

801533

28
4414

物理基本概念表解

黄廷基 编著

WULI JIBEN
GAINIAN BIAOJIE



科学技术文献出版社

38

卷

801533

之3

4414

1

1414

物理基本概念表解

黄廷基 编著

科学技术文献出版社

1986



内 容 简 介

本表解将物理基础知识以表格形式整理为八个单元、两个附录。每个单元按知识结构分类，简明扼要列出知识要点，对易混淆的物理概念进行了对比，力求将物理基础知识“由厚变薄”，通过表解配合练习反复使用，系统掌握物理所要求的基本概念、基本规律以及基本实验技能。

本表解能起到明确重点、便于复习、便于记忆的作用。可供中学生、知识青年在阶段复习或系统复习时阅读，也可供青年教师在指导学生复习时参考。

物理基本概念表解

黄廷基 编著

科学技术文献出版社出版

一二〇二印刷厂印刷

新华书店北京发行所发行 各地新华书店经售

开本：787×1092 1/32 印张：1.5 字数：30千字

1986年7月北京第一版第一次印刷

印数：1—20,000册

科技新书目：127—59

统一书号：13176·202 定价：0.35元

编写说明

《物理基本概念表解》根据中学物理教学大纲，对现行新编初中物理课本第一、二两册的基本内容，进行了全面的、系统的综合整理，以表格形式编成。目的在于使广大初中学生、知识青年在总复习中，比较系统地掌握初中所要求的基本概念、基本规律以及基本实验技能。也可供青年教师在指导学生复习中参考。

本表解将初中两册共十九章物理知识整理为八个单元、两个附录。每个单元按知识结构分类，并简明扼要列出知识要点，对易混淆的物理知识进行了对比，力求将初中 458 页物理知识“由厚变薄”，起到便于复习、便于记忆的作用。重点知识标有星号*。

由于水平有限，不妥之处，欢迎指正。

黄廷基

1985.5

单元	知分识类	知识要点	
(一) 运动和力 (第一册一、二、三章)	力的概念	定义	力是物体对物体的相互作用。
		单位	质量为1千克的物体受到的重力就是1千牛顿；质量为1千克的物体的重量是9.8牛顿，表示为 $g = 9.8$ 牛顿/千克。
		图示	用带箭头的比例线段表示力的大小、方向和作用点。
		作用效果	使物体形状发生改变或使物体的运动状态发生改变。
	(1)*	测量	力的大小可以用弹簧称来测量。 弹簧称原理：在弹性限度内，弹簧伸长（或压缩）的长度跟受到的拉力（或压力）成正比。（注意分清弹簧的原长、现长和伸长）
		重力	由于地球的吸引而使物体受到的力。 重力也叫重量，大小是 $G = mg$ ；方向竖直向下，作用点在物体重心（重力作用点）上。
	常见的力	压力	垂直作用在物体表面的力。方向总是垂直指向支撑物。
		摩擦力	当一个物体在另一个物体表面滑动时产生的摩擦叫滑动摩擦。 当一个物体在另一个物体表面滚动时产生的摩擦叫滚动摩擦。 在滑动摩擦中阻碍物体运动的力叫摩擦力。 其方向跟物体运动方向相反，大小与压

单元	知 分 识 类	知 识 要 点		
	(1)*	摩擦力	力、接触面粗糙程度有关。	
力	二平行	③ 条件	作用在同一物体上的两个力的平衡条件是：大小相等、方向相反、作用在同一直线上。	
	(一)	① 机械运动	<p>一个物体相对于别的物体的位置改变叫做机械运动，简称运动。</p> <p>为了研究某物体是否在运动，必须选择假定不动的参照物。</p>	
	(2)	定义	一切物体的运动和静止是相对的。	
运	机	② 匀速直线运动	速度	物体在任何相等的时间内通过的路程都相等的直线运动。
动	械		④ 公式	$v = \frac{s}{t}$
				单位及换算： $1 \frac{\text{米}}{\text{秒}} = 3.6 \frac{\text{千米}}{\text{小时}} = 100 \frac{\text{厘米}}{\text{秒}}$
和	运			速度大小表示运动的快慢，速度方向表示物体运动方向，作匀速直线运动的物体的速度保持不变。
力	动			求路程 $s = vt$ ，求时间 $t = \frac{s}{v}$ 。
		⑤ 变速直线运动	定义	物体在相等时间内通过的路程不相等的直线运动。

