

中等专业学校試用教材
28224 | 基本叢書

中等专业学校試用教材

測量學

(下冊)

辽宁交通学院等五校合編



人民交通出版社

中等专业学校試用教材

測量學

(下冊)

(公路与桥梁专业用)

辽宁交通学院等五校 合編

人民交通出版社

中等专业学校試用教材

測量学

下册

辽宁交通学院等五校 合編

*

人民交通出版社出版

(北京安定門外和平里)

北京市書刊出版業營業許可証出字第〇〇六号

新华书店科技发行所发行 全国新华书店經售

人民交通出版社印刷厂印刷

本

1961年6月北京第一版 1961年6月北京第一次印刷

开本：850×1168毫米 印张：3.5张

全书：83,000字 印数：1—2,325册

统一書号：15044·2041

定价(10)：0.63元

内 容 提 要

全书分上下册，上册内容包括绪论、简单仪器测量、经转仪及经转仪导线测量、视距测量、平面路线测量以及水准测量等。下册包括平板仪及其控制测量、地形测量、低精度测量、按真子午线定向、小三角测量、线路航空勘察、以及测量误差理论的基本知识等。本书系下册，由辽宁交通学院主编，重庆交通学院、河北交通学院、江西交通学院和内蒙古自治区交通学校协助编写。

本書做为交通中等专业學校公路与桥梁专业試用教材，亦可供交通部門有关专业人員工作或业余學習的参考。

希望使用本書的单位或个人，多多提出改進意見，逕寄沈阳辽宁交通学院，以便再版时修改。

目 录

第七章 平板仪测量	3
一、概述	3
二、平板仪及其附件	4
三、平板仪的安置	7
四、平板仪的检验和校正	9
五、前方交会、侧方交会和后方交会	11
六、平板仪控制测量	14
七、平板仪细部测量	17
八、图解补点	18
九、小平板仪视距测量	19
第八章 地形测量	22
一、概述	22
二、等高线	23
三、地形测量法	28
四、等高线绘制法	32
五、地形图的整饰、拼接、检查与验收	34
六、地形图的使用	35
七、坡度平距图	38
八、面积计算	39
第九章 低精度测量	43
一、气压高程测量的原理	43
二、气压高程测量的仪器	44
三、气压高程测量的外业	45
四、气压高程测量的内业	47
五、草测的意义和基本方法	52

六、草測實施	56
第十章 按真子午線定向	59
一、必須的天文知識	59
二、真方位角測算	63
第十一章 小三角測量	70
一、布設	70
二、量測	73
三、計算	78
第十二章 線路航空勘測	87
一、航空攝影測量的工作內容	87
二、航攝像片的特性	89
三、輻射三角測量	90
四、航空像片的糾正	92
五、像片略圖及像片平面圖的編制和地形綜合測 圖法	96
六、雙像立體測圖法	97
七、航測資料在線路勘測設計中的應用	101
第十三章 測量誤差理論的基本知識	104
一、測量誤差	104
二、算術平均值和加權平均值	106
三、精度衡量法	110

第七章 平板仪测量

一、概述

用平板仪可以测定距离、方向和角度；可以作控制测量，也可以作細部測量。尤其适用于大比例尺小地区的测图工作。

用平板仪测定的距离和方向不需通过計算即可画在图板面上，覈測和繪图工作同时在野外进行，故又称图解測量。因而，测量員可以对照实地情况进行工作，避免重复或遺漏的現象发生。这是它的特点。

如图188，首先在地面选定的控制点A水平的放置一块裱糊了图纸的图板，把地面点A投影在板面上为a。通过AM和AE的竖直面与图板面的交綫为 am 和 ae ，角 mae 即空間角 MAE 的水平投影。在图板上按一定比例尺截取 am 与 ae 使其与实地的 AM 和 AE 长度相等，则M、E两点出現于画面。测定控制点的高程，注写在板面上，即可作細部測量。

