轉轍机中發生过。

为了手动轉換尖軌，也就是为了能够用特殊的可拆卸的、保存在集中信号樓內的手搖柄来旋轉电动机軸，在轉轍机外壳处具有一孔，此孔配置在电动机軸的方形末端相对处。

手柄孔和鎖孔是用帶有兩個橡皮墊的活門（見圖9）来关闭的，借此避免灰塵和水汽通过这些孔透入壳内，此活門应用扣鈎將其鎖閉並一起加以鉛封。

当必須利用手搖柄以手动轉換道岔时，以及当打开轉轍机时，电动机能从供电線上自动的断开，并使得集中信号樓不可能轉換道岔。

断开电动机是由安装在外壳内部垂直面上的遮断接点来进行的。与旧結構不同，这个遮断接点是成对的，并能用在需要断开兩根导線的有交流电动机的轉轍机上。

遮断接点由两个膠木座7（圖10），接点刀6和保持擋4所组成。活門和接点刀6牢固地連在一起。

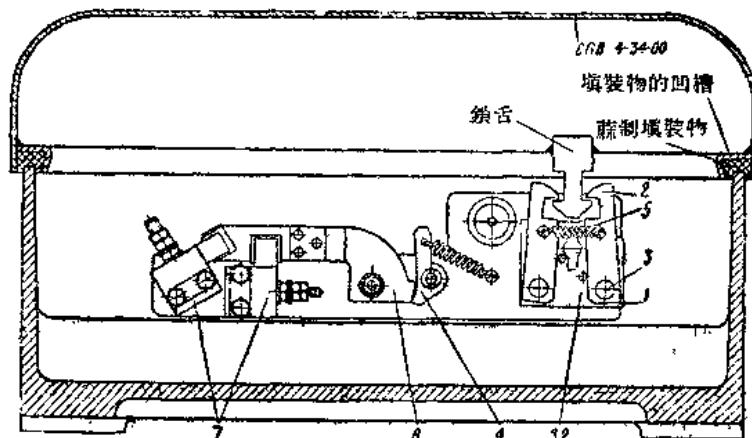


圖10. CTB-4型轉轍机鎖及遮断接点

当必須打开轉轍机或者必須用手轉換道岔时，需将鉛封从活門扣鈎处拆去，同时将扣鈎轉至左面。隨后將活門放下，断开膠