

230458

力学問題中的 正投影法

Г. Д. 安納羅夫 著



32
3026

建筑工程出版社

5(s)32 230458
5/3026

力学問題中的正投影法

曾大民譯

建筑工程出版社出版

• 1959 •

內容提要 本書系根据苏联国立技术理論書籍出版社1948年版譯出的。

本書应用了画法几何学中的正投影法对空間力学問題提出了一系列新的解法。这些解法可以大大地节省解題的时间和劳动力。

本書供技术人員以及高等学校学生專修理論力学、画法几何学、机械原理、建筑机械等时参考之用。

原本說明

書名 МЕТОД ОРТОГОНАЛЬНЫХ ПРОЕКЦИЙ В ЗАДАЧАХ МЕХАНИКИ

著者 Г. Д. Ананов

出版者 Государственное издательство технико-теоретической литературы

出版地点及年份 Москва—1948

力学問題中的正投影法

曾大民譯

*

1959年1月第1版

1959年1月第1次印刷

2,560册

850×1168 • 1/32 • 100千字 • 印張 5¹/₂ • 定价 (10) 0.90元

建筑工程出版社印刷厂印刷 • 新华书店发行 • 書号: 805

建筑工程出版社出版 (北京市西郊百万庄)

(北京市書刊出版业营业許可証出字第052号)

目 录

緒論	5
第一章 矢量的基本运算	7
第一节 矢量的圖示法	7
第二节 矢量加法	8
第三节 矢量与数量的乘法	10
第四节 矢量的分解	11
第五节 兩个矢量的数性积	12
第六节 兩个矢量的矢量积	14
第七节 重矢量积	15
第八节 数性-矢量积	17
第九节 别依也尔的基本作圖法	19
1) 兩个矢量的数性积(20)。2) 兩个矢量的矢量积(21)。	
第二章 空間靜力学問題	24
第十节 力对于一点的力矩	24
第十一节 作用于剛体上的力的相加	26
第十二节 將空間力系化成螺旋力	28
第十三节 兩个螺旋力的相加	31
第十四节 力对于軸的力矩	31
第十五节 繞不动軸自由旋轉的剛体底平衡	33
第十六节 力在六个方向上的分解	35
1) 厄格烈尔的解法(37)。2) 别依也尔的解法(40)。 3) 第三个解法(47)。4) 第四个解法(52)。5) 上述四 种解法的評价(59)。6) 用六根支杆来固定的剛体底 个别問題(60)。	
第十七节 影响面	66
1) 第一根支杆的影响面(68)。2) 第二根支杆的影响 面(73)。3) 第三、第四、第五和第六根支杆的影响面 (80)。4) 計算的复核(92)。5) 根据已作出的影响面	

来确定支杆的支座反力(93)。6)确定影响面的一般方法(95)。	
第十八节 可以繞不动点自由旋转的刚体底平衡	98
第三章 空间运动学問題	104
第十九节 繰不动軸旋轉的剛体底速度的分佈	104
第二十节 从属于剛体上兩点的速度的必要条件	106
第二十一节 假如一具有不动点的剛体上某点的綫速度为已知，該剛体的瞬时角速度的求法	109
第二十二节 具有一不动点的剛体上速度的分佈	113
第二十三节 假如已知一具有不动点的剛体上兩点的綫速度，該剛体的瞬时角速度的求法	117
第二十四节 空間機構組中的速度分佈	123
第二十五节 空間機構組的平衡	128
第二十六节 根据自由剛体上三个点的已知速度，确定該剛体的螺旋运动元素	130
第二十七节 根据自由剛体上兩点的已知速度，确定該剛体的瞬时角速度	137
第二十八节 剛体繞不动軸作匀速旋轉时加速度的分佈	139
第二十九节 根据繞不动軸旋轉的剛体上一点的已知速度和加速度，确定剛体上加速度的分佈	142
第三十节 根据一具有不动点的剛体上兩点的已知速度和加速度，确定該剛体上加速度的分佈	145
第三十一节 簡單空間杆件系統的节点位移	150
1)在第十七节中所討論过的空間杆件系統的节点位移(153)。2)当發生支杆变形时，剛体的螺旋位移元素的求法(153)。	
第四章 矢量方程式	163
第三十二节 綫性方程式	163
第三十三节 以数性积表示的方程式	164
第三十四节 以数性积表示的三个联立方程式	166
第三十五节 以矢量积表示的第一类方程式	168
第三十六节 以矢量积表示的第二类方程式	168
第三十七节 以数性积和矢量积表示的兩個联立方程式	169
第三十八节 以矢量积表示的第二类兩個联立方程式	172