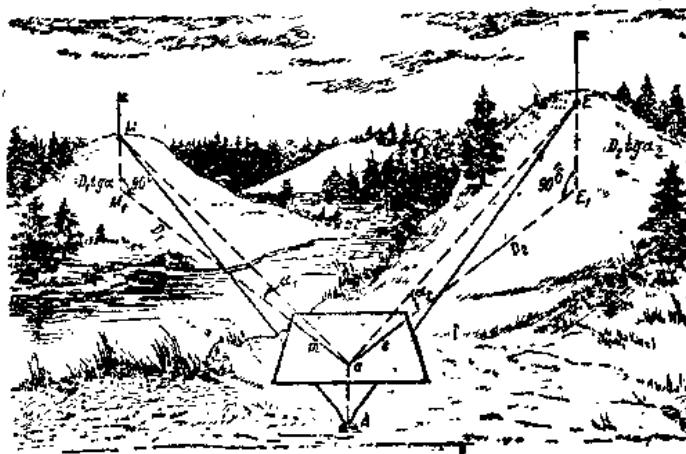


图 188

二、平板仪及其附件

平板仪包括照准仪、图板、基座和三脚架。

(1) 照准仪 照准仪是平板仪测量时瞄准的工具。

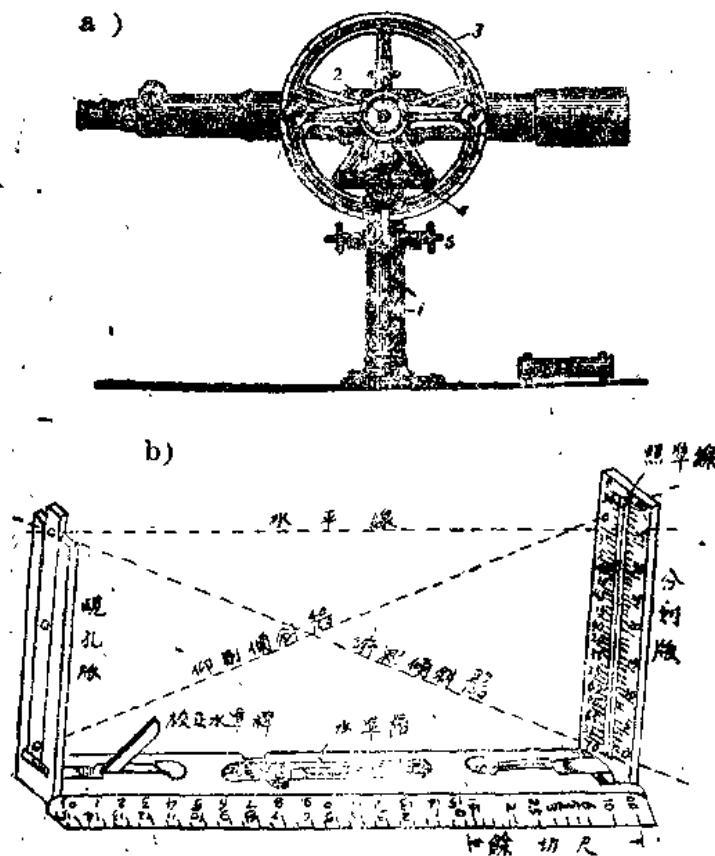


图 189

图189a示“101型”望远镜照准仪，有金属直尺，沿其斜边可在图纸上划线。直尺上有复式比例尺和置平图板用的水准器。支柱1被垂直地固定在直尺上。竖盘3和横轴2連結在支柱上端。这种照准仪的竖盘分划由 0° 到 30° 和由 300° 到 360° ，是非对称式的注字，有可动式游标，读数前应用微动螺旋5使游标水准。

管 4 的汽泡居中。

圖 189b 示測斜照准仪。有木制直尺，长20~30厘米，尺的斜边上刻有比例刻划，一端有觇孔板，另一端有分划板。分划板中央縫隙内嵌一馬尾線，两侧刻有格值等于 $1/100$ 直尺长的分划。觇孔板上、中、下三个觇孔，觇孔与馬尾線构成照准線。觇孔板中心嵌有伸拔板，利用它可得75%的正傾斜視線和70%的負傾斜視線。