单元	知 识 分 类	知 识 要 点	
(一)	(2) 机械运动	变速直线运动	平均速度公式 $\Delta \bar{v} = \frac{s}{t}$ 表示在某段时间t(或某段路程s)内物体运动的快慢。
运动和力	(3)* 运动和力定律	①惯性	是任何物体都具有的保持匀速直线运动状态或静止状态的性质。
		②惯性定律	一切物体在没有受到外力作用的时候，总保持匀速直线运动状态或静止状态。
		③运动和力关系	力的作用不是使物体运动或维持运动，而是使物体运动状态变化。物体在受一对或几对平衡力的作用下，将保持平衡状态，即匀速直线运动或静止状态。

容易混淆的概念对比

比较项目	重 量 (重力)	质 量
区 别	物理含义 由地球吸引使物体受到的力。	物体所含物质的多少。
	大小 随物体所处位置变化	不随物体所处位置变化。
	单位 牛顿或千克力	千克
	方向 竖直向下	无方向
	测量 使用弹簧称	使用天平
联系	(1)由 $G = mg$ 可知，物体的重量跟它的质量成正比。 (2)用千克力作重量单位时，物体的质量和重量的数值相等。	

惯 性	惯 性 定 律
是物体保持匀速直线运动状态或静止状态的性质。	一切物体在没有受到外力作用时，总保持匀速直线运动状态或静止状态。
决定于物体本身，是物体的固有属性。它不因物体是否受外力而改变，不管物体处于什么状态，物体惯性都以不同形式表现出来。	是物体在不受任何外力（或受平衡力）作用的条件下遵守的规律。

单元	知 分 识 类	知 识 要 点	
(二) 密度、压强、浮力 (第一册四、五、六章)	密 度	定义	单位体积的某种物质的质量叫做这种物质的密度。
		公式	$\rho = \frac{m}{V}$ 式中密度 ρ 是物质本身的特性，不随体积 V 质量 m 变化而变化。变形式： $m = \rho V$, $V = \frac{m}{\rho}$
		单位	$\frac{\text{千克}}{\text{米}^3}$ 记住 $\rho_{\text{水}} = 1.0 \times 10^3 \text{ 千克}/\text{米}^3 = 1.0 \text{ 克}/\text{厘米}^3 = 1.0 \text{ 吨}/\text{米}^3$ $\rho_{\text{水银}} = 13.6 \times 10^3 \text{ 千克}/\text{米}^3$
		应用	鉴别物体、计算物体的重量和体积、物质含量等。

单元	知 分 识 类	知 识 要 点	
(二)	密 度、压 强、浮 力	① 压 强 概 念	定义 物体单位面积上受到的压力叫压强。
			公式 $P = \frac{F}{S}$
			单位 1 帕斯卡 = 1 牛顿/米 ²
		注意	1) 压强是压力产生的效果，其大小跟压力和受力面积大小有关。
			2) 压强有大小，也有方向，压强的方向与压力方向相同，作用在两个物体的接触面上。
		② 液 体 的 用 途	3) $P = \frac{F}{S}$ 是普遍适用的公式，但是固体能传递压力不能传递压强，液体能够传递压强，不能传递压力。
			1) 帕斯卡定律 加在密闭液体上的压强，能够大小不变地被液体向各个方向传递。
		2) 液 机	$\frac{F_{大}}{F_{小}} = \frac{S_{大}}{S_{小}} = \frac{R_{大}^2}{R_{小}^2}$
			表明大活塞横截面积是小活塞横截面积的多少倍，在大活塞上得到的压力就是加在小活塞上压力的多少倍。