緒論

隨着蘇維埃社会主义的建筑与技术底發展，提出了有关改进空間力学問題的解法这一命題。这些解法又务能解算复杂的桥梁和起重机等机械和結構上的空間桁架。

所有解算空間力学問題的圖解法可分为兩大类：第一类，基于应用蒙日(Монж)的正投影法来圖示矢量，第二类則以应用各种不同方法將空間矢量圖示于一个平面上作为基础。

有关第一类方法的作者如：院士 И. И. 阿尔托波列夫斯基(Артоболевский)，教授 Г. Г. 巴拉諾夫(Баранов)，別依也尔(Бейер)，院士 Н. Г. 布魯也維奇(Бруевич)，格涅別尔格(Геннерберг)，庫里曼(Кульман)，教授 Н. И. 梅尔查洛夫(Мерцалов)，教授 Я. Б. 薦爾(Шор)。

有关第二类方法的作者如：教授 Б. Н. 果尔布諾夫(Горбунов)和教授 А. А. 烏曼斯基(Уманский)，教授 Ф. М. 季美特貝爾格(Диментберг)，馬依奧尔(Майор)，米捷斯(Мизес)，普拉格尔(Плагер)，費傑爾戈費尔(Федергофер)。

用不着深入到各个方法的細节中，也可以看出，当其他条件相等时，就應該采用以正投影法作为基础的方法。因为絕大多数的工程圖都是用正投影表示的。因而，当应用以正投影法为基础的圖解法时，原始的資料既可以直接受自施工圖，而且还可以把圖解的結果直接移回施工圖上。此外，必須指出，正投影法是所有工程师所熟識的，而且用正投影法又可以足够明显地表示出空間的形狀。

在某些时候是采用基于应用各种不同方法將矢量圖示于一个平面上的圖解法，(例如，馬依奧尔—米捷斯法)。这是因为，应用以正投影作为基础的方法去解算空間力学問題的最簡易的方法，大

家還不知道。

作者提出一个圖解空間力学問題的新方法，这个新方法以正投影法作为基础，并自始至終地运用了投影面变更法。

在第一章中介绍了圖解作圖中最常遇見的矢量基本运算——自兩個矢量的加法直至二重矢量积和矢量数性积。兩矢量的数性积和矢量积之值的圖解法显示出作者所提出的方法底基本特征。在第一章之末，引出了別依也尔的基本作圖法，以便將所提出的方法与別依也尔法作一比較。

在第二章中应用了作者所提出的方法去解算空間靜力学問題以及介绍了建筑力学中空間构件系統底基本問題的新解法，使复杂的空間桁架的計算得以大大地简化。

在第三章中介绍了空間运动学問題的新圖解法。

在第四章中应用作者所提出的方法去解算矢量方程式。

作者对他的老师阿納托利伊·伊薩科維奇·盧里雅 (Анатолию Исааковичу Лурье) 教授表示深深的感謝，在作者写作草稿的过程中所給予的宝贵指示。

