

计算方法

复旦大学数学系 編著

上海科学技术出版社

計 算 方 法

(試 用 本)

复旦大学数学系 編著

上海科学技术出版社

內 容 提 要

本书系复旦大学数学系计算数学专业革新教材之一,内容
包括:常微分方程数值解、偏微分方程数值解和变分方法,可作
綜合性大学计算数学专业计算方法課程的教材,亦可作高等院
校有关专业的参考书。

簡 装 本 說 明

本书原以 850×1168 1/32 开本排印,为了节约用紙,暫以
 787×1092 1/32 开本印刷,定价相应减少,希鉴諒。

計 算 方 法

(試 用 本)

复旦大学数学系 編著

*

上海科学技术出版社出版

(上海瑞金二路450号)

上海市书刊出版业营业许可証出098号

新华书店上海发行所发行 各地新华书店經售

上海大东集联联合印刷厂印刷

*

开本 787×1092 1/32 印張 8 6/32 字數 195,000

1961年8月第1版 1961年8月第1次印刷

印數 1—6,000

統一書号:13119 · 411

定 价:(十) 0.78 元

序

計算方法是計算数学专业的一門重要基础課。因此革新其內容,使之反映現代科学水平,将会促进計算数学的进一步发展。在教学革命浪潮的冲击下,我們边学边干,在短期内集体編写成了这本教材。

在編写过程中,我們作了下面几方面的尝试:

一、由于把生产实际問題归結成数学問題,其中絕大部分是微分方程問題,因此本教材就专讲微分方程数值解,其中尤以偏微分方程数值解为重点,而將数值分析、綫性代数計算法、积分方程数值解等分別移到数学专业的数学分析、高等代数、泛函分析等課程中去。

二、这是一門基础課的教材,因此应该包括必要的基础內容。本书基本上包含了最常用的計算方法。

三、在理論联系实际和反映現代科学成就方面作了初步努力,添加了与空气动力学密切相关的非綫性偏微分方程的一些解法,如积分关系法、特征綫法等,对解綫性微分方程(抛物型、椭圆型方程)是十分有效的,追赶法也作了介紹,企图以此提供一些解决实际問題的綫索。

四、为了能够突出方法的实质,达到灵活应用的目的,我們对不同的部分以不同的角度来叙述。如偏微分方程中的双曲型方程和抛物型方程部分,着重討論了它的稳定性;椭圆型方程則以解法为主,特别是迭代方法。

五、为了有利于今后进一步发展計算数学理論,在重視解法

的同时,对一些理論方面的問題,如收敛性問題等,我們仍作了必要的介紹。

限于思想水平和科学水平,这本教材一定还存在着不少缺点,我們迫切地期待着讀者的批評和指导,以便在再版时改进。

复旦大学数学系計算方法編写小組

1980年5月

目 录

序

第一章 常微分方程数值解1

I. 初值問題1

§1 阿当姆斯方法2

§2 龙格-庫塔方法14

§3 求开始儿点值的方法21

§4 查浦雷金方法32

§5 微分方程組和高阶微分方程的解法41

§6 稳定性問題53

II. 边值問題58

§7 綫性常微分方程的边值問題58

§8 特征值問題71

§9 尝試法72

第二章 偏微分方程数值解79

I. 混合問題79

§1 差分格式79

§2 差分格式的稳定性83

§3 綫性拋物型方程的稳定性86

§4 差分格式的改进92

II. 边值問題96

§5 差分格式(橢圓型)96

§6 誤差估計100

§7 迭代解法及其收敛性111

§8 提高拉普拉斯及波阿松方程数值解的精确度方法124

§9 拉普拉斯和波阿松方程的第二类边值問題139

目 录

§ 10 重調和方程的解法	145
§ 11 特征值問題	151
§ 12 化为常微分方程的方法	155
III. 混合型方程	165
§ 13 用差分方法解特立柯米問題	165
IV. 非綫性偏微分方程数值解	178
§ 14 用差分方法解拟綫性橢圓型方程	178
§ 15 非綫性拋物型方程差分解法的誤差估計	188
§ 16 特征綫方法	198
§ 17 积分关系法	208
第三章 变分方法	218
§ 1 預备知識	213
§ 2 希尔伯特空間的变分原理	219
§ 3 呂茲方法及其收斂性	223
§ 4 呂茲方法的应用	226
§ 5 坐标函数与自然边界条件	237
§ 6 最小二乘法	244
§ 7 迦辽金方法	248

