

高 道 高 专 机 电 类 规 划 教 材

# 模具数控加工

武友德 陈洪涛 主编



# 项目进度表

项目名称：公司年会

项目阶段 | 负责人 | 任务描述 | 完成日期

需求分析 | 张三 | 需求收集、整理 | 2023-08-15

设计规划 | 李四 | 规划方案、设计 | 2023-08-20

采购物资 | 王五 | 采购设备、道具 | 2023-08-25

场地布置 | 赵六 | 场地布置、装饰 | 2023-08-30

彩排演练 | 刘七 | 演员彩排、协调 | 2023-09-05

最终审核 | 孙八 | 总体审核、调整 | 2023-09-10

正式演出 | 吴九 | 正式演出、记录 | 2023-09-15

后续跟进 | 钱十 | 后续跟进、总结 | 2023-09-20

高职高专机电类规划教材

# 模 具 数 控 加 工

主编 武友德 陈洪涛

参编 赵松涛 杨顺田 廖慧勇 冷真龙

机械工业出版社

全书共分六章：数控机床概述；数控编程基础；数控车床加工；数控铣床加工；加工中心加工；数控电火花线切割加工。本书的主要特色在于所有的例子都来源于生产实际，内容紧紧围绕着现场实际应用这一主线，理论与实际紧密地结合。读者学了这本书后，就可掌握以上各种数控设备的基本操作与运用，因为书中的内容正是“四川机械工业数控技术应用与培训中心”培训学员的具体做法。本书也介绍了数控技术的发展历史及其技术水平的状况。本书不仅可以满足高职高专的模具设计与制造专业、机电一体化专业、机械制造与控制专业的教学要求，也很适合于工厂的工程技术人员。

#### 图书在版编目 (CIP) 数据

模具数控加工/武友德，陈洪涛主编. —北京：机械工业出版社，2002. 8

高职高专机电类规划教材

ISBN 7-111-10027-1

I . 模… II . ①武… ②陈… III . 模具-数控机床  
-加工-高等学校：技术学校-教材 IV . TG76

中国版本图书馆 CIP 数据核字 (2002) 第 050278 号

机械工业出版社（北京市百万庄大街 22 号 邮政编码 100037）

责任编辑：倪少秋 版式设计：冉晓华 责任校对：姚培新

封面设计：陈沛 责任印制：闫焱

北京京丰印刷厂印刷·新华书店北京发行所发行

2002 年 8 月第 1 版·第 1 次印刷

787mm×1092mm<sup>1/16</sup> · 12 印张·293 千字

0 001—3 000 册

定价：17.00 元

凡购本书，如有缺页、倒页、脱页，由本社发行部调换

本社购书热线电话 (010) 68993821、68326677-2527

封面无防伪标均为盗版

## 前　　言

随着科学技术的发展，机械行业的产品，其结构日趋复杂，精度和性能要求日趋提高，因此对生产设备——机床也相应地提出了高效率、高精度和高自动化的要求。为满足人们的需要，产品需日益更新，且向多品种、单件小批量的趋势发展。为了适应这种趋势，就必须找到一种能解决单件、小批量、多品种，特别是复杂型面零件加工的自动化并保证质量要求的设备，数控机床就是在此背景下产生的。数控机床加工技术是利用数控设备、根据不同的工艺要求来完成零件加工的技术，应用技术水平的高低直接影响到数控机床功能的发挥。目前，市面上详细介绍这方面的书籍还很少，因此，我们编写了这本书。在编写过程中始终突出实际应用技术这一主线，让读者看了这本书后，真正能够运用数控技术来为生产服务。另外，在编写过程中紧密结合生产实际，以现场加工的实例为主线来组织内容。编写过程中参考了日本劳动省的培训教材。

本书由武友德副教授、陈洪涛副教授主编，第一章由武友德编写，第二章由陈洪涛副教授、冷真龙讲师编写，第三章由赵松涛讲师编写，第四章由杨顺田高级工程师编写，第五章由廖慧勇实验师编写，第六章由冷真龙编写。四川机械工业数控技术应用与培训中心的部分老师审阅了该书。

因该书涉及内容广泛，编者水平有限，难免出现错误和处理不妥之处，请读者批评指正。

编　者  
2002年5月于四川德阳

## 参 考 文 献

- 1 实用数控加工技术编委会编. 实用数控加工技术. 北京: 兵器工业出版社, 2000
- 2 严爱珍主编. 机床数控原理与系统. 北京: 机械工业出版社, 2000
- 3 林奕鸿主编. 数控技术及其应用. 北京: 机械工业出版社, 1999
- 4 曹琰主编. 数控机床应用与维修. 北京: 电子工业出版社, 1997
- 5 严烈编著. MasterCAM8 模具设计教程. 北京: 冶金工业出版社, 1998
- 6 廖效果主编. 数控技术. 武汉: 湖北科学技术出版社, 2001
- 7 日本労働省編. NC 工作機械. 東京: 日本職業教育培訓センター, 1997
- 8 熊光华主编. 数控机床. 北京: 机械工业出版社, 2000
- 9 宗志坚主编. CAD/CAM 技术. 北京: 机械工业出版社, 2000
- 10 华茂发主编. 数控机床加工工艺. 北京: 机械工业出版社, 2000
- 11 顾京主编. 数控机床加工程序编制. 北京: 机械工业出版社, 1998
- 12 张学仁主编. 数控电火花线切割加工技术. 哈尔滨: 哈尔滨工业大学出版社, 2000
- 13 熊熙主编. 数控加工与计算机辅助制造及实训指导. 北京: 人民大学出版社, 2000
- 14 北京北航海尔软件有限公司. CAXA 线切割 V2 用户指南
- 15 黄毅宏主编. 模具制造工艺. 北京: 机械工业出版社, 1991
- 16 台中精机厂股份有限公司. 操作手册