作者对列宁格勒精密力学光学研究所管理处在作者写稿的工作过程中所給予的組織上的帮助表示謝忱。

1947年12月

第一章 矢量的基本运算

第一节 矢量的圖示法

矢量表示一个数量和空間的一个方向，該数量是以一定的量度單位在矢量本身量度之。簡單地說，矢量可称为用一定比例尺度量的有向綫段。

矢量可分为三种形式：

1)約束矢量(вектор связанный)。要确定約束矢量，必須給出其大小、方向和矢量始点在空間的位置。

2)滑动矢量(вектор скользящий)。要确定滑动矢量，必須給出其大小、方向以及矢量在空間所在的直綫。

3)自由矢量(вектор свободный)。矢量本身的大小和方向確定后，空間任意一点都可作为自由矢量的始点。

矢量的运算是以自由矢量这个概念为基础的。以后，除非特別声明，所有的矢量都看作是自由矢量。

在画法几何学中，有各种不同的方法表示空間的一个直綫綫段。

用正投影法可以表示出一个直綫綫段在兩個互相垂直的投影面內的位置。假如給綫段的一端加上矢头，则用正投影不但能够表示直綫綫段在空間的位置，而且还能够表示其方向。由此可見，正投影可以表示矢量，只要配上已知的矢量比例尺。

圖 1 是用正投影表示矢量 α ; α —矢量 α 的橫面投影(горизонтальная проекция); α' —矢量 α 的縱面投影(вертикальная проекция)。

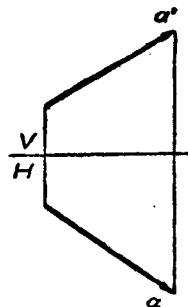


圖 1

假如采用一种以長度單位表示矢量大小單位的固定比例尺，則根据矢量的投影，就可以决定給出的矢量的大小。

正投影加上比例尺，不但可以确定自由矢量，而且还可以确定滑动矢量，甚至約束矢量。要表示滑动矢量和約束矢量时，只要加以特別的标记，就很明显，如果是說及滑动矢量，则正投影所表示的矢量只能沿着它的作用綫运动，而如果指明是約束矢量，则它在空間再不能有所移动。

用正投影还可以足够簡單地来进行所有矢量的基本运算，以及解决与矢量运算有关的問題。正投影之所以能够解决空間几何的量度問題，也在于此。

不过，在某些場合下，假如需要將空間的矢量底形象表示得更清晰，则可采用一种最合理的軸測圖，例如斜角二測投影圖（正面

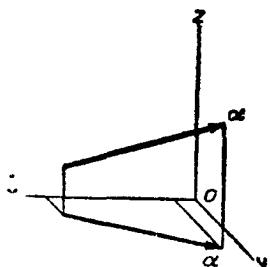


圖 2

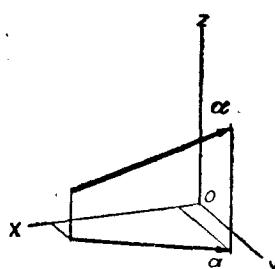


圖 3

投影——圖 2) (косоугольная диметрическая аксонометрия) 或直角二測投影圖(二測投影——圖 3) (прямоугольная диметрическая аксонометрия)。

矢量 α 在空間的位置可以由它的一个軸測投影 α 以及它的一个次投影(вторичных просекий)，例如次橫面投影 α 所决定。

第二节 矢量加法

兩個矢量 α 和 β 之和可得第三个矢量 γ ，可用下面的方法確定之：从空間的任意点 A 作矢量 $\overrightarrow{AB}=\alpha$ ，从它的終点作矢量 $\overrightarrow{BC}=\beta$ ，將第一个矢量的始点与第二个矢量的終点联起来，就得