(2)图板 图板为正方形或长方形，长宽40到70厘米，板厚2到4厘米，用风干的木料制成。

(3)基座 基座有木质的和金属的及半球状的。

图 190 示木质基座。基座 2 和图板 3 装置在三脚架 1 上，用脚螺旋 4 使图板与基座联结，中心螺旋 5 把图板联接在三脚架上，旋转微动螺旋 6 可使图板缓缓转动。

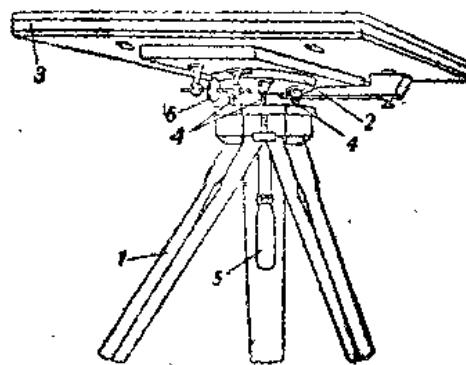


圖 190

图 191 示金属基座，构造与經緯仪的下部相似，用中心螺旋 8 使基座可与三脚架相连。图板用螺旋 3 連結在圆盘 4 上，可繞仪器縱軸旋转。制动螺旋 6 和微动螺旋 7 可使图板固定和微动。

图 192 为半球状基座。在三脚架金属头的凹部 1 中有吻合的金属半球 2 和中心螺旋 3，图板被连接在中心螺旋顶端上。松开置平螺旋 4 可将图板置平和水平方向转动。螺旋 5 摧紧后，则图板固定。