# 目 录

## 前言

|                         |    |
|-------------------------|----|
| <b>第一章 数控机床概述</b>       | 1  |
| 第一节 数控机床的产生             | 1  |
| 第二节 数控机床的组成、控制原理和<br>特点 | 1  |
| 第三节 数控机床的分类             | 4  |
| 第四节 数控机床的发展             | 10 |
| <b>第二章 数控编程基础</b>       | 20 |
| 第一节 数控程序的格式与编制          | 20 |
| 第二节 数控机床的坐标系统           | 22 |
| <b>第三章 数控车床加工</b>       | 28 |
| 第一节 数控车床加工概述            | 28 |
| 第二节 数控车床编程方法            | 34 |
| 第三节 典型零件的加工程序编制         | 47 |
| 第四节 数控车床的操作             | 49 |
| <b>第四章 数控铣床加工</b>       | 58 |
| 第一节 数控铣床的工艺基础           | 58 |
| 第二节 数控铣床的程序编制           | 61 |

|                            |     |
|----------------------------|-----|
| 第三节 西门子 8MC 系统的 R 参数<br>编程 | 79  |
| <b>第五章 加工中心加工</b>          | 89  |
| 第一节 加工中心概述                 | 89  |
| 第二节 加工中心的程序编制              | 93  |
| 第三节 CAD/CAM 在加工中心上的<br>应用  | 111 |
| 第四节 加工中心的操作                | 119 |
| <b>第六章 数控电火花线切割加工</b>      | 140 |
| 第一节 数控电火花线切割的加工原理和<br>特点   | 140 |
| 第二节 数控电火花线切割机床             | 141 |
| 第三节 线切割编程                  | 148 |
| 第四节 线切割计算机辅助编程             | 162 |
| 第五节 数控线切割机床的加工与<br>操作      | 172 |
| <b>参考文献</b>                | 186 |

# 第一章 数控机床概述

## 第一节 数控机床的产生

在机械制造行业中，机床是一种主要的生产设备。机械制造行业的产品，其结构日趋复杂，精度和性能要求日趋提高，因此对生产设备——机床也相应地提出了高效率、高精度和高自动化的要求。

大批大量生产的产品，如汽车、拖拉机与家用电器的零件，为了提高产量和质量，广泛采用组合机床、凸轮控制的多刀多工位机床以及专用的自动生产线和自动化车间进行加工。但是应用这类专用机床和生产设备，生产准备周期长，使更新产品及修改加工工艺的时间较长，费用较高，制约了产品的更新换代。在制造行业中，单件与小批量产品占 70%~80%，这类产品的零件一般都采用通用机床来加工，通用机床的自动化程度不高，基本上由人工操作，难于提高生产效率和保证产品质量。特别是一些由曲线、曲面组成的复杂零件，只能借助划线和样板用手工操作的方法来加工，或者利用靠模和仿形机床来加工，其加工精度和生产效率仍会受到很大的限制。

数控机床就是为了解决单件、小批量、多品种，特别是复杂型面零件加工的自动化并保证质量要求而产生的。1952 年美国 PARSONS 公司与麻省理工学院 (MIT) 合作研制了第一台三坐标数控铣床，它综合应用了电子计算机、自动控制、伺服驱动、精密检测与新型机械结构等多方面的技术成果，是一种新型的机床，可用于加工复杂曲面零件。该铣床的研制成功是机械制造行业中的一次技术革命，使机械制造业的发展进入了一个新的阶段。从第一台数控机床问世到现在的半个世纪中，数控技术的发展非常迅速，几乎所有品种的机床都实现了数控化。数控机床的应用领域也从航空工业部门逐步扩大到汽车、造船、机床、建筑等民用机械制造行业。此外，还出现了金属成形类数控机床。如：数控折弯机、数控弯管机、数控步冲机等；特种加工数控机床：如数控线（电极）切割机、数控火焰切割机、数控激光切割机床等；其他还有数控绘图机、数控三坐标测量机等。特别是相继出现的自动换刀数控机床（即加工中心，Machining center）、直接数字控制系统（即计算机群控系统，DNC，Direct Numerical Control）、自适应控制系统（AC，Adaptive Control）、柔性制造系统（FMS，Flexible Manufacturing System）、计算机集成（综合）制造系统（CIMS，Computer Integrated Manufacturing System）等，进一步说明，数控机床已经成为组成现代机械制造生产系统、实现计算机辅助设计（CAD）、制造（CAM）、检验（CAT）与生产管理等全部生产过程自动化的基本设备。

## 第二节 数控机床的组成、控制原理和特点

### 一、数控机床的组成

如图 1-1 所示，数控机床由以下几个部分组成。

### 1. 程序编制及程序载体

数控程序是数控机床自动加工零件的工作指令。在对加工零件进行工艺分析的基础上，确定零件坐标系在机床坐标系上的相对位置，即零件在机床上的安装位置；刀具与零件相对运动的尺寸参数；零件加工的工艺路线或加工顺序、切削加工的工艺参数以及辅助装置的动作等。这样得到零件的所有运动、尺寸、工艺参数等加工信息，然后用标准的由文字、数字和符号组成的数控代码，按规定的方法和格式，编制零件加工的数控程序单。编制程序的工作可由人工进行，或者在数控机床以外用自动编程计算机系统来完成，比较先进的数控机床，可以在它的数控装置上直接编程。

编好的数控程序，存放在便于输入到数控装置的一种存储载体上，它可以是穿孔纸带、磁卡、磁盘等，采用哪一种存储载体，取决于数控装置的设计类型。

### 2. 输入装置

它的作用是将程序载体上的数控代码变成相应的电脉冲信号，传送并存入数控装置内。根据程序存储介质的不同，输入装置可以是光电阅读机，录放机或软盘驱动器。有些数控机床，不用任何程序存储载体，而是将数控程序单的内容通过数控装置上的键盘，用手工方式(MDI方式)输入，或者将数控程序由编程计算机用通信方式传送到数控装置。

