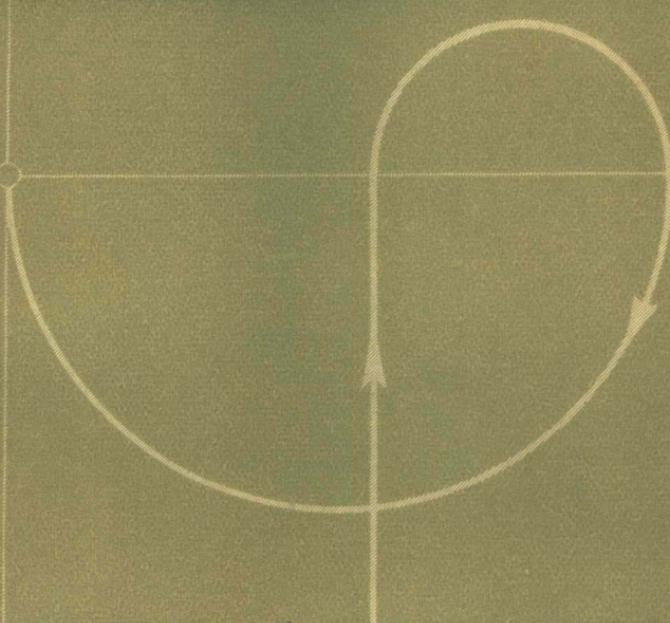


自动化丛书



计数式模拟数字转换器

〔苏联〕A. R. 扎沃罗金著 吴培根譯

上海科学技术出版社

自动化丛书

23

计数式模拟数字转换器

〔苏联〕 A. K. 扎沃罗金 著
吴培根 譯 黄 澄 校

上海科学技术出版社

內容提要

本书是“自动化丛书”之一。丛书內容包括自动学及运动学的理論，自动装置、元件和仪器的結構及应用等。丛书选題主要取自苏联及其他国家的有关資料，也包括国内編写的专题論著。本丛书由“自动化丛书編輯委員会”主編。

本书叙述将机械量和电气量轉換为等值数字量的模拟数字轉換器的結構原理和分类方法。书中除一般性地介紹各种轉換器的方框图和基本特性外，并着重分析各种計數式模拟数字轉換器的結構和性能。

本书可供从事于应用数字技术在生产过程自动控制方面的工程技术人员参考。

ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНЫЕ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛИ НЕПРЕРЫВНЫХ ВЕЛИЧИН В ЧИСЛОВЫЕ ЭКВИВАЛЕНТЫ

А. К. Заволокин

Госэнергопиздат • 1962

自动化丛书(23)

計數式模拟数字轉換器

吳培根譯 黃 淞校

自动化丛书編輯委員会主編

上海科学技术出版社出版 (上海瑞金二路450号)

上海市书刊出版业营业登记证 093号

商务印书館上海厂印刷 新华书店上海发行所发行

开本 787×1092 1/32 印张 2 24/32 排版字数 60,000

1963年12月第1版 1963年12月第1次印刷 印数 1—6,000

统一书号 15119·1758 定价(十二) 0.34 元

前　　言①

如果說在几年前，數字裝置和執行機械配合工作是一種罕有的事情，那麼，現在却可舉出大量的用數字計算機來解算各種數學問題的例子。題目的原始數據一般都是由物理對象給出，用數字法解求的結果比用模擬法求得的更正確。不僅如此，實際上還有許多與自動化有關的問題非模擬計算機所能解決。因此，用於控制和調節生產過程的專用數字計算機必將得到進一步的發展。

數字計算機工作時有一特殊要求，即原始數據和運算結果應能自動地輸入和輸出。於是，常需要將模擬量（如機械位移或電壓）轉換為對應的等值數字量。能準確地將模擬量轉換為等值數字量，是一個當前急需解決的專門的問題。要解決這個問題，就必須創制能滿足一定要求的轉換器。