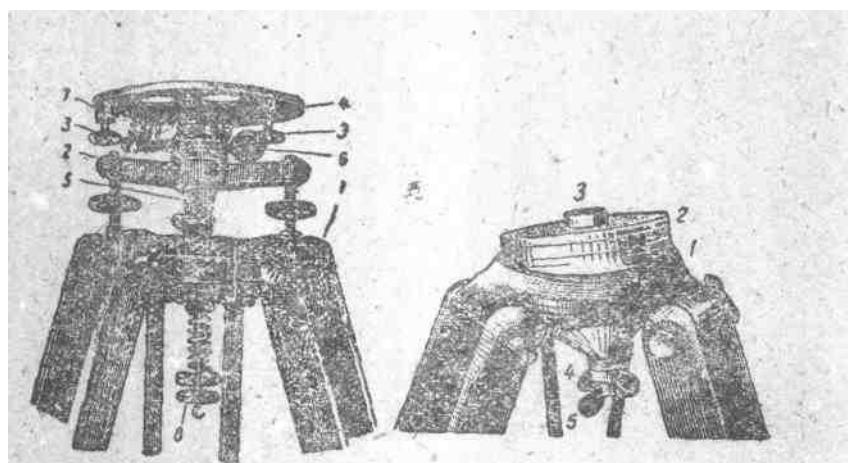


图 191

图 192

(4) 三脚架 平板仪的三脚架与經緯仪的三脚架大致相同，只是較短約20~30厘米。

平板仪另外的附件是对点器(图193)和定向罗盘(图194)。

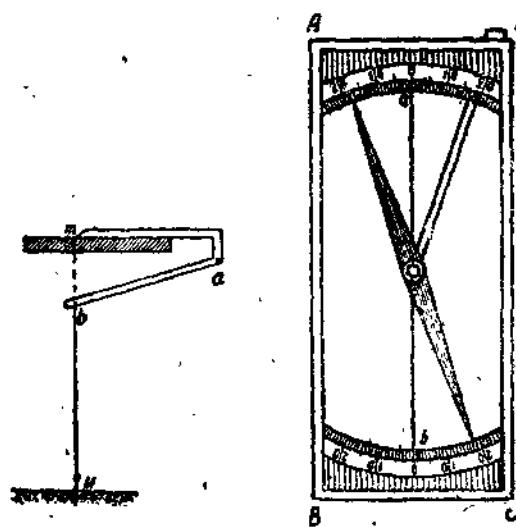


图 193

图 194

配备望远鏡照准仪的称为大平板仪，配备测斜照准仪的称为小平板仪，后者精度較低。

三、平板仪的安置

把平板仪安置在测站上要进行对中、整平和定向，这三项工作互相影响，应逐次渐近的完成。

(1) 对中 即利用对点器使图面点和它相应的地面点在同一铅垂线上。否则，方向测绘即有误差，如图195，图板上的a点与其相应的地面点没在同一铅垂线上，对中误差为 x ，此时，图上描绘的ab和实际的AB既不重合也不平行，存在了方向误差 η ，按最不利的情况，误差是 $Aa \perp ab$ ， η 最大时为：

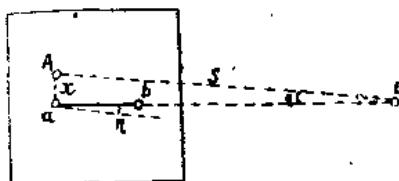


图 195

$$\eta' = \rho' \frac{x}{S} \quad (151)$$

为了保证测绘方向线的精度， η' 不应大于 $1'$ ，则对中误差不得超过下列限度：

$$x \leq \frac{S}{\rho'}$$

对于1:1000—1:5000大比例尺平板仪测量，一般测绘距离 S 为100~250米，对中误差限度如下：

1:1000比例尺测绘	3厘米
1:2000比例尺测图	5厘米
1:5000比例尺测绘	10厘米

(2) 整平 整平图板要利用直尺上的水准器，调整定平螺旋或半球装置或三脚架腿，当水准器的气泡在图板上两互相垂直的方向都居中时，则图板置平。

图板倾斜会使望远镜照准仪的横轴倾斜。对方向测绘亦有影响。若横轴倾斜 $30'$ ，视轴倾斜 $20'$ ，则方向误差为 $10'$ 。这样大的误差不能允许。但是，欲使图板倾斜小于 $30'$ 是有困难的，为了

使横軸水平，国营南京水工仪器厂出产的望远鏡照准仪有立柱調节螺旋，可以随时調整橫軸水平。

(3)定向 目的是使图板上的直線与其相应的地面綫重合。有下列两种方法。

1.用罗盘定向 将长盒罗盘的长边吻合在图面所划的磁子午线上，轉动图板使磁針两端对准刻度盤上的零点，即妥。

2.按已知直綫定向 如图196，平板仪被安置在A点，对中、整平后，使照准仪的直尺稜边与ab吻合，微微轉动图板使望远鏡十字絲交点瞄准地面点B，即妥。

上述两种方法，后者用于图面已有控制点的情况，是使平板精确定向的方法。因为磁針受地磁影响，周日变化常达 $15'$ ，故精度較低。按已知直綫定向的精度与已知直綫的長度的关系如表19：

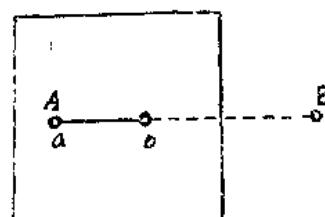


图 196

表19

直綫長度(厘米)	1	5	10	20	40
定向誤差(分)	$34' .4$	$8' .9$	$3' .4$	$1' .7$	$0' .8$

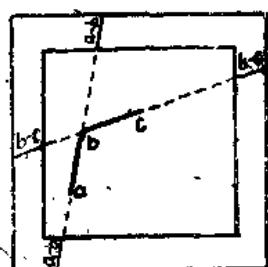


图 197

所以，直綫愈長則定向誤差愈小。欲使定向誤差小于 $1' .7$ ，則定向用的直綫不得短于20厘米。当直綫很短时，应将其延长綫在图板边缘作出記号，如图197。

由于上述三种步驟相互牽制，工作时，应先把平板仪放在测站上，目估大致水平，大致定向，然后尽力保持定向和定平的情况，移动测图板或整个平板来对中。对中后，再进一步整平和定向。逐次漸近的完成。