第一章 常微分方程数值解

科学或技术上提出来的实际问题,当它能归结到数学公式来表示时,很大一部分是微分方程的问题。我们已从微分方程的一些初等教程里学到了许多求解微分方程的方法,从理论上也知道某些方程解的存在和唯一性,但是,实际上能用解析式表出解来的微分方程,只是极少的一部分。往往有些问题虽然已归结成很简单的微分方程,但是缺乏解法,也有些方程则根本不能用初等形式表示出来,如方程

$$y'' \pm a(y')^2 + by = 0.$$

因此,根据实际的需要,微分方程的数值解就被提出来了。这些数值方法,一般说来,可以对微分方程求到所需的任何精确程度的数值解,而且还可以代替某些解析解,更好和更容易地解决微分方程的求解问题,这就是要讲微分方程数值解的根本理由。

本章主要讨论常微分方程的数值解法,因此假定读者已知道了常微分方程的一般知识,关于保证方程的解的存在、唯一等条件也就不一一列举了。为了掌握本章内容,读者还必须具备插值法、值数微分、数值积分等知识。

本章包含初值问题与边值问题两部分内容。

I. 初值问题

一阶微分方程

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y), \quad (0-1)$$

其中函数 $f(x, y)$ 在 (x, y) 平面上的区域 D 上确定, 連續且有对 y 的偏导数, 又設 $f(x, y)$ 和 $f_y(x, y)$ 在 D 上有界

$$|f(x, y)| \leq M, \quad f_y(x, y) \leq K.$$

对方程 (0-1) 可以提出初值問題: 确定函数 $y(x)$, 在 D 中連續且有連續导数, 并且滿足

$$\begin{cases} \frac{dy}{dx} = f(x, y(x)), \\ y(x_0) = y_0. \end{cases} \quad (0-2)$$

所謂方程 (0-1) 初值問題的数值解, 就是要求出 (0-2) 的解 $y(x)$, 在一串点 $x_0, x_1, \dots, x_n$ 上的值 $y(x_n)$ 的近似值 y_n .

§1 阿当姆斯方法

阿当姆斯 (Adams) 方法是常微分方程差分解法中最典型的方法。我們先对常微分方程的差分解法作簡單的一般描述。

初值問題 (0-2) 与求解积分方程

$$y(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(t, y(t)) dt$$

等价。差分解法就是从一般公式

$$y(x_{n+1}) = y(x_{n-p}) + \int_{x_{n-p}}^{x_{n+1}} f(t, y(t)) dt$$

出发, 并对其中积分利用数值积分公式, 我們就得到了差分方程

$$y_{n+1} = \sum_{\lambda=0}^n \alpha_{\lambda} y_{n-\lambda} + h \sum_{\lambda=-1}^n \beta_{\lambda} f_{n-\lambda}. \quad (1-1)$$

在 (1-1) 式中, $y_{n-\lambda} (\lambda=0, 1, 2, \dots, n)$ 算作已知的, 称为开始点上的值。若 $\beta_{-1}=0$, 則等式右端不含有 y_{n+1} , 此时 (1-1) 称为开型的, 它可以由初始点数值 $y_{n-r}, y_{n-r+1}, \dots, y_n$ 直接求出 y_{n+1} 的值。若 $\beta_{-1} \neq 0$, 則 (1-1) 式右端的 f_{n+1} 中含有 y_{n+1} , 这样不能直接由初始点上的值求出 y_{n+1} , (1-1) 就称为閉型的。

一、阿当姆斯开型公式

記 $x_n = x_0 + nh$, $u = \frac{1}{h}(x - x_n)$, h 是一固定的数。对于函数 $y'(x) = f(x, y(x))$, 写出在点 $x_n, x_{n-1}, \dots, x_{n-N}$ 的牛頓 (Newton) 向后插值公式

$$y'(x) = y'_n + u \nabla y'_n + \frac{u(u+1)}{2!} \nabla^2 y'_n + \dots + \frac{u(u+1) \cdots (u+N-1)}{N!} \nabla^N y'_n + R_{N+1}(x), \quad (1-2)$$

其中

$$R_{N+1}(x) = h^{N+1} \frac{u(u+1) \cdots (u+N)}{(N+1)!} y^{(N+2)}(\eta),$$

$$\min \{x_{n-N}, x\} \leq \eta \leq \max \{x_n, x\},$$

而 $\nabla y'_n, \nabla^2 y'_n, \dots$ 分別表示一阶向后差分, 二阶向后差分, $\dots$ 。它們的定义如下:

$$\nabla f(a) = f(a) - f(a-h) \text{ 称为 } f(x) \text{ 在 } x=a \text{ 的一阶向后差分,}$$

.....

