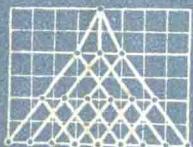


机床齿轮变速箱 最佳传动方案

〔德〕E. 斯推番 著 颜子平 譯



上海科学技术出版社

机床齿轮变速箱最佳传动方案

[德] E. 斯推番 著

顏子平 譯

上海科学技术出版社

內 容 提 要

本书共分两大部分，第一部分介绍了传动机构的主要形式，级比的分配原则，传动比及其齿数的计算，总结了拟订传动系统转速图的经验法则，使读者利用计算尺及某些标准，比较方便地求出最合理的传动方案。

第二部分主要介绍了各种传动的齿轮排列方案，通过大量的方案图及具体的计算例题，使读者对各种齿轮排列方案的选择有一个比较清晰的概念。

本书可供工科高等院校机制工艺及机床设计专业师生参考，亦可供机床设计者参考。

OPTIMALE STUFENRÄDERGETRIEBE
FÜR WERKZEUGMASCHINEN

E. Stephan
Springer-Verlag

机床齿轮变速箱最佳传动方案

顏子平譯

上海科学技术出版社出版 (上海瑞金二路450号)
上海市书刊出版业营业登记证 098号

中华书局上海印刷厂印刷 新华书店上海发行所发行

开本 850×1156 1/32 印张 3 24/32 插页 1 排版字数 97,000
1965年5月第1版 1965年5月第1次印刷
印数 1—11,000

统一书号 15119·1797 定价 (科六) 0.55 元

原序

在一定条件下找出最合理的傳動机构方案，对于缺乏設計和計算經驗的人，如果不是最简单的机构，常常要付出巨大的劳动。

这是因为傳動机构的轉速級數愈多，則其內部結構关系和构造安排方面各种可能的方案也愈多，从而寻求最合理方案的困难也愈大。因此設計師經常重复遇到这样一些問題，例如：究竟要选取怎样的傳動机构形式？怎样合理分配总的傳動比到各个傳動組？各个傳動組的轉速級如何确定？如何安排这些傳動齒輪才能最好地交錯排列？等等。面临着一系列常常难于概括而又相互影响的结构、力学、經濟等因素，設計者往往只能单凭摸索和試驗。

对于每一个明确的課題，在它的許多可能方案中总有一个能滿足所有要求的、最好的答案。

要不走任何弯路去找到这一个最合理的傳動方案，不但应理解各种傳動机构的形式、内部結構、构造安排，以及所提出的要求；同时也还应知道这些結構方案在完成課題中的效果，和实现这一个完善的、能滿足各項要求的傳動机构的具体措施。

本书的任务就在于为不熟悉理論的工作者介紹这些知識，使所提出的課題即使在缺乏經驗的人，也能迅速解决。

当 Germar 氏在他的著作《标准轉速的傳動机构》一书中揭示了成几何級數的轉速系列的法則之后（在本书中也有所涉及），似乎有可能更早一点来实现上述这一个目标。二十五年以来这些法則應該是众所周知的了。本书的內容因而可以局限于这些法則的运用，当必要的时候，也只是重复地提一提这些法則，以便引起讀者的回忆，但不作推导。

在文献目录一栏內介紹了許多关于标准轉速傳動机构的著作。要从这些文献去获取帮助往往要求讀者具有較熟練的基础知

識，較深入的新的研究；至于引导讀者如何去处理一个課題，如何达到最圓滿的解决，它們是不介紹的。其他的文献又往往只論論了个别的問題。

追求的目标應該是一个最合理的方案，但是如果由于那些在所提出課題以外的特殊原因而不得已求其次，則自觉地逐步地降低要求，总要比根本不知道离这目标多远要好些。

写著本书时曾希望通过一些具体的实例来介紹一定的經驗，并給出各种比較的方案。同时用图表來說明文字的內容，使讀者不必經過事先讲解，就能够“看”到这些內在的联系。

在設計和計算中利用結構网和轉速图的帮助采用图解計算法是有很大优点的。两者用最紧凑的方式表达了成几何級數的轉速系列內在的法則和力的分布，如果同时运用 DIN 804 和它所列載的数值，还可以节省大量的計算。