到矢量 \vec{AC} , 即矢量和 γ (вектор-сумма)。

$$\vec{AB} + \vec{BC} = \vec{AC} \text{ 或 } \alpha + \beta = \gamma.$$

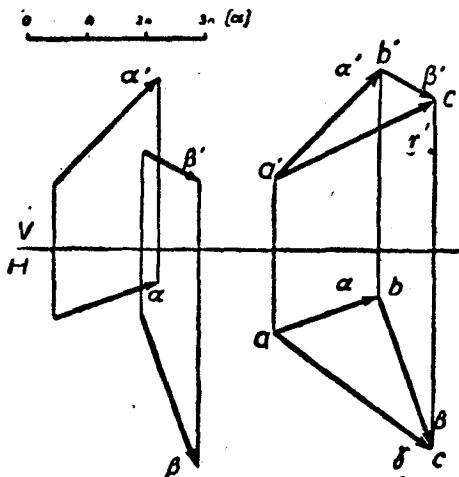


圖 4

在圖 4 中, 給出兩個矢量 α 和 β 的正投影和公共的比例尺。矢量 α 的因次 $[\alpha]$ 必須等於矢量 β 的因次 $[\beta]$ 。在空間選取一任意點 A (以其正投影表示), 然後按照定義上所規定的程序作圖。這時, 我們要考慮到只要兩個矢量的同名投影是相等的, 又是互相平行的, 而且具有相同的方向, 則這兩個矢量是相等的。

在軸測投影圖中可用同樣的方法作圖, 例如作出兩個矢量 α , β 和它們的矢量和 γ 的二測投影, 如圖 5 所示。

如果需要作出兩個矢量 α 和 β 的矢量差 δ (вектор-разность), 可以把矢量 α 和矢量 $-\beta$ 相加起來。矢量 $-\beta$ 與矢量 β 方向相反, 而大小相等。

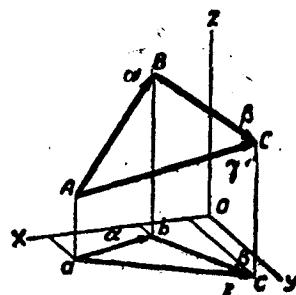


圖 5

用求出兩個矢量的矢量和 γ 相类似的方法，我們可以求出空間任意数量的矢量的矢量和 σ 。

第三节 矢量与数量的乘法

矢量 α 与数量 λ 的积是一个新的矢量，它的大小等于 $|\lambda| |\alpha|$ ，方向則与矢量 α 的方向相同或者相反，这视 $\lambda > 0$ 抑或 $\lambda < 0$ 而定。

要作出已知矢量 α 和数量 λ 的矢量积 $\lambda \alpha$ (вектор-произведение)，應該变更矢量 α 的長度和方向，長度和方向的变更这是与上述定义相适用的。

众所周知，假如空間的直綫綫段变更了自己的長度，则它的投影的長度也按直綫比例变更。反过來說也同样正确。由此可得矢量与数量相乘的作法。

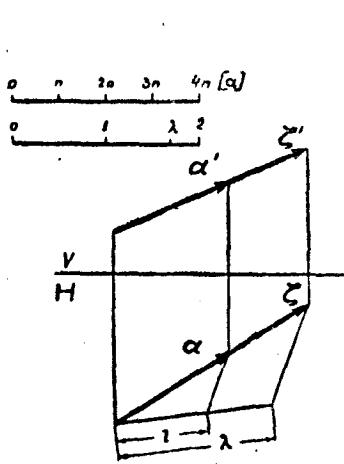


圖 6

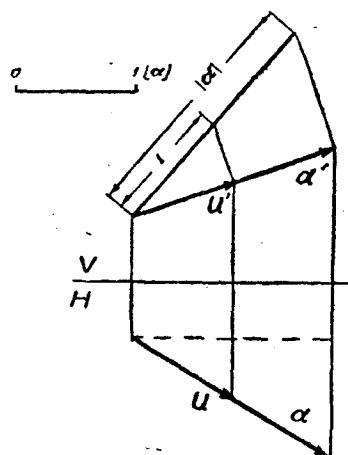


圖 7

在圖 6 中，給出矢量 α 的正投影及比例尺。在給出的第二个比例尺的标線上截取一綫段，以表示数量 λ 。

为要作出 $\zeta = \lambda \alpha$ 的正投影，我們可以根据 $\frac{\zeta}{\lambda} = \frac{\alpha}{1}$ 这一条件，例如先作出它的横面投影，这可用簡單的比例法作出。根据矢量 ζ 的横面投影 u' ，作出它的縱面投影 v' 。这时，我們要考慮到矢量 α