### 3. 数控装置及强电控制装置

数控装置是数控机床的核心，它接受输入装置送来的脉冲信号，经过数控装置的系统软件或逻辑电路进行编译、运算和逻辑处理后，输出各种信号和指令控制机床的各个部分，进行规定的、有序的动作。这些控制信号中最基本的信号是：由插补运算决定的各坐标轴（即作进给运动的各执行部件）的进给位移量、进给方向和速度的指令，经伺服驱动系统驱动执行部件作进给运动。其他还有主运动部件的变速、换向和起停信号；选择和交换刀具的刀具指令信号；控制冷却、润滑的起停、工件和机床部件松开、夹紧、分度工作台转位等辅助指令信号等。

强电控制装置是介于数控装置和机床机械、液压部件之间的控制系统。其主要作用是接收数控装置输出的主运动变速、刀具选择交换、辅助装置动作等指令信号，经必要的编译、逻辑判断、功率放大后直接驱动相应的电器、液压、气动和机械部件，以完成指令所规定的动作，此外还有行程开关和监控检测等开关信号也要经过强电控制装置送到数控装置进行处理。

### 4. 伺服驱动系统及位置检测装置

伺服驱动系统由伺服驱动电路和伺服驱动装置（电动机）组成，并与机床上的执行部件和机械传动部件组成数控机床的进给系统。它根据数控装置发来的速度和位移指令控制执行部件的进给速度、方向和位移。每个作进给运动的执行部件，都配有一套伺服驱动系统。伺服驱动系统有开环、半闭环和闭环之分。在半闭环和闭环伺服驱动系统中，还得使用位置检测装置，间接或直接测量执行部件的实际进给位移，与指令位移进行比较，按闭环原理，将其误差转换放大后控制执行部件的进给运动。

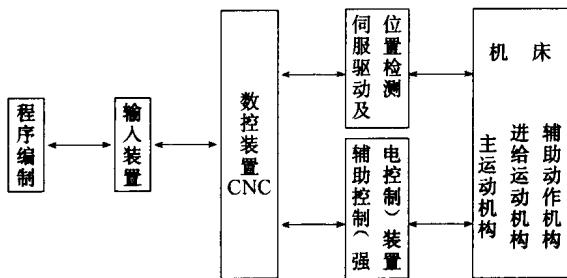


图 1-1 数控机床的组成

### 5. 机床的机械部件

数控机床的机械部件包括主运动部件、进给运动执行部件、工作台、拖板及其传动部件和床身立柱等支撑部件，此外，还有冷却、润滑、排屑、转位和夹紧等辅助装置。对于加工中心类的数控机床，还有存放刀具的刀库、交换刀具的机械手等部件，如图 1-2 所示 TH5632 立式加工中心。数控机床机械部件的组成与普通机床相似，但传动结构要求更为简单，在精度、刚度、抗振性等方面要求更高，而且其传动和变速系统要便于实现自动化控制。

### 二、数控机床的控制原理

数控机床是一种高度自动化的机床，在加工工艺与加工表面形成方法上，与普通机床是基本相同的，最根本的不同在于实现自动化控制的原理与方法上。数控机床是用数字化的信息来实现自动控制的，将与加工零件有关的信息——工件与刀具相对运动轨迹的尺寸参数（进给执行部件的进给尺寸），切削加工的工艺参数（主运动和进给运动的速度、切削深度等），以及各种辅助操作（主运动变速、刀具更换、冷却润滑液启停、工件夹紧、松开等）等加工信息——用规定的文字、数字和符号组成的代码，按一定的格式编写成加工程序单，将加工程序通过控制介质输入到数控装置中，由数控装置经过分析处理后，发出各种与加工程序相对应的信号和指令控制机床进行自动加工。这一数控控制的原理与过程通过下述数控机床的各个组成部分来完成。

### 三、数控机床的特点

数控机床在机械制造业中得到日益广泛的应用，是因为它具有如下特点。

(1) 能适应不同零件的自动加工 数控机床是按照被加工零件的数控程序来进行自动加工的，当改变加工零件时，只要改变数控程序，不必更换凸轮、靠模、样板或钻模等专用工艺装备。因此，生产准备周期短，有利于机械产品的更新换代。

(2) 生产效率和加工精度高、加工质量稳定 数控机床上可以采用较大的切削用量，有效地节省了机动工时。还有自动换速、自动换刀和其他辅助操作自动化等功能，使辅助时间大为缩短，而且无需工序间的检验与测量，所以，比普通机床的生产率高 3~4 倍甚至更高。同时由于数控机床本身的精度较高，还可以利用软件进行精度校正和补偿，又因为它是根据数控程序自动进行加工，可以避免人为的误差，因此，不但加工精度高，而且质量稳定。

