

基本宮藏

115270

高等学校教学用書

# 起重机械

第二卷

Л. Г. 齐 菲 尔 著  
И. И. 阿布拉毛維赤



高等教育出版社

高等学校教学用書



# 起重機械

## 第二卷

Л. Г. 齐菲尔, И. И. 阿布拉毛維赤著  
孙鴻范 任錦堂譯

高等教育出版社

本書系根据苏联國立机器制造書籍出版社(Государственное научно-техническое издательство машиностроительной литературы) 1949年出版的齐菲尔(Л. Г. Кифер)与阿布拉毛維赤(Н. Н. Абрамович)所著“起重机械”第二卷(Грузоподъемные машины, II)一書譯出。

原書第二卷系根据苏联机器制造高等工業学校起重运输机械專業第VII—X学期所讀的“特种起重机”及“昇降机”課程的教学大綱編寫而成的。

在第二卷中敘述了選擇起重机械所用原动机的一般原則，起重机械电气设备的基本知識，复杂的攬物裝置，复杂的起升機構(包括电动滑車)，剛性架空通道，港岸門座起重机，造船起重机，浮游起重机，建筑安装起重机，龍門起重机及裝卸桥，冶金起重机，小型起重机及堆裝机，纜索起重机，車輛傾倒机，以及昇降机(电梯)等。

繼本書之后出版的第二卷結構圖及示意圖圖集是本書不可分割的部份，該圖集也可用作課程設計及畢業設計的參考資料。

原書經苏联高等教育部審定作为高等学校教材之用。

本書由上海交通大学孙鴻范、任錦堂譯出，由孙鴻范担任总校，並經趙介文教授審閱。

## 起重 机 械

### 第二卷

Л. Г. 齊菲尔, Н. Н. 阿布拉毛維赤著

孙鴻范 任錦堂譯

高等 教育 出 版 社 出 版

北京琉璃廠一七〇號

(北京市書刊出版業營業許可證出字第〇五四號)

上海集成印制廠印刷 新華書店總經售

統一書號 15010·290 開本 850×1168 1/32 印張 28 3/16 插頁 4 字數 712,000

一九五七年三月第一版

一九五七年三月上海第一次印刷

印數 1—3,800(另平 2,200)(精裝本)定價(10) ￥ 4.60

## 第二卷 目录

### 序

第一章 起重机械所用驅動裝置的選擇.....	11
§ 1. 人力驅動.....	12
§ 2. 联动軸驅動.....	12
§ 3. 蒸汽驅動.....	13
§ 4. 氣力驅動.....	17
§ 5. 液力驅動.....	19
§ 6. 內燃机驅動.....	21
§ 7. 电力驅動.....	23
第二章 起重机械的电气设备.....	25
§ 1. 起重机械的电力驅動系統.....	25
§ 2. 起重机械中所採用的电动机.....	27
§ 3. 电动机功率的計算.....	35
§ 4. 多馬達运行机构中行程的同步化.....	48
§ 5. 起重机械中所用电动机的操縱仪器.....	49
§ 6. 起重机械的輸电装置.....	57
§ 7. 起重机械电气设备的电力接線系統.....	61
第三章 放物裝置.....	64
§ 1. 繫具、承樑和載物鉤 .....	65
§ 2. 夾鉗式和偏心式抓取器 .....	72
§ 3. 起重电磁鐵 .....	79
§ 4. 桶和斗 .....	84
§ 5. 抓斗 .....	89
第四章 特种型式的絞車 .....	129
§ 1. 起重机用特种單馬達絞車 .....	129
§ 2. 适用於大儲繩量起升机构的絞車 .....	140
§ 3. 刮掘絞車 .....	143
§ 4. 抓斗絞車 .....	147
§ 5. 电动滑車 .....	167