与 δ 具有相同的方向。我們再在圖 7 中作出已知矢量 α 的單位矢量(орт)作为一例。

以符号 u 表示矢量 α 的单位矢量, 则

$$u = \frac{\alpha}{|\alpha|}.$$

我們用直角三角形法确定矢量 α 的真值 $|\alpha|$, 使直角三角形的一个直角边等于矢量 α 的縱面投影 α' , 使另一直角边等于矢量 α 的两个端点到 V 面的距离之差。在表示数值 $|\alpha|$ 的綫段上, 用量度矢量 α 的比例尺来截取一單位。將矢量 α 的縱面投影 α' 按矢量單位与 $|\alpha|$ 之比来划分, 我們就得到所求的單位矢量 u 的縱面投影, 然后求出它的横面投影。

第四节 矢量的分解

假如三个矢量不共面 (некомпланарны), 則任何的第四个矢

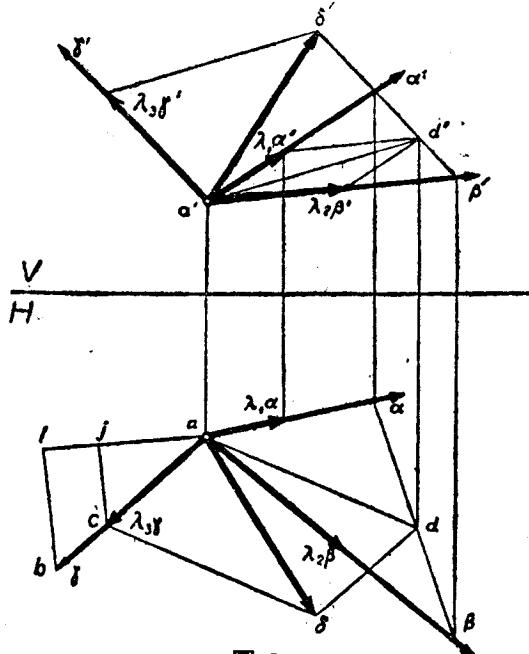


圖 8

量，可按該三个矢量的方向分解。

在圖 8 中所給出的三个矢量 α 、 β 和 γ ，滿足于不共面的条件，亦即不同在一个平面之上，而且相交于一个公共始点 A 。第四个已知矢量 δ 可以沿預先給出的三个矢量的方向分解，亦即可將 δ 写成：

$$\delta = \lambda_1 \alpha + \lambda_2 \beta + \lambda_3 \gamma.$$

將矢量 δ 移到預先給出的三个矢量的公共始点上。从矢量 δ 的終点引一直綫，平行于矢量 γ 。我出所作輔助綫与矢量 α 和 β 所在平面的交点 D 。从点 D 引直綫平行于矢量 α 并与矢量 β 相交；这个交点就是矢量 δ 在矢量 β 方向上的分量 $\lambda_2 \beta$ 的終点。同样作出矢量 δ 在矢量 α 方向上的分量 $\lambda_1 \alpha$ 。联結点 D 与四个矢量的公共始点，并从矢量 δ 的終点引直綫平行于 AD ，使与矢量 γ 相交；就得到矢量 δ 在矢量 γ 方向上的分量。