(3) 能高效优质完成复杂型面零件的加工 其生产效率比之通用机床加工可提高十几倍

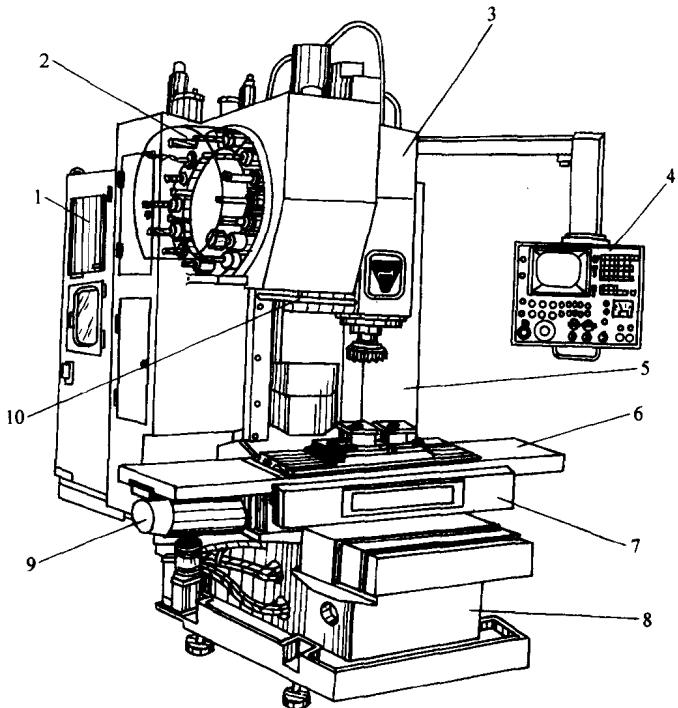


图 1-2 TH5632 立式加工中心

1—数控柜 2—刀库 3—主轴箱 4—操纵台 5—驱动电源柜  
6—纵向工作台 7—滑座 8—床身 9—X 轴进给  
伺服电机 10—换刀机械手

甚至几十倍。

(4) 工序集中，一机多用 数控机床，特别是自动换刀的数控机床，在一次装夹的情况下，几乎可以完成零件的全部加工，一台数控机床可以代替数台普通机床。这样可以减少装夹误差，节约工序之间的运输、测量和装夹等辅助时间，还可以节省机床的占地面积，带来较高的经济效益。

(5) 数控机床是一种高技术的设备 数控机床价格较高，而且要求具有较高技术水平的人员来操作和维修。尽管如此，使用数控机床的经济效益还是很高的。

### 第三节 数控机床的分类

数控机床的品种很多，根据其控制原理、功能和组成，可以从几个不同的角度进行分类。

#### 一、按数控机床的加工功能分类

##### 1. 点位控制数控机床

这类机床主要有数控钻床、数控镗床、数控冲床、三坐标测量机等，此外印刷电路板钻孔机应算是最简单的点位控制数控机床。点位控制的数控机床用于加工平面内的孔系，它控制在加工平面内的两个坐标轴（一个坐标轴就是一个方向的进给运动）带动刀具与工件相对运动，从一个坐标位置（坐标点）快速移动到下一个坐标位置，然后控制第三个坐标轴进行钻镗切削加工。要求坐标位置有较高的定位精度，为了提高生产效率，采用机床设定的最高进给速度进行定位运动，在接近定位点前要进行分级或连续降速，以便低速趋近终点，从而减少运动部件的惯性过冲和由此引起的定位误差。在定位移动过程中不进行切削加工，因此对运动轨迹没有任何要求。图 1-3 所示为点位控制加工示意图。

##### 2. 直线控制数控机床

直线控制数控机床可控制刀具或工作台以适当的送进速度，沿着平行于坐标轴的方向进行直线移动和切削加工，进给速度根据切削条件可在一定范围内调整。直线控制的简易数控车床，只有两个坐标轴，可用于加工台阶轴。直线控制的数控铣床有三个坐标轴，可用于平面的铣削加工。现代组合机床采用数控进给伺服系统，驱动动力头带着多轴箱轴向进给进行钻镗加工，它也可以算作一种直线控制的数控机床。