$\nabla^n f(a) = \nabla^{n-1} f(a) - \nabla^{n-1} f(a-h)$ 称为 $f(x)$ 在 $x=a$ 的 n 阶向后差分。以 (1-2) 代入积分方程, 得到

$$y(x_{n+1}) - y(x_{n-p}) = \int_{x_{n-p}}^{x_{n+1}} y'(x) dx = h \sum_{l=0}^N a_{lp} \nabla^l y'_n + S_{N+1,p},$$

其中

$$a_{0p} = 1 + p,$$

$$a_{lp} = \frac{1}{l!} \int_{-p}^1 u(u+1)(u+2) \cdots (u+l-1) du \quad (l=1, 2, \dots, N),$$

$$S_{N+1,p} = h^{N+2} \frac{1}{(N+1)!} \int_{-p}^1 u(u+1) \cdots (u+N) y^{(N+2)}(\eta) du,$$

由此得到近似公式

$$y_{n+1} \approx y_{n-p} + h \sum_{l=0}^N a_{lp} \nabla^l y'_n, \quad (1-3)$$

截断误差为 $\delta_{N+1,p}$ 。这公式是开型的。

在(1-3)中取 $p=0$, 就得到阿当姆斯开型公式

$$y_{n+1} = y_n + h \left(y'_n + \frac{1}{2} \nabla y'_n + \frac{5}{12} \nabla^2 y'_n + \frac{3}{8} \nabla^3 y'_n + \frac{251}{720} \nabla^4 y'_n + \cdots \right). \quad (1-4)$$

取 $p=1$, 就得到尼史特洛孟(Nyström)公式

$$y_{n+1} = y_{n-1} + h \left(2y'_n + \frac{1}{3} \nabla^2 y'_n + \frac{1}{3} \nabla^3 y'_n + \frac{29}{90} \nabla^4 y'_n + \frac{14}{45} \nabla^5 y'_n + \cdots \right).$$

若应用公式

$$\nabla^N y'_n = \sum_{i=0}^N (-1)^i \binom{N}{i} y'_{n-i},$$

可以得出以导数表示的阿当姆斯开型公式

$$y_{n+1} = y_n + h \sum_{i=0}^N \alpha_{Ni} y'_{n-i}. \quad (1-5)$$

特别当 $N=0$,

$$y_{n+1} = y_n + h y'_n \quad (\text{这就是尤拉公式});$$

$$N=1,$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2} (3y'_n - y'_{n-1});$$

$$N=2,$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{12} (23y'_n - 16y'_{n-1} + 5y'_{n-2});$$

$$N=3,$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} (55y'_n - 59y'_{n-1} + 37y'_{n-2} - 9y'_{n-3}).$$

在应用公式(1-4)或(1-5)计算时,当步长确定后,还要选取 $N+1$ 个初始点的值。

二、阿当姆斯闭型公式

利用上面记号,写出函数 $y'(x) = f(x, y(x))$ 在点 $x_{n+1}, x_n, \cdots$,

x_{n-N+1} 的牛頓向后插值公式

$$\begin{aligned} y'(x) = & y'_{n+1} + (u-1) \nabla y'_{n+1} + \frac{(u-1)u}{2!} \nabla^2 y'_{n+1} \\ & + \dots + \frac{(u-1)u(u+1) \dots (u+N-2)}{N!} \nabla^N y'_{n+1} \\ & + R_{N+1}^*(x), \end{aligned} \quad (1-6)$$

其中

$$R_{N+1}^*(x) = h^{N+1} \frac{(u-1)u(u+1) \dots (u+N-1)}{(N+1)!} y^{(N+2)}(\eta^*),$$

$$\min\{x_{n-N+1}, x\} \leq \eta^* \leq \max\{x_{n+1}, x\}.$$

以(1-6)代入前面提到的积分方程, 得到

$$y(x_{n+1}) = y(x_{n-p}) + h \sum_{l=0}^N a_{lp}^* \nabla^l y'_{n+1} + S_{N+1,p}^*,$$