<b>第五章 具有剛性軌道的架空通道,架空小車及架空起重機</b>	178
§ 1. 具有剛性軌道之架空通道的应用範圍及特点	178
§ 2. 具有剛性軌道之架空通道的型式	180
§ 3. 架空通道的強度、变形及穩定性的計算	185
§ 4. 架空通道的轉轍器、轉盤及十字形轍岔	202
§ 5. 架空通道的固結方法	210
§ 6. 架空通道的小車	218
§ 7. 架空小車的运行阻力	234
§ 8. 架空起重機	242
§ 9. 架空通道的应用范例	250
<b>第六章 港岸起重機</b>	260
§ 1. 港口裝卸和倉儲工序的特点。港岸起重機的基本特征	260
§ 2. 門座起重機及半門座起重機的一般概念	264
§ 3. 門座起重機及半門座起重機的驅動系統	269
§ 4. 門座及半門座的結構	270
§ 5. 門座及半門座的运行機構	273
§ 6. 支承-旋轉裝置	278
§ 7. 門座起重機及半門座起重機旋轉部分的旋轉機構	280
§ 8. 臂架及變幅機構	288
§ 9. 載荷起升機構	313
§ 10. 門座起重機及半門座起重機的穩定性	316
§ 11. 關於門座起重機工作的一般指示	317
<b>第七章 造船起重機</b>	319
§ 1. 造船起重機的一般介紹	319
§ 2. 造船台起重機的概述	320
§ 3. 塔式造船台起重機	334
§ 4. 船舶艤裝起重機的概述	349
§ 5. 行動式船舶艤裝起重機	351
§ 6. 固定式船舶艤裝起重機	359
<b>第八章 浮游起重機</b>	381
§ 1. 各式浮游起重機的分类和簡述	381
§ 2. 浮游起重機結構的簡述	398
§ 3. 在浮游起重機的設計、制造和運轉實踐中所需用到的有关船舶製造方面的基本概念和術語	404
§ 4. 浮游起重機的設計基礎	411

<b>第九章 建筑起重机</b>	436
§ 1. 固定式旋轉建筑起重机	436
§ 2. 行动式旋轉建筑起重机	454
§ 3. 应用於建筑和安装工作中的特种龙门起重机型式	470
<b>第十章 龙门起重机及装卸桥</b>	473
§ 1. 基本定义	473
§ 2. 龙门起重机的分类及其一般特性	474
§ 3. 具有人力驅动裝置的龙门起重机	478
§ 4. 具有电力驅动裝置的龙门起重机	479
§ 5. 龙门起重机的特种結構	486
§ 6. 龙门起重机的稳定性及其运行阻力	490
§ 7. 装卸桥的分类及其一般特性	491
§ 8. 装卸桥的金屬結構	501
§ 9. 装卸桥的运行機構	516
§ 10. 装卸桥上的旋轉起重机及載重小車	523
§ 11. 装卸桥的抗滑裝置和緩冲裝置	526
§ 12. 装卸桥的稳定性	539
<b>第十一章 冶金起重机</b>	541
§ 1. 冶金生产中所採用的起重机型式	541
§ 2. 碎鐵場起重机	546
§ 3. 爐料場起重机	549
§ 4. 用来把爐料裝入爐子中的加料起重机和地面加料机	552
§ 5. 用来傾注鐵水和澆鑄鋼的起重机(鑄工起重机)	591
§ 6. 使鋼錠从錠模中脫出的起重机	602
§ 7. 夾鉗(深坑)起重机	623
§ 8. 裝料起重机	630
§ 9. 料鏈式加料起重机	637
§ 10. 料耙起重机	641
§ 11. 鑄工起重机	645
§ 12. 冶金起重机的設計条件	647
<b>第十二章 小型起重机和堆裝机</b>	649
§ 1. 小型起重机	649
§ 2. 週期作用的行动式堆裝机	666
<b>第十三章 繩索起重机</b>	677
§ 1. 繩索起重机的基本特点和应用范围	677
§ 2. 繩索起重机的分类	679