数控镗铣床、加工中心等机床，它的各个坐标方向的进给运动的速度可在一定范围内进行调整，兼有点位和直线控制加工

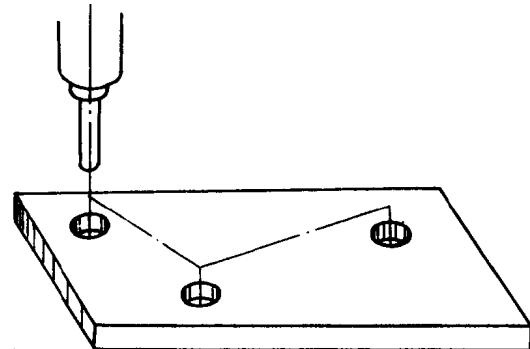


图 1-3 点位控制加工示意图

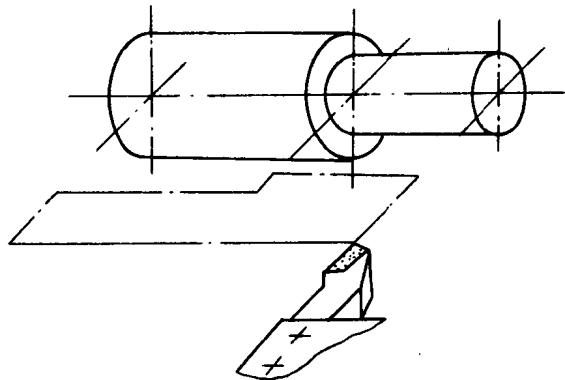


图 1-4 直线控制加工示意图

的功能，这类机床应该属于点位/直线控制的数控机床。图 1-4 所示为直线控制加工示意图。

### 3. 轮廓控制数控机床

(1) 平面轮廓加工的数控机床 这类机床有加工曲面零件的数控车床和铣削曲面轮廓的数控铣床，其加工零件的轮廓形状如图 1-5 所示。零件的轮廓可以由直线、圆弧或任意平面曲线(如抛物线、阿基米德螺旋线等)组成。不管零件轮廓由何种线段组成，加工时通常用小段直线来逼近曲线轮廓，如图 1-5c 所示，在数控铣床上用圆柱铣刀铣削轮廓侧面时，数控系统控制刀具中心相对工件在单位时间内，同时在两个坐标轴方向上移动  $\Delta x_i$ 、 $\Delta y_i$ ，刀具中心对工件的合成位移  $\Delta L$ ；则由轮廓曲线的等距线上的  $I'$  点移到点  $J'$ 。从而在工件上加工出一小段直线  $IJ$ ，来逼近轮廓曲线上的  $IJ$  弧段。连续控制两个相对位移分量  $\Delta x_i$ 、 $\Delta y_i$ ，便可加工出多段小直线组成的折线来逼近曲线轮廓。进给分量  $\Delta x_i$ 、 $\Delta y_i$ ，要根据合成进给速度、单位时间的长短、轮廓曲线的数学公式  $y=f(x)$ 、由刀具半径  $R$  和加工裕量  $\delta$  所决定的刀具中心对工件轮廓的偏移量  $D=R+\delta$  等诸条件，由数控系统实时计算。这样的运算称为插补运动和刀具半径补偿运算。用计算所得的两个位移分量分别指令两个坐标轴同时运动，这种控制方式称为两坐标联动控制。当用半径为  $R$  的圆弧刀刃车刀车削曲面零件时，同样也要进行插补运算与刀具半径补偿运算。如果用半径  $R=0$  的尖刃车刀进行加工时，可根据工件的轮廓直接运算不需考虑刀具中心偏移的问题，因此无需进行刀具半径补偿的运算，只作插补运算。

这类机床又称为连续控制或多坐标联动数控机床，它具有两轴联动的插补运算功能和刀具半径补偿功能。这类机床的数控装置的功能是最齐全的。能够进行两坐标联动控制的数控机床，一般也能够进行点位和直线控制。

随着计算机数控装置向小型和廉价方向发展，它的功能也不断增加和完善。如增加轮廓控制功能，则只需增加插补运算软件，几乎不带来硬件成本的提高。因此，除了少数专用的数控机床，如数控钻床，冲床等以外，现代的数控机床都具有轮廓控制的功能。

(2) 空间轮廓加工的数控机床 空间轮廓加工，根据轮廓形状和所用刀具形状的不同有以下几种方法：

1) 在三坐标控制两坐标联动的机床上，用“行切法”进行加工也有将这种方法称为两轴半控制的，即以  $X$ 、 $Y$ 、 $Z$  三轴中任意两轴作插补运动，第三轴作周期性进给，刀具采用球头

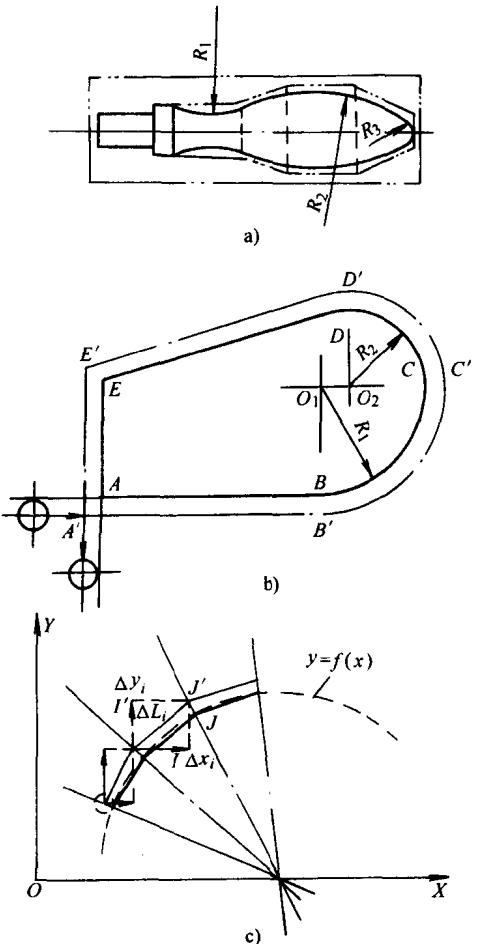


图 1-5 数控加工平面轮廓的成形

铣刀。如图 1-6 所示，在 Y 向分为若干段，球头铣刀沿 XZ 平面的曲线进行插补加工，当一段加工完后进给  $\Delta y$ ，再加工另一相邻曲线，如此依次用平面曲线来逼近整个曲面。其中  $\Delta y$  根据表面粗糙度的要求及刀头的半径选取，球头铣刀的球半径应尽可能选得大一些，以利于提高表面粗糙度精度，增加刀具刚度和散热性能。但在加工凹面时球头半径必须小于被加工曲面的最小曲率半径，以免产生刀刃干涉。

2) 三坐标联动加工，图 1-7 为内循环滚珠螺母的回珠器示意图，其滚道母线  $SS'$  为一空间曲线，它可用空间直线去逼近，因此，可在有空间直线插补功能的三坐标联动机床上加工。但是编程计算较复杂，其加工程序可采用自动编程系统来编制。

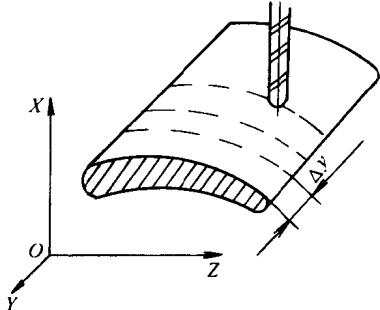


图 1-6 行切法加工空间轮廓

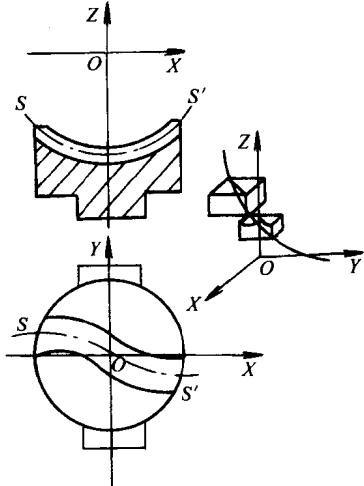


图 1-7 三坐标联动加工

3) 四坐标联动加工，如图 1-8 所示的飞机大梁，它的加工表面是直纹扭曲面，若用三坐标联动机床和球头铣刀加工不但生产率低，而且零件表面的表面粗糙度也很差。为此可以采用圆柱铣刀周边切削方式，在四坐标机床上加工，除三个移动坐标的联动外，为保证刀具与工件型面在全长上始终贴合，刀具还应绕  $O_1$ （或  $O_2$ ）作摆动联动，由于摆动运动，导致直线移动坐标要有附加的补偿移动，其附加运动量与摆心的位置有关，也需在编程时进行计算，加工程序要决定四个坐标轴的位移指令，以控制四轴联动加工。因此编程是相当复杂的。