本書基本上只討論一種轉換器——計數式轉換器。為了說明這種計數式轉換器在各類轉換器中所佔據的地位，就有必要將所有的轉換器歸類，同時對其餘各類轉換器亦作一些最基本的介紹。

蘇聯和其他各國都在從事轉換器的研究試製工作，並已創制了許多結構新型、性能優良的轉換器。為了使讀者能對各種轉換器的準確度、體積和其他性能有一個較清楚的概念，在書中列舉了一些已試製成的、並經過試驗的具體裝置。

本書適合於對電子數字計算裝置的一般原理及其各元件比較熟悉的讀者閱讀。書中着重討論各種轉換器的工作程序、典型方框圖和基本特性。

① 有節略。——譯者

目 录

前 言

第1章 转换器的类别	1
1. 计数式转换器	1
2. 直读式转换器	4
3. 逐位编码式转换器	17
第2章 累积式转换器	20
第3章 模拟量经中间转换的计数式转换器	35
4. 模拟量经中间转换为频率的转换装置	35
5. 模拟量经中间转换为时间间隔的转换装置	41
6. 关于频率的配合方法	54
第4章 多级读数的计数式转换器	65
7. 机械分级的转换器	65
8. 电气分级的转换器	73
9. 轴转角转换器类型的选择	76
参考文献	81

第 1 章

轉換器的類別

1. 計數式轉換器

轉換裝置可按它們的各種特徵進行分類^(1~4)。其中最重要的特徵就是取得等值數字量的原理。因而，以此作為轉換器分類的基本原則是恰當的。

轉換器分類的輔助原則，可以採用下列各種特徵：如被轉換量的種類（電流、電壓、轉角或速度等等）、有無觸點、結構特點（用光電元件、磁鼓或感應電機等等）和轉換器的工作特性等。

以下我們將按上述的基本原則將主要的轉換器進行分類。這樣做有很大的好處，因為取得等值數字量的轉換原理本身，就完全確定了轉換裝置的各項重要的運行指標，如動作速度、抗擾能力、循環工作能力和零位固定的單值性等等。並且，各種不同的轉換器，無論是電量（電壓或電流）或是機械位移的轉換器，都可以并入為數不多的三類，即計數式轉換器、直讀式轉換器和逐位編碼式轉換器（圖1）。上述的分類法是以取得等值數字量的三種基本方法為基礎的。其中，計數式轉換器是將模擬量先轉換為一列電脈衝，其個數和模擬量成正比。這些脈衝順次地送入計數器進行總加。