本书最主要的部分是在 1947 年 1 月写成的，嗣后又經进一步补充并在实际工作中进行了驗证。

柏林，1958 年 6 月。

E. 斯推番

引言

在設計一个傳動機構時，計算常常是和空間布置同時進行的。本書的內容也正是配合這兩部分工作而編寫的。

在第一篇中，配合設計及計算，論及了一般常見的傳動機構的形式、它們的特點以及利用這些特點所可達到的目的、布置一個傳動機構的方法、傳動比及齒數的計算以及在各傳動組上所分配的傳動比的大小和轉速級的多少所引起的影响，從而指出一條求得理想轉速圖的途徑。

第二篇涉及了各種結構措施，亦即在不同的要求下（粗級比還是細級比，混雜的還是順序的轉速轉換，長結構型還是短結構型，等等）齒輪的空間布置。

對於兩軸及三軸的傳動機構結合這些條件討論了在最小軸向結構長度要求下的齒輪布置方法，以便在尋求合理的齒輪布置時，易于得到各傳動組最好的交錯排列方案。

在這兩篇中實際的運用都通過例題來說明。

目 录

第一篇 設計和計算

第一章 最重要的傳動機構的形式和它們的特点	結構原件 表示	
傳動機構的符號		1
1.1 傳動機構的形式		2
1.2 結構原件		8
1.3 代表符號		8
第二章 結構網、轉速圖、力矩圖		9
第三章 成幾何級數的轉速系列對理想轉速圖所起的某些影響		14
3.1 傳動比與傳動副小齒輪所產生的影響。轉速級數與級比在各個傳動組上的分配。傳動比值的選擇。傳動副齒數的確定。擬訂傳動系統的經驗法則		14
3.2 大級比的分配		25
第四章 幾種最重要傳動形式的內部結構和它們的最佳轉速圖		29
4.1 由許多雙軸傳動順序串聯而成的多軸傳動機構		30
4.2 采用公用齒輪的滑移齒輪傳動機構		37
4.3 跨輪機構		43
4.4 折迴機構		47
第五章 有著特殊要求的傳動機構		55
5.1 分級齒輪傳動機構改裝為不同公比轉速系列的可能性		55
5.2 驅動轉速變化的分級齒輪傳動機構		56
5.3 在機床運轉時的變速操作		59
第六章 有最佳轉速圖的最佳傳動機構形式的設計實例		61

第二篇 結構措施

第七章 齒輪排列	73
7.1 滑移齒輪排列的可能性。粗級比與細級比。轉速的轉換順序。使齒輪塊無阻礙移動的措施	73

目 录

7.2 双軸傳動機構最佳的齒輪排列方案.....	80
7.3 三軸傳動機構齒輪排列的最佳方案.....	85
7.4 根據 3.2 节中有关大級比分配的各种方案的齒輪排列.....	100
第八章 第六章中諸例的最佳齒輪排列方案.....	102
8.1 6.1 节中一个十八級傳動機構齒輪排列方案的確定.....	103
8.2 6.2 节中十二級傳動機構齒輪排列的結構.....	106
8.3 按轉速圖 6.3/1 的十八級傳動機構的齒輪排列結構.....	109
8.4 十二級雙軸齒傳動機構的齒輪排列方案.....	110
參考文獻.....	111

第一篇

設計和計算

第一章 最重要的傳動機構的形式和 它們的特點 結構原件 表 示傳動機構的符號

機床上所有的多級傳動機構都是由許多雙軸傳動機構串聯而成的。

這些雙軸傳動機構稱為傳動組，並且在整個傳動機構中起着各種不同的功用。凡有着與末軸轉速的幾何級數相同公比的傳動組不論它處在整個傳動鏈的那一位置都稱為基本組。其餘的傳動組則起着擴大組的作用。在整個傳動機構的範圍中單級的雙軸傳動機構(簡單的傳動)，也都視為一個傳動組。