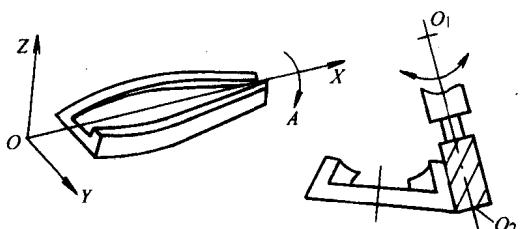


图 1-8 四坐标联动加工

4) 五坐标联动加工。所有的空间轮廓几乎都可以用球头刀按“行切法”进行加工。对于一些大型的曲面轮廓，零件尺寸和曲面的曲率半径都比较大，改用端铣刀进行加工，可以提高生产率和减少加工的残留量（减小表面粗糙度）。如图 1-9 所示，用端铣刀加工时，刀具的端面与工件轮廓在切削点处的切平面相重合（加工凸面），或者与切平面成某一夹角（加工凹面），也就是刀具轴线与工件轮廓的法线平行或成某一夹角（成一夹角可以避免产生刀刃干涉）。加工时切削点  $P(x, y, z)$  处的坐标与法线  $n$  的方向角  $\theta$  是不断变化的，因此刀具刀位点  $O$  的坐标与刀具轴线的方向角也要作相应的变化。目前的数控机床，在编制加工程序时

都是根据零件曲面轮廓的数学模型，计算出每一个切削点相对应的刀位点  $O$  的坐标与方向角（即刀位数据），通过程序输送到数控系统控制刀具与所要求的切削位置。刀位点的坐标位置可以由三个直线进给坐标轴来实现，刀具轴线的方向角则可以由任意两个绕坐标轴旋转的圆周进给坐标的两个转角合成实现。因此用端铣刀加工空间曲面轮廓时，需控制五个坐标轴，即三个直线坐标轴，两个圆周进给坐标轴进行联动。五轴联动的数控机床是功能最全、控制最复杂的一种数控机床，五坐标联动加工的程序编制也是最复杂的，应使用自动编程系统来编制。

上面所述是从加工功能来分类的，如果从控制轴数和联动轴数的角度来考虑，上述的各类机床可分为：两轴联动数控机床，三轴控制两轴联动数控机床，三轴联动数控机床，五轴联动数控机床等。

## 二、按工艺用途分类

### 1. 一般数控机床

最普通的数控机床有钻床、车床、铣床、镗床等。图 1-10 是 CK7815 数控车床，图 1-11 是 XK5040A 数控铣床。它们和传统的通用机床工艺用途相似，但是它们的生产率和自动化程度比传统机床高，都适合于单件、小批量和复杂形状的加工。

### 2. 数控加工中心

这类数控机床是在一般数控机床的基础上，加装一个刀库和自动换刀装置，构成一种带自动换刀装置的数控机床，如图 1-2 所示的 TH5632 立式加工中心。这类机床的突出特点是，打破了一台机床只能进行单工种加工的传统概念，实行一次安装定位，完成多工序加工方式。

### 3. 多坐标轴数控机床

有些复杂的工件，例如螺旋桨，飞机发动机叶片曲面等用三坐标数控机床无法加工，于是出现了多坐标轴的数控机床。其特点控制轴数较多，机床结构比较复杂。

## 三、按所用进给伺服系统的类型分类

### 1. 开环数控机床

开环数控机床采用开环进给伺服系统，图 1-12 所示为典型的开环进给伺服系统。其中图 1-12a 是由功率步进电机驱动的开环进给系统。数控装置根据所要求的进给速度和进给位移，输出一定频率和数量的进给指令脉冲，经驱动电路放大后，每一个进给脉冲驱动功率步进电

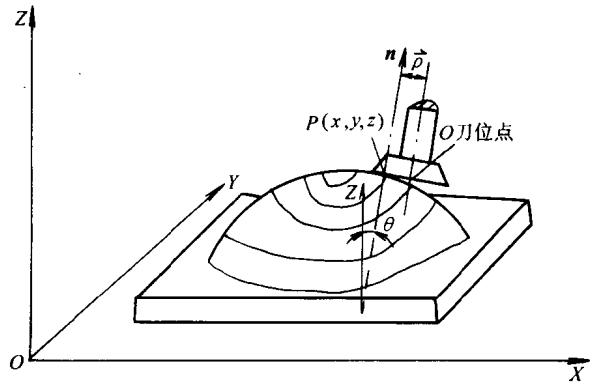


图 1-9 五坐标联动加工

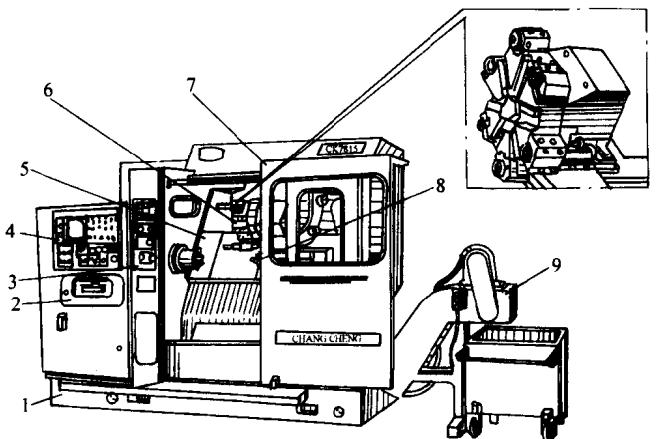


图 1-10 CK7815 数控车床  
1—床体 2—充电读带机 3—机床操作台 4—数控系统操作面板  
5—倾斜 60°导轨 6—刀盘 7—防护门 8—尾座 9—排屑装置