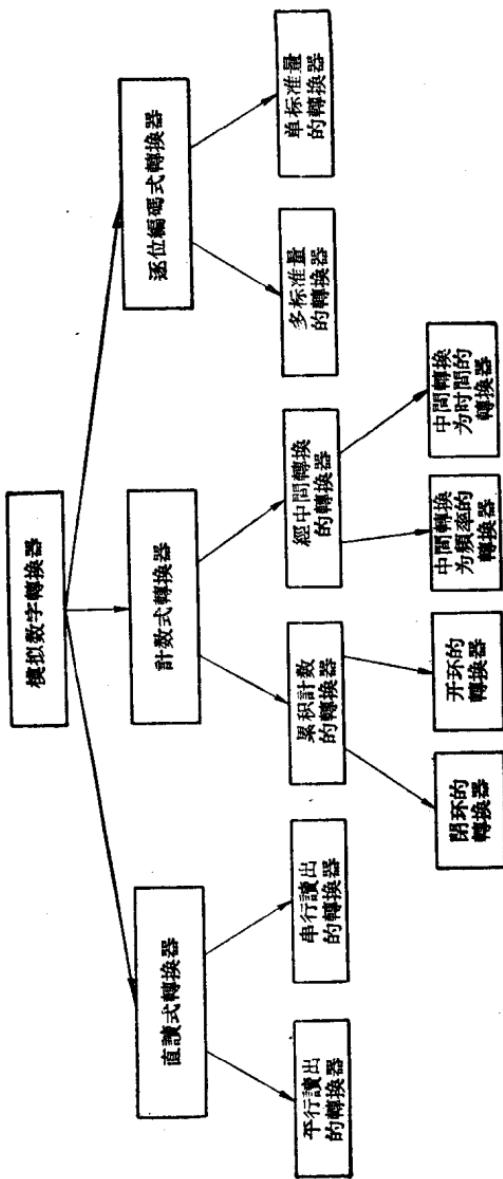


图 1 转换器的类别

計數式轉換器又分为两种：模拟量經中間轉換的轉換器和累积式轉換器。在以后各章中将作詳細的討論。这里仅指出，所以这样划分，那是由可能接收等值数字量的方式所决定的。例如，可以設計这样一种轉換器，即当被轉換量改变一个微增量时，它就发出一个脉冲。若这些脉冲按代数相加累积起来，则記錄在計數器中的数字量将單值地表示被轉換的模拟量。这种轉換器就称为累积式轉換器。累积式轉換器可按开环或閉环綫路組成（参閱第2章）。

开环綫路的累积式轉換器可用来轉換角位移。它們的优点是机电部分結構簡單和动作速度快，缺点是零位固定不是單值的和抗扰能力差。閉环綫路的累积式轉換器用于电量（电压或电流）的轉換。它們的特点是动作速度快（在輸入量不跃变的条件下）、抗扰能力好以及零位固定是單值的。

先将模拟量中間轉換为時間間隔或頻率，然后再轉換为等值数字量的轉換器是計數式轉換器的第二种型式（参閱第3章）。当将模拟量中間轉換为時間間隔时，時間間隔的大小和模拟量的瞬时值成正比，在这段时间中有脉冲送入計數器，結果，在計數器中記錄的脉冲总数将是和模拟量瞬时值相对应的等值数字量。采用这种原理可以构成轉換电量或轉換机械量的轉換器。

在很多場合，比較恰当的方案不是将模拟量中間轉換为時間間隔，却是先将它轉換为电脉冲，其重复頻率和被轉換的模拟量成正比。然后在严格規定的一段时间中用計數器来計算脉冲个数，在計数周期結束后，計數器中所記錄的脉冲总数将是和被轉換模拟量相对应的等值数字量。在这基础上可以构成极为有效的軸轉速的轉換器。

模拟量經中間轉換的轉換器具有不断循环工作的特点，

即在每次得到和前一瞬时的模拟量相对应的等值数字量之后，紧接着转换过程又从新开始，结果又得到和后一瞬时的模拟量相对应的等值数字量。如此不断循环地工作就决定了零位固定是单值的，以及抗扰能力很好。所谓抗扰能力好，就是说，在短时干扰的影响下，给出了一次不正确的转换结果，但在下一个工作循环中，误差将能得到纠正。

2. 直读式转换器

这类转换器的结构有些特殊，其中有一个预先制造好的“数码表”，表中汇集了所有可能的等值数字量。根据模拟量的数值，转换器从数码表上自动地选出（读出）和模拟量相对应的、一定的等值数字量。

从图1可知，直读式转换器又分为并行读出和串行读出

两种。在并行读出的转换器中，所有各位的数值是在一拍中同时读出的。在串行读出的转换器中，各位数值是在几拍中顺序读出的。这时，每拍只读出一位数值。因而在这种串行读出的转换器中，数字量读出所需的时间和最大等值数字量的位数成正比。

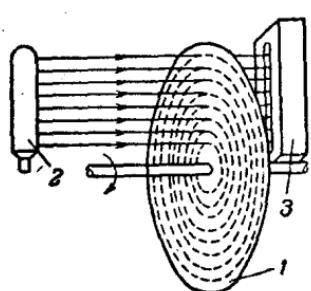


图2 由码盘构成的
直读式转换器

直读式转换器原则上可以设

计成用来转换电量，或设计成用来转换位移。它们的特点为零位固定是单值的，以及抗扰能力很好。图2所示的装置，是一个角位移转换器的典型例子。这装置包括码盘1、光源2和光电元件3等组件。码盘上有许多同心码道，其上按一定规律排列着许多透明或不透明的部分。每一个光电元件对应