在串聯時雙軸傳動機構保持著自己的獨立性。但當採用公用齒輪時(見4.2節)三軸傳動機構構成一種特殊的傳動機構形式，可以視為一個封閉的單元來討論和處理。如果在這個單元中有著與末軸轉速相同的公比，它便成為整個傳動機構的核心傳動組。

也還有另一些特殊的傳動機構形式，例如在串聯雙軸傳動機構時，採用公用的軸線如跨輪傳動機構(見4.3節)或折迴傳動機構(見4.4節)，這些雙軸傳動機構同樣也失去了它們自己的獨立性。

1.1 傳動機構的形式

為了概括地了解解決各種傳動機構設計任務時有多少可能的方法，在這裡簡略地介紹幾種最常用最重要的傳動機構形式。作為傳動機構的特點除了轉速圖外，轉速範圍（即 $n_{\text{最大}}:n_{\text{最小}}$ ）與級比*（考慮到實現的可能性，以 1:2 及 4:1 為它的極限值）（見 3.1 节）是兩項很重要的指標。以下所介紹的這些傳動機構還要在以後的章節中詳加論述。

雙軸傳動機構（圖 1/1）可以做成兩級、三級或四級傳動。更大的級數將導致過大的軸向長度，並且常常需用較複雜的操縱機構。

在雙軸傳動中當轉速範圍為 8 時，採用雙級傳動其級比為 8（圖 1/1a），採用三級傳動，其級比為 $\sqrt[3]{8} = 2.8$ （圖 1/1b），採用四級傳動其級比為 $\sqrt[4]{8} = 2$ （圖 1/1c）。

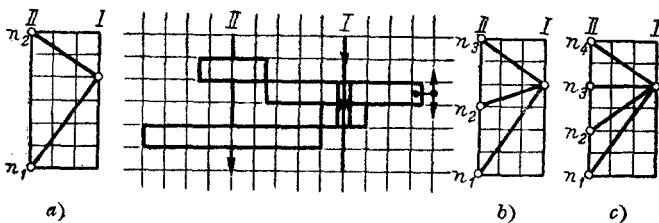


圖 1/1 雙軸傳動機構。(a)雙級。轉速範圍為 8。級比為 8。傳動比為 1:2 及 4:1。(b)三級。級比為 2.8。傳動比為 1:2, 1.41:1 及 4:1。(c)四級。級比為 2。傳動比為 1:2, 1:1, 2:1 及 4:1

三軸傳動機構 將兩個有着相應級數的雙軸傳動機構順序串聯可以構成四級、六級、八級與九級的三軸傳動機構。在這兩個傳動組中隨着轉速級數的分配（見 3.1 节）和齒輪布置（採用並列排列或是交錯排列）的不同，可以得到相差極大的軸向長度（見 7.3

* 如所周知機床主軸的轉速系列構成一定的幾何級數，每一個轉速與次低於它的一個轉速的比值稱為“公比”，通常以 φ 表示之。另一方面在構成幾何系列的主軸轉速的傳動機構中的任一個傳動組，每一個傳動比與其相鄰的傳動比亦構成幾何級數，它們的比值稱為“級比”。傳動組內最大傳動與最小傳動的比值稱為“總級比”。——譯者注

節)。三軸傳動機構末軸的轉速級是兩個傳動組的轉速級的乘積。這兩個傳動組由於它們的軸距互不相關，所以仍保持其獨立性。

採用四級的三軸傳動時，可以實現轉速範圍為 22.4，級比為 $\sqrt[4]{8} = 2.8$ ；採用六級傳動時其可以實現的轉速範圍為 31.5，其級比為 $\sqrt[6]{8} = 2$ (圖 1/2a)；採用八級傳動，其可實現的轉速範圍為 37.5，級比則為 $\sqrt[8]{8} = 1.7$ ；採用 9 級傳動時其轉速範圍可以達到 16，級比為 $\sqrt[9]{8} = 1.4$ (圖 1/2b)*。