其中

$$a_{0p}^* = 1 + p,$$

$$a_{lp}^* = \frac{1}{l!} \int_{-p}^1 (u-1)u(u+1) \dots (u+l-2) du \quad (l=1, 2, \dots, N),$$

$$S_{N+1,p}^* = \frac{h^{N+2}}{(N+1)!} \int_{-p}^1 (u-1)u(u+1) \dots (u+N-1) y^{(N+2)}(\eta^*) du.$$

由此得到近似公式

$$y_{n+1} = y_{n-p} + h \sum_{l=0}^N a_{lp}^* \nabla^l y'_{n+1}, \quad (1-7)$$

截断误差为 $S_{N+1,p}^*$, 这公式是閉型的。

在(1-7)中取 $p=0$, 就得到阿当姆斯閉型公式

$$\begin{aligned} y_{n+1} = & y_n + h \left(y'_{n+1} - \frac{1}{2} \nabla y'_{n+1} - \frac{1}{12} \nabla^2 y'_{n+1} - \frac{1}{24} \nabla^3 y'_{n+1} \right. \\ & \left. - \frac{19}{720} \nabla^4 y'_{n+1} - \dots \right), \end{aligned} \quad (1-8)$$

或写成导数的表达式

$$y_{n+1} = y_n + h \sum_{l=0}^N a_{Nl}^* y'_{n+1-l}, \quad (1-9)$$

当 $N=1$,

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}(y'_{n+1} + y'_n);$$

$N=2$,

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{12}(5y'_{n+1} + 8y'_n - y'_{n-1});$$

$N=3$,

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24}(13y'_{n+1} + 19y'_n - 5y'_{n-1} + y'_{n-2}).$$

在闭型公式的右端含有 $y'_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1})$ 的值,故在使用时必须求出 y_{n+1} 的初始近似值,再用公式(1-9)作迭代

$$\begin{aligned} y_{n+1}^{(\nu+1)} &= y_n + h \sum_{i=0}^N \alpha_{Ni}^* y_{n+1-i}^{(\nu)} \\ &= h \alpha_{N0}^* y_{n+1}^{(\nu)} + y_n + \sum_{i=0}^{N-1} \alpha_{N,i+1}^* y_{n-i}^{(\nu)}, \end{aligned} \quad (1-10)$$

其中 $y_{n+1}^{(\nu)} = f(x_{n+1}, y_{n+1}^{(\nu)}) \quad (\nu=0, 1, 2, \dots)$.

迭代次数进行到需要的精确度内 $y_{n+1}^{(\nu+1)} = y_{n+1}^{(\nu)}$ 为止。

现在来研究以(1-10)作迭代公式时的收敛条件。由(1-10)可以得到

$$\begin{aligned} |y_{n+1}^{(\nu+1)} - y_{n+1}^{(\nu)}| &= |h \alpha_{N0}^* (y_{n+1}^{(\nu)} - y_{n+1}^{(\nu-1)})| \\ &= |h \alpha_{N0}^* (f(x_{n+1}, y_{n+1}^{(\nu)}) - f(x_{n+1}, y_{n+1}^{(\nu-1)}))| \\ &\leq h |\alpha_{N0}^*| M |y_{n+1}^{(\nu)} - y_{n+1}^{(\nu-1)}| \\ &\leq (h |\alpha_{N0}^*| M)^\nu |y_{n+1}^{(1)} - y_{n+1}^{(0)}|, \end{aligned}$$

$$M = \max \left| \frac{\partial f}{\partial y} \right|.$$

因此只要取 h , 使得 $h |\alpha_{N0}^*| M < 1$, 也就是

$$h < \frac{1}{M |\alpha_{N0}^*|}$$

时,迭代就保证收敛。

例如, 当 $N=2$ 时, 选取 $Mh < \frac{12}{5}$; $N=3$ 时, 选取 $Mh < \frac{8}{3}$; $N=4$ 时, 选取 $Mh < \frac{720}{251}$, 就可以保证收敛。在实际计算时, 为了加快收敛速度, 所取步长 h 的值往往比满足上面不等式的最大值要小。