着一条碼道。光源发出的狭长光束按徑向投射在碼盤上。當碼盤轉至某一角度時，若光源和某一個光電元件之間恰處於同心碼道的透明部分上，則光電元件的輸出端上有訊號，此訊號即讀出訊號。所有光電元件的訊號，它們的各種組合代表按一定規律編碼的、確定的數字量，可根據它們單值地確定軸的轉角。有時數字量就用二進或十進計數制來表示。

現以 Baldwin Piano 公司生產的一種光學轉換器為例來更清楚地說明上述轉換裝置。該轉換器的結構如圖2所示。碼盤用玻璃製成，直徑約為 21.6 厘米^①，其上用照相法印有 16 位二進碼。這相當把碼盤的圓周分成 $65536 (2^{16})$ 個間斷部分，在確定軸的轉角時，能使最大的角度誤差不超過 10 秒。光源為一個細長形的功率氣體放電管。光柵的寬度為 5 微米。用小型光電晶體三極管讀取輸出量，後者為 16 位二進制數字量。

顯然，對這類轉換器來說，上例中所講的並不是它唯一的結構方案。但是，儘管結構的個別部分可以不同，所有的直讀式轉換器總應當有一個按一定方式分格的特殊機械部件（碼盤、碼鼓等等），以後將稱它為轉換器的定碼器。

另外，不管這類轉換器的結構如何，它們總得要有一定數量的直接讀出定碼器數字量的特殊元件。這些元件以後將一般地稱為“轉換器的敏感元件”。敏感元件可以是光電元件、電刷、磁頭或電容耦合元件等等。在用來轉換位移的直讀式轉換器中，敏感元件的個數通常不減少於最大等值數字量的位數。在這種轉換器中敏感元件的數量很多，並且又需相當精確地把它們安置在固定的位置上，這一點是這種轉換器的缺點，因為將由此而降低轉換器的工作可靠性，以及使調整工作

① 應作 21.6 厘米，原文為毫米。——校注

变得很复杂。

利用阴极射线管构成的、将电压转换为数字量的转换装

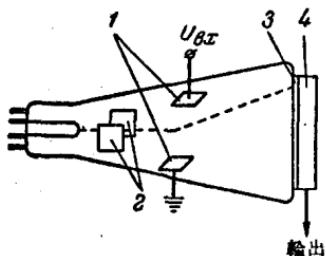


图3 用阴极射线管构成
的直读式转换器

置,是这类转换器的一种特例,其结构如图3所示。这种装置的工作原理系根据阴极射线的偏转距离是和加在射线管偏转板上的电压成正比的。被转换电压加在偏转板1上,同时把锯齿形扫描电压加在偏转板2上。

这里和位移转换器中的情形相仿,在射线管的光屏3上有许多码道,各码道是由许多透明和不透明的部分组成。光电元件4按置在光屏前面,当阴极射线透过透明部分投射在某光电元件上时,这光电元件就送出适当的讯号。在某一瞬时,根据某一个光电元件输出端上有、无讯号,就可确定二进制等值数字量的某一位的数值。

设计直读式转换器时存在一个问题,即当被转换量的大小恰好相当于两个相邻数量级的界限时,将发生非单值性的转换,并引起很大的误差,这一点必需设法避免。例如,图46所示的是一个按二进制编码的光屏,它被划分为16个整量级。在图中可以看