我們可根据兩個直綫段投影之比等于該二直綫段實長之比来确定未知的比例系数 λ_1 、 λ_2 和 λ_3 。

在圖 8 中，介紹了系数 λ_3 的圖解法。从点 a 引一任意直綫，在綫上截取一單位綫段 ai ，將这綫段的終点与矢量 γ 的橫面投影 γ 的終点联起来。从矢量 $\lambda_3 \gamma$ 的橫面投影 $\lambda_3 \gamma$ 的終点引直綫 cj 平行于 bi ，并使与 ai 相交。

作一比例尺，从綫段 ai 为 1 單位，用以量度綫段 aj ，就得到系数 λ_3 之值。类似地也可以确定系数 λ_1 和 λ_2 。

用类似于上述的沿已知不共面的三个矢量分解一矢量的方法，也可以將一矢量分解为兩個分量，其中一个具有已知的方向，而另一个則落在不平行于第一个分量的方向的已知平面上。

第五节 兩个矢量的数性积

两个矢量的数性积（скалярное произведение）等于兩者之值的相乘积再乘以兩矢量作用綫夾角的余弦。換句話說，两个矢量的数性积，等于其中一个矢量的值与另一矢量在第一个矢量方向上的投影之相乘积。

数性积的因次与矢量 α 和 β 的因次的相乘积相等。

为要用直綫綫段来表示数性积之值, 必須引入数性积常数 k , 并写上矢量 α 之值 $|\alpha|$ 或矢量 β 之值 $|\beta|$ 的因次。

那末, 可把数性积写成:

$$\alpha \cdot \beta = |\alpha| \beta_a = k\eta,$$

其中 η ——假数性积之值, 而 β_a ——矢量 β 在矢量 α 方向上投影的数值。

在圖 9 中, 給出兩個引自公共始点 A 的矢量 α 和 β 的正投影和比例尺。

作一新縱面 V_1 使平行于矢量 α 。矢量 α 的新縱面投影 α'_1 將与該矢量之值相等。从矢量 β 的新縱面投影 β'_1 的終点 b'_1 引綫 $b'_1c'_1$ 垂直于矢量 α 的新縱面投影 α'_1 。可把綫段 $b'_1c'_1$ 看成是在空間从矢量 β 的終点 B 引向矢量 α 方向的垂綫的新縱面投影, 因为矢量 α 平行于新縱面 V_1 。