我们再来估计用阿当姆斯闭型公式计算时的误差。对微分方程的真解应该成立下列关系式

$$y_{n+1} = y_n + h \sum_{l=0}^N \alpha_{Nl}^* f(x_{n+1-l}, y(x_{n+1-l})) + S_{N+1}^*, \quad (1-10')$$

其中

$$|S_{N+1}^*| \leq c^*,$$

$$c^* = h^{N+2} |\alpha_{N+1}^*| \max \left| \frac{d^{N+1} f}{dx^{N+1}} \right|.$$

令误差

$$\varepsilon_n = y_n - y_{n-1},$$

将(1-10), (1-10')相减, 得到

$$\begin{aligned} \varepsilon_{n+1} = \varepsilon_n + h \sum_{l=0}^N \alpha_{Nl}^* \{ & f(x_{n+1-l}, y_{n+1-l}) \\ & - f(x_{n+1-l}, y(x_{n+1-l})) \} - S_{N+1}^*, \end{aligned}$$

由此

$$|\varepsilon_{n+1}| \leq |\varepsilon_n| + hM \sum_{l=0}^N |\alpha_{Nl}^*| |\varepsilon_{n+1-l}| + c^*,$$

即

$$\begin{aligned} (1 - hM |\alpha_{N0}^*|) |\varepsilon_{n+1}| & \leq (1 + hM |\alpha_{N1}^*|) |\varepsilon_n| \\ & + hM \sum_{l=2}^N |\alpha_{Nl}^*| |\varepsilon_{n+1-l}| + c^*. \end{aligned} \quad (1-11')$$

为了估计 ε_n , 我们考虑差分方程

$$\begin{aligned} (1 - hM |\alpha_{N0}^*|) \delta_{n+1} & = (1 + hM |\alpha_{N1}^*|) \delta_n \\ & + hM \sum_{l=2}^N |\alpha_{Nl}^*| \delta_{n+1-l} + c^*, \end{aligned} \quad (1-11')$$

由迭代收敛条件得到 $1 - hM |\alpha_{N0}^*| > 0$, 如果再假设成立

$$\delta_l = |\varepsilon_l| \quad (l=0, 1, 2, \dots, N-1),$$

則 $\delta_l \geq |\varepsilon_l| \quad (l > N-1)$

所以只要求出 (1-11') 的一个解 u_l , 使 $u_l \geq \delta_l \quad (l=0, 1, 2, \dots, N-1)$, 那么

$$|\varepsilon_l| \leq \delta_l \leq u_l \quad (l > N-1).$$

首先, 找出常系数非齐次差分方程 (1-11') 的一个特解

$$u^* = \frac{-c^*}{Mh \sum_{i=0}^N |\alpha_{N+1}^*|}.$$

按有限差方程性质,

$$u_n = Az^n + u^*$$

是 (1-11') 的一个解, 其中 z 由差分方程的特征方程确定, 特征方程为

$$(1 - hM |\alpha_{N0}^*|) z^{N+1} - (1 + hM |\alpha_{N1}^*|) z^N - hM \sum_{l=2}^N |\alpha_{Nl}^*| z^{N+1-l} = 0,$$

它在 $(1, \infty)$ 变号, 故有大于 1 的根, 选最小者为 z , 再选 A , 使

$$u_l \geq |\varepsilon_l| \quad (l=0, 1, 2, \dots, N-1),$$

設 $|\varepsilon_l| < \varepsilon \quad (l=0, 1, 2, \dots, N-1),$

則可选 $A = \varepsilon - u^*$, 于是

$$|\varepsilon_n| \leq u_n = \varepsilon z^n - u^* (z^n - 1) \quad (n=0, 1, 2, \dots, N-1),$$

最后得到估計式

$$|\varepsilon_n| \leq \varepsilon z^n + r_N^* h^{N+1} \frac{1}{M} (z^n - 1) \max \left\{ \left\| \frac{d^{N+1}f}{dx^{N+1}} \right\| \right\}.$$

当 $N=1$, $r_1^* = \frac{1}{12} \approx 0.0833$;