单元	知 分 识 类	知 识 要 点	
(二) 密度、压强、浮力	液体的压强	② 液体压强特点	3) 液体对容器的底部和侧壁都有压强；液体内部向各方向都有压强，液体的压强随深度的增加而增大；在同一深度，液体向各个方向的压强相等。
		4)* 液体压强公式	$p = \rho_{\text{液}} gh$ 式中各量单位：1 帕斯卡 = 1 千克/米 ³ × 牛顿/千克 × 米 = 1 牛顿/米 ² 表明液体压强只跟深度和密度有关，跟液体重、体积无关。
		5) 连通器	底部相连通的容器叫做连通器。器内仅有 一种不流动的液体时，各容器中的液面总保持相平。
		③ 大气压	1) 产生原因 由于空气有重量，它对浸在它里面的物体产生的压强叫大气压强。
	的大气压强	2)* 标准大气压	1 标准大气压 = 760 毫米汞柱产生的压强 $= 1.01 \times 10^5$ 帕斯卡
		3) 大气压的测定	托里拆利实验
	的变化	4) 大气压的变化	随高度增加而减少，在海拔2千米内，近似地认为每升高12米，大气压降低1毫米汞柱。

单元	知分识类	知识要点		
	①定义及产生原因	1) 浸在液体(或气体)中的物体受到液体(或气体)向上的托力叫做浮力。 2) 浸在液体(或气体)里的物体受到液体(或气体)对它向上的压力大于向下的压力, 产生向上的压力差就是液体(或气体)对物体的浮力。		
(二) 密 度、压 强、浮 力	(3) ②*浮力的大小	阿基米德定律	浸在液体(或气体)里的物体受到向上的浮力, 浮力的大小等于物体所排开的液体(或气体)的重量。	
	计算公式	$F_{\text{浮}} = \rho_{\text{液}} g V_{\text{排}}$		
	浮 浮 沉 条 件	③* 1) 物体 浸在液体里	$F_{\text{浮}} > G_{\text{物}}$ 物体上浮 $F_{\text{浮}} = G_{\text{物}}$ 物体悬留在液内任 何深处 $F_{\text{浮}} < G_{\text{物}}$ 物体下沉	
		2) 物体飘 浮在液面上	$F_{\text{浮}} = G_{\text{物}} \quad (V_{\text{排}} < V_{\text{物}})$	
	④应 用	比重计、潜水艇、船只、气球、飞艇等。 计算浮力大小的方法: 1) 无论物体外形是有规则还是无规则, 都可根据阿基米德定律, 通过求排开液重求浮力。 2) 求物体上下两表面所受压力差。 3) 当物体密度大于液体时, 通过测量物体在空气中和液体中的重量之差计算浮力。		

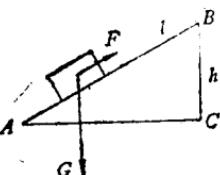
单元	知识点类	知 识 要 点	
(二) 密度、 压强、 浮力	(3) 浮力 应用	④	<p>4) 当物体漂浮在液面时, 根据浮沉条件计算浮力。</p> <p>对于船只注意: 轮船载货量 = 排水量(浮力) - 船自重</p>
(三) 功 和 能 (第一册七、八章)	(1)* 功 和 能 率	定义 公式 单位 注意	<p>物体受到力的作用, 并在力的方向上通过了一段距离, 这个力就对物体做了功。</p> <p>$W = FS$</p> <p>1 焦耳 = 1 牛顿·米</p> <p>1) 力和在力的方向上通过的距离是功的两要素, 缺一不可。 2) 明确什么力对谁做功。 3) 计算前应分析物体受力情况和在力作用下通过的距离。 4) 应用公式必须注意各量单位。</p>