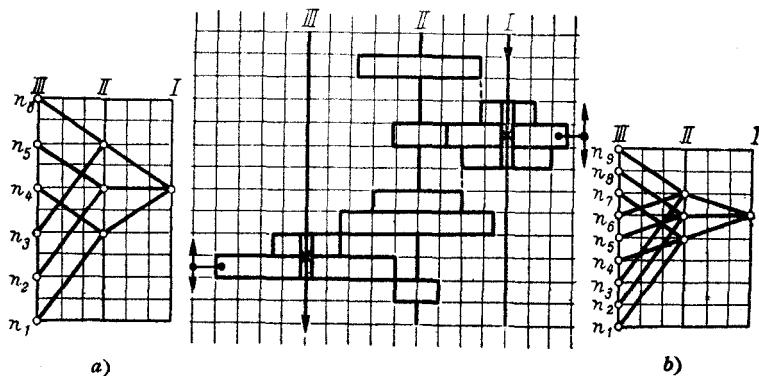


圖 1/2 三軸傳動機構。 (a) 六級。轉速範圍為 31.5。級比為 2。傳動比在第一傳動組中為 1:2, 1:1 及 2:1，在第二傳動組中為 1:2 及 4:1。 (b) 九級。轉速範圍為 16。級比為 1.4。傳動比在第一傳動組為 1:1.4, 1:1 及 1.4:1，在第 2 傳動組為 1:2, 1.4:1 及 4:1

採用單公用或雙公用齒輪的三軸傳動機構 所謂單公用或雙公用齒輪的三軸傳動機構系在中間軸上將其上的兩個或四個齒輪并為一個或兩個(圖 1/3)。合併後的這一個齒輪既分別屬於自己的傳動組，又是這兩個傳動組所公用的，因此稱為公用齒輪。它起着一個中間輪的作用，也和中間輪一樣在兩邊承受着同一方向的圓周力。這兩個傳動組由於採用公用齒輪而失去了它們自己的獨立性，構成一個核心傳動組。由於節省了一個或兩個齒輪，而且在

* 在一個傳動組中其最大極限比值為 $\frac{4:1}{1:2} = 8$ ，作者假定最後一個傳動組的傳動數為 2

或 3 (當 $n=9$ 時)，因此可以根據 8 算出基本組的級比亦即末軸轉速的公比分別為 $\sqrt[8]{8}$, $\sqrt[6]{8}$, $\sqrt[4]{8}$ 及 $\sqrt[3]{8}$ ，從而求得其可能達到的調速範圍值。——譯者注

順序串联两个傳動組时不需要用特別支承的空套軸，使得这一类傳動机构，特別当采用双公用齒輪时，需要的材料的耗費較小，但它们的齒数和却相当大。

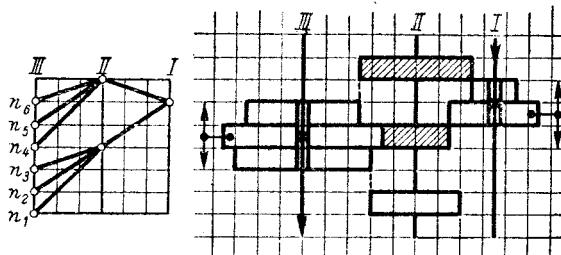


图 1/3 采用双公用齒輪的六級三軸傳動机构

在三軸傳動机构中采用单公用齒輪的可能性总是存在的。九級的三軸傳動机构也几乎很少不使用公用齒輪。

从調速範圍和級比的关系来看，采用单公用齒輪的和不采用公用齒輪的三軸傳動机构是完全相同的。采用双公用齒輪时則必須遵循它自己的法則。在四級的双公用齒輪傳動机构中可以达到的調速範圍为 8，級比为 2；6 級的傳動机构可以达到調速範圍 31.5，其級比为 2；在 9 級的双公用齒輪傳動机构中則可以达到的調速範圍为 16，級比为 1.4。