綫段 $a'_1c'_1$ 是矢量 β 在矢量 α 方向上的投影的新縱面投影, 而

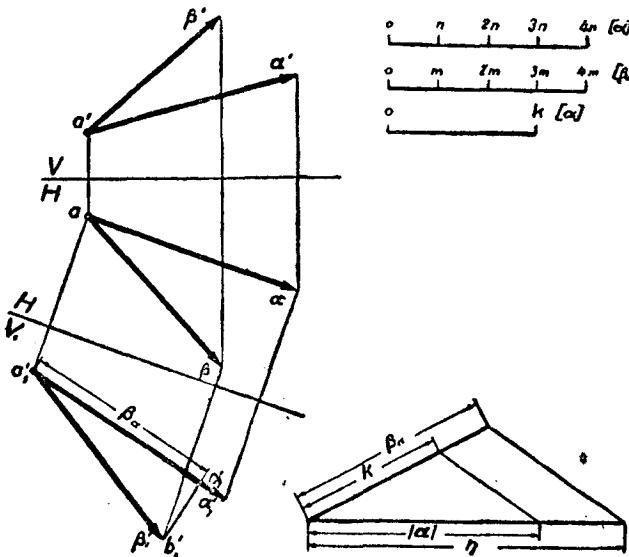


圖 9

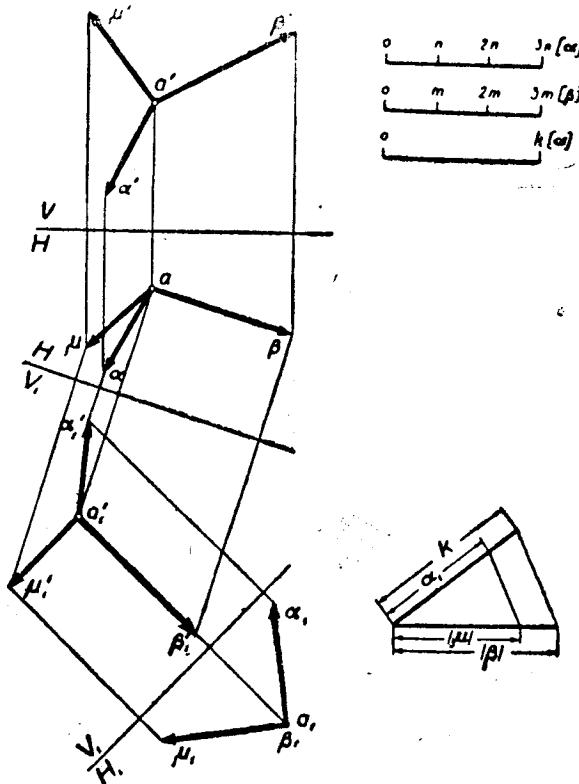
且等于它的絕對值。

因而, $a'_1 = |\alpha|$ 和 $a'_1 c'_1 = \beta_\alpha$ 。

根据圖上所求得的 $|\alpha|$ 、 β_α 和所假定的系数值 k , 就可以用簡易的相似法求出假数性积的数值 γ 。按几何学的說法, 就是作出一个矩形(它的一个邊長等于 k), 使与另一个以 $|\alpha|$ 和 β_α 为边的矩形等值。

第六节 兩个矢量的矢量积

兩個矢量 α 和 β 的矢量积(векторное произведение)乃是垂直于矢量 α 和 β 所在平面的矢量 M ; 三个矢量 α 、 β 、 M 組成右手体



■ 10

系。矢量 M 之值等于矢量 α 和 β 之值的相乘积再乘以这两个矢量的方向所夹的角的正弦。换句话说，矢量 M 之值等于其中一个矢量的数值与另一个矢量在垂直于第一个矢量的平面上的投影的相乘积。

两个矢量的矢量积的因次与矢量 α 和 β 的因次的相乘积相等。为要以直綫段去表示矢量积的大小，必须引入矢量积常数 k ，并記上矢量 α 之值 $|\alpha|$ 或矢量 β 之值 $|\beta|$ 的因次。

矢量积可寫成：

$$M = \alpha \times \beta = k \mu, \quad \alpha_q |\beta| = k |\mu|,$$

其中 μ ——假矢量积， α_q ——矢量 α 在垂直于矢量 β 的平面上的投影。

在圖 10 中，給出引自公共始点 A 的两个矢量 α 和 β 的正投影和比例尺。

首先作新縱面 V_1 ，平行于矢量 β ，然后再作假想新橫面 H_1 ，垂直于矢量 β 。作出矢量 α 和 β 在新投影面体系 H_1V_1 上的投影。

矢量 β 在平面 V_1 上的投影 β'_1 表示矢量 β 之值 $|\beta|$ 。矢量 α 在平面 H_1 上的投影 α_1 就是矢量 α 在垂直于矢量 β 的平面上的投影 α_q 之值。

假矢量积的数值可以由求出数值 k 、 $|\beta|$ 、 α_1 的第四个比例数值而得，因为 $\alpha_1 |\beta| = k |\mu|$ 。按几何学的說法，就是作出一个矩形(它的一个边長等于 k)，使与以 α_1 和 $|\beta|$ 为边的矩形等值。

矢量 μ 必然垂直于矢量 α 和 β 所在的平面，所以它將平行于平面 H_1 ，并且在平面 H_1 上表現其真值。根据上面的結論和既知矢量 μ 之值 $|\mu|$ ，先作出矢量 μ 在投影面体系 H_1V_1 上的投影 μ_1 和 μ'_1 ，然后作出在投影面体系 HV 上的投影。