$N=2$, $r_2^* = \frac{1}{28} \approx 0.0375$;

$$N=3, \quad r_3^* = \frac{19}{1920} \approx 0.0186;$$

$$N=4, \quad r_4^* = \frac{27}{2572} \approx 0.0105.$$

三、其他方法

如果从

$$y(x_{n+1}) = y(x_{n-1}) + \int_{x_{n-1}}^{x_{n+1}} f(x, y(x)) dx$$

出发,用司特林(Stirling)插值多项式

$$\begin{aligned} G(x) = & f_n + u \frac{\Delta f_n + \Delta f_{n-1}}{2} + \frac{u^2}{2!} \Delta^2 f_{n-1} \\ & + \frac{u(u^2-1)}{3!} \frac{\Delta^3 f_{n-1} + \Delta^3 f_{n-2}}{2} + \frac{u^2(u^2-1)}{4!} \Delta^4 f_{n-2} + \dots \\ & + \frac{u^2(u^2-1) \dots (u^2 - (N-1)^2)}{(2N)!} \Delta^{2N} f_{n-N} \end{aligned}$$

代替 $f(x, y(x))$, 而令

$$y_{n+1} = y_{n-1} + \int_{x_{n-1}}^{x_{n+1}} G(x) dx,$$

则

$$\begin{aligned} y_{n+1} = & y_{n-1} + h \sum_{i=0}^N \beta_i^{**} \Delta^{2i} f_{n-1} \\ = & y_{n-1} + h \left\{ 2f_n + \frac{1}{3} \Delta^2 f_{n-1} - \frac{1}{90} \Delta^4 f_{n-2} + \frac{1}{756} \Delta^6 f_{n-3} + \dots \right\}, \end{aligned} \quad (1-12)$$

其中

$$\beta_i^{**} = \frac{1}{(2l)!} \int_{-1}^1 u^2(u^2-1)(u^2-4) \dots (u^2-(l-1)^2) du. \quad (1-13)$$

若只保留 Δ^2 项, 则 (1-12) 就是辛浦生(Simpson)公式

$$y_{n+1} - y_{n-1} = h \left\{ 2f_n + \frac{1}{3} \Delta^2 f_{n-1} \right\} = \frac{h}{3} \{ f_{n-1} + 4f_n + f_{n+1} \}.$$

同样(1-12)是含 y_{n+1} 的隐式方程,要用迭代法才能求出 y_{n+1} , 如果 $f(x, y)$ 满足李普希兹 (Lipschitz) 条件及 h 充分小, 则迭代是收敛的。

在实用上, 常常联合应用一些近似差分公式进行计算, 例如较好而常用的有密伦 (Milne) 方法, 现在我们只写出计算方案:

$$(A) \begin{cases} y_{n+1}^{[0]} = y_{n-3} + \frac{4h}{3} (2f_{n-2} - f_{n-1} + 2f_n), \\ y_{n+1}^{[v+1]} = y_{n-1} + \frac{h}{3} (f_{n-1} + 4f_n + f_{n+1}^{[v]}), \end{cases}$$

$$(B) \begin{cases} y_{n+1}^{[0]} = y_{n-5} + \frac{3h}{10} (11f_{n-4} - 14f_{n-3} + 26f_{n-2} - 14f_{n-1} + 11f_n), \\ y_{n+1}^{[v+1]} = y_{n-3} + \frac{2h}{45} (7f_{n-3} + 32f_{n-2} + 12f_{n-1} + 32f_n + 7f_{n+1}^{[v]}). \end{cases}$$

这些公式的优点是比较简单而又有较高的精确度。

我们对方案 (A) 来算出实用估值, 它虽然比较粗糙, 但是便于在电子计算机上实现。

由 (A) 的正确表达式我们得到

$$y(x_{n+1}) = y_{n+1}^{[0]} + T'_n, \quad T'_n = -\frac{14}{45} h^5 y^{(5)}(\xi'),$$

$$y(x_{n+1}) = y_{n+1} + T_n, \quad T_n = -\frac{h^5}{90} y^{(5)}(\xi).$$

若 $y^{(5)}$ 变化不大, 则由 $y^{(5)}(\xi') = y^{(5)}(\xi)$ 得

$$C_0 = T_n - T'_n = y_{n+1}^{[0]} - y_{n+1} = -\frac{29}{90} h^5 y^{(5)}(\xi),$$

所以 $T_n = \frac{C_0}{29}$, 由 $C_0 = y_{n+1}^{[0]} - y_{n+1}$ 即可估计出误差 T_n .

四、例题

[例 1] 如图 1-1 含铁心线圈的电路, 它的磁化曲线由下式给定