即令在一个单一傳動和一个多級的双軸傳動机构間也可以采用单公用齒輪（图 1/4），此时单一傳動的从动輪与图中所示的两

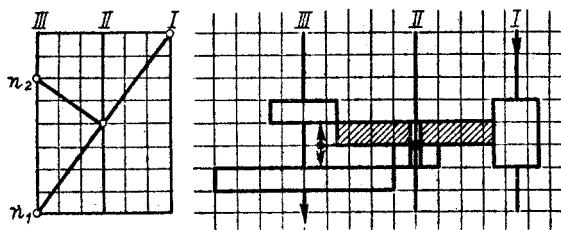


图 1/4 采用单公用齒輪的单一傳動与二级双軸傳動机构的組合。单一傳動比为 4:1。双級双軸傳動的傳動比为 1:2 及 4:1。級比为 8。
調速範圍为 8

級雙軸傳動機構中兩個主動輪中較大的一個相合併。這種結構的特點在於單一傳動不作成滑移齒輪，而將雙軸傳動機構的滑移齒輪放在變成中間軸的主動軸上，這時整個傳動機構的驅動輪為了能和滑移齒輪始終保持嚙合必須相應地加寬，而從動輪則是固裝的，因此可以裝置在比較敏感的主軸上。

單一傳動的固定傳動比可以承擔總的降速比的一部分，因此可以相應地減輕它前面的多級傳動機構的負擔（見4.2節）。

在如圖1/1a所示的雙級傳動機構之前加上一個固定的單一傳動4:1可以達到調速範圍為8，級比為8（圖1/4）。在三級傳動機構之前加上相同的單一傳動可以實現的級比為2.8。

採用公用齒輪的單一傳動也可放在整個傳動機構出端，此時單一傳動的原動輪與雙軸傳動機構中較小的一個從動輪合併。

多軸傳動機構 由許多雙軸傳動機構順序串聯而成的多軸傳動機構有著多種多樣組合的可能。例如一個十二級的傳動機構可以由兩個兩級和一個三級的雙軸傳動按2·2·3或2·3·2或3·2·2的結構式來組成，但它們在傳動比、總齒數和、軸與齒的負荷上都是不相同的（見3.1節）。

跨輪機構 兩個雙軸傳動機構在組成一個三軸傳動機構時不仅可以順序串聯，也可以折迴串聯，此時整個機構的第三根軸（即從動軸）折迴到第一根軸（即驅動軸）的軸線上来（圖1/5）。這一種

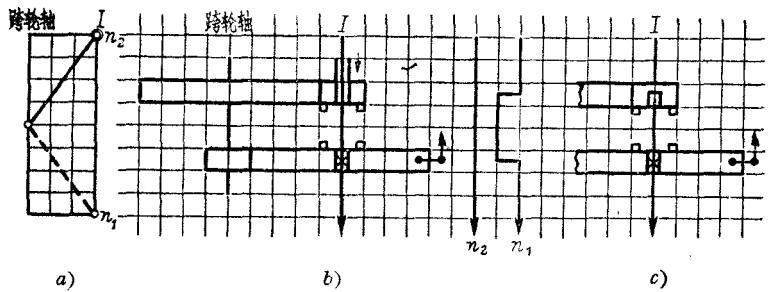


圖1/5 二級(1+1)跨輪機構。第1傳動組與第2傳動組均為1級。
 調速範圍16。級比16。傳動比4:1及4:1。 (a)轉速圖。 (b)
 操縱圖。 (c)另一種表示方法

傳動機構只有兩根軸線，驅動軸和從動軸是同軸線的。原始軸 I 做成空套軸。輸出軸也可以支承在輸入軸之中（圖 1/5c）。

利用這種機構所提供的可能性，即輸入軸和輸出軸通過一個可操縱的離合器可以直連聯接，或者斷開這一個作為跨輪使用的三軸傳動機構，便產生了另一種傳動機構的形式——跨輪機構（圖 1/5）。它是雙軸線的，輸入和輸出軸同一根軸線，但又是彼此分開的，輸入軸的轉速成為最高檔的末軸轉速。末軸轉速的級數由於這種直接接通的方式而相應地增加（見 4.3 节）。

使用雙級跨輪機構可以達到調速範圍為 16，級比為 16；採用三級跨輪時其級比為 $\sqrt{16} = 4$ 。這種通過 4 個齒輪來實現大級比 16 的特性使跨輪機構適用於傳動鏈末端的擴大機構，以擴大向下的調速範圍，和採用變極數電動機（多速電動機）作為驅動的傳動機構中。