安置平板于站点A时也可用图198所示方法。首先找出图板的

旋轉中心 c ，自 c 作定向直線 ab 的垂線 y ，量出垂足到 a 点的距離 x ；在地面上以 A 为原点，量出同样的 x 、 y ，定出 c 点，按 c 点对中后即擺脫了它們的牽制因素。

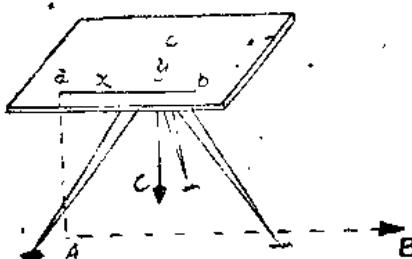


图 198

四、平板仪的检验和校正

(1) 平板和附件的检验

1. **平板应穩定且有弹性** 平板固定后，不应当因测量者的接触或风吹等影响而改变原来的位置。检验的方法是把照准仪放在安装好的平板上，任意照准一点，然后把手轻轻压在图板上；使視線离开該点。将手抬起后，若視線仍在原照准点上，则条件满足。否则，应查明原因进行检修。

2. **图板表面应平** 用正确的直尺稜边，在图板上不同的方向放置，稜边与板面之間不应有缝隙。

3. **图板表面应垂直于平板的旋轉軸** 用經過校正的水准管，把图板置平后，使其水平轉動，若在任何位置时汽泡都居中，则条件满足。

4. **定向罗盘的检查** 罗盘的磁針应轉动灵敏，磁性强，沒有偏心。检验方法与第二章所述相同。另外，要求其零直径与盒边的距离相等，不等时，应改正度盘的位置或修改盒边。

5. **移点器的端点和垂球尖在同一铅垂线上** 如图 199，以图板上 m 点为准，若移点器在互成 180° 的两个位置时，垂球尖端指向同一点，则条件满足。否则，应移动悬挂垂球的位置。

(2) 照准仪的检验

1. 直尺的稜邊應直、底面應平
沿直尺稜邊或平行尺的稜邊划線后，使直尺調轉 180° ，再沿稜邊划線。先后两次划線若重合，则稜邊筆直。直尺与平滑的图板面接触时，若无空隙则直尺底面为平面。

2. 直尺底面應平行於直尺水准器的軸 把照准仪放置在图板上，沿稜邊划一直線，調整汽泡居中；使直尺調轉 180° ，若汽泡偏歪，則水准軸與尺底不平行，可用水准器的校正螺旋校正汽泡偏歪格值之半，另一半用脚螺旋使汽泡居中，細致地返復進行，直至滿足要求。

3. 十字線的縱線應在望遠鏡視准面內 与經緯仪十字絲縱絲的檢驗校正法相同。

4. 視准軸應垂直於橫軸 原理与經緯仪視准軸垂直于橫軸类似。方法是：盘左时，使直尺稜邊依附于图板一点并沿稜邊划線，在望远鏡視線內照准水平方向远处一点；取盘右位置，使直尺仍依附原来图板一点，照准原目标后，再沿稜邊划線。若先后两次划線重合則条件滿足。否则，应作两次划線交角的平分線，使直尺稜邊吻合其上，用十字線的左、右校正螺旋，使縱絲对正原目标。此步亦应反复进行。

5. 直尺底應與橫軸平行 与經緯仪的橫軸垂直縱軸相同。

6. 望遠鏡的視准面應通過或平行於直線斜邊 将图板整平后，沿直尺稜邊插二細針，在望远鏡內照准远处一点；移动照准仪，用肉眼沿二細針瞄視望远鏡照准的目标点，若在視線內，則条件滿足。否则，为了使誤差不致影响到方向測繪，应当只用一种望远鏡位置（一般用盘左）观测。