§ 3. 繩索起重機基本参数的选择 .....	695
§ 4. 繩索起重機的承載繩和繩索承馬 .....	696
§ 5. 繩索起重機的載重小車 .....	706
§ 6. 繩索起重機的絞車和操縱設備 .....	708
§ 7. 繩索起重機的支架和抗滑設備 .....	712
§ 8. 繩索起重機的計算基礎 .....	720
<b>第十四章 車輛傾倒机 .....</b>	<b>733</b>
§ 1. 車輛傾倒机的定义及其应用范围 .....	733
§ 2. 車輛傾倒机的一般結構元件 .....	735
§ 3. 端傾式車輛傾倒机 .....	737
§ 4. 側傾式車輛傾倒机 .....	745
§ 5. 轉傾式車輛傾倒机 .....	751
§ 6. 复合式車輛傾倒机 .....	757
<b>第十五章 升降机 .....</b>	<b>770</b>
§ 1. 升降机的基本定义及其分类 .....	770
§ 2. 电梯的一般方案 .....	775
§ 3. 起重量, 吊廂的运动速度, 电梯的生产率和外廓尺寸 .....	780
§ 4. 电梯的起升机构 .....	790
§ 5. 电梯的吊廂 .....	820
§ 6. 电梯吊廂的运动速度調節器(限速器) .....	844
§ 7. 电梯的对重 .....	850
§ 8. 电梯的擋板及緩冲器 .....	853
§ 9. 电梯的吊廂及对重所用的导軌 .....	857
§ 10. 孔道及用来安裝电梯机构的房間 .....	864
§ 11. 电梯孔道及吊廂兩者的門 .....	870
§ 12. 电梯的操縱系統及色灯系統 .....	876
§ 13. 电梯的終端断电器 .....	879
§ 14. 建筑升降机 .....	880
§ 15. 料斗升降机 .....	884
<b>附录 .....</b>	<b>891</b>
<b>参考書刊 .....</b>	<b>900</b>
<b>俄文下角一覽 .....</b>	<b>902</b>

## 序

在社会主义国民經濟的增長過程中，繁重工作的机械化起着很大的作用，它減輕了劳动，縮減了用人工工作时所需花費的时间，降低了生产週期的延續时间，並扩大了熟練劳动力的使用。

“在所有工業、运输及農業經濟部門內，加速繁重工作的机械化和使用先进技术永远是布尔什維克党所認為最重要的工作。斯大林同志在談到我們的經濟任务时曾經說過：‘…劳动过程机械化對於我們來講是新的也是決定的力量，沒有它就既不可能支持我們的發展速度，也不可能有新的生产規模’。我們在这方面的能力在很大程度上已經增長了。苏联工業現在已可能生产任何机器，而且，机械制造的規模也已經远远超过战前的水平…。在国民經濟的所有部門中，有計劃地应用先进技术是苏維埃国家在今后增強力量方面的強大橫杆”<sup>①</sup>。

在按照 1946—1950 年期間恢复与發展苏联国民經濟的計劃中所拟定且付諸實現的許多重大措施中，費力及繁重工作的机械化具有最重大的意义。

要是沒有冶金起重机，昇降机及加料机，現代化黑色冶金工厂基本上就不可能工作，在这些工厂中，熔煉每一吨金屬需要用到（裝載，轉運，卸載）5—7 吨各种不同的材料（燃料，爐料，熔渣等）；要是沒有建筑起重机，就不可能实现用工业的方法来进行建筑工作；假如不採用載客及載貨昇降机（电梯），則在高大建筑物及工业企業的多層房屋中，垂直运输問題的解決將是不可思議的；如果不採用門座起重机及装卸桥，就

① 莫洛托夫 (B. M. Молотов)：“1948 年 11 月 6 日在莫斯科苏維埃庆祝大会上的报告”，国立政治書籍出版社，1948，14—15 頁。

不可能解決港口及鐵路站上保証裝卸工序有高度生產率的問題。

社会主义生产的特点确定了必須在国民經濟所有部門的实际工作中引用綜合机械化，在这种情况下，企業或企業羣中的机械工艺过程和运输工序之間可以有机地联系起来。只有在我們苏联，才有可能系統地用机器来代替繁重的人力劳动，同时，起重运输设备，包括本課程第二卷中所研究的复杂的和高生产率的起重机械在内，在这一方面具有非常重大的意义。苏联起重运输机械制造業曾在斯大林五年計劃年代內組織起来並达到了很大的完善程度。苏联起重机制造方面前輩工作者〔莫斯科学派：叶姆卓夫教授（Н. Н. Емцов），索柯洛夫斯基教授（И. Б. Соколовский）及其他〕的工作曾培养了許多設計和研究干部，他們創造並保証了新型起重机結構的广泛引用，以适应社会主义生产的条件（部件的分組性，部件和零件的划一化和規格化）。这些新型結構的特点促使減少設備的重量具有極大的可能性，並允許在制造时实现广泛的合作者，加速生产过程，急剧地降低設備在修理过程中的停歇时间，以及最大程度地減少备用貨品的数目。起重机制造業全体人員的劳动創立了苏联起重机制造業的先进学派。1948年曾因在設計結構及掌握巨大起重机的生产方面的功績而以斯大林獎金授予烏拉尔机器制造厂工程师鮑格丹諾夫（Е. С. Богданов）、庫茲涅卓夫（И. П. Кузнецов）、馬什夫斯基（Л. Л. Машевский），就是对这一学派的最好的承認和評價。