折迴機構（見 4.4 节） 折迴機構是由兩個並列的倒換軸線的跨輪機構所組成的，並且將它們的驅動齒輪副合而為一，使傳動路線形成兩個走向的折迴（見圖 1/6）。與跨輪機構相反，折迴機構的驅動與從動不再是同軸線，因此驅動軸轉速也不可能直接變成從動軸的轉速。這兩個原始的跨輪機構都失去了自己的獨立性；它們的軸線是共用的，第二個跨輪機構所實現的轉速系列必須是第一個跨輪機構的繼續。

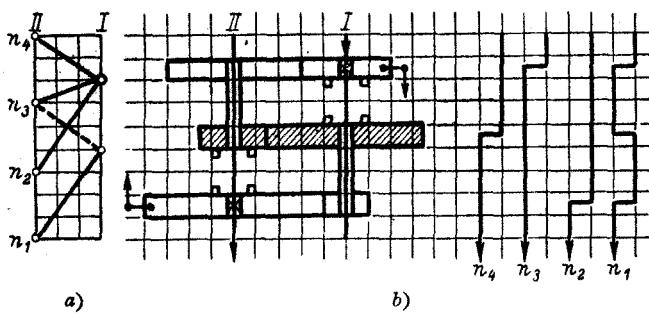


圖 1/6 四級折迴機構。第一傳動組及第二傳動組均為 2 級。調速範圍 22.4。級比 2.8。傳動比為 1:2, 1.4:1 和 4:1。 (a) 轉速圖。 (b) 操縱圖

折迴機構同樣也可看作一種傳動機構的特殊形式。在獲得同樣多的轉速級條件下，它所需的齒輪數和雙公用齒輪傳動機構一樣，但是由於採用兩根空套軸，連同它們的支承，使結構變得比較複雜，但軸的受力情況比採用雙公用齒輪的機構為優。從某些方面來看，這種在縱長方向只有兩根軸綫的結構形式還是非常合宜的。

採用四級折迴機構可以實現調速範圍為 22.4 與級比 $\sqrt[4]{8} = 2.8$ ；六級可以實現調速範圍為 31.5 和級比 $\sqrt[3]{8} = 2$ （見圖4.4/8），八級可以實現調速範圍為 37.5 和級比 $\sqrt[4]{8} = 1.7$ ，九級可以實現調速範圍為 16 和級比 $\sqrt[6]{8} = 1.4$ （見圖4.4/12）。

固定傳動 固定傳動可用為輸入傳動、輸出傳動或中間傳動。

將固定傳動放在傳動鏈驅動的一端作為輸入傳動使用時，它有可能承擔整個分級變速傳動機構總降速比的一部分，從而使置於其後的變速機構的齒數和較小（見3.1節）；它能使整個轉速系列提高或者壓低；在使用不同轉速的驅動電機時（42–50–60赫茲），利用它仍能得到同樣的轉速系列；在輸入傳動中也能插入反向離合器。它同時又是一種最簡單的，在傳動機構與電機之間易于脫開的聯結方式，材料最省，工作也比較可靠。因為它一般都為降速傳動，從而使它後面的傳動機構的負荷有相應的增加。

固定傳動放在傳動鏈從動一面的末端作為輸出傳動，同樣可承擔整個機構總降速比的一部分，使其前的變速機構負荷大大減輕。在傳動機構的出端將重負荷的齒輪做得特別寬，或採用較大的模數，或者採用一種特殊的嚙合形式一般是沒有什麼困難的。

這種傳動同樣可以使用於下列情況，即希望將整個轉速系列向上或向下移動或者在主軸上只安置一個固定齒輪的時候。

在多軸傳動機構中固定傳動也可用來作為中間傳動，例如置於最後的一個傳動組之前（圖1/4），由於它和這一個傳動組共用一個齒輪，所以只需要一個齒輪。同樣地在輸入傳動中也可以採用公用齒輪。但在此兩種情況下由於採用了公用齒輪便使整個轉速系列任意地向上或向下挪動遇到障礙。