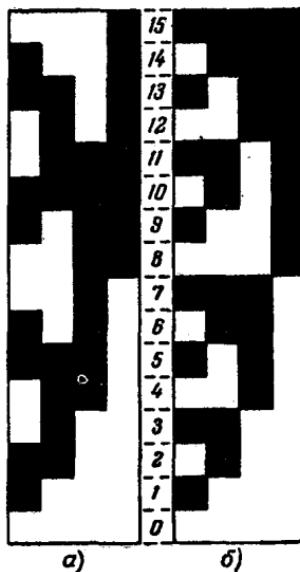


图 4

a—按葛莱方法编写的光屏;
b—按二进制编写的光屏

出，如果阴极射线移在某一码道中间，则将有完全正确的用二进制表示的数码输入计算装置，数码就代表垂直偏转的距离。而如果阴极射线滑在两个相邻数码量的界限上，则阴极射线在垂直方向即使只有极微小的偏动，亦将引起不能允许的误差。例如，若射线移在数码量标记“7”和“8”（图46）的邻界上，则随着射线在垂直方向波动，使输出至计算装置的二进制数字亦不相同，可能为由0000到1111中的任一数值。

在设计制造转换机械位移的转换器时，也存在类似的问题。解决这问题有好多种方法。

有一种方法是，光屏或转换器的定码器不按通常的计数制（十进制、二进制和八进制等等）编码，而用特殊方法编码，例如可以把数字量表为一般所称的循环码（葛莱码）。

将二进制数字量改变为对应的循环码，可按以下法则进行：如果有 m 位二进制的数字量 $A = a_{m-1}a_{m-2}\dots a_2a_1a_0$ (a_i —数字量 A 的第 i 位的数值)，则对应的以循环码表示的数字量 $A' = a'_{m-1}a'_{m-2}\dots a'_2a'_1a'_0$ (a'_i —数字量 A' 的第 i 位的数值) 为以下两个二进制数字量逐位不进位相加的结果：

$$\left(\begin{array}{r} a_{m-1}a_{m-2}\dots a_2a_1a_0 \\ + a_{m-1}\dots a_3a_2a_1 \\ \hline a'_m a'_{m-1}a'_{m-2}\dots a'_2a'_1a'_0 \end{array} \right)_{6..II} \quad (1)$$

括弧后的脚码6..II表示逐位相加时所得到的1应丢掉，不进位。

可以证明^[5]，用上述循环码所表示的数字量和用 m 位二进制所表示的数字量是单值地相对应的。而在循环码中，两相邻数字量之间只差一位数字。因此，在直读式转换器中，都广泛采用循环码。例如，图4a所示的阴极射线管的四位码屏，就是按循环码编码的。由图可见，若阴极射线的纵向波动

· 不大于最低一位数字所代表的数量，則讀出的等值数字量的誤差，亦将不大于最低一位数字所代表的数量。

現在以美国 Cambridge 公司生产的一种光学轉換器为例，來說明將轉角轉換为數碼时应用循环碼的情况。这种轉換器的結構亦如图 2 所示。定碼器是一个玻璃圓盤，其上用照相法印有 13 位循环碼，角度轉換誤差不大于 3 分。

应当指出，在按循环碼編碼的直讀式轉換器中，轉換得到的等值数字量，有时还要求将它們再变换为一般的二进制數碼。这种变换可用特殊的电子装置来实现。这种装置的工作原理是根据文献[5]的两条定律，关于这两条定律，这里不來證明，仅作如下說明：

第一条定律證明，假如把以循环碼表示的数字量的所有各位数字，进行不进位相加，则得到的結果将等于对应的二进制数字量最低位数字的数值。这可用以下数学式表示：

$$(a'_{m-1} + a'_{m-2} + \cdots + a'_2 + a'_1 + a'_0)_{6..n} = a_0 \quad (2)$$

第二条定律說明，假如 b 、 c 和 d 为某些二进制数字，且彼此間的关系为

$$(b + c)_{6..n} = d \quad (3)$$

則以下等式成立

$$(b + d)_{6..n} = c \quad (4)$$

根据第一条定律，可以决定二进制数字量最低位数字 a_0 的数值；实际上这可用触发器来实现。設触发器原始处于零位，然后把循环碼数字量所有各位数字的数值相应地变为一串脉冲，并将它們順次加在触发器的計数輸入端上，触发器就进行不进位相加，其最終状态就确定了 a_0 的数值。