7. 置盤零位的檢驗和校正 与第四章所述相同。

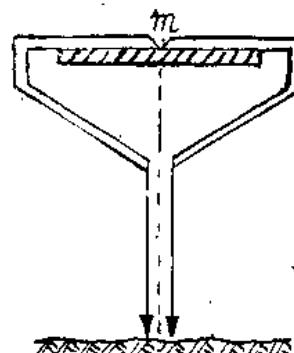


圖 189

五、前方交会、侧方交会和后方交会

根据地面上两个已知点来测定其他点的平面位置，可采用前方交会法和后方交会法。

(1) 前方交会法

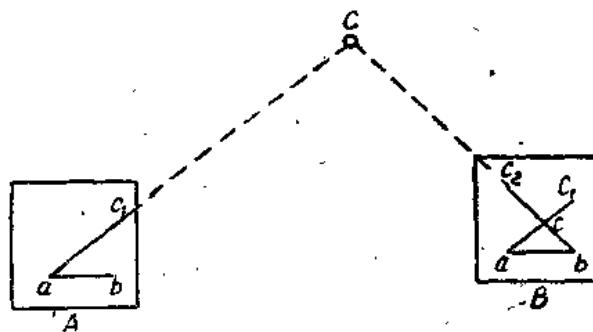


图 200

设 AB 为地面上两已知点， ab 为这两点在图板上相应的位置， C 为地面上另外一点（图 200）要在图板上定出 C 点相应的位置，可以先把平板仪安置在 A ，使 a 点和地面上 A 点对中，并以 ab 进行平板的定向。然后把照准仪直尺贴紧 a 点，在图板上划出 ac_1 方向线。再把平板仪安置到 B 点，以 b 和 B 对中，以 ba 线定向。再把照准仪直尺贴紧 b 点，并照准 c 点，在图板上划出 bc_2 方向线。 ac_1 和 bc_2 的交点就是 C 点在图板上的位置。

当图上有三个已知点时，图板应放到第三个已知点上，按同样方法划出到 C 点的方向线，这三根线应该相交于一点，可以检查测量成果。

(2) 侧方交会法

若二已知点之间交通不便或不易安置仪器（如一点在河对岸或在很陡的山坡上），可用侧方交会法确定其它地面点在图上的位置。

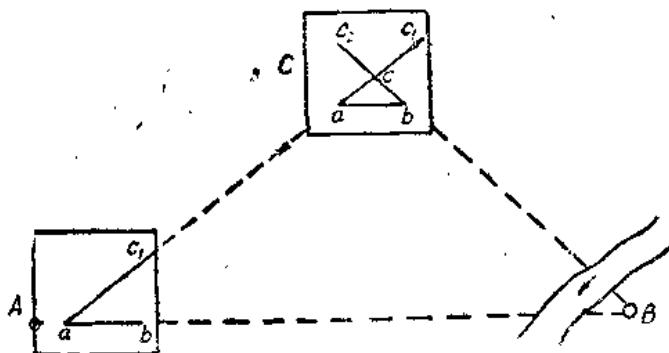


图 201

其施测步骤为：安置平板于 A 点，以 ab 定向，向 C 瞄绘方向线 ac_1 。再将平板搬到 C 点，在 c_1a 线上目估 C 点的位置。根据这个目估的点子使图板对中地面上点 C ，并将图板按 c_1a 线定向；将照准仪直尺贴靠于图板的 b 点，对准地面点 B 后，繪直线 bc_2 ，这样就使 ac_1 相交于 c 点。然后重新使图板对中（用 c 点对 C 点）和定向，繪后交线 bc_2 。如果得到的交点仍为 c 点，则此点就是所求地面点 C 的图面位置。

c 点的角度最好是直角，实际很难达到，但应不小于 30° ，而不大于 150° 。

(3) 后方交会法(白塞尔法)