单元	知 分 识 类	知 识 要 点	
(三)	(1)* 功 和 功 率	定义	单位时间里完成的功叫做功率。
		公式	$P = \frac{W}{t}$
	功 率	单位换算	1 瓦特 = $\frac{1 \text{ 焦耳}}{\text{秒}}$ 1 千瓦 = 1000 瓦特 1 马力 = 735 瓦特
		注意	功的计算，可以根据题目情况选用 $W = FS$ 或 $W = Pt$ 。
	(2) 功 的 原 理	利用任何机械时，人们所做的功，都等于不用机械而直接用手所做的功（即 $W_{机} = W_{人}$ ）。也就是使用任何机械都不省功（只可以省力或省距离）。	
	(3) 机 械 效 率	有用功	机械做功时，对人们有用的功。
		额外功	对人们无用但又不得不额外做的功。
		总功	$W_{总} = W_{有用} + W_{额外}$
		机械效率	有用功跟总功的比值。 $\eta = \frac{W_{有用}}{W_{总}} < 1$ (用百分数表示)

单元	知识分类	知 识 要 点											
(三) 功	(4) 机 械 能	1)能是物体做功的本领，物体若能够做功，该物体就具有能，物体做功越多，消耗的能也就越多。 2)物体由于运动具有的能叫做动能。一切运动体都有动能。运动物体的速度越大，质量越大，动能就越多。 3)物体由于被举高或发生弹性形变而具有的能叫势能。物体被举得越高，质量越大，势能就越多。 4)势能和动能可以互相转化，如果没有转化成其它形式的能，也没有其它物体补充能量时，机械能的总量保持不变。											
和 能	(5) 杠 杆 机 械	① 杠 杆 类 型	<table border="1"> <tr> <td>定义</td> <td>在力的作用下能绕固定点转动的硬棒叫杠杆。</td> </tr> <tr> <td>杠杆五要素</td> <td> 支点：杠杆绕着转动的固定点O。 动力：作用在杠杆上能使其转动的力。 阻力：作用在杠杆上阻碍其转动的力。 动力臂：从支点到动力作用线的垂直距离。 阻力臂：从支点到阻力作用线的垂直距离。 </td> </tr> <tr> <td>等臂杠杆</td> <td>等臂杠杆：动力臂 = 阻力臂（支点在杠杆中点）</td> </tr> <tr> <td>省力杠杆</td> <td>省力杠杆：动力臂 > 阻力臂（阻力作用点在杆中间）（不省距离）</td> </tr> <tr> <td>费力杠杆</td> <td>费力杠杆：动力臂 < 阻力臂（动力作用点在杆中间）（省距离）</td> </tr> </table>	定义	在力的作用下能绕固定点转动的硬棒叫杠杆。	杠杆五要素	支点：杠杆绕着转动的固定点O。 动力：作用在杠杆上能使其转动的力。 阻力：作用在杠杆上阻碍其转动的力。 动力臂：从支点到动力作用线的垂直距离。 阻力臂：从支点到阻力作用线的垂直距离。	等臂杠杆	等臂杠杆：动力臂 = 阻力臂（支点在杠杆中点）	省力杠杆	省力杠杆：动力臂 > 阻力臂（阻力作用点在杆中间）（不省距离）	费力杠杆	费力杠杆：动力臂 < 阻力臂（动力作用点在杆中间）（省距离）
定义	在力的作用下能绕固定点转动的硬棒叫杠杆。												
杠杆五要素	支点：杠杆绕着转动的固定点O。 动力：作用在杠杆上能使其转动的力。 阻力：作用在杠杆上阻碍其转动的力。 动力臂：从支点到动力作用线的垂直距离。 阻力臂：从支点到阻力作用线的垂直距离。												
等臂杠杆	等臂杠杆：动力臂 = 阻力臂（支点在杠杆中点）												
省力杠杆	省力杠杆：动力臂 > 阻力臂（阻力作用点在杆中间）（不省距离）												
费力杠杆	费力杠杆：动力臂 < 阻力臂（动力作用点在杆中间）（省距离）												