交換齒輪傳動 在兩個傳動組之間通過交換齒輪傳動可以用

較简单的方法配合特殊的傳動比值得到所需要的轉速系列。

1.2 結構原件

組成多級傳動機構所用的結構原件假定讀者是早已熟悉了的，因此在本節中只是簡單地介紹一下，以供在以後章節中作為理解附圖時的帮助。

帶離合器的滑移齒輪塊 利用這種构件操纵比較簡便。有一個或者兩個齒輪是與齒輪塊分隔开来特別支承的。它們通過牙嵌式離合器（一般是齒形離合器）與滑移齒輪軸相聯。由於離合器的尺寸較小，因此它可以縮小在結合處圓周速度的差異。帶離合器或不帶離合器的齒輪塊在以後的附圖中總是與服務於同樣目的的原件交替使用的。三聯齒輪塊也可以液壓的方式不需特殊裝置得到準確的推移。

電磁或液壓操纵的摩擦離合器 這種離合器常常用于在運轉中變速的情況下，當需要轉速更換頻繁而又不使主軸有一個中間靜止狀態的時候（見 5.3 节）。這種離合器適用於串聯的雙級雙軸傳動常採用公用齒輪的傳動機構中。同樣它也適用於折迴機構中。但轉速級數却由於離合器數量和尺寸有所限制。

同步裝置 使用這種裝置同樣也能在運轉時操纵齒輪的轉換，同時在接合的狀態下齒輪與軸之間得到牙嵌式的聯結。這類裝置在汽車製造中已有各種形式，此地只提一提有這種可能而已。

空套軸的軸承 在跨輪或折迴傳動機構中需要對空套軸加以支承，這種軸承（滾珠或滾針）可以在軸承目錄中找到。

1.3 代表符号

各種固裝齒輪、空套齒輪、滑移齒輪以及離合器的代表符號，由於尚未制定標準，本書中採用如圖 1/7 所示的符號。選用這些符號的原因是因為它們清晰易懂，不會混淆，更重要的是可以不費什麼勁就能隨手作出較好的草圖。對於牙嵌式離合器，不論它是否做成連着一個齒輪還是單獨作為一個牙嵌式套筒或者其他形

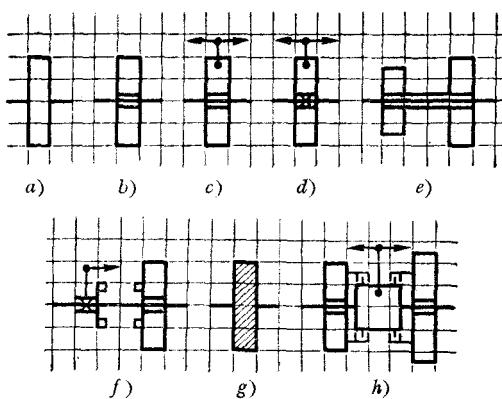


图 1/7 傳動機構构件的代表符号

- (a) 固裝齒輪。 (b) 空套齒輪。 (c) 滑移的空套齒輪。 (d) 滑移齒輪。
 (e) 双聯齒輪(齒輪塊)。 (f) 牙嵌式齒輪。 (g) 公用齒輪。
 (h) 摩擦式离合器

式，在表示方法上是沒有什麼區別的。同样在表示摩擦式离合器时，也不必考慮离合器是采用外摩擦片还是內摩擦片，是与空套齒輪还是与軸相联。

第二章 結構網、轉速圖、力矩圖

結構網与轉速圖是用圖解計算法解决傳動机构問題时最简单的也是最好的輔助方法。作結構網与轉速圖时，只需要一張方格紙，一把計算尺，和一張 DIN 804 德国标准，就可以根据傳動比值計算齒數，核驗所得的轉數是否在規定的負荷轉速範圍以内。

結構網(图 2/1)* 显示了一个傳動机构内部的結構法則，而

* 結構網、轉速圖首先是由 Germar 氏提出的，見 Schlesinger 著工具机第一册 126 頁 1936 年版。