图板上有三个以上的地面点时，可安置平板在待定点上，根据已知三点测绘其平面位置。解决这个问题方法很多，下面叙述的是白塞尔法。

如图202， A 、 B 、 C 、 D 是四个地面点。 A 、 B 、 C 三点所对应的 abc 已测绘于图面， D 点在图面的位置尚未测定。因通过 A 、 D 、 B 三点的圆周与直线 DC 交于 E 点（称为辅助点），连接 AE 和 BE ，由等角对等弧的关系可知： $\angle EAB = \angle BDE = \alpha$ ； $\angle EBA = \angle EDA = \beta$ 。根据这种关系，先找出 DC 直线上的 E 点在图面的位置 e ，按 ec 定向即可测定 D 点。

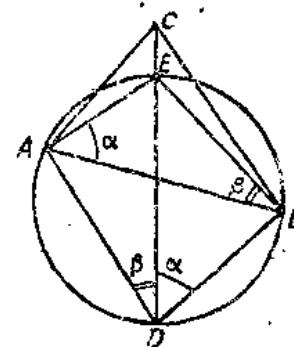


图 202

确定 ec ，就是白塞尔法的关键。操作步骤如下：

1) 在待定点 D 上置平图板，使照准仪的直尺棱边贴靠 ba 线（图203a），旋转图板照准 A 点（ a 点在前方）固定图板。再将直尺棱边贴靠 b 点，照准 C 点，在图板上描绘 bn 方向线（与 ba 成 β 角）。

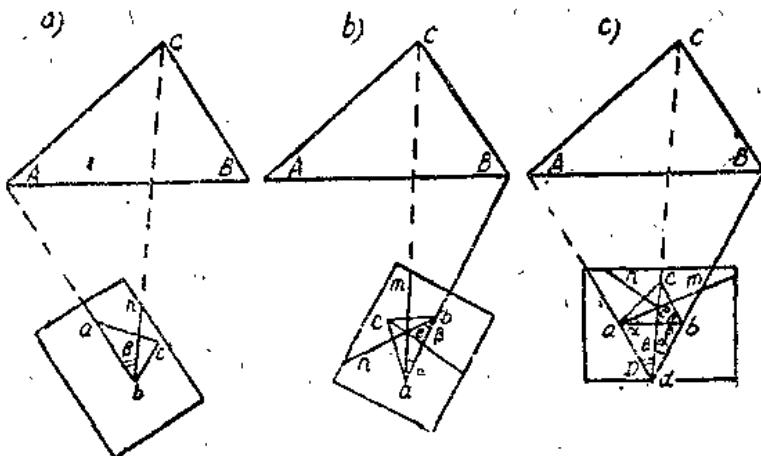


图 203

2) 将直尺棱边贴靠 ab （图203b），旋转图板，照准 B 点（ b 点在前方），固定图板，再将直尺边贴靠 a 点照准 C 点，绘出 am 方向线（与 ab 成 α 角），则 bn 与 am 相交于 e 点。

3) 连接 ec 二点，使直尺棱边贴靠 ec 照准地面点 C ，并延长 ce 至 d ，则图板方向已定。然后把直尺棱边分别贴靠 a 、 b 二点，依次照准地面点 A 、 B ，并向后绘 ad 、 bd 线，如 ad 、 bd 、 cd 三线交于一点 d （图203c），则 d 点即为 D 点在图纸上的位置。

若 am 和 bn 在图板上不相交，如图204，可通过 m_1 和 n_1 作 m_1e 和 n_1e 分别平行于 am 和 bn ，以便交出点 e 。选择 m_1 和 n_1 时应使 $m_1c : ac = n_1c : bc$ （可以等于任意一个分数，如 $\frac{1}{2}$ ， $\frac{2}{3}$ 等）。

另外要注意，当待定点 D 接近 A 、 B 、 C 三点所定的圆周时（图205）；后方交会问题将不可能解决。因为所获得的定向线只是一个点。