机旋转一个步距角，再经减速齿轮、丝杠螺母副，转换成工作台的一个当量直线位移。对于圆周进给，一般都是通过减速齿轮、蜗杆蜗轮副带动转台进给一个当量角位移。由于功率步进电动机的输出转矩有限，不足以驱动较大的工作台等部件，可采用由小的信号步进电动机与由液压扭矩放大器组成的电液脉冲电动机作为驱动装置，它可以输出较大的转矩，能驱动较大的工作台执行进给运动，如图 1-12b 所示。这类机床速度及精度都较低。图 1-12a 的方案多用于经济型数控机床或对旧机床进行改造。图 1-12b 的方案已不再采用了。

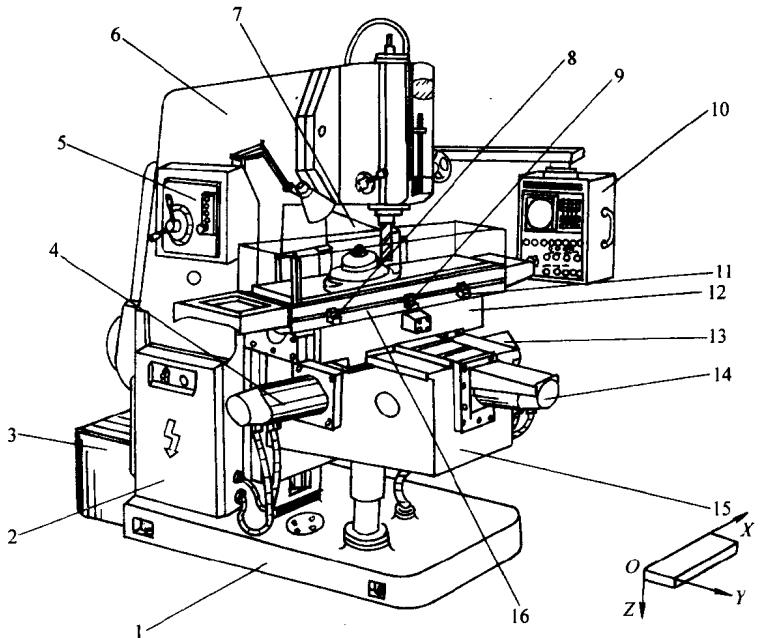


图 1-11 XK5040A 数控铣床

- 1—底座 2—强电柜 3—变压器箱 4—升降进给伺服电动机 5—主轴变速手柄和按钮板 6—床身立柱 7—数控柜 8、11—纵向行程限位保护开关  
9—纵向参考点设定挡铁 10—操纵台 12—横向溜板 13—纵向进给伺服电动机 14—横向进给伺服电动机 15—升降台 16—纵向工作台

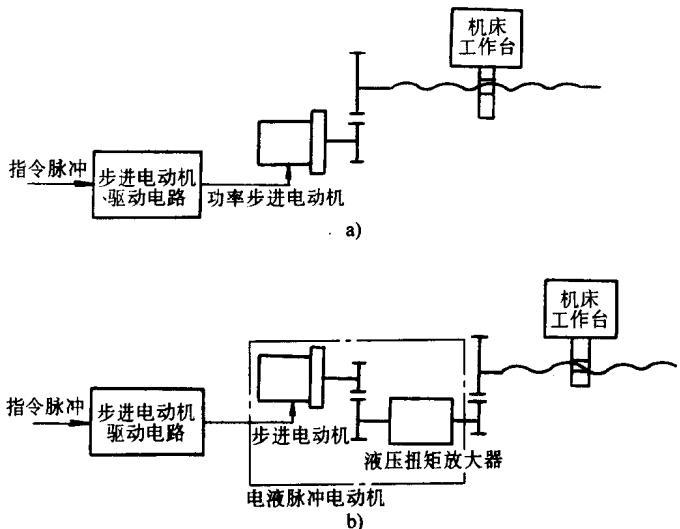


图 1-12 开环进给伺服系统

## 2. 半闭环数控机床

如图 1-13b 所示, 如果将位置检测装置安装在驱动电机的端部, 或安装在传动丝杠端部(如图 1-13b 中虚线所示), 间接测量执行部件的实际位置或位移, 这种系统就是半闭环进给系统。可以获得比开环系统更高的精度, 但它的位移精度比闭环系统的要低, 与闭环系统相比, 易于实现系统的稳定性。现在大多数数控机床都采用这种半闭环进给伺服系统。

## 3. 闭环数控机床

闭环数控机床的进给伺服系统是按闭环原理工作的。图 1-13a 所示为典型的闭环进给系统。数控装置将位移指令与位置检测装置测得的实际位置反馈信号, 随时进行比较, 根据其差值与指令进给速度得要求, 按一定规律进行转换后, 得到进给伺服系统的速度指令。另一方面还利用和伺服驱动电动机同轴刚性连接的测速元器件, 随时实测驱动电动机的转速, 得到速度反馈信号, 将它与速度指令信号进行比较, 以其比较的结果即速度误差信号, 对驱动电动机的转速随时进行校正。利用上述的位置控制和速度控制的两个回路, 可以获得比开环进给系统精度更高、速度更快、驱动功率更大的特性指标。如图 1-13a 中所示, 闭环进给系统的位置检测装置在系统末端的执行部件上, 实测位置或位移量。