第七节 重矢量积

三个矢量 α, β, γ 的重矢量积 (двойное векторное произведение) ξ 就是矢量 $k_1 \mu = \alpha \times \beta$ 与矢量 γ 的矢量积：

$$\xi = (\alpha \times \beta) \times \gamma$$

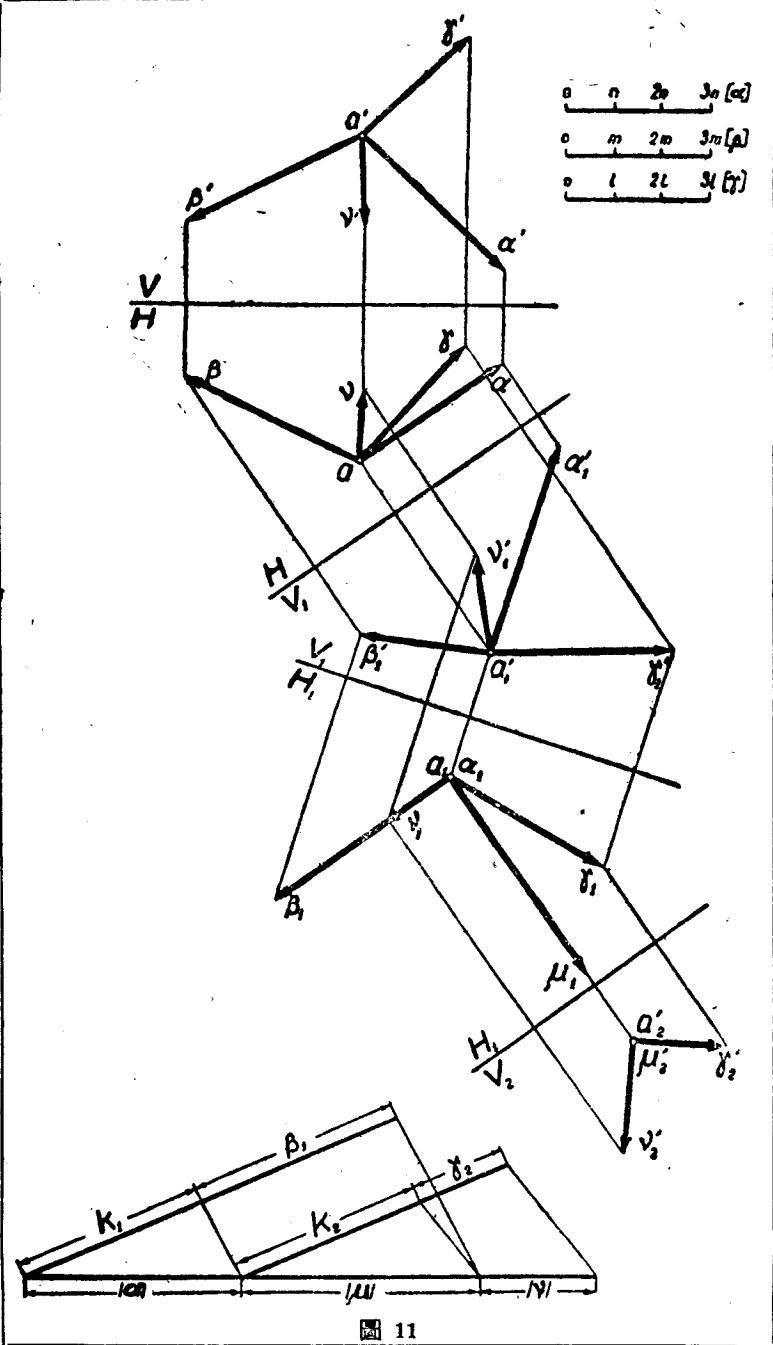


图 11