所提出的“起重机及特种起重机”課程第二卷教材系根据莫斯科鮑曼高等工業学校及其他机械制造类高等学校“起重运输机械”專業的教学大綱編写的，它包含学生在第七、第八及第九学期所讀的課程部分。

第二卷的編成是將起重运输机械制造業所积累的大批材料加以綜合和系統化的第一次尝试，選擇及处理所容納的資料的困难使得工作非常复杂。由於各式特种起重机具有極不相同的應用範圍和結構形狀，再加之本書篇幅有限，因而促成了对所研究結構的硬性选择。但

是，即使在这样的限制下，作者也只能仅仅闡明關於所列举机器的基本知識及其应用上的主要条件，并簡短地說明驅動裝置型式的选择，特殊电气設備的型式和安全技术方面的現行法規。

第二卷的正文用圖集來加以解釋，該圖集的另一用途是使學生認識近代起重机的結構，且可帮助学生在做課程設計及畢業設計时解決問題。

除此以外，在正文后面的附录中还有：(a)用抓斗来工作的載荷的特性；(б)寬軌及窄軌鐵路車輛及其鄰近建筑物的界限尺寸，某些特种型式起重机的尺寸即根据这种数值来規定的；(в) ГОСТ 960-41“鋼結構設計規範”的摘录，按照国家鍋爐及起重裝置檢驗局的說明，必須按照此种規範来計算起重机的金屬結構，这种結構不同於按現行規範ГОСТ 960-46 来計算的建筑結構；(г)附加插入的關於本課程第一卷中最主要錯誤的勘誤表。

在准备第二卷个别章节的材料时，曾吸收了作者的学生及同事参加工作，他們是：技术科学副博士麦克勒尔(А. Г. Меклер，起重机的电气設備)，技术科学副博士克魯其科夫(И. П. Крутиков，抓斗絞車)，技术科学副博士斯比金娜(И. О. Спицина，电动滑車)，工程师彼得林柯(О. С. Петренко，帶有剛性軌道的架空通道、架空小車及架空起重机)，講师伏埃伏金(Н. Ф. Воеводин，浮游起重机)，技术科学副博士叶林松(И. И. Елинсон，建筑起重机)，技术科学副博士尼古拉耶夫斯基(Г. М. Николаевский，龙门起重机及裝卸桥)，技术科学副博士柯岡(И. Я. Коган，纜索起重机)，工程师克拉波特金(С. И. Крапоткин，車輛傾倒机)及工程师高爾乃叶夫(Г. К. Корнеев，电梯)和技术科学碩士保哥斯拉夫斯基(П. Е. Богуславский)。

这里，作者謹向帮助选择材料的所有机关表示謝意。同样，作者也对正式評閱者：苏联科学院通訊院士斯皮瓦科夫斯基(А. О. Спиваковский) 及講师萊金(Н. С. Лейкин) 以及編輯、技术科学副博士奧斯托

尔斯基 (Вс. О. Остольский) 表示謝意，他們的指示曾促进本書在結構及內容方面的改进。

有关本書的意見及希望請寄莫斯科國立机器制造書籍出版社  
(Машгиз)，社址：Москва, Третьяковский проезд, д. 1.

Л. 齐菲尔

И. 阿布拉毛維赤

莫斯科 1949年3月。

# 第一章 起重机械所用 驅動裝置的選擇

根据所用驅動裝置的类型，起重机械可以分为：(1)人力驅動的起重机械；(2)联动軸驅動的起重机械；(3)蒸汽机驅動的起重机械；(4)气力原动机驅動的起重机械；(5)液力原动机驅動的起重机械；(6)内燃机驅動的起重机械；(7)电力驅動的起重机械，其电能系由触電線或电纜，由蓄电池組，或由联合式的蒸汽發电机、柴油發电机、和其它型式的聯合發電設備所供給。