a_0 的数值确定后，再根据已知的循环碼数字量，可求得 a_1 。实际上，根据式(1)的关系可求得

$$a'_0 = (a_0 + a_1)_{6..n} \quad (5)$$

并依据上述的第二条定律，上式可改写为

$$a_1 = (a_0 + a'_1)_{6..n} \quad (6)$$

式(6)的右边皆是已知数，故不难求得 a_1 。

算出 a_1 后，用类似的方法可确定下一位的数值：

$$a_2 = (a_1 + a'_2)_{6..n} \quad (7)$$

这样，二进位数字量的第 i 位数字的数值一般可表为

$$a_i = (a_{i-1} + a'_{i-1})_{6..n} \quad (8)$$

能将循环码改变为二进码的装置有許多种。其中一种的方框图如图 5 所示。这一装置包括：触发器 T 、四个符合线路（閥門） $B_1 \sim B_4$ 、“或”线路 P 和两个延时线路 JL3_1 和 JL3_2 等元件。

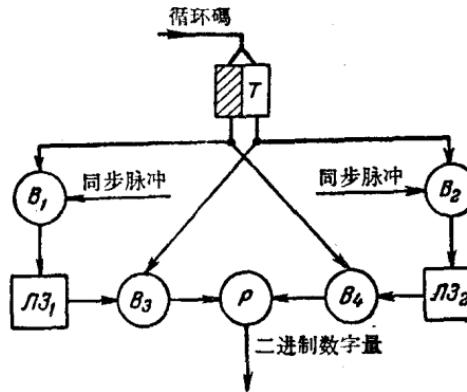


图 5 将循环码数字量改变为二进制
数字量装置的方框图

把循环码数字量各位数字的数值，从最低位开始顺序加至触发器的计数输入端上。触发器的输出讯号送至符合线路 B_1 和 B_2 的两输入端之一上。加在两符合线路其余两输入端上的是和加在触发器上的循环码各位数字同步的同步脉冲。每一同步脉冲究竟是通过 B_1 ，还是通过 B_2 ，这将由该瞬时触

发器的那一半处于激励状态来决定。

因为二进制数字量的最低位 a_0 可能是 0 或 1，那么触发器左右两半中有一半的初始状态将和 a_0 的数值相当。由式(6~8)可知，在循环码的各位数字 $a'_0, a'_1, \dots, a'_{i-1}, \dots, a'_{m-2}$ 的数值加至触发器的输入端上之后，触发器中上述那一半的状态就表示二进制数字量各位数字 $a_1, a_2, \dots, a_i, \dots, a_{m-1}$ 的数值。

不难看出，在循环码到二进码的转变过程中，符合线路之一 (B_1 或 B_2) 的输出端上的脉冲序列将代表二进制数字量的正码，而另一符合线路输出端上的脉冲序列则代表它的反码。但根据前面的第一定律得知，只有将循环码的所有各位数值实行不进位相加 [参阅式(2)] 之后，才能确定两输出端中哪一个是给出二进制数字量的正码。为此，装置中考虑接入两个延时线 $\mathcal{J}3_1$ 和 $\mathcal{J}3_2$ ，其时延等于循环码数字量通过 B_1 和 B_2 所需的最大时间。这样，只有等到触发器将输入数码的所有各位不进位地总加一次之后，数字量才开始加至符合线路 B_3 和 B_4 的输入端上。

触发器总加一次之后的最终状态就代表 a_0 的数值，若这状态和原始状态相反，则 $a_0=1$ ，若和原始状态相同，则 $a_0=0$ 。根据这种性能控制二进制数字量的输出：由触发器使那个输出正码的符合线路开放，而使输出反码的符合线路闭锁。最后，正二进制数字量通过“或”线路 P 输出。