## 四、按所用数控装置类型分类

### 1. 硬线数控机床

硬线数控机床 (NC) 使用硬线数控装置, 它的输入处理、插补运算和控制功能, 都由专用的固定组合逻辑电路来实现, 不同功能的机床, 其组合逻辑电路也不相同。改变或增减控制、运算功能时, 需要改变数控装置的硬件电路。因此通用性、灵活性差, 制造周期长, 成本高。20世纪70年代初期以前的数控机床基本上都属于这种类型。现代数控机床不再采用硬线数控系统。

### 2. 计算机数控机床

这类机床使用计算机数控装置 (CNC), 即软线数控装置。这种数控装置的硬件电路是由小型或微型计算机再加上通用或专用的大规模集成电路制成, 数控机床的主要功能几乎全部由系统软件来实现, 所以不同功能的机床其系统软件也就不同, 而修改或增减系统功能时, 不需变动硬件电路, 只需改变系统软件。因此, 具有较高的灵活性, 同时由于硬件电路基本上是通用的, 这就有利于大量生产、提高质量和可靠性、缩短制造周期和降低成本。早在 20 世纪 60 年代初期就出现了这类数控机床, 但是直到 20 世纪 70 年代中期以后, 随着微电子技术的发展和微型计算机的出现, 以及集成电路的集成度不断提高, 计算机数控装置才得到不断的发展和提高, 目前几乎所有的数控机床都采用了计算机数控装置。

除了上述三种分类方法以外, 还可以从其他角度进行分类。例如, 金属切削类数控机床有数控车床、数控铣床等等; 金属成形类数控机床有数控折弯机、数控弯管机、数控冲床等;

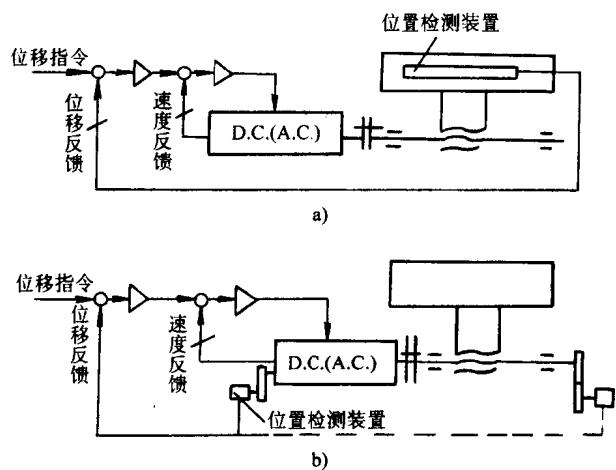


图 1-13 闭环、半闭环进给伺服系统

数控特种加工机床有数控线切割机、数控激光加工机、数控火焰切割机、数控等离子体切割机等。

## 第四节 数控机床的发展

### 一、概述

随着科学技术的发展、制造技术的进步，产品质量和品种多样化的要求日益提高，中小批量生产的比重明显增加，促使数控机床不断向着高效率、高质量、高柔性和低成本的方向发展。而且，数控机床作为柔性制造单元，柔性制造系统、计算机集成制造系统的基础设施，对其数控装置、伺服驱动系统、程序编制、检测监控以及机床主机等组成部分提出了更高的要求。以下几个方面可以说明数控技术和数控机床当前的发展和水平。

#### 1. 数控装置

数控装置的发展是数控技术和数控机床发展的关键。电子元器件和计算机技术的发展推动了数控装置的发展。最初的数控装置使用电子管器件，以后使用晶体管和印刷电路板，发展到20世纪60年代末期使用的小规模集成电路器件，这些都是所谓硬线数控装置。20世纪70年代以来，随着计算机技术的发展，才出现了以小型计算机、微处理器为核心的计算机数控装置（CNC）。当今它已被广泛采用，占据绝对的优势，它的主要优点如下：

(1) 数控装置的微处理器 数控装置的微处理器的CPU已由8位字长增加至16位和32位，时钟频率由2MHz提高到16MHz、20MHz和32MHz，最近还开发出了64位CPU，并且开始采用精简指令集运算芯片RISC作为CPU，使运算速度得到进一步提高。此外，大规模和超大规模集成电路和多个微处理器的采用，使数控装置的硬件结构标准化、模块化和通用化，使数控功能可根据需要进行组合和扩展。

(2) 数控装置配备有多种遥控和智能接口 如RS232C串行接口、RS422高速远距离串行接口以及DNC接口等。配备DNC接口，可以实现几台数控机床之间的数据通讯，也可以直接对几台数控机床进行控制。此外在数控装置中采用MAP等高级工业控制网络或Ethernet(以太网)，为解决不同类型不同厂家生产的数控机床的联网和数控机床进入FMS和CIMS等制造系统创造了条件。

(3) 数控装置具有很好的操作性能 装置上设置了很好的人机界面，普遍采用薄膜按键，减少指示灯和按键数量；大量采用菜单选择操作；彩色CRT显示器，不仅显示字符、平面图形，还能显示三维动态立体图形。使操作越来越简便。

(4) 数控装置的可靠性大大提高 大量采用高集成度芯片、专用芯片及合式集成电路，减少了元器件数量。电子元器件采用表面安装工艺(SMT)，现三维高密度安装。元器件经过严格筛选。提高了硬件质量，降低了功耗，极大地提高了系统的可靠性，使得数控装置的平均无故障时间(MTBF)达到10000~36000h。

(5) 开发式体系 20世纪80年代末、90年代初出现了CNC系统的开放式体系结构硬件、软件和总线规范均是对外开放的，为数控设备制造厂家和用户二次出发具有各自技术特色的系统提供了有力的支持。

#### 2. 进给伺服驱动系统

进给伺服系统是数控机床的重要组成部分，它的电路、电动机及检测装置等的技术水平