单元知识分类		知 识 点	
(三) 功和能	(5) 杠杆	① 杠杆平衡条件	<p>杠杆静止或匀速转动时：</p> <p>动力×动力臂 = 阻力×阻力臂 即 $F_1 L_1 = F_2 L_2$ 或 $\frac{F_2}{F_1} = \frac{L_1}{L_2}$</p> <p>表明作用在杠杆上的动力或阻力跟它们的力臂成反比。或动力臂是阻力臂的几倍，动力就是阻力的几分之一。</p>
		② 定义	<p>由轮和轴组成，能绕共同轴线旋转的简单机械叫做轮轴。实质是可以连续旋转的杠杆。</p>
		③ 平衡条件	<p>轮 轴</p> $\frac{F_{\text{阻}}}{F_{\text{动}}} = \frac{F_2}{F_1} = \frac{R}{r}$ <p>(R为轮半径 r为轴半径)</p> <p>轮半径是轴半径的几倍、作用在轮上的动力就是作用在轴上阻力的几分之一。</p>
	④ 定滑轮	定滑轮	<p>滑轮轴固定不动，相当于等臂杠杆，不能省力、可以改变作用力的方向。</p> $F_{\text{动}} = F_{\text{阻}} = G$
		动滑轮	<p>轴和重物一起移动，相当于动力臂是阻力臂的二倍的杠杆，使用一个动滑轮能省一半力，但不能改变作用力的方向。</p> $F_{\text{动}} = \frac{1}{2} F_{\text{阻}} = \frac{1}{2} G$

单元	知识分类	知 识 要 点	
(三) 功和能	(5) 简单机械	③ 滑轮组	由动滑轮和定滑轮组合，既省力，又能改变力的方向。重物和动滑轮的总重量由几股绳子承担，提起重物所用的力就是总重量的几分之一。 $F_{\text{动}} = \frac{1}{n} F_{\text{总}} = \frac{1}{n} G$ (n为绳股数)
		④ 斜面	根据功的原理，沿斜面把物体匀速推上去做的功 FL ，等于直接把物体抬上去做的功 Gh 。 $\frac{F}{G} = \frac{h}{L}$ 表明斜面长是斜面高的几倍。 所用的推力就是物体重量的几分之一。 使物体升高相同的高度，斜面越长越省力。
	(1) 光的传播	1)光在同一种物质里沿直线传播。 2)光在直空中或空气中的速度是 3×10^5 千米/秒，光在不同物质中速度不同。光在水里的速度大约是空气里的 $3/4$ 。	
	(2) 光的反射	①反射现象 ②*反射定律 ③镜面反射	光射到物体表面时，部份光被表面反射回去的现象。 1)反射光线跟入射光线和法线在同一平面上，反射光线和入射光线分居在法线两侧； 2)反射角等于入射角。 平行入射的光线经过反射面是平滑的表面平行反射出去的现象。
(四) 光的初步知识 (第二册第一章)			



单元	知识分类	知 识 要 点	
(四) 光的初步知识	(2) 光的反射	④漫反射	平行入射的光线经过反射面是粗糙的表面反射向各个方向的现象。
		⑤平面镜成像	<p>表面是平的镜子叫平面镜。物体在平面镜里成的是虚像，像和物体的大小相等、它们的连线跟镜面垂直，它们到镜面的距离相等。</p> <p>平面镜还用来改变光线的方向，例如潜望镜、反射幻灯、投影仪等。</p>
	⑥球面镜	球面镜	反射面是球面的一部分的镜叫球面镜。
		凹镜	用球面里面做反射面的，叫凹镜。
		凸镜	用球面的外面做反射面的，叫凸镜。
		凹镜焦点	平行光被凹镜反射后能会聚在一点，该点叫做凹镜的焦点。