上述线路有一个缺点，即它需接双拍工作。在第一拍中，触发器实行不进位相加，同时二进制数字量存入延时线；在第二拍中，触发器只用来控制两符合线路 B_3 和 B_4 的工作，使二进制数字量通过其中一个符合线路而输出。为了提高工作速度，可再用一个触发器 T_2 ，由它把触发器 T_1 实行不进位相加

后的最終状态記忆下来，如图 6 所示。等到循环碼所有各位相加結束后，立即把記憶脉冲 (I. 3.) 加至符合綫路 B_5 和 B_6 上，同时触发器 T_2 就按照当时 T_1 的状态而定位，并去打开那个应当打开的符合綫路 (B_3 或 B_4)。二进制数字量經延时綫延时后，接着就通过那个被打开的符合綫路。这时触发器 T_1 又可以开始对第二个循环碼数字量进行不进位相加。

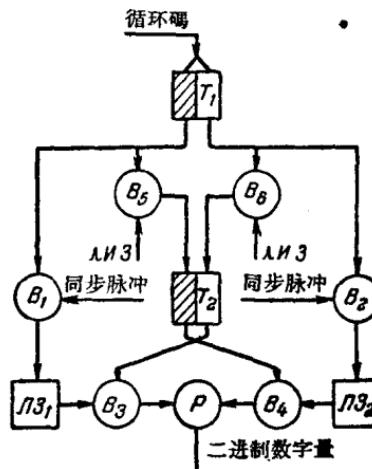


图 6 将循环碼改变为二进制数字量的
高速变换装置的方框图

这种装置在 $N+1$ 个周期中能轉換 N 个数字量。而若用图 5 所示的綫路来轉換 N 个数字量，就需要 $2N$ 个周期。

必須指出，按图 5 和图 6 線路所构成的装置，它們总是从最低位开始把二进制数字量逐位送入計算机的。这一点在很多場合极为重要，因为在串行式計算装置中，在輸入二进制数字量的第一位数字后，立即就可开始数学运算。

阴极射綫式电压轉換器的光屏以及位移轉換器的定碼器采用循环編碼，是解决非单值性問題的一般方法之一。近来，

还出現了另一些特殊的編碼方法，采用这些編碼方法亦可以消除轉換的非单值性。例如，可以采用所謂“Lippel 碼”^[7]，它是一种特殊的二-十进制數碼（十进制的每位数字均用四位二进制数字表示），編碼时，每 4 位二进制数字中的各位的权量是改变的。文献[8]中介紹的方法亦能避免轉換的非单值性，其方法如下：用 5 位二进制数字来表示 1 位十进制数字，同时，在表示某一个十进制数字的 5 位二进制数字中，每一个 1 的权不仅与它的位置有关，且亦与这位十进制数字的数值有关。最后还得說明，前述的适用于二进計數制的循环碼，亦可推广用于其他基数的計數制^[10]。所有剛才列举的原則上能解决非单值性問題的一些編碼方法，至今都沒有广泛应用。

現再介紹一种消除轉換非单值性的一般方法，即所謂邏輯讀出法。这方法的实质，就是根据前一位（較低位）的数值来确定下一位数字。

图 7 是轉換器的定碼器的展开图，在这轉換器中，用安置在不同位置（图中黑点所示）的讀出元件进行邏輯讀出。在大多数情况下，讀出元件都按 V 形布置。所以此法有时称为 V 形讀出法。

最低位的数值由一个敏感元件讀出。讀取其余各位时，

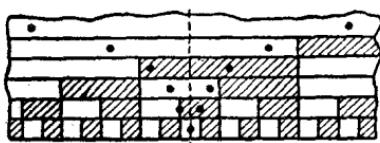


图 7 消除轉換非单值性的 V 形讀出法

需用分置两处的两个敏感元件，它們彼此之間隔开等于前一位数字的单位距离。

設图 7 所示的定碼器中

画有阴影的部分代表 1，不画阴影的部分代表 0。由哪

一个敏感元件讀出可按以下規律确定：若前一位数字的数值为 0，则应由位于中綫（图中虛綫）右边的敏感元件讀取下一