决定选用驅動裝置类型的基本条件是：

- (a)起重机械的外部特性(起重力，生产率，和工作性質等)；
- (b)获得某种能量的可能性，以及它的足夠儲备量；
- (v)起重机械的工作与其能量来源間的关联程度，沿着工作路線行动的必要性，行动方向的恆定性或不定性；
- (r)原动机的特性(原动机的过載能力和起动特性，开动頻率，可逆操縱的方便性及其它)与起重机械給定工作情況之間的接近程度；
- (d)原动机工作的經濟指标；
- (e)原动机的外廓尺寸對於起重机械合理配合这一要求的适应性；
- (x)管理机器个别部分和整个机器的方便性；
- (z)运用上的特点(周圍环境有爆炸和着火危險，机器要經常保持准备工作的状态，工作週期持續很長等)。

本章中將根据起重机械的运用和結構特性阐明有关起重机械选取

驱动装置时的一般指示。起重机械驱动装置中所用原动机的理论及其结构法规则将在有关的专门课程中加以讨论。

### § 1. 人力驱动

人工的费用较贵，和由于工人容易力乏而使起重装置不可能长期持续工作等使得人力驱动的应用范围大受限制。实际上，人力驱动只有在举升重量较小的载荷( $Q \leq 20$  吨)。工作次数较少和非长期持续工作的场合中，以及不可能应用其它类型的能量时才被采用。

决定人力驱动机构所需的工人数目和机构的传动比时所需的必要数据，选择驱动装置类型时示意图的介绍，和有关构件(手摇柄，曳引轮，横杆，踏板及其它)结构方面的指示，曾阐明于本书第一卷的第一、二章中，而人力驱动起重机械的结构示例则曾阐明于本书第一卷的第四、六、七、八章中和第一卷图集内的个别图页内。

### § 2. 联动轴驱动

在联动轴驱动装置中，所利用的能量系由一根经常工作着的联动轴来供给，这根联动轴系由一台原动机来驱动，并同时为几台机器——工作机——服务。

在起重机械的现代结构中，这种类型的驱动装置很少被采用，主要是在特种运用条件下(例如在有爆炸性危险的场地中工作时)才采用这样的驱动装置，因为这种驱动装置的特征是效率低，构造上也很复杂。

在固定机构中，这种驱动方式通常依靠挠性传动装置(链条传动或皮带传动)来实现。在行动机构中，为了达到同样的目的，常采用绳索传动，以及摩擦轮和齿轮传动——具有可沿主动轴滑动的摩擦轮和齿轮，主动轴本身则安装在车间内的特种支座上，并只传递回转运动(这种传动装置的例子列举在第一卷第八章的 § 2 中)。

### § 3. 蒸汽驅動

由具有獨立蒸汽鍋爐的蒸汽動力設備所組成的蒸汽驅動裝置曾經有几十年被廣泛地採用於各種固定式的和行動式的起重機械上。

蒸汽驅動裝置不依賴外來的能量(這點對於行動的起重機械特別重要),系依靠本地的固体燃料來工作,在構造上和運轉上都比較簡單,它們可以進行可逆的驅動,且原動機的功率和轉數也能在足夠大的範圍內進行調節,以適應變動的工作情況和運轉作業的特點。除了這些優點以外,它們的特點是外廓尺寸大,重量大,並由於單脹式蒸汽機的蒸汽耗用量大,要使蒸汽動力設備經常保持準備工作狀態時所需的燃料耗用量過多,以及運轉人員(司機和司爐)的薪金費用也相應地增加等而使它們的運用費亦大。此外,蒸汽動力設備應用於起重機械上時將由於下列原因而引起很大的困難:由於工作的循環性,決定了鍋爐和蒸汽機的熱力情況及其負荷的急劇變動,這些變動是不希望有的,但實際上却是不可避免的;由於原動機必需發出極大的制停力矩;和由於蒸汽機為不同的工作機構從事工作時要保持所需轉數的困難性。這些缺點促使蒸汽驅動裝置在大多數的現代起重機械型式中被電力驅動或內燃機驅動裝置所代替,只在由中心鍋爐設備供應蒸汽比較簡易的船用絞車和浮游起重機中,以及將蒸汽鍋爐作為對重用的行動式鐵道起重機和履帶起重機中,蒸汽動力設備才保持着相當的應用。

蒸汽動力設備的構成部分是: 蒸汽鍋爐, 蒸汽原動機(蒸汽機), 水管和汽管。

被採用於起重機械中的蒸汽鍋爐分為立式水管鍋爐, 立式煙管鍋爐, 和臥式煙管鍋爐。

由於立式鍋爐在外廓尺寸較小(高度 2—4 米,直徑 0.95—1.6 米)和重量比較不大的情形下可以得到較大的受熱面,故在大多數類型的行動式旋轉起重機中得到最廣泛的應用。通常,這種鍋爐在額定工作

压力为 8—15 大气压、蒸發面为 1 米<sup>2</sup>时，必須具有 30—35 米<sup>2</sup> 的受热面，而与 1 公尺<sup>3</sup> 蒸汽空間相应的受热面为 45—50 米<sup>2</sup>。这类鍋爐的总受热面可以达到 60 米<sup>2</sup>；随着所用燃料品級的不同，立式鍋爐的蒸發率在 27—40 公斤/米<sup>2</sup>·小时的范围内变动；其效率为 0.5—0.6。

立式鍋爐的缺点是：(a) 爐膛容积不夠大；(b) 蒸汽空間的容积受到限制，蒸發面也不夠大，因而蒸汽的溫度較高，水分有从鍋爐进入过热器和发动机汽缸中的可能性；(c) 鍋爐的儲备能力不大（水容量不大，合每 20 米<sup>2</sup> 受热面有 1 米<sup>3</sup> 的水容积），不足以应付長时期的过載工作；(d) 在攪动爐子时，將因冷却作用而使下管鉢上的管子扩口处易起故障（管子洩漏）；(e) 有密集的煙管和爐擰網，使下管鉢和爐膛側壁上清除水垢的工作發生困难；(f) 鍋爐內位於蒸汽空間中的煙管易因腐蝕而损坏。

在圖 1 及圖集第 1 頁內的第 1 圖上，列举着安裝在行动起重机上的立式鍋爐總圖。用於起重机上的立式鍋爐綜合特性則載列在第一卷圖集內的第 94 頁上<sup>①</sup>。

近年来，除了立式鍋爐以外，起重机械中採用臥式鍋爐的也已广泛起来，这类鍋爐的額定工作压力达到 10—12 大气压，受热面为 14—80 米<sup>2</sup>，蒸發率为 30—35 公斤/米<sup>2</sup>·小时。

臥式鍋爐在制造上更为复杂些（因为有数量更多的爐擰和固定螺栓等），它的外廓尺寸也比立式鍋爐的外廓尺寸为大，因此，这种蒸氣动力设备在行动式起重机上的佈置工作也就比較复杂，但在这种鍋爐中，过热管可以較方便地安装在烟管中，这样，就簡化了清扫和修理工作。和立式鍋爐相比較时，臥式鍋爐的蒸發面也已加大，而干汽罩的存在更保証了蒸汽的湿度不致太高。

<sup>①</sup> 在这里和在以后的課文中，和本書第一卷中的情形一样，引用圖集中的資料时用波紋線表出，而且，如果是用第一卷圖集中的資料，則同时並指出圖集的卷数，例如第一卷圖集第 94 頁，或圖集第 26 頁內的第 2 圖（第一卷）等等，如引証时並不指出圖集的卷数，那就是指这个資料是屬於第二卷圖集內的。

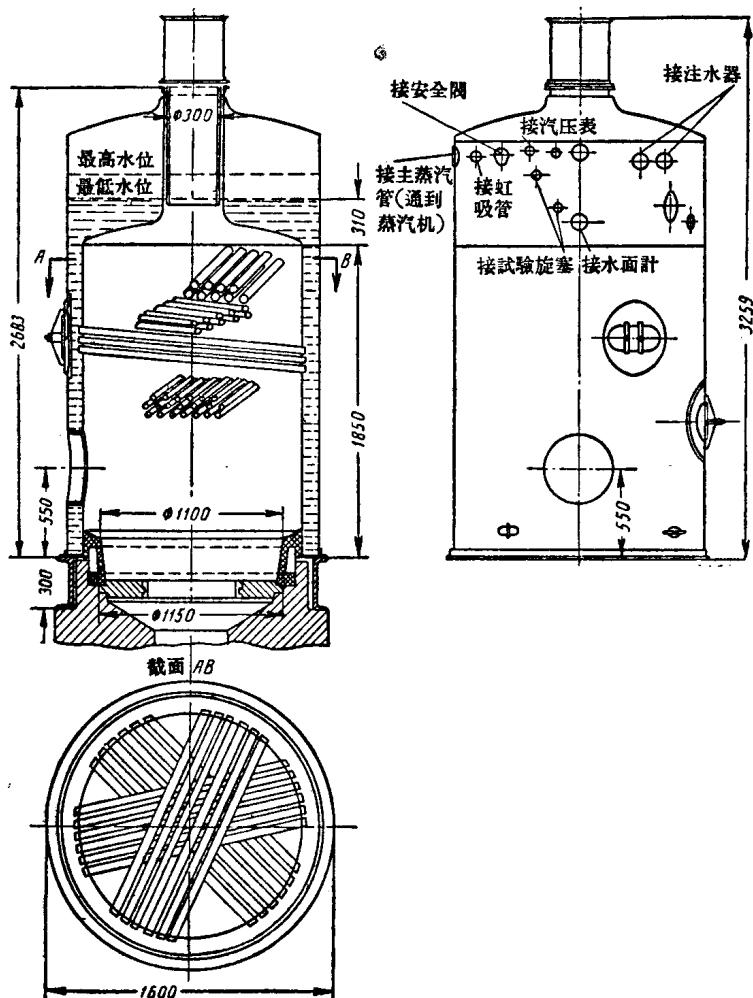


圖 1.

起重機械中所用臥式鍋爐的總圖及其綜合特性列舉在圖集中的第2頁內。

應用於起重機械中的蒸汽機可以按照汽缸的安裝位置分為臥式的，立式的和斜置式的。

应用得最为广泛的是双汽缸、單脹式的蒸汽机，这种蒸汽机的两个

汽缸分别安装在曲軸的兩端，曲柄間的交錯角是  $90^{\circ}$ ，它們可以是立式的(低速式——每分鐘轉數从 200 到 240，或高速式——每分鐘轉數在 450 以下)和臥式的(120—240 轉/分)。斜置式的蒸汽机採用得很少。

所有这些蒸汽机的进汽率局限在 75—90% 的范围内，而且都是很不經濟的。在这些蒸汽机中，当採用飽和蒸汽时，每 1 指示馬力-小时的蒸汽耗用量是 14~25 公斤或更多些，当採用过热蒸汽时，每 1 指示馬力-小时的蒸汽耗用量是 10—15 公斤。

同时，每 1 指示馬力-小时的燃料耗用量(換算到標準的固体燃料)为 3—4 公斤。

蒸汽机的逆轉动作可以採用滑环式的配汽机构来实现，也可以採用逆轉滑閥(用於小功率的蒸汽机中)来达到目的。

要改变发动机的轉數时可以用改变进汽率的方法(利用滑环)

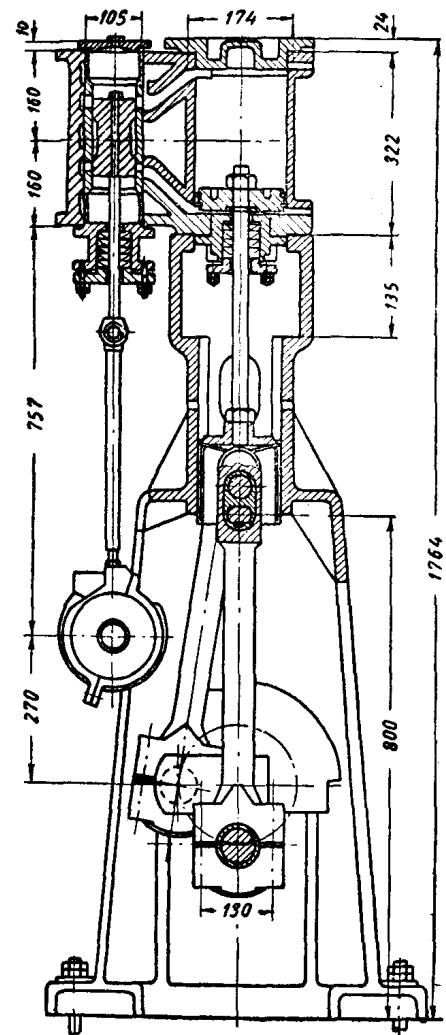


圖 2.

来达到，也可以用改变蒸汽压力的方法(节流法)来达到目的。利用蒸汽的背压来控制荷重下降是很可靠的(当載荷的重量大时)，当荷重很